

1(1)

Chapter5-简答题1(1)

• 题目:

stride 算法原理非常简单, 但是有一个比较大的问题。例如两个 $pass = 10$ 的进程, 使用 8bit 无符号整形储存 stride, $p1.stride = 255$, $p2.stride = 250$, 在 $p2$ 执行一个时间片后, 理论上下一次应该 $p1$ 执行。

实际情况是轮到 $p1$ 执行吗? 为什么?

• 答案:

不是。还是轮到 $p2$ 。

因为 stride 算法会选择当前运行时间最短 (即 stride 最小) 的进程进行调度, 但因为 $p2$ 执行完之后, $250+10=260$, 溢出了 8bit 所能表示的最大范围 (255), 从而变成了 4。因此还是 $p2$ 执行。

1(2)

Chapter5-简答题1(2)

• 题目:

*我们之前要求进程优先级 ≥ 2 其实就是为了解决这个问题。可以证明, **在不考虑溢出的情况下**, 在进程优先级全部 ≥ 2 的情况下, 如果严格按照算法执行, 那么 $STRIDE_MAX - STRIDE_MIN \leq \text{BigStride} / 2$ 。*

为什么? 尝试简单说明 (不要求严格证明)。

• 答案:

因为假设 $STRIDE_MAX = \text{BigStride}/x$, $STRIDE_MIN = \text{BigStride}/y$, 其中 x 与 y 分别代表最大和最小进程对应的优先级。

那么 $STRIDE_MAX - STRIDE_MIN = \text{BigStride}/(1/x - 1/y) < \text{BigStride}/2$ 。得证。

2

- 已知以上结论, **考虑溢出的情况下**, 可以为 Stride 设计特别的比较器, 让 BinaryHeap 的 pop 方法能返回真正最小的 Stride。补全下列代码中的 `partial_cmp` 函数, 假设两个 Stride 永远不会相等。

- ```
1 use core::cmp::Ordering;
2
3 struct Stride(u64);
4
5 impl PartialOrd for Stride {
6 fn partial_cmp(&self, other: &Self) -> Option<Ordering> {
7 // ...
8 }
9 }
```

```

10
11 impl PartialEq for Stride {
12 fn eq(&self, other: &Self) -> bool {
13 false
14 }
15 }
16 TIPS: 使用 8 bits 存储 stride, BigStride = 255, 则: (125 < 255) == false,
 (129 < 255) == true.

```

## Chapter5-Lab3

### • 题目:

**实现一个完全 DIY 的系统调用 spawn。**

功能: 新建子进程, 使其执行目标程序。

实现一种带优先级的调度算法: stride 调度算法。

## Chapter5-Lab3

### • 大体思路:

首先是迁移通过以前的测试

在lab1中, 为了实现get\_task\_info功能, 我们添加了task\_info\_inner结构, 但是lab3代码的框架里已经实现了这一部分, 所以只需将之前的解构迁移进去即可。

其余结构大致如前, 搬运到对应的地方即可。

## Chapter5-Lab3

### • 大体思路:

接下来实现spawn。

大致可以分为几步:

1. 新建 TCB, 数据是通过解析.elf文件中的数据计算得到的
- 3.将新的 TCB 挂到当前 TCB 的 children 里