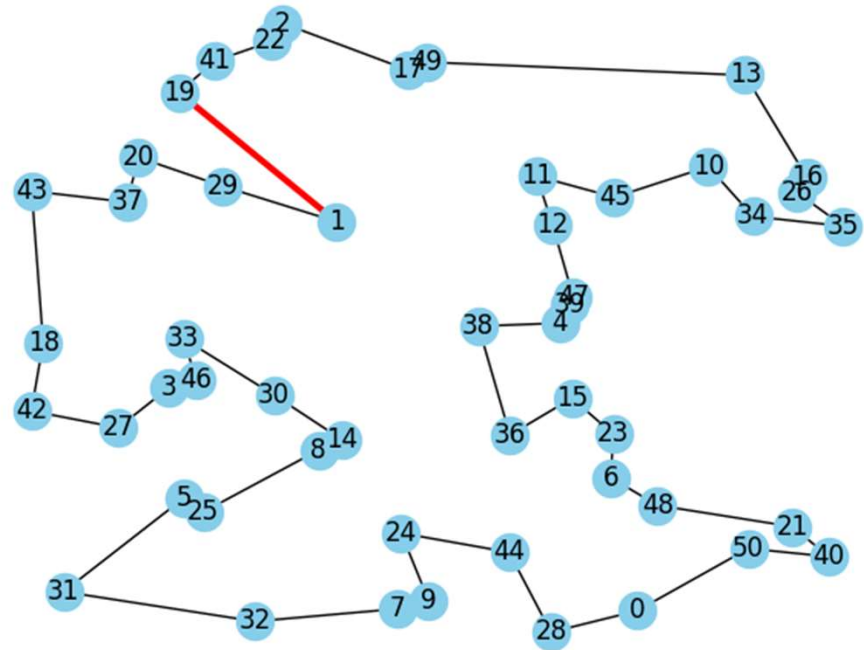


三角形分割 + **seg1** + **seg2**



最適巡回路