Matthias Eibl Blatt 4

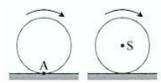
Ferienkurs Theoretische Mechanik 2009 Newtonsche Mechanik, Keplerproblem - Lösungen

Aufgaben für Donnerstag

1 Kinetische Energie eines rollenden Zylinders

Berechnen Sie für zwei verschiedenen körperfeste Koordinatenürsprünge die kinetische Energie eines Zylinders, der ohne Schlupf auf einer horizontalen Geraden rollt:

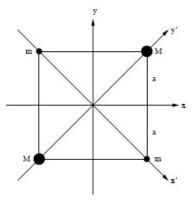
- Der Koordinatenursprung liegt momentan im Kontaktpunkt A.
- Der Koordinatenursprung liegt ständig im Schwerpunkt S des Zylinders.



Die Winkelgeschwindigkeit ist in beiden Fällen gleich groß. Drücke die Energie in Abhängigkeit vom Träheitsmoment um die Symmetrieachse I_S , der Masse m, dem Radius R und der Winkelgeschwindikeit ω aus. Der Steinersche Satz ist in diesem Problem einfach: $I' = I_S + ms^2$ wobei s den Abstand der Drehachse zur Symmetrieachse darstellt.

2 Trägheitstensor I

An den Ecken eines Quadrates der Kantenlänge 2a befinden sich punktförmige Körper der Massen M und m wie aus nebenstehender Abbildung ersichtlich. Die z- und z'-Achsen sind identisch und zeigen auf den Betrachter.



- 1. Berechnen Sie den Trägheitstensor I bezüglich der als x, y, z gekennzeichneten Achsen.
- 2. Berechnen Sie den Trägheitstensor I' bezüglich der als x', y', z' gekennzeichneten Achsen. (Hinweis: Der Trägheitstensor I kann mit einer geeigneten Transformation auf die gewünschte Form gebracht werden. Was ist das für eine Transformation? Die genaue Form muss man nicht wissen, sie kann beim Tutor erfragt werden.)
- 3. Finden Sie durch Diagonalisieren von I die Hauptträgheitsmomente.
- 4. Ist eine Diagonalisierung für beliebige Massenanordnungen immer möglich?

3 Trägheitstensor II

Berechnen Sie den Träheitstensor für Drehungen um den Schwerpunkt von:

- 1. einem Quader mit Seitenlängen a, b, c
- 2. einem Zylinder mit Höhe h und Radius r
- 3. einer homogenen Kugel mit Radius $r\left(\int_0^{\pi} \sin^3 \varphi d\varphi = \frac{5}{3}\right)$

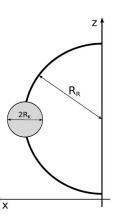
Wählen Sie für die Berechnungen günstige Koordinatensysteme.

4 Trägheitstensor III

Ein Ring mit Radius R, auf dem eine Kugel mit Radius r angebracht ist, rotiert um die z-Achse. Der Ring selbst besteht aus einem Draht mit der Längendichte λ . Die (homogene) Kugel hat die Masse m_K . Berechnen Sie das Trägheitsmoment des Gesamtsystems.

Gehen Sie dabei folgendermaßen vor:

- Berechnen Sie das Trägheitsmoment der Kugel.
- Berechnen Sie das Trägheitsmoment des Rings mithilfe eines Linienintegrals.
- Geben Sie einen Ausdruck für das gesamte Trägheitsmoment an.



5 Rollender Zylinder in einem Zylinder

Ein homogener Zylinder mit der Masse M und dem Radius a rollt, ohne zu gleiten und unter dem Einfluss der Erdanziehungskraft, auf einer festen Zylinderoberfläche mit dem Radius R.

- Geben Sie die Lagrange-Funktion in Abhängigkeit von ϕ und $\dot{\phi}$ an und berechnen Sie daraus die Bewegungsgleichung.
- Lösen Sie die Bewegungsgleichung für kleine Auslenkungen um die Gleichgewichtslage und zeigen Sie, dass man eine Schwingung mit der Frequenz

$$\omega = \sqrt{\frac{2g}{3(R-a)}}$$

erhält.

