**주 간 회 의 록**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **팀 명** | Sky Rescuers | **차수** | 1차 |
| **일 시** | 2023년 3월 23일 목요일 21시 30분 | | |
| **장 소** | 창업보육센터 C동 102호 | | |
| **참석자** | 이재성, 이선호, 이지훈, 정승진, 한규영 | | |
| **불참자** |  | | |
| **주요안건** | 1. 제안서 피드백 수정 2. LINK 제출 서류 취합 3. 추가 구매물품 확정 4. 물품 검수 | | |
| **회의내용** | * **지난주 진행상황**  1. **설계목표치 정량화** 2. **소프트웨어 알고리즘 구체화** 3. **2차 제안서 및 발표자료 수정** 4. **물품 주문**  * **이번주 진행상황 (진행상황을 나타내는 사진 등 첨부)**  1. **배송 물품 검수 – 픽스호크, 드론프레임, 모터, 변속기, 텔레메트리** 2. **IMU테스트 - 픽스호크 동작확인** 3. **텔레메트리 통신 테스트** 4. **더미데이터 제작** 5. **기능별 추상 함수 구현** 6. **프로세스 사용법 정리**  * **지난주 제안서 피드백 부분**  1. **드론과 차량사이의 거리유지 제어 목표 설정** 2. **드론과 차량사이의 통신 목표 설정** 3. **복수의 개념을 비교하여 설계 확정**  * **지도교수님과 논의사항**  1. **사이렌 소리가 어디까지 들리게 할지 설정하기** 2. **이러한 소프트웨어를 설정하게된 배경 또는 비교군 확인** 3. **오차범위 설정 후 오차율 설정 ex)100m 유지시 오차범위 ±2m 이내를 10초 중 9초이상 유지.** 4. **소프트웨어 에러 시나리오 재설정**  * **문제점**  1. **도면이 없어서 힘들다.**  * **해결방안**  1. **도면의 문제점은 직접 측정 후 제작하여 해결할 예정**  * **GPS**   ‘Haversine’ 수식 : 항법에서 사용되는 방정식으로 지구와 같은 구의 표면 상에서 두 점 사이의 거리구할 수 있다. 먼저 위도와 경도를 각각 degree 단위에서 radian 단위로 변환해야 합니다. 그 후, 위도와 경도를 이용하여 거리와 방위각을 계산할 수 있습니다.    [ 그림 2 ] 지도 gps값 계산    [ 그림 ] 방정식을 코드로 구현    [ 그림 ] 2개의 GPS raw Data | | |