

Write Up

2019.06.07

32183641 이창윤, 32181771 박용관

1. 스위치 센서를 이용한 단순 장애물 회피

- 양쪽 스위치를 누르면 주행 시작
--> while 문 2개 만들어서 구현
- 벽을 만나면 벽에서 멀어진 뒤 직진 동작 수행
--> 왼쪽 스위치 클릭 : 벽에서 멀어진 뒤 오른쪽으로 90도 전환
오른쪽 스위치 클릭 : 벽에서 멀어진 뒤 왼쪽으로 90도 전환
양쪽 스위치 클릭 : 벽에서 멀어진 뒤 오른쪽으로 180도 전환
- 인터럽트/타이머 사용
--> 버튼이 눌릴 때 입력값을 0.1초마다 확인하여
LED 빛을 1초동안 켜다.

2. 버저를 이용한 소리출력 기능 구현

- 장애물 검출 시 버저 소리 출력

--> 왼쪽 : (라, 시, 라, 라, 시, 라)

오른쪽 : (높은 도, 솔, 파, 라, 솔, 파)

양쪽 : (도, 미, 솔, 도, 미, 솔)

- 출발할 때 특정 음 패턴 출력

--> 시작 : 군대 기상 나팔 (라, 파, 파, 파, 파, 파, 솔, 파, 도, 파)