

偏微分方程及其解的讨论

$$F(x_1, x_2, \dots, x_n, u_1, u_{x_1}, \dots, u_{x_n}, u_{x_1x_2}, \dots) = 0$$

热传导方程（一维）：

Heat equation(1 dimension)

$$\frac{\partial T}{\partial t}(x, t) = \alpha \cdot \frac{\partial^2 T}{\partial x^2}(x, t)$$

热传导方程（三维）：

Heat equation(3 dimensions)

$$\frac{\partial T}{\partial t} = \alpha \left(\frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial z^2} \right)$$

我们常研究的就是二元函数的二阶偏微分方程：其基本形式：

$$A \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + 2B \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} + C \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} + D \frac{\partial f}{\partial x} + E \frac{\partial f}{\partial y} + Ff = 0$$

如果 A、B、C 三个常系数不全为 0，定义判别式，当判别式大于 0 称其为双曲线式方程；若判别式等于 0，则称其为抛物线式方程；若判别式小于 0，贝则称其为椭圆式方程。

偏微分方程主要有三类：椭圆方程、抛物方程和双曲方程。

- 双曲方程描述变量以一定速度沿某个方向传播，常用于描述振动与波动问题；
- 椭圆方程描述变量以一定深度沿所有方向传播，常用于描述静电场、引力场等稳态问题；
- 抛物方程描述变量沿下游传播，常用于描述热传导和扩散等瞬态问题。

偏微分方程的定解问题通常 **很难求出解析解**，只能通过数值计算方法对偏微分方程的近似求解。

- 常用偏微分方程数值解法有：有限差分方法、有限元方法、有限体方法、共轭梯度法，等等。
- 通常先对问题的求解区域进行网格剖分，然后将定解问题离散为代数方程组求出在离散网格点上的近似值。

- 大名鼎鼎的“韦神”韦东奕在流体流速方程中做出的巨大突破——有关纳维·斯托克斯方程的研究：

$$\rho \left(\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + \mathbf{v} \cdot \nabla \mathbf{v} \right) = -\nabla p + \mu \nabla^2 \mathbf{v} + \mathbf{f}$$

- 这一方程更多的是描述流体流速与流体密度、压力、外阻力之间的关系，在机械工程、能源工程等制造领域有着重要应用。

- 另一个例子是电磁学中重要的麦克斯韦方程组

$$\text{Gauss's law: } \nabla \cdot \mathbf{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$$

$$\text{Gauss's law for magnetism: } \nabla \cdot \mathbf{B} = 0$$

$$\text{Maxwell-Faraday equation: } \nabla \times \mathbf{E} = -\frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$$

$$\text{Ampère's circuital law: } \nabla \times \mathbf{B} = \mu_0 \left(\mathbf{J} + \epsilon_0 \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \right)$$

激活 Windows

求解步骤

有限差分法：

- 导入 `numpy`、`matplotlib` 包
- 定义初始条件 $U(x, 0)$
- 输入模型参数 v, p ，定义求解的时间域 $(tStart, tEnd)$ 和空间域 $(xMin, xMax)$ ，设置差分步长 dt 、 $nNodes$ ；
- 初始化；
- 递推求解差分方程再区间 $[x_a, x_b]$ 的数值解，获得网格节点处的 $u(t)$ 值。

计算原理

一阶微分线性方程的计算原理：

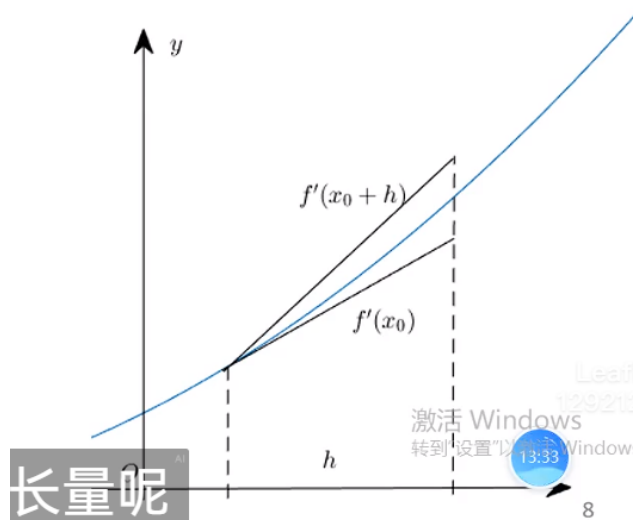
将一阶微分方程离散化，写成迭代、差分的形式：

$$\begin{cases} \frac{dy}{dt} = f(y, t) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} \frac{y_{n+1} - y_n}{\Delta t} = \frac{f(y_n, t_n) + f(y_{n+1}, t_{n+1})}{2} \\ y(0) = y_0 \end{cases}$$

$f(y, t)$ 是一阶导也是一阶微分方程。（优化的欧拉法）

从而我们得到递推关系：

$$\begin{cases} y_{n+1} = y_n + \frac{\Delta t}{2} (f(y_n, t_n) + f(y_{n+1}, t_{n+1})) \\ y(0) = y_0 \end{cases}$$



例 1

对于一个 RC 回路，我们有：

$$IR + \frac{Q}{C} = 0$$

其中， I 、 R 、 Q 、 C 分别为电流、电阻、电量和电容，利用 $I = \frac{dQ}{dt}$ ，并定义 $\tau \equiv RC$ ，我们得到一个含初始条件的一阶常微分方程：

$$\begin{cases} \frac{dQ}{dt} = -\frac{Q}{\tau} \\ Q(t_0) = Q_0 \end{cases}$$

可以解析求解，得到 $Q = Q_0 e^{-\frac{t}{\tau}}$ ；使用差分法：

$$\begin{cases} Q_{n+1} = Q_n - \frac{1}{2} \left(\frac{Q_n}{\tau} + \frac{Q_{n+1}}{\tau} \right) \Delta t \\ Q(0) = Q_0 \end{cases}$$

```

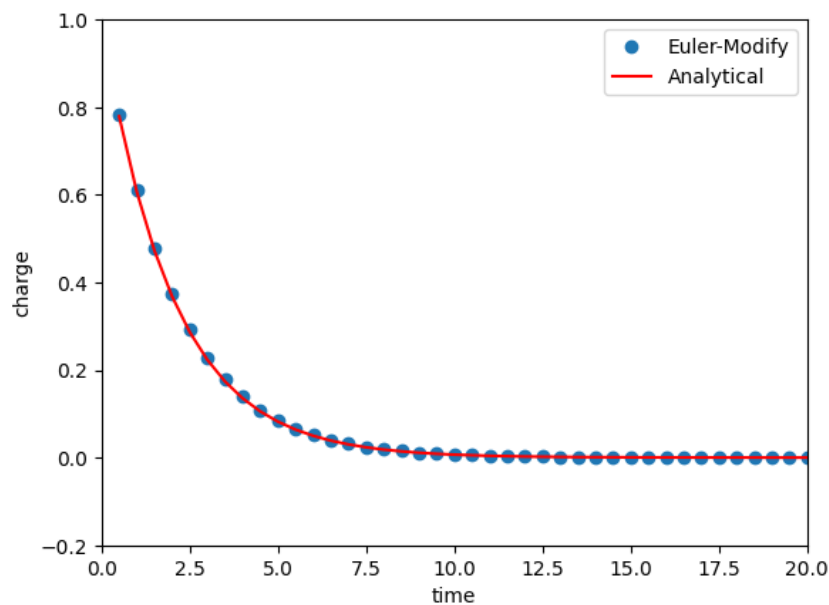
1  rc = 2.0 # 设置常量
2  dt = 0.5 # 设置步长
3  n = 1000 # 设置分割段数
4  t = 0.0 # 设置初始时间
5  q = 1.0 # 设置初始电量
6
7  # 先定义三个空列表
8  qt = [] # 用来盛放差分得到的 q 值
9  qt0 = [] # 用来盛放解析得到的 q 值
10 time = [] # 用来盛放时间值
11
12 for i in range(n):
13     t = t + dt
14     q1 = q - q * dt / rc # qn+1 的近似值
15     q = q - 0.5 * (q1 * dt / rc + q * dt / rc) # 差分递推关系
16     q0 = np.exp(-t / rc) # 解析关系

```

```

17     qt.append(q) # 差分得到的 q 值列表
18     qt0.append(q0) # 解析得到的 q 值列表
19     time.append(t) # 时间列表
20
21 plt.plot(time, qt, "o", label="Euler-Modify") # 差分得到的电量随时间的变化
22 plt.plot(time, qt0, "r-", label="Analytical") # 解析得到的电量随时间的变化
23 plt.xlabel("time")
24 plt.ylabel("charge")
25 plt.xlim(0, 20)
26 plt.ylim(-0.2, 1.0)
27 plt.legend(loc="upper right")
28 plt.show()

```



上面的差分方法为梯形法，即采用该点与后一点的斜率的平均值来表示当前点的变化。而欧拉方法 (*Euler*) 仅采用当前点的值。

一般二阶抛物型偏微分方程

一维热传导问题：

$$\begin{cases} \frac{\partial u(x, t)}{\partial t} = \lambda \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} & 0 \leq t \leq T, 0 \leq x \leq l \\ u(x, 0) = f(x) \\ u(0, t) = g_1(t) \\ u(l, t) = g_2(t) \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} \Big|_{i, k} = \frac{u_{i-1, k} - 2u_{i, k} + u_{i+1, k}}{h^2} \\ \frac{\partial u(x, t)}{\partial t} \Big|_{i, k} = \frac{u_{i, k+1} - u_{i, k}}{\tau} \end{cases}$$

其中 h 和 τ 分别为空间步长和时间步长， i 和 k 分别标记空间指标和时间指标，则得到差分方程：

$$\begin{cases} \frac{u_{i,k+1} - u_{i,k}}{\tau} = \lambda \frac{u_{i-1,k} - 2u_{i,k} + u_{i+1,k}}{h^2} \\ u_{i,0} = f(ih) \quad i = 1, 2, \dots, N-1, N = \frac{l}{h} \\ u_{0,k} = g_1(k\tau) \quad k = 0, 1, \dots, M-1, M = \frac{T}{\tau} \\ u_{N,k} = g_2(k\tau) \end{cases}$$

$u_{i,0}$ 代表 $t = 0$ 时，温度的变化随位置的变化； $u_{0,k}$ 和 $u_{N,k}$ 代表最左和最右的温度随时间的变化。

而 $\frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} \Big|_{i,k} = \frac{u_{i-1,k} - 2u_{i,k} + u_{i+1,k}}{h^2}$ 的得法：

$$\begin{aligned} \frac{\partial u(x, t)}{\partial x} \Big|_{i,k} &= \frac{u_{i+1,k} - u_{i,k}}{h} \\ \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} \Big|_{i,k} &= \frac{\frac{u_{i+1,k} - u_{i,k}}{h} - \frac{u_{i,k} - u_{i-1,k}}{h}}{h} = \frac{u_{i-1,k} - 2u_{i,k} + u_{i+1,k}}{h^2} \end{aligned}$$

例 2

一维热传导方程是一个典型的抛物型二阶偏微分方程。设 $u(x, t)$ 表示在时间 t ，空间 x 处的温度，则根据傅里叶定律（单位时间内流经单位面积的热量和该处温度的负梯度成正比），可以导出热传导方程【2】

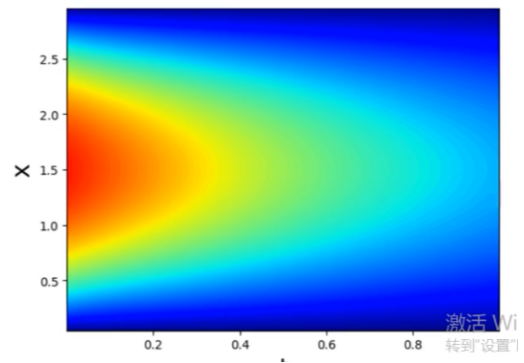
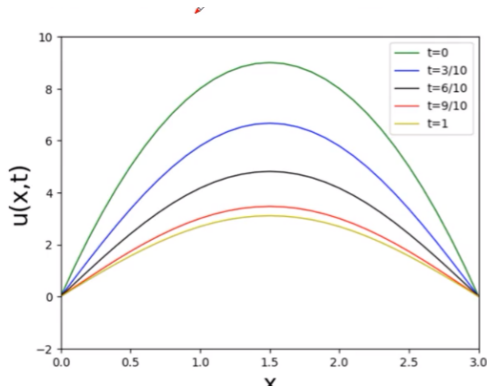
$$\frac{\partial u}{\partial t} = \lambda \frac{\partial^2 u}{\partial x^2}$$

其中 $\lambda \equiv \kappa / c\rho$ 称为热扩散率， κ, c, ρ 分别为热导率，比热和质量密度，都是由系统本身确定的常量。

为了具体，设 $\lambda = 1, l = 3, T = 1$ ，设边界条件为

$$\begin{cases} \frac{\partial u(x, t)}{\partial t} = \frac{\partial^2 u(x, t)}{\partial x^2} & 0 \leq t \leq 1000, 0 \leq x \leq 1 \\ u(x, 0) = 4x(3 - x) \\ u(0, t) = 0 \\ u(3, t) = 0 \end{cases}$$

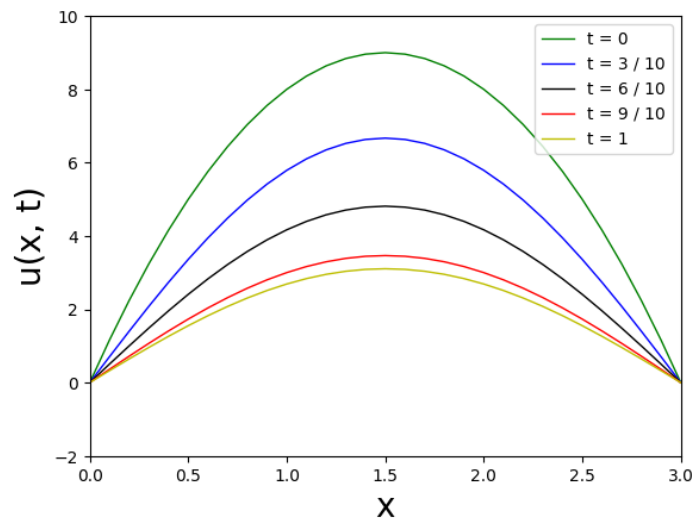
我们首先把位于 $0 - 3$ 中的空间等分为 30 份，位于 $0 - 1$ 的时间等分为 10000 份，然后通过设置初始条件、边界条件和递推关系并借助 `for` 循环就得到了 1 个 $30 * 10000$ 的二维数组，里面放着每个离散的时空点的温度值。



```

1  h = 0.1 # 空间步长
2  N = 30 # 空间步数
3  dt = 0.0001 # 时间步长
4  M = 10000 # 时间步数
5  A = dt / (h**2) # lambda*tau/h^2
6  U = np.zeros([N + 1, M + 1]) # 建立二维空数组
7  Space = np.arange(0, (N + 1) * h, h) # 建立空间等差数列, 从 0 到 3,
   公差是 h
8
9  for k in np.arange(0, M + 1):
10     U[0, k] = 0.0
11     U[N, k] = 0.0
12
13  for i in np.arange(0, N + 1):
14     U[i, 0] = 4 * i * h * (3 - i * h)
15
16  # 递推关系
17  for k in np.arange(0, M):
18     for i in np.arange(1, N):
19         U[i, k + 1] = A * U[i + 1, k] + (1 - 2 * A) * U[i, k] + A
   * U[i - 1, k]
20
21  plt.plot(Space, U[:, 0], "g-", label="t = 0", linewidth=1.0)
22  plt.plot(Space, U[:, 3000], "b-", label="t = 3 / 10",
   linewidth=1.0)
23  plt.plot(Space, U[:, 6000], "k-", label="t = 6 / 10",
   linewidth=1.0)
24  plt.plot(Space, U[:, 9000], "r-", label="t = 9 / 10",
   linewidth=1.0)
25  plt.plot(Space, U[:, 10000], "y-", label="t = 1", linewidth=1.0)
26  plt.ylabel("u(x, t)", fontsize=20)
27  plt.xlabel("x", fontsize=20)
28  plt.xlim(0, 3)
29  plt.ylim(-2, 10)
30  plt.legend(loc="upper right")
31  plt.show()

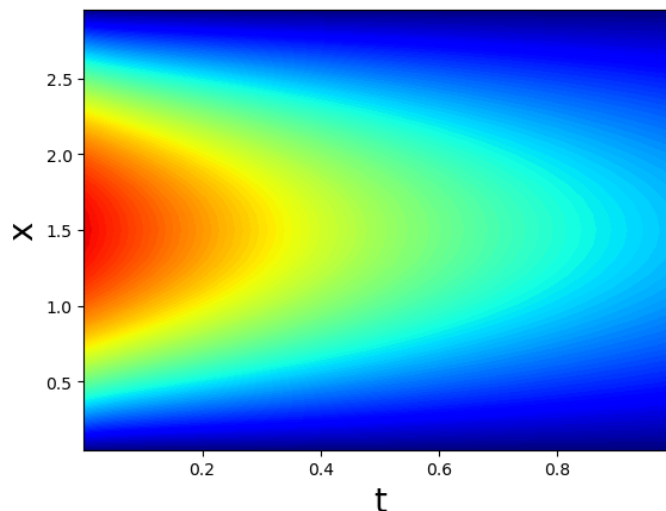
```



```

1 # 温度等高线随时空坐标的变化，温度越高，颜色越偏红
2 extent = [0, 1, 0, 3] # 时间和空间的取值范围
3 levels = np.arange(0, 10, 0.1) # 温度等高线的变化范围 0-10，变化间隔为
  0.1
4 plt.contourf(U, levels, origin="lower", extent=extent,
  cmap=plt.cm.jet)
5 plt.ylabel("x", fontsize=20)
6 plt.xlabel("t", fontsize=20)
7 plt.show()

```



1. `extent = [0, 1, 0, 3]`: 定义了时间和空间的取值范围，分别为 x 轴从 0 到 1， y 轴从 0 到 3。
2. `levels = np.arange(0, 10, 0.1)`: 定义了温度等高线的变化范围，从 0 到 10，间隔为 0.1。
3. `plt.contourf(U, levels, origin="lower", extent=extent, cmap=plt.cm.jet)`: 这一行是绘制等高线图的关键。`U` 应该是包含温度数据的二维数组，其形状应与定义的时间和空间取值范围一致。`levels` 定义了等高线的值，`origin="lower"` 表示原点在左下角，`extent=extent` 指定了时间和空间的取值范围，`cmap=plt.cm.jet` 指定了等高线的颜色映射，这里使用了 "jet" 色彩映射，表示温度越高颜色越偏红。

例 3 一维平流分程

平流过程是大气运动中重要的过程。平流方程（Advection Equation）描述某一物理量的平流作用而引起局部变化的物理过程，最简单的形式是一维平流方程。

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} + v \frac{\partial u}{\partial x} = 0 \\ u(x, 0) = F(x) \\ 0 \leq t \leq t_e \\ x_a \leq x \leq x_b \end{cases}$$

式中 u 为某物理量， v 为系统速度， x 为水平方向分量， t 为时间。该方程求得解析解：

$$u(x, t) = F(x - vt), 0 \leq t \leq t_e$$

考虑一维线性平流微分方程的数值解法，采用有限差分法求解。简单地，采用一阶迎风格式的差分方法（First-order Upwind），一阶导数的差分表达式为：

$$\left(\frac{\partial u}{\partial x}\right)_{i,j} = \frac{u_{i+1,j} - u_{i,j}}{\Delta x} + o(\Delta x)$$

于是得到解析形式：

$$u_{i,j+1} = u_{i,j} - \frac{vdt}{dx(u_{i,j} - u_{i-1,j})}$$

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3
4 # 初始条件函数 U(x, 0)
5 def initial_condition(x, p):
6     u0 = np.sin(2 * (x - p) ** 2)
7     return u0
8
9 # 输入参数
10 velocity = 1.0 # 平流方程参数，系统速度
11 p = 0.25 # 初始条件函数 U(x, 0) 中的参数
12
13 # 时间参数
14 start_time = 0 # 开始时间
15 end_time = 1.0 # 终止时间: (0, end_time)
16 dt = 0.02 # 时间步长
17 n_nodes = 100 # 空间网格数
18
19 # 初始化
20 n_steps = round(end_time / dt)
21 dx = np.pi / n_nodes
22 x = np.arange(0, np.pi + 2 * dx, dx)
23 u_curr = initial_condition(x, p)
24 u_next = u_curr.copy()
25
```



```

26 # 时域差分
27 for _ in range(n_steps):
28     plt.clf() # 清除当前 figure 的所有 axes, 但是保留当前窗口
29
30     # 计算 u(j + 1)
31     for i in range(1, n_nodes + 1):
32         u_next[i] = u_curr[i] - (velocity * dt / dx) * (u_curr[i]
33 - u_curr[i - 1])
34
35     # 更新边界条件
36     u_next[0] = u_next[n_nodes]
37     u_next[n_nodes + 1] = u_next[1]
38     u_curr = u_next.copy()
39
40     # 更新时间
41     start_time += dt
42
43     # 绘图
44     plt.plot(x, u_curr, "b-", label="Velocity = 1.0")
45     plt.axis((0 - 0.1, np.pi + 0.1, -1.1, 1.1))
46     plt.xlabel("x")
47     plt.ylabel("U(x)")
48     plt.legend(loc=(0.05, 0.05))
49     plt.title(f"Advection equation with finite difference method,
50 t = {start_time + dt:.1f}")
51     plt.text(0.05, 0.9, "ypucans-xupt", color="gainsboro")
52     plt.pause(0.001)
53
54 plt.show()

```

例 4 二维波动方程

波动方程 (Wave Equation) 是典型的双曲形偏微分方程, 广泛应用于声学、电磁学和流体力学等领域, 描述自然界中的各种波动现象, 包括横波和纵波, 例如声波、光波和水波。

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = c^2 \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right) \\ \frac{\partial}{\partial t} u(0, x, y) = 0 \\ u(x, y, 0) = u_0(x, y) \\ u(0, y, t) = u_a(t), u(1, y, t) = u_b(t) \\ u(x, 0, t) = u_c(t), u(x, 1, t) = u_d(t) \\ 0 \leq t \leq t_e, 0 < x < 1, 0 < y < 1 \end{cases}$$

式中: u 为振幅; c 为波的传播速率, c 可以是固定常数, 或位置的函数 $c(x, y)$, 也可以是振幅的函数 $c(u)$ 。

考虑二维波动偏微分方程的数值解法，采用有限差分法求解。简单地，采用迎风法的三点差分格式：

$$\left(\frac{u_{i,j}^{k+1} - 2u_{i,j}^k + u_{i,j}^{k-1}}{\Delta t^2} \right) = c^2 \left(\frac{u_{i-1,j}^k - 2u_{i,j}^k + u_{i+1,j}^k}{\Delta x^2} + \frac{u_{i,j-1}^k - 2u_{i,j}^k + u_{i,j+1}^k}{\Delta y^2} \right)$$

化简：

$$\begin{cases} u_{i,j}^{k+1} = r_x(u_{i-1,j}^k + u_{i+1,j}^k) + 2(1 - r_x - r_y)u_{i,j}^k + r_y(u_{i,j-1}^k + u_{i,j+1}^k) - u_{i,j}^{k-1} \\ r_x = c^2 \frac{\Delta t^2}{\Delta x^2} \\ r_y = c^2 \frac{\Delta t^2}{\Delta y^2} \end{cases}$$

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3
4 # 模型参数
5 c = 1.0 # 波的传播速度
6 tc, te = 0.0, 1.0 # 时间范围: (0, te)
7 xa, xb = 0.0, 1.0 # 空间范围: (xa, xb)
8 ya, yb = 0.0, 1.0 # 空间范围: (ya, yb)
9
10 # 初始化
11 c2 = c * c # 方程参数
12 dt = 0.01 # 时间步长
13 dx = dy = 0.02 # 空间步长
14 t_nodes = round(te / dt) # t轴 时序网格数
15 x_nodes = round((xb - xa) / dx) # x轴 空间网格数
16 y_nodes = round((yb - ya) / dy) # y轴 空间网格数
17 t_zone = np.arange(0, (t_nodes + 1) * dt, dt) # 建立时间网格
18 x_zone = np.arange(0, (x_nodes + 1) * dx, dx) # 建立空间网格
19 y_zone = np.arange(0, (y_nodes + 1) * dy, dy) # 建立空间网格
20 xx, yy = np.meshgrid(x_zone, y_zone) # 生成网格点的坐标 xx, yy (二维数组)
21
22 # 步长比检验 (r > 1, 则算法不稳定)
23 r = 4 * c2 * dt * dt / (dx * dx + dy * dy)
24 print("dt = {:.2f}, dx = {:.2f}, dy = {:.2f}, r = {:.2f}".format(dt, dx, dy, r))
25 assert r < 1.0, "Error: r > 1, unstable step ratio of dt2 / (dx2 + dy2)."
26 rx = c2 * dt**2 / dx**2
27 ry = c2 * dt**2 / dy**2
28
29 fig = plt.figure(figsize=(8, 6))
30 ax = fig.add_subplot(111, projection="3d")
31
```

```

32 # 计算初始值
33 U = np.zeros([t_nodes + 1, x_nodes + 1, y_nodes + 1]) # 建立三维数组
34 U[0] = np.sin(6 * np.pi * xx) + np.cos(4 * np.pi * yy) # U[0, :, :]
35 U[1] = np.sin(6 * np.pi * xx) + np.cos(4 * np.pi * yy) # U[1, :, :]
36 surf = ax.plot_surface(xx, yy, U[0, :, :], rstride=2, cstride=2,
cmap=plt.cm.coolwarm)
37
38 for k in range(2, t_nodes + 1):
39     for i in range(1, x_nodes):
40         for j in range(1, y_nodes):
41             U[k, i, j] = (
42                 rx
43                 * (
44                     U[k - 1, i - 1, j]
45                     + U[k - 1, i + 1, j]
46                     + ry * (U[k - 1, i, j - 1])
47                     + U[k - 1, i, j + 1]
48                 )
49                 + 2 * (1 - rx - ry) * U[k - 1, i, j]
50                 - U[k - 2, i, j]
51             )
52     surf = ax.plot_surface(xx, yy, U[k, :, :], rstride=2,
cstride=2, cmap="rainbow")
53     ax.set_title(f"2D wave equation (t = {k * dt:.2f})")
54     plt.pause(0.001)
55
56 plt.show()

```

例 5 二维抛物方程

热传导方程（Heat Equation）是典型的抛物形偏微分方程，也成为扩散方程。广泛应用于声学，电磁学，和流体力学等领域，描述自然界中的各种的波动现象，包括横波和纵波，例如声波、光波和水波。

$$\begin{cases} \frac{\partial u}{\partial t} = \lambda \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} + q_v \right) \\ u(x, y, 0) = u_0(x, y) \\ u(0, y, t) = u_a(t), u(1, y, t) = u_b(t) \\ u(x, 0, t) = u_c(t), u(x, 1, t) = u_d(t) \\ 0 \leq t \leq t_e, 0 < x < 1, 0 < y < 1 \end{cases}$$

式中 λ 为热扩散率，取决于材料本身的热传导率、密度和热容； q_v 是热源强度，可以是恒定值，也可以是时间、空间的函数。

有：

$$\begin{cases} \left(\frac{u_{i,j}^{k+1} - u_{i,j}^k}{\Delta t} \right) = \lambda \left(\frac{\partial^2 u^k}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u^k}{\partial y^2} \right) + q_v \\ \frac{\partial^2 u_{i,j}}{\partial x^2} = \frac{(u_{i,j-1} - 2u_{i,j} + u_{i,j+1}))}{\Delta x^2} \\ \frac{\partial^2 u_{i,j}}{\partial y^2} = \frac{(u_{i,j-1} - 2u_{i,j} + u_{i,j+1}))}{\Delta y^2} \\ u_0 = u_0(x, y) \\ u(x, y, t_{k+1}) = u^{k+1} \end{cases}$$

$$\begin{cases} U_{k+1} = U_k + r_x \cdot A \cdot U_k + r_y \cdot B \cdot U_k + q_v \cdot dt \\ A = \begin{bmatrix} -2 & 1 & \cdots & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 1 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & -2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & -2 \end{bmatrix}_{(N_{x+1}, N_{x+1})} \\ B = \begin{bmatrix} -2 & 1 & \cdots & 0 & 0 \\ 1 & -2 & 1 & \cdots & 0 \\ 0 & 1 & -2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & -2 \end{bmatrix}_{(N_{y+1}, N_{y+1})} \end{cases}$$

化简后：

$$\begin{cases} u_{i,j}^{k+1} = r_x(u_{i-1,j}^k + u_{i+1,j}^k) + 2(1 - r_x - r_y)u_{i,j}^k + r_y(u_{i,j-1}^k + u_{i,j+1}^k) - u_{i,j}^{k-1} \\ r_x = \lambda \frac{\Delta t}{\Delta x^2} \\ r_y = \lambda \frac{\Delta t}{\Delta y^2} \end{cases}$$

例 6 二维椭圆方程

椭圆型偏微分方程是一类重要的偏微分方程，主要用来描述物理的平衡稳定状态，如定常状态下的电磁场、引力场和反应扩散现象等，广泛应用于流体力学、弹性力学、电磁学、几何学和变分法中。

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = f(x, y)$$

- 考虑二维椭圆型偏微分方程的数值解法，采用有限差分法求解。简单地，采用五点差分格式表示二阶导数的差分表达式，将上述的偏微分方程离散为差分方程：

$$(u_{i-1,j} - 2u_{i,j} + u_{i+1,j})/\Delta h^2 + (u_{i,j-1} - 2u_{i,j} + u_{i,j+1})/\Delta h^2 = f_{i,j}$$

- 椭圆型偏微分描述不随时间变化的均衡状态，没有初始条件，因此不能沿时间步长递推求解。对上式的差分方程，可以通过矩阵求逆方法求解，但当 h 较小时网格很多，矩阵求逆的内存占用和计算量极大。于是，可以使用迭代松弛法递推求得二维椭圆方程的数值解：

$$u_{i,j}^{k+1} = (1 - w) * u_{i,j}^k + w/4 * (u_{i,j+1}^k + u_{i,j-1}^k + u_{i-1,j}^k + u_{i+1,j}^k - h^2 * f_{i,j})$$

偏微分方程及其解的讨论

少数方程可以用 `sympy` 中的 `pdsolve` 求解：

```
pdsolve(eq, func=None, hint='default', dict=False, solvefun=None,  
**kwargs)[source]
```

只有少部分方程是存在符号解的。