

## Curvas

Abierta / Cerrada

Simple (inyectiva)

Suave :

- $\sigma' \neq 0$

- Clase  $C^1$

## Parametrización regular :

 $\sigma$  continua(parametriza  $\mathcal{C}$ )

## Identidades

$$\cosh^2 x - \sinh^2 x = 1$$

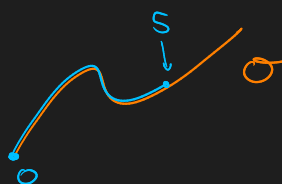
$$\cosh(2x) = 2 \cdot \cosh^2 x - 1$$

$$\text{con } \cosh x = \frac{e^x + e^{-x}}{2}$$

$$\text{y } \sinh x = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$$

## Función de longitud de arco

$$h(s) = \int_0^s \|\sigma'(r)\| dr$$



## Función sobre una curva

$$\int_{\mathcal{C}} f(x, y, z) ds = \int_{t=0}^{2\pi} f(\sigma(t)) \cdot \|\sigma'(t)\| dt$$

Si  $f$  es la densidad  $\Rightarrow$  ese integral calcula la masa.

## Integrals Curvilíneas

$$\int_{\sigma} F \cdot ds = \int_{t=0}^{2\pi} \langle F(\sigma(t)), \sigma'(t) \rangle dt$$

## Parametrización Diferenciable

• Todas sus componentes diferenc.

" **Suave**

• Plano tangente en cada punto

• La recta tangente al plano  $L(p)^{\leftarrow \sigma p}$  varía con continuidad.

Sup de revolución.

**Green**

rotor en  $\mathbb{R}^2$

$$\iint_D \left( \frac{\partial Q}{\partial x} - \frac{\partial P}{\partial y} \right) dA = \int_{\partial D^+} P dx + Q dy = \int_{\partial D^+} F ds$$

$\hookrightarrow$  región  
cerrada

$\hookrightarrow$  borde orientado  
positivamente.

Tipos de ejercicios

$\hookrightarrow$  Cerrar curvas

$\hookrightarrow$  Esquivar indeterminaciones



Flujo (en  $\mathbb{R}^3$ )

$$\int_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{s} = \text{Flujo de } \mathbf{F} \text{ a través de la sup. } S$$

Área de una Sup.  $S$

$$\iint_D \|T_u \times T_v\| \, du \, dv$$

Donde  $T$  parametriza  $S$  con  $T: D \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$

$$T(u, v) = (u, v, \phi(u, v))$$

↑  
la superficie es la  
imagen de una función.

Integral de Superficie

$$f: S \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\int_S f \cdot d\mathbf{s} = \iint_D f(T(u, v)) \|T_u \times T_v\| \, du \, dv$$

Aplicación

Calcular la masa ( $f$  es "función de densidad de masa")

$$F : S \subseteq \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

↖ si está definido solo sobre la sup.

$$\int_S F \cdot ds = \int_S \langle F, \eta \rangle \cdot ds$$

si T preserva orientación  
 $\hookrightarrow = \iint_D \left\langle F(T(u,v)), \frac{T_u \times T_v}{\|T_u \times T_v\|} \right\rangle \cdot \|T_u \times T_v\| \, ds$

$$= \iint_D \langle F(T(u,v)), T_u \times T_v \rangle \, ds$$