

# TD 3 : Applications linéaires

2020/2021

E3FI  
Semestre 2

## 1 Applications linéaires

### 1.1 Définitions et propriétés générales

**Définition 1.** Soit  $(E, +, \cdot)$  et  $(F, +, \cdot)$  deux  $\mathbb{K}$ -espaces vectoriels. On appelle dit que  $f : E \longrightarrow F$  est **linéaire** (ou un morphisme d'espace vectoriel) si :

1.  $\forall x, y \in E, on a f(x + y) = f(x) + f(y)$
2.  $\forall \lambda \in \mathbb{K}, \forall x \in E on a : f(\lambda x) = \lambda f(x)$

On note  $\mathcal{L}(E, F)$  l'ensemble des applications linéaires de  $E$  dans  $F$ .

**Proposition 1. Caractérisation des applications linéaires**

Soit  $f : E \longrightarrow F$ .

L'application  $f$  est linéaire, si et seulement si :

$$\forall \lambda, \mu \in \mathbb{K}, \forall x, y \in E, f(\lambda x + \mu y) = \lambda f(x) + \mu f(y)$$

**Proposition 2.** Soient  $(E, +, \cdot), (F, +, \cdot), (G, +, \cdot)$  des  $\mathbb{K}$ -espaces vectoriels.

1. Si l'application linéaire  $f : E \longrightarrow F$  est linéaire alors  $f(0_E) = 0_F$
2. Si  $f : E \longrightarrow F$  et  $g : F \longrightarrow G$  sont linéaires alors  $g \circ f : E \longrightarrow G$  est linéaire.
3. Si  $e_1, \dots, e_n$  sont des vecteurs de  $E$  alors  $\forall \lambda_1, \dots, \lambda_n \in \mathbb{K} : f(\sum_{k=1}^n \lambda_k e_k) = \sum_{k=1}^n \lambda_k f(e_k)$

### 1.2 Applications linéaires particulières

**Définition 2.** On appelle forme linéaire sur un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel de  $E$ , toute application linéaire de  $E$  dans  $\mathbb{K}$ . On note  $E^*$  au lieu de  $\mathcal{L}(E, \mathbb{K})$  l'ensemble des formes linéaires sur  $E$ .

**Définition 3.** On appelle **endomorphisme** de  $E$ , toute application linéaire de  $E$  dans lui même.

On note  $\mathcal{L}(E)$ , au lieu de  $\mathcal{L}(E, E)$  l'ensemble des endomorphisme.

**Définition 4.** On appelle **isomorphisme** d'un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel  $E$  vers un  $\mathbb{K}$ -espace vectoriel  $F$ , toute application linéaire bijective de  $E$  vers  $F$ .

On note  $\text{Iso}(E, F)$ , au lieu de  $\mathcal{L}(E, F)$  l'ensemble des isomorphisme de  $E$  dans  $F$ .

**Définition 5.** On appelle **automorphisme** de  $E$ , toute application linéaire bijective de  $E$  dans  $E$ .

On note  $\text{Gl}(E)$  l'ensemble des automorphisme de  $E$ .

**Rappel 1.** Une application  $f : E \rightarrow F$  est bijective si elle est injective ( $\forall x, x' \in E, f(x) = f(x') \Rightarrow x = x'$ ) et surjective ( $\forall y \in F \exists x \in E \mid y = f(x)$ ).

## 2 Noyau et image d'une application linéaire

**Théorème 1.** Soit  $f : E \longrightarrow F$  une application linéaire.

Si  $V$  est un sous-espace vectoriel de  $E$  alors  $f(V)$  est un sous-espace vectoriel de  $F$ .

Si  $W$  est un sous-espace vectoriel de  $F$  alors  $f^{-1}(W)$  est un sous-espace vectoriel de  $E$ .

**Définition 6.** Soit  $f : E \longrightarrow F$

1. On appelle image de  $f$  et on le note  $\text{Im}f$  le sous espace vectoriel  $f(E)$  de  $F$ .  
Le rang d'une application linéaire est l'entier naturel égal à la dimension de son image, on note  $\text{rg}(f) = \dim(\text{Im}f)$ .
2. On appelle noyau de  $f$  et on note  $\text{Ker}f$  le sous espace vectoriel  $f^{-1}(\vec{0})$  de  $E$ .

### Méthode

Pour **déterminer l'image** d'une application linéaire  $f$ , on détermine les valeurs prises par  $f$ , c'est à dire les  $y \in F$  tels qu'il existe  $x \in E$  pour lesquels  $y = f(x)$ .

Pour déterminer le noyau d'une application linéaire  $f$ , on résout dans  $E$  l'équation  $f(x) = \vec{0}_F$ .

**Exemple 1.** Déterminons le noyau de l'application linéaire  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$  définie par  $f(x, y) = (x - y, x + y)$   
Soit  $u = (x, y) \in \mathbb{R}^2$  :

$$f(u) = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} x - y = 0 \\ x + y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = y \\ x = -y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \end{cases}$$

Nous allons a présent déterminer l'image de  $f$  :

Soit  $\vec{e}_1 = (1, 0)$  et  $\vec{e}_2 = (0, 1)$  une base de  $\mathbb{R}^2$ .

Etudions leurs images :  $f(\vec{e}_1) = (1, 1)$  et  $f\vec{e}_2 = (-1, 1)$

On a :  $Im(f) = Vect((1, 1), (1, -1))$

**Théorème 2.** Si  $f : E \longrightarrow F$  est une application linéaire alors :

1.  $f$  est surjective, si et seulement si  $Imf = F$
2.  $f$  est injective, si et seulement si,  $Kerf = \{\vec{0}_E\}$

**Théorème 3.** Soient  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels sur un même corps  $\mathbb{K}$ . Soit  $f$  une application linéaire de  $E$  dans  $F$ . Alors

$$\dim(Ker(f)) + \dim(Im(f)) = \dim E$$

**Exercice 1.** Les applications entre  $\mathbb{R}$ -espaces vectoriels suivantes sont-elles linéaires :

1.  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}$  définie par  $f(x, y, z) = x + y + 2z$
2.  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$  définie par  $f(x, y) = x + y + 1$
3.  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$  définie par  $f(x, y, z) = xy$
4.  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}$  définie par  $f(x, y, z) = x - z$
5.  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$  définie par  $f(x, y) = (2x + y, x - y)$
6.  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$  définie par  $f(x, y, z) = (xy, x, y)$
7.  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$  définie par  $f(x, y, z) = (2x + y + z, y - z, x + y)$
8.  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^4$  définie par  $f(x, y) = (y, 0, x - 7y, x + y)$

**Exercice 2.** Soit  $u : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$  définie pour tout  $x = (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$  par  $u(x) = (x_1 + x_2 + x_3, 2x_1 + x_2 - x_3)$

1. Montrer que  $u$  est linéaire.
2. Déterminer  $\text{Ker}(u)$

**Exercice 3.** Soit  $E$  un espace vectoriel et soient  $E_1$  et  $E_2$  deux sous-espaces vectoriels de dimension finie de  $E$ , on définit l'application  $f : E_1 \times E_2 \rightarrow E$  par  $f(x_1, x_2) = x_1 + x_2$

1. Montrer que  $f$  est linéaire.
2. Déterminer le noyau et l'image de  $f$ .
3. Que donne le théorème du rang ?

**Exercice 4.** Soit  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$  définie par  $f(x, y, z) = (-2x + y + z, x - 2y + z)$

1. Montrer que  $f$  est une application linéaire.
2. Donner une base de  $\text{Ker}(f)$ , en déduire  $\dim(\text{Im}(f))$ .
3. Donner une base de  $\text{Im}(f)$

**Exercice 5.** On considère l'application  $h : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$  définie par :  $h(x, y) = (x - y, -3x + 3y)$

1. Montrer que  $h$  est une application linéaire.
2. Montrer que  $h$  est ni injective, ni surjective.
3. Donner une base de son noyau et son image.

**Exercice 6.** Soit  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$  définie par  $f(x, y, z) = (x + y + z, -x + 2y + 2z)$  On appelle  $\beta = (e_1, e_2, e_3)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$  et  $\beta' = (f_1, f_2)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^2$

1. Montrer que  $f$  est une application linéaire
2. Donner une base et la dimension de  $\text{ker}(f)$  et une base et la dimension de  $\text{Im}(f)$ .

**Exercice 7.** Soit  $f$  l'application linéaire  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$  définie par :

$$f(x_1, x_2, x_3) = (x_1 - x_3, 2x_1 + x_2 - 3x_3, -x_2 + 2x_3)$$

Et soit  $(e_1, e_2, e_3)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ .

1. Calculer  $f(e_1)$ ,  $f(e_2)$  et  $f(e_3)$  et déterminer les coordonnées de chacun dans la base canonique.
2. Déterminer une base de  $\text{Ker}(f)$  et une base de  $\text{Im}(f)$ .

**Exercice 8.** Soit  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$  définie par  $f(x, y) = (x + y, x - y)$ . Montrer que  $f$  est un automorphisme de  $\mathbb{R}^2$  et déterminer son automorphisme réciproque.

**Exercice 9.** Pour chaque cas suivant, déterminer  $\text{Ker} f$  et  $\text{Im} f$  et en déduire si  $f$  est injective, surjective, bijective.

1.  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$  tel que  $f(x, y) = (2x + y, x - y)$
2.  $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^3$  tel que  $f(x, y, z) = (2x + y + zyx - z, x + y)$
3.  $f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^4$  tel que  $f(x, y) = (y, 0, x - 7y, x + y)$

**Exercice 10.** Soit  $J : \mathcal{C}^\infty([0, 1], \mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$  définie par  $J(f) = \int_0^1 f(t)dt$ . Montrer que  $J$  est une forme linéaire.

**Exercice 11.** Soit  $E$  et  $F$  deux espaces vectoriels de dimensions finies et  $u, v \in \mathcal{L}(E, F)$ . Montrer que  $\text{rg}(u + v) \leq \text{rg}(u) + \text{rg}(v)$