Сравнение методов глобальной оптимизации на нескольких классах тестовых задач

1 Список алгоритмов

- Алгоритм глобального поиска (AGS)
- Multi Level Single Linkage (MLSL)
- DIRECT
- \bullet Locally-based DIRECT (DIRECTl)
- Dual Simulated Annealing
- Differential Evolution
- Controlled Random Search
- Simple

${f 2}$ ${f P}$ езультаты на классе задач F_{GR}

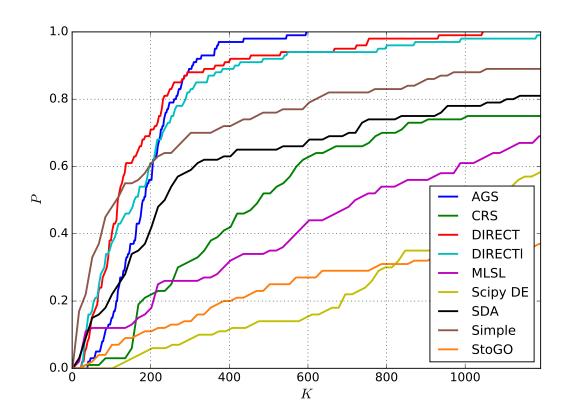


Рис. 1: Остановка после попадания в окрестность размера 10^{-2}

Метод	Среднее число испытаний	Решено задач
AGS	193.11	100
CRS	400.30	76
DIRECT	182.25	100
DIRECTI	214.92	100
MLSL	947.18	97
SDA	691.24	96
Scipy DE	1257.34	96
$_{ m Simple}$	374.12	97
StoGO	1336.78	67

3 Результаты на классах задач GKLS различной размерности

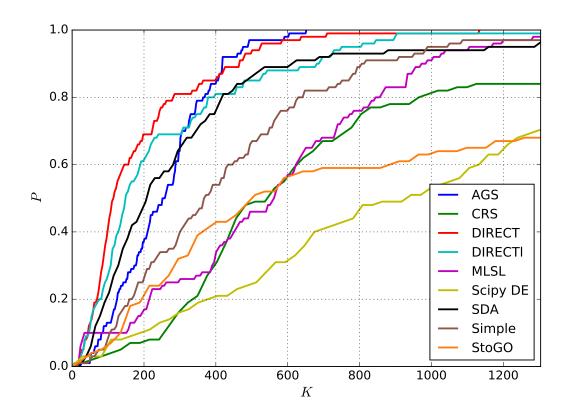


Рис. 2: Класс GKLS Simple 2d. Остановка после попадания в окрестность размера $2\cdot 10^{-2}$

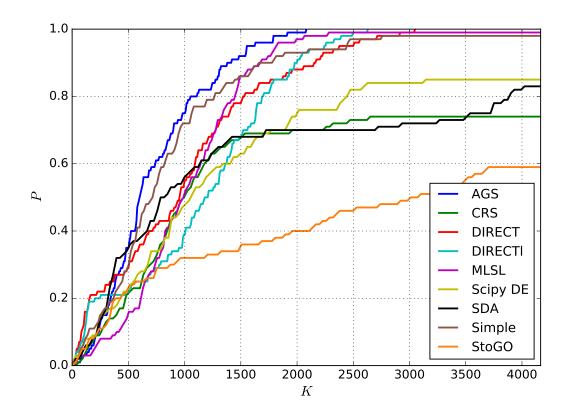


Рис. 3: Класс GKLS Hard 2d. Остановка после попадания в окрестность размера $2\cdot 10^{-2}$

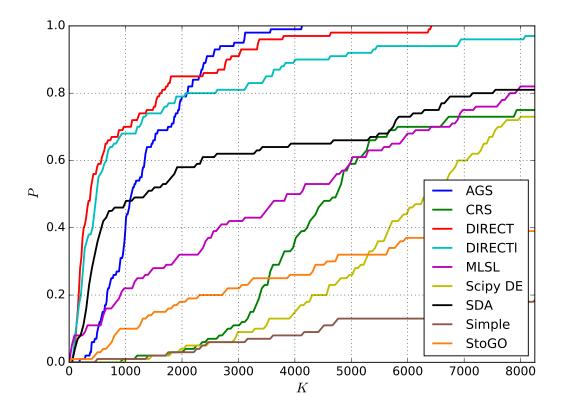


Рис. 4: Класс GKLS Simple 3d. Остановка после попадания в окрестность размера $2\cdot 10^{-2}$

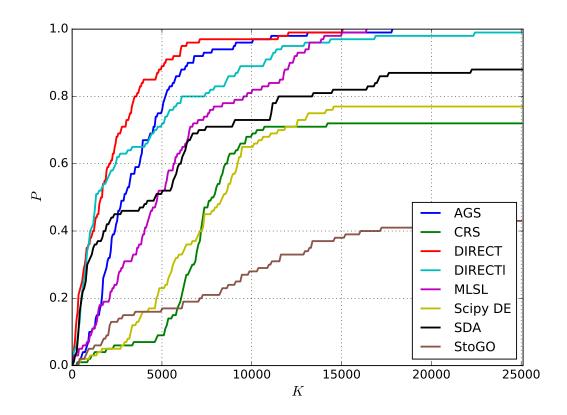


Рис. 5: Класс GKLS Hard 3d. Остановка после попадания в окрестность размера $2\cdot 10^{-2}$

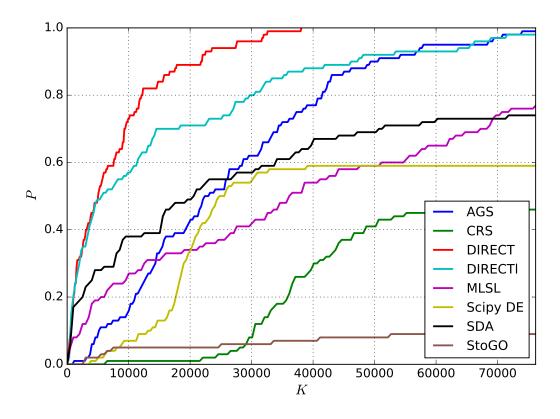


Рис. 6: Класс GKLS Simple 4d. Остановка после попадания в окрестность размера $2\cdot 10^{-2}$

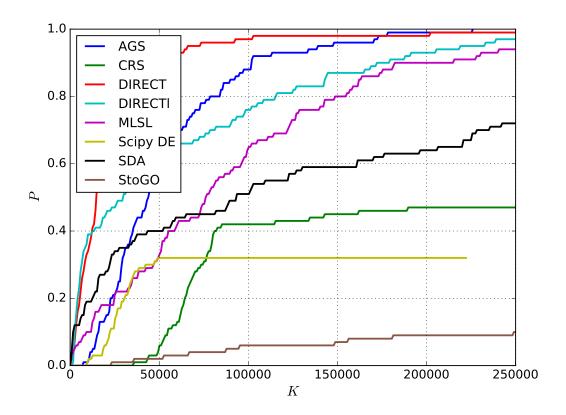


Рис. 7: Класс GKLS Hard 4d. Остановка после попадания в окрестность размера $2\cdot 10^{-2}$

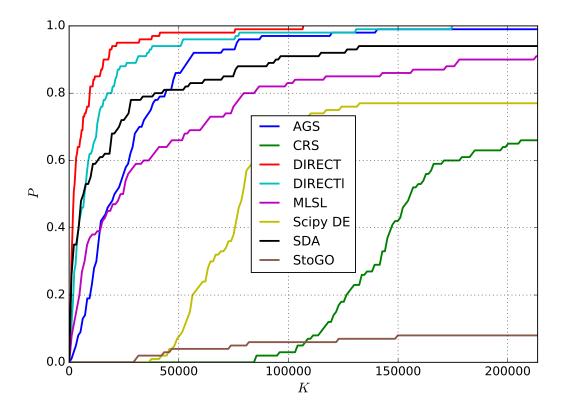


Рис. 8: Класс GKLS Simple 5d. Остановка после попадания в окрестность размера $2\cdot 10^{-2}$

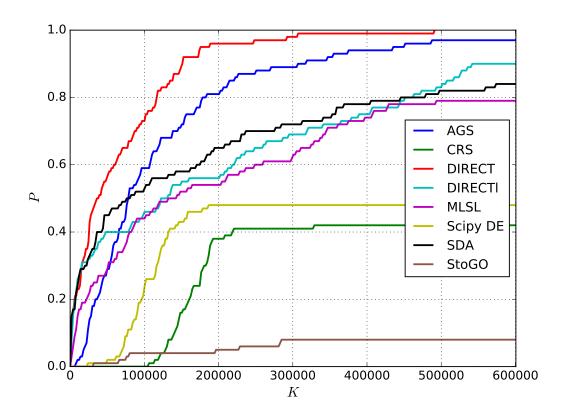


Рис. 9: Класс GKLS Hard 5d. Остановка после попадания в окрестность размера $2\cdot 10^{-2}$

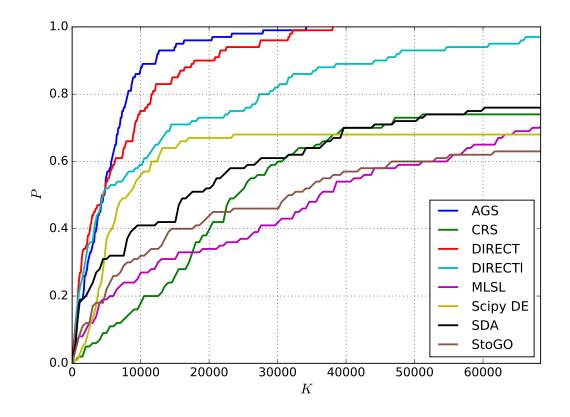


Рис. 10: Класс GKLS Simple 4d. Остановка после попадания в окрестность размера 0.0632

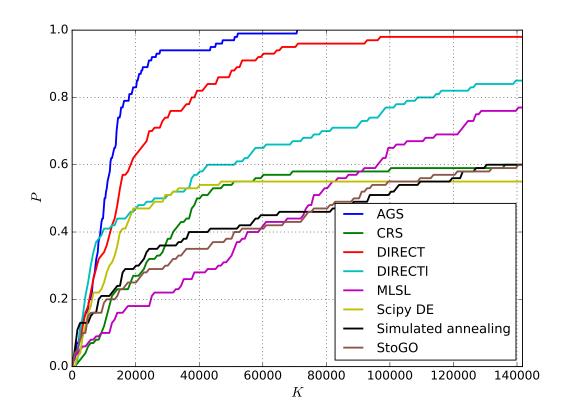


Рис. 11: Класс GKLS Hard 4d. Остановка после попадания в окрестность размера 0.0632

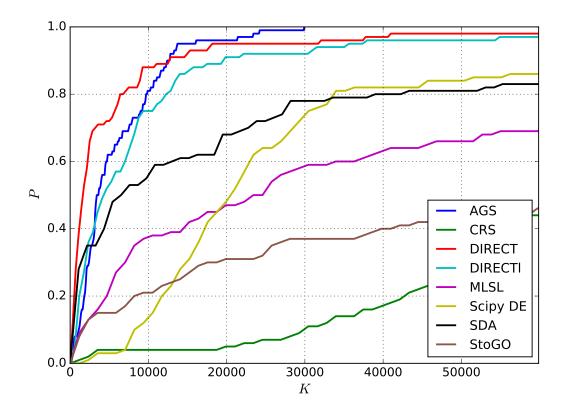


Рис. 12: Класс GKLS Simple 5d. Остановка после попадания в окрестность размера 0.0796

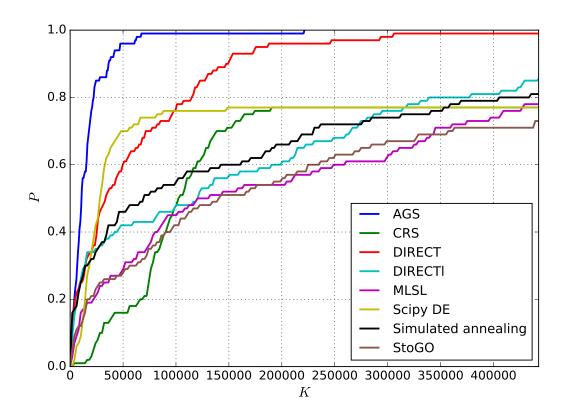


Рис. 13: Класс GKLS Hard 5d. Остановка после попадания в окрестность размера 0.0796