

Структура МНОЖСТВО

Для хранения конечного множества значений имеется удобная структура: массив. Заметим, что массив и множество, вообще говоря, не одно и то же. Во-первых, массив, в отличие от множества, может содержать одно и то же значение в нескольких экземплярах. Во-вторых, элементы в n -элементном множестве можно расположить $n!$ способами, переставляя их.

Таким образом, массив содержит, кроме списка элементов, избыточную информацию об их упорядочении. С учётом того, что имеется $n!$ различных способов упорядочить множество, состоящее из n элементов, количество дополнительной информации равно согласно формуле Хартли $\log_2 n!$. Для множества из 10 элементов перерасход составит приблизительно 18,47 бит, а уже для 1000000-элементного — 18488864,88.

Кроме того, массивы устроены довольно сложно. На каждый элемент массива приходится много дополнительной информации.

Мы обсудим реализацию конечного множества неотрицательных чисел, не использующую массивов и лишённую перечисленных недостатков. Это битовая реализация числового множества. Присутствие числа i в множестве обозначается установкой i -го бита в массиве, отсутствие — очисткой соответствующего бита.

Вспомогательная тема: побитовые операции

Логические побитовые операции

Битовые операторы И (AND, &), ИЛИ (OR, |), НЕ (NOT, ~) используют те же таблицы истинности, что и их логические эквиваленты.

Побитовое И. Побитовое И используется для выключения битов. Любой бит, установленный в 0, вызывает установку соответствующего бита результата также в 0.

```
11001010
& 11100010
11000010
```

Побитовое ИЛИ. Побитовое ИЛИ используется для включения битов. Любой бит, установленный в 1, вызывает установку соответствующего бита результата также в 1.

```
11001010
| 11100010
11101010
```

Побитовое НЕ. Побитовое НЕ инвертирует состояние каждого бита исходной переменной.

```
~ 11001010
00110101
```

Побитовые сдвиги

Операторы сдвига << и >> заставляют биты левого операнда сдвинуться влево или вправо на то количество позиций, которое указано во втором операнде.

Пример:

```
int a = 5;    // в двоичной системе: 0000000000000101
```

```
int b = a << 3; // в двоичной системе: 0000000000101000, или 40 в десятичной
```

```
int c = b >> 3; // в двоичной системе: 0000000000000101, или снова 5, как было изначально
```

Следует иметь в виду, что при сдвиге значения x на y бит ($x \ll y$), самые левые y бит в исходном числе x теряются, т.к. они буквально выталкиваются за его пределы.

```
int a = 5;    // в двоичной системе: 0000000000000101
```

```
int b = a << 14; // в двоичной системе: 0100000000000000 - первая 1 в 101 исчезла
```

Если вы уверены, что ни один из битов в сдвигаемом числе не пропадет, то для простоты можно считать, что оператор сдвига \ll умножает левый операнд на 2 в степени, показателем которой является правый операнд. Например, для получения степеней 2 могут быть использованы следующие выражения:

```
1 << 0 == 1
```

```
1 << 1 == 2
```

```
1 << 2 == 4
```

```
1 << 3 == 8
```

...

```
1 << 9 == 512
```

```
1 << 10 == 1024 ...
```

В переменных типа `int` старший бит является знаковым битом, определяющим является ли число положительным или отрицательным. Если переменная x имеет тип `int`, то при сдвиге x вправо знаковый бит копируется в младшие биты (по историческим причинам):

```
int x = -16;    // в двоичной системе: 1111111111110000
```

```
int y = x >> 3; // в двоичной системе: 1111111111111110
```

```
int x = -16;    // в двоичной системе: 1111111111110000
```

```
int y = (unsigned int)x >> 3; // в двоичной системе: 0001111111111110
```

Таким образом, если предотвращать эффект расширения знака, оператор сдвига вправо \gg можно использовать для деления числа на степени 2. Например:

```
int x = 1000;
```

```
int y = x >> 3; // целочисленное деление 1000 на 8, в результате которого y = 125.
```

Наглядный пример и разбор функций

Лекции: <http://www.itmm.unn.ru/files/2019/02/Metody-programmirovaniya-1-chast-2015.pdf>

Пусть рассматривается множество неотрицательных значений, не превышающих 45, например, $A = \{0, 1, 2, 3, 4, \dots, 19, 23, 32, 33, 44\}$.

В описании класса `TBitField` есть 3 поля: длина битового поля (максимальное количество бит) – `BitLen`, память для представления битового поля – массив `unsigned int` (TELEM) элементов – `pMem`, количество элементов в массиве `pMem` – `MemLen`.

Посмотрим на примере. В данном случае `BitLen = 45`.

Битовое поле, соответствующее данному множеству:

1 1 1 ... 1 0 0 0 1 0 ... 0 1 1 0 ... 0 1
0 1 2 ... 19 20 21 22 23 24 ... 31 32 33 34 ... 43 44

Но в памяти компьютера это битовое представление хранится иначе. Для начала определим, по какой формуле вычисляется длина массива pMem.

Замечание! В зависимости от архитектуры процессора unsigned int может занимать 2 байта (16 бит) или 4 байта (32 бита). В лекционных материалах излагается информация и приведены формулы для 16-битных величин. Так как у большинства всё же архитектура такова, что unsigned int 4-х байтовый, пересмотрим формулы, использующиеся в лабораторной.

Проще всего излагать материал на примере.

Выделение памяти для представления битового поля

В лекционных материалах в первой же реализованной функции класса битовое поле имеет место магическая формула

```
TBitField::TBitField(int len) : BitLen(len) {  
    MemLen = ( len + 15 ) >> 4; // в эл-те pMem 16 бит (TELEM==int)  
    pMem = new TELEM[MemLen];  
    if ( pMem != NULL )  
        for ( int i=0; i<MemLen; i++ ) pMem[i] = 0;  
}
```

И указано, что в элементе pMem 16 бит. Однако у нас unsigned int 32 бита. Если используется другой тип данных, то можно получить и другое значение. Поэтому нужно понять, как эта формула связана с размером используемого типа данных и написать её в общем виде.

Смысл: нужно выбрать столько элементов, сколько хватит на хранение указанного числа бит. Очевидно, что для рассматриваемого примера это число 2: 32 бита в первом элементе, оставшиеся во втором. Рассмотрим точную формулу.

```
MemLen = (len + sizeof(TELEM) * 8 - 1) >> x;
```

Если бы размер TELEM был 2 байта, получили бы именно $len + 15$. Осталось понять, откуда берется сдвиг на 4 бита в той формуле. Сдвиг на 4 означает, что полученное значение сдвигается на 16 бит ($2^4 = 16$), соответственно для 32-битной реализации $2^x = 32 \rightarrow x = 5$. Однако, лучше так не писать и представить это также в общем виде, то есть сдвиг будет

```
int x = log((int)sizeof(TELEM) * 8) / log(2);
```

Строго посчитаем по этой формуле требуемое число элементов pMem.

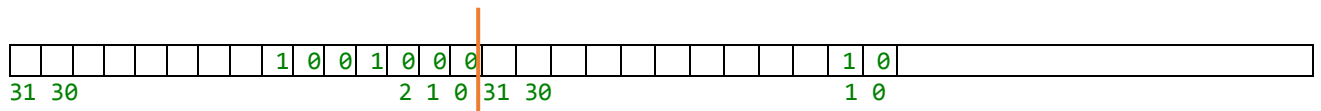
$MemLen = (45 + 4 * 8 - 1) >> 5 = 51 = 100110 >> 4 = 10 = 2$

$MemLen = 2$ – для представления множества с максимальным числом бит 45 нам нужно 2 элемента по 4 байта (8 байт или 64 бит)

Индексы в pMem элементов – метод GetIndexMem

```
int TBitField::GetMemIndex ( const int n ) const { // индекс Mem для бита n  
    // преобразовать к int и разделить на 16  
    return n >> 4; // в эл-те pMem 16 бит  
}
```

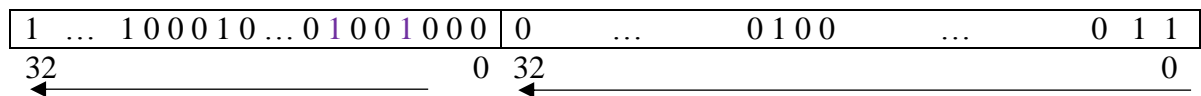
$$\begin{array}{r} 100001 \\ 011111 \\ = 1 \end{array}$$



рМем программиста

0

1



рМем человека

9437183	4099
---------	------

Тестирование программы

Как разобраться в программе (пример показательного теста)

```
TEST(TBitField, my_test_for_understending_how_it_work)
{
    const int size = 20;
    TBitField bf(size);

    bf.SetBit(3);
    bf.SetBit(6);
    bf.SetBit(9);
    bf.SetBit(11);
    bf.SetBit(12);
    bf.SetBit(13);
    bf.SetBit(19);

    std::cout << "\nBitField Data:";
    std::cout << bf;

    std::cout << "\nBits:";
    for (int i = 1; i < 20; ++i)
        std::cout << " " << bf.GetBit(i);

    EXPECT_NE(0, bf.GetBit(6));
}

TEST(TBitField, my_test_for_understending_how_it_work_full_set)
{
    const int size = 45;
    TBitField bf(size);

    bf.SetBit(0);
    bf.SetBit(1);
    bf.SetBit(2);
    bf.SetBit(3);
    bf.SetBit(4);
    bf.SetBit(5);
    bf.SetBit(6);
    bf.SetBit(7);
    bf.SetBit(8);
    bf.SetBit(9);
    bf.SetBit(10);
    bf.SetBit(11);
    bf.SetBit(12);
    bf.SetBit(13);
    bf.SetBit(14);
    bf.SetBit(15);
    bf.SetBit(16);
    bf.SetBit(17);
```

