

# Содержание

<b>1</b>	<b>Линейные пространства. Пространства со скалярным произведением.</b>	<b>2</b>
1.1	Неравенство Коши-Бунековского-Шварца. . . . .	2
1.2	Процесс ортогонализации Грама-Шмидта и QR-разложение матрицы. . .	3
1.3	Матрица Грама и критерий линейной зависимости. . . . .	4
1.4	Общий вид скалярного произведения в конечномерном пространстве. . .	5
1.5	Задача о наилучшем приближении вектора на конечномерном подпространстве в пространстве со скалярным произведением. . . . .	6
<b>2</b>	<b>Линейные операторы.</b>	<b>7</b>
2.1	Матрица линейного оператора в паре базисов. Изменение матрицы оператора при изменении пары базисов. . . . .	7
2.2	Эквивалентность матриц, подобие матриц и инварианты подобия. . . . .	8
2.3	Ядро и образ линейного оператора. Соотношение между рангом и дефектом линейного оператора. . . . .	10
2.4	Обратимый оператор. Критерий обратимости. Линейность обратного оператора. . . . .	11
2.5	Оператор проектирования. . . . .	11
2.6	Собственные значения и собственные векторы. Характеристический многочлен линейного оператора (матрицы). . . . .	12
2.7	Геометрическая и алгебраическая кратность собственного значения. . . .	13
2.8	Операторы простой структуры и диагонализуемые матрицы. Критерий диагонализуемости. . . . .	14
2.9	Верхняя треугольная форма матрицы линейного оператора в комплексном пространстве. . . . .	14
2.10	Многочлен от линейного оператора (матрицы). Теорема Гамильтона-Кэли. .	16
2.11	Нильпотентные и квазискалярные операторы (матрицы). Критерий нильпотентности. . . . .	16
2.12	Прямая сумма линейных операторов (матриц). Теорема о расщеплении вырожденного оператора. . . . .	17
2.13	Корневое расщепление линейного оператора. . . . .	18
2.14	Нерасщепляемые операторы и подпространства Крылова. . . . .	19
2.15	Условие линейной независимости составной системы векторов Крылова нильпотентного оператора. . . . .	20
2.16	Максимальное расщепление и жорданова форма нильпотентного оператора. .	21

# 1 Линейные пространства. Пространства со скалярным произведением.

## 1.1 Неравенство Коши-Бунековского-Шварца.

**Опр.** Пусть  $V$  - вещественное линейное пространство, на котором каждой упорядоченной паре векторов  $x, y \in V$  поставлено в соответствие вещественное число  $(x, y)$  таким образом, что:

- $(x, x) \geq 0 \forall x \in V; (x, x) = 0 \Leftrightarrow x = 0;$
- $(x, y) = (y, x) \forall x, y \in V;$
- $(x + y, z) = (x, z) + (y, z) \forall x, y, z \in V;$
- $(\alpha x, y) = \alpha(x, y) \forall \alpha \in \mathbb{R} \forall x, y \in V.$

Число  $(x, y)$  называется скалярным произведением векторов  $x, y$ . Вещественное линейное пространство со скалярным произведением называется евклидовым.

**Опр.** Пусть  $V$  - комплексное линейное пространство, на котором каждой упорядоченной паре векторов  $x, y \in V$  поставлено в соответствие комплексное число  $(x, y)$  таким образом, что:

- $(x, x) \geq 0 \forall x \in V; (x, x) = 0 \Leftrightarrow x = 0;$
- $(x, y) = \overline{(y, x)} \forall x, y \in V;$
- $(x + y, z) = (x, z) + (y, z) \forall x, y, z \in V;$
- $(\alpha x, y) = \alpha(x, y) \forall \alpha \in \mathbb{C} \forall x, y \in V.$

Число  $(x, y)$  называется скалярным произведением векторов  $x, y$ . Комплексное линейное пространство со скалярным произведением называется унитарным.

**Опр.** В произвольном евклидовом или унитарном пространстве величина  $|x| := \sqrt{(x, x)}$  называется длиной вектора.

**Теорема** (Неравенство Коши-Буняковского-Шварца). Скалярное произведение векторов и их длины связано неравенством  $|(x, y)| \leq |x||y|$ . Равенство достигается в том и только в том случае, когда векторы  $x$  и  $y$  линейно зависимы.

*Д-во.* Случай  $(x, y) = 0$  очевиден. В противном случае запишем  $(x, y) = |(x, y)|\xi$ , где  $\xi = e^{i\phi}$ , и рассмотрим функцию вещественного аргумента  $F(t) = (x + t\xi y, x + t\xi y) = (x, x) + t\xi(x, y) + t\bar{\xi}(x, y) + t^2\xi\bar{\xi}(y, y) = t^2|y|^2 + 2t|(x, y)| + |x|^2$ . В силу свойств скалярного произведения  $F(t) \geq 0$  при всех вещественных  $t$ . Значит  $D \leq 0$ ,  $D = |(x, y)|^2 - |x|^2|y|^2 \leq 0 \implies |(x, y)| \leq |x||y|$ . Равенство означает, что  $D = 0 \implies (x + t\xi y, x + t\xi y) = 0 \implies x + t\xi y = 0$ .  $\square$

## 1.2 Процесс ортогонализации Грама-Шмидта и QR-разложение матрицы.

**Теорема.** Для любой линейно независимой системы векторов  $a_1, \dots, a_m$  существует ортогональная система  $p_1, \dots, p_m$  такая, что  $L(p_1, \dots, p_k) = L(a_1, \dots, a_k)$ ,  $1 \leq k \leq m$ .

*Д-во.* Положим, что  $p_1 = a_1 \implies L(p_1) = L(a_1)$ . Предположим, что уже построена ортогональная система  $p_1, \dots, p_{k-1}$  такая, что  $L(p_1, \dots, p_i) = L(a_1, \dots, a_i)$  при  $1 \leq i \leq k-1$ . Тогда вектор

$$p_k = a_k - \sum_{i=1}^{k-1} \frac{(a_k, p_i)}{(p_i, p_i)} p_i.$$

будет ортогонален каждому из векторов  $p_1, \dots, p_{k-1}$ :

$$(p_k, p_j) = (a_k, p_j) - \left( \sum_{i=1}^{k-1} \frac{(a_k, p_i)}{(p_i, p_i)} p_i, p_j \right) = (a_k, p_j) - \frac{(a_k, p_j)}{(p_j, p_j)} (p_j, p_j) = 0.$$

Кроме того,  $p_k \in L(p_1, \dots, p_{k-1}, a_k) = L(a_1, \dots, a_{k-1}, a_k)$  и  $a_k \in L(p_1, \dots, p_{k-1}, p_k) \implies L(p_1, \dots, p_{k-1}, p_k) = L(a_1, \dots, a_{k-1}, a_k)$ .  $\square$

Теорема об ортогонализации содержит, по существу, следующий алгоритм построения ортонормированной системы  $q_1, \dots, q_m$  в линейной оболочке заданной линейно независимой системы  $a_1, \dots, a_m$ :

$$p_k := a_k - \sum_{i=1}^{k-1} (a_k, q_i) q_i, \quad q_k := \frac{p_k}{|p_k|}, \quad k = 1, 2, \dots, m.$$

Этот алгоритм называется процессом ортогонализации Грама-Шмидта.

Пусть матрица  $A$  имеет линейно независимые столбцы  $a_1, \dots, a_m$ , а процесс ортогонализации ее столбцов относительно естественного скалярного произведения дает ортонормированные столбцы  $q_1, \dots, q_m$ . Процесс ортогонализации устроен таким образом, что  $a_k$  есть линейная комбинация столбцов  $q_1, \dots, q_k$ :

$$a_k = \sum_{i=1}^k r_{ik} q_i \Leftrightarrow A = QR, \quad Q = [q_1, \dots, q_m], \quad R = \begin{bmatrix} r_{11} & r_{12} & \dots & r_{1m} \\ & r_{22} & \dots & r_{2m} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & r_{mm} \end{bmatrix}.$$

**Опр.** Разложение  $A = QR$ , где  $Q$  имеет ортонормированные столбцы, а  $R$  - верхняя треугольная матрица, называется QR-разложением матрицы  $A$ . Таким образом, для любой прямоугольной матрицы с линейно независимыми столбцами существует QR-разложение.

**Теорема** (Теорема о QR-разложении). Любая квадратная комплексная матрица представима в виде произведения унитарной и верхней треугольной матрицы.

*Д-во.* Любая квадратная матрица  $A$  является пределом последовательности невырожденных матриц  $A_k = A - \alpha_k I$ , так как заведомо имеется последовательность чисел  $\alpha_k \rightarrow 0$ , отличных от собственных значений матрицы  $A$ . Для каждой невырожденной матрицы  $A_k$ , как мы уже знаем, существует  $QR$ -разложение:  $A_k = Q_k R_k$ . Последовательность  $Q_k$  принадлежит компактному множеству матриц, поэтому из нее можно выделить сходящуюся подпоследовательность  $Q_{k_l} \rightarrow Q$ . Матрица  $Q$  будет, конечно, унитарной, а предел последовательности  $R_{k_l} = Q_{k_l}^* A_{k_l} \rightarrow Q^* A$  является, очевидно, верхней треугольной матрицей.  $\square$

### 1.3 Матрица Грама и критерий линейной зависимости.

**Теорема** (теорема о перпендикуляре). *Для любого вектора  $x$  в произвольном пространстве со скалярным произведением и любого конечномерного подпространства  $L \subset V$  существуют и единственны перпендикуляр  $h$  и проекция  $z$  такие, что*

$$x = z + h, \quad z \in L, \quad h \perp L, \quad |x - z| = |h| \leq |x - y| \quad \forall y \in L.$$

*Д-во.* Если  $x \in L$ , то полагаем  $z = x$  и  $h = 0$ . Пусть  $v_1, \dots, v_k$  - базис подпространства  $L$ . В случае  $x \notin L$  система  $v_1, \dots, v_k, x$  будет линейно независимой. Применив к ней процесс ортогонализации Грама-Шмидта, получим ортонормированную системы  $q_1, \dots, q_k, q_{k+1}$  такую, что  $L = L(q_1, \dots, q_k)$  и  $x \in L(q_1, \dots, q_k, q_{k+1})$ , а искомые проекция и перпендикуляр получаются из разложения  $x = \alpha_1 q_1 + \dots + \alpha_k q_k + \alpha_{k+1} q_{k+1}$  очевидным образом:  $z = \alpha_1 q_1 + \dots + \alpha_k q_k$ ,  $h = \alpha_{k+1} q_{k+1}$ .

Единственность: если  $x = z + h = z' + h'$ , где  $z, z' \in L$  и  $h, h' \perp L$ , то  $c := z - z' = h' - h \in L \cap L^\perp \implies c = 0$ .

Наконец, для любого  $y \in L$  находим  $x - y = (z - y) + h$ , и, согласно теореме Пифагора,  $|x - y|^2 = |z - y|^2 + |h|^2 \geq |h|^2$ . Равенство, очевидно, имеет место в том и только в том случае, когда  $y = z$ .  $\square$

Если  $v_1, \dots, v_k$  - произвольный базис подпространства  $L$ , то ортогональная проекция  $z = x_1 v_1 + \dots + x_k v_k$  вектора  $x$  на  $L$  однозначно определяется уравнением  $x - z \perp L$ . Для этого необходимо и достаточно, чтобы вектор  $x - z$  был ортогонален каждому из векторов  $v_1, \dots, v_k$ :

$$\begin{cases} (v_1, v_1)x_1 + \dots + (v_k, v_1)x_k = (x, v_1) \Leftrightarrow (x - z, v_1) = 0 \\ (v_1, v_2)x_1 + \dots + (v_k, v_2)x_k = (x, v_2) \Leftrightarrow (x - z, v_2) = 0 \\ \dots \\ (v_1, v_k)x_1 + \dots + (v_k, v_k)x_k = (x, v_k) \Leftrightarrow (x - z, v_k) = 0 \end{cases}$$

Из теоремы о перпендикуляре следует, что эта система линейных алгебраических уравнений имеет и притом единственное решение, определяющее коэффициенты  $x_1, \dots, x_k$ .

**Опр.** Матрицы  $A = [a_{ij}]$  полученной нами системы линейных алгебраических уравнений имеет элементы  $a_{ij} = (v_i, v_j)$ . Матрица такого вида называется матрицей Грама системы векторов  $v_1, \dots, v_k$ .

**Теорема.** Для линейно независимой системы матрица Грама невырождена.

*Д-во.* Сразу следует из теоремы о перпендикуляре, так как система должна иметь единственное решение.  $\square$

**Теорема.** Матрица Грама неотрицательно определена для любой системы векторов и положительно определена в том и только в том случае, когда система линейно независима.

*Д-во.* Пусть  $A$  - матрица Грама системы  $v_1, \dots, v_k$  и  $x$  - вектор столбец с элементами  $x_1, \dots, x_k$ . Тогда  $x^*Ax = \sum_{i,j=1}^k \bar{x}_i a_{ij} x_j = \sum_{i,j=1}^k \bar{x}_i (v_i, v_j) x_j = \sum_{i=1}^k \bar{x}_i \left( v_i, \sum_{j=1}^k \bar{x}_j v_j \right) = \sum_{i=1}^k \bar{x}_i (v_i, v) = \left( \sum_{i=1}^k \bar{x}_i v_i, v \right) = (v, v) \geq 0, v = \bar{x}_1 v_1 + \dots + \bar{x}_k v_k.$   $\square$

## 1.4 Общий вид скалярного произведения в конечномерном пространстве.

**Теорема.** Пусть  $V$  - вещественное скалярное или комплексное пространство размерности  $n$  и  $e_1, \dots, e_n$  - произвольный фиксированный базис  $V$ . Тогда для произвольной положительно определенной матрицы  $A$  порядка  $n$  формула

$$(x, y) = [y]_e^* A [x]_e = [\bar{y}_1, \dots, \bar{y}_n] A \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}, \text{ где } x = \sum_{j=1}^n x_j e_j, y = \sum_{j=1}^n y_j e_j,$$

задает некоторое скалярное произведение на  $V$  и для произвольного скалярного произведения является тождеством, в котором  $A$  является матрица Грама базиса  $e_1, \dots, e_n$ .

*Д-во.* Пусть  $A$  — эрмитова положительно определенная матрица и  $f(u, v) = v^* A u$  — функция от векторов-столбцов  $u, v \in \mathbb{C}^n$ . Проверка свойств скалярного произведения для данной функции выполняется непосредственно: линейность по первому аргументу очевидна, а положительная определенность и симметричность вытекает их положительной определенности и эрмитовости матрицы.

В тоже время, произвольное скалярное произведение векторов  $x = \sum_{i=1}^n x_i e_i$  и  $y = \sum_{i=1}^n y_i e_i$  имеет вид

$$(x, y) = \left( \sum_{i=1}^n x_i e_i, \sum_{i=1}^n y_i e_i \right) = \sum_{i,j=1}^n \bar{y}_i (e_j, e_i) x_j = [\bar{y}_1 \dots \bar{y}_n] A \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}.$$

$A$  - матрица с элементами  $a_{ij} = (e_j, e_i)$ .  $\square$

## 1.5 Задача о наилучшем приближении вектора на конечномерном подпространстве в пространстве со скалярным произведением.

**Опр.** Пусть  $V$  - нормированное пространство и  $M$  - непустое подмножество векторов из  $V$ . Вектор  $z \in M$  называется элементом наилучшего приближения вектора  $x \in V$  на множестве  $M$ , если  $\|x - z\| \leq \|x - y\| \forall y \in M$ .

**Теорема.** Для любого  $x \in V$  и любого конечномерного подпространства  $M \in V$  существует единственное наилучшее приближение.

*Д-во.* Если  $M$  состоит из одного вектора, то он и является наилучшим приближением. Далее полагаем, что в  $M$  больше одного вектора. Пусть  $y, z \in M$ . Представим  $z$  в виде  $z = y + h$ ,  $h \in M$ . Тогда

$$(x - z, x - z) = (x - y - h, x - y - h) = (x - y, x - y) - (x - y, h) - (h, x - y) + (h, h)$$

$$\|x - z\|^2 = \|x - y\|^2 - (x - y, h) - (h, x - y) + \|h\|^2.$$

Если  $(x - y, h) = 0 \forall h \in M$ , то  $\|x - y\| \leq \|x - z\| \forall z \in M$ .

Если  $\|x - y\| \leq \|x - z\| \forall z \in M$ , то  $-(x - y, h) - (h, x - y) + (h, h) \geq 0 \forall h \in M$ . Заменим что вектор  $h$  на  $h_1 = \frac{(x - y, h)}{\|h\|^2} h$ . Получим

$$\begin{aligned} & - \left( x - y, \frac{(x - y, h)}{\|h\|^2} h \right) - \left( \frac{(x - y, h)}{\|h\|^2} h, x - y \right) + \left( \frac{(x - y, h)}{\|h\|^2} h, \frac{(x - y, h)}{\|h\|^2} h \right) = \\ & = - \frac{\overline{(x - y, h)}}{\|h\|^2} (x - y, h) - \frac{(x - y, h)}{\|h\|^2} \overline{(x - y, h)} + \frac{|(x - y, h)|^2}{\|h\|^4} (h, h) = \\ & = -2 \frac{|(x - y, h)|^2}{\|h\|^2} + \frac{|(x - y, h)|^2}{\|h\|^2} = - \frac{|(x - y, h)|^2}{\|h\|^2} \geq 0 \end{aligned}$$

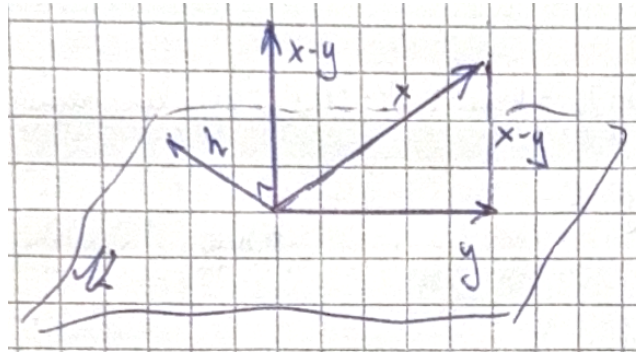
Полученное неравенство верно только при  $(x - y, h) = 0$ .

Итак, чтобы вектор  $y \in M$  был наилучшим приближением к вектору  $x \in V$  необходимо и достаточно, чтобы  $(x - y, h) = 0 \forall h \in M$  (вектор  $x - y$  должен быть ортогонален подпространству  $M$ ).

Докажем, что вектор  $y$ , удовлетворяющий условию  $(x - y, h) = 0 \forall h \in M$  однозначно определяется вектором  $x$ .

Пусть  $(x - y, h) = 0 \forall h \in M$  и существует вектор еще один вектор  $\tilde{y} \in M$  такой, что

$(x - \tilde{y}, h) = 0 \forall h \in M$ . Тогда  $(y - \tilde{y}, h) = 0 \forall h \in M$ . Пологая  $h = y - \tilde{y}$ , получим, что  $(y - \tilde{y}, y - \tilde{y}) = 0 \implies y = \tilde{y}$ .



Докажем теперь, что существует вектор  $y \in M$ , удовлетворяющий условию  $(x - y, h) = 0 \forall h \in M$ .

Пусть  $e_1, \dots, e_m$  - базис  $M$ . Условие  $(x - y, h) = 0 \forall h \in M$  эквивалентно тому, что  $(x - y, e_k) = 0, k = \overline{1, m}$ . Будем искать  $y$  в виде разложения по базису:  $y = \sum_{i=1}^m y_i e_i$ . Тогда

$$\left( \sum_{i=1}^m y_i e_i, e_k \right) = (x, e_k), \quad k = \overline{1, m}.$$

$$\sum_{i=1}^m y_i (e_i, e_k) = (x, e_k), \quad k = \overline{1, m}.$$

— СЛАУ относительно  $y_1, \dots, y_m$ , в которой матрица коэффициентов  $A$  — матрица Грама векторов  $e_1, \dots, e_m$ .  $A$  невырождена  $\implies$  система имеет единственное решение.  $\square$

## 2 Линейные операторы.

### 2.1 Матрица линейного оператора в паре базисов. Изменение матрицы оператора при изменении пары базисов.

Пусть  $e = (e_1, \dots, e_n)$  и  $f = (f_1, \dots, f_n)$  - базисы пространств  $V$  и  $W$ . Линейный оператор  $A \in L(V, W)$  однозначно определяется заданием векторов  $Ae_1, \dots, Ae_n$ . В свою очередь векторы  $Ae_i, i = 1, \dots, n$ , однозначно определяются своими координатами в базисе  $f$ , т.е. коэффициентами разложений

$$\begin{cases} Ae_1 = a_{11}f_1 + a_{21}f_2 + \dots + a_{m1}f_m, \\ Ae_2 = a_{12}f_1 + a_{22}f_2 + \dots + a_{m2}f_m, \\ \dots \\ Ae_n = a_{1n}f_1 + a_{2n}f_2 + \dots + a_{mn}f_m. \end{cases}$$

**Опр.** Матрица

$$A_{fe} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

называется матрицей оператора  $A$  в паре базисов  $e$  и  $f$ .

Пусть  $e$  и  $t = C_{et}^{-1}e$  - два базиса пространства  $V$  с матрицей перехода  $C_{et}$ , а  $f$  и  $s = D_{fs}^{-1}f$  - два базиса пространства  $W$  с матрицей перехода  $D_{fs}$ . Одному и тому же линейному оператору  $A \in L(V, W)$  в паре базисов  $e$  и  $f$  соответствует матрица  $A_{ef}$ , а в паре базисов  $t$  и  $s$  - матрица  $A_{st}$ .

**Теорема.** Матрицы  $A_{fe}$  и  $A_{st}$  линейного оператора в различных парах базисов связаны соотношением

$$A_{st} = D_{fs}^{-1} A_{fe} C_{et}.$$

*Д-во.* Для произвольного вектора  $x \in V$  и его образа  $y = Ax$  имеем

$$y_f = A_{fe} x_e, \quad y_s = A_{st} x_t.$$

В свою очередь,  $x_e = C_{et} x_t$ ,  $y_f = D_{fs} y_s$ . Подставив эти соотношения, получим, что  $D_{fs} y_s = A_{fe} C_{et} x_t$  или  $D_{fs} A_{st} x_t = A_{fe} C_{et} x_t$ . Так как это соотношение имеет место при любых  $x_t$ , то  $D_{fs} A_{st} = A_{fe} C_{et}$ . В силу невырожденности матрицы перехода получаем, что  $A_{st} = D_{fs}^{-1} A_{fe} C_{et}$ .  $\square$

## 2.2 Эквивалентность матриц, подобие матриц и инварианты подобия.

**Опр.** Две матрицы  $A, B \in \mathbb{P}^{m \times n}$  называются эквивалентными, если существуют невырожденные матрицы  $P$  и  $Q$  такие, что  $A = PBQ$ .

**Утверждение.** Эквивалентность матриц является соотношением эквивалентности.

*Д-во.* (рефлексивность)  $A \sim A$ , т.к.  $A = IAI$ .

(симметричность)  $A \sim B \implies \exists P, Q$ , т.ч.  $|P| \neq 0$ ,  $|Q| \neq 0$ ,  $A = PBQ \implies B = P^{-1}AQ^{-1} \implies B \sim A$ .

(транзитивность)  $A \sim B, B \sim C \implies \exists$  невырожденные  $P_1, P_2, Q_1, Q_2$ , т.ч.  $A = P_1 B Q_1$ ,  $B = P_2 C Q_2 \implies A = (P_1 P_2) B (Q_1 Q_2) \implies A \sim C$ .  $\square$

**Теорема.** Две матрицы  $A$  и  $B$  над полем  $\mathbb{P}$  одинакового размера эквивалентны тогда и только тогда, когда они являются матрицами одного линейного оператора  $A \in L(V, W)$ , где  $V$  и  $W$  - линейные пространства над полем  $\mathbb{P}$  размерностей  $n$  и  $m$  соответственно.

*Д-во.* ( $\implies$ ) Пусть  $A, B \in \mathbb{P}^{m \times n}$  и  $B = D^{-1}AC$ . Рассмотрим любые линейные пространства  $V$  и  $W$  над полем  $\mathbb{P}$  такие, что  $\dim V = n$ ,  $\dim W = m$ . Возьмем в пространстве  $V$  произвольный базис  $e$ , а в пространстве  $W$  - базис  $f$ . В силу взаимной однозначности соответствия между  $\mathbb{P}^{m \times n}$  и  $L(V, W)$  существует единственный оператор  $A \in L(V, W)$ , который в паре базисов  $e$  и  $f$  имеет матрицу  $A$ . Тогда матрица  $B$  будет матрицей этого же оператора в паре базисов  $t = Ce$  и  $s = Df$ .

( $\impliedby$ ) Пусть  $A$  и  $B$  - матрицы линейного оператора  $A \in L(V, W)$  в парах базисов  $e, f$  и  $t, s$  соответственно. Причем  $t = C^{-1}e$ ,  $s = D^{-1}f$ . Тогда  $B = D^{-1}AC \implies$  матрицы  $A$  и  $B$  эквивалентны.  $\square$



**Теорема.** Любая невырожденная матрица  $A \in \mathbb{F}^{m \times n}$  ранга  $r$  эквивалентна матрице  $I_r \in \mathbb{F}^{m \times n}$  вида

$$I_r = \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & \dots & 0 & \\ 0 & 1 & \dots & 0 & \emptyset \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \\ 0 & 0 & \dots & 1 & \\ \hline & \emptyset & & & \emptyset \end{array} \right].$$

*Д-во.* Любую матрицу можно привести к диагональному виду элементарными преобразованиями. Если привести матрицу  $A$  к диагональному виду, а затем поделить каждую ненулевую строку на ненулевой элемент в ней, то получится матрица вида  $I_r$ . Это означает, что существу, матрицы элементарных преобразований  $Q_1, \dots, Q_k$  и  $P_1, \dots, P_s$ , такие, что  $I_r = Q_1 \dots Q_k A P_1 \dots P_s$ . Значит  $A \sim I_r$ .  $\square$

**Теорема.** Две матрицы  $A, B \in \mathbb{F}^{m \times n}$  эквивалентны тогда и только тогда, когда их ранги совпадают.

*Д-во.* ( $\implies$ ) Вытекает из того, что умножение на невырожденную матрицу не меняет ранга матрицы.

( $\impliedby$ ) Следует из предыдущей теоремы и транзитивности эквивалентности матриц.  $\square$

**Опр.** Матрицы  $A, B \in \mathbb{F}^{n \times n}$  называются подобными, если существует невырожденная матрица  $C \in \mathbb{F}^{n \times n}$ , т.ч.  $A = C^{-1} B C$ .

**Теорема.** Инварианты подобия:

1. Ранг матрицы;
2. Определитель матрицы;
3. След матрицы.

*Д-во.* 1) Сразу следует из предыдущей теоремы.

2)  $|A| = |P^{-1} B P| = |P^{-1}| |B| |P| = |P^{-1} P| |B| = |B|$ .

3)

$$\begin{aligned} \text{tr}(A) &= \text{tr}(P^{-1} B P) = \sum_{i=1}^n (P^{-1} B P)_{ii} = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (P^{-1})_{ij} (B P)_{ji} = \\ &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (P^{-1})_{ij} \sum_{k=1}^n b_{jk} (P)_{ki} = \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^n b_{jk} \sum_{i=1}^n (P)_{ki} (P)_{ij} = \\ &= \sum_{j=1}^n \sum_{k=1}^n b_{jk} (I)_{kj} = \sum_{j=1}^n b_{jj} = \text{tr}(B) \end{aligned}$$

$\square$

## 2.3 Ядро и образ линейного оператора. Соотношение между рангом и дефектом линейного оператора.

**Опр.** Образом линейного оператора называется множество  $\text{im } A = \{y \in W \mid \exists x \in V : Ax = y\}$ . Ядром линейного оператора называется множество  $\ker A = \{x \in V \mid Ax = 0\}$ . Рангом линейного оператора называется размерность его образа, а дефектом - размерность его ядра.

**Теорема.** Если  $A \in L(V, W)$ , то  $\ker A$  - линейное подпространство пространства  $V$ ,  $\text{im } A$  - линейное подпространство пространства  $W$ .

*Д-во.* Для того чтобы подмножество было подпространством достаточно, чтобы применение операций сложения векторов и умножения вектора на число давало результат в подмножестве. Для данных подмножеств данные условия легко проверяются.  $\square$

**Теорема.** Если  $e_1, \dots, e_n$  - базис пространства  $V$ , то  $\text{im } A = L(Ae_1, \dots, Ae_n)$ .

*Д-во.* Достаточно показать для множеств  $\text{im } A$  и  $L(Ae_1, \dots, Ae_n)$  имеет место двухстороннее вложение. С одной стороны, если  $y \in \text{im } A$ , то  $y = Ax = A \sum_{i=1}^n x_i e_i = \sum_{i=1}^n x_i Ae_i \in L(Ae_1, \dots, Ae_n)$ . С другой стороны, если  $y \in L(Ae_1, \dots, Ae_n)$ , то  $y = \sum_{i=1}^n x_i Ae_i = A \sum_{i=1}^n x_i e_i = Ax \in \text{im } A$ .  $\square$

**Теорема.** Если  $A \in L(V, W)$ , то  $\text{rank } A + \text{def } A = \dim V$ .

*Д-во.* Пусть  $\ker A \neq \{\theta\}$  и  $e_1, \dots, e_k$  - базис  $\ker A$ . Дополним его до базиса  $e_1, \dots, e_k, e_{k+1}, \dots, e_n$  пространства  $V$ .  $\text{im } A = L(Ae_1, \dots, Ae_k, Ae_{k+1}, \dots, Ae_n) = L(Ae_{k+1}, \dots, Ae_n)$ . Покажем, что векторы  $Ae_{k+1}, \dots, Ae_n$  линейно независимы. Пусть это не так. Тогда для нетривиальной линейной комбинации этих векторов имеет место соотношение  $\alpha_{k+1} Ae_{k+1} + \dots + \alpha_n Ae_n = A(\alpha_{k+1} e_{k+1} + \dots + \alpha_n e_n) = \theta$ . Следовательно,  $\alpha_{k+1} e_{k+1} + \dots + \alpha_n e_n \in \ker A$ . Это означает, что вектор  $\alpha_{k+1} e_{k+1} + \dots + \alpha_n e_n$  линейно выражается через  $e_1, \dots, e_k$ , что невозможно в силу линейной независимости  $e_1, \dots, e_n$ . Таким образом,  $\dim \ker A = k$ ,  $\dim \text{im } A = n - k$ .  $\square$

**Теорема.** Пусть  $M$  - конечномерное линейное пространство над полем  $\mathbb{P}$ . Тогда для любых его линейных подпространств  $V_1$  и  $V_2$ , т.ч.  $\dim V_1 + \dim V_2 = \dim V$ , существует линейный оператор  $A \in L(V, V) : \text{im } A = V_1, \ker A = V_2$ .

*Д-во.* Пусть  $\dim V_1 = p$ ,  $\dim V_2 = q$ ,  $\dim V = n$ ,  $n = p + q$  и  $e_{p+1}, \dots, e_n$  - базис  $V_2$ . Дополним его до базиса  $V : e_1, \dots, e_p, e_{p+1}, \dots, e_n$ . Выберем произвольный базис  $V_1 : g_1, \dots, g_p$  и зададим линейный оператор  $A \in L(V, V)$ :

$$\begin{cases} Ae_1 = g_1, \dots, Ae_p = g_p \\ Ae_{p+1} = Ae_{p+2} = \dots = Ae_n = 0 \end{cases}$$

Тогда  $\text{im } A = L(Ae_1, \dots, Ae_p) = A(g_1, \dots, g_p) = V_1$  и  $\ker A = L(e_{p+1}, \dots, e_n) = V_2$ .  $\square$

## 2.4 Обратимый оператор. Критерий обратимости. Линейность обратного оператора.

**Опр.** Оператор  $A : V \rightarrow W$  называется обратимым или невырожденным, если существует оператор  $B : W \rightarrow V$  такой, что  $AB = I_W$  и  $BA = I_V$ .

**Утверждение.** Если линейный оператор обратим, то обратный оператор определен однозначно и является линейным.

*Д-во.* 1) Пусть  $A \in L(V, W)$  и  $B_1, B_2 \in L(W, V)$  обратные к  $A$ . Тогда

$$\left. \begin{aligned} B_1AB_2 &= (B_1A)B_2 = I_V B_2 = B_2 \\ B_1AB_2 &= B_1(AB_2) = B_1I_W = B_2 \end{aligned} \right| \implies B_1 = B_2.$$

2) Пусть  $A \in L(V, W)$  и  $B \in L(W, V)$  — обратный к  $A$ . Тогда  $\forall y_1, y_2 \in W \exists x_1, x_2 \in V : y_1 = Ax_1, y_2 = Ax_2$ , значит  $By_1 = x_1, By_2 = x_2$ .  $\forall \alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{P}$ :

$$\begin{aligned} B(\alpha_1 y_1 + \alpha_2 y_2) &= B(\alpha_1 Ax_1 + \alpha_2 Ax_2) = B(A(\alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2)) = \\ &= (BA)(\alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2) = \alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 = \\ &= \alpha_1 By_1 + \alpha_2 By_2. \end{aligned}$$

□

**Теорема.** Пусть  $V$  и  $W$  — конечномерные пространства над общим полем. Тогда для обратимости линейного оператора  $A \in L(V, W)$  необходимо и достаточно, чтобы  $\dim V = \dim W$  и  $\ker A = \{\theta\}$

*Д-во.* (  $\implies$  ) Если  $x_0 \in \ker A$ , то  $\forall x \in V : A(x + x_0) = Ax + Ax_0 = Ax + \theta = Ax = y \in W$ . Значит  $A^{-1}y = x = x + x_0$ , т.е.  $x_0 = \theta$ .  $\operatorname{im} A = L(Ae_1, \dots, Ae_{\dim V}) \subseteq W \implies \dim W \geq \dim V$  и  $\operatorname{im} A^{-1} = L(A^{-1}f_1, \dots, A^{-1}f_{\dim W}) \subseteq V \implies \dim V \geq \dim W$ . Значит  $\dim V = \dim W$ .

(  $\impliedby$  ) Пусть  $\dim V = \dim W$  и  $\ker A = \{\theta\}$ . Согласно теореме о размерности ядра и образа:  $\operatorname{rank} A = n \implies$  оператор сюръективен и инъективен, а значит для каждого  $y \exists! x = x(y) \in V : Ax = y$ . Пусть оператор  $B : W \rightarrow V$  определяется правилом  $By = x(y)$ . Тогда  $(AB)y = y, (BA)x = x \implies$  выполнены условия обратимости оператора  $A$ . □

## 2.5 Оператор проектирования.

**Опр.** Пусть  $V = L \oplus M$ . Тогда любой вектор  $x \in V$  однозначно представляется в виде суммы  $x = u + v$ , где  $u \in L, v \in M$ . Оператор  $P$ , переводящий  $x$  в  $u$  называется оператором проектирования на подпространство  $L$  параллельно подпространству  $M$ .

**Утверждение.**  $P$  является линейным оператором.

Д-во.  $y_1, y_2 \in L$ ,  $z_1, z_2 \in M$ ,  $x_1 = z_1 + y_1$ ,  $x_2 = y_2 + z_2$ ,  $\lambda x_1 = \lambda y_1 + \lambda z_1$ :

$$\begin{aligned} P(x_1 + x_2) &= y_1 + y_2 = Px_1 + Px_2 \\ P(\lambda x_1) &= \lambda y_1 = \lambda Px_1 \end{aligned}$$

□

**Теорема.** Для того чтобы линейный оператор  $P \in L(V, V)$  был оператором проектирования, необходимо и достаточно, чтобы  $P^2 = P$ .

Д-во. ( $\Rightarrow$ )  $V = L \oplus M \forall x \in V \exists! u \in L, v \in M : x = u + v$  и  $Px = u$ . Значит  $Pu = u$  ( $u = u + \theta$ ) и  $P^2x = P(Px) = Pu = u = Px$ , т.е.  $P^2 = P$ .

( $\Leftarrow$ ) Пусть  $P^2 = P$ . Положим  $L = \text{im } P$ ,  $M = \ker P$ . Тогда  $\dim L + \dim M = \dim V$ . Если  $w \in L \cap M$ , то  $w = Px$  и  $Pw = \theta$ . Поэтому  $Pw = P^2x = Px = w = \theta$ . Значит  $L \cap M = \{0\}$ . Значит  $L \oplus M = V$ . □

## 2.6 Собственные значения и собственные векторы. Характеристический многочлен линейного оператора (матрицы).

**Опр.** Пусть  $V$  - линейное пространство над полем  $\mathbb{P}$ .  $A \in L(V, V)$ . Число  $\lambda \in \mathbb{P}$  и вектор  $\theta \neq 0 \in V$  называются собственным значением и собственным вектором оператора  $A$ , если  $A\theta = \lambda\theta$ .

**Теорема.** Собственные векторы  $x_1, \dots, x_k$ , отвечающие различным собственным значениям  $\lambda_1, \dots, \lambda_k$  линейно независимы.

Д-во. Применим индукцию по  $k$ . Для  $k = 1$  утверждение очевидно. Пусть оно верно для любой системы из  $k - 1$  векторов. Докажем его для  $k$  векторов  $x_1, \dots, x_k$ . Приравняем нулевому вектору линейную комбинацию этих векторов:  $\alpha_1 x_1 + \dots + \alpha_k x_k = \theta$ . Под действием оператора  $A$  это равенство перейдет в равенство  $\alpha_1 \lambda_1 x_1 + \dots + \alpha_k \lambda_k x_k = \theta$  (\*).  $(*) - \lambda_k (*) = \alpha_1 (\lambda_1 - \lambda_k) x_1 + \dots + \alpha_{k-1} (\lambda_{k-1} - \lambda_k) x_{k-1} = \theta$ . В силу индуктивного предположения отсюда следует, что  $\alpha_1 = \dots = \alpha_{k-1} = 0$ . Значит и  $\alpha_k = 0$ . Значит  $x_1, \dots, x_k$  линейно независимы. □

**Следствие.** Линейный оператор, действующий в  $n$ -мном пространстве, не может иметь более чем  $n$  различных собственных векторов.

**Опр.** Характеристическим многочленом матрицы  $A \in \mathbb{P}^{m \times n}$  называется функция  $f(\lambda) = |A - \lambda I|$ .

**Теорема.** Характеристический многочлен матрицы является инвариантом подобия.

Д-во. Пусть  $B = P^{-1}AP$ . Тогда

$$\begin{aligned} |B - \lambda I| &= |(P^{-1}AP) - \lambda P^{-1}P| = |P^{-1}(A - \lambda I)P| = |P^{-1}||A - \lambda I||P| = \\ &= |P^{-1}||P||A - \lambda I| = |P^{-1}P||A - \lambda I| = |A - \lambda I|. \end{aligned}$$

□

### Свойства характеристического многочлена.

- Характеристический многочлен индуцированного оператора является делителем характеристического многочлена порождающей его матрицы.
- Если  $V = L_1 \oplus \dots \oplus L_k$ , где  $L_1, \dots, L_k$  - инвариантные подпространства относительно оператора  $A \in L(V, V)$ , то характеристический многочлен  $f(\lambda)$ . Равен произведению характеристических многочленов  $f_1(\lambda), \dots, f_k(\lambda)$  индуцированных операторов  $A|_{L_1}, \dots, A|_{L_k}$ .

**Теорема.** Пусть  $V$  - линейное пространство над полем  $\mathbb{P}$ . Число  $\lambda \in \mathbb{P}$  является собственным значением оператора  $A \in L(V, V)$  тогда и только тогда, когда  $\lambda$  - корень его характеристического многочлена.

*Д-во.* Число  $\lambda$  является собственным значением оператора  $A$  тогда и только тогда, когда существует вектор  $x$ , удовлетворяющий условиям

$$\begin{cases} Ax = \lambda x, \\ x \neq 0, \\ \lambda \in \mathbb{P}. \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} (A - \lambda I)x = 0, \\ x \neq 0, \\ \lambda \in \mathbb{P}. \end{cases}$$

Это равносильно вырожденности оператора  $A - \lambda I$  при некотором  $\lambda$ , т.е.  $|A - \lambda I| = 0$ .  $\square$

## 2.7 Геометрическая и алгебраическая кратность собственного значения.

**Опр.** Пусть  $\lambda_0$  - собственное значение оператора  $A$ . Множество  $W_{\lambda_0} = \{x \in V : Ax = \lambda_0 x\}$  называется собственным подпространством оператора  $A$ , отвечающим собственному значению  $\lambda_0$ .

Очевидно, что  $W_{\lambda_0} = \ker(A - \lambda_0 I)$ , поэтому собственное подпространство является линейным подпространством пространства  $V$ .

**Опр.** Размерность собственного подпространства  $W_{\lambda_0}$  называется геометрической кратностью собственного значения  $\lambda_0$ , а кратность  $\lambda_0$  как корня характеристического многочлена - его алгебраической кратностью.

**Теорема.** Геометрическая кратность собственного значения не превосходит его алгебраической кратности.

*Д-во.* Пусть  $m$  и  $s$  - алгебраическая и геометрическая кратность собственного значения  $\lambda_0$  оператора  $A \in L(V, V)$ . Собственное подпространство  $W_{\lambda_0}$  инвариантно относительно оператора  $A$ , следовательно, можно рассматривать индуцированный оператор  $A|_{W_{\lambda_0}}$ . Найдем его характеристический многочлен  $f_1(\lambda)$ . Пусть  $e_1, \dots, e_s$  - базис  $W_{\lambda_0}$ . Тогда матрица оператора  $A|_{W_{\lambda_0}}$  в этом базисе будет диагональной матрицей  $s$ -го порядка с элементами  $\lambda_0$  на главной диагонали. Следовательно,  $f_1(\lambda) = (\lambda_0 - \lambda)^s$ .  $(\lambda_0 - \lambda)^s$  является делителем характеристического многочлена  $f(\lambda)$  оператора  $A$ , но  $(\lambda_0 - \lambda)$  входит в характеристический многочлен  $f(\lambda)$  ровно  $m$  раз. Значит,  $s \leq m$ .  $\square$

## 2.8 Операторы простой структуры и диагонализуемые матрицы. Критерий диагонализуемости.

**Опр.** Линейный оператор  $A \in L(V, V)$  называется оператором простой структуры, если в пространстве  $V$  существует базис из собственных векторов оператора  $A$ .

**Теорема.** Линейный оператор  $A \in L(V, V)$  имеет простую структуру тогда и только тогда, когда в пространстве  $V$  существует базис, в котором он имеет диагональную матрицу.

*Д-во.* Пусть  $\dim V = n$ . Согласно определению оператор  $A$  имеет простую структуру тогда и только тогда, когда он имеет  $n$  линейно независимых собственных векторов  $e_1, \dots, e_n$ , в котором матрица  $A_e$  оператора  $A$  имеет вид

$$A_e = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & O \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ O & & & \lambda_n \end{bmatrix},$$

где  $\lambda_1, \dots, \lambda_n$  — собственные значения, соответствующие собственным векторам  $e_1, \dots, e_n$ . □

**Следствие.** В  $n$ -мерном пространстве линейный оператор, имеющий  $n$  различных значений, является оператором простой структуры.

**Следствие.** Если матрица порядка  $n$  имеет  $n$  попарно различных собственных значений, то она диагонализуема.

**Теорема.** Линейный оператор  $A \in L(V, V)$  имеет простую структуру тогда и только тогда, когда  $W_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus W_{\lambda_p} = V$ .

*Д-во.* ( $\Rightarrow$ ) Пусть  $A$  имеет простую структуру. Тогда в пространстве  $V$  существует базис  $e_1, \dots, e_n$ , состоящий из собственных векторов оператора  $A$ . Рассмотрим подпространство  $W_{\lambda_1} + \dots + W_{\lambda_p}$ , оно содержится в  $V$ . С другой стороны, каждый вектор базиса  $e_1, \dots, e_n$  принадлежит одному из собственных подпространств, поэтому  $P \subset \sum_{i=1}^n W_{\lambda_i} \Rightarrow W_{\lambda_1} + W_{\lambda_p} = V$ . Эта сумма прямая, т.к. собственные подпространства  $W_{\lambda_1}, \dots, W_{\lambda_p}$  имеют тривиальное пересечение. □

## 2.9 Верхняя треугольная форма матрицы линейного оператора в комплексном пространстве.

Вопрос о существовании собственных векторов сводится к вопросу о существовании корней характеристического многочлена, принадлежащих основному полю. В алгебраическом поле  $\mathbb{C}$  любой многочлен степени  $n \geq 1$  имеет  $n$  корней. Отсюда вытекает следующее утверждение.

**Теорема.** Произвольный линейный оператор, действующий в  $n$ -мерном комплексном пространстве, имеет:

1.  $n$  собственных значений, если каждое собственное значение считать столько раз, какова его кратность как корня характеристического многочлена;
2. Хотя бы один собственный вектор;
3. На любом своем инвариантном подпространстве хотя бы один собственный вектор.

**Лемма.** Линейный оператор, действующий в  $n$ -мерном комплексном пространстве, обладает инвариантным пространством размерности  $n - 1$ .

*Д-во.* Линейный оператор  $A$  действующий в комплексном пространстве  $V$ , имеет собственное значение  $\lambda$ . Значит,  $|A - \lambda I| = 0$  и  $\text{rank}(A - \lambda I) \leq n - 1$ . Следовательно,  $\dim \text{im}(A - \lambda I) \leq n - 1$  и в пространстве  $V$  существует подпространство  $L$  размерности  $n - 1$ , которое содержит  $\text{im}(A - \lambda I)$ . Очевидно, что  $L$  инвариантно относительно оператора  $A - \lambda I$ . Покажем, что оно инвариантно и относительно  $A$ . Пусть  $x \in L$ , тогда  $(A - \lambda I)x = y \in L \implies Ax = \lambda x + y \in L$ .  $\square$

**Теорема.** В  $n$ -мерном комплексном пространстве  $V$  для любого линейного оператора  $A \in L(V, V)$  существует система  $n$  вложенных друг в друга инвариантных подпространств  $L_1, \dots, L_n$  всех размерностей от 1 до  $n$ , т.е. таких, что  $L_1 \subset L_2 \subset \dots \subset L_n = V$ , где  $\dim L_k = k$ ,  $k = 1, \dots, n$ .

*Д-во.* Используем индукцию по  $n$ . Для  $n = 1$  утверждение теоремы очевидно. Пусть теорема верна для всех линейных операторов размерности  $n - 1$ . Тогда, согласно лемме оператор  $A$ , действующий в  $n$ -мерном комплексном пространстве  $V$ , имеет инвариантное пространство  $L_{n-1}$  размерности  $n - 1$ . Тогда для индуцированного оператора  $A|_{L_{n-1}}$  существует система вложенных инвариантных подпространств  $L_1 \subset L_2 \subset \dots \subset L_{n-1}$ . Так как действия операторов  $A$  и  $A|_{L_{n-1}}$  совпадают, то подпространства  $L_1, \dots, L_{n-1}$  инвариантны относительно оператора  $A$ . Остается добавить, что  $L_{n-1} \subset L_n = V$ .  $\square$

**Теорема.** Для любого комплексного оператора  $A$ , действующего в комплексном пространстве, существует базис, в котором матрица линейного оператора имеет треугольную форму.

*Д-во.* Для оператора  $A$  найдется система инвариантных подпространств  $L_1, \dots, L_n$  таких, что  $\dim L_k = k$  и  $L_1 \subset L_2 \subset \dots \subset L_n = V$ . Искомый базис  $e_1, \dots, e_n$  строим так: в качестве вектора  $e_1$  берем любой базис  $L_1$ , в качестве  $e_k$ ,  $k > 1$  - вектор, дополняющий базис  $L_{k-1}$  до базиса  $L_k$ . В силу инвариантности подпространств  $L_1, \dots, L_n$  матрица  $A_e$  имеет верхнюю треугольную форму.  $\square$

## 2.10 Многочлен от линейного оператора (матрицы). Теорема Гамильтона-Кэли.

**Опр.** Зафиксируем квадратную матрицу  $A \in \mathbb{P}^{n \times n}$ . Рассмотрим произвольный многочлен  $f(\lambda) = \sum_{i=0}^k f_i \lambda^i$  и поставим ему в соответствие матрицу  $\sum_{i=0}^n f_i A^i = f(A)$ .  $f(A)$  называется многочленом от матрицы  $A$ , соответствующий многочлену  $f(\lambda)$  с коэффициентами из поля  $\mathbb{P}$ . Если  $f(A) = 0$   $f(\lambda) \neq 0$ , то говорят, что многочлен  $f$  аннулирует матрицу  $A$ .

**Утверждение.** Для любой матрицы можно найти многочлен, который ее аннулирует.

*Д-во.* Рассмотрим матрицы  $I = A^0$ ,  $A^1 = A$ ,  $A^2, \dots, A^{n^2}$ . Их  $n^2 + 1$  штука  $\implies$  они ЛЗ  $\implies \exists$  нетривиальный набор  $a_0, \dots, a_{n^2}$ , т.ч.  $a_0 I + a_1 A + \dots + a_{n^2} A^{n^2} = O$  — искомым многочлен, т.к.  $f(\lambda) \neq 0$  в силу нетривиальности набора  $a_0, \dots, a_{n^2}$ .  $\square$

**Опр.** Многочлен, аннулирующий матрицу  $A$  и имеющий минимальную степень среди всех аннулирующих ее многочленов, называется минимальным многочленом матрицы  $A$ .

**Теорема.** Линейный оператор, действующий в комплексном (или в вещественном) пространстве, является корнем своего характеристического многочлена.

*Д-во.* 1. Докажем сначала для комплексного пространства  $V$ . Пусть  $A \in L(V, V)$  и его характеристический многочлен имеет вид  $f(\lambda) = (\lambda_1 - \lambda)^{m_1} \dots (\lambda_j - \lambda)^{m_j} \dots (\lambda_p - \lambda)^{m_p}$ .  $V = K_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus K_{\lambda_p}$  и, следовательно, для любого вектора  $x \in V$  имеет место разложение  $x = x_1 + \dots + x_p$ , где  $x_j \in K_{\lambda_j}$ ,  $k = 1, \dots, p$ . Тогда

$$f(A)x = f(A)x_1 + \dots + f(A)x_j + \dots + f(A)x_p.$$

Каждое слагаемое в этом разложении равно нулевому вектору, так как  $f(A)x_j = (\lambda_1 I - A)^{m_1} \dots (\lambda_j I - A)^{m_j} \dots (\lambda_p I - A)^{m_p} x_j = \theta$ , ибо операторы в этом произведении перестановочны, а  $(A - \lambda_j I)^{m_j} x_j = \theta$ . Следовательно,  $f(A)x = \theta \forall x \in V$ , т.е.  $f(A) = O$ .

2. Пусть  $V$  - вещественное линейное пространство. Возьмем какой-либо базис  $e$  пространства  $V$ , и пусть  $A_e$  - матрица оператора  $A$  в этом базисе. Рассмотрим любое комплексное пространство  $V_1$  той же размерности. Пусть  $f$  - произвольный базис  $V_1$ , тогда матрица  $A_e$  является матрицей оператора  $B \in L(V_1, V_1)$  в базисе  $f$ , т.е.  $A_e = B_f$ . Значит характеристические многочлены операторов  $A$  и  $B$  совпадают, и согласно п. 1,  $f(A_e) = O$ .  $\square$

## 2.11 Нильпотентные и квазискалярные операторы (матрицы). Критерий нильпотентности.

**Опр.** Пусть линейный оператор  $A$  действует в  $n$ -мерном пространстве. Если он имеет только одно собственное значение  $\lambda$  кратности  $n$ , то будем называть его квазискалярным.



**Опр.** Линейный оператор  $A \in L(V, V)$  называется нильпотентным, если существует число  $q \in \mathbb{N}$  такое, что  $A^q = O$ . Наименьшее число  $q$ , обладающее таким свойством, называется индексом нильпотентности (высотой) оператора  $A$ .

**Теорема.** В комплексном пространстве линейный оператор нильпотентен тогда и только тогда, когда он является квазискалярный с единственным собственным значением равным нулю.

*Д-во.* ( $\Rightarrow$ ) Если  $\lambda$  - собственное значение нильпотентного оператора  $A \in L(V, V)$  индекса  $q$  и  $x$  - собственное значение соответствующее ему, то  $Ax = \lambda x \Rightarrow A^2x = \lambda^2x \Rightarrow \dots \Rightarrow A^qx = \lambda^qx$ . Отсюда следует, что  $\lambda^qx = 0$ . Так как  $x \neq 0$ , то  $\lambda = 0$ .

( $\Leftarrow$ ) Рассмотрим базис  $e$  комплексного пространства  $V$ , в котором оператор  $A$  имеет верхнюю треугольную матрицу с нулями на главной диагонали. Итак,

$$A_e = \begin{bmatrix} 0 & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1n} \\ 0 & 0 & a_{23} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & a_{n-1,n} \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \end{bmatrix}.$$

Нетрудно проверить, что при последовательном возведении этой матрицы в степени  $q = 2, 3, \dots, n$  нетривиальный треугольник расположенный над главной диагональю, перемещается каждый раз на одну диагональ выше, так что  $(A_e)^n = O$ . Значит,  $A^n = O$ .  $\square$

## 2.12 Прямая сумма линейных операторов (матриц). Теорема о расщеплении вырожденного оператора.

**Опр.** Если  $V = L_1 \oplus L_2 \oplus \dots \oplus L_p$  - прямая сумма подпространств  $L_1, \dots, L_p$  инвариантных относительно линейного оператора  $A \in L(V, V)$ , то оператор  $A$  называется прямой суммой индуцированных операторов  $A|L_1, \dots, A|L_p$ .

**Теорема.** Вырожденный и не нильпотентный оператор  $A \in L(V, V)$  является прямой суммой нильпотентного и обратимого операторов, причем это разложение единственно.

*Д-во.* Для доказательства теоремы необходимо показать, что существует единственная пара подпространств  $L_1, L_2$ , инвариантных относительно линейного оператора  $A$  и таких, что  $V = L_1 \oplus L_2$ ,  $A|L_1$  нильпотентен,  $A|L_2$  обратим.

*Существование.* Обозначим для  $k \in \mathbb{N}$ :  $N_k = \ker A^k$ ,  $T_k = \operatorname{im} A^k$ .

1. Покажем, что подпространства  $N_k$  строго вложены друг в друга до некоторого момента  $q$ , начиная с которого все  $N_k$  совпадают, т.е.  $N_1 \subset N_2 \subset \dots \subset N_q = N_{q+1} = \dots$ .

а) Вложение  $N_k \subseteq N_{k+1}$  очевидно, так как если  $A^kx = \theta$ , то  $A^{k+1}x = A(A^kx) = A\theta = \theta$ .

б) Пусть  $N_k = N_{k+1}$ . Тогда  $N_{k+1} = N_{k+2}$ , так как  $N_{k+1} \subseteq N_{k+2}$ ,  $N_{k+2} \subseteq N_{k+1}$ . Второе

из этих вложений следует из того, что если  $x \in N_{k+2}$ , то  $A^{k+2}x = \theta$ , т.е.  $A^{k+1}(Ax) = \theta$ . Значит,  $Ax \in N_{k+1} = N_k$ , откуда  $A^k(Ax) = \theta$ , т.е.  $A^{k+1}x = \theta$ .

Из а и б следует, что подпространство  $N_k$  либо строго вложено в  $N_{k+1}$ , либо совпадает со всеми последующими ядрами. Так как в конечномерном пространстве размерности подпространств  $N_k$  не могут бесконечно возрастать, то наступит момент  $q$ , начиная с которого все ядра  $N_k$  будут совпадать с  $N_q$ .

2. Зафиксируем этот момент  $q$  и покажем, что  $V = N_q \oplus T_q$ .

Действительно,  $\dim V = \dim N_q + \dim T_q$  в силу теоремы о ранге и дефекте, при этом  $N_q \cap T_q = \{\theta\}$ , так как если  $y \in N_q \cap T_q$ , то  $A^q y = \theta$ ,  $y = A^q x$ , т.е.  $A^{2q} x = \theta$ . Значит,  $x \in N_{2q} = N_q$  и  $A^q x = \theta = y$ .

3. Подпространства  $N_q$  и  $T_q$  инвариантны относительно  $A$ , т.к.:

а) если  $x \in N_q$ , то  $x \in N_{q+1} = N_q \implies A^{q+1}x = \theta$ , т.е.  $A^q(Ax) = \theta \implies Ax \in N_q$ .

б) если  $y \in T_q$ , то  $y = A^q x$  и  $Ay = A^{q+1}x = A^q(Ax) = A^q x_1$ , где  $x_1 = Ax$ , следовательно,  $Ay \in T_q$ .

4. Оператор  $A|_{N_q}$  - нильпотентный оператор индекса  $q$ , т.к.:

а)  $A^q x = \theta \forall x \in N_q$ ;

б)  $\exists x_0 \in N_q$  такой, что  $A^{q-1}x_0 \neq \theta$ , ибо  $N_{q-1} \neq N_q$ .

5. Оператор  $A|_{T_q}$  обратим, так как его ядро состоит только из нулевого вектора. Действительно, если  $y \in \ker A|_{T_q}$ , то  $y \in T_q$ ,  $Ay = \theta$ , т.е.  $y = A^q x$  и  $A^{q+1}x = \theta$ . Отсюда следует, что  $x \in N_{q+1} = N_q$ , т.е.  $A^q x = \theta$  и  $y = \theta$ .

Утверждения 2-5 доказывают существование искомого разложения:  $L_q = N_q$ ,  $L_2 = T_q$ .

*Единственность.* Пусть существует другое разложение  $V = N \oplus T$ , обладающее всеми свойствами первого.

1. Нильпотентность оператора  $A|_N$  означает, что  $A^k x = \theta \forall x \in N$ , при некотором  $k \in \mathbb{N}$ . Следовательно,  $N \subseteq N_k \subseteq N_q$  и  $\dim N \leq \dim N_q$ .

2. Обратимость оператора  $A|_T$  означает, что  $\text{im } A|_T = T$ . Следовательно, для любого вектора  $y \in T$  имеет место представление  $y = Ay_1$ , где  $y_1 \in T$ . Используя такое же представление для вектора  $y_1$  и всех последующих, получаем, что  $y = Ay_1 = A^2 y_2 = \dots = A^q y_q$ . Таким образом,  $T \subseteq T_q$  и  $\dim T \leq \dim T_q$ .

Так как  $\dim V = \dim N + \dim T = \dim N_q + \dim T_q$  и  $\dim N \leq \dim N_q$ ,  $\dim T \leq \dim T_q$ , то  $N = N_q$  и  $T = T_q$ .  $\square$

## 2.13 Корневое расщепление линейного оператора.

**Опр.** Пусть  $\lambda_j$  - собственное значение оператора  $A$ . Вектор  $x \in V$  называется *корневым вектором* оператора  $A$ , отвечающим собственному значению  $\lambda_j$ , если  $(A - \lambda_j I)^k x = \theta$  при некотором  $k \in \mathbb{N} \cup \{0\}$ . *Высотой* корневого вектора называется наименьшее  $k$ , обладающее указанным свойством.

**Опр.** Множество  $K_{\lambda_j} = \{x \in V \mid \exists k \in \mathbb{N} \cup \{0\} : (A - \lambda_j I)^k x = \theta\}$  называется *корневым подпространством* оператора  $A$ , отвечающим собственному значению  $\lambda_j$ .

**Утверждение.** Корневое подпространство  $K_{\lambda_j}$  инвариантно относительно  $A$ .

Д-во.  $v \in K_{\lambda_j} \implies \exists q_j : (A - \lambda_j I)^{q_j} v = \theta \implies (A - \lambda_j I)^{q_j} (Av) = A(A - \lambda_j I)^{q_j} v = A \cdot \theta = \theta \implies Av \in K_{\lambda_j}$ .  $\square$

Оператор  $B = A - \lambda_j I$  - вырожденный, но не нильпотентный. Следовательно, к оператору  $B$  применима теорема о прямой сумме нильпотентного и обратимого оператора. Согласно этой теореме, если  $N_k = \ker B^k$ ,  $T_k = \operatorname{im} B^k$ , то  $N_1 \subset N_2 \subset \dots \subset N_q = N_{q+1} = \dots$ .  $V = N_q \oplus T_q$ , где  $N_q$  и  $T_q$  - инвариантны относительно  $B$ .

Вернемся к оператору  $A$ .

$N_1$  состоит из корневых векторов оператора  $A$  высоты не превосходящей 1, т.е. совпадающим собственному значению  $\lambda_j$ . Таким образом  $N_1 = W_{\lambda_1}$  и, следовательно,  $\dim N_1 = s_j$ , где  $s_j$  - геометрическая кратность собственного значения  $\lambda_j$ .

$N_2$  состоит из корневых векторов оператора  $A$  высоты, не превосходящей 2, а  $N_q$  состоит из векторов всех высот, т.е.  $q$  - максимальная высота коневого вектора, отвечающего собственному вектору  $\lambda_j$ , и  $N_q$  совпадает со всем корневым подпространством  $K_{\lambda_j}$ . Таким образом,  $K_{\lambda_j} = N_q$ .

Из свойств подпространства  $N_q$  вытекают важные свойства корневых подпространств: если характеристический многочлен оператора  $A$  имеет вид  $f(\lambda) = (\lambda_1 - \lambda)^{m_1} \dots (\lambda_j - \lambda)^{m_j} \dots (\lambda_p - \lambda)^{m_p}$ , то

а) подпространство  $K_{\lambda_j}$  инвариантно относительно оператора  $A$  (в силу инвариантности относительно оператора  $A - \lambda_j I$ ).

б) характеристический многочлен оператора  $A|_{K_{\lambda_j}}$  имеет вид  $f_j(\lambda) = (\lambda_j - \lambda)^{m_j}$  (т.к.  $f_{A|N_q}(\lambda) = (-\lambda)^{m_1}$ ,  $f_{A|T_q} = (\lambda_2 - \lambda)^{m_2} \dots (\lambda_p - \lambda)^{m_p}$ )

в)  $\dim K_{\lambda_j} = m_j$ .

**Теорема.** Если  $A$  - линейный оператор, действующий в комплексном пространстве  $V$  и  $f(\lambda) = (\lambda_1 - \lambda)^{m_1} \dots (\lambda_p - \lambda)^{m_p}$ ,  $\lambda_i \neq \lambda_k$ , при  $i \neq k$  - его характеристический многочлен, то пространство  $V$  разлагается в прямую сумму его корневых подпространств:  $V = K_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus K_{\lambda_p}$ .

Д-во. Воспользуемся индукцией по  $p$ . Для  $p = 1$ , понятно, что  $V = K_{\lambda_1}$ . Пусть теорема верна для оператора, имеющего  $p - 1$  различных собственных значений. Докажем ее для оператора  $A$ . Выделим корневое подпространство  $K_{\lambda_p} = N_q = \ker(A - \lambda_p I)^{m_p}$ . Тогда  $V = K_{\lambda_p} \oplus T_q$ ,  $T_q = \operatorname{im} (A - \lambda_p I)^{m_p}$ . Обозначим  $V_1 = T_q$ . Пространство  $V_1$  инвариантно относительно оператора  $A - \lambda_p I$ , а, следовательно, оно инвариантно и относительно  $A$ , при этом характеристический многочлен оператора  $A_1 = A|_{V_1}$  имеет вид  $f_1(\lambda) = (\lambda_1 - \lambda)^{m_1} \dots (\lambda_{p-1} - \lambda)^{m_{p-1}}$ . Оператор  $A_1$  имеет  $p - 1$  различных собственных значений, и для него теорема верна. Если учесть, что корневые пространства оператора  $A_1$  совпадают с корневыми подпространствами  $K_{\lambda_1}, \dots, K_{\lambda_{p-1}}$  оператора  $A$ , то  $V_1 = K_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus K_{\lambda_{p-1}}$  и  $V = K_{\lambda_1} \oplus \dots \oplus K_{\lambda_{p-1}} \oplus K_{\lambda_p}$ .  $\square$

## 2.14 Нерасщепляемые операторы и подпространства Крылова.

В максимальном расщеплении линейного оператора каждое инвариантное подпространство не может быть прямой суммой ненулевых инвариантных подпространств. Такие

подпространства и сужение оператора на них естественно называть нерасщепляемыми. Согласно теореме о корневом расщеплении, нерасщепляемый оператор обязан быть квазискалярным.

**Опр.** Инвариантное подпространство  $M = M(A, x)$  оператора  $A$ , содержащее заданный ненулевой вектор  $x$ , называется минимальным, если данное подпространство содержится в любом инвариантном подпространстве, которому принадлежит вектор  $x$ .

Минимальное инвариантное подпространство  $M(A, x)$  должно содержать последовательность векторов  $x, Ax, A^2x, \dots$ . Векторы такого вида принято называть векторами Крылова, а линейные оболочки  $L_k(A, x) = L(x, Ax, A^2x, \dots, A^{k-1}x)$  — пространствами Крылова.

**Лемма.** Минимальное инвариантное подпространство  $M(A, x)$  совпадает с пространством Крылова  $L_x(A, x)$ , содержащим вектор  $A^k x$ . Его размерность равна минимальному значению  $k$ , при котором  $A^k x \in L_k(A, x)$ .

*Д-во.* Пусть  $x, Ax, \dots, A^{k-1}x$  — ЛНЗ, а вектор  $A^k x$  выражается в виде их линейной комбинации. Ясно, что  $\sim L_k(A, x) = k$ . Условие  $A^k x \in L_k(A, x)$  обеспечивает инвариантность подпространства  $L_k(A, x)$ . В то же время, любое инвариантное подпространство, содержащее вектор  $x$ , обязано содержать все пространство Крылова  $\implies M(A, x) = L_k(A, x)$ .  $\square$

**Лемма.** Минимальное инвариантное подпространство  $M(A, x)$  нерасщепляемо в том и только в том случае, когда сужение оператора  $A$  на нем квазискалярно.

**Лемма.** Квазискалярность является необходимым условием нерасщепляемости. Докажем его достаточность в случае подпространства  $M(A, x)$ .  $M = M(A, x) = L_k(A, x)$ , где  $k = \dim L_k(A, x)$  и  $A^k x \in L_k(A, x)$ . Пусть единственное собственное значение оператора  $A$  на  $M$  равно  $\lambda$ . Тогда  $B = A - \lambda I$  — нильпотентный на  $M$ ,  $M = L_k(B, x)$ , система  $x, Bx, \dots, B^{k-1}x$  — ЛНЗ и индекс нильпотентности  $B|_M$  не больше  $k$ . Значит  $B^k x = \theta$ . Пусть  $L \subseteq M$  — произвольное ненулевое инвариантное подпространство  $B$ . Возьмем ненулевой вектор  $\theta \neq z \in L$ ,  $z = \sum_{j=0}^{k-1} \alpha_j B^j x$ , пусть  $i$  — минимальное число такое, что  $\alpha_i \neq 0$ . Тогда  $B^{k-1-i} z = \alpha_i B^{k-1} x \in L \implies B^{k-1} x \in L$ . Таким образом, любое инвариантное подпространство  $L \subseteq M$  оператора  $B$  содержит общий вектор  $B^{k-1} x$ . Значит  $M$  нельзя представить в виде прямой суммы двух ненулевых инвариантных подпространств оператора  $B$ . Каждое инвариантное пространство оператора  $A$  является инвариантным и для оператора  $B = A - \lambda I$ .

## 2.15 Условие линейной независимости составной системы векторов Крылова нильпотентного оператора.

**Лемма.** Пусть  $A$  — линейный оператор и  $k_1, \dots, k_t$  — его индексы нильпотентности на ненулевых векторах  $x_1, \dots, x_t$ . Тогда для линейной независимости составной си-

стемы векторов Крылова:  $x_1, Ax_1, \dots, A^{k_1-1}x_1, \dots, x_t, Ax_t, \dots, A^{k_t-1}x_t$  (1) необходима и достаточна линейная независимость векторов  $A^{k_1-1}x_1, \dots, A^{k_t-1}x_t$  (2).

Д-во. (  $\implies$  ) Из системы (1) очевидно следует линейная независимость системы (2).

(  $\impliedby$  ) Пусть (2) линейно независима и  $k = \max_{1 \leq i \leq t} k_i$ . Индукция по  $k$ . При  $k = 1$  си-

стемы (1) и (2) совпадают. Пусть  $k \geq 2$  и  $I_k = \{i : k_i = k, i = \overline{1, t}\}$ . Пусть  $\theta = y =$

$\sum_{i=1}^t \sum_{j=1}^{k_i-1} \alpha_{ij} A^j x_i (*)$ . Тогда  $\theta = A^{k-1}y = \sum_{i \in I_k} \alpha_{i0} A^{k-1}x_i \Leftrightarrow \alpha_{i0} = 0 \forall i \in I_k$ . Из системы

(1) удалим все векторы  $x_i, i \in I_k$ . Оставшаяся система — составная система векторов Крылова, но индексы нильпотентности  $A$  на векторах  $x_i, i \notin I_k$  и векторах  $Ax_i, i \in I_k$  меньше  $k$ . По предположению индукции для векторов, оставшихся в  $(*)$  (в силу ЛНЗ)  $\alpha_{ij} = 0, \forall i, j : 1 \leq i \leq t, 0 \leq j \leq k_i - 1$ .  $\square$

## 2.16 Максимальное расщепление и жорданова форма нильпотентного оператора.