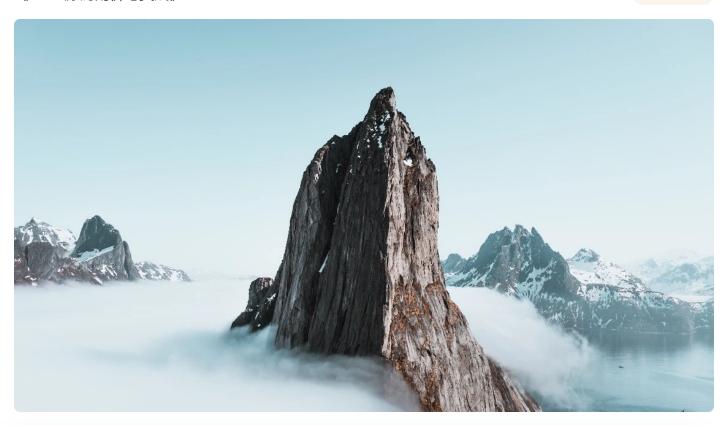
答疑4 | 第19~24讲课后思考题答案及常见问题答疑

2021-11-02 蒋德钧

《Redis源码剖析与实战》

课程介绍 >



讲述: 蒋德钧

时长 15:23 大小 14.10M



你好, 我是蒋德钧。这节课, 我们继续来解答第 19 到 24 讲的课后思考题。

注意,今天讲解的这些思考题,一方面会涉及 Redis 哨兵实例的代码细节,以及管道机制在 Redis 中的应用;另一方面,这些思考题也是考查常用的开发知识,比如状态机、子进程使用 等进程考查。希望你通过这节课的内容,可以再回顾下 Redis 哨兵实例的代码,并进一步了解 题目解答中涉及的开发知识和技术。

❷第 19 讲

问题: RDB 文件的创建是由一个子进程来完成的,而 AOF 重写也是由一个子进程完成的,这两个子进程可以各自单独运行。那么请你思考一下,为什么 Redis 源码中在有 RDB 子进程运行时,不会启动 AOF 重写子进程呢?

我设计这道题的目的,是希望你能了解和掌握 RDB 文件创建和 AOF 重写这两个操作本身, 涉及到的资源消耗。我们在开发系统软件时,对于使用子进程或是线程来进行并发处理,有时 会存在一个误区:只要使用了多子进程或是多线程就可以加速并行执行的任务。

但是,执行多子进程能够获得的收益还是要看这些子进程,对资源竞争的情况。就像这道题目提出的,虽然 RDB 创建和 AOF 重写可以会用两个子进程单独运行,但是从它们使用的资源角度来看,它们之间会存在竞争。

那么,一个最明显的资源竞争就是**对磁盘的写竞争**。创建 RDB 文件和重写 AOF,都需要把数据写入磁盘,如果同时让这两个子进程写盘,就会给磁盘带来较大的压力。而除了磁盘资源竞争以外,RDB 文件创建和 AOF 重写还需要读取 Redis 数据库中的所有键值对,如果这两个子进程同时执行,也会消耗 CPU 资源。

∅第 20 讲

问题: 这节课, 我给你介绍了重写子进程和主进程间进行操作命令传输、ACK 信息传递用的三个管道。那么, 你在 Redis 源码中还能找到其他使用管道的地方吗?

这道题目,是希望你能更多地了解下管道在 Redis 中的应用。有不少同学都找到了多个使用管道的地方,我在这里总结下。

• 首先, 创建 RDB、AOF 重写和主从复制时会用到管道。

在 RDB 文件的创建函数 rdbSaveBackground、AOF 重写的函数 rewriteAppendOnlyFileBackground,以及把 RDB 通过 socket 传给从节点的函数 rdbSaveToSlavesSockets 中,它们都会调用 openChildInfoPipe 函数,创建一个管道 child_info_pipe,这个管道的描述符数组,保存在了全局变量 server 中。

当 RDB 创建结束或是 AOF 文件重写结束后,这两个函数会调用 sendChildInfo 函数,通过刚才创建的管道 child info pipe,把子进程写时复制的实际数据量发送给父进程。

下面的代码展示了 rdbSaveBackground、rewriteAppendOnlyFileBackground、rdbSaveToSlavesSockets 这三个函数使用管道的主要代码,你可以看下。

```
int rdbSaveBackground(char *filename, rdbSaveInfo *rsi) {
4 openChildInfoPipe();
5 if ((childpid = fork()) == 0) {
  server.child_info_data.cow_size = private_dirty; //记录实际的写时复制数据量
    sendChildInfo(CHILD_INFO_TYPE_RDB); //将写时复制数据量发送给父进程
9
   ...} ...}
int rdbSaveToSlavesSockets(rdbSaveInfo *rsi) {
12 ...
13 openChildInfoPipe();
14 if ((childpid = fork()) == 0) {
15 ...
16 server.child_info_data.cow_size = private_dirty; //记录实际的写时复制数据量
17 sendChildInfo(CHILD_INFO_TYPE_RDB); //将写时复制数据量发送给父进程
18 ...} ...}
21 int rewriteAppendOnlyFileBackground(void) {
23 openChildInfoPipe(); //创建管道
25 if ((childpid = fork()) == 0) {
27 if (rewriteAppendOnlyFile(tmpfile) == C_OK) {
28 ...
29 server.child_info_data.cow_size = private_dirty; //记录实际写时复制的数据量
30 sendChildInfo(CHILD_INFO_TYPE_AOF); //将写时复制的数据量发送给父进程
31 ...} ...}
```

此外,在刚才介绍的 rdbSaveToSlavesSockets 函数中,它还会创建一个管道。当子进程把数据传给从节点后,子进程会使用这个管道,向父进程发送成功接收到所有数据传输的从节点ID,你可以看看下面的代码。

```
lint rdbSaveToSlavesSockets(rdbSaveInfo *rsi) {

2 ...

3 if (pipe(pipefds) == -1) return C_ERR;

4 server.rdb_pipe_read_result_from_child = pipefds[0]; //创建管道读端

5 server.rdb_pipe_write_result_to_parent = pipefds[1]; //创建管道写端

6 ...

7 if ((childpid = fork()) == 0) {

8 ...

9 //数据传输完成后,通过管道向父进程传输从节点ID

10 if (*len == 0 || write(server.rdb_pipe_write_result_to_parent,msg,msglen) != msgl

11 ...}
```

• 其次, Redis module 运行时会用到管道。

在 module 的初始化函数 moduleInitModulesSystem 中,它会创建一个管道 module blocked pipe,这个管道会用来唤醒由于处理 module 命令而阻塞的客户端。

下面的代码展示了管道在 Redis module 中的使用,你可以看下。

```
l void moduleInitModulesSystem(void) {

2 ...

3 if (pipe(server.module_blocked_pipe) == -1) {...} //创建管道

4 ...}

6 int RM_UnblockClient(RedisModuleBlockedClient *bc, void *privdata) {

7 ...

8 if (write(server.module_blocked_pipe[1],"A",1) != 1) {...} //向管道中写入"A"字符,表

9 ...}

10 void moduleHandleBlockedClients(void) {

1 ...

1 while (read(server.module_blocked_pipe[0],buf,1) == 1); //从管道中读取字符

1 ...}
```

最后, linuxMadvFreeForkBugCheck 函数会用到管道。

基于 arm64 架构的 Linux 内核有一个 Bug,这个 Bug 可能会导致数据损坏。而 Redis 源码就针对这个 Bug,打了一个补丁,这个补丁在 main 函数的执行过程中,会调用 linuxMadvFreeForkBugCheck 函数,这个函数会 fork 一个子进程来判断是否发现 Bug,而子进程会使用管道来和父进程交互检查结果。你也可以具体看下修复这个 Bug 的 ❷补丁。

∅第 21 讲

问题: 这节课我们介绍的状态机是当实例为从库时会使用的。那么,当一个实例是主库时,为什么不需要使用一个状态机,来实现主库在主从复制时的流程流转呢?

在 Redis 实现主从复制时,从库涉及到的状态变迁有很多,包括了发起连接、主从握手、复制 类型判断、请求数据等。因此,使用状态机开发从库的复制流程,可以很好地帮助我们实现状 态流转。 但是,如果你再去看下主从复制的启动,你会发现,**主从复制都是由从库执行 slaveof 或 replicaof 命令而开始**。这也就是说,主从复制的发起方是从库,而对于主库来说,它只是被动式地响应从库的各种请求,并根据从库的请求执行相应的操作,比如生成 RDB 文件或是传输数据等。

而且,从另外一个角度来说,主库可能和多个从库进行主从复制,而**不同从库的复制进度和状态很可能并不一样**,如果主库要维护状态机的话,那么,它还需要为每个从库维护一个状态机,这个既会增加开发复杂度,也会增加运行时的开销。正是因为这些原因,所以主库并不需要使用状态机进行状态流转。

除此之外,@曾轼麟同学也提到了一个原因,主库本身是可能发生故障,并要进行故障切换的。如果主库在执行主从复制时,也维护状态机,那么一旦主库发生了故障,也还需要考虑状态机的冗余备份和故障切换,这会给故障切换的开发和执行带来复杂度和开销。而从库维护状态机本身就已经能完成主从复制,所以没有必要让主库再维护状态机了。

∅第 22 讲

问题: 哨兵实例本身是有配置文件 sentinel.conf 的,那么你能在哨兵实例的初始化过程中, 找到解析这个配置文件的函数吗?

在前面的 **Ø 第** 8 讲中,我重点给你介绍了 Redis server 的启动和初始化过程。因为哨兵实例本身也是一个 Redis server,所以它启动后的初始化代码执行路径,和 Redis server 是类似的。

哨兵实例启动后,它的入口函数是 serve.c 文件中的 **main 函数**。然后,main 函数会调用 loadServerConfig 函数加载配置文件。而 loadServerConfig 会进一步调用 loadServerConfigFromString 函数,解析配置文件中的具体配置项。

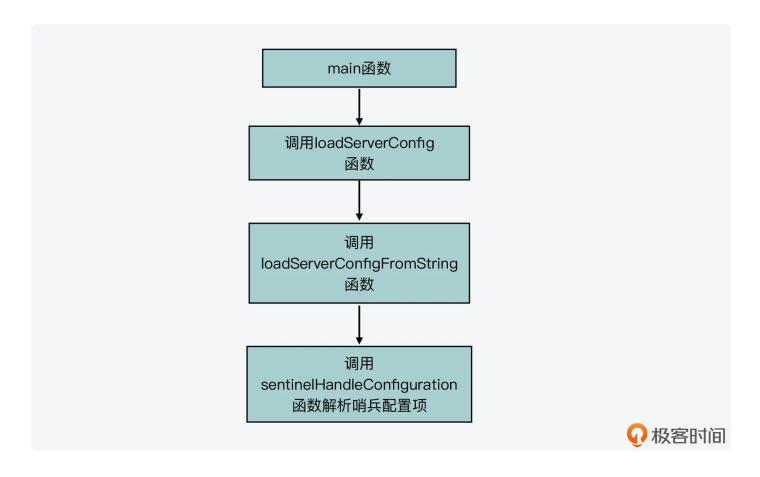
那么,当 loadServerConfigFromString 函数在解析配置项时,它会使用条件分支判断来匹配不同的配置项。当它匹配到配置项为"sentinel"时,它就会执行解析哨兵实例配置项的代码分支了,具体来说,它会**调用** sentinelHandleConfiguration 函数来进行解析,如下所示:

```
1 void loadServerConfigFromString(char *config) {
2 else if (!strcasecmp(argv[0],"sentinel")) {
3 ...
```

```
4 err = sentinelHandleConfiguration(argv+1,argc-1);
5 ...\!..\!
```

sentinelHandleConfiguration 函数是在 sentinel.c 文件中实现的,它和 loadServerConfigFromString 函数类似,也是匹配 sentinel.conf 中的不同配置项,进而执行不同的代码分支。你可以进一步阅读它的代码来进行了解。

我在这里也画了一张图,展示了哨兵实例解析配置项的函数调用关系,你可以看下。



∅第 23 讲

问题: 哨兵实例执行的周期性函数 sentinelTimer,它在函数执行逻辑的最后,会修改 server.hz 配置项,如下所示:

```
1 void sentinelTimer(void) {
2 ...
3 server.hz = CONFIG_DEFAULT_HZ + rand() % CONFIG_DEFAULT_HZ;
4 }
```

那么,你知道调整 server.hz 的目的是什么吗?

这道题目,像是 @Kaito、@曾轼麟、@可怜大灰狼等不少同学,都给出了正确答案,这里我就来总结一下。

那么,要回答这道题目,首先你要知道 **server.hz 表示的是定时任务函数 serverCron 的执行 频率**,而哨兵实例执行的周期性函数 sentinelTimer,也是在 serverCron 中被调用执行的。 所以,sentinelTimer 函数的运行频率会按照 server.hz 来执行。

我在第 23 讲中给你介绍过,当哨兵实例判断了主节点客观下线后,它们就要开始选举 Leader 节点,以便进行故障切换。但是,Leader 选举时,哨兵需要获得半数以上的赞成票, 如果在一轮选举中没能选出 Leader,此时,哨兵实例会再次进行选举。

但是,为了避免多个哨兵同时开始进行选举,又同时都没法获得超过半数的赞成票,而导致 Leader 选举失败,sentinelTimer 函数在执行的最后一步,对 server.hz 做了微调:**在默认值 CONFIG_DEFAULT_HZ 的基础上,增加一个随机值。**

这样一来,每个哨兵的执行频率就不会完全同步了。一轮选举失败后,哨兵再次选举时,不同哨兵的再次执行频率不一样,这就把它们发起投票的时机错开了,从而降低了它们都无法获得超过半数赞成票的概率,也就保证了 Leader 选举能快速完成,可以执行实际的故障切换。

所以, sentinelTimer 函数修改 server.hz, 可以避免故障切换过程中, 因为 Leader 节点选举不出来而导致无法完成的情况, 提升了 Redis 的可用性。

∅第 24 讲

问题: 哨兵在 sentinelTimer 函数中会调用 sentinelHandleDictOfRedisInstances 函数,对每个主节点都执行 sentinelHandleRedisInstance 函数,并且还会对主节点的所有从节点,也执行 sentinelHandleRedisInstance 函数。那么,哨兵会判断从节点的主观下线和客观下线吗?

这道题目是希望你能进一步阅读 sentinelHandleRedisInstance 函数的源码,对它的执行流程有个更加详细的了解。

@曾轼麟同学在留言区就给出了比较详细的分析,我在此基础上做了些完善,分享给你。

首先,在 sentinelHandleDictOfRedisInstances 函数中,它会执行一个循环流程,针对当前哨兵实例监听的每个主节点,都**执行 sentinelHandleRedisInstance 函数**。

在这个处理过程中,存在一个**递归调用**,也就是说,如果当前处理的节点就是主节点,那么 sentinelHandleDictOfRedisInstances 函数,会进一步针对这个主节点的从节点,再次调用 sentinelHandleDictOfRedisInstances 函数,从而对每个从节点执行 sentinelHandleRedisInstance 函数。

这部分的代码逻辑如下所示:

```
l void sentinelHandleDictOfRedisInstances(dict *instances) {

2 ...

3 di = dictGetIterator(instances);

4 while((de = dictNext(di)) != NULL) {

5 sentinelRedisInstance *ri = dictGetVal(de); //获取哨兵实例监听的每个主节点

6 sentinelHandleRedisInstance(ri); //调用sentinelHandleRedisInstance

7 if (ri->flags & SRI_MASTER) { //如果当前节点是主节点,那么调用sentinelHandleDictOf

8 sentinelHandleDictOfRedisInstances(ri->slaves);

9 ...}

10 ...}
```

然后,在 sentinelHandleRedisInstance 函数执行时,它会**调用** sentinelCheckSubjectivelyDown 函数,来判断当前处理的实例是否主观下线。这步操作 没有任何额外的条件约束,也就是说,无论当前是主节点还是从节点,都会被判断是否主观下 线的。这部分代码如下所示:

```
      1 void sentinelHandleRedisInstance(sentinelRedisInstance *ri) {

      2 ...

      3 sentinelCheckSubjectivelyDown(ri); //无论是主节点还是从节点,都会检查是否主观下线

      4 ...}
```

但是要注意, sentinelHandleRedisInstance 函数在调用 sentinelCheckObjectivelyDown函数, 判断实例客观下线状态时, 它会检查当前实例是否有主节点标记, 如下所示:

```
2 ...
3 if (ri->flags & SRI_MASTER) { //只有当前是主节点,才检查是否客观下线
4 sentinelCheckObjectivelyDown(ri);
5 ...}
6 ...}
```

那么总结来说,对于主节点和从节点,它们的 sentinelHandleRedisInstance 函数调用路径就如下所示:

主节点: sentinelHandleRedisInstance -> sentinelCheckSubjectivelyDown -> sentinelCheckObjectivelyDown

从节点: sentinelHandleRedisInstance -> sentinelCheckSubjectivelyDown

所以,回到这道题目的答案上来说,哨兵会判断从节点的主观下线,但不会判断其是否客观下线。

此外,@曾轼麟同学还通过分析代码,看到了**从节点被判断为主观下线后,是不能被选举为新主节点的**。这个过程是在 sentinelSelectSlave 函数中执行的,这个函数会遍历当前的从节点,依次检查它们的标记,如果一个从节点有主观下线标记,那么这个从节点就会被直接跳过,不会被选为新主节点。

下面的代码展示了 sentinelSelectSlave 函数这部分的逻辑, 你可以看下。

```
la family sentinelRedisInstance *sentinelSelectSlave(sentinelRedisInstance *master) {
2 ...
3 di = dictGetIterator(master->slaves);
4 while((de = dictNext(di)) != NULL) { //遍历主节点的每一个从节点
5 sentinelRedisInstance *slave = dictGetVal(de);
6 ...
7 if (slave->flags & (SRI_S_DOWN|SRI_O_DOWN)) continue; //如果从节点主观下线, im.} ...}
```

小结

好了, 今天这节课就到这里了, 我们来总结下。

今天这节课,我主要给你解答了第 19 讲到 24 讲的课后思考题。这些题目有些是涉及 Redis 源码的细节,比如哨兵实例的初始化操作、周期性任务对主从节点执行的操作等。对于这部分内容,我希望你能结合代码做进一步的阅读,并掌握好它。

而有些题目,则是和通用的开发知识和技巧相关。比如,管道在子进程和父进程间提供的通信机制、状态机在复杂流程开发中的使用、分布式共识开发中的投票频率调整等。关于这部分内容,我希望你能结合它们在 Redis 代码实现中的应用,掌握它们的使用方法,并应用到你自己的系统开发中。

分享给需要的人,Ta订阅超级会员,你最高得 50 元 Ta单独购买本课程,你将得 20 元

🕑 生成海报并分享

⑥ 版权归极客邦科技所有,未经许可不得传播售卖。 页面已增加防盗追踪,如有侵权极客邦将依法追究其法律责任。

上一篇 答疑3 | 第13~18讲课后思考题答案及常见问题答疑

下一篇 答疑5 | 第25~32讲课后思考题答案及常见问题答疑

更多学习推荐

最新 Java 面试加油包 重磅上线! 限时免费

6 家大厂面试常考题

4 位资深专家视频课

15 个 Java 核心技术点

100 道算法必会题+详细解析

免费去领 🌯

686 道 Java 面试高频题+详细解析

精选留言(1)





曾轼麟

2021-11-02

感谢老师的答疑, 针对这些经典的问题, 相信我还会重新回来复阅的

...

1