

Ejercicio 5. Encontrar un sistema fundamental de soluciones reales de las siguientes ecuaciones:

- i) $y'' - 8y' + 16y = 0$
- ii) $y'' - 2y' + 10y = 0$
- iii) $y'' - y' - 2y = 0$

En cada uno de los casos anteriores encontrar una solución exacta de la ecuación no homogénea correspondiente con término independiente x , e^x , 1 y e^{-x} .

i) Polin. exact.

$$\lambda^2 - 8\lambda + 16 = 0$$

$$(\lambda - 4)^2 = 0$$

$$\Rightarrow \lambda_1 = \lambda_2 = 4$$

$$y(t) = c_1 \cdot e^{4t} + c_2 \cdot t \cdot e^{4t}$$

Antes, para calcular la segunda componente de la base de soluciones, debía calcular el W en

$$(A - \lambda I) W = V$$

con V el autovector asociado al autovalor λ encontrado.

Ahora, la variable "y" es unidimensional, por lo que siempre puedo escribir la segunda componente de la base como $t \cdot \text{la_primera}$.

Ahora pide

↙ Uso t en vez de x porque ya la nombré así más arriba.

$$y'' - 8y' + 16y = t$$

Sol. es de la forma

$$y(t) = y_H(t) + y_P(t)$$

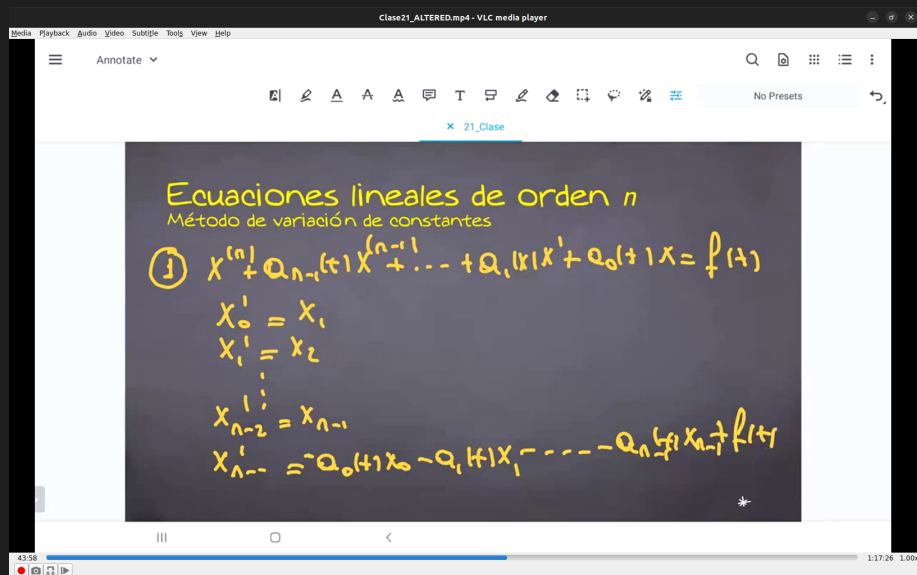
↑
la calculé arriba

Para obtener $y_{particular}$ uso Mèt. de Var. de Cter.

$$y_p(t) = c_1(t) \cdot e^{4t} + c_2(t) \cdot t \cdot e^{4t}$$

Aquí es donde renombro variables para crear un nuevo sistema

$$\begin{aligned} y &= y_0 \\ y'_0 &= y_1 = y' \\ y'_1 &= y_2 = y'' \\ &\vdots \\ y'_{n-2} &= y_{n-1} = y^{(n-1)} \end{aligned}$$



$$y'_{n-1} = -a_0(t) \cdot y_0 - a_1(t) \cdot y_1 - \dots - a_{n-1}(t) \cdot y_{n-1} + f(t)$$

Para este ejercicio :

$$y'' - 8y' + 16y = t$$

$$\begin{cases} y = y_0 \\ y'_0 = y_1 \\ y'_1 = -16y_0 + 8y_1 + t = y_2 \end{cases}$$

↑
En este sistema tengo todas variables de primer grado

$$\Rightarrow \textcircled{2} \begin{pmatrix} x_1' \\ \vdots \\ x_n' \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 & -a_{n-1} \end{pmatrix}}_{A(t+1)} \begin{pmatrix} x_0 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} + \underbrace{\begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ f(t+1) \end{pmatrix}}_{b(t+1)}$$

Sabemos que $\exists \{\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_n\}$ base del conjunto de soluciones de

$$\bar{x}' = A(t+1)\bar{x}$$

$$\bar{x}_i = \begin{pmatrix} x_{i1} \\ x_{i2} \\ \vdots \\ x_{i(n-1)} \end{pmatrix} = \{x_1, \dots, x_n\}$$

Entonces

$$x_p(t+1) = c_1(t+1)x_1(t) + \dots + c_n(t+1)x_n(t)$$

es una solución $\textcircled{1}$

Vimos que

$$\begin{pmatrix} \bar{x}_1' & \dots & \bar{x}_n' \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1' \\ \vdots \\ c_n' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ f(t+1) \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ x_1' & x_2' & \dots & x_n' \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_1^{(n-1)} & x_2^{(n-1)} & \dots & x_n^{(n-1)} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1' \\ \vdots \\ c_n' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ f(t+1) \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} c_1' x_1 + \dots + c_n' x_n = 0 \\ c_1' x_1' + \dots + c_n' x_n' = 0 \\ \vdots \\ c_1' x_1^{(n-1)} + \dots + c_n' x_n^{(n-1)} = f(t) \end{cases}$$

Puedo evitar pasar por el sistema

Ec. lineales homogéneas de orden n Coeficientes constantes

La matriz asociada a nuestra ecuación es

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \\ -a_0 & -a_1 & -a_2 & \dots & -a_{n-2} & -a_{n-1} \end{pmatrix}$$

El polinomio característico de esta matriz es el polinomio

$$p(\lambda) = \lambda^n + a_{n-1}\lambda^{n-1} + a_{n-2}\lambda^{n-2} + \dots + a_1\lambda + a_0,$$

que es el polinomio que se obtiene cuando se reemplaza en la ecuación diferencial la derivación por la correspondiente potencia de λ . Llamaremos a este polinomio **el polinomio característico de la ecuación**.

Por lo tanto, la expresión de las soluciones dependerá de las raíces del polinomio característico de la ecuación.

Teniendo las soluciones del homogéneo y_H , necesito alguna solución particular y_P , para sumar ambas y obtener la solución general y

Supongo que las constantes de la solución del homogéneo son ahora funciones de t (de ahí el nombre del método de variación de constantes/de parámetros)

$$y_P(t) = c_1(t) \cdot e^{4t} + c_2(t) \cdot t \cdot e^{4t}$$

$\uparrow \phi_1(t)$
 $\uparrow \phi_2(t)$

$$= \sum_{i=1}^n c_i(t) \cdot \phi_i(t)$$

Además, estas funciones verifican que

$$W(t) \cdot \begin{bmatrix} c_1'(t) \\ c_2'(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ g(t) \end{bmatrix}$$

Donde $W(t)$ es la matriz Wronskiana de la base de soluciones del homogéneo

en general $(\phi_i = \phi_i(t))$

$$W(t) = \begin{bmatrix} \phi_1 & \phi_2 & \dots & \phi_n \\ \phi_1' & \phi_2' & \dots & \phi_n' \\ \phi_1'' & \phi_2'' & \dots & \phi_n'' \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \phi_1^{(n-1)} & \phi_2^{(n-1)} & \dots & \phi_n^{(n-1)} \end{bmatrix}$$

en este ejercicio :

$$W(t) = \begin{bmatrix} e^{4t} & t \cdot e^{4t} \\ 4e^{4t} & e^{4t} + 4t \cdot e^{4t} \end{bmatrix}$$

entonces

$$\begin{bmatrix} e^{4t} & t \cdot e^{4t} \\ 4e^{4t} & e^{4t} + 4t \cdot e^{4t} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} c_1'(t) \\ c_2'(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ t \end{bmatrix}$$

Calculo inversa de W

$$\begin{aligned} \det W &= e^{8t} + 4t \cdot e^{8t} - 4t \cdot e^{8t} \\ &= e^{8t} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow W^{-1}(t) = e^{-8t} \cdot \begin{bmatrix} e^{4t} + 4t \cdot e^{4t} & -t \cdot e^{4t} \\ -4e^{4t} & e^{4t} \end{bmatrix}$$

$$= e^{-8t} \cdot e^{4t} \cdot \begin{bmatrix} 1 + 4t & -t \\ -4 & 1 \end{bmatrix}$$

$$= e^{-4t} \cdot \begin{bmatrix} 1 + 4t & -t \\ -4 & 1 \end{bmatrix}$$

entonces

$$\begin{bmatrix} c_1'(t) \\ c_2'(t) \end{bmatrix} = e^{-4t} \cdot \begin{bmatrix} 1 + 4t & -t \\ -4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ t \end{bmatrix}$$

$$= e^{-4t} \cdot \begin{bmatrix} -t^2 \\ t \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} c_1' = -t^2 \cdot e^{-4t} \\ c_2' = t \cdot e^{-4t} \end{cases}$$

$$c_1(t) = \int c_1' dt = \int -t^2 \cdot e^{-4t} dt$$

$$\begin{aligned} u &= t^2 & du &= 2t \\ v &= \frac{1}{4} e^{-4t} & dv &= -e^{-4t} \end{aligned}$$

$$\int u \cdot dv = u \cdot v - \int v \cdot du$$

$$= \frac{1}{4} \cdot t^2 \cdot e^{-4t} - \int \frac{1}{4} \cdot e^{-4t} \cdot 2t dt$$

$$= \frac{1}{4} \cdot t^2 \cdot e^{-4t} - \frac{1}{2} \int t \cdot e^{-4t} dt$$

$$\begin{aligned} u &= t & du &= 1 \\ v &= -\frac{1}{4} \cdot e^{-4t} & dv &= e^{-4t} \end{aligned}$$

$$= \frac{1}{4} \cdot t^2 \cdot e^{-4t} - \frac{1}{2} \left(-\frac{1}{4} \cdot t \cdot e^{-4t} - \int -\frac{1}{4} \cdot e^{-4t} dt \right)$$

$$= \frac{1}{4} \cdot t^2 \cdot e^{-4t} + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{4} \cdot t \cdot e^{-4t} - \int \frac{1}{4} \cdot e^{-4t} dt \right)$$

$$= \frac{1}{4} \cdot t^2 \cdot e^{-4t} + \frac{1}{8} \cdot t \cdot e^{-4t} - \frac{1}{8} \int e^{-4t} dt$$

$$= \frac{1}{4} \cdot t^2 \cdot e^{-4t} + \frac{1}{8} \cdot t \cdot e^{-4t} - \frac{1}{8} \left(-\frac{1}{4} e^{-4t} \right)$$

$$C_1(t) = \frac{1}{4} \cdot t^2 \cdot e^{-4t} + \frac{1}{8} \cdot t \cdot e^{-4t} + \frac{1}{32} e^{-4t}$$

$$C_2(t) = \int t \cdot e^{-4t} \cdot dt \quad \leftarrow \text{la calculo en paso intermedio de } C_1$$

$$= -\frac{1}{4} \cdot t \cdot e^{-4t} + \int \frac{1}{4} \cdot e^{-4t} dt$$

$$= -\frac{1}{4} \cdot t \cdot e^{-4t} + \frac{1}{4} \cdot \left(-\frac{1}{4} e^{-4t} \right)$$

$$C_2(t) = -\frac{1}{4} t \cdot e^{-4t} - \frac{1}{16} \cdot e^{-4t}$$

