

## Lösung der Klausur

Aufgabe 0.1 (Kurzaufgaben (11 Punkte)). a) Gegeben sei die Lagrangefunktion

$$L = \frac{1}{2}m(\dot{r}^2 + r^2\dot{\varphi}^2) + \frac{\alpha}{r}.$$

Welche Variable ist zyklisch? Welche Größe ist neben der Energie eine Erhaltungsgröße?

- b) Der Halleysche Komet bewegt sich mit einer Periode von 76 Jahren um die Sonne. Der Perihelabstand ist  $r_{\min} = 0.6 R_{\rm E}$ . wobei  $R_{\rm E}$  den Abstand Erde–Sonne bezeichnet. Wie groß ist der Aphelabstand  $r_{\max}$  des Kometen?
- c) Betrachten Sie die kartesischen Koordinaten des Ortsvektors  $\vec{r}$  und des Impulsvektors  $\vec{p}$  eines Teilchens als generalisierte Koordinaten und Impulse. Berechnen Sie die Poisson-klammern  $\left\{ \vec{a} \cdot \vec{r}, \vec{b} \cdot \vec{p} \right\}$ , wobei  $\vec{a}$  und  $\vec{b}$  konstante Vektoren sind.
- d) Betrachten Sie das Molekül LiH aus zwei Punktmassen  $m_1$  und  $m_2$  mit festem Abstand l und geben Sie die Lage des Schwerpunkts relativ zu  $m_1$  und die nicht verschwindenden Trägheitsmomente an.

Lösung. a)  $\varphi$  ist eine zyklische Variable, weshalb der konjugierte Impuls  $p_{\varphi}=\frac{\partial L}{\partial \varphi}=mr^2\dot{\varphi}$  eine Erhaltungsgröße ist

$$\frac{\mathrm{d}\,p_{\varphi}}{\mathrm{d}t} = \frac{\partial\,L}{\partial\varphi} = 0.$$

b) Aus dem dritten keplerschen Gesetz erhält man

$$\frac{T^2}{T_{\rm E}^2} = \frac{(r_{\rm min} + r_{\rm max})^3}{(2R_{\rm E})^3}$$

und damit

$$r_{\text{max}} = 2R_{\text{E}} \left(\frac{T}{T_{\text{E}}}\right)^{\frac{2}{3}} - r_{\text{min}}.$$

c) Es gilt

$$\left\{\vec{a}\cdot\vec{r},\vec{b}\cdot\vec{p}\right\} = \sum_{i=1}^{3} \left(\frac{\partial\vec{a}\cdot\vec{r}}{\partial x_{i}}\frac{\partial\vec{b}\cdot\vec{p}}{\partial p_{i}} - \frac{\partial\vec{a}\cdot\vec{r}}{\partial p_{i}}\frac{\partial\vec{b}\cdot\vec{p}}{\partial x_{i}}\right) = \sum_{i=1}^{3} a_{i}b_{i} + 0 = \vec{a}\cdot\vec{b}.$$

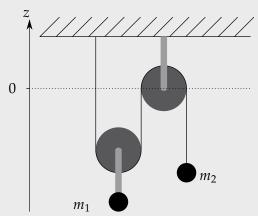
d) Der Schwerpunkt liegt relativ zu  $m_1$  bei

$$r_{\rm s}=\frac{m_2}{m_1+m_2}l.$$

Das Trägheitsmoment um die Molekülachse verschwindet. Die anderen beiden Trägheitsmomente sind gleich

$$\Theta = m_1(-r_s)^2 + m_2(l - r_s)^2 = \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} l^2.$$

**Aufgabe 0.2** (Flaschenzug (9 Punkte)). An der losen Rolle eines Flaschenzugs sei eine Masse  $m_1$  und am Seilende eine Masse  $m_2$  befestigt. Die Rollen mit Radius R und das Seil der Länge L seien masselos. Die masselosen Stäbe, mit denen die feste Rolle an der Decke und die Masse  $m_1$  an der Achse der losen Rolle befestigt sind, haben die Länge l. Die Massen und die lose Rolle können sich nur in der Vertikalen bewegen. Die Massen sind dem Schwerefeld  $\vec{g} = -g\vec{e}_z$  ausgesetzt. Die Achse der festen Rolle sei bei z=0.



a) Begründen Sie, dass die Zwangsbedingung für die Koordinaten der Massen  $z_1$  und  $z_2$  die Form

$$2z_1 + z_2 = C =$$
const.

hat und bestimmen Sie die Konstante C. Geben Sie die Bewegungsgleichungen (Lagrangegleichungen 1. Art) für  $z_1(t)$  und  $z_2(t)$  an.

- b) Eliminieren Sie mit Hilfe der Zwangsbedingung die Koordinate  $z_1$  aus den Bewegungsgleichungen und bestimmen Sie die Zwangskraft und die Lösung für  $z_1(t)$  mit den Anfangsbedingungen  $\dot{z}_1(0) = \dot{z}_2(0) = 0$ .
- c) Unter welcher Bedingung fällt die Masse  $m_2$  nach unten?

Lösung. a) Die Zwangsbedingung ergibt sich aus der unveränderlichen Länge *L* des Seiles, welche sich andererseits durch die Konstanten und Koordinaten ausdrücken lässt.

$$L = -l + (-z_1) + \pi R + (-z_1) + \pi R + (-z_2)$$
 
$$2z_1 + z_2 = -l + 2\pi R - L =: C$$
 
$$f(z_1, z_2) = 2z_1 + z_2 - C = 0.$$

Die Bewegungsgleichungen lauten damit

$$m_1 \ddot{z}_1 = -m_1 g + \lambda \frac{\partial f}{\partial z_1} = -m_1 g + 2\lambda \tag{I}$$

$$m_2\ddot{z}_2 = -m_2g + \lambda \frac{\partial f}{\partial z_2} = -m_2g + \lambda.$$
 (II)

b) Mit der Zwangsbedingung  $z_2 = C - 2z_1$  erhält man aus der Bewegungsgleichung (II)

$$m_2\ddot{z}_2 = -2m_2\ddot{z}_1 = -m_2g + \lambda.$$

Aus dieser Bewegungsgleichung und der Gleichung (I) lassen sich alle Ableitungen eliminieren und wir erhalten eine Gleichung für  $\lambda$ .

$$0 = -3g + \lambda \left(\frac{4}{m_1} + \frac{1}{m_2}\right)$$
$$\lambda = \frac{3gm_1m_2}{m_1 + 4m_2}.$$

Damit ergibt sich die Bewegungsgleichung (I)

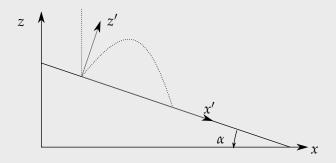
$$\ddot{z}_1 = -g + \frac{2\lambda}{m_1} = -g \frac{(m_1 - 2m_2)}{m_1 + 4m_2}.$$

Diese wird unter Einsetzen der Anfangsbedingungen gelöst durch

$$z_1(t) = z(0) - g \frac{m_1 - 2m_2}{m_1 + 4m_2} \frac{t^2}{2}.$$

c) Im Falle  $2m_2 > m_1$  bewegt sich die Masse  $m_1$  nach oben, so dass aus der Zwangsbedingung  $z_2 = C - 2z_1$  folgt, dass die Masse  $m_1$  nach unten fällt.

**Aufgabe 0.3** (Tennisball (6 Punkte)). Ein Tennisball der Masse m falle vertikal im Schwerefeld  $\vec{g} = -g\vec{e}_z$  und stoße zum Zeitpunkt t=0 mit der Geschwindigkeit  $\vec{v} = -v\vec{e}_z$  total elastisch an einer Ebene, die den Winkel  $\alpha$  mit der x-y-Ebene bildet. Bei dem Stoß wird die Normalkomponente der Geschwindigkeit instantan umgekehrt. Nehmen Sie an, dass die Bewegung des Balls nur in der x-z-Ebene stattfindet. Wählen Sie den Koordinatenursprung am Ort des ersten Aufpralls und führen Sie Koordinaten x' und z' parallel und senkrecht zur Ebene ein.



- a) Geben Sie den Geschwindigkeitsvektor des Balls unmittelbar nach dem Stoß in x'-z'-Koordinaten an.
- b) Formulieren Sie die Bewegungsgleichungen und bestimmen Sie die Bahnkurve x'(t) und z'(t) nach dem Stoß und vor dem Wiederaufprall.
- c) Bestimmen Sie die Zeit  $t_{\rm F}$  und den Abstand s zwischen dem ersten und dem zweiten Aufprall des Balls auf der Ebene.

*Lösung.* a) Durch die instantane Umkehr der Normalkomponente der Geschwindigkeit ist der Reflexionswinkel gleich dem Einfallswinkel von  $\alpha$  gegen die z'-Achse. Somit ist die Geschwindigkeit unmittelbar nach dem Aufprall im x'-z'-System

$$\vec{v}' = \begin{pmatrix} v_{x'} \\ v_{z'} \end{pmatrix} = v \begin{pmatrix} \sin \alpha \\ \cos \alpha \end{pmatrix}.$$

b) Im x'-z'-System ist das Schwerfeld gegeben durch  $\vec{g} = g \sin \alpha \vec{e}_{x'} - g \cos \alpha \vec{e}_{z'}$ . Somit lauten die Bewegungsgleichungen

$$m\ddot{x}' = mg\sin\alpha$$
$$m\ddot{z}' = -mg\cos\alpha.$$

Diese unabhängigen Gleichungen werden gelöst durch

$$x'(t) = x'(0) + t\dot{x}'(0) + \frac{t^2}{2}g\sin\alpha = tv\sin\alpha + \frac{t^2}{2}g\sin\alpha$$
$$z'(t) = z'(0) + t\dot{z}'(0) - \frac{t^2}{2}g\cos\alpha = tv\cos\alpha - \frac{t^2}{2}g\cos\alpha,$$

wobei wir die Anfangsbedingungen eingesetzt haben.

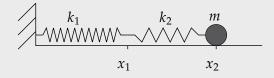
c) Die Flugzeit bis zum Wiederaufprall ergibt sich aus der anderen Nullstelle von z'(t).

$$0 = z(t_F) = t_F v \cos \alpha - \frac{t_F^2}{2} g \cos \alpha$$
$$t_F = \frac{2v}{g}.$$

Daraus ergibt sich die Strecke längs der schiefen Ebene zu

$$s = x'(t_{\mathrm{F}}) = \frac{2v^2}{g}\sin\alpha + \frac{4v^2}{2g}\sin\alpha = \frac{4v^2}{g}\sin\alpha.$$

**Aufgabe 0.4** (Pendel aus zwei Federn (8 Punkte)). Einen Massepunkt der Masse m ist in der Horizontalen durch zwei hintereinander gehängte Federn (Federkonstanten  $k_1$  und  $k_2$ ) mit der Wand verbunden.



- a) Betrachten Sie die Auslenkungen der Feder  $x_1$  und des Massepunktes  $x_2$  aus den jeweiligen Gleichgewichtslagen als generalisierte Koordinaten. Bestimmen Sie die potentielle Energie und geben Sie die Lagrangefunktion des Systems an.
- b) Formulieren Sie die Euler-Lagrange-Gleichungen.
- c) Lösen Sie die Euler-Lagrange-Gleichungen für den Fall, dass in der Ruhelage die Masse durch einen instantanen Stoß bei t=0 auf die Geschwindigkeit v gebracht wird.

Lösung. a) Durch die Wahl der Koordinaten als Auslenkungen aus der Ruhelage, nimmt die potentielle Energie die einfache Form

$$V = \frac{1}{2}k_1x_1^2 + \frac{1}{2}k_2(x_2 - x_1)^2$$

an. Damit lautet die Lagrangefunktion lauten

$$L = T - V = \frac{1}{2}m\dot{x}_2^2 - \frac{1}{2}k_1x_1^2 - \frac{1}{2}k_2(x_2 - x_1)^2.$$

b) Die Euler-Lagrange-Gleichungen lauten

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}_1} - \frac{\partial L}{\partial x_1} = 0 \qquad \Rightarrow (k_2 + k_1)x_1 - k_2x_2 = 0$$

$$\frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \frac{\partial L}{\partial \dot{x}_2} - \frac{\partial L}{\partial x_2} = 0 \qquad \Rightarrow m\ddot{x}_2 + k_2x_2 - k_2x_1 = 0.$$

c) Da von  $x_1$  keine Ableitungen auftreten, erhalten wir eine Art Zwangsbedingung

$$x_1 = \frac{k_2}{k_1 + k_2} x_2.$$

Diese lässt sich verwenden, um  $x_1$  aus der anderen Bewegungsgleichung zu eliminieren

$$0 = m\ddot{x}_2 + k_2x_2 - k_2\frac{k_2}{k_1 + k_2}x_2 = m\ddot{x}_2 + \frac{k_1k_2}{k_1 + k_2}x_2.$$

Dies ist die Differentialgleichung eines harmonischen Oszillators. Der Ansatz  $\mathrm{e}^{\lambda t}$  liefert

$$\lambda = \pm \mathrm{i}\omega \coloneqq \sqrt{\frac{k_1 k_2}{m(k_1 + k_2)}}$$

und damit das Fundamentalsystem

$$\{e^{i\omega t}; e^{-i\omega t}\}$$

oder alternativ durch Linearkombination das reelle Fundamentalsystem

$$\{\cos \omega t; \sin \omega t\}$$
.

Die allgemeine Lösung lautet daher

$$x_2(t) = x_0 \cos \omega t + \frac{v_0}{\omega} \sin \omega t$$
$$= \frac{v}{\omega} \sin \omega t.$$

**Aufgabe 0.5** (Bonusaufgabe (6 Punkte)). Eine Kugel der Masse  $m_1$  mit Trägheitsmoment  $\Theta$  und Radius R rollt aus der Ruhe ohne zu gleiten von einem Berg der Höhe H im Schwerefeld  $\vec{g} = -g\vec{e}_z$ .

- a) Wie groß ist die Geschwindigkeit des Schwerpunkts der Kugel am Fuß des Berges?
- b) Die Kugel stößt nun elastisch und zentral gegen einen ruhenden Klotz der Masse  $m_2$ , der reibungsfrei den Nachbarberg hinauf gleitet. Welche Geschwindigkeit hat der Klotz unmittelbar nach dem Stoß und welche Höhe erreicht der Klotz maximal?

Lösung. a) Auf Grund der Energieerhaltung und unter Verwendung der Abrollbedingung  $\omega=\frac{v_1}{R}$  gilt für die Geschwindigkeit  $v_1$  am Fuß des Berges

$$m_1 g H = \frac{1}{2} m_1 v_1^2 + \frac{1}{2} \omega^2 \Theta = \frac{1}{2} v_1^2 \left( m_1 + \frac{\Theta}{R^2} \right)$$
  
 $v_1 = \sqrt{\frac{2gH}{1 + \frac{\Theta}{m_1 R^2}}}.$ 

b) Bei dem Stoß gilt Impuls- und Energieerhaltung für die Schwerpunktsbewegung. Die Rotationsenergie kann von der Kugel nicht auf den Klotz übertragen werden sondern geht in Reibung verloren (Rotation entgegen der Rollrichtung!).

$$\begin{split} m_1v_1 &= m_1v_1' + m_2v_2', & \frac{1}{2}m_1v_1^2 = \frac{1}{2}m_1(v_1')^2 + \frac{1}{2}m_2(v_2')^2 \\ v_1' &= v_1 - \frac{m_2}{m_1}v_2' \\ & \frac{1}{2}m_1v_1^2 = \frac{1}{2}m_1v_1^2 - m_2v_1v_2' + \frac{m_2^2}{2m_1}(v_2')^2 + \frac{1}{2}m_2(v_2')^2 \\ v_2' &= \frac{2}{\frac{m_2}{m_1} + 1}v_1. \end{split}$$

Die maximale Höhe für den Klotz ergibt sich wiederum aus der Energieerhaltung.

$$h = \frac{(v_2')^2}{2g}.$$