## Análisis II Matemática 3 Análisis Matemático II

FCEyN, Universidad de Buenos Aires, Argentina

Clase teórica 5, 2do. cuatrimestre 2020



Un caso simple: sea  $S \subset \mathbb{R}^3$  la superficie suave parametrizada por  $\Phi : D \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$ , donde D es un rectángulo  $[a, b] \times [c, d]$ .

Sean  $a = u_0 < u_1 < \cdots < u_n = b$  y  $c = v_0 < v_1 < \cdots < v_n = d$  dos particiones en n intervalos de la misma longitud. Sea

$$D = \bigcup_{i,j=1}^{n} R_{i,j} = \bigcup_{i,j=1}^{n} [u_{i-1}, u_i] \times [v_{j-1}, v_j].$$

Sea  $T_{u_i} \times T_{v_j}$  el normal en  $\Phi(u_i, v_j) \Rightarrow$  los vectores tangentes  $T_{u_{i-1}}(u_i - u_{i-1})$  y  $T_{v_{j-1}}(v_j - v_{j-1})$  en  $\Phi(u_i, v_j)$  forman un paralelogramo que "cubre" la superficie  $\Phi(R_{i-1,j-1})$ .



Para n "suficientemente grande",

área de 
$$Φ(R_{i-1,j-1}) \sim ||T_{u_{i-1}}(u_i - u_{i-1}) \times T_{v_{j-1}}(v_j - v_{j-1})||$$
  
=  $||T_{u_{i-1}} \times T_{v_{j-1}}||(u_i - u_{i-1})(v_j - v_{j-1}).$ 

Por lo tanto,

área de 
$$S \sim \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{n} \|T_{u_{i-1}} \times T_{v_{j-1}}\| (u_i - u_{i-1})(v_j - v_{j-1}).$$

Cuando n tiende a infinito, esta expresión tiende a

$$\iint_{D} \|T_{u} \times T_{v}\| \, du \, dv.$$



Más generalmente, sea  $\Phi: D \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  una superficie paramétrica. Supongamos que  $D = \bigcup_{i=1}^n D_i$  tal que:

- (1) cada  $D_i$  es una región elemental del plano,
- (2)  $\Phi_i = \Phi|_{D_i}$  es de clase  $C^1$ , inyectiva (salvo la frontera de  $D_i$ ),
- (3)  $S_i = \Phi_i(D_i)$  es suave (salvo un conjunto finito de puntos) y  $S_i \cap S_j \subset \text{frontera}(S_i) \cup \text{frontera}(S_j)$ .

Definimos el área A(S) de S como

$$A(S) = \sum_{i=1}^{n} A(S_i), \quad A(S_i) = \iint_{D_i} \|T_u \times T_v\| \, du \, dv$$
$$= \iint_{D_i} \sqrt{\frac{\partial(x,y)^2}{\partial(u,v)}^2 + \frac{\partial(y,z)^2}{\partial(u,v)}^2 + \frac{\partial(x,z)^2}{\partial(u,v)}^2} \, du \, dv.$$

### Ejemplo

Sea 
$$D = [0, 2\pi] \times [0, 1]$$
 y

$$\Phi: D \to \mathbb{R}^3$$
,  $\Phi(u, v) = (u \cos(v), u \sin(v), u)$  (el cono).

Es fácil ver que  $\Phi$  es inyectiva, salvo en la frontera de D.

Tenemos que

$$\frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} = \det\left(\begin{array}{cc} \cos(v) & -u \operatorname{sen}(v) \\ \operatorname{sen}(v) & u \cos(v) \end{array}\right) = u,$$

$$\frac{\partial(y,z)}{\partial(u,v)} = \det\begin{pmatrix} sen(v) & u\cos(v) \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = -u\cos(v),$$

$$\frac{\partial(y,z)}{\partial(u,v)} = \det\begin{pmatrix} \cos(v) & -u \operatorname{sen}(v) \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = u \operatorname{sen}(v).$$



Por lo tanto,

$$\|T_u \times T_v\| = \sqrt{u^2 + u^2 cos^2(v) + u^2 sen^2(v)} = \sqrt{2} u.$$

En consecuencia,

$$\iint_D \|T_u \times T_v\| \ du \ dv = \int_0^{2\pi} \int_0^1 \sqrt{2} \ u \ du \ dv = \int_0^{2\pi} \frac{\sqrt{2}}{2} \ dv = \sqrt{2}\pi.$$

Una cuestión importante es que el área no cambia por reparametrizaciones. Más precisamente,

Teorema: Sea  $S \subset \mathbb{R}^3$  la superficie suave parametrizada por  $\Phi : D \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  de clase  $C^1$ .

Sean  $U, \widetilde{U} \subset \mathbb{R}^2$  abiertos con  $D \subset U$  y  $\Psi : \widetilde{U} \to U$  inyectiva de clase  $C^1$  tal que

$$\det J(\Psi)(\widetilde{u},\widetilde{v}) \neq 0$$
 para cada  $(\widetilde{u},\widetilde{v}) \in \widetilde{U}$ .

Si  $\widetilde{D}=\Psi^{-1}(D)$  y  $\widetilde{S}\subset\mathbb{R}^3$  es la superficie parametrizada por

$$\widetilde{\Phi}:\widetilde{D}\to\mathbb{R}^3,\quad \widetilde{\Phi}=\Phi\circ\Psi,$$

entonces  $\widetilde{S}$  es suave y  $A(\widetilde{S}) = A(S)$ .



Demostración: Por la Regla de la cadena,  $J(\widetilde{\Phi}) = J(\Phi)(\Psi) \cdot J(\Psi)$ . En particular, si

$$\widetilde{\Phi}(\widetilde{u},\widetilde{v}) = (\widetilde{x}(\widetilde{u},\widetilde{v}),\widetilde{y}(\widetilde{u},\widetilde{v}),\widetilde{z}(\widetilde{u},\widetilde{v})),$$

entonces

$$\begin{split} &\frac{\partial(\widetilde{x},\widetilde{y})}{\partial(\widetilde{u},\widetilde{v})} = \frac{\partial(x,y)}{\partial(u,v)} \big(\widetilde{\Psi}(\widetilde{u},\widetilde{v})\big) \cdot J(\Psi)(\widetilde{u},\widetilde{v}), \\ &\frac{\partial(\widetilde{y},\widetilde{z})}{\partial(\widetilde{u},\widetilde{v})} = \frac{\partial(y,z)}{\partial(u,v)} \big(\widetilde{\Psi}(\widetilde{u},\widetilde{v})\big) \cdot J(\Psi)(\widetilde{u},\widetilde{v}), \\ &\frac{\partial(\widetilde{x},\widetilde{z})}{\partial(\widetilde{u},\widetilde{v})} = \frac{\partial(x,z)}{\partial(u,v)} \big(\widetilde{\Psi}(\widetilde{u},\widetilde{v})\big) \cdot J(\Psi)(\widetilde{u},\widetilde{v}). \end{split}$$

Por lo tanto,

$$\begin{split} A(\widetilde{S}) &= \iint_{\widetilde{D}} \sqrt{\frac{\partial (\widetilde{x},\widetilde{y})}{\partial (\widetilde{u},\widetilde{v})}^2 + \frac{\partial (\widetilde{y},\widetilde{z})}{\partial (\widetilde{u},\widetilde{v})}^2 + \frac{\partial (\widetilde{y},\widetilde{z})}{\partial (\widetilde{u},\widetilde{v})}^2} d\widetilde{u} d\widetilde{v} \\ &= \iint_{D} \sqrt{\frac{\partial (x,y)}{\partial (u,v)} (\Psi(\widetilde{u},\widetilde{v}))^2 + \frac{\partial (y,z)}{\partial (u,v)} (\Psi(\widetilde{u},\widetilde{v}))^2 + \frac{\partial (x,z)}{\partial (u,v)} (\Psi(\widetilde{u},\widetilde{v}))^2} \\ & |J(\Psi)(\widetilde{u},\widetilde{v})| d\widetilde{u} d\widetilde{v} \\ &= \iint_{D} \sqrt{\frac{\partial (x,y)}{\partial (u,v)}^2 + \frac{\partial (y,z)}{\partial (u,v)}^2 + \frac{\partial (x,z)}{\partial (u,v)}^2} du dv = A(S). \end{split}$$

Queremos ahora integrar funciones continuas sobre superficies. Sea  $S \subset \mathbb{R}^3$  la superficie suave parametrizada por  $\Phi: D \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  de clase  $C^1$ ,

$$\Phi(u,v)=(x(u,v),y(u,v),z(u,v)).$$

Procediendo de manera similar al caso de áreas, si D es un rectángulo  $[a, b] \times [c, d]$ , y  $a = u_0 < u_1 < \cdots < u_n = b$  y  $c = v_0 < v_1 < \cdots < v_n = d$  son particiones uniformes, tenemos

$$D = \bigcup_{i,j=1}^{n} R_{i,j} = \bigcup_{i,j=1}^{n} [u_{i-1}, u_i] \times [v_{j-1}, v_j].$$

Sea  $S_{i,j} = \Phi(R_{i,j})$  y  $A(S_{i,j})$  el área de  $S_{i,j}$ . Si n es "grande" y  $f: S \to \mathbb{R}$  es continua  $\Rightarrow f$  es "aproximadamente constante" en  $S_{i,j}$  y por lo tanto su integral es aproximadamente

$$f(\Phi(u_i,v_j)) A(S_{i,j}).$$

Por lo tanto, la integral total es aproximadamente

$$S_n = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n f(\Phi(u_i, v_j)) A(S_{i,j}).$$

Como  $A(S_{i,j}) = \iint_{R_{i,j}} ||T_u \times T_v|| du dv$ , por el TVM integral,

$$A(S_{i,j}) = \|T_{u_i^*} \times T_{v_i^*}\| \Delta u \, \Delta v,$$

para cierto  $(u_i^*, v_i^*) \in R_{i,j}$ . Por lo tanto,

$$S_n = \sum_{i=1}^n \sum_{i=1}^n f(\Phi(u_i, v_j)) \| T_{u_i^*} \times T_{v_j^*} \| \Delta u \, \Delta v.$$

Cuando n tiende a infinito, esta expresión tiende a

$$\iint_{\mathcal{D}} f(\Phi(u,v)) \| T_u \times T_v \| du dv.$$



Definición: Sea  $S \subset \mathbb{R}^3$  la superficie suave parametrizada por

$$\Phi: D \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3, \qquad \Phi(u,v) = (x(u,v),y(u,v),z(u,v)),$$

de clase  $C^1$ , y  $f: S \to \mathbb{R}$  es continua. Definimos la integral de f sobre S como

$$\iint_{S} f \, dS = \iint_{D} f(\Phi(u, v)) \| T_{u} \times T_{v} \| \, du \, dv$$

$$= \iint_{D} f(x(u, v), y(u, v), z(u, v)) \cdot \sqrt{\frac{\partial(x, y)^{2}}{\partial(u, v)} + \frac{\partial(y, z)^{2}}{\partial(u, v)} + \frac{\partial(x, z)^{2}}{\partial(u, v)}} du \, dv.$$

En particular, si f = 1, entonces obtenemos el área de S.



## Ejemplo

#### Calculamos

$$\iint_{Cil} (x+y+z) dS,$$

donde *Cil* es la pared lateral del cilindro unitario:

$$Cil = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x^2 + y^2 = 1, \ 0 \le z \le 1\}.$$

Una parametrización del cilindro es

$$\Phi: [0,2\pi] \times [0,1] \rightarrow Cil, \quad \Phi(\theta,z) = (\cos(\theta),\sin(\theta),z).$$

Dado que 
$$T_{\theta} = (-\sin(\theta), \cos(\theta), 0)$$
 y  $T_z = (0, 0, 1)$ , resulta 
$$||T_{\theta} \times T_z|| = ||(\cos(\theta), \sin(\theta), 0)|| = 1.$$

Ahora bien, dado que estamos integrando  $f: Cil \to \mathbb{R}$ , f(x,y,z) = x+y+z, calculamos

$$f(T(\theta, z)) = \cos(\theta) + \sin(\theta) + z.$$

Así, obtenemos

$$\iint_{Cil} (x+y+z) dS = \int_0^{2\pi} \int_0^1 \left(\cos(\theta) + \sin(\theta) + z\right) \cdot 1 dz d\theta = \pi.$$

#### Integral de superficie y reparametrizaciones

Del mismo modo que para áreas, la integral de funciones en superficies no varía por reparametrizaciones:

Teorema: Sea  $S \subset \mathbb{R}^3$  la superficie suave parametrizada por  $\Phi : D \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  de clase  $C^1$ .

Sean  $U, \widetilde{U} \subset \mathbb{R}^2$  abiertos con  $D \subset U$  y  $\Psi : \widetilde{U} \to U$  inyectiva de clase  $C^1$  tal que

$$\det J(\Psi)(\widetilde{u},\widetilde{v}) \neq 0$$
 para cada  $(\widetilde{u},\widetilde{v}) \in \widetilde{U}$ .

Si  $\widetilde{D}=\Psi^{-1}(D)$  y  $\widetilde{S}\subset\mathbb{R}^3$  es la superficie parametrizada por

$$\widetilde{\Phi}:\widetilde{D}\to\mathbb{R}^3,\quad \widetilde{\Phi}=\Phi\circ\Psi,$$

y  $f: S \to \mathbb{R}$  es continua, entonces

$$\iint_{S} f \, dS = \iint_{\widetilde{S}} f \, d\widetilde{S}$$



#### Integral de superficie y reparametrizaciones

Demostración: Por la demostración para el caso de áreas,

$$||T_{\widetilde{u}} \times T_{\widetilde{v}}|| = ||(T_u \times T_v)(\Psi(\widetilde{u}, \widetilde{v}))|| |J(\Psi(\widetilde{u}, \widetilde{v}))|.$$

Por lo tanto,

$$\iint_{\widetilde{S}} f \, d\widetilde{S} = \iint_{\widetilde{D}} f(\widetilde{\Phi}(\widetilde{u}, \widetilde{v})) \| T_{\widetilde{u}} \times T_{\widetilde{v}} \| \, d\widetilde{u} \, d\widetilde{v}$$

$$= \iint_{\widetilde{D}} f(\widetilde{\Phi}(\widetilde{u}, \widetilde{v})) \| (T_{u} \times T_{v}) (\Psi(\widetilde{u}, \widetilde{v})) \| \, |J(\Psi(\widetilde{u}, \widetilde{v}))| \, d\widetilde{u} \, d\widetilde{v}$$

$$= \iint_{\widetilde{D}} f(\Phi(u, v)) \| T_{u} \times T_{v} \| \, du \, dv = \iint_{\widetilde{S}} f \, dS. \qquad \blacksquare$$

## Integral de superficie: aplicaciones

Una aplicación interesante de las integrales de superficie es el cálculo del centroide o baricentro (= el punto donde se encuentra el centro de masa).

Recordamos que, dada una región elemental  $D \subset \mathbb{R}^2$  y una función integrable  $f: D \to \mathbb{R}$ , definimos el promedio de f como

$$Prom(f) = \frac{1}{A(D)} \iint_D f(u, v) du dv.$$

En particular, el centroide de D es el punto  $(\overline{u}, \overline{v})$  definido como

$$\overline{u} = Prom(u) = \frac{1}{A(D)} \iint_D u \, du \, dv,$$

$$\overline{v} = Prom(u) = \frac{1}{A(D)} \iint_{D} v \, du \, dv.$$



### Integral de superficie: aplicaciones

Extendemos esta noción a superficies: si  $S \subset \mathbb{R}^3$  es la superficie suave parametrizada por  $\Phi: D \subset \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^3$  de clase  $C^1$ , definimos su centroide como el punto  $(\overline{x}, \overline{y}, \overline{z})$  definido por

$$\overline{x} = \frac{1}{A(S)} \iint_{S} x \, dS = \iint_{S} x(u, v) \|T_{u} \times T_{v}\| \, du \, dv,$$

$$\overline{y} = \frac{1}{A(S)} \iint_{S} y \, dS = \iint_{S} y(u, v) \|T_{u} \times T_{v}\| \, du \, dv,$$

$$\overline{z} = \frac{1}{A(S)} \iint_{S} z \, dS = \iint_{S} z(u, v) \|T_{u} \times T_{v}\| \, du \, dv.$$

### Integral de superficie: aplicaciones

Por último, cabe mencionar que podemos utilizar integrales de superficie para calcular la masa, conocida la función de densidad de masa.

En efecto, si  $S \subset \mathbb{R}^3$  es una superficie como antes y  $m: S \to \mathbb{R}$  es una función de densidad de masa, la masa total es

$$M(S) = \iint_{S} m(x, y, z) dS.$$