

Superficies

Sep. 15/2020

Sebastián

Recordo:

Un conjunto $S \subseteq \mathbb{R}^3$ es una superficie si

\exists una función $T: D \subseteq \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$
 \uparrow Dominio elemental

tal que

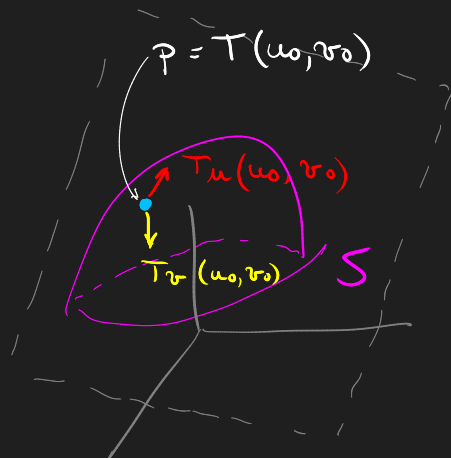
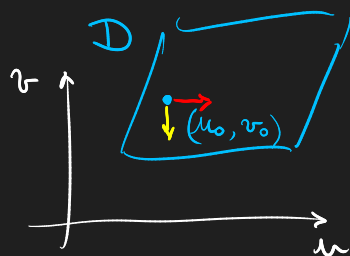
$$S = \text{Im}(T)$$

En este caso decimos que T es una parametrización de S .

Decimos que S es suave si tiene

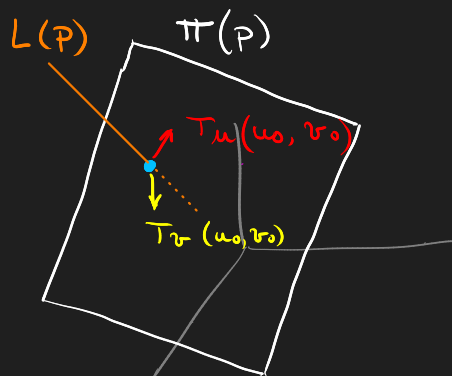
- plano tangente en todos sus puntos, y
- la recta $L(p)$ perpendicular al plano tangente en $p \in S$ varía continuamente con p .

Haz el dibujito
que hice anterior



Si T_u, T_v son li, generan un plano

$L(p)$ tiene dirección



$$\vec{n}(u_0, v_0) = \frac{T_u(u_0, v_0) \times T_v(u_0, v_0)}{\|T_u(u_0, v_0) \times T_v(u_0, v_0)\|}$$

$$Ej. 1: S = \left\{ (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / \begin{aligned} &x^2 + y^2 + z = 0 \wedge \\ &(x-2)^2 + y^2 \leq 1 \end{aligned} \right\}$$

Es una superficie?

es suave?

• en S , $z = x^2 + y^2$

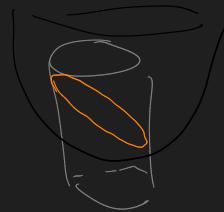
$$(x, y, z) \in S \Leftrightarrow \begin{aligned} &(x, y) \in \left\{ (x, y) \in \mathbb{R}^2 / (x-2)^2 + y^2 \leq 1 \right\} := D \\ &z = x^2 + y^2 \end{aligned}$$

Sea $f: D \rightarrow \mathbb{R} / f(x, y) = x^2 + y^2$. Entonces:

$$S = Gr(f)$$

Como f es de clase \mathcal{C}^1

concluimos que S es una superficie suave.

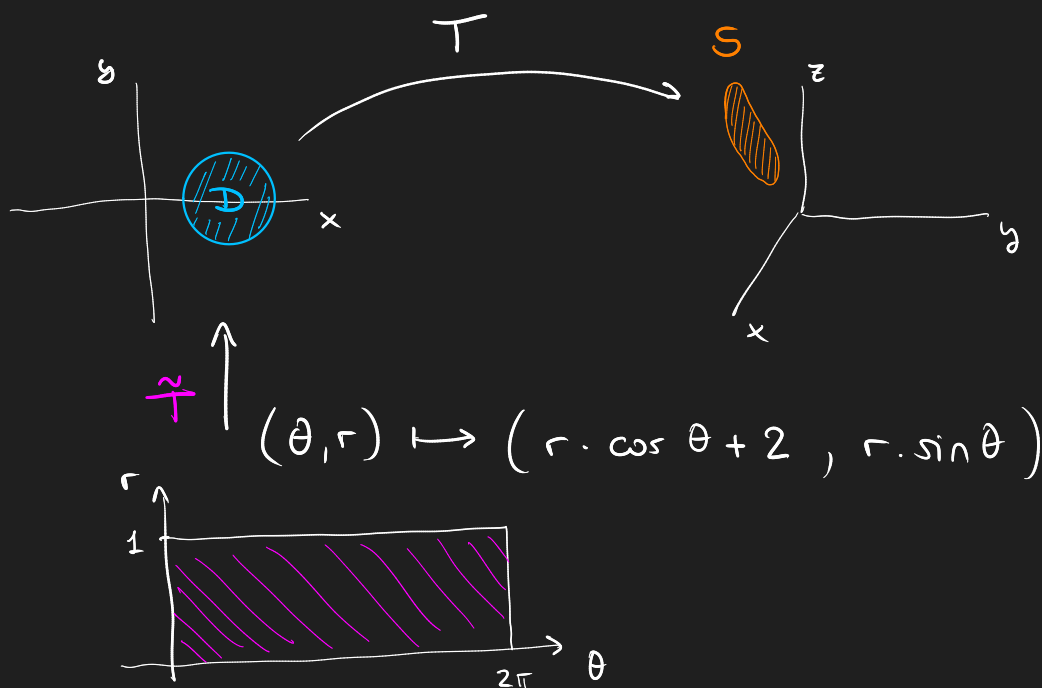


Otra forma de justificarlo

Parametricemos S

$$T: D \rightarrow \mathbb{R}^3 / T(x, y) = (x, y, x^2 + y^2)$$

T es una parametrización regular $\left(\begin{matrix} \mathcal{C}^1 \\ T_u \times T_v \neq (0,0,0) \end{matrix} \right)$



$$\tilde{T}: [0, 2\pi] \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^3 /$$

$$\tilde{T}(\theta, r) = \left(r \cdot \cos \theta + 2, r \cdot \sin \theta, (r \cdot \cos \theta + 2)^2 + (r \cdot \sin \theta)^2 \right)$$

Ej 2. $S = \{x^2 + y^2 = 1, 0 \leq z \leq 2\} \subseteq \mathbb{R}^3$

Considero $\bar{S} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid x^2 + y^2 - 1 = 0\}$

$\underbrace{x^2 + y^2 - 1}_{F(x, y, z)} = 0$ con $F: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$

Como F es \mathcal{C}^1 y

$$\nabla F(x, y, z) = (2x, 2y, 0) \neq 0 \text{ en } \bar{S}$$

concluimos que S es una superficie suave.

Otra forma:

$$T: [0, 2\pi] \times [0, 2] \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$T(\theta, z) = (\cos \theta, \sin \theta, z)$$

- $\text{Im } T = S$ ✓ (hay que hacer la cuenta)

- T es \mathcal{C}^1 ✓

- Es inyectiva?

Supongamos $T(\theta_1, z_1) = T(\theta_2, z_2)$

Entonces

$$z_1 = z_2$$

$$\text{y } \theta_2 = \theta_1 + 2k\pi \text{ con } k \in \mathbb{Z}$$

$$\Rightarrow T: [0, 2\pi) \times [0, 2] \rightarrow \mathbb{R}^3 \text{ es inyectiva } \checkmark$$

$$y \quad T(0, z) = T(2\pi, z) \quad \forall z \in (0, 2) \\ = (1, 0, z)$$

Calculamos la normal a S en (θ_0, z_0)

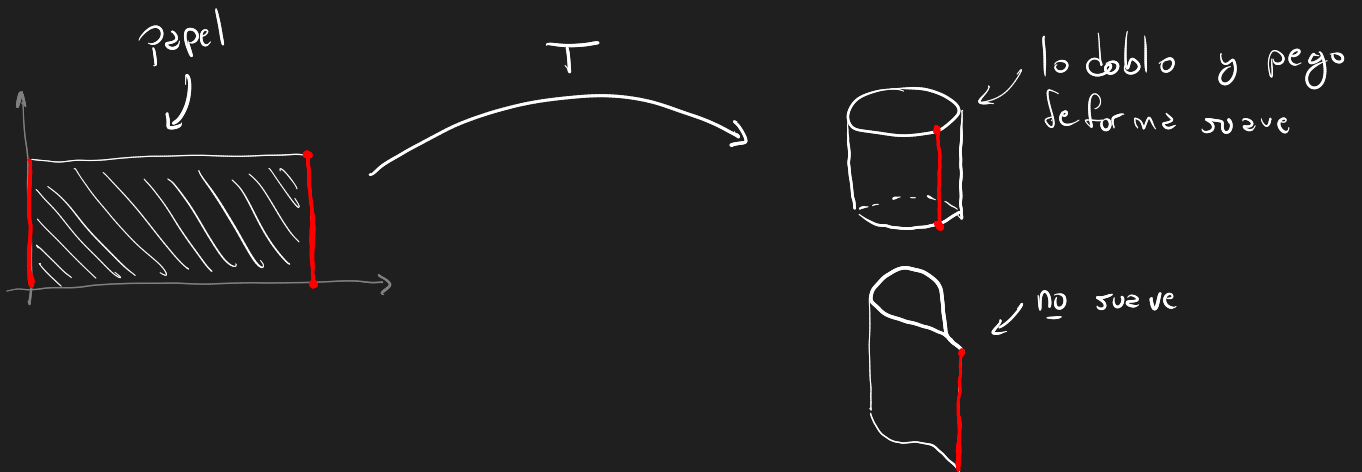
$$T_\theta(\theta, r) = (-\sin \theta, \cos \theta, 0)$$

$$T_z(\theta, r) = (0, 0, 1)$$

$$T_\theta \times T_z = \det \begin{vmatrix} i & j & k \\ -\sin \theta & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} =$$

$$= i \cdot \cos \theta + j \cdot \sin \theta$$

$$= (\cos \theta, \sin \theta, 0) \neq 0 \quad \forall (\theta, z)$$



Recordo:

S es suave si tiene plano tg. en todos sus puntos
y $L(p)$ (recta \perp) varía continuamente con p

$$T(\theta, z) = (\cos \theta, \sin \theta, z) = (x_0, y_0, z_0) = p$$

$$T_\theta \times T_z = (\cos \theta, \sin \theta, 0)$$

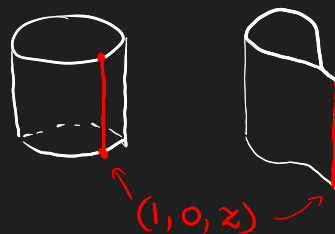
$$= (x_0, y_0, 0)$$

$$\Rightarrow L(p) = p + \lambda \cdot (x_0, y_0, 0)$$

$$= (x_0, y_0, z_0) + \lambda (x_0, y_0, 0)$$

- L varía continuamente en S ✓
- Es \perp al plano tangente en los puntos de la forma

$$T(0, z) = (1, 0, z) \text{ ?}$$



Doy otra parametrización

$$\tilde{T} : [\pi, 3\pi] \times [0, 2] \rightarrow \mathbb{R}^3 /$$

$$\tilde{T}(\theta, z) = (\cos \theta, \sin \theta, z)$$

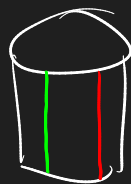
Haciendo las mismas cuentas que con T

\tilde{T} es inyectiva en $[\pi, 3\pi) \times [0, 2]$

$$\tilde{T}(\pi, z) = \tilde{T}(3\pi, z) \quad \forall z$$

$$= (-1, 0, z)$$

Ahora "cambié" mi problema



Cálculo el plano t_g usando \tilde{T}
de lo mismo que antes

Concluyo que S es suave porque L es una recta
 \perp al plano t_g en cada punto que varía continuamente.

Conclusión

Aprenderse las definiciones ahorra cuentas.

Ej 3.

Sea S la superficie parametrizada por

$$T: [0, 2\pi] \times [0, 2\pi] \rightarrow \mathbb{R}^3 /$$

$$T(a, b) = \begin{pmatrix} (2 + \sin b) \cdot \cos a, \\ (2 + \sin b) \cdot \sin a, \\ a + \cos b \end{pmatrix}$$

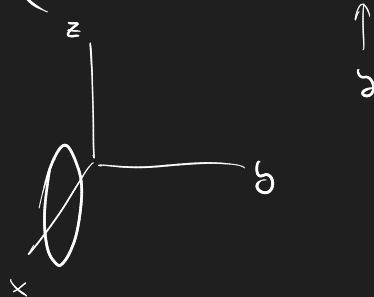
- Analizar la regularidad de T y

dar una normal a S en el punto $(3, 0, 0)$
que "apunte hacia dentro".

Dibujo aprox.

• si fijo $a = 0$

$$T(0, b) = (2 + \sin b, 0, \cos b)$$



$$T(a, b) = \left((2 + \sin b) \cdot \cos a, (2 + \sin b) \cdot \sin a, a + \cos b \right)$$

• si fijo $a = a_0$:

$$T(a_0, b) = (2 \cdot \cos a_0, 2 \cdot \sin a_0, a_0) + (\sin b \cdot \cos a_0, \sin b \cdot \sin a_0, \cos b)$$

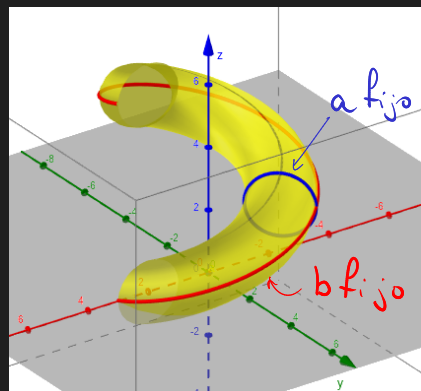
$$= (2 \cdot \cos a_0, 2 \cdot \sin a_0, a_0) \leftarrow \begin{matrix} \text{fijo} \\ \text{centro de} \end{matrix}$$

$$+ \sin b \cdot (\cos a_0, \sin a_0, 0) \leftarrow \text{círculo de radio}$$

$$+ \cos b \cdot (0, 0, 1)$$

\uparrow
variable

Para cada 1° coordenada tenemos un círculo distinto (cambia el centro)



Veremos si T es regular:

- T es \mathcal{C}^1 ✓

- Inyectividad

$$\text{Si } T(a_1, b_1) = T(a_2, b_2)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} (2 + \sin b_1) \cdot \cos a_1 = (2 + \sin b_2) \cdot \cos a_2 & (1) \\ (2 + \sin b_1) \cdot \sin a_1 = (2 + \sin b_2) \cdot \sin a_2 & (2) \\ a_1 + \cos b_1 = a_2 + \cos b_2 & (3) \end{cases}$$

$$(1)^2 + (2)^2 = (2 + \sin b_1)^2 = (2 + \sin b_2)^2$$

$$\Leftrightarrow \sin b_1 = \sin b_2$$

Volviendo a (1) y (2)

$$\begin{cases} \cos(a_1) = \cos(a_2) \\ \sin(a_1) = \sin(a_2) \end{cases}$$

es decir

$$a_2 = a_1 + 2K\pi \quad \text{con } K \in \mathbb{Z}$$

$$\Rightarrow (3): a_1 + \cos(b_1) = a_1 + 2K\pi + \cos(b_2)$$

$$\cos b_1 - \cos b_2 = 2K\pi$$

$$\Rightarrow K = 0$$

$$\text{y } a_1 = a_2$$

o.o como

$$a_1 = a_2 \text{ y } \begin{cases} \cos b_1 = \cos b_2 \\ \sin b_1 = \sin b_2 \end{cases}$$

Concluimos que

T es inyectiva en $[0, 2\pi] \times [0, 2\pi]$ ✓

y

$$T(a, 0) = T(a, 2\pi) \quad \forall 0 \leq a \leq 2\pi \quad \checkmark$$

Falta l_z normal

$$T_a(a, b) = \begin{pmatrix} -(2 + \sin b) \sin a \\ (2 + \sin b) \cos a \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$T(a, b) = \begin{pmatrix} (2 + \sin b) \cos a \\ (2 + \sin b) \sin a \\ a + \cos b \end{pmatrix}$$

$$T_b(a, b) = \begin{pmatrix} \cos b \cos a \\ \cos b \sin a \\ -\sin b \end{pmatrix}$$

$$T_a \times T_b = \det \begin{vmatrix} i & j & k \\ -(2 + \sin b) \sin a & (2 + \sin b) \cos a & 1 \\ \cos b \cos a & \cos b \sin a & -\sin b \end{vmatrix}$$

∴ resuelvo ... ☺

Veo que $T_a \times T_b(a_0, b_0) \neq (0, 0, 0)$

Supongamos que $T_a \times T_b(a_0, b_0) = (0, 0, 0)$

$$\Rightarrow \begin{cases} \cos a = 0 \\ \sin a = 0 \end{cases} \text{ Abs!}$$

∴ $T_a \times T_b(a, b) \neq (0, 0, 0) \quad \forall a, b$

Si digo $[0, 2\pi]$ No! es regular
 $[0, 2\pi)$ sí

Normal que apunte hacia dentro:

Escribo el $(3, 0, 0)$ como imagen de la parametrización

$$T(a, b) = (3, 0, 0)$$

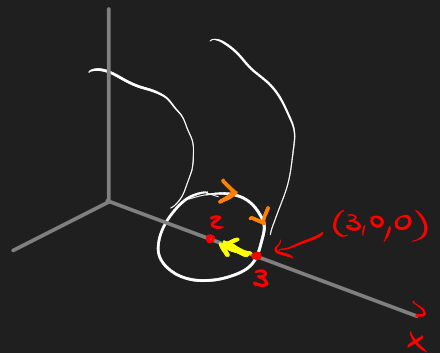
$$\Leftrightarrow \begin{cases} a = 0 \\ b = \pi/2 \end{cases}$$

Entonces $\frac{T_a \times T_b}{\|T_a \times T_b\|} (0, \frac{\pi}{2})$ es una normal a S

en el punto $(3, 0, 0)$

Falta el signo (sentido)

Ve o sentido de giro de
parametrización



Si $T_a \times T_b (0, \frac{\pi}{2}) = (-3, 0, 0)$ ^{posible error de cuentas!}

$(-1, 0, 0)$ es una normal unitaria a S en el
punto $(3, 0, 0)$ que apunte "hacia dentro."