Nachklausur in Experimentalphysik 2

Prof. Dr. R. Kienberger Sommersemester 2018 02.10.2018

Zugelassene Hilfsmittel:

- 1 Doppelseitig handbeschriebenes DIN A4 Blatt
- 1 nichtprogrammierbarer Taschenrechner

Die Bearbeitungszeit beträgt 90 Minuten. Es müssen nicht alle Aufgaben vollständig gelöst sein, um die Note 1,0 zu erhalten.

Aufgabe 1 (5 Punkte)

Im Schwerefeld der Erde in Bodennähe sei eine Punktladung Q_1 in einem Punkt fixiert. Eine zweite massebehaftete Punktladung Q_2 mit gleicher Ladung befinde sich entlang der z-Achse frei beweglich über der ersten Punktladung. Es sei Q_2 nicht möglich, sich in x- oder y-Richtung zu bewegen. Sämtliche äußeren Einflüsse können vernachlässigt werden.

Stellen Sie die Bewegungsgleichung der Ladung Q_2 auf. Lösen Sie sie nicht. Was unterscheidet diese Differentialgleichung von der eines harmonischen Oszillators? Berechnen Sie die Gleichgewichtslage dieser Anordnung.

Lösung

Das Koordinatensystem wird so gewählt, dass sich Q_1 im Ursprung befindet und die z-Achse durch Q_2 läuft. Die Differentialgleichung ergibt sich aus der Summe der wirkenden Kräfte zu

$$m\ddot{z} = F_G + F_{el}$$

$$= -mg + \frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{z^2}$$

$$m\ddot{z} - \frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{z^2} = -mg$$
(1)

$$m\ddot{z} - \frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{z^2} = -mg \tag{2}$$

[2]

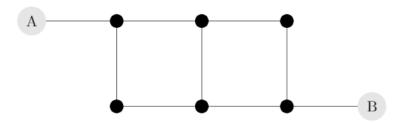
Die Differentialgleichung ist nicht linear. Anders als beim harmonischen Oszillator skaliert die rücktreibende Kraft nicht mit z, sondern mit $\frac{1}{z^2}$. Eine Lösung zu der Gleichung zu finden geht weit über den Rahmen der Klausur hinaus. Einfach zu berechnen ist aber die Gleichgewichtslage über den Ansatz $m\ddot{z}=0$.

[1]

$$0 = -mg + \frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{z^2} \qquad \Rightarrow z = \sqrt{\frac{Q^2}{4\pi\epsilon_0 mg}}$$
 (3)

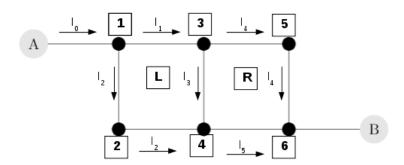
Aufgabe 2 (9 Punkte)

Aus Widerstandsdraht werden zwei Quadrate mit einer gemeinsamen Seite zusammengelötet. Jede Seite habe den Widerstand R. Wie groß ist der Gesamtwiderstand R_{AB} zwischen A und B? Hinweis: Machen Sie kein Ersatzschaltbild. Benutzen Sie auch die Symmetrie der Schaltung für Schlussfolgerungen.



Lösung

Die Knoten sind wie in der Abbildung durchnummeriert:



Der von A nach $\boxed{1}$ fließende Strom I_0 teilt sich auf in I_1+I_2 , die von $\boxed{6}$ nach B fließenden Ströme I_4 und I_5 vereinigen sich wieder zu I_0 :

$$I_0 = I_1 + I_2 = I_4 + I_5 \tag{4}$$

[1]

Für die Spannungen in den Maschen \mathbf{L} und \mathbf{R} gilt:

$$\begin{array}{|c|c|}
\hline
\mathbf{L} : & R \cdot I_1 + R \cdot I_3 = 2R \cdot I_2 \\
\hline
\mathbf{R} : & R \cdot I_3 + R \cdot I_5 = 2R \cdot I_4
\end{array} \tag{5}$$

$$\boxed{\mathbf{R}}: \quad R \cdot I_3 + R \cdot I_5 = 2R \cdot I_4 \tag{6}$$

[2]

Aus Symmetriegründen gilt:

$$\frac{I_1}{I_2} = \frac{I_5}{I_4} \tag{7}$$

Es sei α das Verhältnis, in das sich I_0 auf I_1 und I_2 aufteilt:

$$I_1 = \alpha I_0 \quad \Rightarrow \quad I_2 = (1 - \alpha)I_0$$
 (8)

[1]

und ebenso

$$I_5 = \alpha I_0 \quad \Rightarrow \quad I_4 = (1 - \alpha)I_0 \tag{9}$$

Damit wird aus $\boxed{\mathbf{L}}$:

$$R \cdot \alpha I_0 + R \cdot I_3 = 2R \cdot (1 - \alpha)I_0 \tag{10}$$

$$I_3 = 2(1 - \alpha)I_0 - \alpha I_0 \tag{11}$$

$$= (2 - 3\alpha)I_0 \tag{12}$$

[2]

Andererseits gilt im Knoten $\boxed{3}$ $I_1 = I_3 + I_4$, also

$$\alpha I_0 = (2 - 3\alpha)I_0 + (1 - \alpha)I_0 \tag{13}$$

$$0 = 2 - 3\alpha + 1 - \alpha - \alpha = 3 - 5\alpha \tag{14}$$

$$\alpha = \frac{3}{5} \tag{15}$$

[1]

Damit lässt sich der Spannungsabfall berechnen:

$$U_0 = R \cdot I_1 + R \cdot I_4 + R \cdot I_4 = R \cdot \alpha I_0 + (1 - \alpha) 2R \cdot I_0$$
(16)

[1]

und es gilt

$$\frac{U_0}{I_0} = R_{\text{gesamt}} = R\left(\frac{3}{5} + \frac{2\cdot 2}{5}\right) = \frac{7}{5}R\tag{17}$$

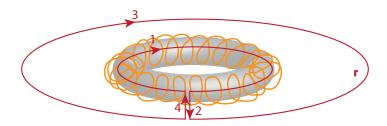
(Für I_3 ergibt sich dann $I_3 = \frac{1}{5}I_0$).

[1]

Aufgabe 3 (8 Punkte)

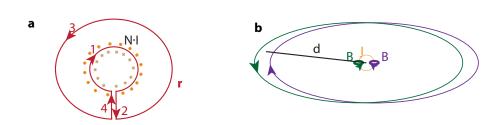
Auf einen Eisentorus sind N=2000 Windungen gewickelt, durch den ein Strom der Stärke I=1 mA fließt. Der Umfang des Torus beträgt 20 cm. Die magnetische Suszeptibilität sei $\chi_m=1000$.

(a) Angenommen, der Eisentorus wäre nicht da und man hätte nur die leere Spule. Wie groß wäre das B-Feld im Innenraum der Spule? Welchen Wert hätte das H-Feld? Hinweis: Verwenden Sie das Amperesche Durchflutungsgesetz über den Weg \vec{r} und vernachlässigen Sie die Variation der Magnetfeldstärke über den Querschnitt der Spule sowie alle Randeffekte. Gehen Sie davon aus, dass das Feld im Außenraum null ist. Warum?



(b) Nun soll sich der Eisenkern wieder in der Spule befinden. Welchen Wert hat H im Eisen? Wie groß sind das B-Feld und die Magnetisierung M?

Lösung



(a) Zur Lösung der Aufgabe betrachten wir das Amperesche Durchflutungsgesetz über den Pfad \vec{r} (Skizze **a**). Man beachte, dass der vom Pfad eingeschlossene Strom nicht I, sondern $N \cdot I$ ist.

$$\oint \vec{H} d\vec{r} = N \cdot I \tag{18}$$

Wir unterteilen den Pfad \vec{r} in die vier gekennzeichneten Teilbereiche und stellen sofort fest, dass 2 und 4 (Abstand zwischen den Pfaden \to 0) sich aufgrund der Richtung genau aufheben. Auch verschwindet das Integral des Bereichs 3, da wir im Außenraum H=0 annehmen.

Anmerkung: Dies lässt sich in der Betrachtung einer einzelnen Leiterschleife motivieren (Skizze b): Während sich die B-Felder (grün und violett) im Zentrum der Schleife mit Strom I verstärken, schwächen sich die Felder außerhalb ab. Wählt man für den Pfad \vec{r}

den Abstand von der Schleife ausreichend groß (was wir selbstverständlich machen), kann man das Feld vernachlässigen (Das Pfadintegral (Kreis mit Radius d) über B geht mit $\approx 1/d$).

[2]

Es bleibt also nur Bereich 1 übrig, also das Integral über die homogene magnetische Erregung H über einen Kreis. Der Ausführlichkeit halber:

$$\int_{0}^{2\pi} H \cdot R \, d\phi = 2\pi R \cdot H = N \cdot I \tag{19}$$

Somit folgt (Umfang des Kreises = $2\pi R$):

$$H = \frac{N \cdot I}{2\pi R} = 10 \frac{A}{m} \tag{20}$$

Analog folgt für die magnetische Flussdichte (Einheit T=Tesla):

$$\oint \vec{B}d\vec{r} = \mu_0 N \cdot I \tag{21}$$

$$B = \mu_0 \frac{N \cdot I}{2\pi R} = 1,26 \cdot 10^{-5} \frac{Vs}{m^2} = 12,6 \ \mu\text{T}$$
 (22)

[3]

(b) Für Magnetfelder in Materie gelten folgende Beziehungen (χ_m : magnetische Suszeptibilität):

$$\vec{B} = \mu_0(\vec{H} + \vec{M}) = \mu_0 \vec{H} (1 + \chi_m) \tag{23}$$

$$\vec{M} = \chi_m \vec{H} \tag{24}$$

Man erhält direkt:

$$\vec{B} = 12,6 \text{ mT}$$
 (25)

$$\vec{M} = 10^4 \frac{\text{A}}{\text{m}} \tag{26}$$

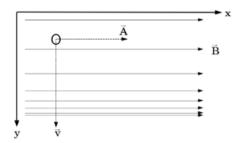
[3]

Aufgabe 4 (15 Punkte)

Ein kleiner Metallring mit Masse m, Fläche A und elektrischem Widerstand R fällt durch ein sich änderndes Magnetfeld $\vec{B} = b \cdot y \cdot \vec{e}_x$ in y-Richtung nach unten $(\vec{g} \parallel y, \vec{A} \parallel \vec{B})$. In erster Näherung werde B über den Ringquerschnitt als konstant angenommen. Die Selbstinduktion des Ringes werde vernachlässigt. Der Ring startet in Ruhe am Ursprung.

- (a) Bestimmen Sie den induzierten Strom in Abhängigkeit von y im Metallring. (Ergebnis: $I(y)=\frac{Ab\cdot v_y(y)}{R}$)
- (b) Wie groß ist das magnetische Dipolmoment?

- (c) Welche Kräfte wirken auf den Metallring?
- (d) Bestimmen Sie die Bewegungsgleichung und berechnen Sie den durchlaufenen Weg y als Funktion der Zeit. Wie groß ist die Endgeschwindigkeit?



Lösung

Wenn der Ring mit der Geschwindigkeit v(y) nach unten fällt, beträgt der magnetische Fluss $\phi(y) = A \cdot B(y)$. Da das Magnetfeld inhomogen ist, ändert sich der Fluss mit der y-Koordinate und somit mit der Zeit t:

$$\frac{d\phi}{dt} = \frac{d\phi}{dy} \cdot \frac{dy}{dt} = A \cdot \frac{d}{dy} B(y) \cdot v_y(y) = A \cdot b \cdot v_y(y). \tag{27}$$

[2]

(a) Der sich ändernde Fluss erzeugt eine Spannung zwischen benachbarten Punkten des Rings und dies führt zu einem Wirbelstrom $I = \frac{U}{R}$ durch den Ring:

$$I(y) = \frac{1}{R} \frac{d\phi}{dt} = \frac{Ab \cdot v_y(y)}{R}.$$
 (28)

[1]

(b) Das magnetische Dipolmoment $\vec{\mu}$ ergibt sich dann:

$$\vec{\mu} = I\vec{A} = \frac{A^2b}{R} \cdot v_y(y) \cdot \vec{e}_x. \tag{29}$$

[1]

(c) Das inhomogene Magnetfeld erzeugt eine Kraft auf den magnetischen Dipol in Richtung der kleinsten Feldstärke (diamagnetisches Verhalten):

$$\vec{F}_M = -\vec{\mu} \cdot \frac{d\vec{B}}{dy} \cdot \vec{e}_y = -\frac{A^2b}{R} \cdot \vec{v}_y \cdot b \cdot \vec{e}_y = -\frac{A^2b^2}{R} \cdot v_y \cdot \vec{e}_y. \tag{30}$$

Zusätzlich wirkt die Schwerkraft $\vec{F}_S = mg \cdot \vec{e_y}$ auf den Ring.

[2]

(d) Damit ergibt sich die Bewegungsgleichung

$$F = F_S + F_M = m \cdot a = m \cdot \dot{v_y} = mg - \frac{A^2 b^2}{R} v_y$$
 (31)

Diese Bewegungsgleichung ist äquivalent zur Gleichung für den freien Fall mit Stokes'scher Reibung, die Lösung erfolgt analog durch Trennung der Variablen:

$$\dot{v} = g - \frac{A^2 b^2}{Rm} \cdot v \quad \Rightarrow \quad \dot{v} = g(1 - Kv)$$
 (32)

mit $K \equiv \frac{A^2b^2}{Rmg}$.

[2]

$$\frac{\frac{dv}{dt}}{1 - Kv} = g \quad \Leftrightarrow \quad \frac{dv}{1 - Kv} = g \cdot dt \quad \Leftrightarrow \quad \int \frac{dv}{1 - Kv} = \int gdt \tag{33}$$

$$-\frac{1}{K} \cdot \ln(1 - Kv) = gt + C \quad \Leftrightarrow \quad \ln(1 - Kv) = -K(gt + C) \tag{34}$$

$$1 - Kv = e^{-K(gt+C)} \Leftrightarrow v = \frac{1}{K} \cdot \left(1 - e^{-K(gt+C)}\right)$$
(35)

[2]

Wählt man den Nullpunkt des Koordinatensystems so, dass v(t=0)=0, dann ist C=0 und v(t) ergibt sich zu

$$\vec{v}_y(t) = \frac{Rmg}{A^2b^2} \cdot \left(1 - e^{-\frac{A^2b^2}{Rm}t}\right) \cdot \vec{e}_y. \tag{36}$$

[1]

Für große Zeiten wird die Endgeschwindigkeit $v_{\infty}=\frac{Rmg}{A^2b^2}$ approximativ erreicht.

[1]

Integration liefert dann für y(t):

$$\dot{y} = v_{\infty} \cdot \left(1 - e^{-\frac{gt}{v_{\infty}}}\right) \quad \Rightarrow \quad y = v_{\infty} \cdot t + \frac{v_{\infty}^2}{q} \cdot e^{-\frac{gt}{v_{\infty}}} + C \tag{37}$$

[1]

Mit der Anfangsbedingung y(t=0)=0 ergibt sich $C=-\frac{v_{\infty}^2}{g}$ also

$$y(t) = v_{\infty} \cdot t + \frac{v_{\infty}^2}{g} \cdot \left(e^{-\frac{gt}{v_{\infty}}} - 1 \right)$$
 (38)

$$= \frac{Rmg}{A^2b^2} \cdot t + \frac{R^2m^2g}{A^4b^4} \cdot \left(e^{-\frac{gt}{v_{\infty}}} - 1\right)$$
 (39)

[2]

Aufgabe 5 (7 Punkte)

Ein Stab der Ruhelänge l_0 liegt in seinem Ruhesystem Σ in der x-y-Ebene und bildet dabei einen Winkel von $\theta = \tan^{-1}(3/4)$ mit der x-Achse. Ein weiteres Bezugssystem Σ' bewegt sich mit der Geschwindigkeit $\vec{v} = v\hat{x}$ gegenüber Σ . In Σ' beträgt der Winkel zwischen dem Stab und der x'-Achse 45° .

- (a) Bestimmen Sie v.
- (b) Bestimmen Sie die Länge l' des Stabs gemessen in Σ' .

Lösung

(a) Um die relative Geschwindigkeit v zu bestimmen, genügt es $\beta = \frac{v}{c}$ zu ermitteln:

$$\tan \theta' = \frac{y'}{r'} \tag{40}$$

wobei gilt

$$y' = y \quad x' = \frac{x}{\gamma} \tag{41}$$

Daraus folgt

$$\tan \theta' = \gamma \frac{y}{x} = \gamma \tan \theta \tag{42}$$

Aufgelöst nach γ erhält man

$$\gamma = \frac{\tan \theta'}{\tan \theta} = \frac{4}{3} \tag{43}$$

Schließlich folgt

$$\gamma = \frac{1}{\sqrt{1-\beta^2}} \quad \beta = \frac{\sqrt{7}}{4}.\tag{44}$$

 $[\mathbf{4}]$

(b) Für die Länge l' in Σ' gilt:

$$l'^{2} = y'^{2} + x'^{2} = y^{2} + \frac{x^{2}}{\gamma^{2}} = y^{2} + x^{2}(1 - \beta^{2}) = l_{0}^{2} - x^{2}\beta^{2} = l_{0}^{2}(1 - \cos^{2}\theta\beta^{2})$$
 (45)

Mit

$$\cos \theta = \frac{1}{\sqrt{1 + \tan^2 \theta}} = \frac{4}{5} \tag{46}$$

und

$$\beta^2 = \frac{7}{16} \tag{47}$$

erhält man

$$l^{2} = l_0^2 \left(1 - \frac{7}{25} \right) \tag{48}$$

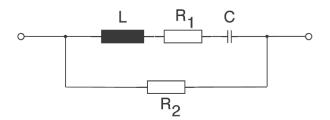
beziehungsweise

$$l' = l_0 \frac{3\sqrt{2}}{5} \tag{49}$$

[3]

Aufgabe 6 (8 Punkte)

Bestimmen Sie die Gesamtimpedanz Z und geben Sie Z nach Real- und Imaginärteil sortiert an. Berechnen Sie auch die Resonanzkreisfrequenz ω_0 .



Lösung

Die Gesamtimpedanz beträgt

$$Z = \left(R_1 + i\omega L + \frac{1}{i\omega C}\right) \parallel R_2 \tag{50}$$

$$=\frac{\left(R_1+i\left(\omega L-\frac{1}{\omega C}\right)\right)R_2}{R_1+i\left(\omega L-\frac{1}{\omega C}\right)+R_2}\tag{51}$$

$$= \frac{\left(R_1 R_2 + i\left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right) R_2\right) \left(\left(R_1 + R_2\right) - i\left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)\right)}{\left(R_1 + R_2\right)^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}$$
(52)

$$= \left(\frac{R_1 R_2 (R_1 + R_2) + R_2 \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}{\left(R_1 + R_2\right)^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}\right)$$
(53)

$$+i\left(\frac{R_{2}(R_{1}+R_{2})\left(\omega L-\frac{1}{\omega C}\right)-R_{1}R_{2}\left(\omega L-\frac{1}{\omega C}\right)}{\left(R_{1}+R_{2}\right)^{2}+\left(\omega L-\frac{1}{\omega C}\right)^{2}}\right)$$
(54)

 $[\mathbf{4}]$

Die Resonanzfrequenz ω_0 ist gegeben, wenn $\mathrm{Im}(Z)=0$:

$$\frac{R_2(R_1 + R_2)\left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right) - R_1 R_2 \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)}{\left(R_1 + R_2\right)^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2} = 0$$
 (55)

Hieraus folgt

$$0 = R_2(R_1 + R_2) \left(\omega_0 L - \frac{1}{\omega_0 C}\right) - R_1 R_2 \left(\omega_0 L - \frac{1}{\omega_0 C}\right)$$
 (56)

$$0 = \left(\omega_0 L - \frac{1}{\omega_0 C}\right) \left(R_2 (R_1 + R_2) - R_1 R_2\right) \tag{57}$$

$$\Rightarrow 0 = \omega_0 L - \frac{1}{\omega_0 C} \tag{58}$$

$$\omega_0^2 = \frac{1}{LC} \tag{59}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{1}{LC}} \tag{60}$$

[4]

Aufgabe 7 (14 Punkte)

Die Komponenten eines elektrischen Feldes \vec{E} und magnetischen Feldes \vec{B} seien gegeben durch

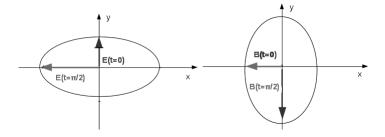
$$E_x = E_0 \cdot \sin(kz - \omega t), \quad E_y = \frac{E_0}{2} \cdot \cos(kz - \omega t), \quad E_z = 0$$
 (61)

$$B_x = -\frac{B_0}{2} \cdot \cos(kz - \omega t), \quad B_y = B_0 \cdot \sin(kz - \omega t), \quad B_z = 0$$
(62)

- (a) Skizzieren Sie die Feldkomponenten im Raum für verschiedene Zeiten (t=0 und $t=\pi/2\omega$) und geben Sie die Polarisationsart der Welle an.
- (b) Berechnen Sie ob jedes dieser Felder separat der Wellengleichung genügt?
- (c) Erfüllen \vec{E} und \vec{B} gemeinsam die Maxwell'schen Gleichungen?

Lösung

(a) Verlauf der beiden Felder:



[2]

Die Welle ist elliptisch polarisiert.

[1]

(b) Die Wellengleichungen für \vec{E} und \vec{B} lauten

$$\Delta \vec{E} - \mu_0 \varepsilon_0 \varepsilon_r \frac{\partial^2}{\partial t^2} \vec{E} = 0 \tag{63}$$

$$\Delta \vec{B} - \mu_0 \varepsilon_0 \varepsilon_r \frac{\partial^2}{\partial t^2} \vec{B} = 0 \tag{64}$$

Da \vec{E} und \vec{B} nur von z abhängen, reduziert sich der Laplace-Operator auf $\partial^2/\partial z^2$ und die zweimalige Ableitung liefert:

$$\Delta \vec{E} = -k^2 \vec{E}; \quad \frac{\partial^2}{\partial t^2} \vec{E} = -\omega^2 \vec{E}$$
 (65)

$$\Delta \vec{B} = -k^2 \vec{E}; \quad \frac{\partial^2}{\partial t^2} \vec{E} = -\omega^2 \vec{B}$$
 (66)

(67)

Eingesetzt in die Wellengleichung erhält man

$$-k^{2} \cdot R - (\mu_{0} \varepsilon_{0} \varepsilon_{r}) \cdot (-\omega^{2}) \cdot R = 0, \tag{68}$$

wobei R stellvertretend für E_x, E_y, B_x, B_y steht. Für alle R = R(t) wird Gleichung (68) genau dann erfüllt wenn

$$k^2 - \mu_0 \varepsilon_0 \varepsilon_r \omega^2 = 0 \quad u^2 = \frac{\omega^2}{k^2} = \frac{1}{\mu_0 \epsilon_0 \epsilon_r}$$
 (69)

Die Felder genügen also der Wellengleichung.

 $[\mathbf{4}]$

(c) 1. und 2. Maxwellgleichung

$$\vec{\nabla}\vec{E} = \partial_x E_x + \partial_y E_y + \partial_z E_z = 0 \tag{70}$$

da E_x und E_y nur von z abhängen. Die Gleichung $\vec{\nabla}\vec{E} = \frac{1}{\varepsilon_0}\rho$ ist also erfüllt, da es keine freien Ladungen ρ gibt. Analog ist auf $\vec{\nabla}\vec{B} = 0$.

3. Maxwellqleichung

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = (\partial_y E_z - \partial_z E_y) \vec{e}_x + (\partial_z E_x - \partial_x E_z) \vec{e}_y + (\partial_x E_y - \partial_y E_x) \vec{e}_z \tag{71}$$

Es verschwinden alle Ableitungen ∂_x und ∂_y und es bleibt übrig

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = +\frac{1}{2}kE_0\sin(kz - \omega t)\vec{e}_x + E_0k\cos(kz - \omega t)\vec{e}_y$$
 (72)

und

$$-\frac{\partial}{\partial t}\vec{B} = +\frac{1}{2}\omega B_0 \sin(kz - \omega t)\vec{e}_x + E_0\omega \cos(kz - \omega t)\vec{e}_y$$
 (73)

Die 3. Maxwell-Gleichung $\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial}{\partial t} \vec{B}$ ist erfüllt wenn

$$kE_0 = \omega B_0 \tag{74}$$

beziehungsweise

$$\frac{\omega}{k} = u = \frac{E_0}{B_0} \tag{75}$$

4. Maxwellgleichung

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = -\partial_z B_y \vec{e}_x + \partial_z B_x \vec{e}_y \tag{76}$$

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = -kB_0 \cos(kz - \omega t)\vec{e}_x - \frac{1}{2}kB_0 \sin(kz - \omega t)\vec{e}_y$$
 (77)

$$\frac{\partial}{\partial t}\vec{E} = -\omega E_0 \cos(kz - \omega t)\vec{e}_x - \frac{1}{2}E_0 \sin(kz - \omega t)\vec{e}_y \tag{78}$$

Die 4- Maxwell-Gleichung $\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \vec{E} + \mu_0 \vec{j}$ lautet im Vakuum $(\vec{j} = 0)$ mit $u = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \varepsilon_0}}$:

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \varepsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \vec{E} = \frac{1}{u^2} \frac{\partial}{\partial t} \vec{E} = \frac{k^2}{\omega^2} \vec{E}$$
 (79)

Die Gleichungen (77) und (78) erfüllen dies mit

$$k \cdot B_0 = \frac{k^2}{\omega^2} \cdot \omega E_0 \tag{80}$$

aber wiederum

$$\frac{E_0}{B_0} = \frac{\omega}{k} = u \tag{81}$$

Das Wellenfeld erfüllt also alle vier Maxwellgleichungen.

[7]

Konstanten

$$\begin{split} \epsilon_0 &= 8,85 \cdot 10^{-12} \text{CV}^{-1} \text{m}^{-1} & \mu_0 &= 1,26 \cdot 10^{-6} \text{mkgs}^{-2} \text{A}^{-2} \\ e &= 1,60 \cdot 10^{-19} \text{C} & c &= 3 \cdot 10^8 \text{m/s} \\ m_e &= 9,11 \cdot 10^{-31} \text{kg} & m_U &= 1,66 \cdot 10^{-27} \text{ kg} \end{split}$$