1 Matrix exponential

Berechnen Sie die Lösung des Anfangwertproblems

$$\dot{\mathbf{x}}(t) = \mathbf{A}\mathbf{x}(t) \quad \mathbf{x}(0) = \mathbf{x}_0$$

für A:

a)

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{array}\right)$$

Lösung:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 3 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \mathbf{D} + \mathbf{N} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 3 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$e^{\mathbf{A}t} = e^{(\mathbf{D} + \mathbf{N})t} = e^{\mathbf{D}t}e^{\mathbf{N}t} = \begin{pmatrix} e^t & 0 & 0 \\ 0 & e^{2t} & 0 \\ 0 & 0 & e^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 3t & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^t & 0 & 0 \\ 0 & e^{2t} & 0 \\ 0 & 0 & 3e^t \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{x}(t) = \mathbf{A}\mathbf{x}_0(t) = \begin{pmatrix} e^t & 0 & 0 \\ 0 & e^{2t} & 0 \\ 0 & 0 & 3e^t \end{pmatrix} \mathbf{x}_0$$

b)

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{ccc} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{array} \right)$$

Lösung:

$$\exp(\mathbf{A}t) = \exp\left[\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} t \right] = \begin{pmatrix} \exp(1 & 0)t & 0 \\ (1 & 1)t & 0 \\ 0 & 0 & e^2t \end{pmatrix}$$

$$\exp\left[\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} t + \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} t\right] = \begin{pmatrix} e^t & 0 \\ 0 & e^t \end{pmatrix} \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{bmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} t + \mathbb{O} \end{bmatrix}$$
$$= \begin{pmatrix} e^t & 0 \\ 0 & e^t \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & t \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^t & te^t \\ 0 & e^t \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \mathbf{x}(t) = \begin{pmatrix} e^t & te^t & 0\\ 0 & e^t & 0\\ 0 & 0 & e^{2t} \end{pmatrix} \mathbf{x}_0$$

2 Zeitgeordnete Exponential

Berechnen Sie der zeitgeordnete Exponential der Matrix:

a)

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cc} t & 0\\ 0 & 2t^2 \end{array}\right)$$

Da $[\mathbf{A}(s),\ \mathbf{A}(t)]=0$ für alle $s,t\in\mathbb{R}$. Es gilt

$$\mathcal{T}e^{\int_0^t ds\mathbf{A}(s)} = e^{\int_0^t ds\mathbf{A}(s)}$$

Wir berechnen also das Exponential von

$$\mathbf{B}(t) = \int_0^t ds \mathbf{A}(s) = t^2 \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0\\ 0 & \frac{2}{3}t \end{pmatrix}$$
$$e^{\mathbf{B}}(t) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{B^n}{n!}$$

b)

$$\mathbf{A} = \left(\begin{array}{cc} 0 & 2t \\ 8 & 0 \end{array}\right)$$

Da $[\mathbf{A}(s),\ \mathbf{A}(t)]=0$ für alle $s,t\in\mathbb{R}$. Es gilt

$$\mathcal{T}e^{\int_0^t ds \mathbf{A}(s)} = e^{\int_0^t ds \mathbf{A}(s)}$$

Wir berechnen also das Exponential von

$$\mathbf{B}(t) = \int_0^t ds \mathbf{A}(s) = \begin{pmatrix} 0 & \frac{2}{3}t^2 \\ 8t & 0 \end{pmatrix}$$
$$e^{\mathbf{B}}(t) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{B^n}{n!}$$

3 Fixpunkt, Linearisierung

a) Bestimmen Sie die Fixpunkte des DGL-Systems und untersuchen sie deren Stabilität für die Parameterwerte p = -1, 0, 2.

$$\dot{x} = px(y^2 - 1) + y$$

$$\dot{y} = -x$$

Lösung:

Bestimmung der Fixpunkte:

$$0 = \dot{x} = px(y^2 - 1) + y$$

$$0 = \dot{y} = -x \Rightarrow x = 0 \Rightarrow y = 0$$

 \Rightarrow Der Fixpunkt ist $x_F = (0,0)$

Die Jacobi-Matrix ist:

$$\mathbf{J}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} p(y^2 - 1) & 2px + 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

Jacobi Matrix und Eigenwerte ausrechnen für p = -1, 0, 2:

$$p = -1: \mathbf{J}(\mathbf{x}_F) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

 $\lambda_{1/2} = \frac{1}{2}(1 \pm i\sqrt{3}) \Rightarrow \mathbf{x}_F \text{ist ein instabiler Fixpunkt}$

$$\begin{array}{rcl} p & = & 0: \mathbf{J}(\mathbf{x}_F) = \left(\begin{array}{cc} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{array} \right) \\ \lambda_{1/2} & = & \pm i \Rightarrow \mathbf{x}_F \mathrm{ist} \ \mathrm{ein} \ \mathrm{elliptische} \ \mathrm{Fixpunkt} \end{array}$$

$$p = 2: \mathbf{J}(\mathbf{x}_F) = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$$

 $\lambda_{1/2} = -1 \Rightarrow \mathbf{x}_F$ ist ein stabiler Fixpunkt

b) Bestimmen sie die Fixpunkte des DGL-Systems und untersuchen Sie deren Stabilität. Wie lautet der Linearisierung des Systems am Fixpunkt?

$$\dot{x} = x^2 + 2y - 4$$

$$\dot{y} = -2xy$$

 $L\ddot{o}sung:$

Bestimmung der Fixpunkte:

$$0 = \dot{x} = x^2 + 2y - 4 \tag{1}$$

$$0 = \dot{y} = -2xy \Rightarrow x = 0 \text{ oder } y = 0$$
 (2)

Nach einsetzen von 2 in 1 findet man die Fixpunkte $P_1=(0,2),\ P_2=(2,0),\ P_3=(-2,0).$

Die Jacobi-Matrix ist:

$$\mathbf{J}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} 2x & 2\\ -2y & -2x \end{pmatrix}$$

Ausgewertet an der Fixpunkte ergibt sich:

$$P_1 = (0,2) : \mathbf{J}(\mathbf{x}_F) = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -4 & 0 \end{pmatrix}$$

 $\lambda_{1/2} = \pm i2\sqrt{2} \Rightarrow \mathbf{x}_F \text{ ist ein elliptischer Fixpunkt}$

$$P_2 = (2,0) : \mathbf{J}(\mathbf{x}_F) = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 0 & -4 \end{pmatrix}$$

 $\lambda_{1/2} = \pm 4 \Rightarrow \mathbf{x}_F \text{ ist ein hyperbolischer Fixpunkt}$

$$P_1 = (-2,0) : \mathbf{J}(\mathbf{x}_F) = \begin{pmatrix} -4 & 2 \\ -4 & 4 \end{pmatrix}$$

 $\lambda_{1/2} = \pm 4 \Rightarrow \mathbf{x}_F \text{ ist ein hyperbolischer Fixpunkt}$

c) Gegeben ist die DGL:

$$\ddot{x} = -\sin(x)$$

Schreiben Sie die DGL als System erster Ordnung der Form g'(x) = F(g(x)). Bestimmen Sie die Fixpunkte und deren Stabilität. Wie lautet die Linearisierung von F am Fixpunkt?

Lösung:

Wir setzen $y_1 = x$ und $y_2 = \dot{x}$. Dann lautet das Gleichungsystem:

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} y_2 \\ -\sin(y_1) \end{pmatrix}$$

Berechnung der Fixpunkte des DGL Systems:

$$0 = y_2 \Rightarrow y_2 = 0$$

$$0 = -\sin(y_1) \Rightarrow y_1 = k\pi, \text{ wobei } k \in \mathbb{Z}_0$$

Die Fixpunkte sind: $P_k = (0, k\pi)$

Die Jacobi-Matrix ist der Linearisierung des Systems:

$$\mathbf{J}(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} 0 & 1\\ -\cos(y_2) & 0 \end{pmatrix}$$

Ausgewertet an der Fixpunkt ergibt sich:

$$\mathbf{J}(\mathbf{P}) = \left(\begin{array}{cc} 0 & 1 \\ \pm 1 & 0 \end{array} \right)$$

Die Eigenwerte sind:

 $\lambda_{1/2}=\pm i$ für kgerade \Rightarrow elliptischer Fixpunkt $\lambda_{1/2}=\pm 1$ für kungerade \Rightarrow hyperbolischer Fixpunkt

4 Potenzreihen

Lösen sie das Anfangswertproblem mittels Potenzreihenansatz:

a)

$$(x^2 - 1)\ddot{y}(x) + x\dot{y}(x) - \frac{1}{4}y(x) = 0, \quad y(0) = 1 \quad \dot{y}(0) = \frac{1}{2}$$

 $L\ddot{o}sung:$

$$y(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k$$

$$y'(x) = \sum_{k=1}^{\infty} k a_k x^{k-1}$$

$$y''(x) = \sum_{k=2}^{\infty} k (k-1) a_k x^{k-2}$$

in DGL:

$$0 = (x^{2} - 1)\ddot{y}(x) + x\dot{y}(x) - \frac{1}{4}y(x)$$

$$= \sum_{k=2}^{\infty} k(k-1) a_{k} x^{k} + \sum_{k=2}^{\infty} k(k-1) a_{k} x^{k-2} + \sum_{k=1}^{\infty} k a_{k} x^{k} - \frac{1}{4} \sum_{k=0}^{\infty} a_{k} x^{k}$$

$$= (-2a_{2} - \frac{1}{4}a_{0})_{0}x^{0} + (-6a_{3} + a_{1} - \frac{1}{4}a_{1})_{1}x^{1}$$

$$+ \sum_{-k=2}^{\infty} \underbrace{k(k(k-1) a_{k} - (k+2)(k+1) a_{k+2} + ka_{k} - \frac{1}{4}a_{k})_{k}}_{((k^{2} - \frac{1}{4}))a_{k} - (k+2)(k+1)a_{k+2}}$$

$$0 = (-2a_2 - \frac{1}{4}a_0) \Rightarrow a_2 = -\frac{1}{8}a_0$$

$$0 = (-6a_3 + a_1 - \frac{1}{4}a_1)_1 \Rightarrow a_3 = -\frac{1}{8}a_1$$

$$0 = ((k^2 - \frac{1}{4})a_k - (k+2)(k+1)a_{k+2})_k \text{ Für } k \ge 2$$

$$a_{k+2} = \frac{k^2 - \frac{1}{4}}{(k+2)(k+1)} a_k = \frac{(\frac{1}{2} - (k+1))(\frac{1}{2} - k)}{(k+2)(k+1)} a_k$$

$$= \frac{(\frac{1}{2} - (k+1))(\frac{1}{2} - k)}{(k+2)(k+1)} \frac{(\frac{1}{2} - (k-1))(\frac{1}{2} - (k-2))}{k(k-1)} a_{k-2}$$

$$= \left(\frac{\frac{1}{2}}{k+2}\right) \frac{2}{-\frac{1}{4}} \begin{cases} -2a_3 & \text{für } k \text{ ungerade} \\ a_2 & \text{für } k \text{ gerade} \end{cases}$$

Potenzreihenansatz im A.B. $:a_0 = 1, \quad a_1 = \frac{1}{2}$

Damit:

$$a_{2} = -\frac{1}{8} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 2 \end{pmatrix} \Rightarrow a_{2l} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 2l \end{pmatrix}$$

$$a_{3} = \frac{1}{16} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 3 \end{pmatrix} \Rightarrow a_{2l+1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ 2l+1 \end{pmatrix}$$

Zusammen:

$$y(x) = \sum_{k=0}^{\infty} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ k \end{pmatrix} x^k$$

b)
$$(1+2x)y'(x) + 2y(x) - 1 = 0, \quad y(0) = 0$$

Lösung: Potenreiheansatz:

$$y(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k$$
$$y'(x) = \sum_{k=1}^{\infty} k a_k x^{k-1}$$

in DGL:

$$0 = (1+2x)y'(x) + 2y(x) - 1 = (1+2x)\sum_{k=1}^{\infty} k \, a_k \, x^{k-1} + 2\sum_{k=0}^{\infty} a_k \, x^k - 1$$
$$= \sum_{l=0}^{\infty} (l+1) \, a_{l+1}(l+1) \, x^l + 2\sum_{k=0}^{\infty} a_k + 2\sum_{k=1}^{\infty} a_k \, x^k - 1$$
$$= (a_1 + 2a_0 - 1)x^0 + \sum_{k=1}^{\infty} ((k+1)a_{k+1} + (2k+2)a_k)x^k$$

Koeffiezientenvergleich:

$$0 = a_1 + 2a_0 - 1 \Rightarrow a_1 = -2a_0 + 1$$

$$0 = (k+1)(a_{k+1} + 2a_k) = 0, \quad k \ge 1 \Rightarrow a_{k+1} = -2a_k \ k \ge 1$$

A.B.
$$a_0 = 0$$

$$\Rightarrow a_1 = 1$$

$$a_{k+1} = (-1)^k 2^k, \ k \ge 1$$

c)

$$xy'(x) = (x+2)y(x)$$

Zusammen:

$$y(x) = \sum_{k=1}^{\infty} (-1)^{k-1} 2^{k-1} x^k = x \sum_{k=1}^{\infty} (-2x)^k$$

Lösung:

Potenreiheansatz:

$$y(x) = \sum_{k=0}^{\infty} a_k x^k$$
$$y'(x) = \sum_{k=1}^{\infty} k a_k x^{k-1}$$

in DGL:

$$0 = xy'(x) - (x+2)y(x) = \sum_{k=1}^{\infty} k \, a_k \, x^k - \sum_{k=0}^{\infty} a_k \, x^{k+1} - 2 \sum_{k=0}^{\infty} a_k \, x^k$$
$$= \sum_{k=1}^{\infty} k \, a_k \, x^k - \sum_{k=1}^{\infty} a_{k-1} \, x^k - 2 \sum_{k=0}^{\infty} k \, a_k \, x^k$$
$$= (-2a_0)x^0 + \sum_{k=1}^{\infty} (ka_k - a_{k-1} - 2a_k) \, x^k = 0 \quad \forall \, x$$

Koeffizientenvergleich liefert:

$$0 = -2a_0 \Rightarrow a_0 = 0$$

$$0 = ka_k - a_{k-1} - 2a_k \text{ für } k \ge 1$$

Zusammen:

$$y(x) = \sum_{k=2}^{\infty} \frac{a_2}{(k-2)!} x^k = a_2 \sum_{l=0}^{\infty} \frac{x^{l+2}}{l!}$$