

# Chap. 3 – Analyse amortie, analyse d'algorithmes probabilistes

HA1503I – Algorithmique 4

Bruno Grenet

Université de Montpellier – Faculté des Sciences

## 1. Analyse amortie

- 1.1 Exemple 1 : le compteur binaire
- 1.2 L'analyse amortie
- 1.3 Exemple 2 : les tableaux dynamiques

## 2. Analyse d'algorithmes probabilistes

- 2.1 Exemple 1 : QUICKSELECT
- 2.2 Exemple 2 : coupe minimale
- 2.3 Algorithmes probabilistes
- 2.4 Exemple 3 : analyse probabiliste du tri rapide

## 1. Analyse amortie

- 1.1 Exemple 1 : le compteur binaire
- 1.2 L'analyse amortie
- 1.3 Exemple 2 : les tableaux dynamiques

## 2. Analyse d'algorithmes probabilistes

- 2.1 Exemple 1 : QUICKSELECT
- 2.2 Exemple 2 : coupe minimale
- 2.3 Algorithmes probabilistes
- 2.4 Exemple 3 : analyse probabiliste du tri rapide

## 1. Analyse amortie

### 1.1 Exemple 1 : le compteur binaire

### 1.2 L'analyse amortie

### 1.3 Exemple 2 : les tableaux dynamiques

## 2. Analyse d'algorithmes probabilistes

### 2.1 Exemple 1 : QUICKSELECT

### 2.2 Exemple 2 : coupe minimale

### 2.3 Algorithmes probabilistes

### 2.4 Exemple 3 : analyse probabiliste du tri rapide

# Incrémenter un entier de 0 à $2^k - 1$

## Représentation

- ▶ Tableau  $T$  de  $k$  bits (ou *mot binaire de longueur  $k$* )
- ▶ Entier  $N$  représenté :  $\sum_{i=0}^{k-1} T[i] 2^i$

## INCRÉMENT( $T$ ):

*Entrée:* Tableau  $T$  de taille  $k$  représentant un entier  $N$

*Sortie:* Le même  $T$ , représentant  $N + 1 \text{ modulo } 2^k$

$$(2^k - 1) + 1 \rightarrow 0$$

1.  $i \leftarrow 0$
2. Tant que  $i < k$  et  $T[i] = 1$ :
3.      $T[i] \leftarrow 0$
4.      $i \leftarrow i + 1$
5. Si  $i < k$  :  $T[i] \leftarrow 1$
6. Renvoyer  $T$

# Propriétés d'INCRÉMENT

## Correction

- ▶ Si  $T$  représente  $N$ , alors après INCRÉMENT,  $T$  représente  $N' = N + 1 \bmod 2^k$

## Preuve

- ▶ Si  $N = 2^k - 1$ ,  $T_{[i]} = 1$  pour tout  $i$  et après incrément  $T_{[i]} = 0$  pour tout  $i$
- ▶ Sinon, soit  $i$  tel que  $T_{[i]} = 0$  et  $T_{[j]} = 1$  pour  $j < i$  :
  - ▶ Après INCRÉMENT :  $T_{[i]} = 1$ ,  $T_{[j]} = 0$  pour  $j < i$  et  $T_{[k]}$  inchangé pour  $k > i$
  - ▶ Donc  $N' = N + 2^i - \sum_{j < i} 2^j = N + 1$

## Complexité

- ▶ INCRÉMENT a complexité  $O(k)$

## Preuve

- ▶ Pire cas  $\rightarrow$  on parcourt une fois tout le tableau  $T$

## Peut-on dire mieux ?

La complexité d'INCRÉMENT est-elle *vraiment*  $O(k)$  ?

- ▶  $01\dots 11 \rightarrow 10\dots 00$  : demande effectivement  $k$  *inversions* de bits
- ▶  $10\dots 00 \rightarrow 10\dots 01$  : ne demande qu'une inversion de bit !

### Comment prendre en compte les variations ?

- ▶ Les INCRÉMENTS peuvent coûter  $1, 2, \dots, k$
- ▶ Lesquels sont les plus *fréquents* ?

→ Fixer une suite d'INCRÉMENTS

## Suite d'INCRÉMENTS

On incrémente  $T$  de 0 à  $N - 1$  : quel est le coût *global* ?

### Analyse *pire cas*

- ▶  $T$  est de taille  $k \rightarrow$  chaque INCRÉMENT coûte  $O(k)$
- ▶ On effectue  $N$  INCRÉMENTS  $\rightarrow$  coût global  $O(Nk)$
- ▶ Remarque : si  $N \ll 2^k$ , chaque INCRÉMENT coûte  $O(\log N) \rightarrow O(N \log N)$

### Analyse *amortie*

- ▶  $T_{[0]}$  est inversé à chaque fois
- ▶  $T_{[1]}$  est inversé une fois sur deux
- ▶ ...
- ▶  $T_{[k-1]}$  est inversé une fois sur  $2^{k-1}$

$\rightarrow$  Coût global :  $\sum_{i=0}^{k-1} \lfloor \frac{N}{2^i} \rfloor < N \sum_{i=0}^{+\infty} \frac{1}{2^i} = 2N$



# Bilan sur INCRÉMENT

## Coût d'un appel à INCRÉMENT

- ▶ Pire cas : on doit parcourir tout le tableau  $T \rightarrow O(k)$
- ▶ On ne peut pas dire mieux *a priori* !

## Coût de $N$ appels à INCRÉMENTS

- ▶ Pire cas :  $N \times O(k) = O(Nk)$
- ▶ Coût global :  $O(N)$  car certains INCRÉMENTS peu chers
- ▶ Remarque : valable aussi pour  $N$  INCRÉMENTS quelconques

## Coût *amorti* d'INCRÉMENT

Le coût amorti de l'algorithme INCRÉMENT est  $O(1)$  par appel à INCRÉMENT

## 1. Analyse amortie

1.1 Exemple 1 : le compteur binaire

1.2 L'analyse amortie

1.3 Exemple 2 : les tableaux dynamiques

## 2. Analyse d'algorithmes probabilistes

2.1 Exemple 1 : QUICKSELECT

2.2 Exemple 2 : coupe minimale

2.3 Algorithmes probabilistes

2.4 Exemple 3 : analyse probabiliste du tri rapide

# Analyse pire cas et analyse amortie

## Scénario

- ▶ Algorithme ALGO de complexité  $C(n)$  pour une entrée de taille  $n$ , *dans le pire cas*
- ▶ Séquence de  $N$  appels à ALGO : coût  $c_i \leq C(n)$  sur l'entrée n° $i$

## Deux analyses possibles

- ▶ Analyse pire cas : le coût global est borné par  $N \times C(n)$
- ▶ Analyse amortie : le coût global est  $\leq \sum_{i=1}^N c_i$

## Remarques

- ▶ L'analyse pire cas reste valide ; l'analyse amortie est meilleure
- ▶ Estimation directe du coût  $c_i$  difficile, voire impossible
- ▶ Plusieurs méthodes d'analyse :
  - ▶ méthode de l'agrégat
  - ▶ méthode de l'acompte
  - ▶ méthode du potentiel

# Méthode de l'agrégat

**Idée :** si le coût global pour  $N$  appels est  $C^{tot}(N)$ , le coût amorti est  $C^{tot}(N)/N$

- ▶ Agrégat : mot compliqué pour une idée simple → on somme les coûts et on divise

## Mise en œuvre

- ▶ Regarder globalement les  $N$  appels comme une seule exécution
- ▶ Regrouper des opérations venant de différents appels pour mieux compter

## Exemple pour INCRÉMENT

- ▶ Compter le nombre total d'inversions du bit  $T_{[0]}$ , du bit  $T_{[1]}$ , etc.

# Méthode de l'acompte

**Idée :** payer plus que le *vrai* coût à certains appels, et moins à d'autres

- ▶ Acompte : on imagine que les coûts sont de l'argent, et le compte doit être en positif

## Mise en œuvre

- ▶ À chaque appel,
  - ▶ fixer une taxe à payer (éventuellement nulle pour certains appels)
  - ▶ utiliser l'acompte pour payer le coût de l'appel
- ▶ L'acompte doit toujours rester positif
- ▶ Coût amorti par opération : taxe maximale payée
- ▶ Remarque : plus difficile que l'agrégat, mais plus puissant

## Exemple pour INCRÉMENT

- ▶ Chaque passage de bit de 0 à 1 coûte 2, et chaque passage de 1 à 0 est gratuit
- ▶ À chaque appel : prélèvement de 1 par inversion de bits
- ▶ Coût amorti : 2

# Méthode du potentiel

**Idée :** associer aux appels les plus chers une augmentation de *potentiel*

- Potentiel : métaphore de l'*énergie potentielle* en physique

## Mise en œuvre

- Définir une *fonction potentiel*  $\Phi \geq 0$  sur l'objet manipulé
  - Valeur initiale  $\Phi_0$
  - Valeur après  $i$  appels :  $\Phi_i \geq \Phi_0$
- Si le coût d'un appel est  $c_i$ , son *coût amorti* est  $a_i = c_i + \Phi_i - \Phi_{i-1}$
- Le coût total amorti de  $N$  appels est  $\sum_{i=1}^N a_i = \sum_{i=1}^N c_i + \Phi_N - \Phi_0$

## Exemple pour INCRÉMENT

- Potentiel du tableau  $T$  :  $\Phi(T) =$  nombre de 1 dans  $T$
- Si INCRÉMENT( $T$ ) remet  $\ell$  bits à 0 :
  - coût  $c_i = \ell + 1$
  - différence de potentiel :  $\Phi_i - \Phi_{i-1} = \ell - 1$
  - coût amorti :  $\ell + 1 - (\ell - 1) = 2$

# Bilan sur les trois méthodes

## Techniques plus ou moins faciles

- ▶ Méthode de l'agrégat : idée la plus évidente... mais demande une compréhension globale
- ▶ Méthodes de l'acompte et du potentiel : plus difficile à mettre en œuvre, mais compréhension *locale*

## Idées communes aux méthodes de l'acompte et du potentiel

- ▶ Calcul direct d'un coût amorti pour chaque appel
- ▶ Preuve globale que le coût amorti défini est *valide*
- ▶ Forme d'analyse pire cas avec une notion de coût modifiée

## Utilisation principale : structures de données

- ▶ Ensemble d'algorithmes de manipulation de la structure (ajout, suppression, etc.)
- ▶ Coûts variables → analyse amortie pour avoir un *coût moyen par opérations*

## 1. Analyse amortie

1.1 Exemple 1 : le compteur binaire

1.2 L'analyse amortie

1.3 Exemple 2 : les tableaux dynamiques

## 2. Analyse d'algorithmes probabilistes

2.1 Exemple 1 : QUICKSELECT

2.2 Exemple 2 : coupe minimale

2.3 Algorithmes probabilistes

2.4 Exemple 3 : analyse probabiliste du tri rapide

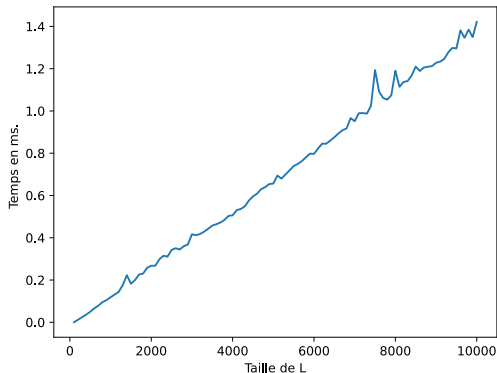


# Exemple des list en Python

```
def test(n):  
    L = []  
    for i in range(n): L.append(i)  
    for i in range(n//2): L[i], L[n-i-1] = L[n-i-1], L[i]
```

Quelle structure de données ?

- Ajout en fin de liste en  $O(1)$  → liste chaînée ?
- Accès à  $L[i]$  en temps  $O(1)$  → tableau ?



# Les tableaux dynamiques

## Idée de base

- ▶ Structure de donnée sous-jacente : un tableau
- ▶ Deux tailles :
  - ▶ taille effective  $N$  du tableau en mémoire
  - ▶ nombre  $n$  d'éléments stockés

## Conditions à respecter

- ▶ Il faut toujours  $N \geq n$  pour avoir assez de place
- ▶ Il ne faut pas  $N \gg n$  : utilisation de place inutile

## Objectifs

- ▶ Assurer  $N = O(n) \rightarrow$  en pratique  $n \leq N \leq 4n$
- ▶ Accès à un élément en temps  $O(1)$  : immédiat
- ▶ Ajout et suppression en fin de tableau en  $O(1)$

# Ajout et suppression

## Ajout d'un élément $x$ à la fin

- ▶ Si  $N > n$  :  $T[n] \leftarrow x$  ;  $n \leftarrow n + 1$
- ▶ Sinon, doubler la taille de  $T$  :
  - ▶ Nouveau tableau  $U$  de taille  $2N$
  - ▶ Recopie de  $T$  dans  $U$
  - ▶ Ajout de  $x$  à  $U$

## Suppression d'un élément $x$ à la fin

- ▶ Pas de difficulté :  $n \leftarrow n - 1$
- ▶ Pour éviter  $N \gg n$ , il faut (parfois) réduire la taille de  $T$ 
  - ▶ Idée 1 : si  $n < N/2$  on réduit de moitié  $\rightarrow$  mauvaise idée !
  - ▶ Idée 2 : si  $n < N/4$  on réduit de moitié  $\rightarrow$  bonne idée !

## Remarque

- ▶  $N$  toujours  $\geq 1$ 
  - ▶ SUPPRESSION du dernier élément : pas de modification de  $T$

# Les algorithmes

AJOUT( $T, N, n, x$ ) :

1. Si  $n < N$  :
2.    $T[n] \leftarrow x$
3.    $n \leftarrow n + 1$
4.   Renvoyer ( $T, N, n$ )
5.  $U \leftarrow$  tableau de taille  $2N$
6. Pour  $i = 0$  à  $N - 1$  :  $U[i] \leftarrow T[i]$
7.  $U[n] \leftarrow x$
8.  $(N, n) \leftarrow (2N, n + 1)$
9. Renvoyer ( $U, N, n$ )

SUPPRESSION( $T, N, n$ ) :

1. Si  $n = 1$  ou  $n > N/4$  :
2.    $n \leftarrow n - 1$
3.   Renvoyer ( $T, N, n$ )
4.  $U \leftarrow$  tableau de taille  $N/2$
5. Pour  $i = 0$  à  $n - 2$  :  $U[i] \leftarrow T[i]$
6.  $(N, n) \leftarrow (N/2, n - 1)$
7. Renvoyer ( $U, N, n$ )

Dans le pire cas, AJOUT et SUPPRESSION effectuent chacun  $O(n)$  affectations

# Analyse amortie 1 : uniquement des Ajouts

Coût de  $m$  Ajouts dans un tableau initialement vide ?

## Analyse pire cas

- Un Ajout dans un tableau de taille  $k$  coûte  $O(k) \rightarrow$  coût total  $O(m^2)$

## Méthode de l'agrégat

- Deux types de coût :
  - Affectations  $T_{[n]} \leftarrow x$  quand on Ajoute  $x$
  - Réaffectations quand on double la taille de  $T$
- $N = 1$  initialement, et on double la taille quand nécessaire  $\rightarrow N = 2^k$
- Taille de  $T$  doublée quand  $n$  est une puissance de 2

$\rightarrow$  coût total des réaffectations :  $\sum_{k=1}^{\lfloor \log m \rfloor} 2^k < 2^{\lfloor \log m \rfloor + 1} \leq 2m$

## Théorème

Le coût amorti de  $m$  Ajouts dans un tableau initialement vide est de 3 affectations par opération

## Analyse amortie 2 : AJOUTS et SUPPRESSIONS

Coût de  $m$  opérations AJOUT/SUPPRESSION dans un tableau initialement vide ?

### Notations

Après la  $i^{\text{ème}}$  opération,

- ▶  $n_i$  : nombre d'élément dans le tableau
- ▶  $N_i$  : taille du tableau
- ▶  $\alpha_i = n_i/N_i$  : *coefficient de remplissage*
- ▶  $c_i$  : coût de la  $i^{\text{ème}}$  opération (nombre d'affectations)

### Fonction potentiel

$$\Phi_i = \begin{cases} 2n_i - N_i & \text{si } \alpha_i \geq \frac{1}{2} \\ N_i/2 - n_i & \text{si } 0 < \alpha_i \leq \frac{1}{2} \\ 0 & \text{si } \alpha_i = 0 \end{cases}$$

**Objectif :** Montrer que le coût amorti  $a_i = c_i + \Phi_i - \Phi_{i-1}$  de chaque opération est constant

## Preuve de l'analyse amortie

Le coût amorti  $a_i = c_i + \Phi_i - \Phi_{i-1}$  de la  $i^{\text{ème}}$  opération est  $\leq 3$  pour tout  $i$

Ajouter :  $n_i = n_{i-1} + 1$

1.  $\alpha_{i-1}, \alpha_i < 1/2$  :  $1 + (\cancel{N_i}/2 - n_i) - (\cancel{N_{i-1}}/2 - n_{i-1}) = 0$

2.  $\alpha_{i-1} < 1/2 \leq \alpha_i$  :  $1 + (2n_i - N_i) - (N_{i-1}/2 - n_{i-1}) = 3 + 3n_{i-1} - \frac{3}{2}N_{i-1} \leq 3$

3.  $\alpha_{i-1}, \alpha_i \geq 1/2$  mais pas doublement :  $1 + (2n_i - N_i) - (2n_{i-1} - N_{i-1}) = 3$

4.  $\alpha_{i-1} = 1$  et  $\alpha_i \geq 1/2$  :  $(n_{i-1} + 1) + (2n_i - N_i) - (2n_{i-1} - N_{i-1})$   
 $= n_{i-1} + 3 - 2N_{i-1} + N_{i-1} = n_{i-1} + 3 - N_{i-1} = 3$



## Preuve de l'analyse amortie

Le coût amorti  $a_i = c_i + \Phi_i - \Phi_{i-1}$  de la  $i^{\text{ème}}$  opération est  $\leq 3$  pour tout  $i$

SUPPRESSION  $n_i = n_{i-1} - 1$

$$1. \alpha_i, \alpha_{i-1} \geq 1/2 : 0 + (2n_i - N_i) - (2n_{i-1} - N_{i-1}) = -2$$

$$2. \alpha_{i-1} \geq 1/2 > \alpha_i : 0 + (N_{i-1} - n_i) - (2n_{i-1} - N_{i-1}) = 1 - 3n_{i-1} + \frac{3}{2}N_{i-1} \leq 1$$

$$3. \alpha_{i-1}, \alpha_i < 1/2 \text{ mais de réduction : } 0 + (N_{i-1} - n_i) - (\frac{N_{i-1}}{2} - n_{i-1}) = 1$$

$$4. \alpha_{i-1} = 1/4, \alpha_i \leq 1/2 : n_i + (N_{i-1} - n_i) - (\frac{N_{i-1}}{2} - n_{i-1}) = n_{i-1} - \frac{N_{i-1}}{4} = 0$$





# Bilan sur les tableaux dynamiques

## Principes

- ▶ Tableau de taille variable
  - ▶ Mémoire *allouée* supérieure à celle utilisée
  - ▶ Remplissage :  $\frac{1}{4} \leq \alpha \leq \frac{1}{2}$
  - ▶ Taille doublée ou divisée par deux quand nécessaire
- ▶ Accès direct et *AJOUT en fin de tableau* en temps constant

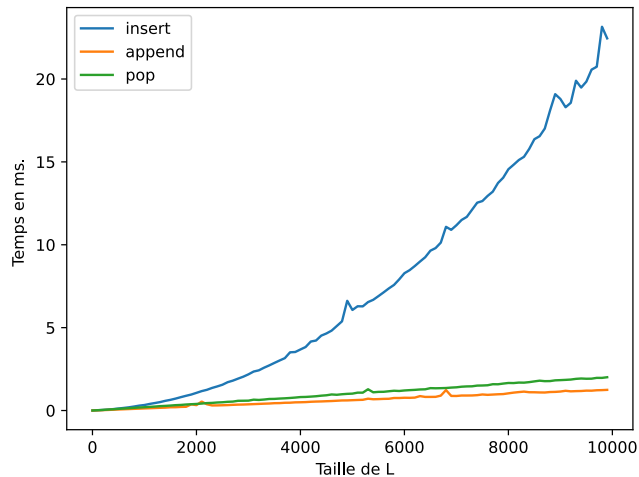
## Complexité amortie

- ▶ Chaque opération coûte  $\leq 3$  affectations  $\rightarrow$  coût constant par opération
- ▶ Mais tout de même : si on connaît à l'avance la taille, coût triplé !

## Autres utilisations

- ▶ Création de pile  $\rightarrow$  idem !
- ▶ Création de file  $\rightarrow$  travail supplémentaire, cf TD

# Performance des list Python



- Insertion en début de tableau
- Insertion en fin de tableau
- Suppression en fin de tableau

# Conclusion sur l'analyse amortie

## Technique avancée d'analyse d'algorithmes

- ▶ Dépasser l'analyse *pire cas*
- ▶ Prendre en compte les variations de temps entre différents appels

## Trois techniques

- ▶ Méthode de l'agrégat
- ▶ Méthode de l'acompte
- ▶ Méthode du potentiel

## Utilisation principale : structures de données

- ▶ Chaque opération *peut* coûter cher
- ▶ Mais peu d'opérations coûtent cher
- ▶ Si on utilise plusieurs fois la structure de donnée → coût amorti faible