電腦視覺 作業四

指導老師 傅楸善

學生 蔡宇晴

學號 R08945050

原圖 Dilation 몲 片 for width in range(w): if img_pad[height+2,width+2] != 0: slice_pad = img_pad[height:height+5,width:width+5] slice_pad_and_masks_or = cv2.bitwise_or(slice_pad,masks) 程 final_ans = cv2.bitwise_or(slice_pad_and_masks_or,temp_img[height:height+5,width:width+5]) temp_img[height:height+5,width:width+5] = final_ans 式 當遇到白點時(物體),以白點位置,開啟一個以白點為中心的 5x5kernel, 接著和 3-5-5-3 的八角形 kernel 做聯集,接著為了避免蓋掉原本在 碼 temp_img 上的白點,於是再和 temp_img 相同位置、大小的 kernel 做聯 集。 接著才把 final_ans 賦值到 temp_img。 膨脹會讓影像 object 變厚、變寬。其變化的方式,取決於先前決定好的 kernel,在此為 3-5-5-3 的八角形。 文字斷裂或有裂痕,適當的使用膨脹或許可以讓閱讀更清楚。 描 此張膨脹後的 lena 圖的髮尾部分可看出明顯加粗。 沭

原圖

Erosion

昌

片





程

式

碼

for height in range(2,h+2):
 for width in range(2,w+2):
 slice_pad = img_pad[height-2:height+3,width-2:width+3]
 # 21 = 3+5+5+5+3=>八角形的mask
 if np.sum(cv2.bitwise_and(slice_pad,masks)) == 21:
 temp_img[height-2,width-2] = 255

侵蝕的代碼較單純,只要判斷與 3-5-5-3 的八角形的 kernel 與原圖上對應的 kernel,取交集後,八角形 kernel 沒有出現值的改變(也就是八角形內沒有黑點),則把八角形的中心點(I,j),在相對應的 temp_img[I,j]上標示為有值。

侵蝕會讓物體變薄。其變化的方式取決於先前決定好的 kernel,在此為 3-5-5-3 的八角形。

描

在想取出感興趣的物件時,可以利用侵蝕把特定的部分(例如:細線)去除,可以看出侵蝕後的 lena 圖,髮尾部分已經被去除。

沭

原圖 **Opening** 몲 片 slice_pad = img_pad[height-2:height+3,width-2:width+3] if np.sum(np.bitwise_and(slice_pad,masks)) == 21: temp_img[height,width] = 255 程 ans = np.uint(np.zeros((h+4,w+4))) 式 if temp_img[height,width] != 0: slice_pad_and_masks_or = np.bitwise_r(slice_pad,masks) final_ans = np.bitwise_or(slice_pad_and_masks_or,ans[height-2:height+3,width-2:width+3]) 碼 第一步為侵蝕,與上述的侵蝕型相同 接著第二步再做膨脹。 因侵蝕後再膨脹,依然會造成部分物體消失,例如細線消失後,就算再膨 脹,也不會再出現。 經過 opening 後,此張 lena 圖的髮尾被去除,且臉的輪廓變得平滑。 描 述

原圖 Closing 몲 片 img_complement = 255-img temp_img = np.uint(np.zeros((h + 4, w + 4))) 程 式 Closing 的幾何意義為, 先把物件 A 取補集, 在對補集做 3-5-5-5 的八角 形的平移,再不與物件 A 交集的前提下,紀錄下所有經過的 kernel 位 碼 置。並把 kernel 經過的位置,都當作物件(值為 255)。 接著,在對A的補集在取一次補集則還原至A物件。 經過 closing 的物件輪廓會變得圓滑,但不像 opening 會保留隙縫處。 closing 會把窄隙縫去除,填補細長缺口及小於 kernel 的洞。 描 沭

原圖 Hit and miss 몲 片 $mask_A = [[0,0,0],[1,1,0],[0,1,0]]$ mask_A = np.array(mask_A) mask_AC=[[0,1,1],[0,0,1],[0,0,0]] mask AC = np.array(mask AC) for i in range(1,h+1): if img[i,j] != 0: slice_pad = img[i-1:i+2,j-1:j+2] if np.sum(np.bitwise_and(slice_pad,mask_A)) == 3: 程 $temp_img[i,j] = 1$ 式 slice_pad = img_complement[i-1:i+2,j-1:j+2] 碼 if np.sum(np.bitwise_and(slice_pad,mask_AC)) != 3: temp_img_com[i,j] = 0 temp_img_com =np.uint(temp_img_com) temp_img = np.uint(temp_img) ans = cv2.bitwise_and(temp_img_com,temp_img) 1.首先,開啟兩個右上角 kernel 2.接著對 img 做 mask_A 的 hit。也就是紀錄與 mask_A 交集後依然為 3.mask_A 的位置。 之後對 img 的補集做 mask_AC 的 hit。依然紀錄位置。 4.之後對兩個紀錄好的位置取交集,即可得到符合右上角的位置。

Hit and miss 能夠辨識出特定的像素結構(kernel),可分離前景像素或線段像素。 此例為標示出具有右上角圖案的位置。

描

因標示位置為右上角,因此在此圖的帽子右上處和肩膀右上處有明顯的標 記。

述