

final 18/12/21

1) Sea el campo $\mathbf{F} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$\mathbf{F}(x, y, z) = (e^{xz}z + y, x, xe^{xz} + z)$$

¿Es \mathbf{F} conservativo?

Calcular la integral de línea del campo \mathbf{F} a lo largo de la curva parametrizada por $\sigma : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3$, donde

$$\sigma(t) = (\sin(2\pi b(t)), \cos(2\pi b(t)), t),$$

con b una función C^1 tal que $b(0) = 0$ y $b(1) = 1$.

\mathbf{F} es conservativo si es $\nabla f = \mathbf{F}$

$$f = e^{xz} + xy + \frac{z^2}{2} \text{ es tal que } \nabla f = (ze^{xz} + y, x, xe^{xz} + z) = \mathbf{F}$$

entonces \mathbf{F} es conservativo.

$$\int \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \int_0^1 \mathbf{F}(\sigma(t)) \cdot \sigma'(t) dt = f(\sigma(t)) \Big|_0^1 = f(\sigma(1)) - f(\sigma(0))$$

$$\sigma(1) = (0, 1, 1)$$

$$f(0, 1, 1) = 1 + \frac{1}{2} = \frac{3}{2}$$

$$\sigma(0) = (0, 1, 0)$$

$$f(0, 1, 0) = 1$$

$$\left. \begin{array}{l} \int \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \frac{3}{2} - 1 = \frac{1}{2} \end{array} \right\}$$

2) Enunciar y demostrar el Teorema de Gauss.

Sea

$$f(x, y, z) = \frac{1}{\|(x, y, z)\|} = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}.$$

Probar que

$$\iint_S \nabla f \cdot d\mathbf{s} = 0$$

para cualquier superficie suave que encierre un volumen Ω con $0 \notin \Omega$.

¿Qué sucede si $0 \in \Omega$? Sea $S_r = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 + z^2 = r\}$ con normal exterior. ¿La integral

$$\iint_{S_r} \nabla f \cdot d\mathbf{s}$$

se puede calcular?.

Teorema de GAUSS (en \mathbb{R}^3)

Sea $\vec{F} \in C^1$ y D una región donde vale Green

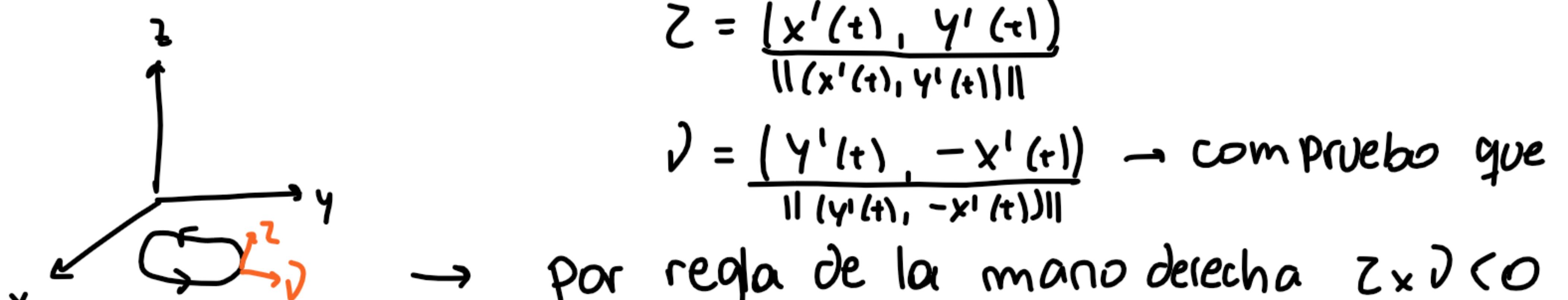
$$\Rightarrow \iint_D \nabla \cdot \mathbf{F} dx dy = \int_{\partial D} \mathbf{F} \cdot \vec{\nu}^E dl$$

Demostración

parametrizo ∂D $\sigma(t) = (x(t), y(t))$

$$\vec{\nu} = \frac{(x'(t), y'(t))}{\|(x'(t), y'(t))\|}$$

$$\vec{\nu} = \frac{(y'(t), -x'(t))}{\|(y'(t), -x'(t))\|} \rightarrow \text{compruebo que es la normal exterior}$$



→ por regla de la mano derecha $\vec{\nu} \times \vec{F} < 0$.

$$\begin{vmatrix} x'(t) & y'(t) \\ y'(t) & -x'(t) \end{vmatrix} = -x'^2(t) - y'^2(t) = -(x'^2(t) + y'^2(t)) < 0 \Rightarrow \vec{\nu} \text{ es la normal exterior.}$$

$$\nabla \cdot \mathbf{F} = F_{1x} + F_{2y} = Q_x - P_y \Rightarrow F_1 = Q, -F_2 = P$$

$$\iint_D \nabla \cdot \mathbf{F} dx dy = \int_{\partial D^+} -F_2 dx + F_1 dy = \int_{\partial D^+} (F_1, F_2) \cdot (y'(t), -x'(t)) dt = \int_{\partial D^+} \mathbf{F} \cdot \frac{(y'(t), -x'(t))}{\|(y'(t), -x'(t))\|} dt$$

$\Rightarrow \int_{\partial D^+} \mathbf{F} \cdot \vec{\nu}^E dl$ el teorema queda demostrado.

En \mathbb{R}^3

Dada $F \in C^1$ $F = (F_1(x, y, z), F_2(x, y, z), F_3(x, y, z))$ y Ω tipo IV $\Rightarrow \iiint_{\Omega} \operatorname{div}(F) dV = \iint_S F \cdot D^E ds$
con $S = \partial \Omega$

Demostración.

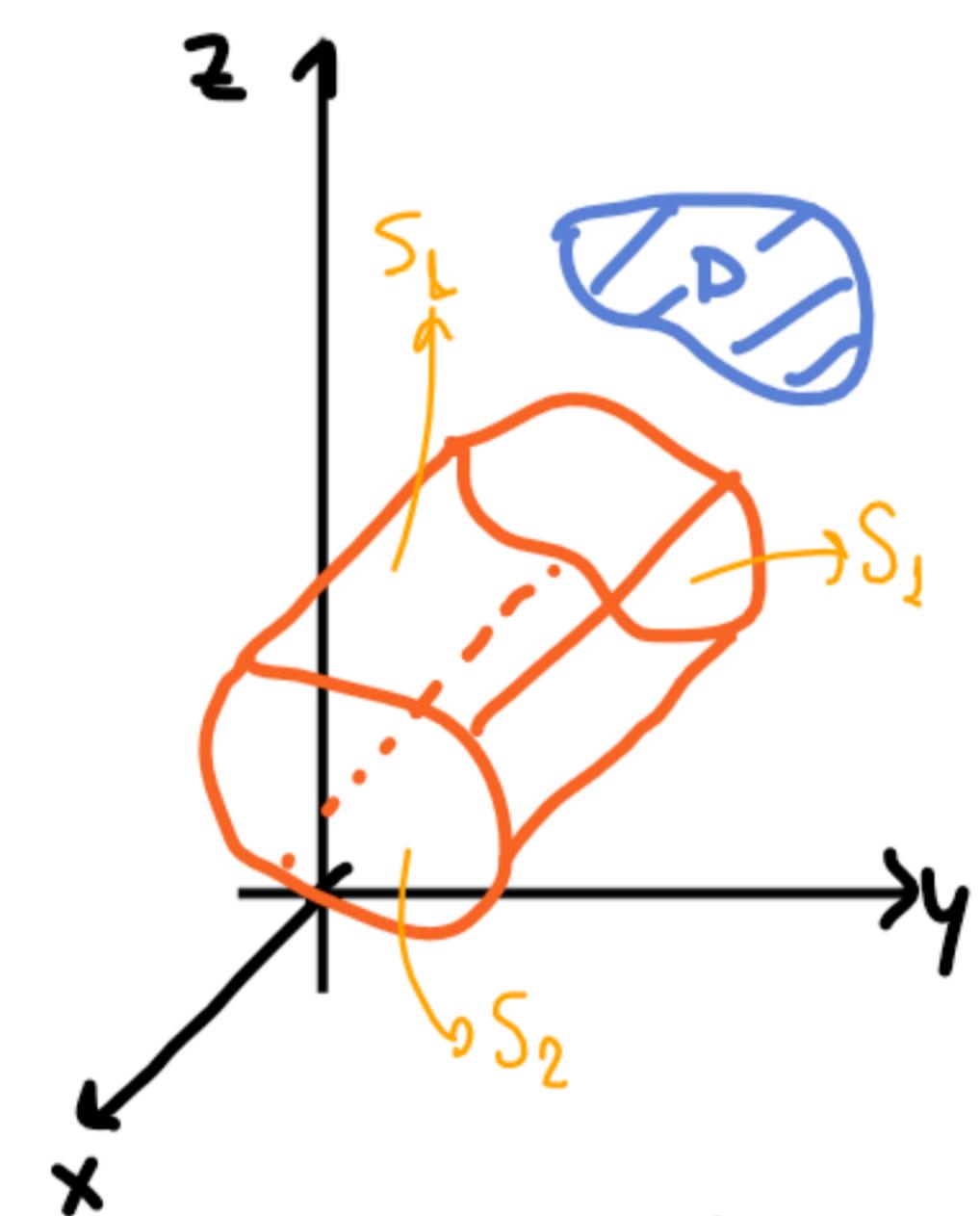
Notar que

$$\iiint_{\Omega} D \cdot F dV = \iint_{\Omega} F_{1x} dV + \iint_{\Omega} F_{2y} dV + \iint_{\Omega} F_{3z} dV$$

$$\iint_S F \cdot D^E ds = \iint_D (F_1, 0, 0) \cdot D^E ds + \iint_D (0, F_2, 0) \cdot D^E ds + \iint_D (0, 0, F_3) \cdot D^E ds$$

Tengo que demostrar que se cumplen las igualdades en colores

① Usando que Ω es de tipo III



$$\Omega = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / (y, z) \in D, g_1(y, z) \leq x \leq g_2(y, z)\}$$

$$\iiint_{\Omega} \frac{\partial F_1}{\partial x} dV = \iint_D \left(\int_{g_1(y, z)}^{g_2(y, z)} \frac{\partial F_1}{\partial x}(x, y, z) dx \right) dy dz = \iint_D (F_1(g_2(y, z), y, z) - F_1(g_1(y, z), y, z)) dy dz$$

$$\iint_S (F_1, 0, 0) \cdot D^E ds = \iint_{S_L} F_1 \cdot D^E ds + \iint_{S_1} F_1 \cdot D^E ds + \iint_{S_2} F_1 \cdot D^E ds$$

$D^E = 0$
en S_L no tiene componentes x

Parametrizo S_1

$$\phi(y, z) = (g_1(y, z), y, z) \quad \phi_y(y, z) = (g_{1y}(y, z), 1, 0) \quad \phi_z(y, z) = (g_{1z}(y, z), 0, 1)$$

$$\phi_y(y, z) \times \phi_z(y, z) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ g_{1y} & 1 & 0 \\ g_{1z} & 0 & 1 \end{vmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -g_{1y}(y, z) & -g_{1z}(y, z) \end{pmatrix}$$

$> 0 \Rightarrow D$ interior.

$$D^E = \frac{(-1, g_{1y}(y, z), g_{1z}(y, z))}{\|(-1, g_{1y}(y, z), g_{1z}(y, z))\|}$$

$$\text{análogamente para } S_2 \quad D^E = \frac{(1, -g_{2y}(y, z), -g_{2z}(y, z))}{\|(1, -g_{2y}(y, z), -g_{2z}(y, z))\|}$$

$$\Rightarrow \iint_{S_1} F_1 \cdot \frac{-1}{\|(-1, g_{1y}(y, z), g_{1z}(y, z))\|} ds + \iint_{S_2} F_1 \cdot \frac{1}{\|(1, -g_{2y}(y, z), -g_{2z}(y, z))\|} ds =$$

$$-\iint_D F_1(g_1(y, z), y, z) dy dz + \iint_D F_1(g_2(y, z), y, z) dy dz \quad \text{se demuestra la igualdad.}$$

Análogamente para las otras igualdades se demuestra el teorema.

$$\iint_S \nabla f \cdot d\mathbf{s} = 0$$

$$f(x, y, z) = \frac{1}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{-x}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} = -\frac{1}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}} + x \frac{3}{2} \frac{2x}{(x^2 + y^2 + z^2)^{5/2}} = \frac{-(x^2 + y^2 + z^2) + 3x^2}{(x^2 + y^2 + z^2)^{5/2}}$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = \frac{-y}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial y^2} = -\frac{(x^2 + y^2 + z^2) + 3y^2}{(x^2 + y^2 + z^2)^{5/2}}$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} = \frac{-z}{(x^2 + y^2 + z^2)^{3/2}}$$

$$\frac{\partial^2 f}{\partial z^2} = -\frac{(x^2 + y^2 + z^2) + 3z^2}{(x^2 + y^2 + z^2)^{5/2}}$$

$$\operatorname{div}(\nabla f) = \frac{-3(x^2 + y^2 + z^2) + 3(x^2 + y^2 + z^2)}{(x^2 + y^2 + z^2)^{5/2}} = 0 \Rightarrow \iint_{\Omega} \operatorname{div}(\nabla f) dV = 0.$$

Como ∇f es \mathcal{C}^\perp en Ω por el teorema de Gaus $\iint_S \nabla f \cdot d\mathbf{s} = 0$

Si $0 \in \Omega$ ∇f no es $\mathcal{C}^\perp \Rightarrow$ no vale Gauss.

Habrá que calcular la integral por otros métodos.

- 3) Sea $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ de clase C^1 . Supongamos que dos soluciones $x_1(t), x_2(t)$ de

$$x'(t) = f(x(t))$$

verifican

$$x_1(a) = x_2(b)$$

para ciertos $a, b \in \mathbb{R}$. Demostrar que

$$x_1(t) = x_2(t + b - a) \quad \forall t \in \mathbb{R}.$$

¿Es cierto el resultado si f depende de t , es decir, para soluciones de $x'(t) = f(t, x(t))$?

Propiedad $\{x_1(t) / t \in I\} \cap \{x_2(t) / t \in I\} = \emptyset \text{ o } \{x_1(t) / t \in I\} = \{x_2(t) / t \in I\}$

es consecuencia del principio de unicidad

Si $x_1(a) = x_2(b) = x_0 \Rightarrow$ puedo definir $\tilde{x} = x_2(t + b - a)$ solución de mi sistema

Como $x_1(t)$ es solución de mi sistema también

Por unicidad $x_1(t) = \tilde{x}(t) = x_2(t + b - a)$ ■

No, necesito que $x'(t) = f(x_1(t))$ para que se cumpla la propiedad.

4) Hallar una base de soluciones de

$$X'(t) - \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} X(t) = 0,$$

y describir aquellas soluciones que verifican

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} X(t) = 0.$$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = 0$$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -2x \\ x+y \end{pmatrix} = 0$$

$$\begin{cases} x' + 2x = 0 \\ y' - x - y = 0 \end{cases} \quad \text{con } x = x(t), y = y(t) \\ x' = \frac{dx}{dt}, y' = \frac{dy}{dt}$$

$$\begin{cases} x' = -2x \\ y' = x + y \end{cases} \quad \begin{array}{l} \xrightarrow{\quad} y'' - y' = -2y' + 2y \rightarrow y'' + y' - 2y = 0 \\ \xrightarrow{\quad} x = y' - y \\ x' = y'' - y' \end{array}$$

$$y = e^{rt} \quad y' = re^{rt} \quad y'' = r^2 e^{rt}$$

$$r^2 e^{rt} + r e^{rt} - 2 e^{rt} = 0$$

$$\begin{aligned} x &= y' - y \\ x &= -2C_1 e^{-2t} + C_2 e^t - C_1 e^{-2t} - C_2 e^t \\ x &= \underbrace{-3C_1}_{k_1} e^{-2t} \\ x &= k_1 e^{-2t} \end{aligned}$$

$$r^2 + r - 2 = 0$$

$$r = \frac{-1 \pm \sqrt{1+8}}{2} = \frac{-1 \pm 3}{2} \quad \begin{matrix} -2 \\ 1 \end{matrix} \quad \text{autovalores}$$

$y = C_1 e^{-2t} + C_2 e^t$ es solución.

$$y' = -2C_1 e^{-2t} + C_2 e^t$$

$$A - \lambda I = \begin{pmatrix} -2-\lambda & 0 \\ 1 & 1-\lambda \end{pmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I) = (-2-\lambda)(1-\lambda) = 0$$

$$\lambda = -2 \quad \lambda = 1 \quad \text{autovalores.}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$v_1 + 3v_2 = 0$$

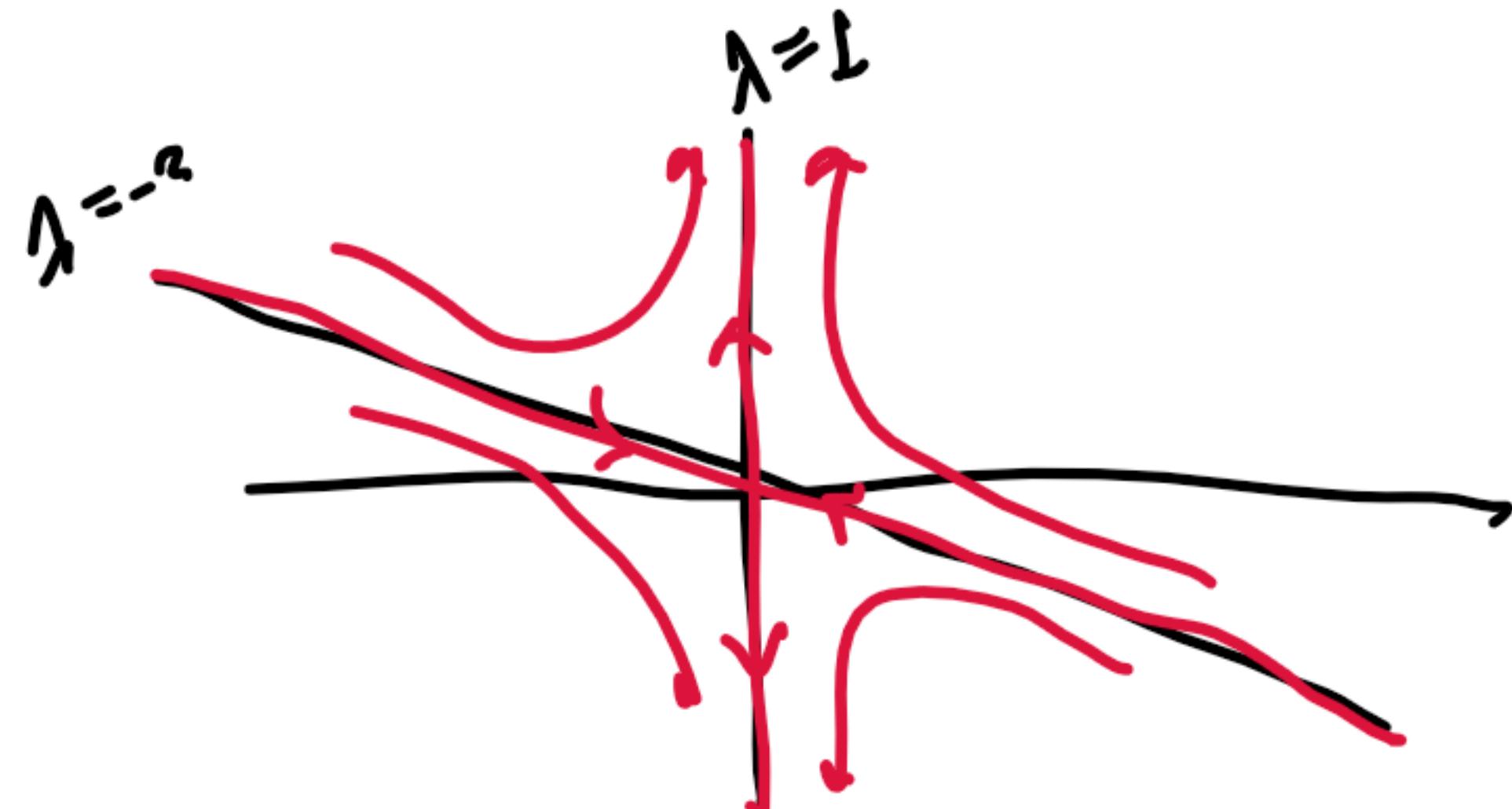
$$v_1 = -3v_2 \quad \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

autovectores
asociados.

$$\lambda = 1 \quad \begin{pmatrix} -3 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1^* \\ v_2^* \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} -3v_1^* = 0 \\ v_2^* = 0 \end{array} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_1^* \\ v_2^* \end{pmatrix} \quad (LI)$$

$$X(t) = C_1 e^{-2t} \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} + C_2 e^t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} \left(C_1 e^{-2t} \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} + C_2 e^t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = C_1 \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} \lim_{t \rightarrow +\infty} e^{-2t} + C_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \lim_{t \rightarrow +\infty} e^t = 0$$

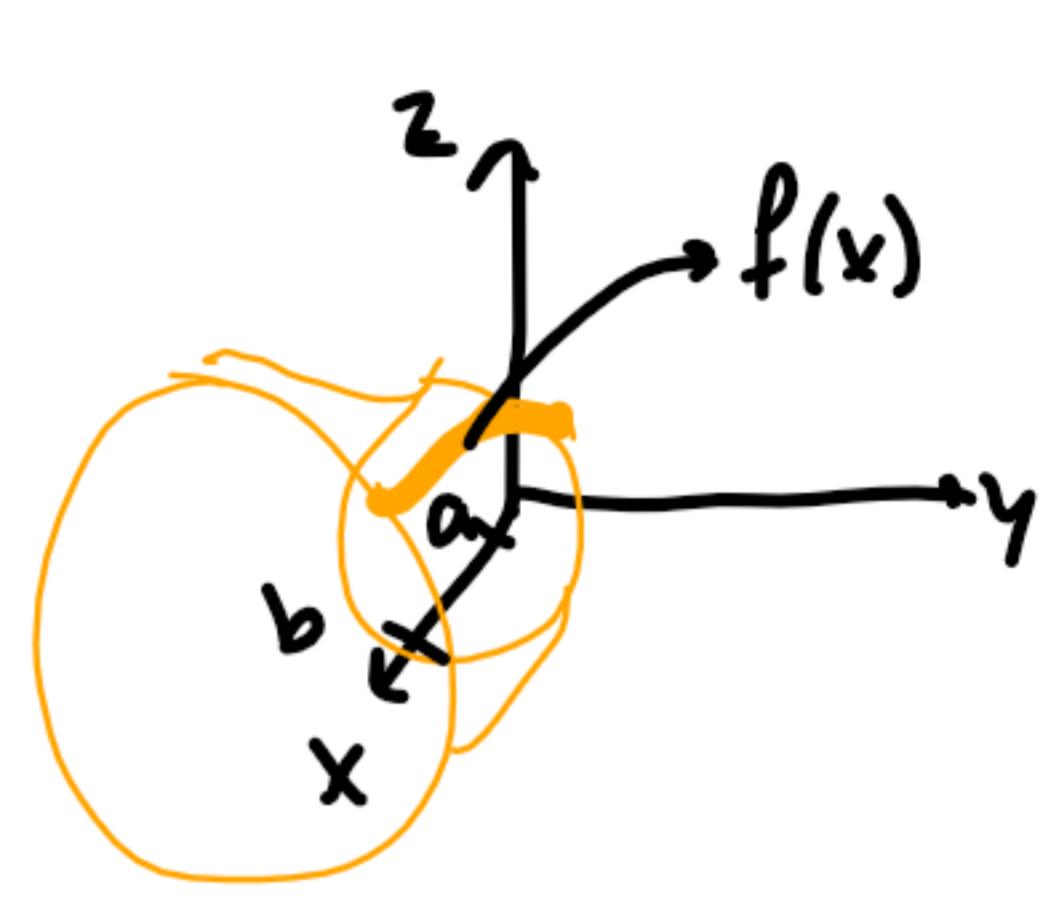


$$\Leftrightarrow C_2 = 0.$$

23/4/21

1. Demostrar que el área de la superficie obtenida al girar la gráfica de una función derivable $y = f(x)$, $a \leq x \leq b$ alrededor del eje x está dada por:

$$A = 2\pi \int_a^b |f(x)| \sqrt{1 + |f'(x)|^2} dx$$



parametrización

$$\gamma(x, \theta) = (x, f(x) \cos(\theta), f(x) \sin(\theta))$$

$$a \leq x \leq b$$

$$0 \leq \theta \leq 2\pi$$

$$A = \iint_S z \| \gamma_x \times \gamma_\theta \| dx d\theta.$$

$$\gamma_x(x, \theta) = (1, f'(x) \cos(\theta), f'(x) \sin(\theta)) \quad \gamma_\theta(x, \theta) = (0, -f(x) \sin(\theta), f(x) \cos(\theta))$$

$$\gamma_x(x, \theta) \times \gamma_\theta(x, \theta) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & f'(x) \cos(\theta) & f'(x) \sin(\theta) \\ 0 & -f(x) \sin(\theta) & f(x) \cos(\theta) \end{vmatrix} = (f'(x) f(x) \cos^2(\theta) + f'(x) f(x) \sin^2(\theta), -f(x) \cos(\theta), -f(x) \sin(\theta))$$

$$\| \gamma_x \times \gamma_\theta \| = \sqrt{(f'(x) f(x))^2 + f(x)^2 \cos^2(\theta) + f(x)^2 \sin^2(\theta)} = \sqrt{f(x)^2 ((f'(x))^2 + 1)} = |f(x)| \sqrt{1 + |f'(x)|^2}$$

$$A = \int_0^{2\pi} \int_a^b |f(x)| \sqrt{1 + |f'(x)|^2} dx d\theta = 2\pi \int_a^b |f(x)| \sqrt{1 + |f'(x)|^2}$$

no depende de θ

tomando $\gamma_\theta \times \gamma_x$

$$\gamma_\theta \times \gamma_x = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 0 & -f(x) \sin(\theta) & f(x) \cos(\theta) \\ 1 & f'(x) \cos(\theta) & f'(x) \sin(\theta) \end{vmatrix} = (-f(x) f'(x) \sin^2(\theta), f(x) \cos(\theta), f(x) \sin(\theta))$$

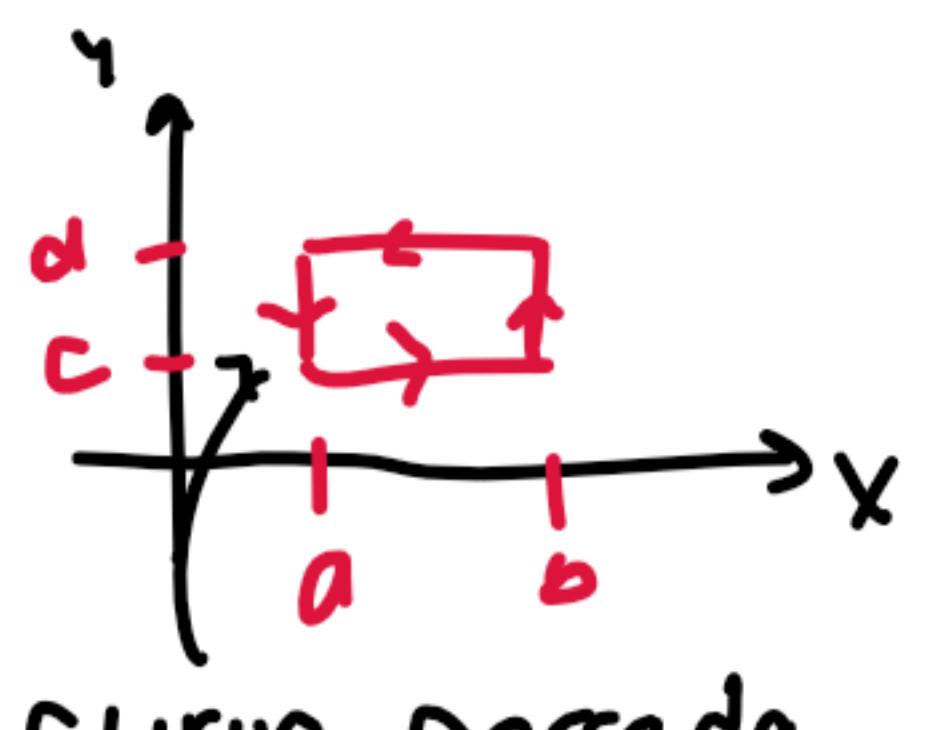
$$\| \gamma_\theta \times \gamma_x \| = \sqrt{f(x)^2 f'(x)^2 + f(x)^2} = |f(x)| \sqrt{1 + |f'(x)|^2}$$

es lo mismo.
(no importa la orientación de la normal)

2. Sea $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ un campo de clase C^1 , tal que para todo rectángulo $Q = [a, b] \times [c, d]$ vale

$$\int_C F \cdot ds = 0,$$

donde C es el borde de Q . Probar que F es conservativo.



Curva cerrada,
Simple, suave a
trozos.

teorema de las equivalencias.

Sea \vec{F} un campo C^1 son equivalentes:

① $\int_C F \cdot ds = 0$ y \mathcal{C} cerrada, simple y orientable.

② $\int_{\mathcal{C}} F \cdot ds = \int_{\mathcal{C}^+} F \cdot ds - \int_{\mathcal{C}^-} F \cdot ds$ y \mathcal{C} abierta, simples, con la misma orientación y los mismos extremos.

③ $\vec{F} = \nabla f$.

Si se cumple esto \vec{F} es conservativo.

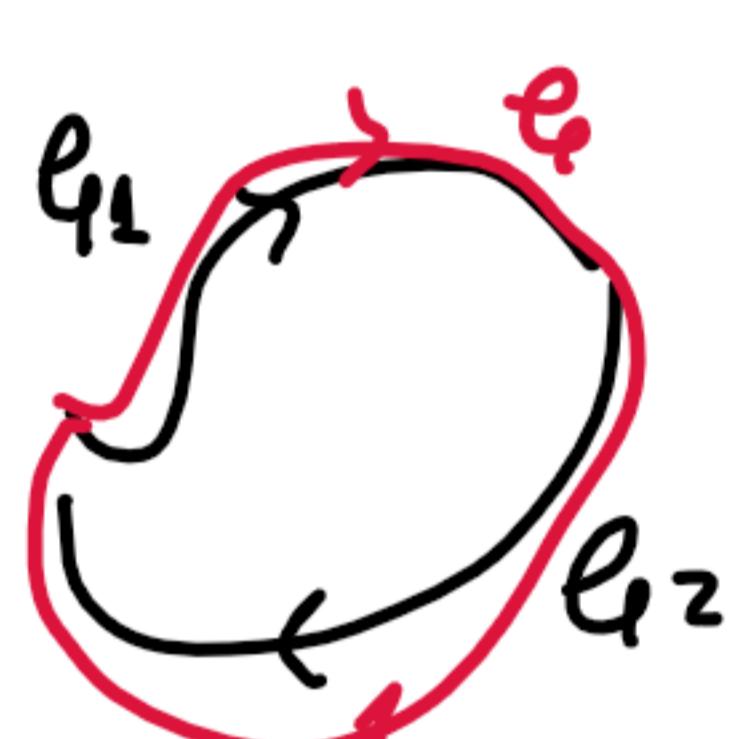
① \Rightarrow ②

\mathcal{C}_1^+ Curva abierta suave

\mathcal{C}_2^- Curva abierta suave

} los mismos extremos y distinta orientación

$$\mathcal{C} = \mathcal{C}_1^+ - \mathcal{C}_2^-$$

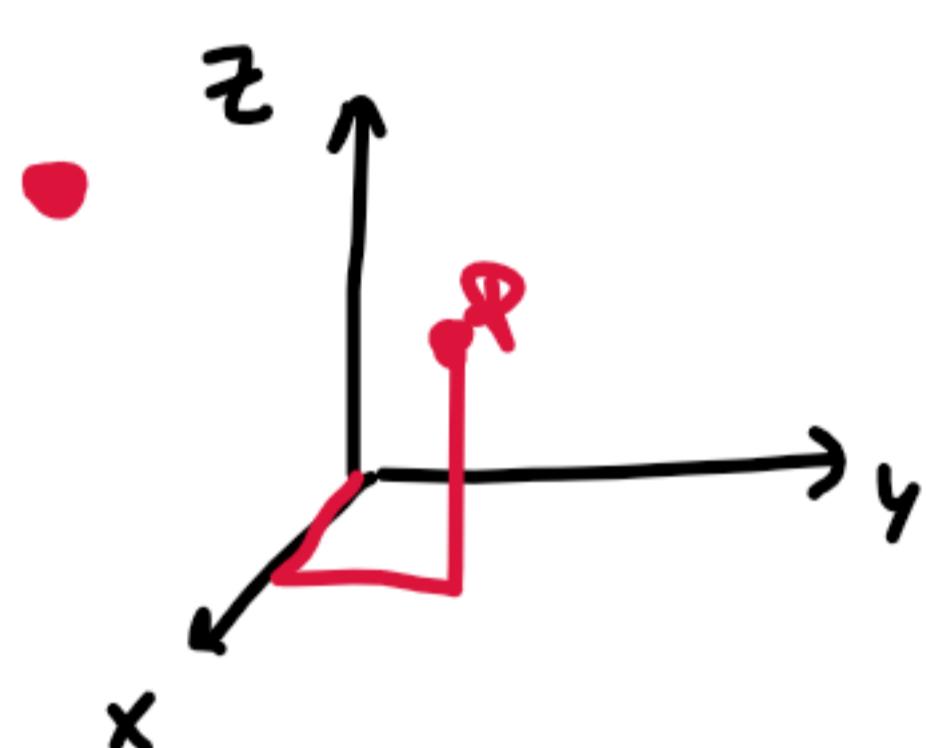


$$\text{Como } \int_{\mathcal{C}} F \cdot ds = \int_{\mathcal{C}_1^+} F \cdot ds - \int_{\mathcal{C}_2^-} F \cdot ds \Rightarrow \int_{\mathcal{C}} F \cdot ds = \int_{\mathcal{C}_1^+} F \cdot ds.$$

□

② \Rightarrow ③

tomamos $f = \int_{\mathcal{C}} F \cdot ds$ con \mathcal{C} una curva de $(0,0,0)$ a (x,y,z)



$$\Gamma_1(t) = (t, 0, 0) \quad t \in [0, x] \quad \Gamma_1'(t) = (1, 0, 0)$$

$$\Gamma_2(t) = (x, t, 0) \quad t \in [0, y] \quad \Gamma_2'(t) = (0, 1, 0)$$

$$\Gamma_3(t) = (x, y, t) \quad t \in [0, z] \quad \Gamma_3'(t) = (0, 0, 1)$$

$$f = \int_{\mathcal{C}} F \cdot ds = \int_0^x F_1(t, 0, 0) dt + \int_0^y F_2(x, t, 0) dt + \int_0^z F_3(x, y, t) dt$$

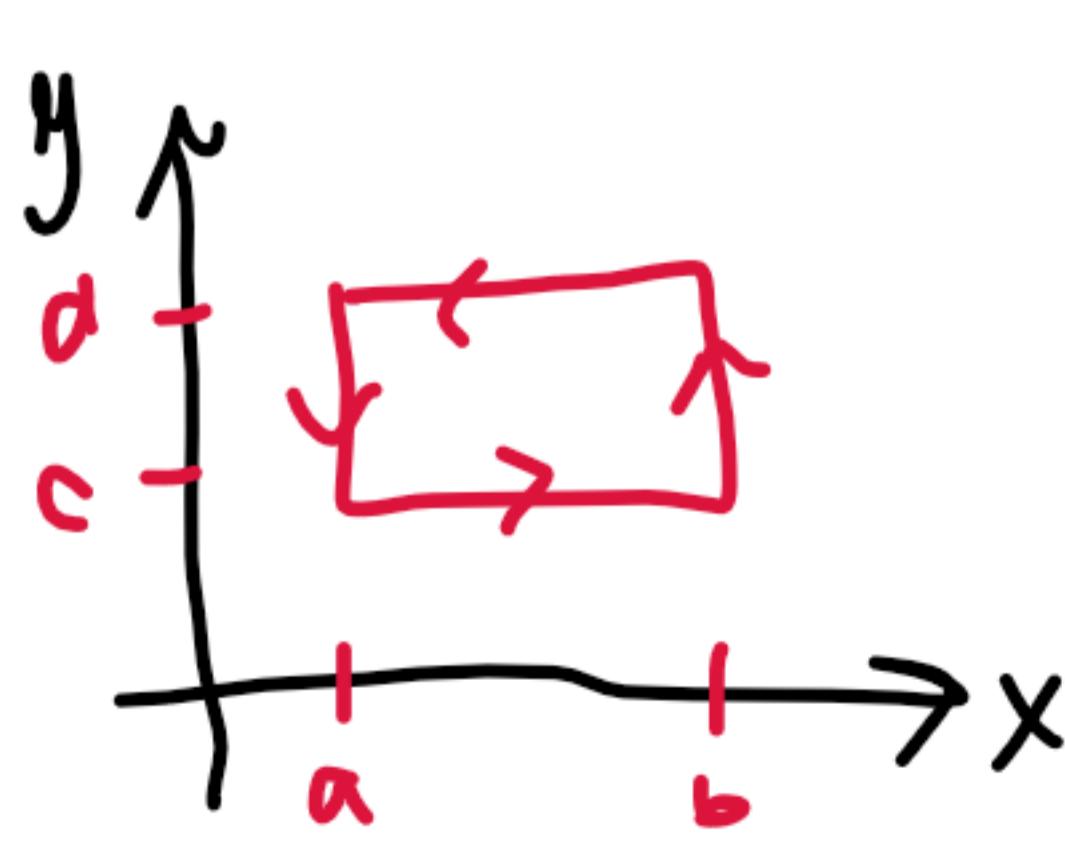
$$\frac{\partial f}{\partial z} = F_3(x, y, z)$$

analogamente para las otras componentes se llega a que

$$\nabla f = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) = (F_1, F_2, F_3)$$

□

Entonces $\vec{F} = \nabla f \Rightarrow F$ es conservativo.



$$\Gamma_1^+(t) = (t, c) \quad a \leq t \leq b$$

$$\Gamma_2^+(t) = (b, t) \quad c \leq t \leq d$$

$$\Gamma_3^-(t) = (t, d) \quad a \leq t \leq b$$

$$\Gamma_4^-(t) = (a, t) \quad c \leq t \leq d$$

\mathcal{C} es una curva simple cerrada, suave a trozos y orientable.

3. Considerar la ecuación $y'' + \alpha y' + y = 0$, con $\alpha \in \mathbb{R}$.

a) Encontrar todos los valores de α que hacen que todas las soluciones de la ecuación tengan infinitas raíces. ¿Existe algún valor de $\alpha \in \mathbb{R}$ que haga que todas las soluciones de la ecuación sean funciones acotadas?

b) Elegir uno de los valores de α del punto anterior y resolver el problema

$$\alpha = 0, \quad \text{c} \quad \alpha = 2, -2?$$

$$\begin{cases} y'' + \alpha y' + y = x^2 \\ y(0) = 1 \\ y'(0) = 2. \end{cases}$$

$$y'' + \alpha y' + y = 0 \quad \alpha \in \mathbb{R}$$

Polinomio
característico.

$$\lambda^2 + \alpha \lambda + 1 = 0$$

$$\lambda = \frac{-\alpha \pm \sqrt{\alpha^2 - 4}}{2} = \frac{\lambda_1 = -\frac{\alpha + \sqrt{\alpha^2 - 4}}{2}}{\lambda_2 = -\frac{\alpha - \sqrt{\alpha^2 - 4}}{2}}$$

$$\alpha^2 - 4 < 0 \Rightarrow \lambda \in \mathbb{C}$$

$$\alpha^2 < 4$$

$$|\alpha| < 2$$

Si λ es $\mathbb{R} \Rightarrow$ mis soluciones son de la forma

$$e^{\lambda_1 t} \text{ (inyectiva)}$$

$-2 < \alpha < 2 \rightarrow$ para que haya infinitas soluciones

Si λ es \mathbb{C} \Rightarrow mis soluciones son que tiene infinitas raíces.

$$e^{(a+ib)t} = e^{at} (\cos(bt) + i \sin(bt)) \leq 1+i1$$

*)

$$\alpha(-\infty, 2] \cup [2, +\infty)$$

$$y(t) = C_1 e^{\lambda_1 t} + C_2 e^{\lambda_2 t}$$

Planteo

$$\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = 0 \quad \text{y} \quad \lim_{t \rightarrow -\infty} y(t) = 0.$$

$$\lim_{t \rightarrow \infty} e^{at} \text{ converge} \Leftrightarrow a=0 \Leftrightarrow \alpha=0$$

$$\lambda_1, \lambda_2 \leq 0$$

$t \rightarrow +\infty$.

$$\lambda_1 = -\frac{\alpha + \sqrt{\alpha^2 - 4}}{2} \leq 0 \rightarrow \sqrt{\alpha^2 - 4} \leq \alpha \rightarrow |\alpha^2 - 4| \leq \alpha^2 \Rightarrow 4 - \alpha^2 \leq \alpha^2 \leq \alpha^2 - 4 \quad 4 - 2\alpha^2 \leq 0$$

$$\lambda_2 = -\frac{\alpha - \sqrt{\alpha^2 - 4}}{2} \leq 0 \rightarrow \text{Se cumple} \quad \forall \alpha \in (-\infty, -2] \cup [2, +\infty)$$

$$4 \leq 2\alpha^2$$

$$2 \leq \alpha^2$$

$$\forall \alpha \in (-\infty, -2] \cup [2, +\infty)$$

$$\sqrt{2} \leq \alpha \quad \alpha \leq -\sqrt{2}$$

$$\text{Como } |\sqrt{2}| < 2 \Rightarrow \lambda_1 \leq 0$$

$$\forall \alpha \in (-\infty, -2] \cup [2, +\infty)$$

$t \rightarrow -\infty$

$$\lim_{t \rightarrow -\infty} y(t) = 0 \Leftrightarrow \lambda_1, \lambda_2 \geq 0$$

$$\lambda_1 = \lambda_2 = 0 \Rightarrow \sqrt{\alpha^2 - 4} = -\sqrt{\alpha^2 - 4} \Leftrightarrow \alpha^2 - 4 = 0$$

$$\alpha = 2 \quad \alpha = -2$$

para que la función converga.

$$d=0 \quad \left\{ \begin{array}{l} y''+y = x^2 \\ y(0)=1 \\ y'(0)=2 \end{array} \right.$$

Homogénea.

$$\lambda^2 + 1 = 0$$

$$\lambda^2 = -1$$

$$|\lambda| = \sqrt{-1}$$

$$\lambda = \begin{cases} i \\ -i \end{cases}$$

$$Y_1(x) = e^{ix} C_1$$

$$Y_2(x) = e^{-ix} C_2$$

$\left. \begin{array}{l} \text{solutions} \\ \text{del homogéneo} \end{array} \right\}$

$$Y_1(x) = C_1 (\cos(x) + i \sin(x))$$

$$Y_2(x) = C_2 (\cos(x) - i \sin(x))$$

Comb. lineales de las soluciones deben ser soluciones.

$$Y_1^* = \frac{Y_1(x) - \frac{C_1}{C_2} Y_2(x)}{2i} = \frac{C_1 - 2i \sin(x)}{2i} = C_1 \sin(x)$$

$$Y_2^* = \frac{C_2}{C_1} Y_1(x) + Y_2(x) = \frac{C_2 2 \cos(x)}{2} = C_2 \cos(x)$$

$$Y_H = C_1 \sin(x) + C_2 \cos(x)$$

particular

PROPOUNGO $y_p(x) = ax^2 + bx + c$

$$y'_p(x) = 2ax + b$$

$$y''_p(x) = 2a$$

$\left. \begin{array}{l} 2a + ax^2 + bx + c = x^2 \\ a = 1 \\ b = 0 \end{array} \right\}$

$$2a + c = 0 \Rightarrow c = -2$$

$$y_p(x) = x^2 - 2$$

$$y(x) = C_1 \sin(x) + C_2 \cos(x) + x^2 - 2$$

$$y(0) = C_2 - 2 = 1 \rightarrow C_2 = 3$$

$$y'(x) = C_1 \cos(x) - C_2 \sin(x) + 2x$$

$$y'(0) = C_1 = 2$$

$$y(x) = 2 \sin(x) + 3 \cos(x) + x^2 - 2$$

1) Calcular $a(y)$ tal que el campo $\mathbf{F} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$\mathbf{F}(x, y, z) = (a(y)e^{xz}z + y, x + 2ye^{xz}, a(y)xe^{xz})$$

sea conservativo. ¿Es única $a(y)$? Para la función $a(y)$ hallada calcular la integral de línea del campo dado por

$$\mathbf{G}(x, y, z) = \mathbf{F}(x, y, z) - (0, y, 0)$$

a lo largo de la curva parametrizada por $\sigma : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3$, donde

$$\sigma(t) = (b(t), t^2, \sin(b^2(t))),$$

y $b : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ es una función de clase C^1 tal que $b(0) - b(1) = 0$.

$f = a(y)e^{xz} + xy + k$ es tal que $\nabla f = \mathbf{F} \rightarrow$ por equivalencias $\text{rot}(\mathbf{F}) = 0$

$$a'(y) = 2y \Rightarrow a(y) = y^2 + C \rightarrow \text{no es única.}$$

TOMO $a(y) = y^2$:

$$\mathbf{G}(x, y, z) = (y^2 e^{xz} z + y, x + 2y e^{xz} - y, y^2 x e^{xz})$$

$$\int_0^1 \mathbf{F}(\sigma(t)) \cdot \sigma'(t) dt + \underbrace{\int_0^1 -2t^3 dt}_{1/2}$$

$$\sigma'(t) = (b'(t), 2t, \cos(b^2(t)) 2b(t) b'(t))$$

Como $\text{rot}(\mathbf{F}) = 0$
 \mathbf{F} conservativo

$$\int_0^1 \mathbf{F}(\sigma(t)) \cdot \sigma'(t) dt = f(\sigma(1)) - f(\sigma(0)) =$$

$$\text{rot}(\mathbf{G}) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ y^2 e^{xz} z + y & x + 2y e^{xz} - y & y^2 x e^{xz} \end{vmatrix} = \cancel{(2y \times e^{xz} - x 2y e^{xz}, -y^2 e^{xz} - x 2y e^{xz} + y^2 x e^{xz}, y^2 x e^{xz} z + b^2 e^{xz}} ,$$

$$\cancel{1 + 2y^2 e^{xz} - 2y e^{xz} z - 1)} = 0$$

$$\sigma(1) = (b(1), 1, \sin(b^2(1)))$$

$$\sigma(0) = (b(0), 0, \sin(b^2(0)))$$

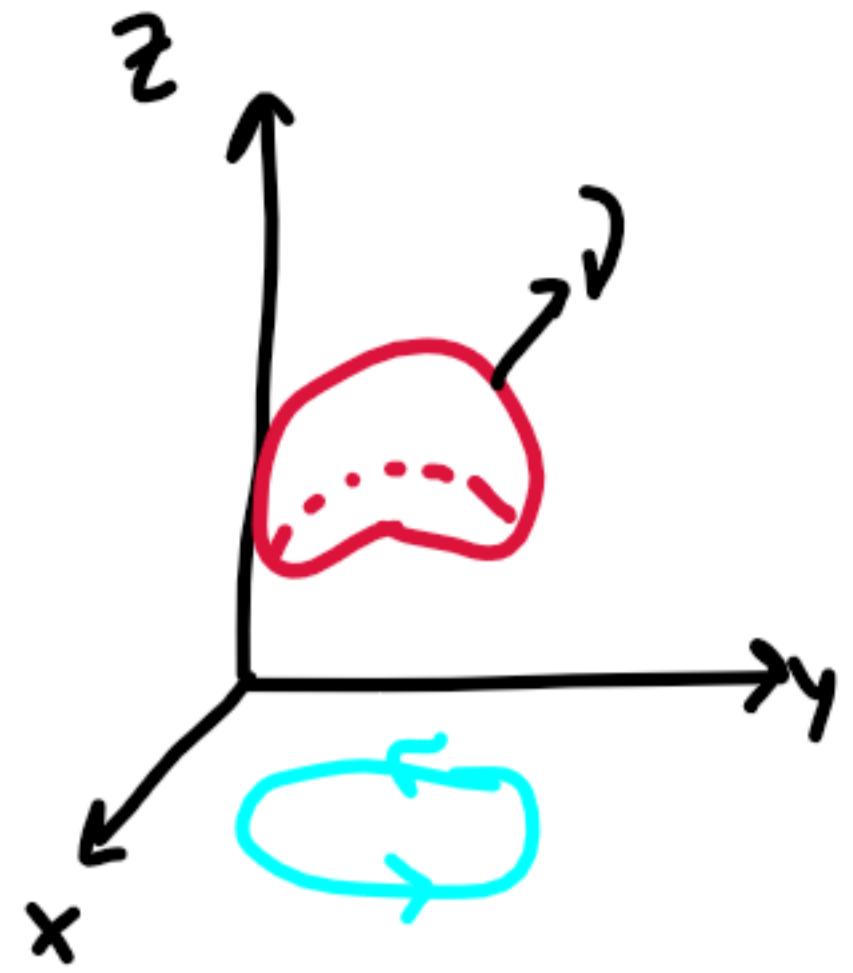
$$g = y^2 e^{xz} + xy - \frac{y^2}{2}$$

$$\int_0^1 g(\sigma(t)) \sigma'(t) dt = g(\sigma(1)) - g(\sigma(0)) = e^{b(1) \sin(b^2(1))} + b(1) - \frac{1}{2}$$

2) Enunciar y demostrar el Teorema de Stokes para gráficas.

El teorema de Stokes para gráficas dice que Sea S una superficie que es gráfico de una función en D un dominio elemental $F \in C^1$ en D :

$$\iint_S (\nabla \times F) d\vec{s} = \int_{\partial S^+} \vec{F} \cdot d\vec{s}$$



parametrizo S $\vec{\gamma}(x,y) = (x, y, f(x,y)) \quad (x,y) \in D$.

$$\begin{aligned} \vec{\gamma}_x(x,y) &= (1, 0, f_x(x,y)) \\ \vec{\gamma}_y(x,y) &= (0, 1, f_y(x,y)) \end{aligned} \quad \left\{ \vec{m}_x \times \vec{\gamma}_y = \begin{vmatrix} i & j & k \\ 1 & 0 & f_x \\ 0 & 1 & f_y \end{vmatrix} = (-f_x(x,y), -f_y(x,y), 1) \right.$$

$$\partial D^+ \quad \Gamma_1(t) = (x(t), y(t)) \quad t \in [a,b]$$

$$\partial S^+ \quad \Gamma_2(t) = (x(t), y(t), f(x(t), y(t))) \quad t \in [a,b]$$

$$\Gamma_2'(t) = (x'(t), y'(t), f_x(x(t), y(t))x'(t) + f_y(x(t), y(t))y'(t))$$

$$(F_1, F_2, F_3) \circ \Gamma_2(t) \cdot (\Gamma_2'(t)) = F_1 x'(t) + F_2 y'(t) + F_3 f_x x'(t) + F_3 f_y y'(t)$$

$$\int_{\partial S^+} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \iint_S \underbrace{(F_1 + F_3 f_x)}_P dx + \underbrace{(F_2 + F_3 f_y)}_Q dy \stackrel{\text{Green}}{=} \iint_D (Q_x - P_y) dA$$

$$Q = F_2(x, y, f(x,y)) + F_3(x, y, f(x,y)) f_y$$

$$Q_x = F_{2x}(x, y, f(x,y)) + F_{2z}(x, y, f(x,y)) - f_x(x, y) + (F_{3x}(x, y, f(x,y)) + F_{3z}(x, y, f(x,y)) \cancel{f_x(x, y)}) f_y + F_3(x, y, f(x,y)) \cancel{f_{yx}}$$

$$P = F_1(x, y, f(x,y)) + F_3(x, y, f(x,y)) f_x$$

$$P_y = F_{1y}(x, y, f(x,y)) + F_{1z}(x, y, f(x,y)) f_y - (F_{3y}(x, y, f(x,y)) + F_{3z}(x, y, f(x,y)) \cancel{f_y(x, y)}) f_x + F_3(x, y, f(x,y)) \cancel{f_{xy}}$$

$$Q_x - P_y = F_{2x} - F_{1y} + f_x(x, y) (F_{2z} - F_{3y}) + f_y(x, y) (F_{3x} - F_{1z})$$

$$\iint_D (F_{2x} - F_{1y} + f_x(F_{2z} - F_{3y}) + f_y(F_{3x} - F_{1z})) dx dy \quad (\text{comprobadas por } \Gamma_2(t))$$

$$\text{ROT}(F) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{vmatrix} = (F_{3y} - F_{2z}, F_{1z} - F_{3x}, F_{2x} - F_{1y})$$

$$\iint_S \nabla \times F d\vec{s} = \iint_D (F_{3y} - F_{2z}, F_{1z} - F_{3x}, F_{2x} - F_{1y}) \circ \vec{\gamma}(x,y) \cdot (-f_x, -f_y, 1) dx dy$$

$$= \iint_D (F_{2x} - F_{1y} + f_x(F_{2z} - F_{3y}) + f_y(F_{3x} - F_{1z})) dx dy$$

equivalente \Rightarrow queda demostrado Stokes.

Final 7/10/16

1)

a) Mostrar que la longitud de una curva φ dada por la parametrización

$\sigma(t) = (r(t)\cos(t), r(t)\sin(t), z(t))$ con $\theta_1 \leq t \leq \theta_2$, $0 \leq \theta_1 < \theta_2 \leq 2\pi$ y $r > 0$

$$\int_{\theta_1}^{\theta_2} \sqrt{r'^2(t) + r^2(t) + z'^2(t)} dt$$

b) Hallar la long(φ) con $r(t) = 3$ y $z(t) = 2$ $t \in [0, \pi]$

$$a) \text{long}(\varphi) = \int_a^b \|\sigma'(t)\| dt$$

$$\sigma' = (r'(t)\cos(t) - r(t)\sin(t), r'(t)\sin(t) + r(t)\cos(t), z'(t))$$

$$\begin{aligned} \|\sigma'(t)\| &= \sqrt{(r'(t)\cos(t) - r(t)\sin(t))^2 + (r'(t)\sin(t) + r(t)\cos(t))^2 + z'(t)^2} = \\ &= \sqrt{r'^2\cos^2 - 2r'r\cos\sin + r^2\sin^2 + r'^2\sin^2 + 2r'r\sin\cos + r^2\cos^2 + z'^2} = \\ &= \sqrt{r'^2(t) + r^2(t) + z'^2(t)} \end{aligned}$$

$$\text{long}(\varphi) = \int_{\theta_1}^{\theta_2} \sqrt{r'^2(t) + r^2(t) + z'^2(t)} dt \quad \text{porque } t \in [\theta_1, \theta_2]$$

b) $r(t) = 3 \Rightarrow r'(t) = 0$ $z(t) = 2 \Rightarrow z'(t) = 0$

$$\text{long}(\varphi) = \int_0^\pi 3 dt = 3\pi$$

Propiedad Dada φ descripta por $\sigma(t)$ inyectiva y C^1 .

$$\text{long}(\varphi) = \int_a^b \|\sigma'(t)\| dt.$$

$\sigma(t) = (r(t)\cos(t), r(t)\sin(t), z(t)) \rightarrow$ Si $z(t)$ y $r(t)$ son φ' $\Rightarrow \sigma(t)$ es φ' .

inyectivas: $\sigma(a) = \sigma(b) \Rightarrow a = b$

Como $r > 0$:

$$\begin{cases} r(a)\cos(a) = r(b)\cos(b) \\ r(a)\sin(a) = r(b)\sin(b) \\ z(a) = z(b) \end{cases} \rightarrow$$

Si $z(t)$ es inyectiva $a = b$

$$\begin{cases} \text{z: 1} \quad \text{long}(a) = \text{long}(b) \\ \text{con } 0 \leq a \leq b \leq 2\pi. \\ a = b \end{cases}$$

$\Rightarrow \sigma(t)$ es inyectiva en $[0, 2\pi]$.

② Demostrar las 4 condiciones de los campos conservativos

① Sea ℓ suave simple cerrada \Rightarrow

$$\int_{\ell} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = 0.$$

② Sean ℓ_1, ℓ_2 suaves, simples abiertos, con los mismos extremos y la misma orientación

$$\int_{\ell_1} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \int_{\ell_2} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}$$

③ $\mathbf{F} = \nabla f$.

④ $\text{rot}(\mathbf{F}) = 0$.

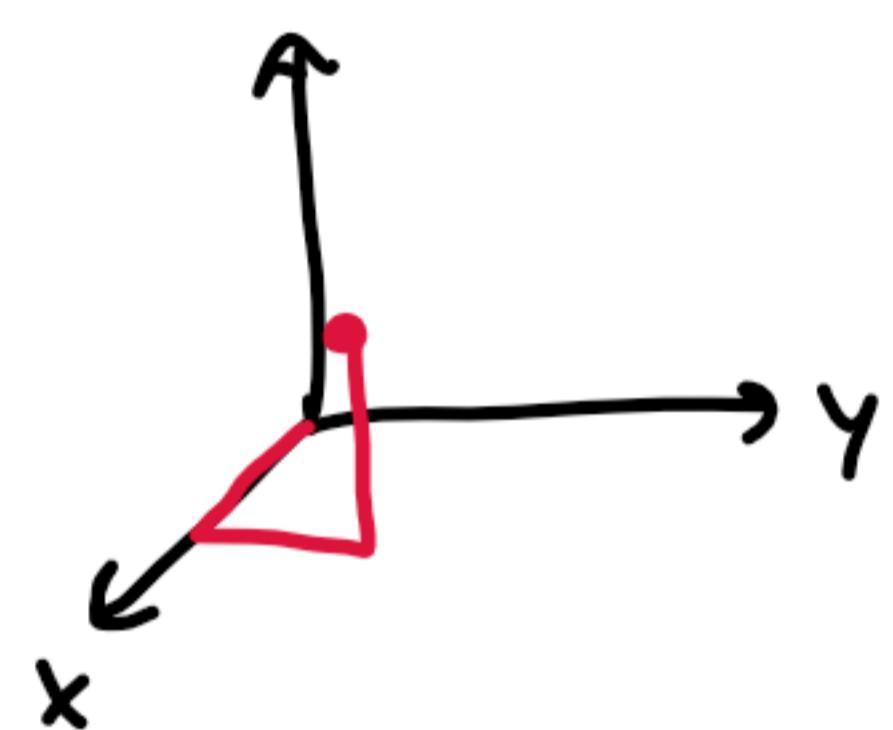
① \Rightarrow ②



$$\ell = \ell_1 - \ell_2$$

$$\int_{\ell} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \int_{\ell_1} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} - \int_{\ell_2} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = 0 \Rightarrow \int_{\ell_1} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \int_{\ell_2} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}.$$

② \Rightarrow ③. La integral solo depende de los extremos \Rightarrow



$$\ell : (x_0, y_0) \rightarrow (x, y, z)$$

$$\tau_1(t) = (t, 0, 0) \quad t \in [0, x]$$

$$\tau'_1(t) = (1, 0, 0)$$

$$\tau_2(t) = (x, t, 0) \quad t \in [0, y]$$

$$\tau'_2(t) = (0, 1, 0)$$

$$\tau_3(t) = (x, y, t) \quad t \in [0, z]$$

$$\tau'_3(t) = (0, 0, 1)$$

$$\text{llamamos } f = \int_{\ell} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \int_a^b (\mathbf{F}_1, \mathbf{F}_2, \mathbf{F}_3) \circ \tau(t) \cdot (\tau'(t)) dt = \int_0^x \mathbf{F}_1(x, t, 0) dt + \int_0^y \mathbf{F}_2(x, t, 0) dt + \int_0^z \mathbf{F}_3(x, y, t) dt$$

$$\frac{\partial f}{\partial z} = F_3(x, y, z) \quad \text{análogo para } x \text{ e } y \Rightarrow \nabla f = \mathbf{F}.$$

③ \Rightarrow ④.

$$(F_1, F_2, F_3) = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) \quad f \in C^2$$

$$\begin{aligned} \text{rot}(\mathbf{F}) &= \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{vmatrix} = \left(\frac{\partial F_3}{\partial y} - \frac{\partial F_2}{\partial z}, \frac{\partial F_1}{\partial z} - \frac{\partial F_3}{\partial x}, \frac{\partial F_2}{\partial x} - \frac{\partial F_1}{\partial y} \right) = \\ &= \left(\frac{\partial f}{\partial y \partial z} - \frac{\partial f}{\partial z \partial y}, \frac{\partial f}{\partial z \partial x} - \frac{\partial f}{\partial x \partial z}, \frac{\partial f}{\partial x \partial y} - \frac{\partial f}{\partial y \partial x} \right) = (0, 0, 0) \end{aligned}$$

f ∈ C²

④ \Rightarrow ① Stokes. Sea S una superficie / $\partial S = \ell$.

$$\iint_S \text{rot}(\mathbf{F}) \cdot d\mathbf{s} = \int_{\ell} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = 0.$$

TG

③ Sean x_1, x_2 soluciones del sistema $\dot{x} = Ax$ y sea $t \in I$ cualquiera (I intervalo). Entonces x_1, x_2 son LI como funciones de t en $I \Leftrightarrow$ los vectores $x_1(t), x_2(t)$ son LI en \mathbb{R}^2

⇒ Sean $\alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R} / \alpha_1 x_1(t) + \alpha_2 x_2(t) = 0$
 $y(t) = \alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2$ es solución de $\begin{cases} \dot{x} = Ax \\ x(t) = 0 \end{cases}$
 es combinación lineal de soluciones
 Como $y(t) = 0$ es solución \Rightarrow por unicidad de soluciones $y(t) = 0$.
 Como x_1 y x_2 son LI $y(t) = \alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 = 0 \Leftrightarrow \alpha_1 = \alpha_2 = 0$

⇐ Sean $\alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R} / \alpha_1 x_1(t) + \alpha_2 x_2(t) = 0$
 evaluo en $t = t$ $\alpha_1 x_1(t) + \alpha_2 x_2(t) = 0$ como $x_1(t)$ y $x_2(t)$ son LI $\alpha_1 = \alpha_2 = 0$
 $\Rightarrow x_1(t)$ y $x_2(t)$ son LI.

④ Sea el sistema $\begin{cases} x' = x e^{(y-1)} \\ y' = 2 \operatorname{sen}(x) + 1 - y \end{cases}$ Hallar todos los puntos de equilibrio y esbozar un diagrama de fases alrededor de ellos

$$\begin{cases} x e^{(y-1)} = 0 \rightarrow x = 0 \\ 2 \operatorname{sen}(x) + 1 - y = 0 \rightarrow y = 1 \end{cases}$$

Ptos de equilibrio: $(0, 1)$

$$F_1(x, y) = x e^{(y-1)}$$

$$F_2(x, y) = 2 \operatorname{sen}(x) + 1 - y$$

$$DF(x, y) = \begin{pmatrix} e^{(y-1)} & x e^{(y-1)} \\ 2 \cos(x) & -1 \end{pmatrix} \Big|_{(0, 1)} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$$

$$A - \lambda I = \begin{pmatrix} 1-\lambda & 0 \\ 2 & -1-\lambda \end{pmatrix} \quad \det(A - \lambda I) = (1-\lambda)(-1-\lambda) = 0$$

$$\lambda = 1 \quad \lambda = -1$$

AUTOVECTORES ASOCIADOS

$$\lambda = 1$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$2v_1 - 2v_2 = 0 \\ v_1 = v_2$$

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\lambda = -1$$

$$\begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$2v_1 = 0$$

$$\vec{v} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Son LI.

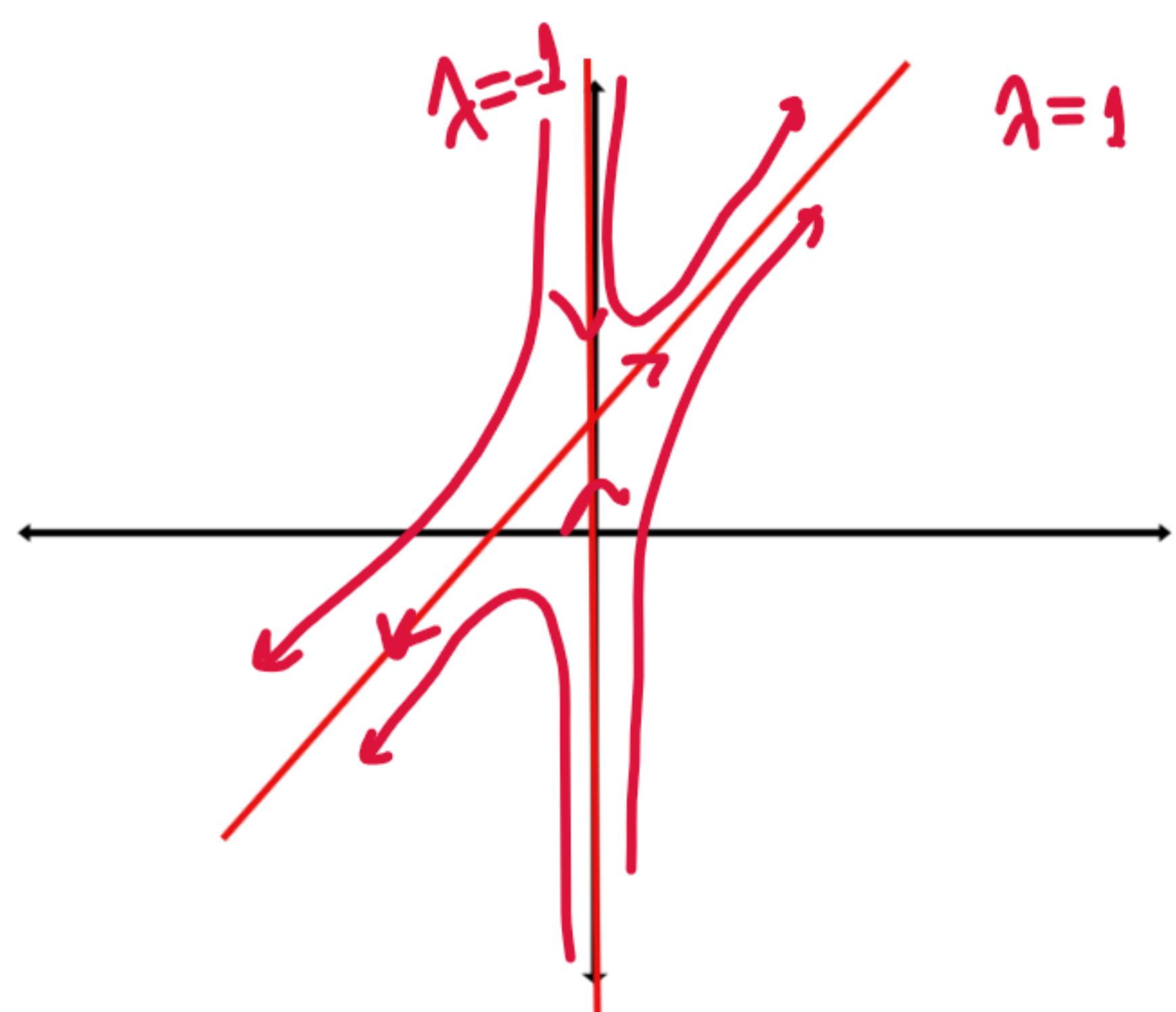
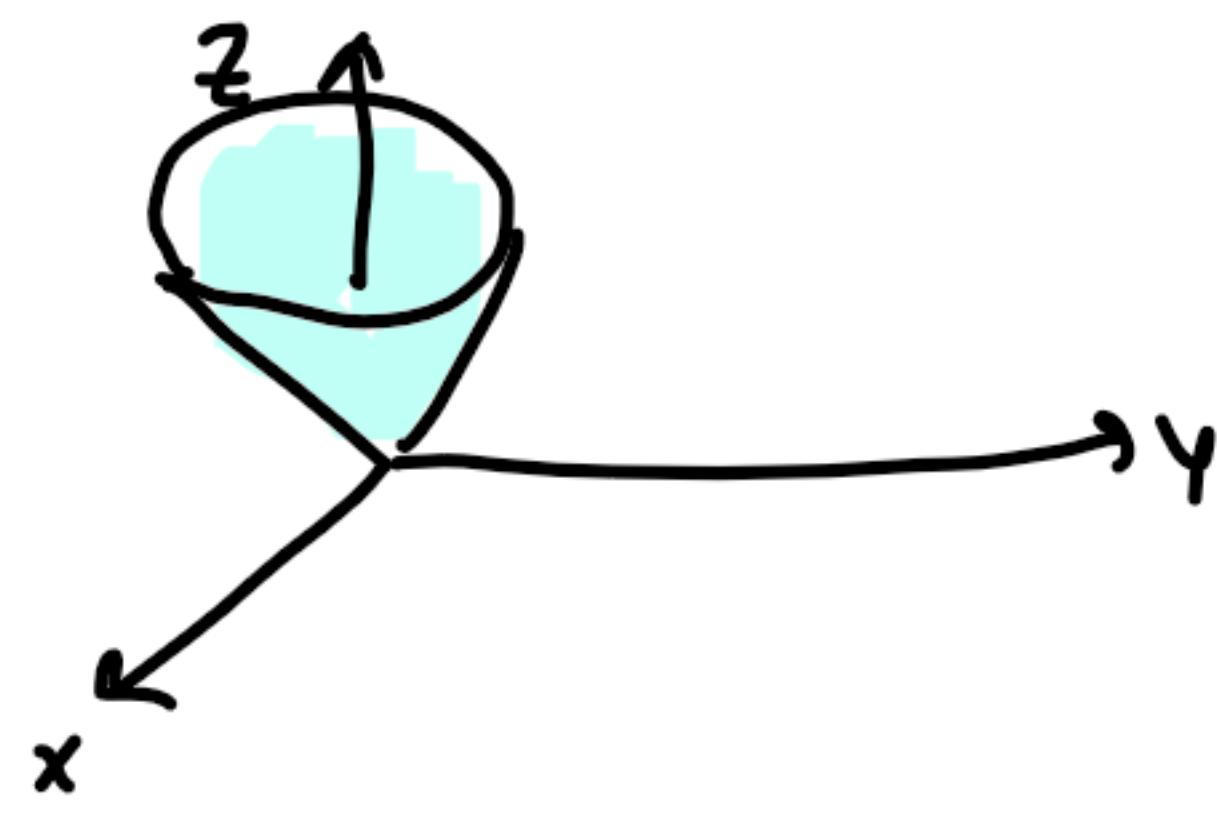


diagrama de fases

final 22/10/18

1. Sea $a > 0$ y $f : [a, b] \subset \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ una función de clase C^1 . Considerar la superficie de revolución obtenida al girar el gráfico de la función $f(x) = z$ alrededor del eje z . Dar una fórmula expresada en términos de f para el área de esta superficie.



$$\mathbf{x}(x, \theta) = (f(x) \cos(\theta), f(x) \sin(\theta), f(x))$$

$$0 \leq \theta \leq \pi$$

$$a < x < b$$

$$\mathbf{x}_x(x, \theta) = (f'(x) \cos(\theta), f'(x) \sin(\theta), 0)$$

$$\mathbf{x}_\theta(x, \theta) = (-f(x) \sin(\theta), f(x) \cos(\theta), 0)$$

$$\mathbf{x}_x \times \mathbf{x}_\theta = \begin{vmatrix} i & j & k \\ f' \cos & f' \sin & f' \\ -f \sin & f \cos & 0 \end{vmatrix} = (-f'(x) f(x) \cos(\theta), -f'(x) f(x) \sin(\theta), f'(x) f(x) \cancel{\cos^2(\theta)} + f'(x) f(x) \cancel{\sin^2(\theta)})$$

$$\|\mathbf{x}_x \times \mathbf{x}_\theta\| = \sqrt{f'(x)^2 f(x)^2 + f'(x)^2 f(x)^2} = \sqrt{2} f'(x) f(x)$$

$$\text{área}(S) = \int_0^{2\pi} \int_a^b \sqrt{2} f'(x) f(x) dx d\theta = 2\pi \sqrt{2} \int_a^b f(x) f'(x) dx$$

2. Enunciar y demostrar el Teorema de Green.

D Región de tipo III, $F = (P, Q) \in C^1$ en Ω Ω abierto / $D \subseteq \Omega$ $\partial D = C^+$

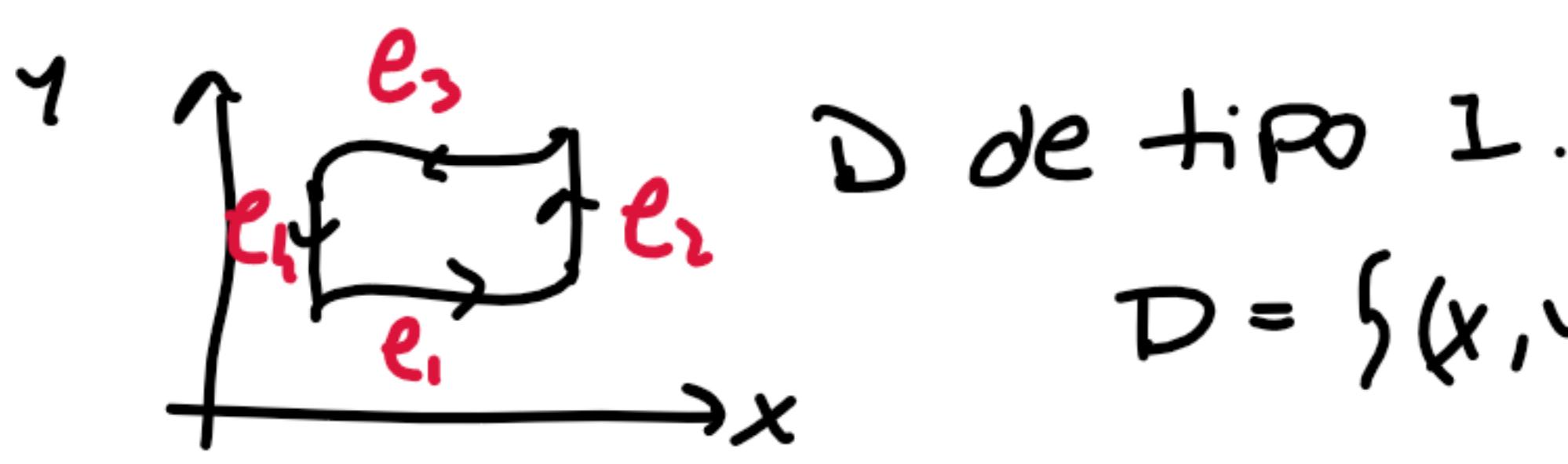
$$\int\limits_{\Omega} P dx + Q dy = \iint_D (Q_x - P_y) dx dy.$$

Dem:

Lema 1. $F = (P, 0)$

$$\int\limits_{\Omega} F dx = \iint_D -P_y dx dy$$

$$C = C_1 + C_2 + C_3 + C_4$$



D de tipo I.
 $D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / a \leq x \leq b, g_1(x) \leq y \leq g_2(x)\}$

$$C_1^+ = (t, g_1(t)) \quad t \in [a, b]$$

$$C_2^+ = (b, t) \quad t \in [g_1(b), g_2(b)]$$

$$C_3^- = (t, g_2(t)) \quad t \in [b, a]$$

$$C_4^- = (a, t) \quad t \in [g_1(a), g_2(a)]$$

$$\int\limits_{C_1^+} F dt = \int_a^b (P(t, g_1(t)), 0) \cdot (t, g_2(t)) \cdot (1, g_1'(t)) dt = \int_a^b P(t, g_1(t)) dt$$

$$\int\limits_{\Omega} F \cdot ds = \int_a^b P(t, g_1(t)) dt - \int_a^b P(t, g_2(t)) dt = \int_a^b P(t, g_1(t)) - P(t, g_2(t)) dt$$

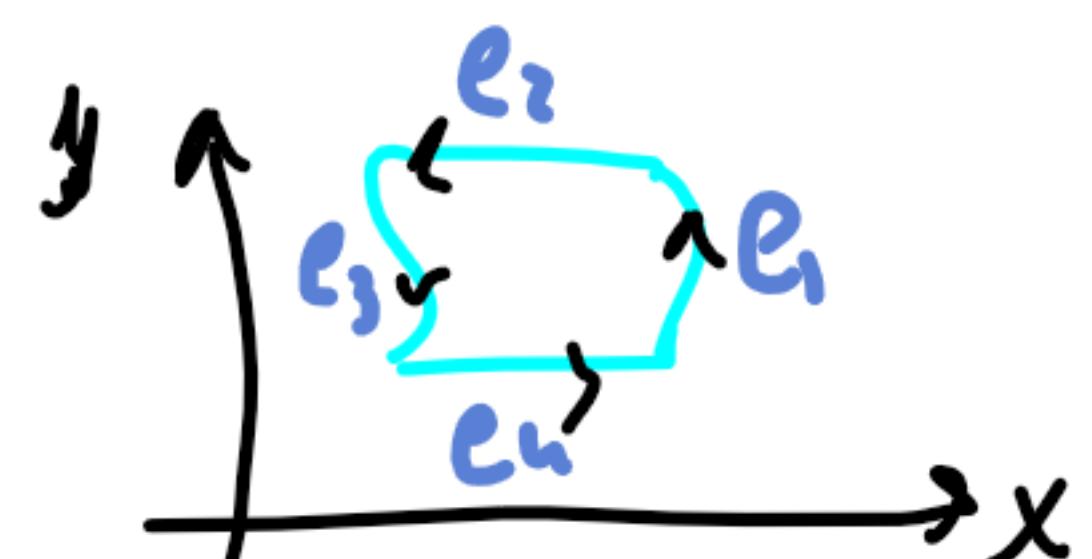
$$\iint_D -P_x dx dy = \int_a^b \int_{g_1(t)}^{g_2(t)} -P_x dy dx = \int_a^b P(t, g_2(t)) - P(t, g_1(t)) dt$$

se cumple
el lema 1

Lema 2

$$\int\limits_{\Omega} (0, Q) dy = \iint_D Q_x dx dy \quad D \text{ de tipo II}$$

$D : \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / a \leq y \leq b, g_1(y) \leq x \leq g_2(y)\}$



$$C_1^+ : \sigma_1(y) = (g_2(y), y) \quad y \in [a, b]$$

$$C_2^- : \sigma_2(y) = (y, b) \quad y \in [g_1(b), g_2(b)]$$

$$C_3^- : (g_2(y), y) \quad y \in [a, b]$$

$$C_4^- : (y, g_1(y)) \quad y \in [g_1(a), g_2(a)]$$

$$\int\limits_{\Omega} (0, Q) dy = \int_a^b Q(g_2(y), y) dy - \int_a^b Q(g_1(y), y) dy = \int_a^b Q(g_2(y), y) - Q(g_1(y), y) dy$$

$$\int_a^b \int_{g_1(y)}^{g_2(y)} Q_x(x, y) dx dy = \int_a^b Q(g_2(y), y) - Q(g_1(y), y) dy \rightarrow \text{demonstrado el lema 2.}$$

$$\int\limits_{\Omega} (P, 0) dx + (0, Q) dy = \iint_D -P_y dx dy + Q_x dx dy.$$

□

3. Sea $F : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$, $F \in C^1(\mathbb{R}^3)$ y $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^1$.

a) Verifique que

$$\nabla \times (fF) = \nabla f \times F + f(\nabla \times F)$$

b) Suponga que $F = \nabla\phi$, con $\phi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$, $\phi \in C^2(\mathbb{R}^3)$. Pruebe que si fF es conservativo, entonces f es constante sobre las superficies de nivel de ϕ .

a) $F = (F_1, F_2, F_3)$ $f = f(x, y, z)$

$$\nabla \times (fF) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ fF_1 & fF_2 & fF_3 \end{vmatrix} = \left(\frac{\partial(fF_3)}{\partial y} - \frac{\partial(fF_2)}{\partial z}, \frac{\partial(fF_1)}{\partial z} - \frac{\partial(fF_3)}{\partial x}, \frac{\partial(fF_2)}{\partial x} - \frac{\partial(fF_1)}{\partial y} \right)$$

$$\nabla f = \left(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial f}{\partial z} \right) \times F = \begin{vmatrix} i & j & k \\ f_x & f_y & f_z \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{vmatrix} = \left(\frac{\partial f}{\partial y} F_3 - \frac{\partial f}{\partial z} F_2, \frac{\partial f}{\partial z} F_1 - \frac{\partial f}{\partial x} F_3, \frac{\partial f}{\partial x} F_2 - \frac{\partial f}{\partial y} F_1 \right)$$

$$f(\nabla \times F) = \left(\frac{\partial F_3}{\partial y} f - \frac{\partial F_2}{\partial z} f, \frac{\partial F_1}{\partial z} f - \frac{\partial F_3}{\partial x} f, \frac{\partial F_2}{\partial x} f - \frac{\partial F_1}{\partial y} f \right)$$

$$+ = \underbrace{\left(\frac{\partial f}{\partial y} F_3 + \frac{\partial f}{\partial z} F_2 \right)}_{d(fF_3)/dy} - \underbrace{\left(\frac{\partial f}{\partial z} F_2 + \frac{\partial f}{\partial x} F_1 \right)}_{d(fF_2)/dz}, \dots, \dots \text{ (análogo)}$$

b) $F = \nabla\phi$ Si $f \cdot F$ es conservativo $\Leftrightarrow \nabla \times (f \cdot F) = 0$

$$\text{ROT}(fF) = \left(\frac{\partial(fF_3)}{\partial y} - \frac{\partial(fF_2)}{\partial z}, \frac{\partial(fF_1)}{\partial z} - \frac{\partial(fF_3)}{\partial x}, \frac{\partial(fF_2)}{\partial x} - \frac{\partial(fF_1)}{\partial y} \right) =$$

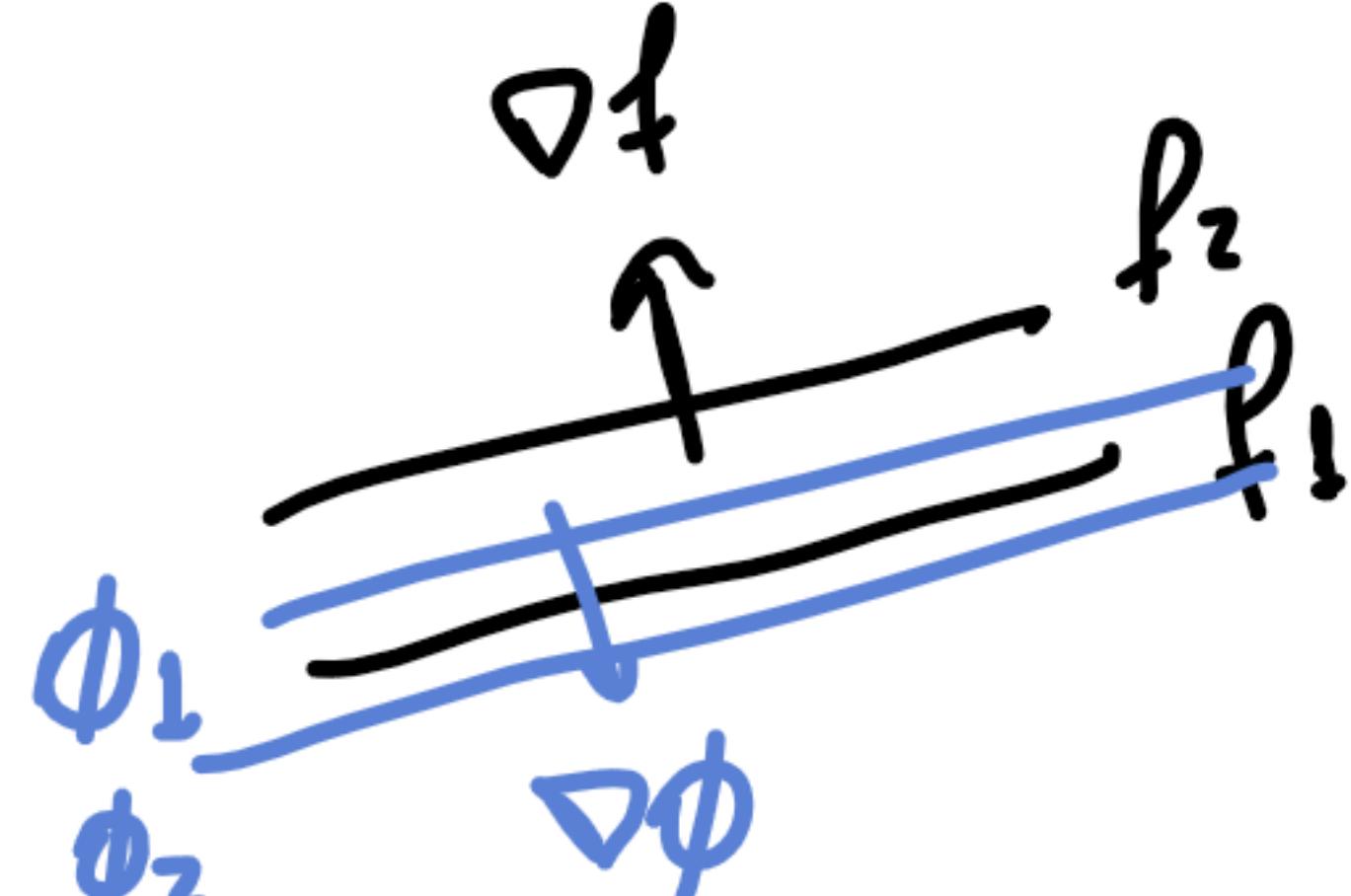
$$= (f_y F_3 + f F_{3y} - f_z F_2 - f F_{2z}, f_z F_1 + f F_{1z} - f_x F_3 - f F_{3x}, f_x F_2 + f F_{2x} - f_y F_1 - f F_{1y}) =$$

$$F = \nabla\phi \Rightarrow F_x = \phi_x, F_y = \phi_y, F_z = \phi_z.$$

$$= (f_y \phi_z + f \cancel{\phi_{2y}} - f_z \phi_y - f \cancel{\phi_{4z}}, f_z \phi_x + f \cancel{\phi_{x2}} - f_x \phi_z - f \cancel{\phi_{zx}}, f_x \phi_y + f \cancel{\phi_{yx}} - f_y \phi_x - f \cancel{\phi_{xy}}) =$$

$$= (f_y F_3 - f_z F_2, f_z F_1 - f_x F_3, f_x F_2 - f_y F_1) = \nabla f \times F = 0$$

$$F = \nabla\phi \Rightarrow \nabla f \times \nabla\phi = 0 \Rightarrow \nabla f \parallel \nabla\phi \Rightarrow f \text{ es constante sobre las sup. de nivel de } \phi$$



4. Sean $f, a : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ dos funciones continuas. Describir todas las soluciones de la ecuación diferencial.

$$y' + a(x)y = f(x)$$

$$y' + a(x)y = f(x) \rightarrow \text{Homogéneo. } y' + a(x)y = 0$$

$$\frac{dy}{dx} = -a(x)y$$

$$\int \frac{dy}{y} = -\int a(x)dx \quad \text{sea } A(x) / A'(x) = a(x)$$

$$\ln|y| = -A(x) + C$$

$$y = e^{-A(x)+C} = ke^{-A(x)} \quad k \in \mathbb{R}$$

→ Particular

$$\begin{aligned} &\text{propongo } y(x) = C(x) \\ &y'(x) = C'(x) \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} C(x) / C'(x) + a(x) C(x) = f(x) \end{array} \right\}$$

$$\text{por teorema } Y(x) = Y_p(x) + Y_h(x) = ke^{-A(x)} + C(x)$$

20/9/17

① Sea γ una curva simple abierta suave, orientada por la parametrización regular $\sigma: [0,1] \rightarrow \mathbb{R}^3$ con $\sigma(0) = (0, 1, 0)$ y $\sigma(1) = (\pi, 2, 0)$

Calcular

$$\int_{\gamma} F \cdot d\sigma$$

Siendo $F(x, y, z) = \left(\underbrace{\sin(x) + \frac{xz^2}{2}}_{F_1}, \underbrace{\frac{\pi}{2} \cos(\pi y) + y}_{F_2}, \underbrace{\frac{x^2 z}{2} - (z+1)e^z}_{F_3} \right)$

$$\text{rot}(F(x, y, z)) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \partial/\partial x & \partial/\partial y & \partial/\partial z \\ F_1 & F_2 & F_3 \end{vmatrix} = (0 - 0, xz - xz, 0 - 0) = (0, 0, 0)$$

teorema de campo conserva:

como $\text{rot}(F) = 0$, $F = C^2 \Rightarrow$ por teo de equiv.

$$F = \nabla f$$

$$\int_{\gamma} F \cdot d\sigma = \int_{\gamma} \nabla f \cdot d\sigma = f(\sigma(1)) - f(\sigma(0))$$

$$f(x, y, z) = -\cos(x) + \frac{x^2 z^2}{4} + \frac{1}{2} \sin(\pi y) + \frac{y^2}{2} - z e^z$$

$$\int_{\gamma} F \cdot d\sigma = \int_0^1 F(\sigma(t)) dt = f(\pi, 2, 0) - f(0, 1, 0) = 1 + 2 + 1 - \frac{1}{2} = 3 + \frac{1}{2} = \boxed{\frac{7}{2}}$$

② Demostrar la identidad de Green

$$\int_{\partial\Omega} f \nabla g \cdot n \, dS = \int_{\Omega} (f \Delta g + \nabla f \cdot \nabla g) \, dx \, dy \, dz$$

donde n es la normal unitaria exterior al dominio $\Omega \subset \mathbb{R}^3$, f y g son funciones de clase L^2 y para una función C^2 $\Delta u = u_{xx} + u_{yy} + u_{zz}$

$$\int_{\partial\Omega} f \nabla g \cdot n \, dS = \int_{\partial\Omega} f \cdot \frac{\partial g}{\partial x} n_1 \, dS + \int_{\partial\Omega} f \cdot \frac{\partial g}{\partial y} n_2 \, dS + \int_{\partial\Omega} f \cdot \frac{\partial g}{\partial z} n_3 \, dS$$

$$\int_{\Omega} (f \Delta g + \nabla f \cdot \nabla g) \, dx \, dy \, dz = \int_{\Omega} (f g_{xx} + f_x g_x + f g_{yy} + f_y g_y + f g_{zz} + f_z g_z) \, dx \, dy \, dz.$$

$$\frac{\partial (f g_x)}{\partial x} \quad \frac{\partial (f g_y)}{\partial y} \quad \frac{\partial (f g_z)}{\partial z}$$

defino: $F(x, y, z) = f(x, y, z) \cdot \nabla g(x, y, z)$

$$F(x, y, z) = (P(x, y, z), Q(x, y, z), R(x, y, z))$$

Entonces tengo:

$$\int_{\partial\Omega} P n_1 \, dS + Q n_2 \, dS + R n_3 \, dS = \int_{\Omega} (P_x + Q_y + R_z) \, dx \, dy \, dz.$$

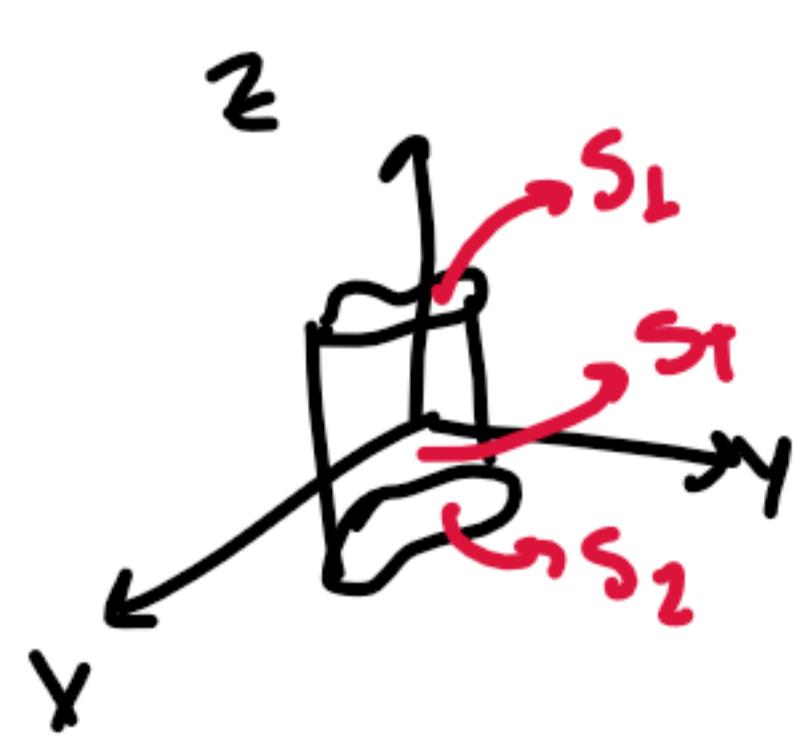
Lema 1 $\int_{\partial\Omega} R \, dS = \int_{\Omega} R_z \, dx \, dy \, dz \quad F = (0, 0, R) \quad \Omega \text{ tipo I}$

$$\Omega = \{(x, y, z) / (x, y) \in D, g_1(x, y) \leq z \leq g_2(x, y)\}$$

$$\mathbf{x}(x, y) = (x, y, z(x, y))$$

$$\mathbf{n}_x = (1, 0, z_x)$$

$$\mathbf{n}_y = (0, 1, z_y) \quad \mathbf{x}_x \times \mathbf{x}_y = (-z_x, -z_y, 1)$$



$$\int_{\partial\Omega} R n_3 \, dS = \int_{S_1} R h_3 \, dS + \int_{S_2} R n_3 \, dS + \int_{S_T} R h_3 \, dS$$

S_T no tiene componente normal en la dirección z.

parametrizado:

$$S_1: \mathbf{r}_1 = (x, y, g_2(x, y)) \quad (x, y) \in D$$

$$S_2: \mathbf{r}_2 = (x, y, g_1(x, y)) \quad (x, y) \in D$$

$$\mathbf{r}_{1x} = (1, 0, g_{2x})$$

$$\mathbf{r}_{2x} = (1, 0, g_{1x})$$

$$\mathbf{r}_{1y} = (0, 1, g_{2y})$$

$$\mathbf{r}_{2y} = (0, 1, g_{1y})$$

$$\mathbf{r}_{2x} \times \mathbf{r}_{1y} = (-g_{2x}, -g_{2y}, 1) \quad \checkmark$$

$$\mathbf{r}_{2x} \times \mathbf{r}_{2y} = (-g_{1x}, -g_{1y}, 1) \quad \cancel{> 0}$$

para que sea normal

exterior ($g_1, x, g_{2y}, -1$)

$$\int_{\partial\Omega} R n_3 \, dS = \iint_D R(x, y, g_2(x, y)) \, dA - \iint_D R(x, y, g_1(x, y)) \, dA$$

$$= \iint_D (R(x, y, g_2(x, y)) - R(x, y, g_1(x, y))) \, dxdy = \iint_D \left(\int_{g_1}^{g_2} R_z(x, y, z) \, dz \right) \, dA = \iiint_{\Omega} R_z \, dx \, dy \, dz.$$

análogamente para P y Q.

③ Para el siguiente sistema:

$$\begin{cases} x' = 5x - xy \\ y' = 5y - xy \end{cases}$$

Hallar los puntos de equilibrio y decir si son estables. Para cada punto hallado, esbozar el diagrama de fase.

$$\begin{cases} 5x - xy = 0 \quad (1) \\ 5y - xy = 0 \quad (2) \end{cases} \quad \begin{aligned} y=0 &\Rightarrow x=0 \\ y \neq 0 &5-x=0 \\ &x=5 \Rightarrow 25-5y=0 \end{aligned}$$

Mis puntos de equilibrio
Son $(0,0)$ y $(5,5)$

$$25 = 5y \\ 5 = y$$

$$F_1(x,y) = 5x - xy$$

$$F_2(x,y) = 5y - xy$$

$$DF(x,y) = \begin{pmatrix} 5-y & -x \\ -y & 5-x \end{pmatrix}$$

$$DF(0,0) = \boxed{\begin{pmatrix} 5 & 0 \\ 0 & 5 \end{pmatrix}}$$

$$DF(5,5) = \boxed{\begin{pmatrix} 0 & -5 \\ -5 & 0 \end{pmatrix}}$$

para $(0,0)$

$$A - \lambda I = \begin{pmatrix} 5-\lambda & 0 \\ 0 & 5-\lambda \end{pmatrix} \quad \det(A - \lambda I) = (5-\lambda)^2 = 0 \\ \lambda = 5$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} N_1 \\ N_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{no hay condiciones para}$$

para $(5,5)$

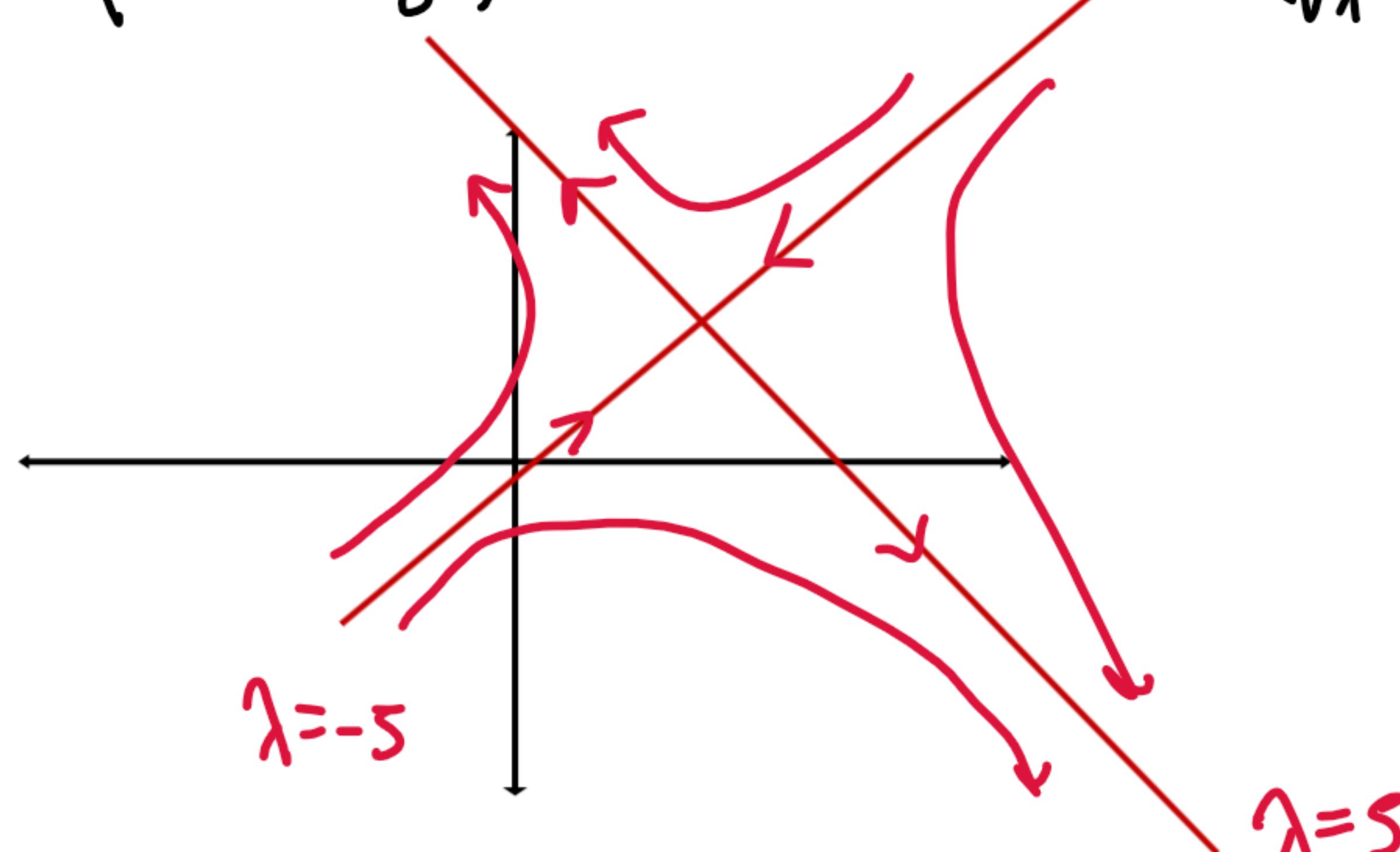
$$A - \lambda I = \begin{pmatrix} -\lambda & -5 \\ -5 & -\lambda \end{pmatrix} \quad \det(A - \lambda I) = \lambda^2 - 25 \\ \lambda = \pm 5$$

Para $\lambda = 5$

$$\begin{pmatrix} -5 & -5 \\ -5 & -5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} N_1 \\ N_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{aligned} -5N_1 - 5N_2 &= 0 \\ -N_1 &= N_2 \end{aligned} \quad \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$$

para $\lambda = -5$

$$\begin{pmatrix} 5 & -5 \\ -5 & 5 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} N_1 \\ N_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{aligned} 5N_1 - 5N_2 &= 0 \\ N_1 &= N_2 \end{aligned} \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$



④ Sean $a_{ij}(t)$ funciones continuas en \mathbb{R} y $A(t) = (a_{ij}(t)) \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$. Demostrar que el conjunto de soluciones del sistema lineal homogéneo de 2 ecuaciones con 2 incógnitas

$$\vec{X}' = A(t) \vec{X}$$

es un espacio vectorial de dimensión 2.

* Ecuación homogénea de dimensión n.

$$S = \{(\vec{x}_1, \vec{x}_2) / \vec{X}'(t) = A(t) \vec{X} \quad \forall t\}$$

S es espacio vectorial si

- ① $\vec{X}(t) = 0 \quad \forall t \in \mathbb{R}$
- ② $\vec{v}(t) + \vec{w}(t) \in S \Rightarrow (\vec{v} + \vec{w}) \in S$
- ③ $\alpha \in \mathbb{R} \quad \alpha \vec{v} \in S \Rightarrow \alpha \vec{v} \in S$

Vemos si se cumple

$$① \vec{X}(t) = 0 \quad \vec{X}'(t) = 0 \quad \vec{0} = A(t) \cdot \vec{0} \quad \checkmark$$

$$② (\vec{v}(t) + \vec{w}(t))' = v' + w' = Av + Aw = A(v + w) \quad \checkmark$$

$$③ (\alpha \vec{v})' = \alpha v' = \alpha Av = A(\alpha v) \quad \checkmark$$

S es espacio vectorial

Para ver si es dimensión 2: (hay una base de S con 2 elementos)

Considera $\vec{X}_1(t)$ es solución de $\begin{cases} \vec{X}_1'(t) = A(t) \vec{X}_1(t) \\ \vec{X}_1(t_0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \end{cases}$

$\vec{X}_2(t)$ es solución de $\begin{cases} \vec{X}_2'(t) = A(t) \vec{X}_2(t) \\ \vec{X}_2(t_0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \end{cases}$

$$\text{son LI} \quad C_1 \vec{X}_1(t) + C_2 \vec{X}_2(t) = 0 \Leftrightarrow C_1 = C_2 = 0 \quad \forall t \in \mathbb{R}.$$

En particular en t_0 .

$$C_1 \vec{X}_1(t_0) + C_2 \vec{X}_2(t_0) = 0 = C_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + C_2 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow C_1 = C_2 = 0$$

$$\Rightarrow \dim(S) \geq 2.$$

Si \vec{X}_1, \vec{X}_2 son generadores \Rightarrow son base $\Rightarrow \dim(S) = 2$.

PROPOSICIÓN

$$\vec{z}(t) \in S \quad \vec{z}(t) = \alpha_1 \vec{X}_1(t) + \alpha_2 \vec{X}_2(t) \quad \vec{z}(t_0) = \begin{pmatrix} z_{01} \\ z_{02} \end{pmatrix} \quad \vec{z}(t) = \begin{cases} \vec{z}'(t) = A(t) \vec{z}(t) \\ \vec{z}(t_0) = \begin{pmatrix} z_{01} \\ z_{02} \end{pmatrix} \end{cases}$$

Construyo $\vec{X}^*(t) \in S$ porque comb. lineal

$$\vec{X}^*(t) = z_{01} \vec{X}_1(t) + z_{02} \vec{X}_2(t)$$

$$\vec{X}^*(t_0) = z_{01} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z_{02} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z_{01} \\ z_{02} \end{pmatrix} = \vec{z}(t_0)$$

$$\begin{cases} \vec{X}^*(t) = A(t) \vec{X}^*(t) \\ \vec{X}^*(t_0) = \begin{pmatrix} z_{01} \\ z_{02} \end{pmatrix} \end{cases} \Rightarrow \vec{X}^*(t) = \vec{z}(t) \quad \text{por unicidad}$$

$\Rightarrow \vec{X}_1, \vec{X}_2$ son generadores, por lo tanto son base



1. Enunciar y demostrar el teorema de Green

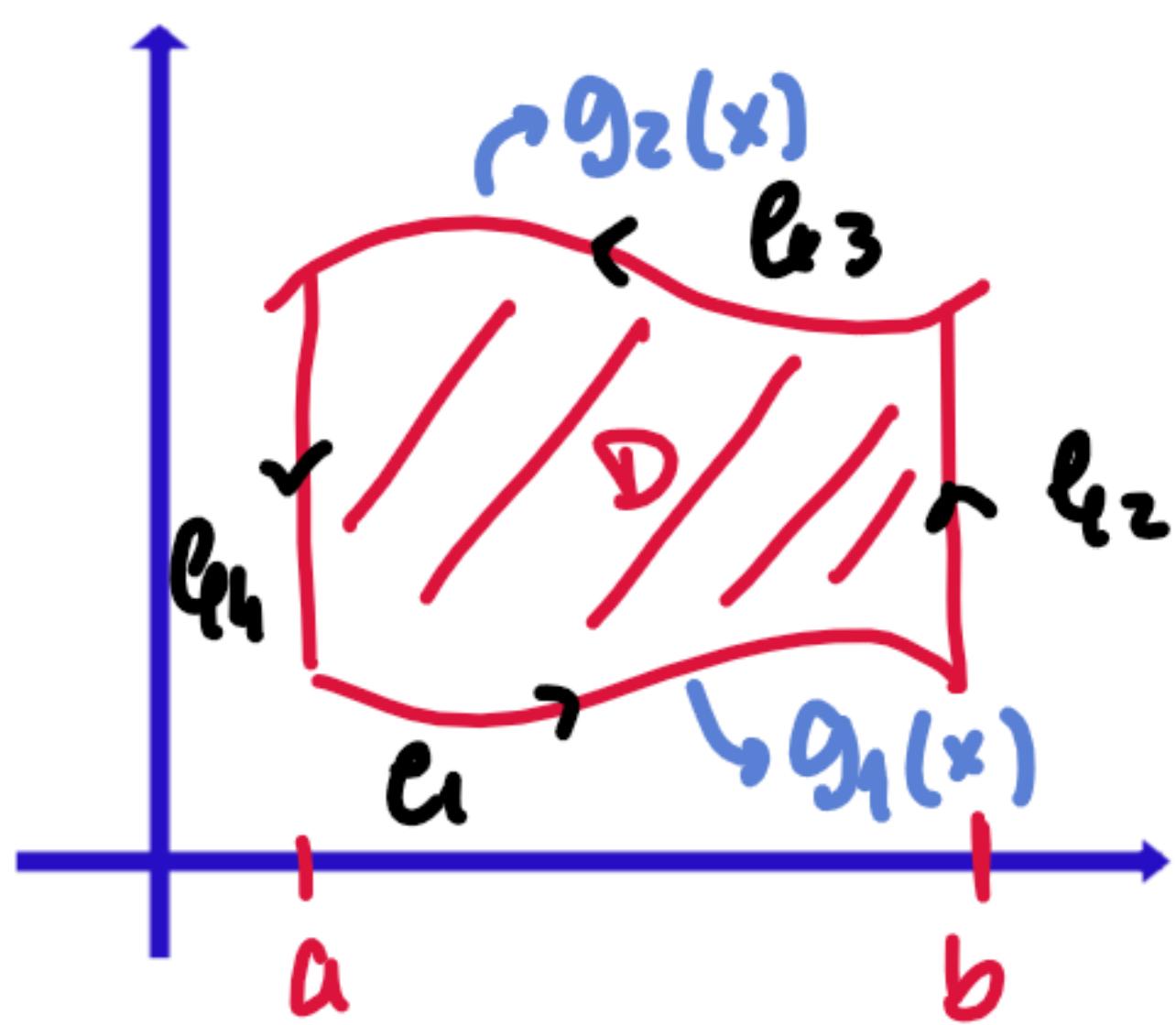
Sea D una región de tipo II, $\mathbf{F} = (P, Q) \in C^1 \quad \partial D = \ell \Rightarrow$

$$\int_{\ell} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \int_{\ell} P dx + Q dy = \iint_D (Q_x - P_y) dx dy$$

Demostración:

Lema 1 Sea D de tipo I y $\mathbf{F} = (P, 0) \in C^1 \Rightarrow$

$$\int_{\ell} (\mathbf{P}, 0) \cdot d\mathbf{S} = \iint_D -P_y dx dy.$$



$$\rightarrow \text{parametrizo } \ell = \ell_1^+ + \ell_2^+ + \ell_3^- + \ell_4^-$$

$$\ell_1^+: \sigma_1(t) = (t, g_1(t)) \quad t \in [a, b] \quad \sigma_1'(t) = (1, g_1'(t))$$

$$\ell_2^+: \sigma_2(t) = (b, t) \quad t \in [g_1(b), g_2(b)] \quad \sigma_2'(t) = (0, 1)$$

$$\ell_3^-: \sigma_3(t) = (t, g_2(t)) \quad t \in [b, a] \quad \sigma_3'(t) = (1, g_2'(t))$$

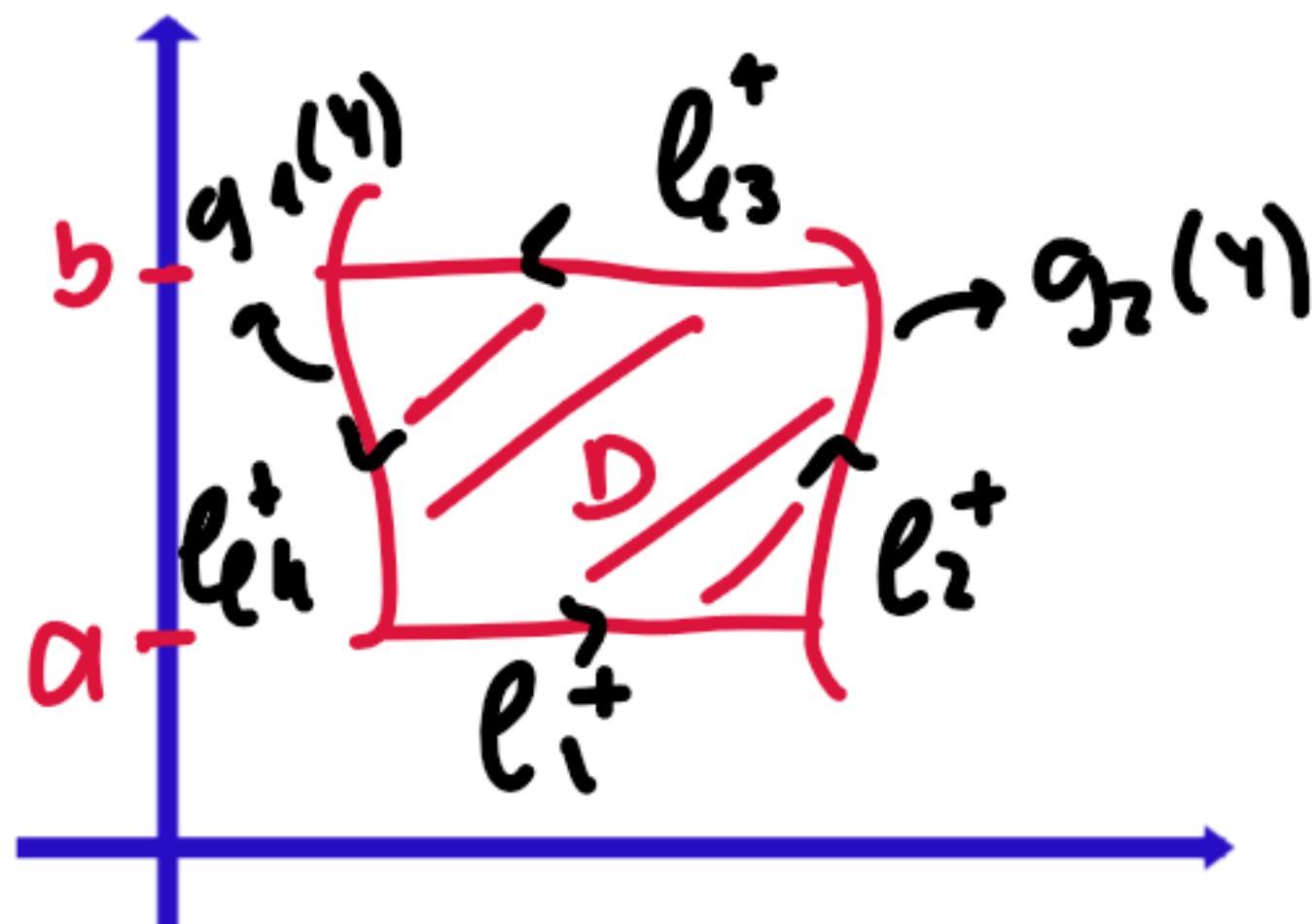
$$\ell_4^-: \sigma_4(t) = (a, t) \quad t \in [g_1(a), g_2(a)] \quad \sigma_4'(t) = (0, 1)$$

$$\Rightarrow \int_{\ell} (\mathbf{P}, 0) \cdot d\mathbf{S} = \int_a^b P(t, g_1(t)) dt - \int_a^b P(t, g_2(t)) dt = \int_a^b (P(t, g_1(t)) - P(t, g_2(t))) dt$$

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / a \leq x \leq b, g_1(x) \leq y \leq g_2(x)\}$$

se cumple el lema 1

$$\iint_D -P_y(x, y) dx dy = - \int_a^b \int_{g_1(x)}^{g_2(x)} P_y(x, y) dy dx = - \int_a^b (P(x, g_2(x)) - P(x, g_1(x))) dx = \int_a^b (P(x, g_1(x)) - P(x, g_2(x))) dx$$

Lema 2 Sea D de tipo II y $\mathbf{F} = (0, Q) \in C^1$ 

$$\int_{\ell} (0, Q) \cdot d\mathbf{S} = \iint_D Q_x dx dy$$

$$\ell = \ell_1^+ + \ell_2^+ + \ell_3^- + \ell_4^+$$

Parametrizo ℓ .

$$\ell_1^+: \sigma_1(t) = (t, a) \quad t \in [g_1(a), g_2(a)] \quad \sigma_1'(t) = (1, 0)$$

$$\ell_2^+: \sigma_2(t) = (g_2(t), t) \quad t \in [a, b] \quad \sigma_2'(t) = (g_2'(t), 1)$$

$$\ell_3^-: \sigma_3(t) = (t, b) \quad t \in [g_1(b), g_2(b)] \quad \sigma_3'(t) = (1, 0)$$

$$\ell_4^-: \sigma_4(t) = (g_1(t), t) \quad t \in [a, b] \quad \sigma_4'(t) = (g_1'(t), 1)$$

$$\int_{\ell} (0, Q) \cdot d\mathbf{S} = \int_a^b Q(g_2(t), t) dt - \int_a^b Q(g_1(t), t) dt = \int_a^b (Q(g_2(t), t) - Q(g_1(t), t)) dt$$

$$D = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / a \leq y \leq b, g_1(y) \leq x \leq g_2(y)\}$$

se cumple el lema 2.

$$\iint_D Q_x(x, y) dx dy = \int_a^b \int_{g_1(y)}^{g_2(y)} Q_x(x, y) dx dy = \int_a^b (Q(g_2(y), y) - Q(g_1(y), y)) dy$$

Volviendo a Green: $\int_{\partial D} (\mathbf{P}, \mathbf{Q}) \cdot d\mathbf{S} = \iint_D (Q_x - P_y) dx dy$

$$(P, Q) = (P, 0) + (0, Q)$$

$$= \int_{\partial D} (\mathbf{P}, 0) \cdot d\mathbf{S} + \int_{\partial D} (0, Q) \cdot d\mathbf{S} = \iint_D Q_x dx dy - \iint_D P_y dx dy$$

lema 1

lema 2

2. Sea Ω un subconjunto de \mathbb{R}^3 para el cual vale el teorema de Gauss. Verificar las siguientes identidades:

$$a) \int_{\partial\Omega} u F \cdot \nu dS = \int_{\Omega} (F \cdot \nabla u + u \cdot \operatorname{div} F) dx dy dz$$

$$b) \int_{\partial\Omega} (u \nabla v - v \nabla u) \cdot \nu dS = \int_{\Omega} (u \Delta v - v \Delta u) dx dy dz$$

donde $u, v : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ son campos escalares de clase C^2 , $F : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^3$ un campo vectorial de clase C^1 , ν es la normal unitaria exterior a Ω y, para una función $f \in C^2(\Omega)$, $\Delta f = f_{xx} + f_{yy} + f_{zz}$.

$$a) \int_{\partial\Omega} u F \cdot \nu dS = \int_{\Omega} (F \cdot \nabla u + u \cdot \operatorname{div} F) dx dy dz.$$

$$\int_{\partial\Omega} u F_1 \nu_1 dS + \int_{\partial\Omega} u F_2 \nu_2 dS + \int_{\partial\Omega} u F_3 \nu_3 dS = \int_{\Omega} (F_1 u_x + F_2 u_y + F_3 u_z + u F_{1x} + u F_{2y} + u F_{3z}) dx dy dz$$

$$\int_{\partial\Omega} u F_1 \nu_1 dS + \int_{\partial\Omega} u F_2 \nu_2 dS + \int_{\partial\Omega} u F_3 \nu_3 dS = \int_{\Omega} (F_1 u_x + u F_{1x}) dv + \int_{\Omega} (F_2 u_y + u F_{2y}) dv + \int_{\Omega} (F_3 u_z + u F_{3z}) dv$$

$$\text{llamo } uF = F^* \Rightarrow \int_{\partial\Omega} F^* \cdot \nu dS = \int_{\Omega} \operatorname{div}(F^*) dv.$$

gauss.

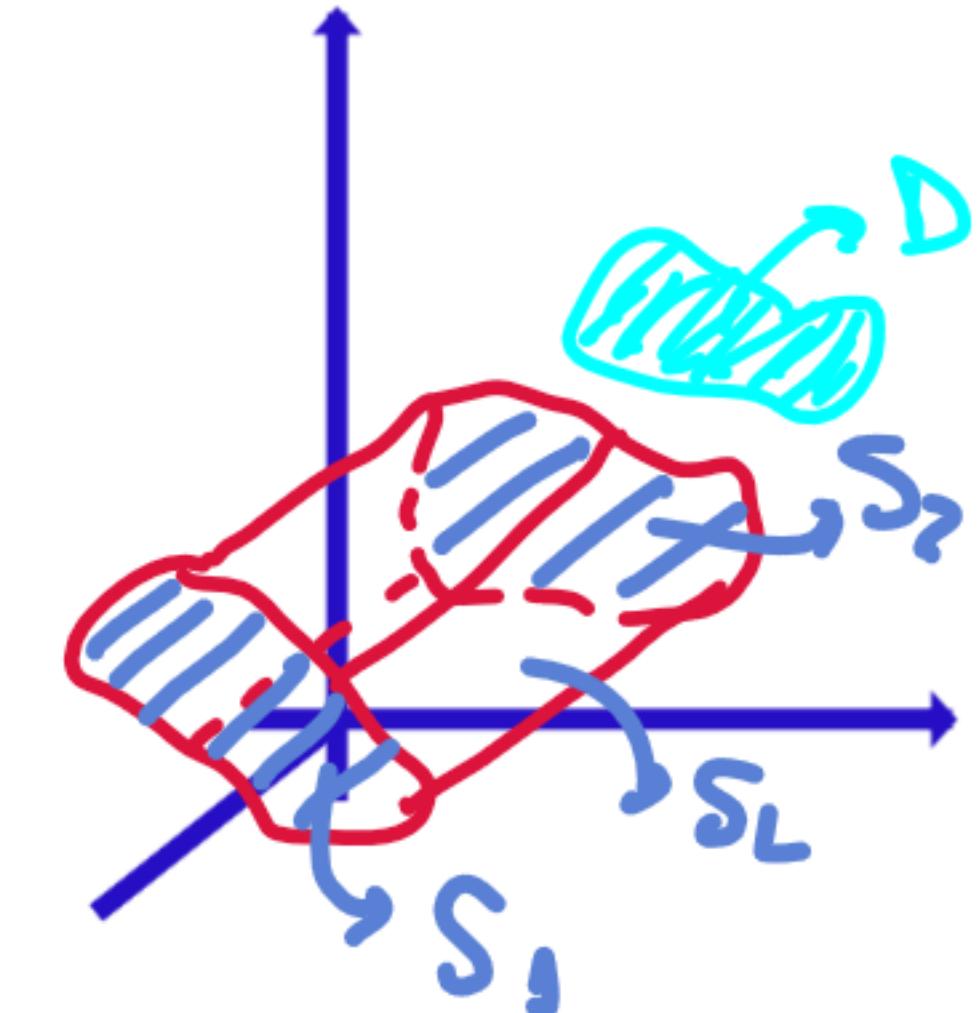
demuestro

$$\int_{\partial\Omega} F_1^* \nu_1 dS = \int_{\Omega} F_{1x} dx dy dz \quad \Omega \text{ tipo III}$$

$$\Omega = \{(y, z) \in D, g_1(y, z) \leq x \leq g_2(y, z)\}$$

$$\int_{\partial\Omega} F_1^* \nu_1 dS = \int_{S_1} F_1^* \nu_1 dS + \int_{S_2} F_1^* \nu_1 dS + \int_{S_L} F_1^* \nu_1 dS$$

S_L



= 0 porque
la normal a S_L no
tiene componente en x .

parametrizo S_1 y S_2 .

$$S_1: \gamma(y, z) = (g_2(y, z), y, z) \quad (y, z) \in D$$

$$\gamma_y(y, z) = (g_{2y}(y, z), 1, 0) \quad (\gamma_y \times \gamma_z) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ g_{2y} & 1 & 0 \\ g_{2z} & 0 & 1 \end{vmatrix} = (\underline{1}, -g_{2y}, -g_{2z})$$

$\geq 0 \Rightarrow$ es la que
corresponde a la normal
exterior \Rightarrow esta bien la
orientación.

$$S_2: \gamma(y, z) = (g_1(y, z), y, z) \quad (y, z) \in D$$

$$\gamma_z(y, z) = (g_{1z}(y, z), 0, 1) \quad (\gamma_z \times \gamma_y) = (-1, g_{1y}, g_{1z})$$

$$\gamma_y(y, z) = (g_{1y}(y, z), 1, 0) \quad \underline{\leq 0} \Rightarrow \text{corresponde a la normal exterior.}$$

$$\int_{\partial\Omega} F_1^* \nu_1 dS = \int_D F_1^*(g_2(y, z), y, z) \cdot 1 dz dy + \int_D F_1^*(g_1(y, z), y, z) \cdot (-1) dz dy =$$

$$= \int_D (F_1^*(g_2(y, z), y, z) - F_1^*(g_1(y, z), y, z)) dz dy$$

$g_2(y, z)$

$$\int_{\Omega} F_{1x} dx dy dz = \int_D \left(\int_{g_1(y, z)}^{g_2(y, z)} F_{1x} dx \right) dy dz = \int_D (F_1^*(g_2(y, z), y, z) - F_1^*(g_1(y, z), y, z)) dy dz$$

se cumple la 1º igualdad.
análogo para las demás igualdades.

$$b) \int_{\partial\Omega} (u \nabla v - v \nabla u) \cdot \nu dS = \int_{\Omega} (u \Delta v - v \Delta u) dx dy dz$$

$$\int_{\partial\Omega} (u \nabla_x - v \nabla_y, u \nabla_y - v \nabla_x, u \nabla_z - v \nabla_x) \cdot \nu dS = \int_{\Omega} (u \nabla_{xx} - v \nabla_{yy} - u \nabla_{yy} + v \nabla_{xx}, u \nabla_{zz} - v \nabla_{zz}) dv$$

$$\text{tomo } F = (P, Q, R) = (u \nabla_x - v \nabla_y, u \nabla_y - v \nabla_x, u \nabla_z - v \nabla_x)$$

$$\Rightarrow \operatorname{div}(F) = (u \nabla_{xx} - v \nabla_{yy} - u \nabla_{yy} + v \nabla_{xx}, u \nabla_{zz} - v \nabla_{zz})$$

Nuevo a tener
Gaus.

3. a) Probar que la solución general de la ecuación

$$y'' + ay' + by = f(x)$$

con a y b constantes, tiene la forma

$$y(x) = y_H(x) + y_p(x)$$

donde y_p es una solución particular y y_H es la solución general de la ecuación homogénea asociada.

b) Determinar la solución general de la ecuación

$$y'' - 2y' + y = 1$$

(a)

$$\begin{cases} x' = -ax - by + f(x) \\ y' = x \end{cases}$$

$$X' = \begin{pmatrix} -a & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} X + \begin{pmatrix} 0 & -b \\ 0 & 0 \end{pmatrix} X + \begin{pmatrix} f(x) \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$X' = \underbrace{\begin{pmatrix} -a & -b \\ 1 & 0 \end{pmatrix}}_A X + \underbrace{\begin{pmatrix} f(x) \\ 0 \end{pmatrix}}_{b(x)}$$

Sea X_p una solución particular de

$X' = AX + b(x)$ y X solución de mi sistema. \Rightarrow Busco X_H solución del homogéneo / $X = X_H + X_p$.

Defino $y = X - X_p$ $(X - X_p)' = X' - X_p' = AX + b(x) - AX_p - b(x) = A(X - X_p)$

$y = X - X_p$ es solución del homogéneo.

Quiero ver que efectivamente X es solución.

$$X = X_H + X_p \Rightarrow (X_H + X_p)' = X_H' + X_p' = AX_H + AX_p + b(x) = A(X_H + X_p) + b(x)$$

X es solución de mi sistema.

$$X = X_H + X_p = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_H \\ y_H \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_p \\ y_p \end{pmatrix}$$

Volviendo a mi sistema:

$$X' = \begin{pmatrix} -a & -b \\ 1 & 0 \end{pmatrix} X + \begin{pmatrix} f(x) \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} -a & -b \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} f(x) \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x_H \\ y_H + y_p \end{pmatrix}' = \underbrace{\begin{pmatrix} -a & -b \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_H \\ y_H \end{pmatrix}}_{\begin{pmatrix} x_H \\ y_H \end{pmatrix}'} + \underbrace{\begin{pmatrix} -a & -b \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ y_p \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} f(x) \\ 0 \end{pmatrix}}_{\begin{pmatrix} x_p \\ y_p \end{pmatrix}'} = \begin{pmatrix} -a & -b \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_H \\ y_H + y_p \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} f(x) \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x_H' = -a x_H - b(y_H + y_p) + f(x) \\ (y_H + y_p)' = x_H \end{cases} \quad x_H = x \quad \text{porque } y' = x \text{ es ec. homog.} \\ \Rightarrow y = y_H + y_p \text{ cumple mi sistema}$$

□

⑤ $y'' - 2y' + y = 1 \rightarrow$ Homogéneo. Pol. Caract.

$$\lambda^2 - 2\lambda + 1 = 0$$

$$\lambda = \frac{2 \pm \sqrt{4-4}}{2} = 1$$

Particular

Propongo

$$y_H(x) = C_1 e^x + C_2 x e^x$$

$$y_P(x) = ax^2 + bx + c$$

$$y_P'(x) = 2ax + b$$

$$y_P''(x) = 2a$$

$$2a - 4ax - 2b + ax^2 + bx + c = 1$$

$$\begin{aligned} a &= 0 \\ -4a + b &= 0 \Rightarrow b = 0 \\ 2a - 2b + c &= 1 \Rightarrow c = 1 \end{aligned}$$

la función constante

$$y(x) = 1$$

Cumple la ec. dif.

$$y(x) = C_1 e^x + C_2 x e^x + 1$$

9/3/18

① (teorema de Green) Se $\mathbf{F} = (P, Q)$ un campo vectorial de clase C^1 en \mathbb{R}^2 y sea γ una curva en \mathbb{R}^2 suave a trozos, cerrada y simple que encierra una región R que es de tipo III.

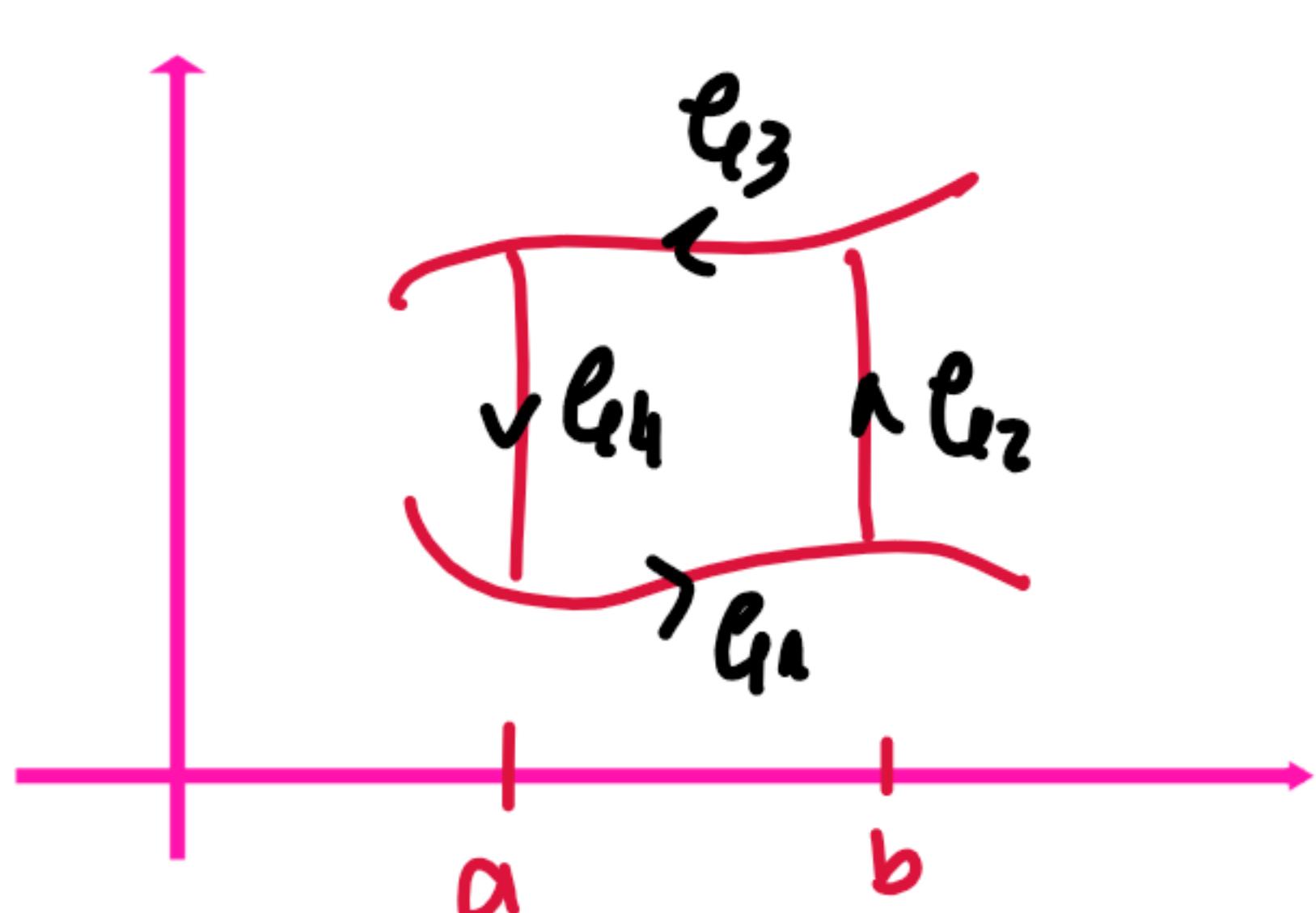
Probar que $\iint_R \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \int_{\gamma^+} P dx + Q dy$

donde γ^+ indica que γ está orientada en sentido antihorario

Lema 1 Sea D región de tipo I, $\mathbf{F} = (P, Q) \in C^1$ en \mathbb{R}^2

$$-\iint_D P_y dx dy = \int_{\gamma^+} P dx$$

demostración:



parametrizo y calculo las integrales
(ya lo hice 84 veces)

demuestro el lema 2. D tipo II $\mathbf{F} = (0, Q)$

$$\int_{\gamma} Q dy = \iint_D Q_x dx dy$$

$$\Rightarrow \int_{\gamma^+} P dx + Q dy = \iint_D (Q_x - P_y) dx dy \quad \square$$

② Sea S una Superficie en \mathbb{R}^3 que encierra una region W de tipo IV y supongamos que $(0,0,0) \notin W$. Hallar el flujo saliente a traves de S del campo

$$F(x, y, z) = \phi(\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}) \cdot (x, y, z)$$

donde $\phi: \mathbb{R}_{\geq 0} \rightarrow \mathbb{R}$ es una función C^1 que verifica

$$3\phi(r) + r\phi'(r) = 0 \quad \forall r \geq 0$$

Se cumplen las hipótesis del teorema de Gauss.

$$\iiint_W \operatorname{div}(F) dx dy dz = \iint_S \vec{F} \cdot \vec{v}^E ds$$

$$\begin{aligned} \operatorname{div}(F) &= \phi'(\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}) \cdot \frac{x^2}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} + \phi(\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}) + \\ &+ \phi'(\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}) \cdot \frac{y^2}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} + \phi(\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}) + \\ &+ \phi'(\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}) \cdot \frac{z^2}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} + \phi(\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}) = \frac{\phi(\|(x, y, z)\|)}{\cancel{\|(x, y, z)\|}} \cdot \|(x, y, z)\|^2 + 3\phi(\|(x, y, z)\|) \end{aligned}$$

$$(r = \|(x, y, z)\|)$$

$$\Rightarrow \operatorname{div}(F) = 0.$$

$$\Rightarrow \iiint_W 0 dx dy dz = \iint_{S^+} \vec{F} \cdot \vec{v}^E ds = 0.$$

③ Sea I un intervalo abierto de la recta, $A: I \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}$ y $b: I \rightarrow \mathbb{R}^n$ funciones continuas. Supongamos que $\{x_1(t), \dots, x_n(t)\}$ es una base de soluciones del sistema lineal homogéneo de n ecuaciones

$$X'(t) = A(t)X(t)$$

Probar que existen funciones $c_1(t), \dots, c_n(t)$ definidas en I de clase C^1 tales que $X(t) = c_1(t)x_1(t) + \dots + c_n(t)x_n(t)$ es una solución del sistema lineal de n ecuaciones

$$X'(t) = A(t)X(t) + b(t)$$

$$\begin{aligned} & \underbrace{(c_1(t)x_1(t) + \dots + c_n(t)x_n(t))'}_{X_i} = c_1'(t)x_1(t) + c_1(t)x_1'(t) + \dots + c_n'(t)x_n(t) + c_n(t)x_n'(t) \\ &= c_1'(t)x_1(t) + \dots + c_n'(t)x_n(t) + c_1(t)x_1'(t) + \dots + c_n(t)x_n'(t) = \end{aligned}$$

como $x_n(t)$ son soluciones $x_n'(t) = A(t)x_n(t)$.

$$= c_1'(t)x_1(t) + \dots + c_n'(t)x_n(t) + A(t) \underbrace{(c_1(t)x_1(t) + \dots + c_n(t)x_n(t))}_{X_i}$$

$$\Rightarrow X'(t) = A(t)X(t) + b(t)$$

□

④ Considerar el sistema:

$$\begin{cases} x' = x e^y \\ y' = 2 \operatorname{sen}(x) + 3 - y \end{cases}$$

Cerca de cada punto de equilibrio esbozar el diagrama de fases correspondiente
puntos de equilibrio:

$$\begin{cases} x e^y = 0 \rightarrow x = 0 \\ 2 \operatorname{sen}(x) + 3 - y = 0 \rightarrow y = 3 \end{cases} \quad (0, 3)$$

$$F_1(x, y) = x e^y$$

$$F_2(x, y) = 2 \operatorname{sen}(x) + 3 - y$$

$$DF(x, y) = \begin{pmatrix} e^y & x e^y \\ 2 \cos(x) & -1 \end{pmatrix} \Big|_{(0, 3)} = \boxed{\begin{pmatrix} e^3 & 0 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}}$$

$$A - \lambda I = \begin{pmatrix} e^3 - \lambda & 0 \\ 2 & -1 - \lambda \end{pmatrix} \quad \det(A - \lambda I) = (e^3 - \lambda)(-1 - \lambda) = 0$$

$$\lambda_1 = e^3 \quad \lambda_2 = -1$$

$$\lambda_1 = e^3$$

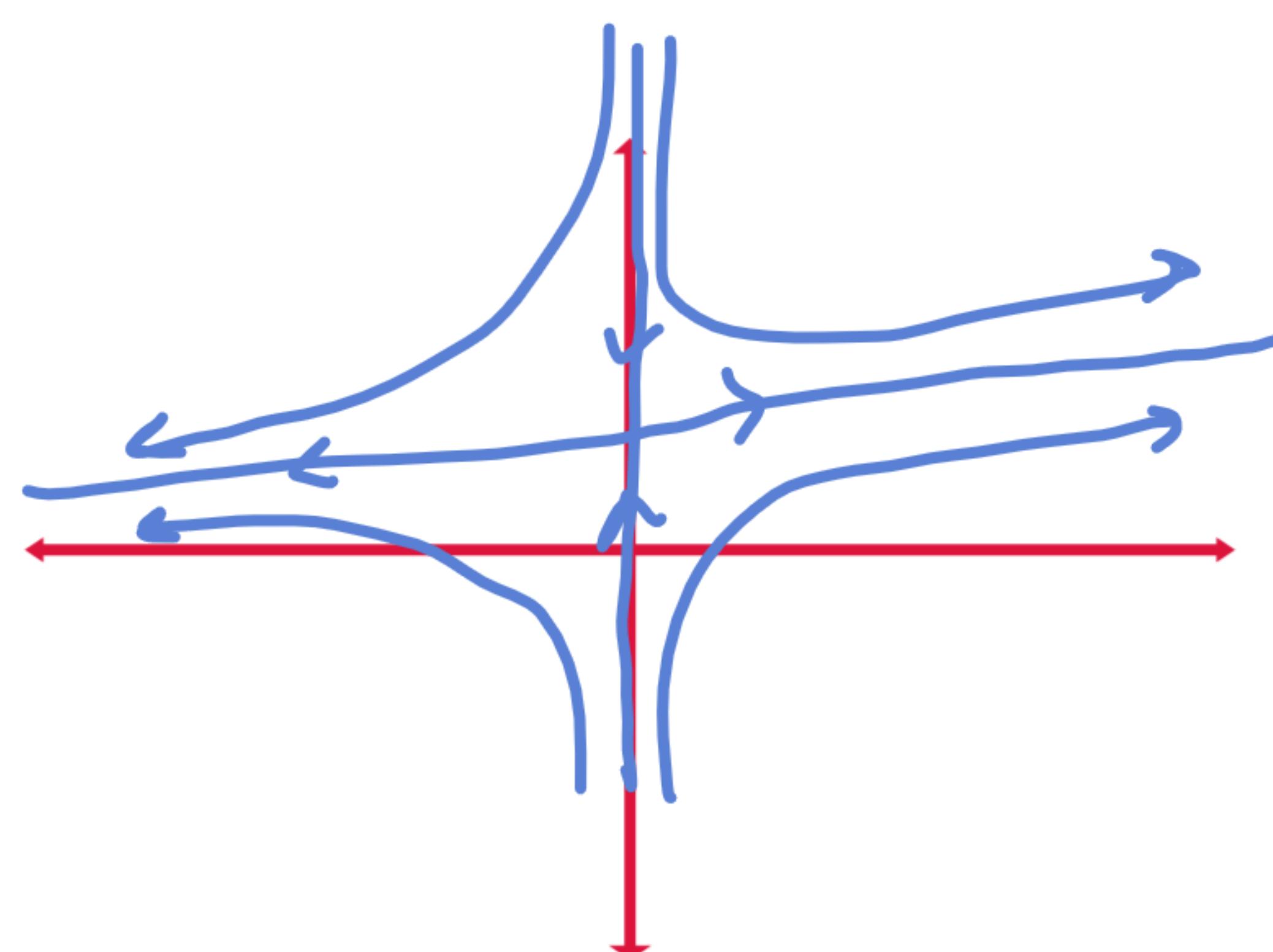
$$\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2 & -1 - e^3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad 2v_1 - (1 + e^3)v_2 = 0 \quad \begin{pmatrix} \frac{1+e^3}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$v_1 = \frac{1+e^3}{2} v_2$$

$$\lambda_2 = -1$$

$$\begin{pmatrix} e^3 + 1 & 0 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{cases} (e^3 + 1)v_1 = 0 \\ 2v_2 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} v_1 = 0 \\ v_2 = 0 \end{cases} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

son LI.

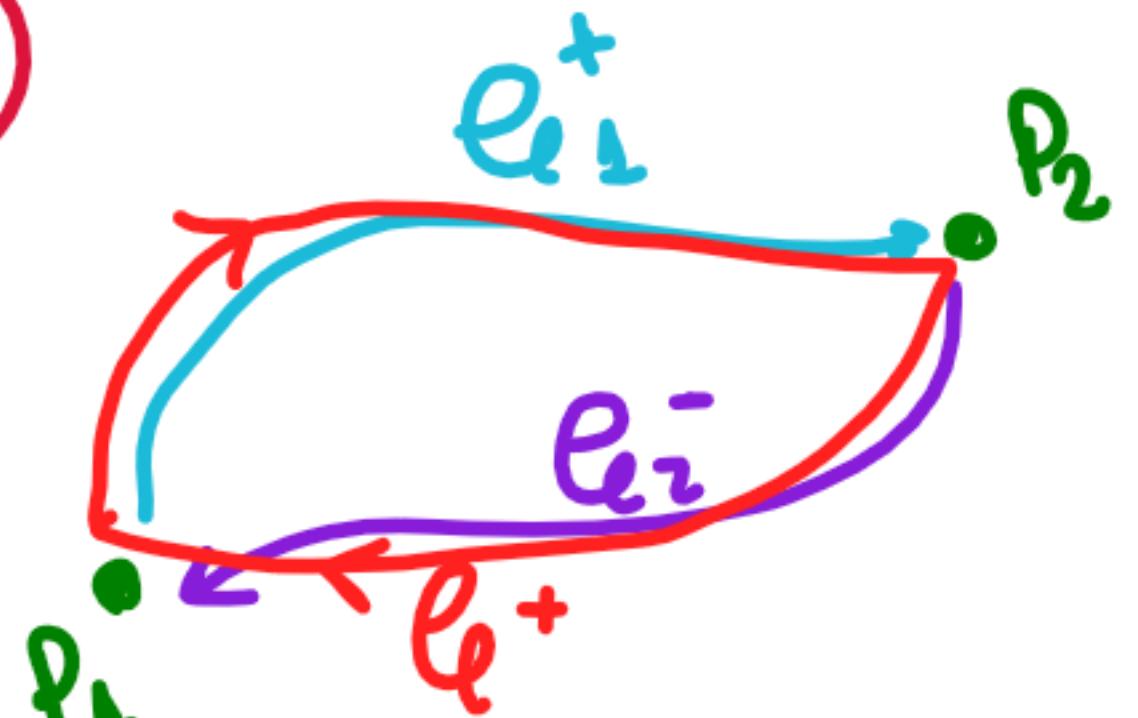


7/12/17

① Sea \mathbf{F} un campo vectorial de clase C^1 en \mathbb{R}^3 , salvo quizás en finitos puntos. Probar que las siguientes definiciones de campos conservativos son equivalentes

- i) $\int_{\mathcal{C}} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = 0$ para toda curva \mathcal{C} suave, cerrada y simple de \mathbb{R}^3 .
- ii) $\int_{C_1} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \int_{C_2} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}$ para todo par de curvas C_1 y C_2 en \mathbb{R}^3 suaves a trozos, simples y que comienzan y terminan en los mismos puntos.
- iii) \mathbf{F} es un campo gradiente. Es decir, $\mathbf{F} = \nabla \varphi$ para alguna φ de clase C^2 .
- iv) $\nabla \times \mathbf{F} = 0$

Demostración:

(i) \Rightarrow (ii)

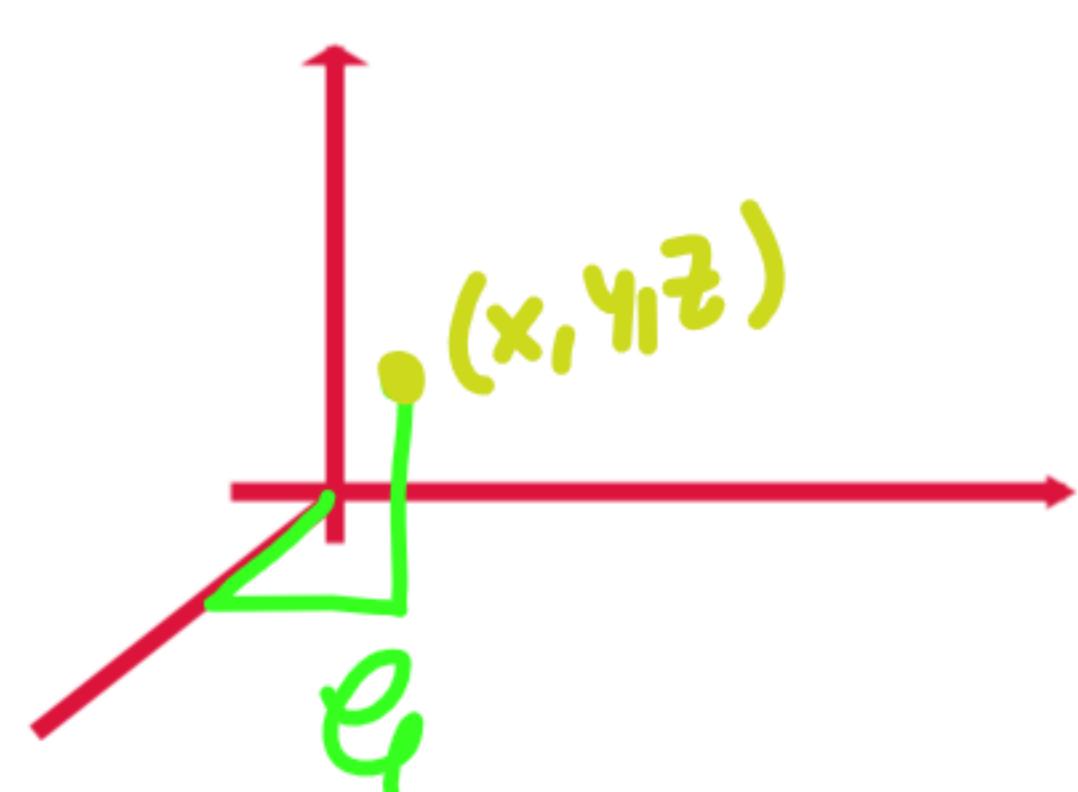
$$\varphi^+ = \varphi_1^+ - \varphi_2^+$$

\mathcal{C} es suave, cerrada y simple

$$\Rightarrow \int_{\mathcal{C}} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = 0 = \int_{C_1^+} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} - \int_{C_2^+} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} \Rightarrow \int_{C_1^+} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \int_{C_2^+} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} \quad \checkmark$$

(ii) \Rightarrow (iii) (ii) dice que $\int_{\mathcal{C}} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}$ es independiente de camino que se tome para unir 2 puntos.

Voy a ir de $(0,0,0)$ a (x,y,z)

parametrizo \mathcal{C} 

$$\begin{aligned} \mathbf{r}_1(t) &= (t, 0, 0) & t \in [0, x] & \mathbf{r}_1'(t) = (1, 0, 0) \\ \mathbf{r}_2(t) &= (x, t, 0) & t \in [0, y] & \mathbf{r}_2'(t) = (0, 1, 0) \\ \mathbf{r}_3(t) &= (x, y, t) & t \in [0, z] & \mathbf{r}_3'(t) = (0, 0, 1) \end{aligned}$$

$$\text{Entonces } f(x, y, z) = \int_{\mathcal{C}} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \int_0^x \mathbf{F}(t, 0, 0) \cdot (1, 0, 0) dt + \int_0^y \mathbf{F}(x, t, 0) \cdot (0, 1, 0) dt + \int_0^z \mathbf{F}(x, y, t) \cdot (0, 0, 1) dt$$

$$\frac{\partial f}{\partial z}(x, y, z) = F_3(x, y, z) \quad \text{análogo para } x \text{ e } y \Rightarrow \exists f \text{ s.t. } \nabla f = \mathbf{F}. \quad \checkmark$$

(iii) \Rightarrow (iv) $\mathbf{F} = \nabla f \Rightarrow \text{rot}(\mathbf{F}) = \text{rot}(\nabla f) = 0$

$$\begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ f_x & f_y & f_z \end{vmatrix} = (f_{zy} - f_{yz}, f_{xz} - f_{zx}, f_{yx} - f_{xy}) = (0, 0, 0) \quad \checkmark$$

(iv) \Rightarrow (i) Sea \mathcal{C} una curva cerrada que es borde de una superficie de un gráfico \Rightarrow sale Stokes

$$\iint_S (\nabla \times \mathbf{F}) dS = \int_{\mathcal{C}} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = 0 \quad \checkmark$$

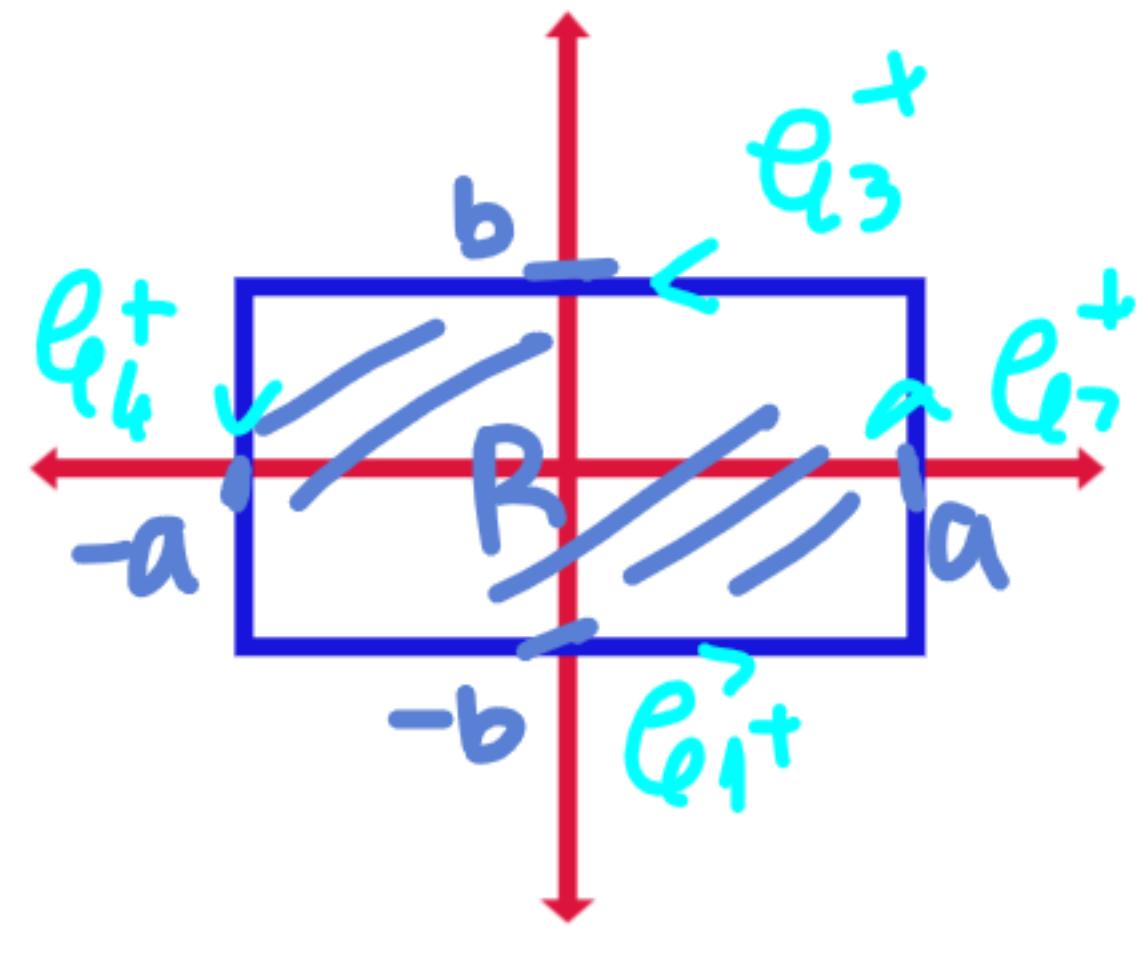
 \square

② Sea $\mathbf{F} = (P, Q)$ un campo vectorial C^1 en \mathbb{R}^2 que verifica que:

$$P_y(x, y) = xy - 3x^3y^5 + Q_x(x, y)$$

si R es un rectángulo de lados paralelos a los ejes, centrado en el origen y ∂R es el borde de R comprobar que:

$$\int_{\partial R} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = 0$$



R es de tipo III. \rightarrow vale Green.

parametrizado.

$$\ell_1^+ : \sigma_1(t) = (t, -b) \quad t \in [-a, a] \quad \sigma_1'(t) = (1, 0) \quad \text{Parametriza el pedo.}$$

$$\ell_2^+ : \sigma_2(t) = (a, t) \quad t \in [-b, b] \quad \sigma_2'(t) = (0, 1)$$

$$\ell_3^- : \sigma_3(t) = (-t, b) \quad t \in [a, 0] \quad \sigma_3'(t) = (-1, 0)$$

$$\ell_4^- : \sigma_4(t) = (-a, t) \quad t \in [0, -b] \quad \sigma_4'(t) = (0, -1)$$

$$\iint_R (Q_x - P_y) dx dy = \int_{\partial R} P dx + Q dy = \int_{\partial R} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s}$$

$$Q_x - P_y = -xy + 3x^3y^5$$

$$\int_{-a}^a \int_{-b}^b (3x^3y^5 - xy) dy dx = \int_{-a}^a \left(\frac{x^3y^6}{2} - \frac{xy^2}{2} \right) \Big|_{-b}^b dx = \int_{-a}^a \left(\frac{b^6x^3}{2} - \frac{b^2x^3}{2} - \frac{x^3b^2}{2} + \frac{b^2x^2}{2} \right) dx$$

$$\int_{-a}^a 0 dx = 0$$

□

③ Sea I un intervalo de la recta, $f: I \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ una función Lipschitz en la variable x , $\zeta \in I$ y $\eta > 0$ / $[\zeta, \eta] \subseteq I$

i) Dado $\xi \in \mathbb{R}$, probar que $x: [\zeta, \eta] \rightarrow \mathbb{R}$ de clase C^1 es solución de:

$$x'(t) = f(t, x(t)), \quad \forall t \in [\zeta, \eta] \quad x(\zeta) = \xi$$

si y solo si

$$x(t) = \xi + \int_{\zeta}^t f(s, x(s)) ds \quad \forall t \in [\zeta, \eta]$$

ii) Dados $\xi_1, \xi_2 \in \mathbb{R}$ y $x_1, x_2: [\zeta, \eta] \rightarrow \mathbb{R}$ soluciones C^1 de

$$x'(t) = f(t, x(t)) \quad \forall t \in [\zeta, \eta] \quad x_1(\zeta) = \xi_1 \\ x_2(\zeta) = \xi_2$$

Probar, utilizando el lema de Gronwall que existe $C = C(\eta) > 0$ tal que:

$$|x_1(t) - x_2(t)| \leq C |\xi_1 - \xi_2| \quad \forall t \in [\zeta, \eta]$$

① $x'(t) = f(t, x(t)) \Rightarrow \int dx = \int_{\zeta}^t f(t, x(t)) dt \quad t \in [\zeta, \eta]$

$$x(t) = \int_{\zeta}^t f(t, x(t)) dt + C$$

teniendo en cuenta que $x(\zeta) = \xi \Rightarrow x(t) = \xi + \int_{\zeta}^t f(t, x(t)) dt$

$$\begin{cases} x'(t) = f(t, x(t)) & t \in [\zeta, \eta] \\ x(\zeta) = \xi \end{cases} \Rightarrow x(t) = \xi + \int_{\zeta}^t f(t, x(t)) dt \text{ es solución}$$

① Armo una sucesión de funciones

$$x_0(t) = \xi$$

$$x_1(t) = \xi + \int_{\zeta}^t f(s, x_0(s)) ds$$

$$x_2(t) = \xi + \int_{\zeta}^t f(s, x_1(s)) ds$$

$$\vdots$$

$$x_{n+1}(t) = \xi + \int_{\zeta}^t f(s, x_n(s)) ds$$

Ver que la sucesión es uniformemente de Cauchy

(Dado $\epsilon > 0$, $\exists n_0 \in \mathbb{N}$ / $|f_n(x) - f_m(x)| < \epsilon \quad \forall x \in I, \forall m, n \geq n_0$)

teo, si $f_n \rightharpoonup f \Rightarrow \{f_n\}$ es unif. de Cauchy

$$|x_{n+1}(t) - x_n(t)| = \left| \int_{\zeta}^t f(s, x_n(s)) ds - \int_{\zeta}^t f(s, x_{n-1}(s)) ds \right| =$$

$$\int_{\zeta}^t |f(s, x_n(s)) - f(s, x_{n-1}(s))| ds \leq L \int_{\zeta}^t |x_n(s) - x_{n-1}(s)| ds \leq L \max \{ |x_n(s) - x_{n-1}(s)| \} \int_{\zeta}^t ds =$$

$$= L \underbrace{\max \{ |x(s) - x_{n-1}(s)| \}}_{M_n} (t - \zeta) = L M_n (\zeta - \zeta) \leq L h M_n < \frac{1}{2} M_n$$

tomo $h < \frac{1}{2L}$ / $I_h = [\zeta - h, \zeta + h] \subseteq I$
 $Lh < \frac{1}{2}$

$\zeta - h < t < \zeta + h$
 $-h < t - \zeta < h$

$$|x_{n+1}(t) - x_n(t)| < \frac{1}{2} M_n \quad \forall t \in I_h$$

ahora tomo $m = n+k > n$

$$|x_n(t) - x_m(t)| = |x_n(t) - x_{n+k}(t)| \leq |x_n(t) - x_{n+k}(t)| + |x_{n+k}(t) - x_{n+k+1}(t)| + \dots + |x_{n+k-1}(t) - x_{n+k}(t)|$$

$$\leq \left(\frac{1}{2} \right)^h M_1 + \left(\frac{1}{2} \right)^{n+1} M_1 + \dots + \left(\frac{1}{2} \right)^{n+k-1} M_1 = M_1 \left(\frac{1}{2} \right)^h \cdot \sum_{j=0}^{j=k-1} \left(\frac{1}{2} \right)^j < \left(\frac{1}{2} \right)^h M_1 2 \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{} 0$$

$$\{x_n(t)\} \quad \forall t \in I_h \subseteq I \quad / \quad h \cdot L < 1/2$$

es uniform. de cauchy $\Rightarrow \exists X: I_h \rightarrow \mathbb{R} / x_n \rightharpoonup X$ por lema como x_n continuas X cont.

$$\lim_{n \rightarrow \infty} x_{n+1}(t) = \xi + \lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\zeta}^t f(s, x_n(s)) ds \quad \text{por unicidad del límite}$$

$$x(t) = \xi + \int_{\zeta}^t f(t, x(s)) ds$$

ii

$$|x_1(t) - x_2(t)| \leq C |\xi_1 - \xi_2|$$

$$\begin{cases} x'(t) = f(\tau, x(t)) \\ x_1(\tau) = \xi_1 \\ x_2(\tau) = \xi_2 \end{cases}$$

Lema de Gronwall.

Sea $g: I \rightarrow \mathbb{R}$ continua $g \geq 0$ en I y $g(\tau) \leq A + B \int_{\tau}^t g(s) ds \quad \forall t \in I$ con $A \geq 0$ y $B \geq 0$. $\Rightarrow g(t) \leq A e^{B(t-\tau)}$

(teo. de cont. del dato)

$$\begin{aligned} |x_1(t) - x_2(t)| &= |\xi_1 + \int_{\tau}^t f(s, x_1(s)) ds - \xi_2 - \int_{\tau}^t f(s, x_2(s)) ds| \leq \\ &\leq |\xi_1 - \xi_2| + \int_{\tau}^t |f(s, x_1(s)) - f(s, x_2(s))| ds \stackrel{\text{Lipschitz}}{\leq} \frac{1}{A} |\xi_1 - \xi_2| + \frac{B}{A} \int_{\tau}^t |x_1(s) - x_2(s)| ds \leq \\ &\stackrel{\text{gronwall}}{\leq} |\xi_1 - \xi_2| e^{\frac{B}{A}(t-\tau)} \leq |\xi_1 - \xi_2| e^{Lh} \leq |\xi_1 - \xi_2| \underbrace{e^{Lh}}_{C}. \end{aligned}$$

(hL < 1/2, $I_n = [\tau-h, \tau+h]$)

□

④ Hallar las soluciones de f de la ecuación integral No se que carajo hace acá.

$$f(x) + \int_0^x (x-y) f(y) dy = x^3$$

Supongo $f(x)/f'(x) = f(x)$

$$\Rightarrow F'(x) + \int_0^x \frac{(x-y) \cdot F'(y) dy}{du} = x^3$$

$$du = -1 dy \quad u = F(y)$$

$$\int u du = mu - \int u du$$

$$F''(x)/F'''(x) = F(x)$$

$$\text{③ } \int_0^x (x-y) \cdot F'(y) dy = (x-y) F(y) \Big|_{y=0}^{y=x} + \int_0^x F(y) dy = x F(0) + \int_0^x F(y) dy = x F(0) + F''(x) - F''(0)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} F'(x) + x F(0) + F''(x) - F''(0) = x^3 \\ F'(x) = f(x) \\ F''(x) = F(x) \end{array} \right.$$

$$F''''(x) + kx + f''(x) - k = x^3$$

$$F''''(x) + f''(x) = x^3 - kx + k$$

Homogéneo.

$$\lambda^3 + \lambda = 0$$

$$\lambda(\lambda^2 + 1) = 0 \rightarrow \lambda = 0 \quad \lambda^2 + 1 = 0$$

$$\lambda^2 = -1 \quad |\lambda| = i$$

$$\lambda = i$$

$$F_H(x) = C_1 e^{itx} + C_2 e^{-itx} + C_3 x e^{itx}$$

$$F_H(x) = (\cos(\tau) + i \sin(\tau))(C_1 + C_3 t) + C_2 (\cos(\tau) - i \sin(\tau))$$

$$(F_1 + \frac{C_1}{C_2} F_2) = \frac{2C_1 \cos(\tau)}{C_2} = F_{1H}(x)$$

$$(F_2 - \frac{C_2}{C_1} F_1)/i = \frac{-2C_2 \sin(\tau)}{C_1} = F_{2H}(x)$$

$$F_{3H}(x) = C_3 x \cos(\tau)$$

Particular

$$\text{Propongo } F_p''(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d$$

$$F_p'''(x) = 3ax^2 + 2bx + c$$

$$F_p''''(x) = 6ax + 2b$$

$$6ax + 2b + ax^3 + bx^2 + cx + d = x^3 - kx + k$$

$$a = 1$$

$$b = 0$$

$$6a + c = -k \Rightarrow c = -k - 6$$

$$2b + d = k \Rightarrow d = k$$

$$F_p''(x) = x^3 - (k+6)x + k$$

(t=x)

$$F''(x) = \cos(t)(C_1 + C_3 t) + C_2 \sin(t) + x^3 - (k+6)x + k$$

$$F''''(x) = F(x) = -\sin(t)(C_1 + C_3 t) + \cos(t)C_2 + C_2 \cos(t) + 3x^2 - (k+6)$$

$$F'(x) = f(x) = -\cos(t)(C_1 + C_3 t) - \sin(t)C_2 - \sin(t)C_3 - C_2 \sin(t) + 6x$$

$$f(x) = -\cos(t)(C_1 + C_3 t) - (2C_3 + C_2) \sin(t) + 6x$$

14/12/17

① (Teorema de Green). Sea $\mathbf{F} = (P, Q)$ un campo vectorial de clase C^1 en \mathbb{R}^2 y sea γ una curva en \mathbb{R}^2 simple a trozos, cerrada y simple que encierra una región R de tipo III.

Probar que $\iint_R \left(\frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dx dy = \oint_{\gamma^+} P dx + Q dy$

donde γ^+ indica que γ está orientada en sentido antihorario.

Lema 1 (P, Q) R tipo I

Lema 2 (P, Q) R tipo II.

Parametrizar y calcular las integrales
(lo hace 84 mil veces)

② Sean $\phi : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ una función escalar de clase C^2 y $\mathbf{F} : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ un campo vectorial de clase C^2 . Llámese W al campo

$$W = \nabla \phi + \text{rot}(\mathbf{F})$$

Verificar que:

a) $\iint_{\Omega} \Delta \phi dV = \iint_{\partial \Omega} W dS$ para toda región $\Omega \subset \mathbb{R}^3$, donde $\Delta \phi = \frac{\partial^2 \phi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \phi}{\partial z^2}$.

b) $\iint_S \text{rot}(W) dS = \oint_{\gamma} \text{rot}(F) ds$ donde $S \subset \mathbb{R}^3$ es una superficie orientable y $\gamma = \partial S$ su borde recorrido con la orientación inducida por la de S .

a) $F = (P, Q, R) \Rightarrow \text{rot}(F) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ P & Q & R \end{vmatrix} = (R_y - Q_z, P_z - R_x, Q_x - P_y)$

$$\iiint_{\Omega} (\phi_{xx} + \phi_{yy} + \phi_{zz}) dV = \iint_{\partial \Omega} (\phi_x + R_y - Q_z, \phi_y + P_z - R_x, \phi_z + Q_x - P_y) dS$$

Gauss (Ω tipo III) $\Rightarrow \iiint_{\Omega} \text{div}(F) dV = \iint_{\partial \Omega} \vec{F} \cdot d\vec{s}$

llamo $F^* = (\phi_x + R_y - Q_z, \phi_y + P_z - R_x, \phi_z + Q_x - P_y)$

$\rightarrow \text{div}(F^*) = \cancel{\phi_{xx} + R_{yx} - Q_{zx}} + \cancel{\phi_{yy} + P_{yz} - R_{xy}} + \cancel{\phi_{zz} + Q_{xz} - P_{yz}}$

$\text{div}(F^*) = \phi_{xx} + \phi_{yy} + \phi_{zz}$

\Rightarrow Si Ω tipo III se cumplen las hipótesis de Gauss \Rightarrow se cumple la igualdad.

b) $\text{rot}(W) = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \phi_x + R_y - Q_z & \phi_y + P_z - R_x & \phi_z + Q_x - P_y \end{vmatrix} =$

$= (\phi_{zy} + Q_{xy} - P_{yy} - \phi_{yz} - P_{zz} + R_{xz}, \phi_{xz} + R_{yz} - Q_{zz} - \phi_{zx} - Q_{xx} + P_{yx}, \phi_{yx} + P_{zx} - R_{xx} - \phi_{xy} - R_{yy} + Q_{zy})$

$\iint_S \text{rot}(W) dS = \iint_S \text{rot}(F) dS$

Stokes $\iint_{\gamma} \vec{F} \cdot d\vec{s} = \iint_S \text{rot}(\vec{F}) dS$ S gráfico de una función en un D en el que vale Green

llamo $F' = \text{rot}(F) = (R_y - Q_z, P_z - R_x, Q_x - P_y)$

$\text{rot}(F') = \begin{vmatrix} i & j & k \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ R_y - Q_z & P_z - R_x & Q_x - P_y \end{vmatrix} = (Q_{xy} - P_{yy} - P_{zz} + R_{xz}, R_{yz} - Q_{zz} - Q_{xx} + P_{yx}, P_{zx} - R_{xx} - R_{yy} + Q_{zy})$

$\text{rot}(F') = \text{rot}(W) \Rightarrow$ si estamos en condiciones de Stokes se cumple la igualdad.

③ Sea I un intervalo abierto de la recta y $A: I \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}$ una función continua a valores matriciales. Probar que las soluciones del sistema lineal homogéneo de n ecuaciones $X'(t) = A(t)X(t)$ forman un espacio vectorial de dimensión n

demostración.

Defino $S = \{ X(t) / X'(t) = A(t)X(t) \quad \forall t \in I \}$

es espacio vectorial si: ① $\vec{x} = 0$ es solución
 ② $\vec{v}, \vec{w} \in S \Rightarrow (\vec{v} + \vec{w}) \in S$
 ③ $\alpha \in \mathbb{R}, \vec{v} \in S \Rightarrow (\alpha \vec{v}) \in S$

$$\textcircled{1} \quad \vec{x} = 0 \Rightarrow \vec{x}' = 0 \Rightarrow 0 = A(t)0$$

$$\textcircled{2} \quad (\vec{v} + \vec{w})' = \vec{v}' + \vec{w}' = A(t)\vec{v} + A(t)\vec{w} = A(t)(\vec{v} + \vec{w})$$

$$\textcircled{3} \quad (\alpha \vec{v})' = \alpha \vec{v}' = \alpha A(t)\vec{v} = A(t)(\alpha \vec{v})$$

dimensión n :

$$\{x_1, \dots, x_n\} \in S$$

considero x_1 solución de $\begin{cases} x' = A(t)x \\ x_1(t_0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \end{cases}$

⋮

x_n solución de $\begin{cases} x' = A(t)x \\ x_n(t_0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \end{cases}$

CONSTRUYO $z(t) = \alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_n x_n$

$z(t) \in S$ xq' comb. lineal

$$z(t_0) = \alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + \alpha_n \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

CONSTRUYO $x^*(t) \in S$

$$x^*(t) = z_{01} x_1 + \dots + z_{0n} x_n$$

$z(t)$ es s.n de: $\begin{cases} z' = A(t)z \\ z(t_0) = \begin{pmatrix} z_{01} \\ \vdots \\ z_{0n} \end{pmatrix} \end{cases}$

$$x^*(t_0) = z_{01} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + z_{0n} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$x^*(t)$ es s.n de: $\begin{cases} x^* = A(t)x^* \\ x^*(t_0) = \begin{pmatrix} z_{01} \\ \vdots \\ z_{0n} \end{pmatrix} \end{cases}$

TOMO $\alpha_1, \dots, \alpha_n /$
 $X(t) = \alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_n x_n = 0$
 en particular
 $X(t_0) = \alpha_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \dots + \alpha_n \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 0$
 $\Leftrightarrow \alpha_1 = \dots = \alpha_n = 0$
 \Rightarrow son LI

por unicidad $x^*(t) = z(t) \Rightarrow \{x_1, \dots, x_n\}$ son generadores \Rightarrow son base

\Rightarrow las soluciones del sistema lineal homogéneo $X'(t) = A(t)X(t)$ forman un espacio vectorial de dimensión n

$$④ \text{ Considera el sistema } \begin{cases} x' = ax - by \\ y' = bx + ay \end{cases}$$

con $a, b \in \mathbb{R}$. Hallar todos los $a, b \in \mathbb{R}$ para los cuales todas las soluciones del sistema se mantienen acotadas

$$X' = \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix} X$$

\boxed{A}

$$A - \lambda I = \begin{pmatrix} a-\lambda & -b \\ b & a-\lambda \end{pmatrix} \Rightarrow \det(A - \lambda I) = (a-\lambda)(a-\lambda) + b^2 = 0$$

$$(a-\lambda)^2 = -b^2$$

$$|a-\lambda| = bi \rightarrow a-\lambda = bi \rightarrow \lambda = a-bi$$

$$a-\lambda = -bi \rightarrow \lambda = a+bi$$

$$\lambda = a - ib$$

$$\begin{pmatrix} ib & -b \\ b & ib \end{pmatrix} \begin{pmatrix} N_1 \\ N_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad ibN_1 - bN_2 = 0 \quad \begin{pmatrix} N_1 \\ N_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -i \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$ibN_1 = bN_2$$

$$\lambda = a + ib$$

$$\begin{pmatrix} -ib & -b \\ b & -ib \end{pmatrix} \begin{pmatrix} N_1 \\ N_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad -ibN_1 = bN_2 \quad \begin{pmatrix} N_1 \\ N_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix}$$

$$bN_1 = ibN_2$$

Propongo como soluciones:

$$x_1(t) = e^{(a-ib)t} \begin{pmatrix} -i \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -i \\ 1 \end{pmatrix} e^{at} (\cos(bt) - i \sin(bt))$$

$$x_2(t) = e^{(a+ib)t} \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -i \end{pmatrix} e^{at} (\cos(bt) + i \sin(bt))$$

$$\frac{x_1(t) + x_2(t)}{2} = \frac{\cancel{-i e^{at} \cos(bt)} - e^{at} \sin(bt) + \cancel{i e^{at} \cos(bt)} - e^{at} \sin(bt)}{\cancel{e^{at} \cos(bt)} - \cancel{i e^{at} \sin(bt)} + e^{at} \cos(bt) + \cancel{i e^{at} \sin(bt)}} : 2 =$$

$$= \begin{pmatrix} -e^{at} \sin(bt) \\ e^{at} \cos(bt) \end{pmatrix} = e^{at} \begin{pmatrix} -\sin(bt) \\ \cos(bt) \end{pmatrix} = X(t) \text{ solución por ser comb. lineal.}$$

$$\frac{x_1(t) - x_2(t)}{2i} = \frac{\cancel{-i e^{at} \cos(bt)} - \cancel{e^{at} \sin(bt)} - \cancel{i e^{at} \cos(bt)} + \cancel{e^{at} \sin(bt)}}{\cancel{e^{at} \cos(bt)} - \cancel{i e^{at} \sin(bt)} - e^{at} \cos(bt) - i e^{at} \sin(bt)} : 2i$$

$$= \begin{pmatrix} -e^{at} \cos(bt) \\ -e^{at} \sin(bt) \end{pmatrix} = -e^{at} \begin{pmatrix} \cos(bt) \\ \sin(bt) \end{pmatrix} = Y(t) \text{ solución por ser comb. lineal.}$$

mi solución general es:

$$X(t) = C_1 e^{at} \begin{pmatrix} -\sin(bt) \\ \cos(bt) \end{pmatrix} - C_2 e^{at} \begin{pmatrix} \cos(bt) \\ \sin(bt) \end{pmatrix}$$

para $\lim_{t \rightarrow \infty} X(t)$ converja necesito $a \leq 0$

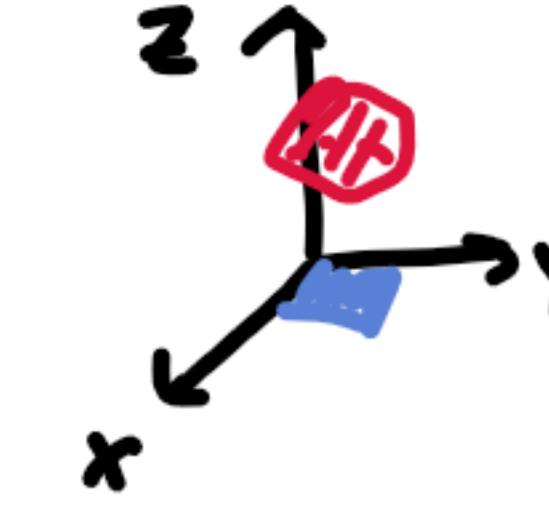
para $\lim_{t \rightarrow -\infty} X(t)$ converja necesito $a \geq 0$

$$\boxed{a=0}$$

21/12/17

1. Sea $f : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}$ de clase C^1 y S la superficie de \mathbb{R}^3 definida como $S = \text{Graf}(f)$.

- a) Exhibir una parametrización regular (y probar que lo es) de S y un campo vectorial unitario normal a S .
b) Dar la fórmula del área de S .



a) $T(x, y) = (x, y, f(x, y)) \quad x \in [0, 1] \quad y \in [0, 1]$

parametrización regular \Leftrightarrow ① $\text{Im}(T(x, y)) = S$

② $\|T_x \times T_y\| \neq 0 \quad \forall (x, y) \in [0, 1] \times [0, 1]$

③ $T(x, y) \in C^1$

④ $T(x, y)$ inyectiva.

① Si $S = \text{graf}(f) \Rightarrow S$ va a tomar valores en x entre 0 y 1, valores en y entre 0 y 1 y en z será $f(x, y)$ $\forall (x, y) \in [0, 1] \times [0, 1]$
 $\Rightarrow T(x, y) \quad (x, y) \in [0, 1] \times [0, 1] / \text{Im}(T(x, y)) = S \quad \checkmark$

② $T_x(x, y) = (1, 0, f_x(x, y))$

$T_y(x, y) = (0, 1, f_y(x, y))$

$T_x \times T_y = (-f_x(x, y), -f_y(x, y), 1) \neq (0, 0, 0) \quad \checkmark$

③ $T(x, y) \in C^1$ porque sus 3 coordenadas $\in C^1$

④ $T(a, b) = T(c, d) \Rightarrow (a, b) = (c, d)$

$T(a, b) = (a, b, f(a, b)) = (c, d, f(c, d)) = T(c, d) \Leftrightarrow (a, b) = (c, d) \quad \checkmark$

$$\hat{T} = \frac{(-f_x(x, y), -f_y(x, y), 1)}{\|(-f_x(x, y), -f_y(x, y), 1)\|}$$

$$\begin{cases} a = c \\ b = d \\ f(a, b) = f(c, d) \end{cases}$$

b) por propiedad, como T es una parametrización regular:

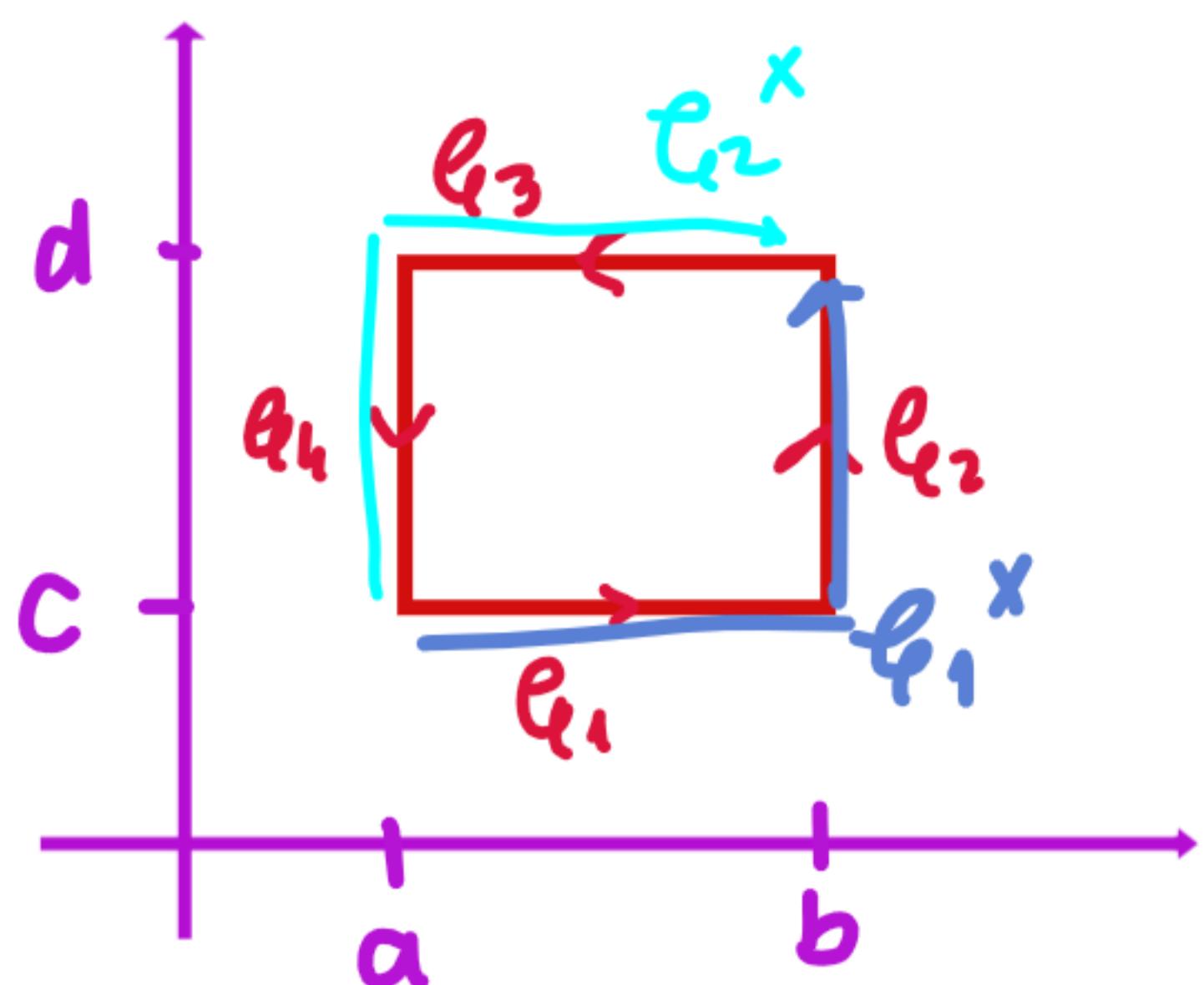
$\text{Área}(S) = \iint_D \|T_x \times T_y\| dx dy \quad D = [0, 1] \times [0, 1]$

$\text{Área}(S) = \int_0^1 \int_0^1 \sqrt{f_x^2(x, y) + f_y^2(x, y) + 1} dx dy$

2. Sea $F : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ un campo de clase C^1 , tal que para todo rectángulo $Q = [a, b] \times [c, d]$ vale

$$\int_C F \cdot ds = 0,$$

donde C es el borde de Q . Probar que F es conservativo.



$$\int_Q F \cdot ds = \int_{l_1^+} F \cdot ds + \int_{l_2^+} F \cdot ds - \int_{l_3^-} F \cdot ds - \int_{l_4^-} F \cdot ds = 0$$

$$\begin{aligned} \text{Con } l_1^+: \sigma_1(t) &= (t, c) & t \in [a, b] & \sigma_1'(t) = (1, 0) \\ l_2^+: \sigma_2(t) &= (b, t) & t \in [c, d] & \sigma_2'(t) = (0, 1) \\ l_3^-: \sigma_3(t) &= (t, d) & t \in [a, b] & \sigma_3'(t) = (1, 0) \\ l_4^-: \sigma_4(t) &= (a, t) & t \in [c, d] & \sigma_4'(t) = (0, 1) \end{aligned}$$

$$\int_a^b F_1(t, c) dt + \int_c^d F_2(b, t) dt - \int_a^b F_1(t, a) dt - \int_c^d F_2(a, t) dt = 0$$

$$\int_a^b F_1(\tau, c) dt + \int_c^d F_2(b, t) dt = \int_a^b F_1(t, a) dt + \int_c^d F_2(a, t) dt$$

$$\int_{l_1^+} F \cdot ds = \int_{l_2^+} F \cdot ds \quad \text{con } l_1^+ \text{ y } l_2^+ \text{ orientadas igual y con los mismos extremos.}$$

Como a, b, c, d son arbitrarios tomo curvas de $(0,0)$ a (x, y)

$$f = \int_Q F \cdot ds = \int_{l_1^+} F_1(t, 0) dt + \int_0^y F_2(x, t) dt$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} = F_2(x, y)$$

$$f = \int_Q F \cdot ds = \int_0^y F_2(0, t) dt + \int_0^x F_1(t, 0) dt$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = F_1(x, 0)$$

$\Rightarrow F = \nabla f \Rightarrow F$ es un campo conservativo.

3. Sea I un intervalo abierto de la recta, $A : I \rightarrow \mathbb{R}^{n \times n}$ y $b : I \rightarrow \mathbb{R}^n$ funciones continuas. Supongamos que $\{X_1(t), \dots, X_n(t)\}$ es una base de soluciones del sistema lineal homogéneo de n ecuaciones

$$X'(t) = A(t)X(t).$$

Probar que existen funciones $c_1(t), \dots, c_n(t)$ definidas en I de clase C^1 tales que

$$X(t) = c_1(t)X_1(t) + \dots + c_n(t)X_n(t)$$

es una solución del sistema lineal de n ecuaciones

$$\begin{aligned} X'(t) &= A(t)X(t) + b(t). \\ (X(t))' &= (c_1(t)X_1(t) + \dots + c_n(t)X_n(t))' = \\ &= c_1'(t)X_1(t) + c_1(t)X_1'(t) + \dots + c_n'(t)X_n(t) + c_n(t)X_n'(t) = \\ &= c_1(t)X_1'(t) + \dots + c_n(t)X_n'(t) + c_1'(t)X_1(t) + \dots + c_n'(t)X_n(t) = \\ &= c_1(t)A(t)X_1(t) + \dots + c_n(t)A(t)X_n(t) + c_1'(t)X_1(t) + \dots + c_n'(t)X_n(t) = \\ &= \underbrace{A(t)}_{A} \underbrace{(c_1(t)X_1(t) + \dots + c_n(t)X_n(t))}_{X(t)} + \underbrace{c_1'(t)X_1(t) + \dots + c_n'(t)X_n(t)}_{b(t)} \end{aligned}$$

□

4. Hallar una matriz A de 2×2 y un vector $b \in \mathbb{R}^2$ tales que la función

$$X(t) = 5e^{-2t}\cos(t).(1, 2) - 3e^{-2t}\sin(t).(1, 1)$$

sea la solución del sistema

$$X' = AX \quad \text{con} \quad X(0) = b.$$

$$\begin{cases} X' = AX \\ X(0) = b \end{cases}$$

$$X(0) = 5 \cdot (1, 2) = (5, 10) = b$$

$$X'(t) = \left[-10e^{-2t}\cos(t) - 5e^{-2t}\sin(t) \right] (1, 2) + \left[6e^{-2t}\sin(t) - 3e^{-2t}\cos(t) \right] (1, 1)$$

$$\begin{aligned} X'(t) &= \left(-10e^{-2t}\cos(t) - 5e^{-2t}\sin(t) + 6e^{-2t}\sin(t) - 3e^{-2t}\cos(t), \right. \\ &\quad \left. -20e^{-2t}\cos(t) - 10e^{-2t}\sin(t) + 6e^{-2t}\sin(t) - 3e^{-2t}\cos(t) \right) = \\ &= (-13e^{-2t}\cos(t) + e^{-2t}\sin(t), -23e^{-2t}\cos(t) - 4e^{-2t}\sin(t)) \end{aligned}$$

$$\begin{pmatrix} -13e^{-2t}\cos(t) + e^{-2t}\sin(t) \\ -23e^{-2t}\cos(t) - 4e^{-2t}\sin(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 5e^{-2t}\cos(t) - 3e^{-2t}\sin(t) \\ 10e^{-2t}\cos(t) - 3e^{-2t}\sin(t) \end{pmatrix}$$

$$5Ae^{-2t}\cos(t) - 3Ae^{-2t}\sin(t) + 10Be^{-2t}\cos(t) - 3Be^{-2t}\sin(t) = -13e^{-2t}\cos(t) + e^{-2t}\sin(t)$$

$$\begin{aligned} 5A + 10B &= -13 \\ -3A - 3B &= 1 \rightarrow \frac{1}{3} - A = B \end{aligned} \quad \begin{aligned} 5A + 10\left(\frac{1}{3} - A\right) &= -13 \\ -5A &= -\frac{49}{3} \end{aligned}$$

$$A = \frac{49}{15} \Rightarrow \frac{1}{3} - \frac{49}{15} = B = -\frac{44}{15}$$

$$5Ce^{-2t}\cos(t) - 3Cs\sin(t) + 10De^{-2t}\cos(t) - 3Ds\sin(t) = -23\cos(t) - 4\sin(t)$$

$$\begin{aligned} 5C + 10D &= -23 \\ -3C - 3D &= -4 \rightarrow -4 + 3D = -3C \quad \begin{aligned} 5\left(\frac{4}{3} - D\right) + 10D &= -23 \\ C = \frac{4}{3} - D & \end{aligned} \end{aligned} \quad \begin{aligned} 20 - 5D + 10D &= -23 \\ 5D &= -\frac{89}{3} \Rightarrow D = -\frac{89}{15} \Rightarrow C = \frac{109}{15} \end{aligned}$$

$$\begin{cases} X'(t) = \begin{pmatrix} \frac{49}{15} & -\frac{44}{15} \\ \frac{109}{15} & -\frac{89}{15} \end{pmatrix} X(t) \\ X(0) = (5, 10) \end{cases}$$

