

PPM - Zeitdokumentation

Mattias Abfalterer

19. November 2014

08.10.2014

- Beschäftigen mit GitHub
- Pflichtenheft besprechen

15.10.2014

- Recherche LeapMotion
- Bestellung Bluetooth-Modul
- Fertigstellung Pflichtenheft
- Beschäftigen mit GitHub-Branched und mergen

22.10.2014

- LaTeX funktionsfähig machen
- Recherche Kommunikation zwischen Laptop und Arduino
- Organisatorisches im Team

29.10.2014

- Bestellung benötigter Hardware
- Programm Bluetooth Laptop-Arduino
- Hardware auseinanderbauen (zu Hause)
- Bestellung zusätzlicher Hardware (zu Hause)

29.10.2014

- Konzept Aussehen des Roboters mit Erweiterung

05.11.2014

- Teambesprechung
- Recherche serielle Kommunikation für C#

12.11.2014

- Bluetooth Kommunikation zwischen Laptop und Arduino testen
- C# Programm für serielle Kommunikation

19.11.2014

- Code für Bluetooth in C# - Programm, das die Daten von LeapMotion entgegennimmt, einpflegen
- Ausführliche Testung der seriellen Kommunikation

Noch zu tun:

- Arduino-Programm, das die Daten interpretiert und den Motoren übergibt
- Hardware zusammenbauen und testen
- eventuell noch Zeit freihalten für Troubleshooting