

Gevorderde algoritmen

Bert De Saffel

Master in de Industriële Wetenschappen: Informatica Academiejaar 2018–2019

Gecompileerd op 26 oktober 2019

Inhoudsopgave

I	Gegevensstructuren II	3
1	Efficiënte zoekbomen	4
1.1	Inleiding	4
1.2	Rood-zwarte bomen	5
1.2.1	Definitie en eigenschappen	6
1.2.2	Zoeken	6
1.2.3	Toevoegen en verwijderen	6
1.2.4	Rotaties	7
1.2.5	Bottom-up rood-zwarte bomen	7
1.2.6	Top-down rood-zwarte bomen	10
1.2.7	Vereenvoudigde rood-zwarte bomen	11
1.3	Splaybomen	12
1.3.1	Bottom-up splayboom	12
1.3.2	Top-down splayboom	13
1.3.3	Performantie van splay trees	15
1.4	Gerandomiseerde zoekbomen	17
1.5	Skip lists	17
2	Toepassingen van dynamisch programmeren	18
2.1	Optimale binaire zoekbomen	18
2.2	Langste gemeenschappelijke deelsequentie	21
3	Samenvoegbare heaps	23
3.1	Binomiale queues	23
3.1.1	Structuur	23
3.1.2	Operaties	23

3.2	Pairing heaps	25
II	Grafen II	26
4	Toepassingen van diepte-eerst zoeken	27
4.1	Enkelvoudige samenhang van grafen	27
4.1.1	Samenhangende componenten van een ongerichte graaf	27
4.1.2	Sterk samenhangende componenten van een gerichte graaf	27
4.2	Dubbele samenhang van ongerichte grafen	29
4.3	Eulercircuit	29
4.3.1	Ongerichte grafen	29
4.3.2	Gerichte grafen	30
5	Kortste afstanden II	31
5.1	Kortste afstanden vanuit één knoop	31
5.1.1	Algoritme van Bellman-Ford	31
5.2	Kortste afstanden tussen alle knopenparen	32
5.2.1	Het algoritme van Johnson	32
5.3	Transitieve sluiting	33

Deel I

Gegevensstructuren II

Hoofdstuk 1

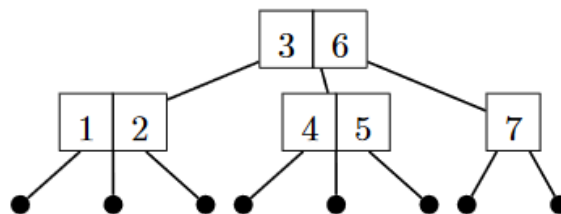
Efficiënte zoekbomen

1.1 Inleiding

- Uitvoeringstijd van operaties (zoeken, toevoegen, verwijderen) op een binaire zoekboom met hoogte h is $O(h)$.
 - De hoogte h is afhankelijk van de toevoegvolgorde van de n elementen:
 - In het slechtste geval bekommt men een gelinkte lijst, zodat $h = O(n)$.
 - Als elke toevoegvolgorde even waarschijnlijk is, dan is de verwachtingswaarde voor de hoogte $h = O(\lg n)$.
 - ! Geen realistische veronderstelling.
 - Drie manieren om de efficiëntie van zoekbomen te verbeteren:
1. **Elke operatie steeds efficiënt maken.** (Hoogte klein houden)
 - (a) AVL-bomen.
 - Hoogteverschil van de tweede deelbomen van elke knoop wordt gedefinieerd als:

$$\Delta h \leq 1$$

- Δh wordt opgeslagen in de knoop zelf.
- (b) 2-3-bomen (figuur 1.1).

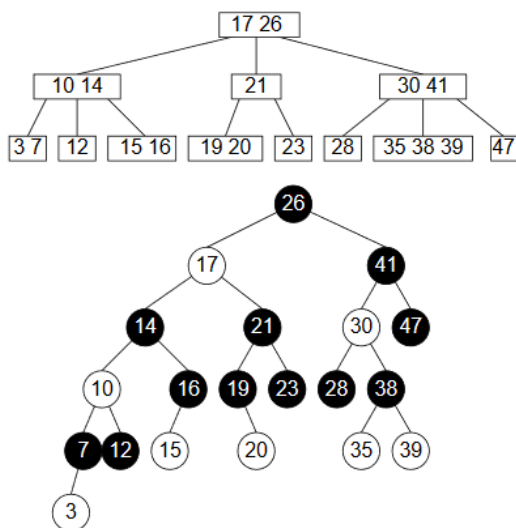


Figuur 1.1: Een 2-3-boom.

- Elke knoop heeft 2 of 3 kinderen en dus 1 of 2 sleutels.
- Elk blad heeft dezelfde diepte.
- Bij toevoegen of verwijderen wordt het ideale evenwicht behouden door het aantal kinderen van de knopen te manipuleren.

- (c) 2-3-4-bomen.
 - Analoog aan een 2-3-boom, maar elke knoop heeft 2, 3 of 4 kinderen.
 - ! Per knoop moet er plaats voorzien zijn voor 3 sleutels, wat onnodig veel geheugen vraagt.
- (d) Rood-zwarte bomen (sectie 1.2.1).
- 2. **Elke reeks operaties steeds efficiënt maken.**
 - (a) Splaybomen (sectie 1.3).
 - De vorm van de boom wordt meermaals aangepast.
 - Elke reeks opeenvolgende operaties is gegarandeerd efficiënt.
 - Een individuele operatie kan wel traag uitvallen.
 - *Geamortiseerd* is de performantie per operatie goed.
- 3. **De gemiddelde efficiëntie onafhankelijk maken van de operatievolgorde.**
 - (a) Gerandomiseerde zoekbomen (sectie 1.4).
 - Gebruik van een random generator.
 - De boom is random, onafhankelijk van de toevoeg- en verwijdervolgorde.
 - Verwachtingswaarde van de hoogte h wordt dan $O(\lg n)$.

1.2 Rood-zwarte bomen



Figuur 1.2: Een 2-3-4-boom en equivalent rood-zwarte boom (wit stelt hier rood voor).

- Simuleert een 2-3-4-boom (fig 1.2).
 - Een knoop in een 2-3-4 boom worden 1, 2 of 3 knopen in een rood-zwarte boom.
 - Een 2-knoop wordt een zwarte knoop.
 - Een 3-knoop wordt een zwarte knoop met een rood kind.
 - Een 4-knoop wordt een zwarte knoop met twee rode kinderen.
- Een rood-zwarte boom is gemakkelijker te definiëren als er afgestapt wordt van het 2-3-4-boom concept.

1.2.1 Definitie en eigenschappen

- **Definitie:**

- Een binaire zoekboom.
- Elke knoop is rood of zwart gekleurd.
- Elke virtuele knoop is zwart. Een virtuele knoop is een knoop die geen waarde heeft, maar wel een kleur. Deze vervangen de nullwijzers.
- Een rode knoop heeft steeds twee zwarte kinderen
- Elke mogelijke weg vanuit een knoop naar elke virtuele knoop bevat evenveel zwarte knopen. Dit aantal zwarte knopen wordt de *zwarte hoogte* genoemd
- De wortel is zwart.

- **Eigenschappen:**

- Een deelboom met zwarte hoogte z heeft tenminste $2^z - 1$ inwendige knopen. Dit is de deelboom waarvan elke knoop zwart is.
- De hoogte h van een rood-zwarte boom met n knopen is steeds $O(\lg n)$, want:
 - ◊ Er zijn nooit twee opeenvolgende rode knopen op elke weg vanuit een knoop naar een virtuele knoop $\rightarrow z \geq h/2$.
 - ◊ Substitutie in de eerste eigenschap geeft:

$$\begin{aligned} n &\geq 2^z - 1 \geq 2^{h/2} - 1 \\ \rightarrow h &\leq 2 \lg(n + 1) \end{aligned}$$

1.2.2 Zoeken

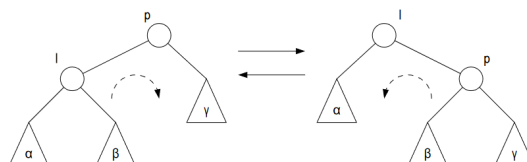
- De kleur speelt geen rol, zodat de rood-zwarte boom een gewone binaire zoekboom wordt.
- De hoogte van een rood-zwarte boom is wel geëigend $O(\lg n)$.
- Zoeken naar een willekeurige sleutel is dus $O(\lg n)$.

1.2.3 Toevoegen en verwijderen

- Element toevoegen of verwijderen, zonder rekening te houden met de kleur, is ook $O(\lg n)$.
- ! Geen garantie dat deze gewijzigde boom nog rood-zwart zal zijn.
- Twee manieren om toe te voegen:
 1. **Bottom-up:**
 - Voeg knoop toe zonder rekening te houden met de kleur.
 - Herstel de rood-zwarte boom, te beginnen bij de nieuwe knoop, en desnoods tot bij de wortel.
 - ! Er zijn ouderwijzers of een stapel nodig om naar boven in de boom te gaan.
 - ! Multithreading is niet mogelijk. Alle threads die een bottom-up rood-zwarte boom gebruiken moeten gelocked worden bij een toevoeg-of verwijderoperatie.
 2. **Top-down:**
 - Pas de boom aan langs de dalende zoekweg.

- ! Als de ouder van de toe te voegen knoop reeds zwart is, dan moet er niets aan de boom aangepast worden (want elke nieuwe knoop is altijd rood). Top-down houdt hier geen rekening mee en heeft toch reeds de boom aangepast tegen dat de knoop toegevoegd wordt.
- ✓ Geen ouderwijzers of stapel nodig.
- ✓ Multithreading wel mogelijk. Bij het afdalen naar elke knoop zijn enkel nog de deelbomen van die knoop nodig om de boom te herstellen.

1.2.4 Rotaties



Figuur 1.3: Rotaties

- Een rotatie wijzigt de vorm van de boom, maar behouden de in-order volgorde van de sleutels.
- Er moeten enkel pointers aangepast worden, en is dus $O(1)$.
- **Rechtste rotatie** van een ouder p en zijn linkerkind l :
 - Het rechterkind van l wordt het linkerkind van p .
 - De ouder van p wordt de ouder van l .
 - p wordt het rechterkind van l .
- **Linkse rotatie** van een ouder p en zijn rechterkind r :
 - Het linkerkind van r wordt het rechterkind van p .
 - De ouder van r wordt de ouder van p .
 - p wordt het linkerkind van l .

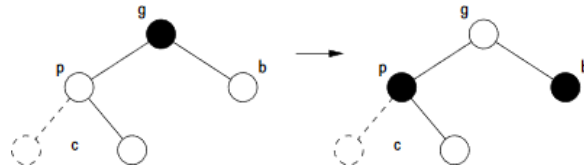
1.2.5 Bottom-up rood-zwarte bomen

Toevoegen

- De knoop wordt eerst op de gewone manier toegevoegd.
- Welke kleur geven we die knoop?
 - **Zwart:** dit kan de zwarte hoogte van veel knopen ontregelen.
 - **Rood:** dit mag enkel als de ouder zwart is.
 - Kies voor rood omdat zwarte hoogte moeilijker te herstellen valt.
- Als de ouder zwart is, dan is toevoegen gelukt.
- Als de ouder rood is wordt deze storing verwijderd door rotaties en kleurwijzigingen door te voeren.

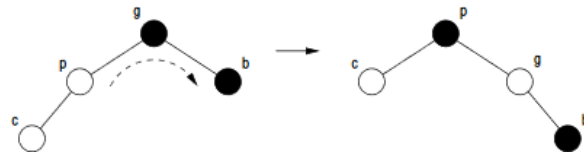
- Vaststellingen:
 - De ouder p van de nieuwe knoop c is rood.
 - De grootouder g van c is zwart want p is rood.
- Er zijn zes mogelijke gevallen, die twee groepen van drie vormen, naar gelang dat p een linker- of rechterkind is van g .
- We onderstellen dat p een linkerkind is van g .

1. **De broer b van p is rood.**



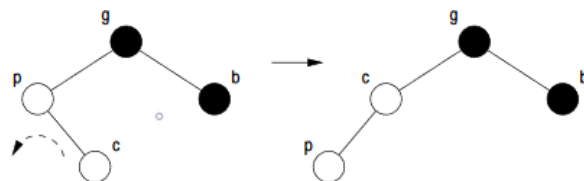
Figuur 1.4: Rode broer.

- Maak p en b zwart.
 - Maak g rood.
 - Als g een zwarte ouder heeft, is het probleem opgelost.
 - Als g een rode ouder heeft, zijn er opnieuw twee opeenvolgende rode knopen.
 - Het probleem wordt opgeschoven in de richting van de wortel.
2. **De broer p van p is zwart.**
- (a) **Knoop c is een linkerkind van p .**



Figuur 1.5: Rode broer.

- Roteer p en g naar rechts.
 - Maak p zwart.
 - Maak g rood.
- (b) **Knoop c is een rechterkind van p .**

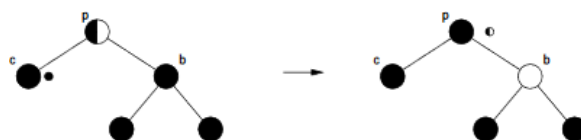


Figuur 1.6: Rode broer.

- Roteer p en c naar links.
 - We krijgen nu het vorige geval.
- Hoogstens 2 rotaties om de boom te herstellen, voorafgegaan door eventueel $O(\lg n)$ opschuiven.
 - Roteren en opschuiven is $O(1)$, en afdalen is $O(\lg n)$ zodat toevoegen $O(\lg n)$ is.

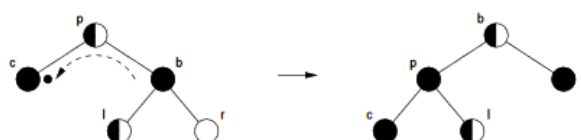
Verwijderen

- Verwijderen in een normale zoekboom verloopt als volgt:
 - Zoek de opvolger of voorloper van de knoop.
 - Verwissel de sleutels.
 - Verwijder dan de knoop waar de oorspronkelijke opvolger of voorloper zich bevondt.
- Deze laatste stap kan nu twee vormen aannemen:
 1. Als de te verwijderen knoop rood is, is er geen gevolg voor de zwarte hoogte en is de operatie klaar.
 2. Als de te verwijderen knoop zwart is, zijn er twee mogelijkheden:
 - (a) **De knoop heeft één rood kind.** Dit rood kind kan de zwarte kleur overnemen, zodat de zwarte hoogten intact blijven.
 - (b) **De knoop heeft twee zwarte kinderen (virtueel of echt).** De zwarte kleur wordt aan één van de kinderen gegeven, zodat die **dubbelzwart** wordt.
- In het eerste geval is de operatie klaar. In het tweede geval moet de boom, die nu een dubbelzwarte knoop bevat, hersteld worden.
- Als de dubbelzwarte knoop c de wortel is, kan deze extra zwarte kleur verdwijnen.
- Als c geen wortel is, en ouder p heeft, dan zijn er acht mogelijkheden die in groepen van twee uiteenvallen naargelang c een linker- of rechterkind van p is.
- We veronderstellen dat c een linkerkind is van p .
 1. **De broer b van c is zwart.** De kleur van p is willekeurig. Hier zijn er drie gevallen mogelijk, afhankelijk van de kleur van de kinderen van b .
 - (a) **Broer b heeft twee zwarte kinderen.**



Figuur 1.7

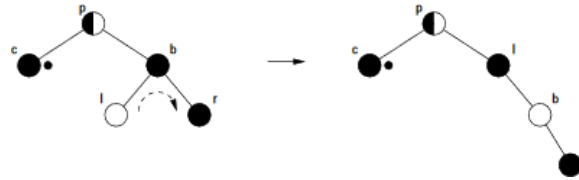
- Knoop b kan rood worden.
- De extra zwarte kleur van c kan aan p gegeven worden.
 - ◊ Als p rood was, dan is de operatie gelukt.
 - ◊ Als p reeds zwart was, dan verschuift het probleem zich naar boven.
- (b) **Broer b heeft een rood rechterkind.** De kleur van het linkerkind l van b is willekeurig.



Figuur 1.8

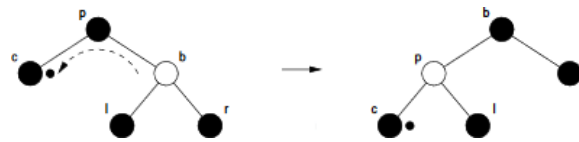
- Roteer p en b naar links.

- Knoop p krijgt de extra zwarte kleur van c .
 - Het rechterkind r van b wordt zwart.
 - Knoop b krijgt de oorspronkelijke kleur van p .
- (c) **Broer b heeft een zwarte rechterkind en een rood linkerkind.**



Figuur 1.9

- Roteer b en l naar rechts.
 - Maak b rood en l zwart.
 - Dit is nu het vorige geval.
2. **De broer b van c is rood.**



Figuur 1.10

- Roteer p en b naar links.
 - Maak b zwart en p rood.
 - Dit is nu het eerste geval.
- Hoogstens 3 rotaties nodig om de boom te herstellen, voorafgegaan door eventueel $O(\lg n)$ opschuivingen.
 - Roteren en opschuiven is $O(1)$, en afdalen is $O(\lg n)$ zodat verwijderen $O(\lg n)$ is.

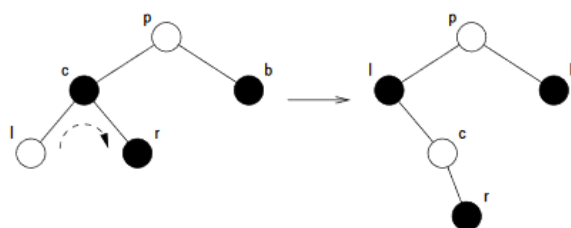
1.2.6 Top-down rood-zwarte bomen

Toevoegen

- Ook hier worden nieuwe knopen rood gemaakt.
- Op de weg naar beneden mogen er geen rode broers zijn.
- Als we een **zwarte knoop met twee rode kinderen** tegenkomen, dan maken we die knoop rood en zijn kinderen zwart.
- Als zijn ouder rood is, kan dit met rotaties en kleurwijzigingen opgelost worden.
- Toevoegen daalt enkel in de boom en is $O(\lg n)$.

Verwijderen

- De zwarte hoogte van de fysisch te verwijderen knoop is één, omdat minstens één van zijn kinderen virtueel is.
- Om geen problemen te krijgen met de zwarte hoogte moet deze knoop rood zijn, maar dan moet zijn tweede kind ook virtueel zijn.
- De zoekknoop kan eender waar in de boom zitten, daarom wordt elke volgende knoop op de zoekweg rood gemaakt.
 - Tijdens het afdalen komen we in een rode of rood gemaakte knoop p .
 - Die heeft dan zeker een zwart kind c , dat rood moet worden.
 - Er zijn acht mogelijkheden die in groepen van twee uiteenvallen naargelang c een linker- of rechterkind van p is.
- We veronderstellen dat c een linkerkind is van p .
 1. **Knoop c heeft minstens één rood kind.**

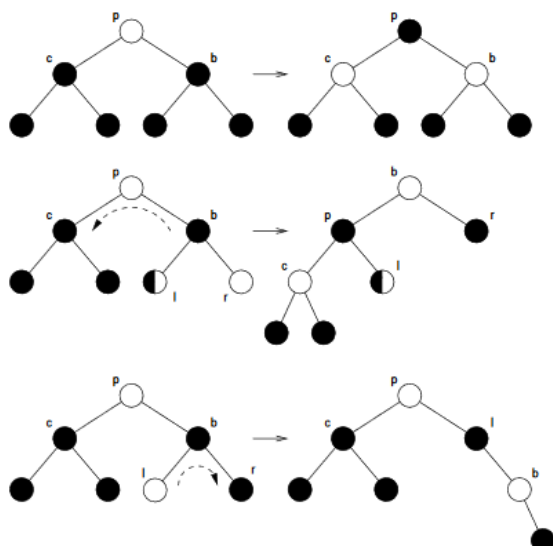


Figuur 1.11

- Als we naar een rode knoop moeten afdalen zitten we terug in de beginsituatie.
- Als c de fysisch te verwijderen knoop is of als we naar een zwarte knoop moeten afdalen:
 - ◊ Roteer c samen met zijn rood kind zodat c nu als ouder zijn oorspronkelijk rood kind heeft.
 - ◊ Wijzig de kleur van c naar zwart.
 - ◊ Wijzig de kleur van zijn oorspronkelijk kind naar rood.
- 2. **Knoop c heeft twee zwarte kinderen.**

1.2.7 Vereenvoudigde rood-zwarte bomen

- De implementatie is omslachtig door de talrijke speciale gevallen.
- Eenvoudigere varianten bestaan:
 - Een **AA-boom** geeft aan dat enkel een rechterkind rood moet zijn.
 - Een **Binary B-tree** beperkt het aantal gevallen maar behouden toch de asymptotische efficiëntie.
 - Een **left-leaning red-black-tree** stelt de eis dat een zwarte knoop enkel een rood rechterkind mag hebben als het reeds een rood linkerkind heeft.



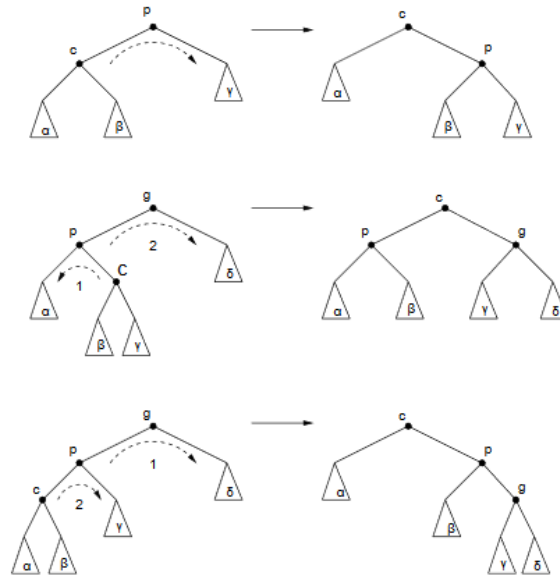
Figuur 1.12

1.3 Splaybomen

- Garanderen dat elke reeks opeenvolgende operaties efficiënt is.
- Als we m operaties verrichten op de splay tree, waarbij n keer toevoegen, dan is de performantie van deze reeks $O(m \lg n)$.
- Uitgemiddeld is dit $O(\lg n)$.
- Individuele operaties mogen inefficiënt zijn, maar de boom moet zo aangepast worden zodat een reeks van die operaties efficiënt zijn.
- **Basisidee:** Elke knoop die gezocht wordt, toegevoegd of verwijderd wordt, zal de wortel worden van de boom, zodat opeenvolgende operaties op die knoop efficiënt zijn.
- Een willekeurige knoop tot wortel maken gebeurt via de *splay-operatie*.
- De weg naar een diepe knoop bevat knopen die ook diep liggen. Terwijl we een knoop wortel maken, moeten de knopen op het zoekpad ook aangepast worden, zodat ook de toegangstijd van deze knopen verbetert, anders blijft de kans bestaan dat een reeks van operaties inefficiënt is.
- Er moet geen extra informatie bijgehouden worden voor knopen, wat geheugen uitspaart.
- De splay-operatie is gedefinieerd voor zowel bottom-up als top-down splaybomen.

1.3.1 Bottom-up splayboom

- De knoop wordt eerst gezocht zoals bij een gewone zoekboom.
- De splay-operatie gebeurt van onder naar boven.
- Een knoop kan naar boven gebracht worden door hem telkens te roteren met zijn ouder.
- Om de toegangstijd van knopen op de zoekweg ook te verbeteren, zijn er drie verschillende mogelijkheden:

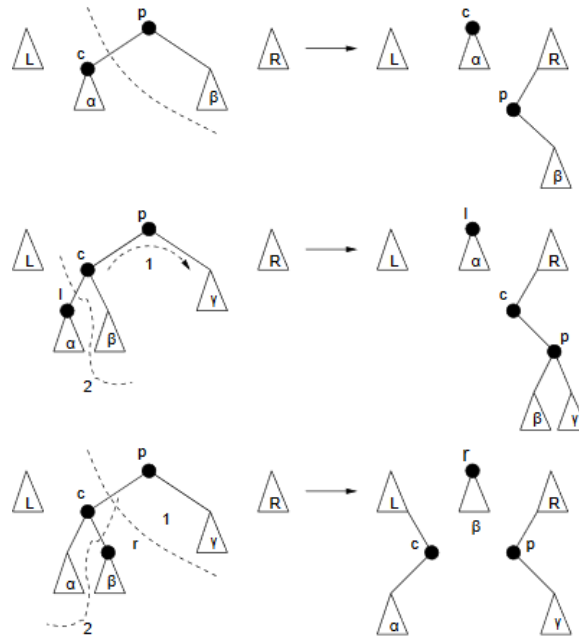


Figuur 1.13: Bottom-up splay.

1. **De ouder p van c is wortel.**
 - Roteer beide knopen zodat c de wortel wordt.
2. **Knoop c heeft nog een grootouder.**
 - Er zijn vier gevallen, die uitvallen in groepen van twee, naar gelang dat p een linker- of rechterkind is van grootouder g .
 - We veronderstellen dat p linkerkind is van g .
 - (a) **Knoop c is een rechterkind van p .**
 - Roteer p en c naar links.
 - Roteer g en c naar rechts.
 - (b) **Knoop c is een linkerkind van p .**
 - Roteer g en p naar rechts.
 - Roteer p en c naar rechts.
- De **woordenboekoperaties verlopen nu als volgt:**
 - **Zoeken.** De knoop wordt eerst gezocht zoals een gewone zoekboom. Daarna wordt deze tot wortel gemaakt via de splay-operatie.
 - **Toevoegen.** Toevoegen gebeurt ook zoals een gewone zoekboom. De nieuwe knoop wordt dan tot wortel gemaakt met de splay-operatie.
 - **Verwijderen.** Verwijderen gebeurt ook zoals een gewone zoekboom. Daarna wordt de ouder van die knoop tot wortel gemaakt met de splay-operatie.

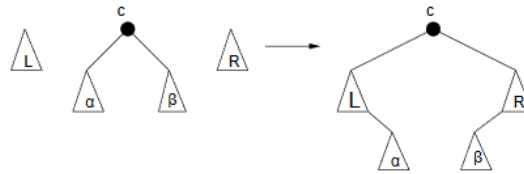
1.3.2 Top-down splayboom

- De splayoperatie wordt uitgevoerd tijdens de afdaling, zodat de gezochte knoop wortel zal zijn als we hem bereiken.
- De boom wordt in drie zoekbomen opgedeeld, L , M en R .



Figuur 1.14: Top-down splay.

- Alle sleutels in L zijn kleiner dan die in M .
- Alle sleutels in R zijn groter dan die in M .
- Eerst is M de oorspronkelijke boom en zijn L en R ledig.
- De huidige knoop op de zoekweg is steeds de wortel van M .
- Stel dat we bij een knoop p uitkomen, en dan nog verder moeten naar een knoop c .
- Er zijn dan twee groepen van 3 gevallen, afhankelijk of c een linker- of rechterkind is van p .
- We veronderstellen dat c een linkerkind is van p .
 1. **Knoop c is de laatste knoop op de zoekweg.**
 - Knoop p wordt het nieuwe kleinste element in R samen met zijn rechtse deelboom.
 - Knoop c wordt de wortel van M .
 2. **Knoop c is niet de laatste knoop op de zoekweg.**
 - **We moeten verder afdalen naar het linkerkind l van c .**
 - ◊ Roteer p en c naar rechts.
 - ◊ Knoop c wordt het kleinste element in R samen met de rechtse deelboom van c .
 - ◊ De linkse deelboom van c wordt de nieuwe M met als wortel l .
 - **We moeten verder afdalen naar het rechterkind r van c .**
 - ◊ Knoop p wordt het kleinste element in R samen met de rechtse deelboom van p .
 - ◊ Knoop c wordt het nieuwe grootste element in L .
 - ◊ De rechtse deelboom van c wordt de nieuwe M met als wortel r .
- Als de gezochte knoop c wortel van M is, wordt de splayoperatie afgerond met een **join-operatie**.
- De **woordenboekoperaties verlopen nu als volgt**:



Figuur 1.15: Samenvoegen na top-down splayen.

- **Zoeken.** De knoop met de gezochte sleutel wordt tot wortel gemaakt. Als de sleutel niet gevonden wordt dan is zijn opvolger of voorloper de wortel.
- **Toevoegen.**
- **Verwijderen.**

1.3.3 Performantie van splay trees

- Niet eenvoudig aangezien vorm van de boom vaak verandert.
- We willen aantonen dat een reeks van m operaties op een splay tree met maximaal n knopen een performantie van $O(m \lg n)$ heeft.
- Er wordt een **potentiaalfunctie** Φ gebruikt.
- Elke mogelijke vorm van een splayboom krijgt een reëel getal toegewezen aan de hand van deze potentiaalfunctie.
- Efficiënte operaties die minder tijd gebruiken dan de geamortiseerde tijd per operatie doen het potentiaal stijgen.
- Niet-efficiënte operaties die meer tijd gebruiken dan de geamortiseerde tijd per operatie doen het potentiaal dalen.
- De geamortiseerde tijd van een operatie wordt gedefinieerd als de som van haar werkelijke tijd en de toename van het potentiaal.
 - Stel t_i de werkelijke tijd van de i -de operatie.
 - Stel a_i de geamortiseerde tijd van die operatie.
 - Stel Φ_i het potentiaal na deze operatie.

$$\rightarrow a_i = t_i + \Phi_i - \Phi_{i-1}$$

- De geamortiseerde tijd van een reeks m operaties is de som van de individuele geamortiseerde tijden:

$$\begin{aligned}
 \sum_{i=1}^m a_i &= \sum_{i=1}^m (t_i + \Phi_i - \Phi_{i-1}) \\
 &= t_1 + \Phi_1 - \Phi_0 + t_2 + \Phi_2 - \Phi_1 + t_3 + \Phi_3 - \Phi_2 + \cdots + t_m + \Phi_m - \Phi_{m-1} \\
 &= \Phi_m - \Phi_0 + \sum_{i=1}^m t_i
 \end{aligned}$$

- Als de potentiaalfunctie zo gekozen wordt zodat het eindpotentiaal Φ_m zeker niet kleiner is dan de beginpotentiaal Φ_0 , dan vormt de totale geamortiseerde tijd een **bovengrens** van de werkelijke tijd want de boom zal zeker niet slechter zijn.

- De eenvoudigste potentiaalfunctie geeft voor elke knoop i een gewicht s_i die gelijk is aan het aantal knopen in de deelboom waarvan hij wortel is. De potentiaal van de boom is dan de som van de logaritmen van deze gewichten:

$$\Phi = \sum_{i=1}^{\Phi} \lg s_i$$

- We noemen $\lg s_i$ de rang r_i van knoop i .
- Performantie-analyse van bottom-up splayboom:
 - Performantie is evenredig met de diepte van de knoop, en dus met het aantal uitgevoerde rotaties.
 - We willen aantonen dat de geamortiseerde tijd voor het zoeken naar een knoop c gevolgd door een splay-operatie op die knoop gelijk is aan

$$O(1 + 3(r_w - r_c))$$

waarbij r_w de rang van de wortel is en r_c de rang van de gezochte knoop.

- ◊ Als c reeds de wortel is, dan is $r_w = r_c$ en blijft het potentiaal dezelfde.

$$O(1 + 3(r_w - r_c)) = O(1)$$

- ◊ Anders moeten zoveel splay-operaties uitgevoerd worden als de diepte van de knoop (moet niet gekend zijn).
- * Een zig wijzigt de rang van c en p

$$a < 1 + r'_c - r_c$$

- * Een zig-zag wijzigt de rang van c , p en g

$$a < 2(r'_c - r_c)$$

- * Een zig-zig wijzigt de rang van c , p en g

$$a < 3(r'_c - r_c)$$

- De bovengrenzen voor de drie operaties bevatten dezelfde positieve term $r'_c - r_c$ maar met verschillende coëfficiënten.
- De totale geamortiseerde tijd is een som van dergelijke bovengrenzen, maar kan niet vereenvoudigd worden als coëfficiënten niet gelijk zijn.
- Aangezien het bovengrenzen zijn, wordt de grootste coëfficiënt genomen.
- In de som vallen de meeste termen nu weg, behalve de rang van c voor en na de volledige splay-operatie.
- De geamortiseerde tijden van de woordenboekoperaties op een bottom-splay tree met n knopen zijn nu:

- ◊ **Zoeken.** $O(1 + 3 \lg n)$ want $s_w = n$.

- ◊ **Toevoegen.** $O(1 + 4 \lg n)$.

Op de zoekweg worden de rang van knopen p_1, p_2, \dots, p_k op de zoekweg gewijzigd. Stel s_{p_i} het gewicht van knoop p_i voor het toevoegen en s'_{p_i} het gewicht van knoop p_i na het toevoegen. De potentiaaltoename is dan

$$\lg \left(\frac{s'_{p_1}}{s_{p_1}} \right) + \lg \left(\frac{s'_{p_2}}{s_{p_2}} \right) + \dots + \lg \left(\frac{s'_{p_k}}{s_{p_k}} \right) = \lg \left(\frac{s'_{p_1}}{s_{p_1}} \frac{s'_{p_2}}{s_{p_2}} \dots \frac{s'_{p_k}}{s_{p_k}} \right)$$

Deze is nooit groter dan

$$\lg \left(\frac{s'_{p_1}}{s_{p_k}} \right) \leq \lg(n + 1)$$

- ◊ **Verwijderen.** Het effect van verwijderen is nooit positief.
- De geamortiseerde tijd voor een reeks van m woordenboekoperaties is de som van de geamortiseerde tijden voor de individuele operaties.
- Stel n_i het aantal knopen bij de i -de operatie wordt die tijd $O(m + 4 \sum_{i=1}^m \lg n_i) = O(m + 4m \lg n) = O(m \lg n)$.

1.4 Gerandomiseerde zoekbomen

- De performantie van de woordenboekoperaties op een gewone zoekboom is $O(\lg n)$ als elke toevoegvolgorde even waarschijnlijk is.
- Gerandomiseerde zoekbomen maken gebruik van een random generator om de operatievolgorde te neutraliseren.
- Deze bomen blijven steeds random.
- Een **treap** is een gerandomiseerde zoekboom.
 - Elke knoop krijgt naast een sleutel ook een prioriteit, die door de random generator wordt toegekend als de knoop toegevoegd wordt.
 - De prioriteiten van de knopen voldoen aan de heapvoorwaarde: de prioriteit van een kind is maximaal even hoog als die van zijn ouder.
- De woordenboekoperaties:
 - **Zoeken.** Zoeken moet geen rekening houden met de prioriteiten en verloopt zoals een normale binaire zoekboom.
 - **Toevoegen.** Eerst wordt er normaal toegevoegd. De knoop wordt nadien naar boven geroteerd om aan de heapvoorwaarde te voldoen.
 - **Verwijderen.** De te verwijderen knoop krijgt de laagste prioriteit, zodat die naar beneden geroteerd wordt. Dit blad kan dan verwijderd worden.

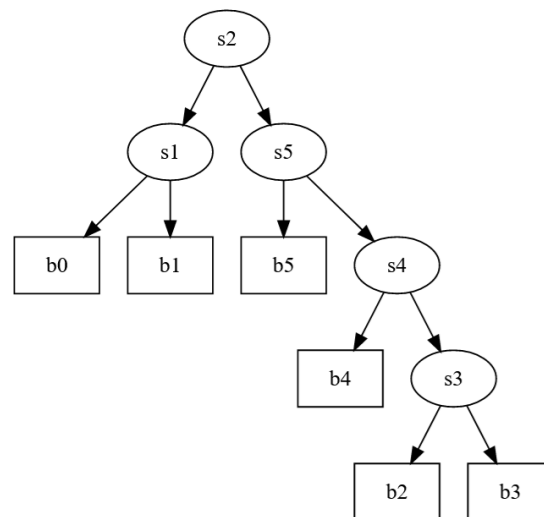
1.5 Skip lists

- Een meerwegszoekboom geïmplementeerd met gelinkte lijsten.
- Alle bladeren zitten op dezelfde diepte.
- Elke lijstknoop heeft plaats voor één sleutel en één kindwijzer.
- Een knoop met k kinderen bevat $k - 1$ sleutels, zodat er één sleutelplaats over blijft.
- (zoekt gewoon eens een foto op)

Hoofdstuk 2

Toepassingen van dynamisch programmeren

2.1 Optimale binaire zoekbomen



Figuur 2.1: Een optimale binaire zoekboom met bijhorende kansentabel.

i	0	1	2	3	4	5
p_i		0.15	0.10	0.05	0.10	0.20
q_i	0.05	0.10	0.05	0.05	0.05	0.10

- Veronderstel dat de gegevens die in een binaire zoekboom moeten opgeslaan worden op voorhand gekend zijn.
- Veronderstel ook dat de waarschijnlijkheid gekend is waarmee de gegevens gezocht zullen worden.
- Tracht de boom zo te schikken zodat de verwachtingswaarde van de zoektijd minimaal wordt.
- De zoektijd wordt bepaald door de lengte van de zoekweg.

- De gerangschikte sleutels van de n gegevens zijn s_1, \dots, s_n .
- De $n + 1$ bladeren zijn b_0, \dots, b_n .
 - Elk blad staat voor een afwezig gegeven die in een deelboom op die plaats had moeten zitten.
 - Het blad b_0 staat voor alle sleutels kleiner dan s_1 .
 - Het blad b_n staat voor alle sleutels groter dan s_n .
 - Het blad b_i staat voor alle sleutels groter dan s_i en kleiner dan s_{i+1} , met $1 \leq i < n$
- De waarschijnlijkheid om de i -de sleutel s_i te zoeken is p_i .
- De waarschijnlijkheid om alle afwezige sleutels, voorgesteld door een blad b_i , te zoeken is q_i .
- De som van alle waarschijnlijkheden moet 1 zijn:

$$\sum_{i=1}^n p_i + \sum_{i=0}^n q_i = 1$$

- Als de zoektijd gelijk is aan het aantal knopen op de zoekweg (de diepte plus één), dan is de verwachtingswaarde van de zoektijd van een binaire boom

$$\sum_{i=1}^n p_i (\text{diepte}(s_i) + 1) + \sum_{i=0}^n q_i (\text{diepte}(b_i) + 1)$$

- Deze verwachtingswaarde moet geminimaliseerd worden.
 - Boom met minimale hoogte is niet voldoende.
 - Alle mogelijke zoekbomen onderzoeken is ook geen optie, hun aantal is

$$\begin{aligned} \frac{1}{n+1} \binom{2n}{n} &\sim \frac{1}{n+1} \cdot \frac{2^{2n}}{\sqrt{\pi n}} \\ &\sim \frac{1}{n+1} \cdot \frac{4^n}{\sqrt{\pi n}} \\ &\sim \Omega\left(\frac{4^n}{n\sqrt{n}}\right) \end{aligned}$$

✓ Dynamisch programmeren biedt een uitkomst.

- Een optimalisatieprobleem komt in aanmerkingen voor een efficiënte oplossing via dynamisch programmeren als het:
 1. het een **optimale deelstructuur** heeft;
 2. de **deelp Problemen onafhankelijk maar overlappend** zijn.
- Is dit hier van toepassing?
 - Is er een optimale deelstructuur?
 - ◊ Als een zoekboom optimaal is, moeten zijn deelbomen ook optimaal zijn.
 - ◊ Een optimale oplossing bestaat uit optimale oplossingen voor deelp Problemen.
 - Zijn de deelp Problemen onafhankelijk?
 - ◊ Ja want deelbomen hebben geen gemeenschappelijke knopen.
 - Zijn de deelp Problemen overlappend?

- ◊ Elke deelboom bevat een reeks opeenvolgende sleutels s_i, \dots, s_j met bijhorende bladeren b_{i-1}, \dots, b_j .
- ◊ Deze deelboom heeft een wortel s_w waarbij $(i \leq w \leq j)$.
- ◊ De linkse deelboom bevat de sleutels s_i, \dots, s_{w-1} en bladeren b_{i-1}, \dots, b_{w-1} .
- ◊ De rechtse deelboom bevat de sleutels s_{w+1}, \dots, s_j en bladeren b_w, \dots, b_j .
- ◊ Voor een optimale deelboom met wortel s_w moeten deze beide deelbomen ook optimaal zijn.
- ◊ Deze wordt gevonden door:
 1. achtereenvolgens elk van zijn sleutels s_i, \dots, s_j als wortel te kiezen;
 2. de zoektijd voor de boom te berekenen door gebruikte maken van de zoektijden van de optimale deelbomen;
 3. de wortel te kiezen die de kleinste zoektijd oplevert.
- De kleinst verwachte zoektijd van een boom met sleutels s_i, \dots, s_j is $z(i, j)$ en moet voor elke deelboom bepaald worden, dus voor alle i en j waarbij:
 - $1 \leq i \leq n + 1$
 - $i - 1 \leq j \leq n$
- De optimale boom heeft dus de kleinste verwachte zoektijd $z(1, n)$.
- Hoe $z_w(i, j)$ bepalen voor een deelboom met wortel s_w ?
 - Gebruik de kans om in de wortel te komen.
 - Gebruik de optimale zoektijden van zijn deelbomen, $z(i, w - 1)$ en $z(w + 1, j)$.
 - Gebruik ook de diepte van elke knoop, maar elke knoop staat nu op een niveau lager.
 - ◊ De bijdrage tot de zoektijd neemt toe met de som van de zoekwaarschijnlijkheden.

$$g(i, j) = \sum_{k=i}^j p_k + \sum_{k=i-1}^j q_k$$

- Hieruit volgt:

$$\begin{aligned} z_w(i, j) &= p_w + (z(i, w - 1) + g(i, w - 1)) + (z(w + 1, j) + g(w + 1, j)) \\ &= z(i, w - 1) + z(w + 1, j) + g(i, j) \end{aligned}$$

- Dit moet minimaal zijn \rightarrow achtereenvolgens elke sleutel van de deelboom tot wortel maken.
 - De index w doorloopt alle waarden tussen i en j .

$$\begin{aligned} z(i, j) &= \min_{i \leq w \leq j} \{z_w(i, j)\} \\ &= \min_{i \leq w \leq j} \{z(i, w - 1) + z(w + 1, j)\} + g(i, j) \end{aligned}$$

- Hoe wordt de optimale boom bijgehouden?
 - Hou enkel de index w bij van de wortel van elke optimale deelboom.
 - Voor de deelboom met sleutels s_i, \dots, s_j is de index $w = r(i, j)$.
- Implementatie:
 - Een recursieve implementatie zou veel deeloplossingen opnieuw berekenen.
 - Daarom **bottom-up** implementeren. Maakt gebruik van drie tabellen:
 1. Tweedimensionale tabel $z[1..n + 1, 0..n]$ voor de waarden $z(i, j)$.

- 2. Tweedimensionale tabel $g[1..n+1, 0..n]$ voor de waarden $g(i, j)$.
- 3. Tweedimensionale tabel $r[1..n, 1..n]$ voor de indices $r(i, j)$.
- Algoritme:
 1. Initialiseer de waarden $z(i, i-1)$ en $g(i, i-1)$ op $q[i-1]$.
 2. Bepaal achtereenvolgens elementen op elke evenwijdige diagonaal, in de richting van de tabelhoek linksboven.
 - ◊ Voor $z(i, j)$ zijn de waarden $z(i, i-1), z(i, i), \dots, z(i, j-1)$ van de linkse deelboom nodig en de waarden $z(i+1, j), \dots, z(j, j), z(j+1, j)$ van de rechtse deelboom nodig.
 - ◊ Deze waarden staan op diagonalen onder deze van $z(i, j)$.
- Efficiëntie:
 - **Bovengrens:** drie verneste lussen $\rightarrow O(n^3)$.
 - **Ondergrens:**
 - ◊ Meeste werk bevindt zich in de binneste lus.
 - ◊ Een deelboom met sleutels s_i, \dots, s_j heeft $j-i+1$ mogelijke wortels.
 - ◊ Elke test is $O(1)$.
 - ◊ Dit werk is evenredig met

$$\begin{aligned}
 & \sum_{i=1}^n \sum_{j=i}^n (j-i+1) \\
 \Rightarrow & \sum_{i=1}^n i^2 \\
 \Rightarrow & \frac{n(n+1)(2n+1)}{6} \\
 \Rightarrow & \Omega(n^3)
 \end{aligned}$$

- **Algemeen:** $\Theta(n^3)$.
- Kan met een bijkomende eigenschap (zien we niet in de cursus) gereduceerd worden tot $\Theta(n^2)$.

2.2 Langste gemeenschappelijke deelsequentie

- Een deelsequentie van een string wordt bekomen door nul of meer stringelementen weg te laten.
- Elke deelstring is een deelsequentie, maar niet omgekeerd.
- Een langste gemeenschappelijke deelsequentie (LGD) van twee strings kan nagaan hoe goed deze twee strings op elkaar lijken.
- Geven twee strings:
 - $X = \langle x_0, x_1, \dots, x_{n-1} \rangle$
 - $Y = \langle y_0, y_1, \dots, y_{m-1} \rangle$
- Hoe LGD bepalen?
 - Is er een optimale deelstructuur?
 - ◊ De deelproblemen zijn paren prefixen van de twee strings. De oplossing bij elk deelprobleem is de lengte van de langst gemeenschappelijke deelsequentie van deze twee prefixen.

- ◊ Het prefix van X met lengte i is X_i .
 - ◊ Het prefix van Y met lengte j is Y_j .
 - ◊ De ledige prefix is X_0 en Y_0 .
- Zijn de deelproblemen onafhankelijk?
 - ◊ Stel $Z = \langle z_0, z_1, \dots, z_{k-1} \rangle$ de LGD van X en Y . Er zijn drie mogelijkheden:
 1. Als $n = 0$ of $m = 0$ dan is $k = 0$.
 2. Als $x_{n-1} = y_{m-1}$ dan is $z_{k-1} = x_{n-1} = y_{m-1}$ en is Z een LGD van X_{n-1} en Y_{m-1} .
 3. Als $x_{n-1} \neq y_{m-1}$ dan is Z een LGD van X_{n-1} en Y of een LGD van X en Y_{m-1} .
- Zijn de deelproblemen overlappend?
 - ◊ Om de LGD van X en Y te vinden is het nodig om zowel de LGD van X en Y_{m-1} als van X_{n-1} en Y te vinden.
- De lengte $c[i, j]$ van de LGD van X_i en Y_j wordt door een recursieve vergelijking bepaald:

$$c[i, j] = \begin{cases} 0 & \text{als } i = 0 \text{ of } j = 0 \\ c[i-1, j-1] + 1 & \text{als } i > 0 \text{ en } j > 0 \text{ en } x_i = y_j \\ \max(c[i, j-1], c[i-1, j]) & \text{als } i > 0 \text{ en } j > 0 \text{ en } x_i \neq y_j \end{cases}$$
- De lengte van de LGD komt overeen met $c[n, m]$.
- De waarden $c[i, j]$ kunnen eenvoudig per rij van links naar rechts bepaald worden door de recursierelatie.
- Efficiëntie:
 - We beginnen de tabel in te vullen vanaf $c[1, 1]$ (als $i = 0$ of $j = 0$ zijn de waarden 0).
 - De tabel c wordt rij per rij, kolom per kolom ingevuld.
 - De vereiste plaats en totale performantie is beiden $\Theta(nm)$.

Hoofdstuk 3

Samenvoegbare heaps

- Een samenvoegbare heap is een heap waarbij de samenvoegoperatie, het samenvoegen van twee heaps, efficiënt is zodanig dat de **heapvoorwaarde** nog steeds geldig is.
- De belangrijke samenvoegbare heaps zijn: **Binomial queues** en **Pairing heaps**.

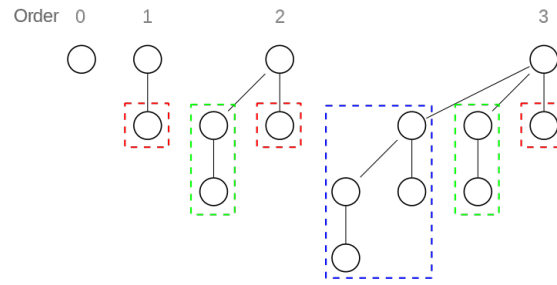
3.1 Binomiale queues

3.1.1 Structuur

- Bestaat uit bos van binomiaalbomen.
- Een binomiaalboom B_h wordt recursief in functie van zijn hoogte h gedefinieerd.:
 - B_0 bestaat uit één knoop.
 - B_h bestaat uit twee B_{h-1} bomen.
- De complete boom heeft 2^h knopen, en op diepte d zijn er $\binom{h}{d}$ knopen.
- Figuur 3.1 toont een aantal binomiaalbomen.
- Een prioriteitswachtrij met 13 elementen wordt voorgesteld als $\langle B_3, B_2, B_0 \rangle$ want $2^3 + 2^2 + 2^0 = 8 + 4 + 1 = 13$.
 - Er kan ook een binaire representatie gekozen worden: $13 = (1101)_2$. De bits die op 1 staan duiden een aanwezige binomiaalboom.

3.1.2 Operaties

- **Minimum vinden:** Overloop de wortel van elke binomiaalboom. Het minimum kan ook gewoon bijgehouden worden.
- **Samenvoegen:** Tel de bomen met dezelfde hoogte bij elkaar op, $B_h + B_h = B_{h+1}$. Maak de wortel met de grootste sleutel het kind van deze met de kleinste. Bij het optellen moet er wel rekening gehouden worden met eventuele overdrachten.
 - **Voorbeeld:**
 - Er is een prioriteitswachtrij met 23 elementen $= \langle B_4, B_2, B_1, B_0 \rangle$



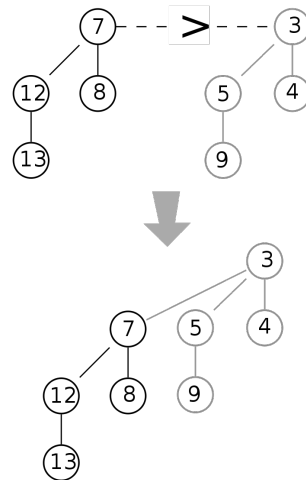
Figuur 3.1: Verschillende ordes van binomiaalbomen.

- Er is een prioriteitswachtrij met 13 elementen = $\langle B_3, B_2, B_0 \rangle$
- Optellen geeft:

$$\begin{array}{r}
 \text{---} \text{---} \frac{B_4}{B_4} \text{---} \frac{B_3}{B_4} \text{---} \frac{B_2}{B_2} \text{---} \frac{B_1}{B_1} \text{---} \frac{B_0}{B_0} \text{---} \\
 \frac{B_5}{B_5} \quad \quad \quad B_3 \quad B_2 \quad B_0 \\
 \hline
 B_5 \quad \quad \quad B_2
 \end{array}$$

Tabel 3.1: De binomiaalbomen boven de gestreepte lijn duiden de overdrachten aan.

Figuur 3.2 toont de samenvoegoperatie voor twee B_2 bomen.

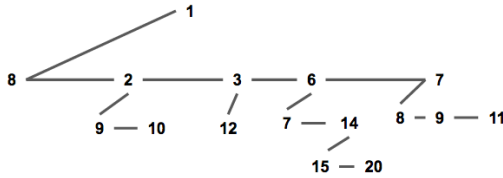


Figuur 3.2: Hier worden twee binomiaalbomen B_2 samengevoegd. De boom met de waarde 7 voor de wortel wordt het linkerkind van de boom met waarde 3 voor de wortel. Het wordt een boom van orde B_3 .

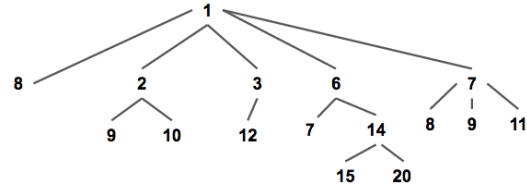
- **Toevoegen:** Maak een triviale binomiaalqueue met één knoop en voeg deze samen met de andere binomiaalqueue.
- **Minimum verwijderen:** Zoek binomiaalboom B_k met het kleinste wortelelement. Verwijder deze uit de binomiaalqueue. De deelbomen van deze binomiaalboom vormen een nieuw binomiaalbos die samengevoegd kan worden met de originele heap.

3.2 Pairing heaps

- Een algemene boom waarvan de sleutels voldoen aan de heapvoorwaarde.
- Elke knoop heeft een wijzer naar zijn linkerkind en rechterbroer (figuur 3.3 en 3.4). Als verminderen van prioriteit moet ondersteund worden, heeft elke knoop als linkerkind een wijzer naar zijn ouder en als rechterkind een wijzer naar zijn linkerkind.



Figuur 3.3: Een pairing heap.



Figuur 3.4: Dezelfde pairing heap, maar in boom-vorm.

De operaties op een pairing heap.

- **Samenvoegen:** Verlijk het wortelelement van beide heaps. De wortel met het grootste element wordt het linkerkind van deze met het kleinste element.
- **Toevoegen:** Maak een nieuwe pairingheap met één element, en voeg deze samen met de oorspronkelijke heap.
- **Prioriteit wijzigen:** De te wijzigen knoop wordt losgekoppeld, krijgt de prioriteitwijziging, en wordt dan weer samengevoegd met de oorspronkelijke heap.
- **Minimum verwijderen:** De wortel verwijderen levert een collectie van c heaps op. Voeg deze heaps van links naar rechts samen in $O(n)$ of voeg eerst in paren toe, en dan van rechts naar links toevoegen in geamortiseerd $O(\lg n)$.
- **Willekeurige knoop verwijderen:** De te verwijderen knoop wordt losgekoppeld, zodat er twee deelheaps ontstaan. Deze twee deelheaps worden samengevoegd.

Deel II

Grafen II

Hoofdstuk 4

Toepassingen van diepte-eerst zoeken

- Notatie:
 - Het aantal knopen is n .
 - Het aantal verbindingen is m .
- In dit hoofdstuk worden **drie** toepassingen van diepte-eerst zoeken besproken:
 - Een componentengraaf opstellen.
 - Bruggen of scharnierpunten vinden.
 - Een methode die niet expliciet diepte-eerst zoeken gebruikt, maar toch er op lijkt om een eulercircuit te vinden in een graaf.

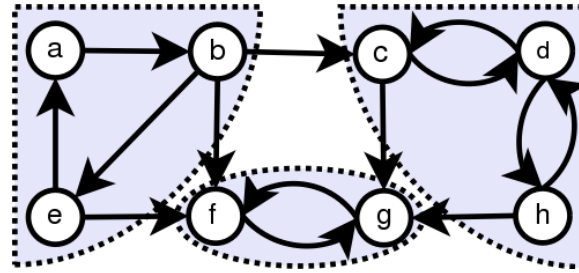
4.1 Enkelvoudige samenhang van grafen

4.1.1 Samenhangende componenten van een ongerichte graaf

- Een **samenhangende ongerichte graaf** is een graaf waarbij er een weg bestaat tussen elk paar knopen.
- Een **niet samenhangende ongerichte graaf** bestaat dan uit zo groot mogelijke samenhangende componenten.
- Diepte-eerst zoeken vindt alle knopen die met wortel van de diepte-eerst boom verbonden zijn.
 - Een ongerichte graaf is samenhangend wanneer die boom alle knopen bevat.
 - Als er meerdere bomen zijn, vormen deze de samenhangende componenten.
 - Diepte-eerst zoeken is $\Theta(n + m)$.

4.1.2 Sterk samenhangende componenten van een gerichte graaf

- Een **sterk samenhangende gerichte graaf** is een graaf waarbij er een weg tussen elk paar knopen in beide richtingen (niet perse dezelfde verbindingen) bestaat (cfr. figuur 4.1). Een graaf die niet sterk samenhangend is, bestaat uit zo groot mogelijke sterk samenhangende componenten.



Figuur 4.1: De componenten van een sterk samenhangende graaf. Merk op dat in 'in beide richtingen' enkel betrekken heeft tot de richtingen die er zijn. De knopen van het component $A - B - E$ bevat maar één richting maar is wel sterk samenhangend, omdat er een weg bestaat tussen elk paar knopen in beide richtingen, maar hier is er maar één richting en is ook geldig. De knopen van het component $C - D - H$ is wel een geval van beide richtingen.

- Een **zwak samenhangende gerichte graaf** is een graaf die niet sterk, maar toch samenhangend is indien de richtingen buiten beschouwing gelaten worden.
- Sommige algoritmen gaan ervan uit de een graaf sterk samenhangend is. Men moet dus eerst deze componenten bepalen, meestal via een **componentengraaf** die:
 - een knoop heeft voor elk sterk samenhangend component,
 - en een verbinding van knoop a naar knoop b indien er in de originele graaf een verbinding van één van de knopen van a naar één van de knopen van b is.
- De componentengraaf bevat geen lussen. Mocht dit wel zo zijn, zouden de knopen die de lus veroorzaken zich in hetzelfde sterk samenhangende component bevinden.
- De sterk samenhangende componenten **in een gerichte graaf** kunnen bekomen worden met behulp van diepte-eerst zoeken (Kosaraju's Algorithm):
 1. Stel de omgekeerde graaf op, door de richting van elke verbinding om te keren.
 2. Pas diepte-eerst zoeken toe op deze omgekeerde graaf, waarbij de knopen in postorder genummerd worden.
 3. Pas diepte-eerst zoeken toe op de originele graaf, met als startknoop steeds de resterende knoop met het hoogste postordernummer. Het resultaat is een diepte-eerst bos, waarvan de bomen de knopen bevatten die elk sterk samenhangende componenten zijn.
- We willen aantonen dat de wortel van elke boom in beide richtingen verbonden is met elk van zijn knopen. Op die manier is elke andere knoop in beide richtingen verbonden door de wortel en klopt het algoritme.
 - Via de boomtakken is er een weg van de wortel w naar elk van de knopen u in de boom.
 - Er is dan ook een weg van u naar w in de omgekeerde graaf.
 - De wortel w is altijd een voorouder van u in een diepte-eerst boom van de omgekeerde graaf.
 - Hieruit volgt dat er een weg van w naar u bestaat in de omgekeerde graaf.
 - Er is dan ook een weg van u naar w in de originele graaf.
- Diepte-eerst zoeken is $\Theta(n + m)$ voor ijle en $\Theta(n^2)$ voor dichte grafen. Het omkeren van de graaf is ook $\Theta(n + m)$ voor ijle en $\Theta(n^2)$ voor dichte grafen.

4.2 Dubbele samenhang van ongerichte grafen

Twee definities:

- Een **brug** is een verbinding dat, indien deze wordt weggenomen, de graaf in twee deelgrafen opsplijt. Een graaf zonder bruggen noemt men **dubbel lijnsamenhangend**; als er tussen elk paar knopen minstens twee onafhankelijke wegen bestaan, dan is een graaf zeker dubbel lijnsamenhangend.
- Een **scharnierpunt** is een knoop dat, indien deze wordt weggenomen, de graaf in ten minste twee deelgrafen opsplijt. Een graaf zonder scharnierpunten noemt men **dubbel knoopsamenhangend** (of dubbel samenhangend). Een graaf met scharnierpunten kan onderverdeeld worden in dubbel knoopsamenhangende componenten. Als er tussen elk paar knopen twee onafhankelijke wegen bestaan, dan is de graaf dubbel knoopsamenhangend.

Scharnierpunten, dubbel knoopsamenhangende componenten, bruggen en dubbel lijnsamenhangende componenten kunnen opnieuw via diepte-eerst zoeken gevonden worden:

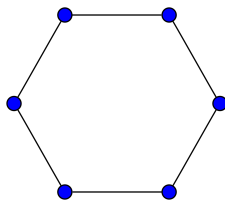
1. Stel de diepte-eerst boom op, waarbij de knopen in preorder genummerd worden.
2. Bepaal voor elke knoop u de laagst genummerde knoop die vanuit u kan bereikt worden via een weg bestaande uit nul of meer dalende boomtakken gevolgd door één terugverbinding.
3. Indien alle kinderen van een knoop op die manier een knoop kunnen bereiken die hoger in de boom ligt dan hemzelf, dan is de knoop zeker niet samenhangend. De wortel is een scharnierpunt indien hij meer dan één kind in heeft. **ToDo: hoe bruggen vinden?**

Diepte-eerst zoeken is $\Theta(n + m)$ voor ijle en $\Theta(n^2)$ voor dichte grafen.

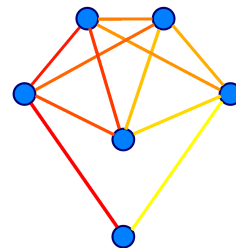
4.3 Eulercircuit

Een eulercircuit is een **gesloten pad** (begin- en eindknoop is dezelfde) in een graaf die **alle verbindingen** éénmaal bevat.

4.3.1 Ongerichte grafen



(a) Een Eulegraaf met 6 knopen en 6 verbindingen.



(b) Een Eulergraaf waarbij de volgorde van de verbindingen die het Eulercircuit opmaken gekleurd worden van rood naar geel.

- Een Eulergraaf is een graaf met een eulercircuit.
 - Heeft als vereiste dat er geen knopen zijn met oneven graad (eigenschap 2).

- Volgende eigenschappen zijn equivalent.
 1. Een samenhangende graaf G is een Eulergraaf.
 - Dit volgt uit de derde eigenschap.
 - Stel dat L één van de lussen van G is.
 - Als L een Eulercircuit is dan is G een Eulergraaf.
 - Zoniet bestaat er een andere lus L' die een gemeenschappelijke knoop k heeft met L .
 - Aangezien elke verbinding tot één lus behoort, kunnen deze twee lussen bij knoop k samengevoegd worden.
 - Uiteindelijk bekomen we een Eulercircuit.
 2. De graad van elke knoop van G is even.
 - Dit volgt uit de eerste eigenschap.
 - Als een knoop k voorkomt op een Eulercircuit, draagt dat twee bij tot zijn graad.
 - ◊ Er is een verbinding nodig om de knoop te bereiken, en ook een verbinding om de knoop te verlaten.
 - ◊ Elke verbinding komt precies éénmaal voor op een Eulercircuit.
 3. De verbindingen van G kunnen onderverdeeld worden in lussen, waarbij elke verbinding slechts behoort tot één enkel lus.
 - Dit volgt uit de tweede eigenschap.
 - Stel dat er n knopen zijn.
 - Er zijn minstens n verbindingen (want moet terug in startknoop eindigen).
 - ◊ Eenvoudigste Eulergraaf is een cyclusgraaf (cfr. Figuur 4.2a).
 - G bevat dan minstens één lus.
 - Als de lus verwijderd wordt, blijft er een niet noodzakelijke samenhangende graaf H over waarvan alle knoopgraden nog steeds even zijn.
 - Elk van de samenhangende componenten van H kan opnieuw in lussen onderverdeeld worden.
- Het **algoritme van Hierholzer** geeft een Eulercircuit voor een Eulergraaf.
 - ◊ De eerste lus L begint bij een willekeurige knoop. Er worden willekeurig verbindingen gekozen tot dat de knoop opnieuw bereikt wordt.
 - ◊ De volgende lus L' begint bij één van de knopen van L waarvan nog niet alle verbindingen doorlopen zijn. Opnieuw worden willekeurig verbindingen gekozen tot de knoop opnieuw bereikt wordt.
 - ◊ Er worden lussen gegenereerd zolang niet alle verbindingen van een knoop opgebruikt zijn.

4.3.2 Gerichte grafen

- Een Eulercircuit in een gerichte graaf is slechts mogelijk als de graaf een sterk samenhangende Eulergraaf is.
- De constructie verloopt analoog aan de ongerichte Eulergraaf.

Hoofdstuk 5

Kortste afstanden II

- Traditioneel kortste afstanden tussen twee knopen: algoritme van Dijkstra.
- Probleem:
 - Dijkstra gebruikt het feit dat indien een pad naar $A \rightarrow C$ bestaat met kost $K_{A,C}$, er geen korter pad $A \rightarrow B \rightarrow C$ kan zijn met kost $K_{A,B} + K_{B,C}$, daarom is het algoritme performant, maar er mogen dus geen negatieve verbindingen zijn. Indien $K_{A,B}$ negatief zou zijn dan klopt Dijkstra niet want dan

$$K_{A,B} + K_{B,C} > K_{A,C}$$

- Volgende algoritmen hebben enkel betrekking tot **gerichte grafen**.

5.1 Kortste afstanden vanuit één knoop

5.1.1 Algoritme van Bellman-Ford

Dit algoritme werkt voor verbindingen met negatieve gewichten, iets wat het algoritme van Dijkstra niet kon. Het algoritme is dan natuurlijk ook trager.

- Werkt voor negatieve verbindingen.
- Geen globale kennis nodig van heel het netwerk, zoals bij Dijkstra, maar slechts enkel de burens van een bepaalde knoop. Daarom gebruiken routers Bellman-Ford (distance vector protocol).
- ! Zal niet stoppen indien er een negatieve lus in de graaf zit, aangezien het pad dan zal blijven dalen tot $-\infty$.

Het algoritme berust op een belangrijke eigenschap: Indien een graaf geen negatieve lussen heeft, zullen de kortste wegen evenmin lussen hebben en hoogstens $n - 1$ verbindingen bevatten. Hieruit kan een recursief verband opgesteld worden tussen de kortste wegen met maximaal k verbindingen en de kortste wegen met maximaal $k - 1$ verbindingen.

$$d_i(k) = \min(d_i(k-1), \min_{j \in V} (d_j(k-1) + g_{ji}))$$

met

- $d_i(k)$ het gewicht van de kortste weg met maximaal k verbindingen vanuit de startknoop naar knoop i ,
- g_{ji} het gewicht van de verbinding (j, i) ,
- $j \in V$ is elke knoop j .

Er bestaan twee goede implementaties:

1.
 - Niet nodig om in elke iteratie alle verbindingen te onderzoeken. Als een iteratie de voorlopige kortste afstand tot een knoop niet aanpast, is het zinloos om bij de volgende iteratie de verbindingen vanuit die knoop te onderzoeken.
 - Plaats enkel de knopen waarvan de afstand door de huidige iteratie gewijzigd werd in een wachtrij.
 - Enkel de burens van deze knopen worden in de volgende iteratie getest.
 - Elke buur moet, indien hij getest wordt en nog niet in de wachtrij zit, ook in de wachtrij gezet worden.
2.
 - Gebruik een deque in plaats van een wachtrij.
 - Als de afstand van een knoop wordt aangepast, en als die knoop reeds vroeger in de deque zat, danst voegt men vooraan toe, anders achteraan.
 - Kan in bepaalde gevallen zeer inefficiënt uitvallen.

5.2 Kortste afstanden tussen alle knopenparen

- Voor dichte grafen \rightarrow Floyd-Warshall (Algoritmen I).
- Voor ijle grafen \rightarrow Johnson.

5.2.1 Het algoritme van Johnson

- Maakt gebruik van Bellman-Ford en Dijkstra.
- Omdat we Dijkstra gebruiken, moet elk gewicht positief worden.
 1. Breidt de graaf uit met een nieuwe knoop s , die verbindingen van gewicht nul krijgt met elke andere knoop.
 2. Voer Bellman-Ford uit op de nieuwe graaf om vanuit s de kortste afstand d_i te bepalen tot elke originele knoop i .
 3. Het nieuwe gewicht \hat{g}_{ij} van een oorspronkelijke verbinding g_{ij} wordt gegeven door:

$$\hat{g}_{ij} = g_{ij} + d_i - d_j$$

- Het algoritme van Dijkstra kan nu worden toegepast op elke originele knoop, die alle kortste wegen zullen vinden. Om de kortste afstanden te bepalen moeten de originele gewichten opgeteld worden op deze wegen.
- Dit algoritme is $O(n(n+m)\lg n)$ want:
 - Graaf uitbreiden is $\Theta(n)$.
 - Bellman-Ford is $O(nm)$.
 - De gewichten aanpassen is $\Theta(m)$.
 - n maal Dijkstra is $O(n(n+m)\lg n)$. Dit is de belangrijkste term, al de andere termen mogen verwaarloosd worden.

5.3 Transitieve sluiting

Sluiting = algemene methode om één of meerdere verzamelingen op te bouwen. ('als een verzameling deze gegevens bevat, dan moet ze ook de volgende gegevens bevatten').

- **Fixed point:** Een sluiting wordt fixed point genoemd omdat op een bepaald moment verdere toepassing niets meer verandert, $f(x) = x$.
- **Least fixed point:** De kleinste x zoeken zodat $f(x) = x$ voldaan wordt.

Transitieve sluiting = 'Als (a, b) en (b, c) aanwezig zijn dan moet ook (a, c) aanwezig zijn.'

- Transitieve sluiting van een gerichte graaf is opnieuw een gerichte graaf, maar:
 - er wordt een nieuwe verbinding van i naar j toegevoegd indien er een weg bestaat van i naar j in de oorspronkelijke graaf.
- 3 algoritmen:

1. Diepte-of breedte-eerst zoeken:

- Spoor alle knopen op die vanuit een startknoop bereikbaar zijn en herhaal dit met elke knoop.
- Voor ijle grafen $\rightarrow \Theta(n(n + m))$.
- Voor dichte grafen $\rightarrow \Theta(n^3)$.

2. Met de componentengraaf:

- Interessant wanneer men verwacht dat de transitieve sluiting een dichte graaf zal zijn, want dan zijn veel knopen onderling bereikbaar, zodat er een beperkt aantal sterk samenhangende componenten zijn. Die kunnen in $\Theta(n + m)$ bepaald worden.
- Maak dan de componentengraaf (kan in $O(n + m)$).
- Als nu blijkt dat component j beschikbaar is vanuit component i , dan zijn alle knopen van j bereikbaar vanuit knopen van i .

3. Het algoritme van Warshall:

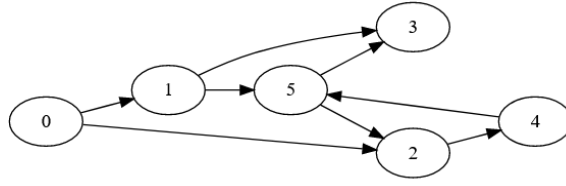
- Maak een reeks opeenvolgende $n \times n$ matrices $T^{(0)}, T^{(1)}, \dots, T^{(n)}$ die logische waarden bevatten.
- Element $t_{ij}^{(k)}$ duidt aan of er een weg tussen i en j met mogelijke intermediaire knopen $1, 2, \dots, k$ bestaat.
- Bepalen opeenvolgende matrices:

$$t_{ij}^{(0)} = \begin{cases} \text{onwaar} & \text{als } i \neq j \text{ en } g_{ij} = \infty \\ \text{waar} & \text{als } i = j \text{ of } g_{ij} < \infty \end{cases}$$

en

$$t_{ij}^{(k)} = t_{ij}^{(k-1)} \text{ OF } (t_{ik}^{(k-1)} \text{ EN } t_{kj}^{(k-1)}) \quad \text{voor } 1 \leq k \leq n$$

- $T^{(n)}$ is de gezochte burenmatrix.
- Alle berekeningen kunnen in dezelfde tabel T gebeuren. Er moet geen plaats voorzien zijn voor andere tabellen.
- **Voorbeeld**



Figuur 5.1: Een gerichte graaf met 6 knopen.

- ◇ De initieële tabel $T^{(0)}$ is gewoon een kopie van de burenlister van de graaf.

$$T^{(0)} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- ◇ De tabel $T^{(1)}$ geeft een uitbreiding van $T^{(0)}$, waarbij knoop 1 een intermediaire knoop mag zijn in een weg naar knopen knopen. Het is logisch dat enkel knopen die 1 als buur hebben een nieuwe weg kunnen vinden.

$$T^{(1)} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

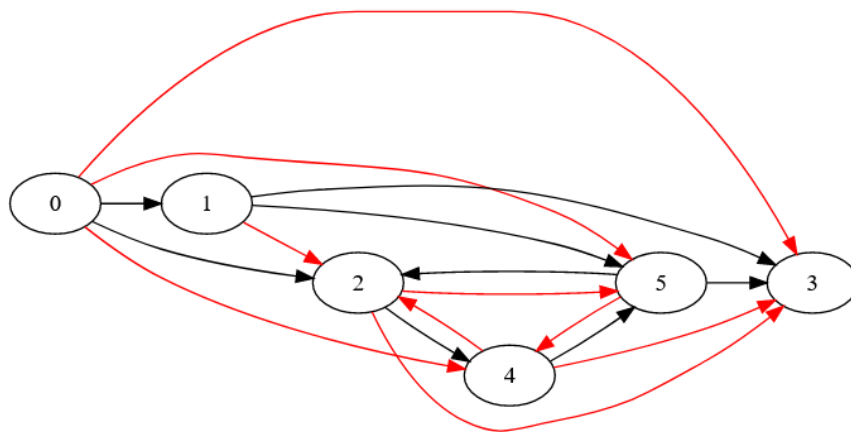
- ◇ De tabel $T^{(2)}$ geeft een uitbreiding van $T^{(1)}$, waarbij knoop 2 een intermediaire knoop mag zijn in een weg naar twee knopen. Het is logisch dat enkel knopen die 2 als buur hebben (in de nieuwe matrix $T^{(1)}$) een nieuwe weg kunnen vinden.

$$T^{(2)} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

- ◇ Via dezelfde redenering wordt uiteindelijk $T^{(5)}$ bekomen, die de burenmatrix voorstelt van de transitieve sluiting.

$$T^{(5)} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

- ◇ Figuur 5.2 toont de transitieve sluiting.



Figuur 5.2: De transitieve sluiting van de graaf op figuur 5.1. De transitieve sluiting bevat dezelfde verbindingen als de graaf (zwarte verbindingen) en ook de nieuwe verbindingen die de transitieve eigenschap vastleggen (rode verbindingen).