

2025 CoCoA

Class 2. OpenDrift (Methods of Using python OSS)

-제작자 : 이상엽

2025.09. ~~



1. 가상환경

개발환경

기상환경이란,

- 파이썬 실행 공간을 독립적으로 분리해주는 기능이다.
- 하나의 컴퓨터 안에서, 프로젝트마다 서로 다른 패키지와 라이브러리 버전을 설치하고 충돌 없이 사용할 수 있도록 도와준다.

OpenDrift	Yolo	PySPH
Python 3.10	Python 3.10	Python 3.10
Numpy Scipy	Torch Numpy	Cython Mako
netCDF4	Opency-python	Pyopencl
•••	Pasdas	Mayavi
	•••	•••

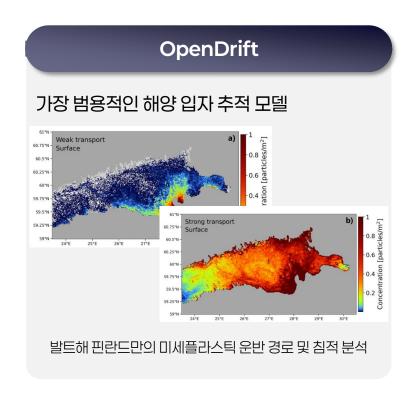


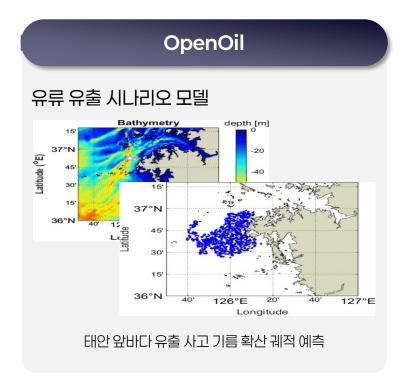
1. Mission

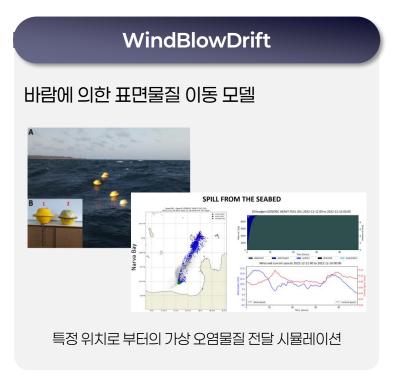
Open Source Software_OpenDrift



OpenDrift 는 입자 기반 시뮬레이션을 위한 오픈소스 Lagrangian 모델 프레임 워크입니다. 이는 해류, 바람, 조류 등의 영향으로 입자(기름, 플라스틱, 사람, 동물 등)가 바다 또는 대기 중에서 어떻게 이동하고 확산되는지를 시뮬레이션 하는 파이썬 기반 오픈소스 라이브러리입니다.









1.과제 진행 계획

연구 진행 계획

OpenDrift 활용 방법



수치 모델링

물질 수송 모델 선정



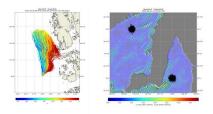


기존 문헌 기반 흐름 예측 모델 수집 및 분석

연안 유동, 조류, 풍량 등 주요 물리 매커니즘 정리

입자 기반 확산 이론의 이해 및 활용 가능성

모델 타당성 검증



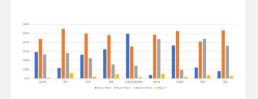
결과 시각화: 이동 경로, 시간별 분포

입력데이터: ERA5 풍장, CMEMS

해류, 조석 등 연동 가능성

현장 관측

독성 결과 기반 검증

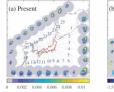


정점별 오염정도 파악 및 독성조 가설과의 수치 모델링 비교 진행

오염 진행의 추가 인자 분석을 통한 다방면 검증 진행

검증 후 활용

미래 기후 데이터 활용





本7日本周辺の平均力向スペクトル (単位: $m^2/(s \cdot rad)$)、(a) 現在気候における平均スペクトル、青字で地点番号を付けている。(b) 将来変化限 \overline{D}_m^{-pr} の変化性 (r) を数字で付定している。(b)計画のはあす。反功計画りは言す)。

미래 기후 데이터를 활용한 향후 오염물질 관리 제안

파고 및 파향 변화에 따른 연안 확산 경로 변화 및 부유물 도달 범위 분석

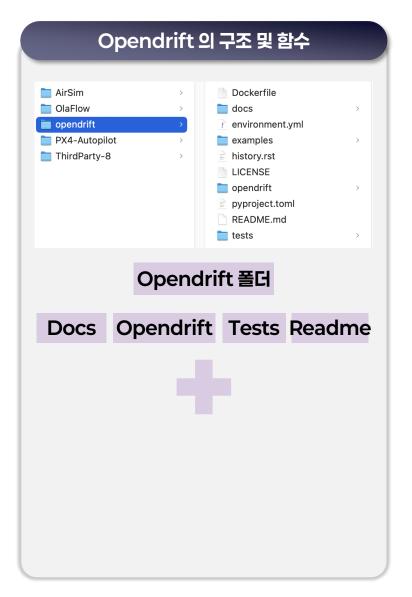
I. 개발환경 구축



2. 개발환경 구축_Mac









2. 개발환경 구축_Window

아나콘다를 활용한 가상환경 설정과 OSS 다운

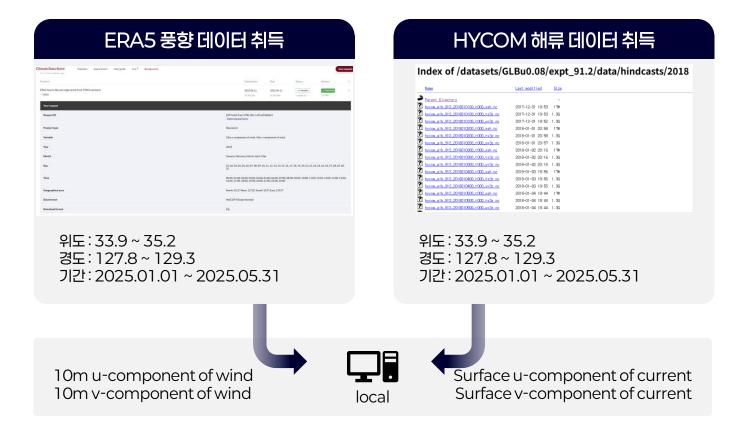
OpenDrift 작동을 위한 개발 환경 설정 및 기초 자료 획득

기초 개발 환경

- Opendrift 를 실행하기 위해 필수 라이브러리 관리를 위해, OSS 인 Miniforge 를 사용하여 가상환경 제작을 진행하였습니다.







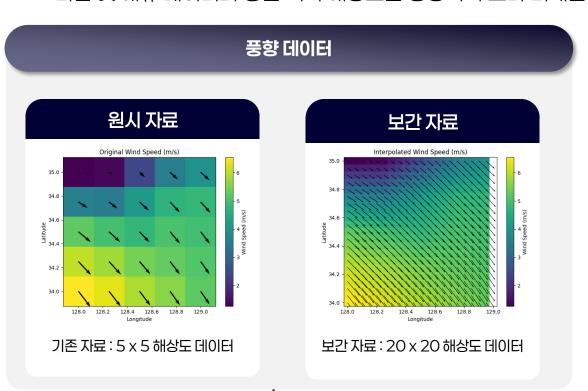


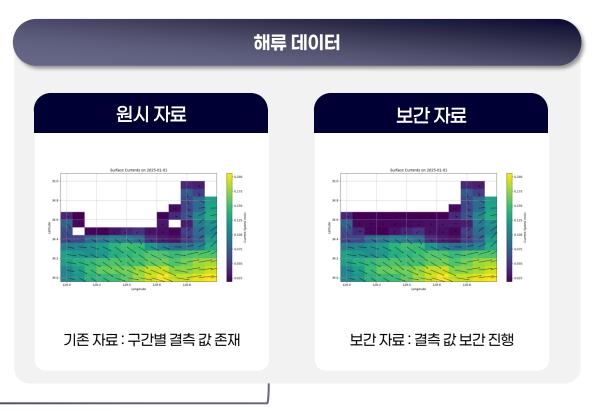
아나콘다를 활용한 가상환경 설정과 OSS 다운

OpenDrift 작동을 위해 환경 데이터 개선

격자 별 해상도 일치 및 Interpolation(선형 보간 작업) 진행

- 바람 및 해류 데이터의 공간 격자 해상도를 향상시켜 보다 미세한 스케일의 입자 이동을 정밀하게 반영함.



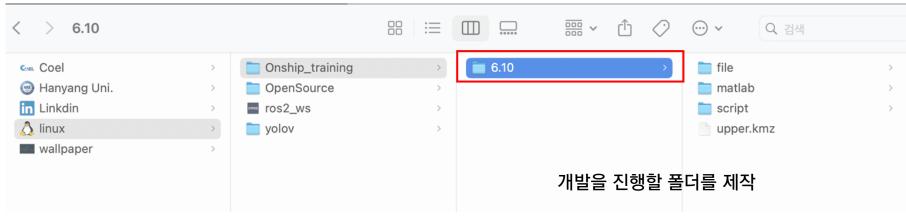


선형 보간을 통하여 해상도 및 결측 값을 생성 진행.

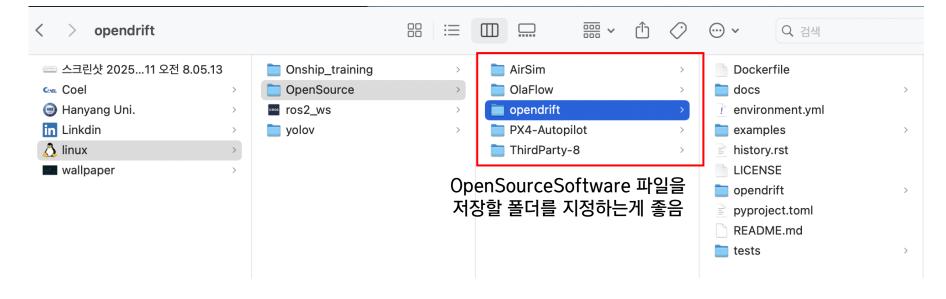


아나콘다를 활용한 가상환경 설정과 OSS 다운





통상적으로 개발환경은 다음과 같이 암묵적으로 정의된다.

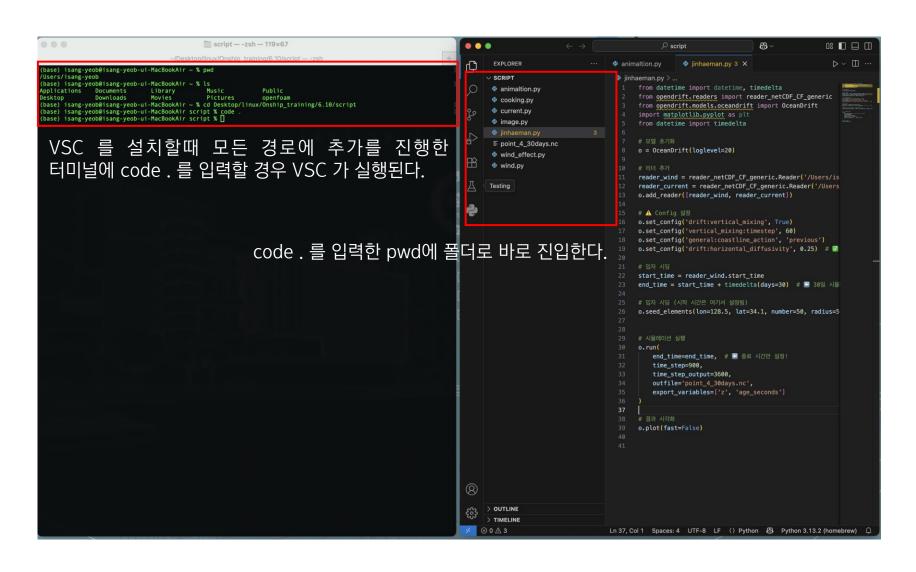


I. 개발환경 구축

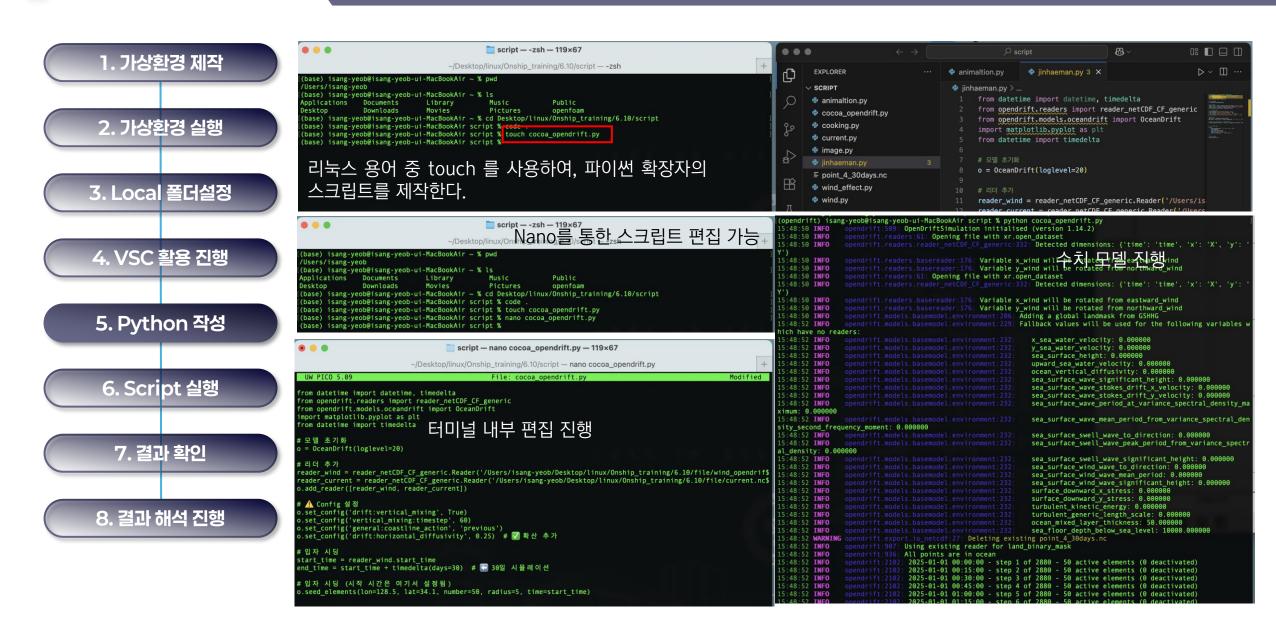


3. 프로그램 실행









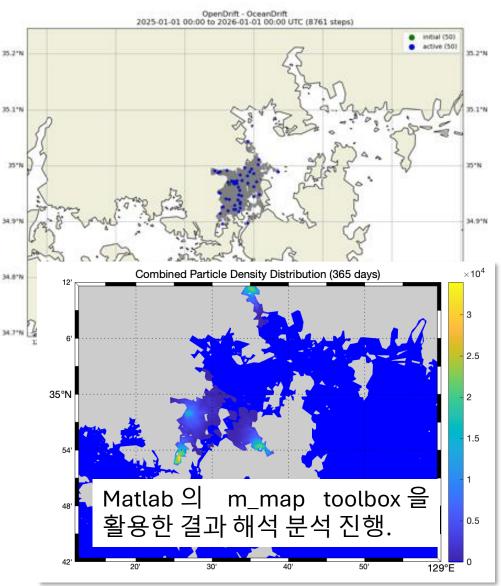


아나콘다를 활용한 가상환경 설정과 OSS 다운

1. 가상환경 제작 2. 가상환경 실행 3. Local 폴더설정 4. VSC 활용 진행 5. Python 작성 6. Script 실행 7. 결과 확인 8. 결과 해석 진행

```
from datetime import datetime, timedelta
from opendrift.readers import reader_netCDF_CF_generic
from opendrift.models.oceandrift import OceanDrift
import matplotlib.pyplot as plt
from datetime import timedelta
# 모델 초기화
o = OceanDrift(loglevel=20)
# 리더 추가
reader wind = reader netCDF CF generic.Reader('/Users/isang-
yeob/Desktop/linux/Onship_training/6.10/file/wind_opendrift_ready.nc')
reader current = reader netCDF CF generic.Reader('/Users/isang-
yeob/Desktop/linux/Onship_training/6.10/file/current.nc')
o.add_reader([reader_wind, reader_current])
# Config 설정
o.set config('drift:vertical mixing', True)
o.set_config('vertical_mixing:timestep', 60)
o.set_config('general:coastline_action', 'previous')
o,set config('drift:horizontal diffusivity', 0,25) # 🗸 확산 추가
# 입자 시딩
start time = reader wind.start time
end time = start time + timedelta(days=30) # 🔄 30일 시뮬레이션
# 입자 시딩 (시작 시간은 여기서 설정됨)
o, seed elements (lon=128.3, lat=34.1, number=50, radius=5, time=start time)
# 시뮬레이션 실행
o.run(
end time=end time, # 🕒 종료 시간만 설정!
time_step=900,
time_step_output=3600,
outfile='point 4 30days.nc'.
export_variables=['z', 'age_seconds'])
```

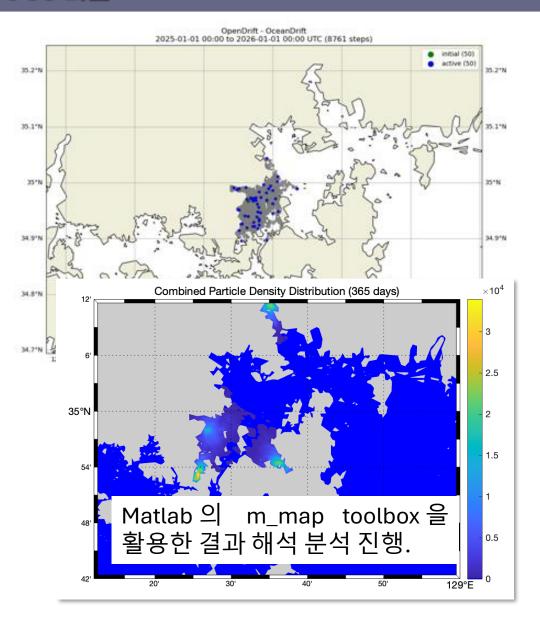
결과 시각화 o.plot(fast=False)





```
1. 가상환경 제작
 2. 가상환경 실행
3. Local 폴더설정
4. VSC 활용 진행
5. Python 작성
 6. Script 실행
  7. 결과 확인
8. 결과 해석 진행
```

```
% 파일 목록
files = {'point_4_30days.nc', 'point_4_180days.nc', 'point_4_365days.nc',};
% 히트맵 값 저장용 (색상 범위 통일용)
all counts max = 0;
% figure 생성
figure;
for i = 1:length(files)
file = files{i};
%데이터로드
lon = ncread(file, 'lon');
lat = ncread(file, 'lat');
lon_all = lon(:);
lat all = lat(:);
valid idx = ~isnan(lon_all) & ~isnan(lat_all);
lon all = lon all(valid idx);
lat all = lat all(valid idx);
% 히트맵 생성
nbins = 100:
[counts, xedges, yedges] = histcounts2(lon all, lat all, nbins);
xcenter = 0.5 * (xedges(1:end-1) + xedges(2:end));
ycenter = 0.5 * (yedges(1:end-1) + yedges(2:end));
[lon grid, lat grid] = meshgrid(xcenter, ycenter);
lon min = min(xcenter);
lon max = max(xcenter);
lat min = min(ycenter);
lat max = max(ycenter);
% subplot 위치 조정 (가로: 1행 3열)
subplot(1, 3, i);
title("Point1")
% M map 설정
m proj('mercator', 'lon', [lon min lon max], 'lat', [lat min lat max]);
m_pcolor(lon_grid, lat_grid, counts'); shading interp;
hold on;
m gshhs h('patch', [0.8 0.8 0.8], 'edgecolor', 'none');
hold off:
m grid('box','fancy','tickdir','in');
% 제목
switch i
case 1
```



I. 개발환경 구축

3. 프로그램 실행

```
1. 가상환경 제작
2. 가상환경 실행
3. Local 폴더설정
4. VSC 활용 진행
5. Python 작성
 6. Script 실행
  7. 결과 확인
8. 결과 해석 진행
```

트맵 생성 = 100;

xedges, yedges] = histcounts2(lon_all, lat_all, nbins);

xcenter = 0.5 * (xedges (1:end-1) + xedges (2:end)); ycenter = 0 나 근다를 활용한)가상환경 설정과 OSS 다운

lon min = min(xcenter);

lon max = max(xcenter);

lat min = min(ycenter); lat max = max(ycenter);

% subplot 위치 조정 (가로: 1행 3열)

subplot(1, 3, i);

title("Point1")

% M map 설정

m proj('mercator', 'lon', [lon min lon max], 'lat', [lat min lat max]);

m pcolor(lon grid, lat grid, counts'); shading interp;

hold on;

m gshhs h('patch', [0.8 0.8 0.8], 'edgecolor', 'none');

hold off;

m grid('box','fancy','tickdir','in');

% 제목

switch i

case 1

title('30 days');

case 2

title('180 days');

case 3

title('365 days');

end

% 전체 색상 범위 기록

all_counts_max = max(all_counts_max, max(counts(:)));

% 색상 범위 통일 (선택 사항)

for i = 1:3

subplot(1, 3, i);

caxis([0 all counts max]);

end

% 공통 colorbar 아래에 추가

h = colorbar('Southoutside');

set(h, 'Position', [0.35 0.08 0.3 0.03]); % 수평 위치 조정



