
Probeklausur in Experimentalphysik 1

Prof. Dr. C. Pfeiderer
Wintersemester 2014/15
16. Januar 2015

Zugelassene Hilfsmittel:

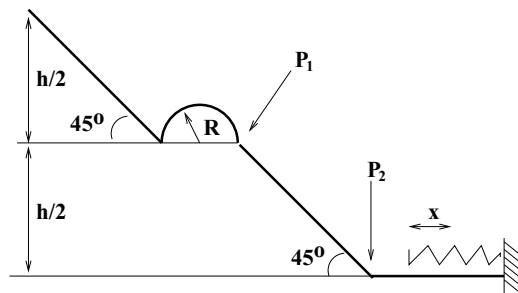
- 1 Doppelseitig handbeschriebenes DIN A4 Blatt
- 1 nichtprogrammierbarer Taschenrechner

Bearbeitungszeit 90 Minuten. Es müssen nicht alle Aufgaben vollständig gelöst sein, um die Note 1,0 zu erhalten.

Aufgabe 1 (8 Punkte)

Ein punktförmiger Schlitten mit Anfangsgeschwindigkeit $v_0 = 0\text{m/s}$ und totaler Masse $m_1 = 1000\text{kg}$ gleitet reibungsfrei einen Hang der Steigung $\phi = 45^\circ$ hinunter. Auf halber Höhe $\frac{h}{2}$ fährt er über eine halbkreisförmige Bodenwelle mit Radius $R = 10\text{m}$.

- Der Schlitten startet in der Höhe h . Es stellt sich heraus, dass er am höchsten Punkt der Bodenwelle den Bodenkontakt gerade nicht verliert. Berechnen Sie daraus die Starthöhe h .
- Am Ende des Hügels befindet sich auf horizontaler Ebene eine ideale Feder mit Federkonstanten $k = 6000\text{N/m}$. Um welche Strecke x wird die Feder maximal zusammengedrückt, wenn der Schlitten in der Höhe h gestartet ist?
- Welche maximale Höhe h_1 erreicht der Schlitten, wenn er von der Feder zurückkatapultiert wird?
- Hinter der Bodenwelle steht am Punkt P_1 ein ruhender zweiter Schlitten mit Masse $m_2 = 250\text{kg}$. Beim Stoss verkeilen sich die beiden Schlitten ineinander und gleiten gemeinsam weiter. Welche Geschwindigkeit haben beide Schlitten unmittelbar nach dem Stoss?



Lösung

- (a) Damit der Bodenkontakt nicht verloren geht, muss am höchsten Punkt des Hügels die Zentripetalkraft genau durch die Schwerkraft kompensiert werden, d.h.

$$\frac{m_1 v_H^2}{R} = m_1 g \Rightarrow v = \sqrt{gR} = 10 \text{ m/s} \quad [1]$$

Die Geschwindigkeit v_H kann aus dem Energieerhaltungssatz erhalten werden:

$$\begin{aligned} m_1 g h &= m_1 g \left(\frac{h}{2} + R \right) + \frac{1}{2} m_1 v_H^2 \\ \Leftrightarrow m_1 g \left(\frac{h}{2} - R \right) &= \frac{1}{2} m_1 v_H^2 = \frac{1}{2} m_1 g R \end{aligned}$$

womit man erhält

$$h = 3R = 30 \text{ m} \quad [2]$$

- (b) Wieder verwenden wir den Energieerhaltungssatz

$$m_1 g h = \frac{1}{2} k x^2 \Rightarrow x = \sqrt{\frac{2 m_1 g h}{k}} = 10 \text{ m} \quad [1]$$

- (c) Da der Schlitten reibungsfrei gleitet, muss die gesamte Energie wieder zurückgegeben werden, d.h. er kommt zu seinem Ausgangspunkt zurück, also $h_1 = h$.

[1]

- (d) Es handelt sich hier um einen inelastischen Stoß. Zuerst müssen wir die Geschwindigkeit im Punkt P_1 berechnen, und dann den Impulserhaltungssatz anwenden. Die Energieerhaltung liefert

$$m g h = \frac{1}{2} m_1 v_1^2 + m_1 g \frac{h}{2} \Rightarrow v_1 = \sqrt{g h} \quad [1]$$

Die Impulserhaltung liefert

$$p_1 + p_2 = p_{Ges} \Rightarrow m_1 v_1 = (m_1 + m_2) v_2 \quad [1]$$

also

$$v_2 = \frac{m_1}{m_1 + m_2} v_1 = \frac{m_1}{m_1 + m_2} \sqrt{g h} = 13,85 \text{ m/s} \quad [1]$$

Aufgabe 2 (2 Punkte)

Wie groß muss die Fläche einer schwimmenden Eisscholle ($\rho_{\text{Eisscholle}} = 920 \text{ kg/m}^3$) von 30 cm Dicke sein, damit sie einen Seeelefanten von 1t Gewicht tragen kann?

Lösung

Der Auftrieb muss der Summe der Massen von Eisscholle und Seeelefant entsprechen.

$$\rho_{\text{Eisscholle}} V_{\text{Eisscholle}} g + m_{\text{Elefant}} g = \rho_{\text{Wasser}} V_{\text{Wasser}} g$$

Weiterhin muss $V_{\text{Wasser}} = V_{\text{Eisscholle}}$ gelten. Daher vereinfacht sich die Gleichung zu

$$\begin{aligned} \rho_{\text{Eisscholle}} V_{\text{Eisscholle}} + m_{\text{Elefant}} &= \rho_{\text{Wasser}} V_{\text{Eisscholle}} \\ \Leftrightarrow V_E &= \frac{m_{\text{Elefant}}}{\rho_{\text{Wasser}} - \rho_{\text{Eisscholle}}} = 12,5 \text{ m}^3 \end{aligned}$$

Daraus erhält man die Fläche

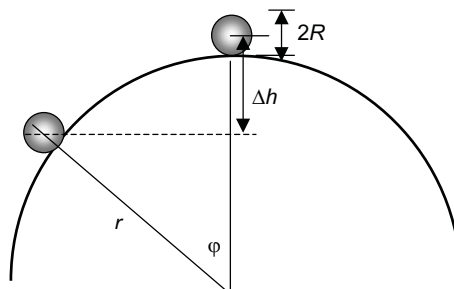
$$F_{\text{Eisscholle}} = \frac{12,5 \text{ m}^3}{0,3 \text{ m}} = 41,7 \text{ m}^2$$

[2]

Aufgabe 3 (4 Punkte)

Eine Kugel (Masse M , Massenträgheitsmoment $I = \frac{2}{5}MR^2$ und Radius R) rolle aus der Ruhe heraus ohne zu rutschen auf einer Kugeloberfläche mit dem Radius r ab.

Bei welchem Winkel ϕ , gemessen mit der Vertikalen, löst sich die Kugel von der Unterlage ab?



Lösung

Der Schwerpunkt der Kugel befindet sich in ihrem Mittelpunkt. Mit Hilfe der Geometrie folgt für die Schwerpunktsabsenkung:

$$\Delta h = (r + R) - (r + R) \cos \varphi = (r + R)(1 - \cos \varphi)$$

Beim Ablösen ist Normalkraft und Zentripetalkraft genau gleich groß

$$F_N = F_Z$$

[1]

also

$$F_N = Mg \cos \varphi \qquad F_Z = M \frac{v^2}{r + R}$$

Die Geschwindigkeit v beim Ablösepunkt ist also

$$v^2 = (r + R)g \cos \varphi$$

[1]

Mit dem Energieerhaltungssatz folgt

$$Mg\Delta h = \frac{1}{2}Mv^2 + \frac{1}{2}I\omega^2$$

Da die Kugel abrollt gilt die Näherung $\omega = \frac{v}{R}$ für $r \gg R$. Dies in den Energieerhaltungssatz eingesetzt liefert

$$\begin{aligned} Mg\Delta h &= \frac{1}{2}Mv^2 + \frac{1}{2}\frac{I}{R^2}v^2 \\ 2g\Delta h &= \left(1 + \frac{I}{MR^2}\right)v^2 \end{aligned}$$

[1]

Obige Beziehungen für Δh und v^2 eingesetzt ergeben

$$\begin{aligned} 2g(r + R)(1 - \cos \varphi) &= \left(1 + \frac{I}{MR^2}\right)(r + R)g \cos \varphi \\ \Leftrightarrow 2 - 2 \cos \varphi &= \left(1 + \frac{I}{MR^2}\right) \cos \varphi \\ \Leftrightarrow \cos \varphi &= \frac{2}{3 + \frac{I}{MR^2}} = \frac{2}{3 + \frac{2}{5}} \Rightarrow \phi = 54^\circ \end{aligned}$$

[1]

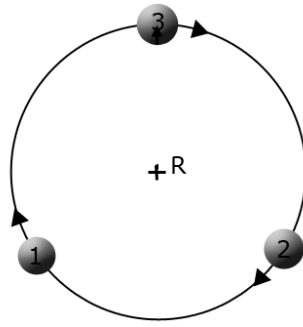
Aufgabe 4 (3 Punkte)

Drei identische Planeten sind symmetrisch auf einer Umlaufbahn um den gemeinsamen Schwerpunkt angeordnet. Stellen Sie die wirkenden Kräfte auf die jeweiligen Planeten in Bezug zum Schwerpunkt ($\vec{R} = \frac{1}{M}(m_1\vec{r}_1 + m_2\vec{r}_2 + m_3\vec{r}_3)$) auf. Bestimmen Sie daraus die Formel für Umlaufzeiten der Planeten.

Lösung

Der Schwerpunkt des Dreikörpersystems liegt bei

$$\vec{R} = \frac{1}{M}(m_1\vec{r}_1 + m_2\vec{r}_2 + m_3\vec{r}_3)$$



wobei $M = m_1 + m_2 + m_3$ als abkürzende Schreibweise benutzt wird. Schreibt man die Gravitationskraft von Körper j auf Körper i in der Form

$$\vec{F}_{ij} = \frac{Gm_i m_j}{r_{ij}^3} (\vec{r}_j - \vec{r}_i)$$

und berücksichtigt man $r_{ij} = s$ für alle drei Paare von Körpern, so erhält man die Gesamtkräfte

$$\begin{aligned}\vec{F}_1 &= \frac{Gm_1}{s^3} (m_2(\vec{r}_2 - \vec{r}_1) + m_3(\vec{r}_3 - \vec{r}_1)) = \frac{Gm_1 M}{s^3} (\vec{R} - \vec{r}_1) \\ \vec{F}_2 &= \frac{Gm_2}{s^3} (m_3(\vec{r}_3 - \vec{r}_2) + m_1(\vec{r}_1 - \vec{r}_2)) = \frac{Gm_2 M}{s^3} (\vec{R} - \vec{r}_2) \\ \vec{F}_3 &= \frac{Gm_3}{s^3} (m_1(\vec{r}_1 - \vec{r}_3) + m_2(\vec{r}_2 - \vec{r}_3)) = \frac{Gm_3 M}{s^3} (\vec{R} - \vec{r}_3)\end{aligned}$$

[1,5]

Wie die Differenzvektoren $\vec{R} - \vec{r}_i$ zeigen, ist die gesamte Gravitationskraft bei allen drei Massen auf den Systemschwerpunkt gerichtet. Wie sich außerdem zeigt, ist die Stärke der Kraft auf Körper i proportional zu m_i und zum Abstand $|\vec{r}_i - \vec{R}|$ vom Schwerpunkt. Dies sind auch die Merkmale von Zentripetalkräften: Die Zentripetalkraft entspricht $-m\omega^2\vec{r}$.

Es ist daher möglich, das System mit einer einheitlichen Winkelgeschwindigkeit ω um den Schwerpunkt rotieren zu lassen, so dass die dafür erforderlichen Zentripetalkräfte auf m_1, m_2, m_3 gerade gleich den Gravitationskräften sind. Die Winkelgeschwindigkeit und die Rotationsperiode sind in diesem Fall

$$\omega = \sqrt{\frac{GM}{s^3}} \qquad T = 2\pi \sqrt{\frac{s^3}{GM}}$$

[1,5]

Geometrische Lösung

Da es sich um ein symmetrisches Problem $s := |\vec{r}_1 - \vec{r}_2| = |\vec{r}_1 - \vec{r}_3| = |\vec{r}_2 - \vec{r}_3|$ dreier identischer Planeten $m := m_1 = m_2 = m_3 = M/3$ um den Schwerpunkt \vec{R} mit $r := |\vec{r}_i - \vec{R}|$ handelt, wirken nur betragsmäßig konstante Gravitationskräfte

$$F_G = |\vec{F}_{ij}| = G \cdot \frac{m^2}{s^2}$$

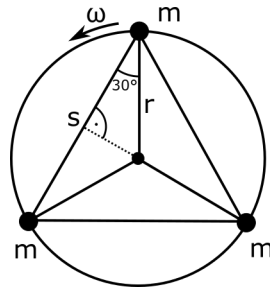


Abbildung 1: Statisches Drei-Planeten-System

zwischen ihnen, sodass eine gleichförmige Kreisbewegung um den gemeinsamen Schwerpunkt möglich ist. Damit haben alle Planeten stets die gleiche relative Position zueinander. Betrachte nun einen beliebigen Planeten.

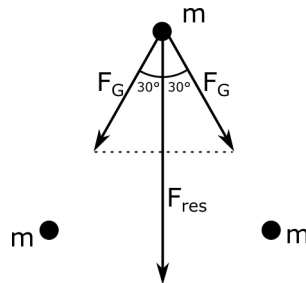


Abbildung 2: Kräfte auf einzelnen Planeten m

Wie man in Abb. 2 sieht, zeigt die aus den Gravitationskräften F_G resultierende Kraft F_{res} in negative radiale Richtung $-\vec{e}_r$ und hat den Betrag

$$F_{\text{res}} = 2F_G \cdot \cos(30^\circ) = \frac{\sqrt{3}Gm^2}{s^2}$$

Aus Abb. 1 erhält man $s = 2r \cdot \cos(30^\circ) = r\sqrt{3}$, wodurch sich für die resultierende Kraft

$$F_{\text{res}} = \frac{Gm^2}{\sqrt{3}r^2}$$

ergibt. Bei dieser Kraft handelt es sich um die Zentripetalkraft, die den Planeten auf der Kreisbahn hält. Somit gilt

$$F_{\text{res}} = F_Z \Leftrightarrow \frac{Gm^2}{\sqrt{3}r^2} = m\omega^2 r$$

Umformen liefert

$$\omega = \sqrt{\frac{Gm}{\sqrt{3}r^3}}$$

Mit der Identität $\omega = 2\pi/T$ erhält man für die Umlaufzeit

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{\sqrt{3}r^3}{mG}} \left(= 2\pi \sqrt{\frac{s^3}{3mG}} = 2\pi \sqrt{\frac{s^3}{MG}} \right)$$

Aufgabe 5 (4 Punkte)

Ein Güterwagen der Masse $m_1 = 25000\text{kg}$ fährt gegen einen stehenden Personenwagen und kuppelt an diesen an. Bei diesem Manöver werden 30% der kinetischen Energie des Güterwagens in nicht-mechanische Energieformen umgewandelt. Berechnen Sie die Masse m_2 des Personenwagens.

Lösung

Mit dem Impulserhaltungssatz folgt

$$\begin{aligned} m_1 v_1 &= (m_1 + m_2)u \\ u &= \frac{m_1}{m_1 + m_2} v_1 \end{aligned}$$

[1]

Die Energien vor bzw. nach dem Stoß sind

$$\begin{aligned} E_{\text{kin}}^{\text{vor}} &= \frac{1}{2} m_1 v_1^2 \\ E_{\text{kin}}^{\text{nach}} &= \frac{1}{2} (m_1 + m_2) u^2 \end{aligned}$$

Wenn 30% der Energie verloren gehen, muss gelten $0,7 E_{\text{kin}}^{\text{vor}} = E_{\text{kin}}^{\text{nach}}$, also

$$0,7 \frac{1}{2} m_1 v_1^2 = \frac{1}{2} (m_1 + m_2) u^2$$

[2]

Einsetzen der Impulsbedingung liefert

$$0,7 \frac{1}{2} m_1 v_1^2 = \frac{1}{2} (m_1 + m_2) \left(\frac{m_1}{m_1 + m_2} v_1 \right)^2$$

was gleichbedeutend ist zu

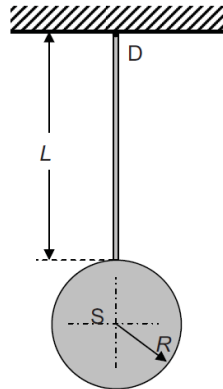
$$\frac{m_1}{m_1 + m_2} = 0,7 \Leftrightarrow m_2 = \frac{0,3}{0,7} m_1 = 10714\text{kg}$$

[1]

Aufgabe 6 (7 Punkte)

Eine massive Vollkugel (Radius: $R = 0,07\text{m}$, Dichte: $2,7 \cdot 10^3\text{kg}/\text{meter}^3$, $I = \frac{2}{5}MR^2$) hängt an einem dünnen masselosen Stahldraht ($L = 0,25\text{m}$). Die Kugel schwingt um den Aufhängepunkt D .

- (a) Stellen Sie die Differentialgleichungen auf und leiten Sie daraus die Schwingungsdauer T_0 für die Pendelbewegung bei kleinen Amplituden



- i) für eine Punktmasse bei $L + R$ (T_0^{math})
- ii) als physikalisches Pendel mit ausgedehnter Kugel (T_0^{phys}) ab.

Jetzt führt die Kugel eine Drehschwingung um die Drahtachse $D - S$ aus

- (b) Bestimmen Sie die Drehfederkonstante k^* für die Verdrillung (Torsion) des Drahts. Gehen Sie dafür davon aus, dass die Schwingungsdauer die gleiche ist wie beim physikalischen Pendel der ersten Teilaufgabe.

Lösung

- (a) Definition eines mathematischen Pendels:

- ein Körper der Masse m – behandelt als materieller Punkt
- an einem starren, nicht dehnbaren masselosen Faden der Länge L

In der Näherung *mathematisches Pendel* gilt für die Schwingungsdauer – beschränkt auf kleine Auslenkungen aus der Ruhelage (Linearisierung) –

$$\begin{aligned}
 mL_S \ddot{\phi} &= -mg \sin \phi \approx -mg \phi \\
 T_0^{\text{math}} &= 2\pi \sqrt{\frac{L_S}{g}} \\
 &= 2\pi \sqrt{\frac{0,32\text{m}}{9,81\text{m/s}^2}} \\
 &= 1,135\text{s}
 \end{aligned}$$

[1,5]

wobei $L_S = (L + R) = 0,32\text{m}$. In der Näherung *physikalisches Pendel* gilt für die Schwingungsdauer –wieder beschränkt auf kleine Auslenkungen aus der Ruhelage –

$$\begin{aligned}
 I_D \ddot{\phi} &= -mgL_S \sin \phi \\
 T_0^{\text{phys}} &= 2\pi \sqrt{\frac{I_D}{mgL_S}}
 \end{aligned}$$

wobei m die Gesamtmasse, g die Schwerebeschleunigung, d der Abstand zwischen Drehpunkt D und Massenmittelpunkt S sowie I_D das Massenträgheitsmoment bezüglich des Drehpunkts D ist.

Das Massenträgheitsmoment I_D bezüglich des Drehpunkts D ergibt sich nach dem Satz von Steiner zu

$$I_D = \frac{2}{5}mR^2 + mL_S^2 = m \left(\frac{2}{5}R^2 + L_S^2 \right) \quad [1,5]$$

Zahlenwerte (die erst in den nachfolgenden Aufgabenteilen benötigt werden):

Die Masse der Aluminiumkugel ergibt sich aus Dichte ρ und Kugelvolumen V zu

$$\begin{aligned} m &= \frac{4}{3}\rho\pi R^3 = 2,7 \cdot 10^3 \text{kg/m}^3 \cdot \frac{4}{3}\pi(7 \cdot 10^{-2} \text{m})^3 \\ &= 3,88 \text{kg} \end{aligned}$$

damit werden die beiden Massenträgheitsmomente I_S und I_D zu

$$\begin{aligned} I_S &= \frac{2}{5}mR^2 = 0,4 \cdot 3,88 \text{kg} \cdot (7 \cdot 10^{-2} \text{m})^2 \\ &= 7,6 \cdot 10^{-3} \text{kgm}^2 \end{aligned}$$

und

$$\begin{aligned} I_D &= 7,6 \cdot 10^{-3} \text{kgm}^2 + 3,88 \text{kg} \cdot 0,32^2 \text{m}^2 \\ &= 0,405 \text{kgm}^2 \end{aligned}$$

erhalten.

Die Schwingungsdauer des physikalischen Pendels ergibt sich zu

$$\begin{aligned} T_0^{\text{phys}} &= 2\pi \sqrt{\frac{m \left(\frac{2}{5}R^2 + L_S^2 \right)}{mgL_S}} = 2\pi \sqrt{\frac{L_S}{g} \left(1 + \frac{2}{5} \frac{R^2}{L_S^2} \right)} = 2\pi \sqrt{\frac{L_S}{g}} \sqrt{1 + \frac{2}{5} \frac{R^2}{L_S^2}} \\ &= T_0^{\text{math}} \sqrt{1 + \frac{2}{5} \frac{R^2}{L_S^2}} = 1,135 \text{s} \cdot \sqrt{1 + \frac{2}{5} \frac{(7 \cdot 10^{-2} \text{m})^2}{(3,2 \cdot 10^{-1} \text{m})^2}} = 1,135 \text{s} \cdot \sqrt{1,019} \quad [1] \end{aligned}$$

Die Masse der Aluminium-Kugel kürzt sich heraus, die Zahlenwerte der Massenträgheitsmomente braucht man nicht explizit, die vorgegeben Geometrie-Daten sind ausreichend für die Bestimmung der Schwingungsdauer T_0^{phys} .

- (b) Bei einer linearen Abhängigkeit des rücktreibenden Drehmoments $M_{\text{Rück}}$ vom Verdrillungswinkel φ gilt mit der Drehfederkonstante k^* als Proportionalitätskonstante

$$M_{\text{Rück}} = -k^* \varphi$$

$M_{\text{Rück}}$ ist das einzige auftretende Rückstellmoment; zusammen mit dem Massenträgheitsmoment I_S des Körpers bezüglich der Drehachse ergibt das Newtonsche Grundgesetz für Rotationen

$$M_{\text{ges}} = M_{\text{Rück}} = I_S \ddot{\varphi}$$

[1]

Daraus erhält man allgemein die Differentialgleichung einer ungedämpften Drehschwingung

$$\begin{aligned} -k^* \varphi &= I_S \ddot{\varphi} \\ \ddot{\varphi} + \frac{k^*}{I_S} \varphi &= 0 \end{aligned}$$

Durch Koeffizientenvergleich mit der Standard-Differentialgleichung

$$\ddot{\varphi} + \omega_0^2 \varphi = 0$$

erhält man für das Quadrat der Eigenkreisfrequenz

$$\omega_0^2 = \frac{k^*}{I_S}$$

[1]

Mit dem Ergebnis aus dem ersten Aufgabenteil bestimmt sich die Eigenkreisfrequenz zu

$$\omega_0 = 2\pi \frac{1}{T_0^{\text{phys}}}$$

Damit erhält man für die Drehfederkonstante

$$\begin{aligned} k^* &= \left(\frac{2}{5} m R^2 \right) \left(\frac{4\pi^2}{(T_0^{\text{phys}})^2} \right) = 7,6 \cdot 10^{-3} \text{kgm}^2 \frac{4\pi^2}{(1,146\text{s})^2} \\ &= 0,229 \text{Nm} \end{aligned}$$

[1]

Aufgabe 7 (5 Punkte)

Gegeben sei eine Welle mit der Frequenz $f = 5\text{Hz}$, der Amplitude $A = 12\text{ cm}$ und der Ausbreitungsgeschwindigkeit $c = 20\text{ m/s}$.

- (a) Bestimmen Sie Kreisfrequenz, Wellenzahl und geben Sie die Funktion $(y(x, t))$ der Welle an.

Bestimmen Sie für jeden Ort der Welle

- (b) die maximale Geschwindigkeit v_{max} ,
 (c) die maximale Beschleunigung a_{max} .

Lösung

- (a) Für die Kreisfrequenz gilt

$$\omega = 2\pi f = 31,6(\text{rad})\text{Hz}$$

Für die Wellenzahl gilt

$$k = \frac{2\pi}{\lambda}$$

[1]

Wellenzahl k und Kreisfrequenz ω sind verkoppelt über die Phasengeschwindigkeit c

$$\frac{\omega}{k} = \frac{\frac{2\pi}{T}}{\frac{2\pi}{\lambda}} = \frac{\lambda}{T} = c \Rightarrow k = \frac{\omega}{c} = \frac{31,6\text{Hz}}{20\text{m/s}} = 1,57\text{m}^{-1}$$

Die harmonische Welle wird dargestellt durch

$$y(x, t) = A \sin(kx - \omega t) = 0,12\text{m} \sin(1,57\text{m}^{-1}x - 31,6\text{Hz}t)$$

[1,5]

- (b) Geschwindigkeit und Beschleunigung ergeben sich durch Ableiten von $y(x, t)$. Dabei darf ein beliebiger fester Ort gewählt werden. Die Maximalwerte entsprechen den Vorfaktoren der jeweiligen harmonischen Funktionen.

$$y(x, t) = -0,12\text{m} \sin(31,6\text{Hz}t) \quad (1)$$

$$\dot{y}(x, t) = -0,12\text{m} 31,6\text{Hz} \cos(31,6\text{Hz}t) \quad (2)$$

$$\ddot{y}(x, t) = 0,12\text{m} (31,6\text{Hz})^2 \sin(31,6\text{Hz}t) \quad (3)$$

$$|v_{\max}| = 0,12\text{m} 31,6\text{Hz} = 3,77\text{m/s} \quad (4)$$

$$|a_{\max}| = 0,12\text{m} (31,6\text{Hz})^2 = 118\text{m/s}^2 \quad (5)$$

[2,5]