**Отчет**

**Лабораторная работа №2**

1. **В чём состоит процесс калибровки сканера Calibry 3D?**Настройка фокуса камер и проектора, выставление правильной дистанции до калибровочной мишени, съёмка мишени в нескольких положениях, вычисление и сохранение параметров (внутренних/внешних) камер и проектора.
2. **Что происходит в процессе регистрации?**Совмещение отдельных сканов/серий в одну систему координат по геометрии, текстуре или маркерам; расчёт трансформаций и устранение дрейфа.
3. **Что происходит в процессе финализации?**Построение единой сетки (fusion), удаление шумов, сглаживание, заполнение дыр, расчёт/наклейка текстуры и подготовка к экспорту.
4. **Что сделать, чтобы в калибровке окружности совмещались?**Отрегулировать фокус объективов и расстояние до калибровочной платы, держать мишень ровно и в «зелёной» зоне дистанции, пока проецируемые круги/контуры не совпадут с печатными.
5. **Какие объекты рекомендуется сканировать Calibry 3D?**Матовые, не блестящие и не прозрачные, среднего размера (порядка десятков сантиметров и выше) с выраженной геометрией/текстурой: люди/торс/полный рост, пластиковые детали, гипс, ткань и т.п.
6. **Какие режимы сканирования есть у Calibry 3D?**По геометрии, по текстуре (цвету), по маркерам (наклейкам), комбинированные варианты (геометрия+текстура/маркеры).
7. **Когда проводится множественная постобработка?**Когда объект снимался частями/в нескольких сессиях или сложный: сначала обрабатывают и склеивают сегменты по отдельности, затем повторная финализация уже на объединённой модели для лучшего качества.
8. **Как меняются яркость вспышки и мощность проектора?**Во время сканирования прямо на сканере, в ПО: увеличиваем на тёмных/матовых объектах, уменьшаем на светлых/блестящих, чтобы избежать пересвета; ориентируемся на индикаторы экспозиции.
9. **Как настраивать оптимальное расстояние до объекта в процессе сканирования?**По индикатору расстояния на экране сканера: держать в «зелёной» зоне если близко — отойти, если далеко — подойти.
10. **Сколько нужно точек для склеивания частей объекта?**Минимум три общие точки на разных частях сканах.