## Методы машинного обучения в задаче предсказания погоды

Елена Волжина

руководитель Е.Г. Михайлова

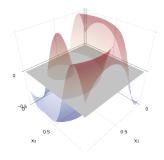
СПбГУ, мат-мех, кафедра ИАС

31 мая 2018г

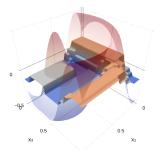
### Введение

- Погода состояние нижнего слоя атмосферы
- Температура, погодное явление, влажность, давление, ветер, ...
- Метеостанции, метеорадары, спутники
- Численный прогноз погоды
- ▶ Глобальные модели: GFS, JMA, ECMWF, CMC; региональная: WRF
- Машинное обучение: The Weather Company (IBM), Яндекс.Погода

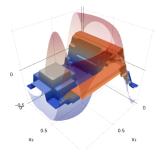
- ▶ В момент *gentime* прогнозируем погоду в момент *time*
- $lacksquare X = \{x_i = (f_i^1, \cdots, f_i^M), i \in \overline{1..N}\}, \ y = \{y_i, i \in \overline{1..N}\}$
- $f_i$ : прогнозы поставщиков, климатические данные, вспомогательные переменные
- Задача 1: для модели прогноза температуры добавить показания ближайших станций в момент gentime (на 7 часов вперёд)
- ▶ Целевые значения temperature\_delta
- ▶ Задача 2: обучить модель для предсказания интенсивности осадков (если они есть)
- Целевые значения агрегированные по времени и географии значения с метеорологических радаров



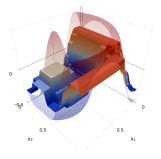
Градиентный бустинг: 0 деревьев



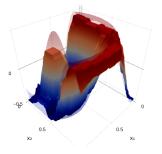
Градиентный бустинг: 1 дерево глубины 6



Градиентный бустинг: 2 дерева глубины 6

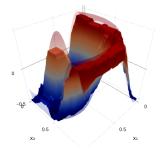


Градиентный бустинг: 3 дерева глубины 6



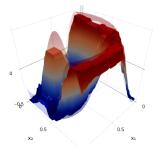
Градиентный бустинг: 10 деревьев глубины 6

Градиентный бустинг над решающими деревьями



Градиентный бустинг: 10 деревьев глубины 6

В Яндексе: Matrixnet, CatBoost

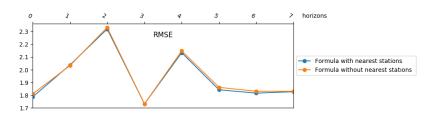


Градиентный бустинг: 10 деревьев глубины 6

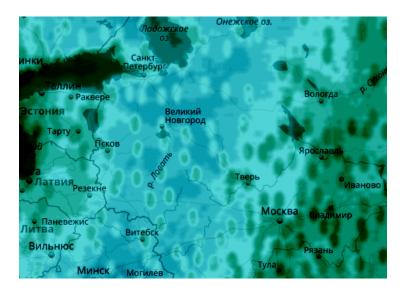
- В Яндексе: Matrixnet, CatBoost
- ▶ Метрика:  $RMSE(y,\hat{y}) = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^{n} (y_i \hat{y_i})^2}{n}}$

## Эксперименты с температурой: начальное решение

## Модели, обученные на всех краткосрочных горизонтах



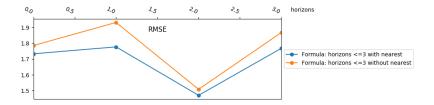
# Эксперименты с температурой: только первые N часов



### Эксперименты с температурой: сглаживание

$$smoothed\_fact\_temperature\_delta := \begin{cases} fact \cdot (1 - \frac{dist}{max\_distance}) + forecast \cdot \frac{dist}{max\_distance}, \\ \text{if } dist \leq max\_distance \\ forecast, \text{ if } dist > max\_distance \end{cases}$$

где fact – исходное значение с одной из ближайших станций, dist – расстояние до неё, forecast – прогноз поставщика



### Эксперименты с осадками



#### Обработка радаров:

- склейка
- фильтрация
- агрегация

## Эксперименты с осадками: начальное решение

- один месяц, точки станций
- агрегация по времени за час и по географии в радиусе 3 километров
- пороги для отсечения шумовых значений

Результаты неудовлетворительные, по RMSE модель не выигрывает прогнозы поставщиков, быстрое переобучение.

### Эксперименты с осадками: проверки данных

- согласованность радаров: предыдущий час в признаки
- согласованность поставщиков: предсказывание одного по другим
- упрощение задачи: классификация

# Эксперименты с осадками: улучшение сбора данных

- три месяца, точки сетки
- агрегация по времени за три часа и по географии в радиусе 30 километров
- дисбаланс в значениях:
  - логарифмирование
  - ▶ отдельно (0,1] и  $(1,+\infty)$
  - искусственное балансирование данных

#### CatBoost

## Эксперименты с осадками: промежуточные результаты

	model RMSE	provider RMSE
simple regression, any target	0.5386	0.8431
log precipitation, any target	0.5482	0.8431
simple regression $\textcircled{0}$ $(0,1]$	0.1890	0.7165
log precipitation @ $(0,1]$	0.1898	0.7165

#### обычная обучающая выборка

	model RMSE	provider RMSE
simple regression	1.6231	1.8527
log precipitation	1.6977	1.8527
simple regression + weights	1.6695	1.8527
log precipitation + weights	1.7330	1.8527

сбалансированная обучающая выборка

#### Заключение

#### Улучшение прогнозов температуры

- данные с ближайших станций наиболее полезны первые 3 часа
- потребовалось сглаживание
- модель используется в Яндекс.Погоде

#### Прогноз интенсивности осадков

- агрегация данных с радаров
- модель готова для использования