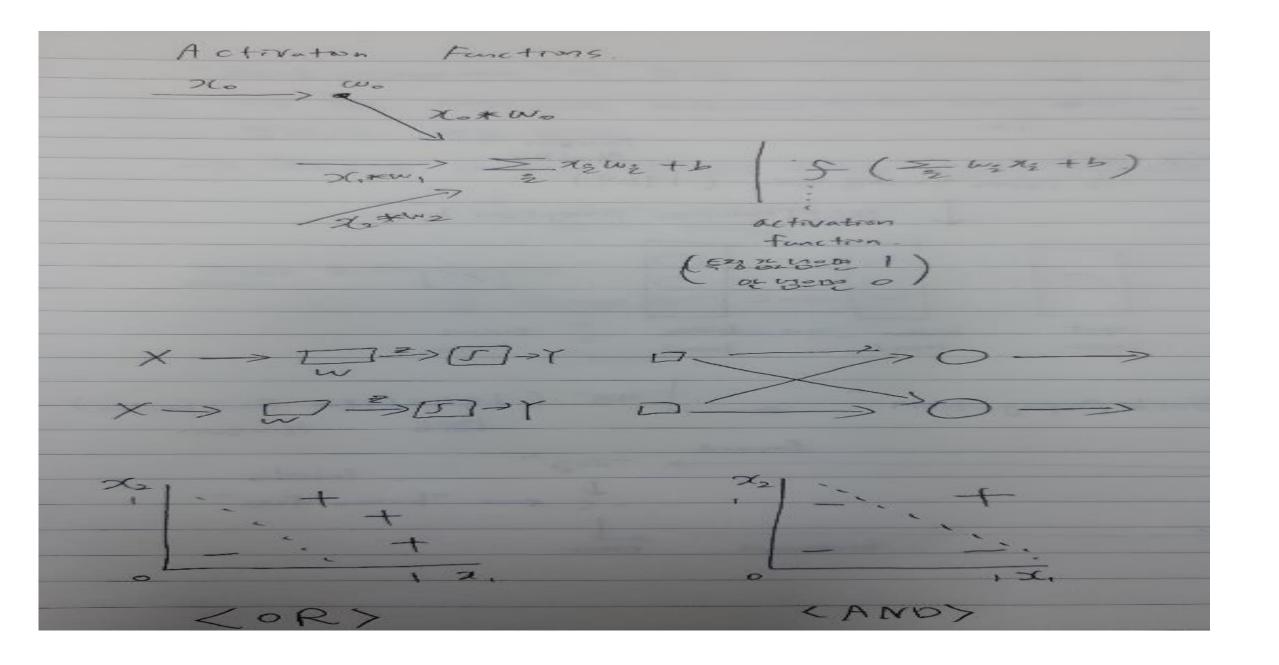
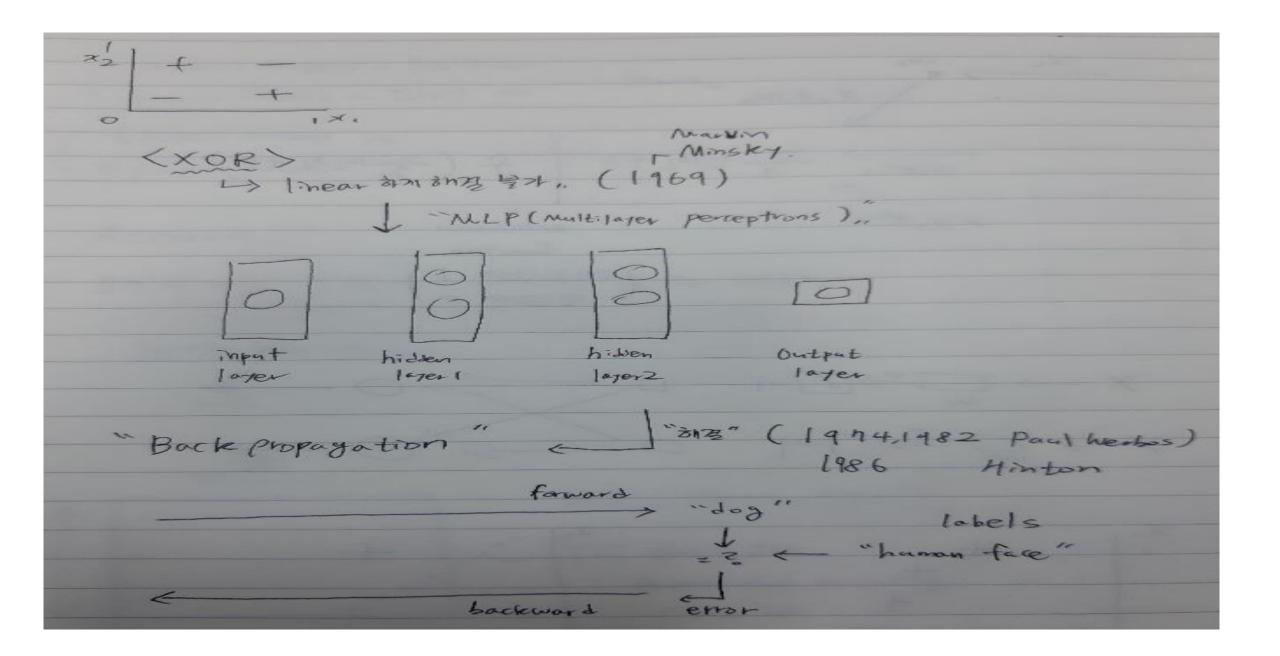
딥러닝의 기본 개념과 문제, 그리고 해결





"Back propagation" 21 3/271 > & The later DIM buckword of the error 1301 작아져 학습 불가, -> Machine learning 22730 (SVM, Roman Forest 5) 3. 2006, Hinton. 2007, Bengio. "到海是 生 不思 古台 7 岩" { "Image Net", 2010. 3, 2010/2015.

Tensor Manipulation

```
t = np.array([0., 1., 2., 3., 4., 5., 6.])
# rank
print(t.ndim)
# shape
print(t.shape)
# 对吕,口다吕,凹뒤
print(t[0], t[1], t[-1])
# 2번째부터 5바로 앞까지, 4번째부터 끝바로 앞까지
print(t[2:5], t[4:-1])
# 모든것에서부터 끝까지
print(t[:2], t[3:])
(7,)
0.01.06.0
[2, 3, 4,] [4, 5,]
[0, 1,] [3, 4, 5, 6,]
```

```
t = np.array([[1., 2., 3.],
              [4., 5., 6.],
              [7., 8., 9.],
              [10., 11., 12.]])
print(t.ndim)
print(t.shape)
(4, 3)
t = tf.constant([1,2,3,4])
tf.shape(t).eval()
array([4])
t = tf.constant([[1,2],
                 [3, 4]])
tf.shape(t).eval()
array([2, 2])
t = tf.constant([[[[1, 2, 3, 4], [5, 6, 7, 8], [9, 10, 11, 12]], [[13, 14, 15, 16], [17, 18, 19, 20], [21, 22, 23, 24]]]])
tf.shape(t).eval()
array([1, 2, 3, 4])
```

```
# matmu/
# 1x2
matrix1 = tf.constant([[3., 3.]])
# 2x1
matrix2 = tf.constant([[2.],[2.]])
print(matrix1.shape)
print(matrix2.shape)
# t \times t
tf.matmul(matrix1, matrix2).eval()
(1, 2)
(2.1)
array([[12.]], dtype=float32)
# multiply - Broadcasting(shape 달라도 연산수행, 조심해서 사용)
# 1x2
matrix1 = tf.constant([[3., 3.]])
# 2x1
matrix2 = tf.constant([[2.],[2.]])
print(matrix1.shape)
print(matrix2.shape)
# 2x2
(matrix1*matrix2).eval()
(1, 2)
(2, 1)
array([[6., 6.],
       [6., 6.]], dtype=float32)
```

array([0.7228352 , 0.26291537], dtype=float32)

tf.random_uniform([2]).eval()

```
# random
tf.random_uniform([2, 3]).eval()
```

array([[0.5954708 , 0.07614183, 0.878857], [0.4209664 , 0.42503965, 0.20690048]], dtype=float32)

```
# reduce mean
                                         # reduce mean
print(tf.reduce_mean([1,2], axis=0))
                                         print(tf.reduce mean([1.2], axis=0))
x = [[1., 2.]]
                                         x = [[1, 2, 1]]
    [3., 4.]]
#모든 값의 평균
tf.reduce mean(x).eval()
                                         tf.reduce_mean(x).eval()|
Tensor("Mean_1:0", shape=(), dtype=int32)
2.5
                                         # 1과2 그리고 3과4의 할
                                         tf.reduce sum(x, axis=-1).eval()
# axis=0. 1과3 그리고 2와4의 평균 계산
tf.reduce_mean(x, axis=0).eval()
array([2., 3.], dtype=float32)
                                        5.0
# axis=1. 1과2 그리고 3과4의 평균계산
tf.reduce_mean(x, axis=1).eval()
```

array([1.5, 3.5], dtype=float32)

tf.reduce mean(x, axis=-1).eval()

array([1.5, 3.5], dtype=float32)

axis=1. 위와같음

```
array([3., 7.], dtype=float32)
# 1과2 그리고 3과4의 합의 평균((3+7)/2)
tf.reduce_mean(tf.reduce_sum(x,axis=-1)).eval()
x = [[0, 1, 2]]
    [2, 1, 0]]
# 최대값의 index를 반환
tf.argmax(x, axis=0).eval()
array([1, 0, 0], dtype=int64)
# aromax : 최대값의 index를 반환
tf.argmax(x, axis=-1).eval()
array([2, 0], dtype=int64)
```

[3., 4.]]

```
t = np.array([[[0, 1, 2]],
               [3, 4, 5]].
              [[6, 7, 8],
               [9, 10, 11]])
t.shape
(2.2.3)
# rank2로 만들기
tf.reshape(t, shape=[-1, 3]).eval()
array([[ O,
                2],
       [3, 4, 5],
       [6, 7, 8],
       [ 9, 10, 11]])
# rank3로 만들기
tf.reshape(t, shape=[-1, 1, 3]).eval()
array([[[ 0, 1, 2]],
       [[3, 4, 5]],
       [[6. 7. 8]].
       [[ 9, 10, 11]]])
# squeeze
tf.squeeze([[0], [1], [2]]).eval()
array([0, 1, 2])
# expand
tf.expand_dims([0, 1, 2], 1).eval()
array([[0],
       Г17.
       [2]])
```

```
# one_hot (0 or 1 or 2, 값 吾류 3개)
# rank=2에서 결과는 자동으로 rank+1을해서 rank=3이 된다
tf.one_hot([[0], [1], [2], [0]], depth=3).eval()
array([[[1., 0., 0.]],
      [[0., 1., 0.]],
      [[0.. 0.. 1.]].
      [[1., 0., 0.]]], dtype=float32)
# shape 조점(rank=2)
t = tf.one_hot([[0], [1], [2], [0]], depth=3)
tf.reshape(t, shape=[-1, 3]).eval()
array([[1., 0., 0.],
      [0., 1., 0.],
      [0., 0., 1.],
      [1., 0., 0.]], dtype=float32)
# Casting
tf.cast([1.8, 2.2, 3.3, 4.9], tf.int32).eval()
array([1, 2, 3, 4])
# Casting
tf.cast([True, False, 1 == 1, 0 == 1], tf.int32).eval()
array([1, 0, 1, 0])
```

```
# Stack
\times = [1. 4]
y = [2, 5]
z = [3, 6]
# Pack along first dim.
tf.stack([x, y, z]).eval()
array([[1, 4],
       [2, 5],
       [3.6]])
tf.stack([x, v, z], axis=1).eval()
array([[1, 2, 3],
       [4, 5, 6]])
# 0/ shape对 等者合团 1로 제위署
x = [[0, 1, 2]]
     [2, 1, 0]
tf.ones_like(x).eval()
array([[1, 1, 1],
       [1, 1, 1]
# O/ shape과 똑같은데 1로 제위품
x = [[0, 1, 2]]
     [2, 1, 0]
tf.zeros_like(x).eval()
array([[O, O, O],
       [0, 0, 0]])
```

```
# 与外의 tensor를 查測器

for x, y in zip([1, 2, 3], [4, 5, 6]):
    print(x, y)

1 4
2 5
3 6

for x, y, z in zip([1, 2, 3], [4, 5, 6], [7, 8, 9]):
    print(x, y, z)
```

369