

Comandos Placa Semi Eletrônica IP

Configuração de IP:

/setIP?ip=ip&mascara=mascara&gateway=gateway&porta=porta

Recebe a configuração de IP para gravação na placa.

Variáveis:

ip = recebe o ip para o equipamento.

mascara = recebe a mascara de sub-rede para o equipamento.

gateway = recebe o gateway para o equipamento.

porta = recebe a porta para o equipamento.

Alteração de usuário e senha:

/setLogin?usuario=usuario&senha=senha

Recebe a atualização de usuário e senha para acesso a webservice do equipamento.

Variáveis:

usuario = recebe o novo usuário para o equipamento.

senha = recebe a nova senha para o equipamento.

Tempo de acionamento:

/setAcionamento?tempoAcionamento=tempoAcionamento

Recebe o tempo de acionamento do sensor de giro em (milissegundos). Ou seja é o tempo em que o giro fica liberado para acesso após liberado.

Variáveis:

tempoAcionamento = recebe em milissegundos o tempo de acionamento do sensor de giro.

Sentido de giro:

/setConfigGiro?sentidoGiroID=sentidoGiroID&inverteGiro=inverterGiro

Recebe a configuração do sentido de giro da catraca.

Variáveis:

sentidoGiroID = recebe o sentido de giro.

inverteGiro = recebe se o giro deve ser invertido Entrada se torna Saída e vice-versa.

Valores:

sentidoGiroID = 1 ambas liberadas.

sentidoGiroID = 2 entrada livre.

sentidoGiroID = 3 saída livre.

sentidoGiroID = undefined (Ambas bloqueadas).

inverteGiro = 1 inversão de giro ATIVADA.

inverteGiro = 2 inversão de giro DESATIVADA.

Acesso único ou duplo:

/setTipoGiro?tipoGiro=tipoGiro

Recebe o tipo de giro.

Variáveis:

tipoGiro = recebe o tipo de giro (Acesso único ou duplo).

Valores:

tipoGiro = 1 acesso único (Define que existe apenas uma leitora conectada a placa semi eletrônica = borne de conexão 1).

tipoGiro = 2 acesso duplo (Define que existe duas leitoras conectadas a placa semi eletrônica = borne de conexão 1 e 2, 1 para entrada e 2 para saída).

Liberação de giro:

/liberacaoGiro?libera=IDliberacao

Recebe o comando de liberação da placa.

Variáveis:

libera = recebe o id referente ao sentido de giro para realizar a liberação do giro.

Valores:

libera = 1 libera ambos os sentidos.

libera = 2 libera entrada.

libera = 3 libera saída.