Integrales de Flijo

Definición .1. Decimos que una superficie S es orientable si hay una forma de elegir en cada punto P de S un único versor normal $\nu(P)$ de modo que la función vectorial que esta elección define sobre S resulte continua.

Por ejemplo, si S es un gráfico, S: z = f(x,y), se puede elegir en todos los puntos un versor normal que apunte hacia arriba (es decir, con componente z positiva). Esta elección es continua en S. Si S es el borde de una región $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ de tipos I, II o III, se puede elegir como $\nu(P)$ la normal que apunta hacia afuera de Ω .

Proposición .1. Sea S una superficie suave $y : D \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$ una parametrización regular de S. Para cada $P \in S$, sea

$$\nu(P) = \frac{T_u(u,v) \times T_v(u,v)}{\|T_u(u,v) \times T_v(u,v)\|}, \quad \textit{donde } (u,v) \textit{ es tal que } P = T(u,v).$$

Entonces, esta elección de versor normal orienta la superficie S. En este caso, decimos que S está orientada por la parametrización T.

Definición .2. Sea S una superficie orientada por el versor normal $\nu(P)$. Sea F un campo vectorial continuo sobre S. Llamamos flujo de F a través de S a la integral

$$\int_{\mathcal{S}} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} := \int_{\mathcal{S}} \mathbf{F} \cdot \nu \, dS.$$

Proposición .2. Sea S una superficie suave orientada por la parametrización regular $T:D\subset\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^3$. Sea $T_1:D_1\subset\mathbb{R}^2\to\mathbb{R}^3$ una reparametrización de T que preserva la orientación. Sea F un campo vectorial continuo sobre S. Entonces, el cálculo de $\int_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S}$ da el mismo resultado cuando se utiliza la parametrización T o la parametrización T_1 . Si T_1 invierte la orientación, los cálculos difieren sólo en el signo.

Ejercicio 15. Probar la Proposición .2.

Hecho en el pasado.

$$T_{+}yT$$
 tienen la misma orientación si $JG(u, v)>0$
 $\forall (u_{1}, v_{2}) \Rightarrow V(P) = \frac{TuxTx(u_{2}v)}{\|TuxTv\|(u_{1}v)} = \frac{Tux}{\|TuxTv\|(u_{1}v)}$

 $\mathcal{F}(P) = \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{V^{M} \times T_{N}(u, v)} = \bigcirc \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v, v)}{||T_{M} \times T_{N}|| ||U_{M}, v_{N}||}$ Entences al evaluar la integral se trême que su 7 y 7, preservon les orientories. $\int_{S} F(S) = \int_{S} \langle F(V(P)) | dS \rangle = \int_{S} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod_{N} \langle F(T(u, v)) | \frac{T_{M} \times T_{N}(u, v)}{||T_{M} \times T_{N}(u, v)|} \rangle = \prod$

= \int \(\begin{align*} \begin{align*} \pi_1 \left(\alpha_1, \nu_1 \right) \right) \cdot \alpha_1 \\ \text{y si T_1 limitette lo orientación} \\
= \int \begin{align*} \begin{align*} \begin{align*} \begin{align*} \pi_1 \begin{align*} \pi_1 \begin{align*} \pi_2 \begin{align*} \pi_1 \begin{align*} \pi_1 \begin{align*} \pi_1 \begin{align*} \pi_2 \begin{align*} \pi_1 \begin{align*} \pi_1 \begin{align*} \pi_1 \begin{align*} \pi_2 \begin{align*} \pi_1 \begin{align*} \pi_1

Ejercicio 16. Considerar la superficie dada en forma paramétrica por

$$\begin{cases} x = t \sin \frac{\theta}{2} \cos \theta \\ y = t \sin \frac{\theta}{2} \sin \theta & t \in [-1, 1], \quad \theta \in [0, 2\pi] \\ z = t \cos \frac{\theta}{2} \end{cases}$$

Probar que la superficie obtenida es suave. Observar que se trata de la cinta de Moebius que no es orientable.

· Sup Suave si admite param regular

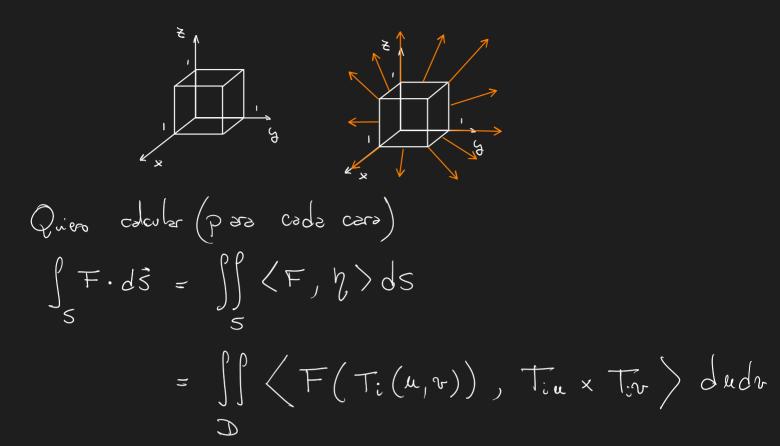
· Parm. regular

1 In yestiva

 \oplus e^1

⊕ TuxTv ≠ 3

Hacer o bus car hecho



0 bs:

· Los coor pegodor o los planos Xy, XZ, yZ tionon:

Puer el compo no er soliate en esor coros (los vectores se "apoyan" sobre la cora, no la atraviesan)

· Les otres 3 care tienen el mismo valor de la integral, puer hay simetría. ois Sola barta parametrian y calcular alguma de er or 3 caras, para luego mul biplicar ou valor por 3.

Teps/techo
$$T(x,y) = (x,y,1) xe[0,1]$$

$$ye[0,1]$$

$$Tx \times Ty = \begin{bmatrix} i & i \\ i & j \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\mp(\tau(x,y)) = (x, y, 1)$$

$$\int_{0}^{1} \int_{0}^{1} \left((x,y,1), (0,0,1) \right) dy dx = 1$$

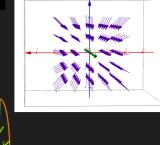
Ejercicio 18. Si la temperatura en un punto de \mathbb{R}^3 está dada por la función $T(x,y,z)=3x^2+3z^2$, calcular el flujo de calor (es decir el flujo del campo $-\nabla T$) a traves de la superficie $x^2+z^2=2$, $0 \le y \le 2$, orientada de forma que la normal en el punto $(0,0,\sqrt{2})$ sea (0,0,1).



$$\frac{1}{2} \left(x_1 y_1 z \right) = -\nabla T$$

$$= -\left(6x_1 \circ , 6z \right)$$

$$= \left(-6x_1 \circ , -6z \right)$$

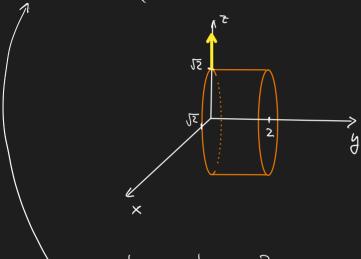


ANT ANT ANT form form form PALLY PALLY PALLY PALLY

$$P(\theta, y) = (\sqrt{2} \cos \theta, y, \sqrt{2} \sin \theta)$$

$$\theta \in [0, 2\pi)$$
 $G \in [0, 2]$

15



$$P_{\theta} \times P_{\theta} = \begin{bmatrix} \vdots & \vdots & \vdots \\ -\sqrt{z} \cdot \sin \theta & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$= \left(-\sqrt{2} \cdot \cos \theta \right) - \sqrt{2} \cdot \sin \theta$$

$$P_{\partial} \times P_{\partial}(\frac{\pi}{Z}, 0) = (0, 0, -\sqrt{z})$$
 I nuivrte la orientación!

Calculo el flujo de calor

$$\int F \cdot d\vec{S} = -\int_{\theta=0}^{2\pi} \int_{z=0}^{z} \left\langle F \left(J\vec{z} \cdot \cos \theta, g, J\vec{z} \cdot \sin \theta \right), \left(-J\vec{z} \cdot \cos \theta, o, -J\vec{z} \cdot \sin \theta \right) \right\rangle dy d\theta$$

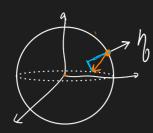
$$= \left(-6J\vec{z} \cdot \cos \theta, o, -6J\vec{z} \cdot \sin \theta \right)$$

=
$$12. \cos^2 \theta + 12. \sin^2 \theta$$

$$\int_{5}^{4} F \cdot d\vec{s} = -4\pi.12$$

Ejercicio \mathcal{U} . Sea S la superficie de la esfera unitaria orientada según la normal exterior. Sea F un campo vectorial y F_r su componente radial. Probar que

$$\int_{S} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \int_{0}^{2\pi} \int_{0}^{\pi} F_{r} \operatorname{sen}(\phi) \, d\phi \, d\theta$$



er foricas

T(
$$\theta, \varphi$$
) = ($\cos \theta. \sin \theta$, $\sin \theta. \sin \varphi$, $\cos \varphi$) $\theta \in (0, 2\pi)$
 $\varphi \in (0, \pi)$

hecho en ej 5

$$T_{\theta} \times T_{\phi} = \left(-\cos\theta \cdot \sin^2\phi \right) - \sin\theta \cdot \sin^2\phi \, - \sin\phi \cdot \cos\phi \right)$$

$$||T\theta \times T\varphi|| = \sqrt{\sin^2 \varphi} \cdot \sin^2 \varphi + \sin^2 \varphi \cdot \cos^2 \varphi$$

$$= \sqrt{\sin^2 \varphi} = \sin \varphi$$

$$\varphi \in [0, \pi)$$

$$= \left\langle F \right| \frac{T_{\theta \times} T_{\phi}}{\|T_{\theta \times} T_{\phi}\|}$$

$$= \left\langle F, \frac{T_0 \times T_0}{sin \varphi} \right\rangle$$

$$\int_{S} \pm \cdot d\vec{S} = \int_{S} \pm \cdot \eta dS = \int_{S} (\pm \cdot \eta) dS$$

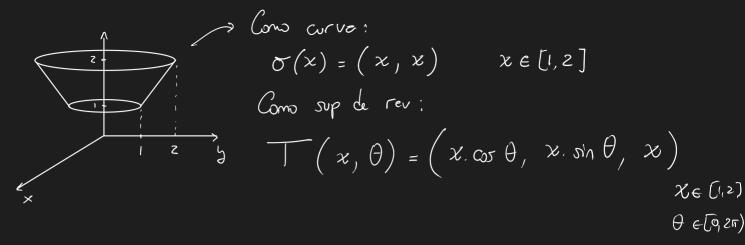
$$= \iint_{\varphi \to \varphi} \left(\mp \left(T_{(\theta, \varphi)} \right), \frac{T_{\theta \times T_{\varphi}}}{\|T_{\theta \times T_{\varphi}}\|} \right) \|T_{\theta \times T_{\varphi}}\| d\theta d\varphi$$

$$= \iint_{\varphi \to \varphi} \left(\mp \left(T_{(\theta, \varphi)} \right), h \right) \|T_{\theta \times T_{\varphi}}\| d\theta d\varphi$$

$$= \iint_{\varphi \to \varphi} \left(\mp \left(T_{(\theta, \varphi)} \right), h \right) \|T_{\theta \times T_{\varphi}}\| d\theta d\varphi$$

$$= \iint_{\varphi \to \varphi} \left(\mp \left(T_{(\theta, \varphi)} \right), h \right) \|T_{\theta \times T_{\varphi}}\| d\theta d\varphi$$

Ejercicio 20. Sea S la parte del cono $z^2 = x^2 + y^2$ con z entre 1 y 2 orientada con la normal apuntando hacia el exterior del cono. Calcular $\int_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S}$ con $\mathbf{F}(x,y,z) = (x^2,y^2,z^2)$.



$$\int_{S} F \cdot d\tilde{S} = \int_{x_{-1}}^{z} \int_{\theta=0}^{z_{T}} \left\langle F\left(T(x,\theta)\right), T_{x} \times T_{\theta} \right\rangle d\theta dx$$

$$= \left(- \times \cdot \cos \theta - \times \cdot \sin \theta + \times \cdot \sin^2 \theta + \times \cdot \sin^2 \theta\right)$$

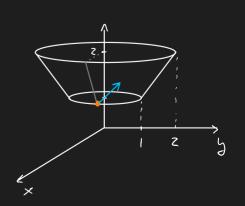
$$= \left(- \times \cdot \cos \theta - \times \cdot \sin \theta\right)$$

Veo orientación:

Analizo
$$(x, \theta) = (1, 0)$$

$$T_x \times T_\theta (1,0) = (-1,0,1)$$

Truier te la orientación!



Constinuiste le orienteción

$$\int_{0}^{2\pi} \left(x^{2} \cdot \cos^{2}\theta, x^{2} \cdot \sin^{2}\theta, x^{2} \right), \left(-x \cdot \cos\theta, -x \cdot \sin\theta, x \right) \right) d\theta dx$$

$$= - x^3 \cdot \left(1 - \cos^3 \theta - \sin^3 \theta \right)$$

$$= x^3 \cdot \left(1 - \cos^3 \theta - \sin^3 \theta \right)$$

$$= -\int_{x=1}^{2} \chi^{3}. \int_{0}^{2\pi} 1 - \cos^{3}\theta - \sin\theta$$
separo en 3 integraler

$$=-\int_{X=1}^{2} \chi^{3}, \left(\int_{0}^{2\pi} 1 d\theta - \int_{0}^{2\pi} \cos^{3}\theta d\theta - \int_{0}^{2\pi} \sin^{3}\theta d\theta\right)$$

$$=2\pi$$

$$\boxed{1}$$

$$\int_{0}^{2\pi} \cos^{2}\theta \cdot \cos\theta \, d\theta = \int_{0}^{2\pi} (1 - \sin^{2}\theta) \cdot \cos\theta \, d\theta$$

$$u = \sin\theta$$

$$du = \cos\theta \cdot d\theta$$

$$III \int_{0}^{2\pi} \sin^{3}\theta \, d\theta = \int_{0}^{2\pi} \left(1 - \cos^{2}\theta\right) \sin\theta \, d\theta$$

$$du = -\sin\theta \, d\theta$$

$$= -\int_{1}^{2\pi} 1 - u^{2} \cdot du$$

Findmente

$$\int_{S} F \cdot d\tilde{S} = -2\pi \int_{X=1}^{2} x^{3} \cdot dx$$

$$\frac{d}{dx} \frac{1}{4} x^4 = \frac{4}{4} \cdot x^3$$

$$= -2\pi \cdot \frac{1}{4} - \left[\chi^{4} \right]_{1}^{2}$$

$$= -\frac{1}{2}\pi \left(16 - 1 \right)$$

$$\int_{S} F \cdot d\vec{S} = -\frac{15}{2} \pi$$

Idea:

- * Curva cerrada con campo gradiente da cero
- * Derivadas dobles cruzadas de una función C^2 son iguales

$$\nabla \times F = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{1}{2}x^{2} & \frac{1}{2}x^{2} \\ \frac{1}{2}x^{2} & \frac{1}{2}x^{2} \end{vmatrix}$$

$$= \left(R_{y} - Q_{z}, P_{z} - R_{x}, Q_{x} - P_{y}\right)$$

$$\stackrel{\text{ono}}{=} \left(P, Q, R\right) = \left(f_{x}, f_{y}, f_{z}\right)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} P = f_{x} \\ Q = f_{y} \\ R = f_{z} \end{cases}$$

$$f_{e}e^{2}_{pwr} + ee^{1}$$

$$R_{y} - Q_{z} = f_{zy} - f_{yz} = 0$$

$$P_{z} - R_{x} = f_{xz} - f_{zx} = 0$$

$$Q_{x} - P_{y} = f_{yx} - f_{xy} = 0$$

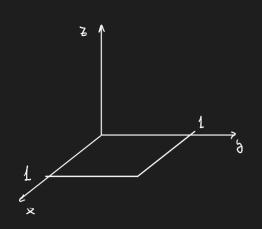
$$\Rightarrow \nabla \times \mp = (0, 0, 0)$$

$$\int_{S} (\nabla_{x} \mp) \cdot dS = 0$$

Final meste

$$\int_{S} (\nabla_{x} \mp) \cdot dS = \int_{C} \mp \cdot ds$$

Ejercicio 22. Sea $\mathbf{F}(x,y,z)=(x,x^2,yx^2)$ que representa el campo de velocidad de un fluido (velocidad medida en metros por segundo). Calcular cuántos metros cúbicos de fluido por segundo cruzan el plano xy a través del cuadrado $0 \le x \le 1, \ 0 \le y \le 1$.



$$f_{x} = x \Rightarrow f = 2x^{2} + \varphi(g_{1}z)$$

$$f_{y} = x^{2} \Rightarrow f = x^{2}.g + \tilde{\varphi}(x,z)$$

$$f_{z} = gx^{z} \Rightarrow f = x^{2}.g + \tilde{\varphi}(x,z)$$

$$f_{z} = gx^{z} \Rightarrow f = x^{2}.g + \tilde{\varphi}(x,z)$$

$$N_{o} \text{ ref } \vec{n} \text{ et camps gradiente } ! \text{ The composition } \vec{n}$$

$$T(x,y) = (x,y,0) \quad \text{con} \quad x \in [0,1]$$

$$y \in [0,1]$$

Thegro

$$\int_{S} \mp \cdot dS = \int_{0}^{1} \int_{0}^{1} \left\langle \mp \left(\mp \left(\times_{s} \right) \right), \, \mp_{x} \times_{y} \right\rangle dy dx$$

$$T_{x} \times T_{y} = \begin{bmatrix} i & i & k \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\int_{S} \mp \cdot dS = \int_{0}^{1} \int_{0}^{1} \left\langle \mp (x_{1}y_{1}o), (o, o, 1) \right\rangle dy dx$$

$$= \int_{0}^{1} \int_{0}^{1} \left\langle (x_{1}x^{2}, y_{1}x^{2}), (o, o, 1) \right\rangle dy dx$$

$$= \int_{0}^{1} \int_{0}^{1} \left\langle x_{1}x^{2}, y_{2}x^{2} \right\rangle dy dx$$

$$= \int_{x=0}^{x=1} x^{2} \cdot \int_{0}^{1} y \, dy \, dx = \frac{1}{2} \cdot \frac{x^{3}}{3} \Big|_{0}^{1} = \frac{1}{6}$$

$$\frac{y^{2}}{2} \Big|_{0}^{1} = \frac{1}{2}$$

9 0 0

$$\int_{S} \mp \cdot dS = \frac{1}{6}$$

Circulan 1/6 metros cubicos de fluido por segundo a través de ese cuadrado





