神经网络与深度学习第四次作业

计科一班 陈杨 201730612499

一、生成对抗网络生成MNIST手写数字

1. 模型架构(生成器和判别器都使用全连接网络)

生成器:

输入维度: 100

隐含层维度(ReLU): 256

输出层维度(Sigmoid): 784

判别器:

输入维度: 784

隐含层维度(ReLU): 256

输出层维度(Sigmoid): 1

训练完网络,从噪声中生成10张手写数字图片(提交最终的生成器损失和判别器损失以及生成的图片)

• 获取数据集

获取MNIST数据集

from tensorflow.examples.tutorials.mnist import input_data
mnist = input_data.read_data_sets("MNIST_data", one_hot=True)

• 定义全局参数

定义各内容维度

图片输入维度为28×28=784

 $img_dim = 784$

生成器中间隐含层维度为256

 $gen_dim = 256$

判别器中间隐含层维度为256

 $dis_dim = 256$

随机噪声维度为100

 $noise_dim = 100$

定义超参数

batch_size = 128
training_epochs = 40001
learning_rate = 0.0002

• 定义模型参数及占位符

```
# 定义生成器及判别器占位符
gen_input = tf.placeholder(tf.float32, shape=[None, noise_dim])
dis_input = tf.placeholder(tf.float32, shape=[None, img_dim])
# 定义生成器及判别器权重
def weight_init(shape):
    return tf.random_normal(shape=shape,
                           stddev=1. / tf.sqrt(shape[0] / 2.))
w1_gen = tf.Variable(weight_init([noise_dim, gen_dim]))
w2_gen = tf.Variable(weight_init([gen_dim, img_dim]))
w1_dis = tf.Variable(weight_init([img_dim, dis_dim]))
w2_dis = tf.Variable(weight_init([dis_dim, 1]))
# 定义生成器及判别器偏置
b1_gen = tf.Variable(tf.zeros([gen_dim]))
b2_gen = tf.Variable(tf.zeros([img_dim]))
b1_dis = tf.Variable(tf.zeros([dis_dim]))
b2_dis = tf.Variable(tf.zeros([1]))
```

• 定义模型

```
# 生成器使用全连接网络
def generator(x):
   hidden = tf.nn.relu(tf.add(tf.matmul(x, w1_gen), b1_gen))
   output = tf.nn.sigmoid(tf.add(tf.matmul(hidden, w2_gen), b2_gen))
   return output
# 判别器使用全连接网络
def discriminator(x):
   hidden = tf.nn.relu(tf.add(tf.matmul(x, w1_dis), b1_dis))
   output = tf.nn.sigmoid(tf.add(tf.matmul(hidden, w2_dis), b2_dis))
    return output
# 生成器输出
gen_output = generator(gen_input)
# 判别器输出,包括对真实图片的判别和对生成图片的判别
dis_real_output = discriminator(dis_input)
dis_fake_output = discriminator(gen_output)
# 定义损失、优化器
vars\_gen = [w1\_gen, w2\_gen, b1\_gen, b2\_gen]
vars_dis = [w1_dis, w2_dis, b1_dis, b2_dis]
loss_gen = -tf.reduce_mean(tf.log(dis_fake_output))
```

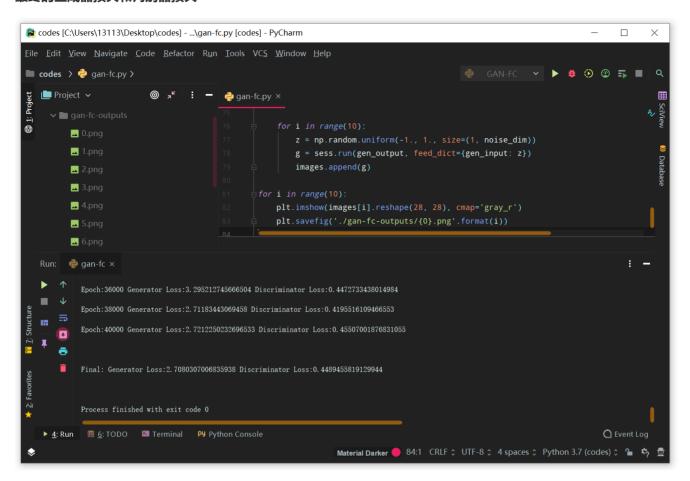
• 开始训练

```
images = []
with tf.Session() as sess:
   # 初始化
   tf.global_variables_initializer().run()
   # 进行每趟训练
   for epoch in range(training_epochs):
       # 选取小批量图像作为判别器判别真实数据的输入
       batch_images, _ = mnist.train.next_batch(batch_size)
       # 选取随机噪声作为生成器输入
       noise = np.random.uniform(-1, 1, size=[batch_size, noise_dim])
       feed_dict = {dis_input: batch_images, gen_input: noise}
       _, _, gl, dl = sess.run([optimizer_gen, optimizer_dis, loss_gen, loss_dis],
                              feed_dict=feed_dict)
       # 输出每趟训练结果
       if epoch % 2000 == 0:
           print("Epoch:{0} Generator Loss:{1} Discriminator Loss:{2}"
                 .format(epoch, gl, dl))
   # 输出生成器和判别器的最终损失
   finalLoss_gen, finalLoss_dis = sess.run([loss_gen, loss_dis], feed_dict=feed_dict)
   print("\nFinal: Generator Loss:{0} Discriminator Loss:{1}"
         .format(finalLoss_gen, finalLoss_dis))
   # 测试生成器以生成手写字图片
   for i in range(10):
       z = np.random.uniform(-1., 1., size=(1, noise_dim))
       g = sess.run(gen_output, feed_dict={gen_input: z})
       images.append(g)
```

• 输出生成器所生成图片

```
for i in range(10):
    plt.imshow(images[i].reshape(28, 28), cmap='gray_r')
    plt.savefig('./gan-fc-outputs/{0}.png'.format(i))
```

最终的生成器损失和判别器损失



由输出结果可知最终的生成器损失为2.7080,判别器损失为0.4489。

生成器从噪声中生成的10张手写数字图片



2. 模型架构(生成器使用全连接网络, 判别器使用卷积神经网络)

生成器:

输入维度: 100

隐含层维度(ReLU): 256

输出层维度(Sigmoid): 784

判别器:

输入维度: 28×28

卷积层:卷积核大小为5×5,卷积核个数为16,padding使用'SAME',stride为1,激活函数为ReLU

池化层:使用最大池化,核大小为2×2,stride为2

全连接层: 隐含单元数为256, 激活函数为ReLU

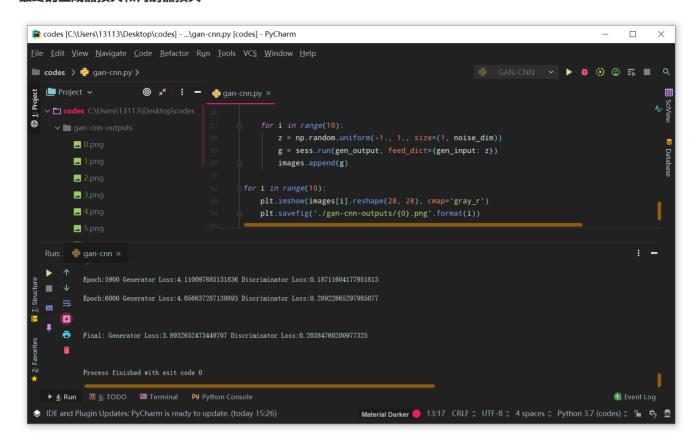
输出层维度: 1, 激活函数为Sigmoid

训练完网络,从噪声中生成10张手写数字图片(提交最终的生成器损失和判别器损失以及生成的图片)

• 此网络的代码实现与上一题类似,不同之处在于判别器模型架构的更改:

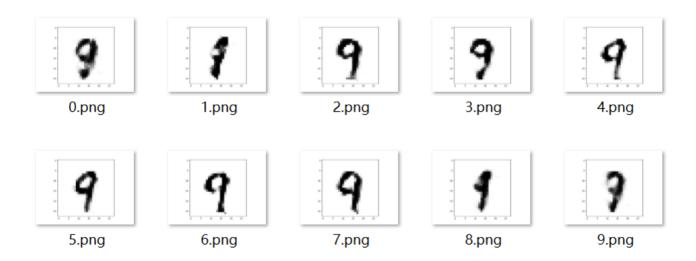
```
# 判别器权重
w1_dis = tf.Variable(weight_init([5, 5, 1, 16]))
w2_dis = tf.variable(weight_init([3136, 256]))
w3_dis = tf.Variable(weight_init([256, 1]))
# 判别器偏置
b1_dis = tf.Variable(tf.zeros([16]))
b2_dis = tf.Variable(tf.zeros([256]))
b3_dis = tf.Variable(tf.zeros([1]))
# 判别器使用卷积神经网络
def discriminator(x):
   # 卷积层
    convolution = tf.nn.conv2d(tf.reshape(x, [-1, 28, 28, 1]), w1_dis,
                              strides=[1, 1, 1, 1], padding=padding)
    hidden = tf.nn.relu(tf.nn.bias_add(convolution, b1_dis))
    # 池化层
    pooling = tf.nn.max_pool(hidden, ksize=[1, 2, 2, 1],
                            strides=[1, 2, 2, 1], padding=padding)
   # 全连接层
    full_connection = tf.nn.relu(tf.nn.bias_add(
       tf.matmul(tf.reshape(pooling, [-1, 3136]), w2_dis), b2_dis))
    # 输出层
    output = tf.nn.sigmoid(tf.nn.bias_add(tf.matmul(full_connection, w3_dis), b3_dis))
    return output
# 增加了一组参数
vars_dis = [w1_dis, w2_dis, w3_dis, b1_dis, b2_dis, b3_dis]
```

最终的生成器损失和判别器损失



由输出结果可知最终的生成器损失为3.8933,判别器损失为0.2038。

生成器从噪声中生成的10张手写数字图片



3. 小结

训练中存在的问题

通过以上的训练结果可以发现,对于以上两种模型架构,最终呈现出来的生成器损失都是远高于判别器损失的,这说明在训练过程中二者没能达到较好的平衡;且通过观察最终生成的手写体图片可以发现,所生成的数字大多数同一个数字,说明存在生成器仅从单一模式输出样本的问题,也就是模式崩溃。

解决策略

通过搜索发现有以下几种解决办法:

- Feature Matching
- Minibatch discrimination
- One-sided label smoothing
- Historical averaging
- Batch normalization
- Balance between discriminator & generator

鉴于复杂度和机器算力的约束,本次作业中我只简要了解了以上方法,暂未进行代码实现及验证。