

TP de Especificación

Esperando el Bondi

27 de mayo de 2022

Algoritmos y Estructuras de Datos I

Grupo 2

Integrante	LU	Correo electrónico
Carrasco, Andrés Nicolas	1905/21	ncarrasco@dc.uba.ar
Braginski, Leonel	385/21	leobraginski@gmail.com
Moraut, Tobias	1507/21	tmoraut@dc.uba.ar
Harburguer, Gabriel	1461/21	gabrielharburguer@gmail.com



Facultad de Ciencias Exactas y Naturales Universidad de Buenos Aires

Ciudad Universitaria - (Pabellón I/Planta Baja) Intendente Güiraldes 2610 - C1428EGA Ciudad Autónoma de Buenos Aires - Rep. Argentina

 $Tel/Fax: (++54 \ +11) \ 4576-3300 \\ http://www.exactas.uba.ar$

1. Definición de Tipos

```
type Tiempo = \mathbb{R}

type Dist = \mathbb{R}

type GPS = \mathbb{R} \times \mathbb{R}

type Recorrido = seq\langle GPS \rangle

type Viaje = seq\langle Tiempo \times GPS \rangle

type Nombre = \mathbb{Z} \times \mathbb{Z}

type Grilla = seq\langle GPS \times GPS \times Nombre \rangle
```

2. Predicados

```
pred gpsEnRango (g: GPS) {
     (-90 \le g_0 \le 90) \land (-180 \le g_1 \le 180)
}
    //tomo como tiempo valido cualquiera que sea despues de la fecha de inicio (llamo 0 a la fecha 1/1/1970)
pred tiempoValido (t: Tiempo) {
     t \ge 0
pred esViajeValido (v: Viaje) {
     (\forall x : \mathbb{Z})(0 \le i < |v| \longrightarrow_L (tiempoValido((v[i])_0) \land gpsEnRango((v[i])_1))) \land_L |v| \ge 2
}
pred sonViajesValidos (v: seq\langle Viaje\rangle) {
     (\forall i : \mathbb{Z})(0 \leq i < |v| \longrightarrow_L esViajeValido(v[i]))
pred esRecorridoValido (r: Recorrido) {
     (\forall i : \mathbb{Z})(0 \leq i < |r| \longrightarrow_L gpsEnRango(r[i]))
pred viajeMismosElementos (s,t: Viaje) {
     |s| = |t| \land (\forall e : (Tiempo \times GPS))((e \in s \leftrightarrow e \in t) \land aparicionesEnViaje(s, e) = aparicionesEnViaje(t, e))
pred grillaMismosElementos (g, t: Grilla) {
     |g| = |t| \land (\forall e : (GPS \times GPS \times Nombre))((e \in g \leftrightarrow e \in t) \land aparicionesEnGrilla(g, e) = aparicionesEnGrilla(t, e))
pred viajeOrdPorTiempo (s: Viaje) {
     (\forall i : \mathbb{Z})(0 \le i < |s| - 1 \longrightarrow_L s[i]_0 \le s[i+1]_0)
}
pred mismoViajeOrdPorTiempo (v, f: Viaje) {
     viajeOrdPorTiempo(f) \land viajeMismosElementos(v, f)
pred puntoEnGrilla (p: GPS, g: Grilla) {
     (\exists i : \mathbb{Z})(0 \le i < |g| \land_L ((g[i]_0)_0 \ge p_0 \ge (g[i]_1)_0 \land (g[i]_0)_1 \le p_1 \le (g[i]_1)_1))
```

```
}
pred mismaGrillaOrdPorEsquina (g, f: Grilla) {
          grillaMismosElementos(g, f) \land grillaConEsquinasOrdenadas(f)
}
pred grillaConEsquinasOrdenadas (g: Grilla) {
          esEsq1(g[0]_0) \wedge esEsq2(g[|g|-1]_1)
}
pred esEsq1 (p: GPS, g: Grilla) {
          (\forall i: \mathbb{Z})(0 \leq i < |g| \longrightarrow_L p_0 \geq (g[i]_0)_0 \land p_1 \leq (g[i]_0)_1)
pred esEsq2 (p: GPS, g: Grilla) {
          (\forall i : \mathbb{Z})(0 \leq i < |g| \longrightarrow_L p_0 \leq (g[i]_1)_0 \land p_1 \geq (g[i]_1)_1)
pred grillaValida (g: Grilla) {
          esquinasCorrectas(g) \land mismaLongYLatEnCeldas(g) \land nombresValidos(g)
}
pred esquinasCorrectas (g: Grilla) {
          (\exists f: Grilla)(mismaGrillaOrdPorEsquina(g, f) \land_L esq1(g)_0 > esq2(g)_0 \land esq1(g)_1 < esq2(g)_1)
pred mismaLongYLatEnCeldas (g: Grilla) {
           (\forall i: \mathbb{Z}) (0 \leq i < |g| - 1 \longrightarrow_L ((g[i]_0)_0 - (g[i]_1)_0 > 0 \wedge (g[i]_0)_0 - (g[i]_1)_0 = (g[i+1]_0)_0 - (g[i+1]_1)_0) \wedge ((g[i]_1)_1 - (g[i]_0)_1 > 0 \wedge (g[i]_0)_0 - (g[i]_0
          0 \wedge (g[i]_1)_1 - (g[i]_0)_1 = (g[i+1]_1)_1 - (g[i+1]_0)_1)
pred nombresValidos (g: Grilla) {
          (\forall i : \mathbb{Z})(0 \le i < |g| \longrightarrow_L nombreCorrespondeACelda(g[i]_0, g[i]_2, g))
pred pEntreFilai (p, esq1: GPS, latxCelda: R, i: Z) {
          esq1_0 - (latxCelda * (i - 1)) \ge p_0 \ge esq1_0 - (latxCelda * i)
}
pred pEntreColumnai (p, esq1: GPS, longxCelda: \mathbb{R}, i: \mathbb{Z}) {
          esq1_1 + (longxCelda * (i - 1)) \le p_1 \le esq1_1 + (longxCelda * i)
}
        Alcanza con trabajar con la grilla ordenada por esquinas ya que al tenerla ordenada de esta forma sabemos que el ultimo
elemento de la grilla nos indica la cantidad de columnas y filas y podemos calcular la latitud y longitud de cada celda (igual
en todas)
pred nombreCorrespondeACelda (p: GPS, nombre: Nombre, g: Grilla) {
          (\exists f:Grilla)(mismaGrillaOrdPorEsquina(g,f) \land_Lnombre_0 = filaDePEnGrilla(p,f) \land_nombre_1 = colDePEnGrilla(p,f))
}
```

3. Auxiliares

```
aux aparicionesEnViaje (s: Viaje, e: (Tiempo \times GPS)) : \mathbb{Z} = \sum_{i=0}^{|s|-1} (\text{if } s[i] = e \text{ then } 1 \text{ else } 0 \text{ fi}); aux aparicionesEnGrilla (s: Grilla, e: (GPS \times GPS \times Nombre)) : \mathbb{Z} = \sum_{i=0}^{|s|-1} (\text{if } s[i] = e \text{ then } 1 \text{ else } 0 \text{ fi}); la velocidad se calcula dividiendo la distancia recorrida (metros) por el tiempo transcurrido (segundos), como esta
```

```
velocidad esta medida esta en m/s, se pasa a km/h multiplicándola por 3600 seg y dividiendo por 1000 metros, de esta forma
se multiplica a la velocidad por 3,6 (\frac{3600}{1000})
aux velocidad (g1, g2: Tiempo \times GPS) : \mathbb{R} = \frac{dist((g1)_1, (g2)_1)}{(g2)_0 - (g1)_0} * 3,6;
aux latxCelda (esq1, esq2: GPS, n: \mathbb{Z}) : \mathbb{R} = \frac{esq1_0 - esq2_0}{n};
aux longxCelda (esq1, esq2: GPS, m: \mathbb{Z}) : \mathbb{R} = \frac{esq2_1 - esq1_1}{m};
aux cantFilas (g: Grilla) : \mathbb{Z} = (g[|g|-1]_2)_0;
aux cantCols (g: Grilla) : \mathbb{Z} = (g[|g|-1]_2)_1;
aux esq1 (g: Grilla) : GPS = g[0]_0;
aux esq2 (g: Grilla) : GPS = g[|g| - 1]_1;
aux filaDePEnGrilla (p. GPS, g. Grilla) : \mathbb{Z} = \sum_{i=1}^{cantFilas(g)} (if pEntreFilai(p,esq1(g),latxCelda(esq1(g),esq2(g)),cantfilas(g),i)) then i else 0 fi));
aux colDePEnGrilla (p: GPS, g: Grilla) : \mathbb{Z} = \sum_{i=1}^{cantCols(g)}
(\mathsf{if}\ pEntreColumnai(p,esq1(g),longxCelda(esq1(g),esq2(g)),cantCols(g),i))\ \mathsf{then}\ i\ \mathsf{else}\ 0\ \mathsf{fi}))\ ;
        Problemas
4.
         Ejercicio 1
4.1.
proc viajeValido (in v: Viaje, inout res: Bool) {
        Pre {true}
        Post \{res = true \leftrightarrow esViajeValido(v)\}\
}
         Ejercicio 2
4.2.
proc recorridoValido (in v: Recorrido, out res: Bool) {
        Pre {true}
        Post \{res = true \leftrightarrow esRecorridoValido(v)\}\
}
4.3.
         Ejercicio 3
proc enTerritorio (in v: Viaje, in r: Dist, out res: Bool) {
        Pre \{esViajeValido(v) \land r > 0\}
        \texttt{Post} \ \{res = True \leftrightarrow (\exists g: \textit{GPS})(\textit{gpsEnRango}(g) \land_L (\forall j: \mathbb{Z})(0 \leq j < |v| \longrightarrow_L \textit{dist}(g, (v[j])_1) \leq (r*1000)))\}
}
4.4.
         Ejercicio 4
proc tiempoTotal (in v: Viaje, out t: Tiempo) {
        Pre \{esViajeValido(v)\}
        \texttt{Post} \ \{tiempoEsCorrectoParaViaje(v,t) \land tiempoEsTotal(v,t)\} \}
        pred tiempoEsCorrectoParaViaje (v: Viaje, t: Tiempo) {
```

 $(\exists i, j : \mathbb{Z})((0 \le i < |v| \land 0 \le j < |v|) \land_L t = (v[i])_0 - (v[j])_0)$

```
pred tiempoEsTotal (v: Viaje, t: Tiempo) {
              (\forall i, j: \mathbb{Z})((0 \le i < |v| \land 0 \le j < |v|) \longrightarrow_L t \ge (v[i])_0 - (v[j])_0)
        }
}
          Ejercicio 5
4.5.
proc distanciaTotal (in v: Viaje, out d: Dist) {
        Pre \{esViajeValido(v)\}
        \texttt{Post}\ \{(\exists f: Viaje)(mismoViajeOrdPorTiempo(v, f) \land d = viajeDistanciaTotal(f))\}\}
        aux viaje
Distancia
Total (f: Viaje) : \mathbbm{R} = \sum_{i=0}^{|f|-2} dist((f[i])_1, (f[i+1])_1) ;
}
4.6.
          Ejercicio 6
proc excesoDeVelocidad (in v: Viaje, out res: Bool) {
        Pre \{esViajeValido(v)\}
        Post \{res = true \leftrightarrow (\exists f : Viaje)(mismoViajeOrdPorTiempo(v, f) \land viajeSupera80kmh(f))\}
        pred viajeSupera80kmh (f: Viaje) {
              (\exists i : \mathbb{Z})(0 \leq i < |f| - 1 \wedge_L velocidad(f[i], f[i+1]) > 80)
        }
}
          Ejercicio 7
4.7.
proc flota (in v: seq\langle Viaje\rangle, in t_0: Tiempo, in t_f: Tiempo, out res: \mathbb{Z}) {
        Pre \{sonViajesValidos(v) \land (t_0 > 0 \land t_f > 0)\}
        Post \{res = cantViajesEnFranja(v, t_0, t_f)\}
        aux cantViajesEnFranja (v: seq\langle \mathit{Viaje}\rangle, t_0, t_f: \mathit{Tiempo}): \mathbb{Z} = \sum_{i=0}^{|v|-1} \mathsf{if} \ \mathit{viajeEnFranja}(v[i], t_0, t_f) \mathsf{ then } 1 \mathsf{ else } 0 \mathsf{ fi} \mathsf{ ;}
        pred viajeEnFranja (v: Viaje, t_0, t_f: Tiempo) {
              algunPuntoIncluido(v[i], t_0, t_f) \lor hayBordes(v[i], t_0, t_f)
        }
        pred algunPuntoIncluido (v: Viaje, t_0, t_f: Tiempo) {
              (\exists i : \mathbb{Z})(0 \le i < |v| \land_L t_0 \le (v[i])_0 \le t_f) \lor hayTiemposFueraDeFranja(v, t_0, t_f)
        }
        como el viaje registra puntos nuevos cada 20 segs, busco bordes tal que al correrlos 20 segs estan en la franja
        pred hayBordes (v: Viaje, t_0, t_f: Tiempo) {
              (\exists i : \mathbb{Z})(0 \le i < |v| \land_L t_0 \le (v[i])_0 + 20) \land (\exists i : \mathbb{Z})(0 \le i < |v| \land_L t_f \ge (v[i])_0 - 20)
        pred hayTiemposFueraDeFranja (v: Viaje, t_0, t_f: Tiempo) {
              (\exists i, j : \mathbb{Z})((0 \le i < |v| \land 0 \le j < |v|) \land_L (v[i])_0 < t_0 \land t_f > (v[j])_0)
        }
```

4.8. Ejercicio 8

```
proc recorrido No Cubierto (in v. Viaje, in r. Recorrido, in u. Dist, out res. seq\langle GPS\rangle) {
        Pre \{esViajeValido(v) \land esRecorridoValido(r) \land u > 0\}
        Post \{(\forall i : \mathbb{Z})(0 \le i < |res| \longrightarrow_L (puntoEnRecorrido(r, res[i])) \land_L \neg fueCubierto(v, u, res[i])))\}
        pred puntoEnRecorrido (r: Recorrido, p: GPS) {
             (\exists i : \mathbb{Z})(0 \leq i < |r| \land_L r[i] = p)
        pred fueCubierto (v: Viaje, u: Dist, p: GPS) {
             (\exists i : \mathbb{Z})(0 \le i < |v| \land_L dist((v[i])_1, p) \le u * 1000)
        }
}
         Ejercicio 9
4.9.
proc construirGrilla (in esq1: GPS, in esq2: GPS, in n: Z, in m: Z, out g: Grilla) {
        Pre \{esquinasCorrectasRespecto(esq1, esq2) \land (n > 0 \land m > 0)\}
        Post \{esGrillaValidaRespecto(esq1, esq2, n, m, q)\}
        pred esquinasCorrectasRespecto (esq1: GPS, esq2: GPS) {
             (gpsEnRango(esq1) \land gpsEnRango(esq2)) \land L ((esq1)_0 > (esq2)_0 \land (esq1)_1 < (esq2)_1)
        }
        pred esGrillaValidaRespecto (esq1, esq2: GPS, n, m: Z, g: Grilla) {
             |g| = n * m \land celdasIguales(g, n, m, esq1, esq2) \land nombresCorrectos(g, n, m, esq1, esq2)
        }
        pred celdasIguales (g: Grilla, n, m: \mathbb{Z}, esq1, esq2: GPS) {
             (\forall i: \mathbb{Z})(0 \leq i < |g| \longrightarrow_L (g[i]_0)_0 - (g[i]_1)_0 = latxCelda(esq1, esq2, n) \land (g[i]_1)_1 - (g[i]_0)_1 = longxCelda(esq1, esq2, m))
        pred nombresCorrectos (g: Grilla, n, m: Z, esq1, esq2: GPS) {
             (\forall i : \mathbb{Z})(0 \le i < |g| \longrightarrow_L nombreCorrespondeConPuntos(g[i]_2, g[i]_1, esq1, esq2, n, m))
        }
        pred nombreCorrespondeConPuntos (nombre: Nombre, p2, esq1, esq2: GPS, n, m: Z) {
             nombre_0 = \frac{esq1_0 - p2_0}{latxCelda(esq1, esq2, n)} \land nombre_1 = \frac{p2_1 - esq1_1}{longxCelda(esq1, esq2, m)}
}
4.10.
           Ejercicio 10
proc regiones (in r. Recorrido, in g. Grilla, out res. seq\langle Nombre\rangle) {
        \texttt{Pre} \ \{grillaValida(g) \land esRecorridoValido(r) \land_L recorridoEnGrilla(r,g)\}
        Post \{regionesCorrectas(r, g, res)\}
        pred recorridoEnGrilla (r: Recorrido, g: Grilla) {
             (\forall i : \mathbb{Z})(0 \le i < |r| \longrightarrow_L puntoEnGrilla(r[i], g))
        }
        pred regionesCorrectas (r: Recorrido, g: Grilla, res: seq\langle Nombre\rangle) {
```

```
(\forall i: \mathbb{Z}) (0 \leq i < |res| \longrightarrow_L nombreCorrespondeACelda(r[i], res[i], g)) }
```

4.11. Ejercicio 11

```
proc cantidadDeSaltos (in g. Grilla, in v. Viaje, out res. \mathbb{Z}) {
       Pre \{grillaValida(g) \land esViajeValido(v) \land_L viajeEnGrilla(v,g)\}\}
       Post \{cantidadSaltosCorrectos(v, g, res)\}
       pred viajeEnGrilla (v: Viaje, g: Grilla) {
             (\forall i : \mathbb{Z})(0 \leq i < |v| \longrightarrow_L puntoEnGrilla(v[i]_1, g))
       }
       pred cantidadSaltosCorrectos (v: Viaje, g: Grilla, res: Z) {
             (\exists f : Viaje)(mismoViajeOrdPorTiempo(v, f) \land_L res = cantidadSaltos(g, f))
       }
       aux cantidadSaltos (g. Grilla, v. Viaje) : \mathbb{Z} = \sum_{i=0}^{|v|-2} \text{if } saltoEnfila(v,g,i) \lor saltoEnColumna(v,g,i) \text{ then } 1 \text{ else } 0 \text{ fi});
       pred saltoEnFila (v: Viaje, g: Grilla, i: Z) {
             ||filaDePEnGrilla(v[i]_1, g) - filaDePEnGrilla(v[i+1]_1, g)|| \ge 2
       }
       pred saltoEnColumna (v: Viaje, g: Grilla, i: Z) {
             ||colDePEnGrilla(v[i]_1, g) - colDePEnGrilla(v[i+1]_1, g)|| \ge 2
       }
}
```

4.12. Ejercicio 12

```
\begin{aligned} &\operatorname{proc\ corregirViaje\ (inout\ v:\ Viaje,\ in\ errores:\ seq\langle Tiempo\rangle)\ }\ \{\\ &\operatorname{Pre}\ \{viajeACorregirValido(v,errores)\land listaErroresCorrecta(v,errores)\land v=V_0\}\\ &\operatorname{Post}\ \{esViajeCorregidoDe(v,V_0,errores)\}\\ &\operatorname{pred\ viajeACorregirValido\ }(v:\ Viaje,\ errores:\ seq\langle Tiempo\rangle)\ \{\\ &esViajeValido(v)\land |v|\geq 5\land primerYUltValidos(v,errores)\land tieneCostadosValidos(v,errores)\\ \}\\ &\operatorname{pred\ listaErroresCorrecta\ }(v:\ Viaje,\ errores:\ seq\langle Tiempo\rangle)\ \{\\ &\frac{|errores|}{|v|}\leq 0,1\\ \}\\ &\operatorname{pred\ primerYUltValidos\ }(v:\ Viaje,\ e:\ seq\langle Tiempo\rangle)\ \{\\ &(\exists f:\ Viaje)(mismoViajeOrdPorTiempo(v,f)\land_L(\neg(hayError(f[0]_0,e)\land hayError(f[|f|-1],e))))\\ \}\\ &\operatorname{pred\ esViajeCorregidoDe\ }(vf,\ vi:\ Viaje,\ errores:\ seq\langle Tiempo\rangle)\ \{\\ &(\exists f:\ Viaje)((viajeMismosElementos(vi,f)\land esViajeOrdenadoCorregido(f,errores))\land_Lvf=f)\\ \}\\ &\operatorname{pred\ hayError\ }(t:\ Tiempo,\ errores:\ seq\langle Tiempo\rangle)\ \{\\ &(\exists i:\ \mathbb{Z})(0\leq i<|errores|\land_L\ errores[i]=t)\end{aligned}
```

```
}
        pred esViajeOrdenadoCorregido (v: Viaje, errores: seq\langle Tiempo\rangle) {
              (\exists f: Viaje)(mismoViajeOrdPorTiempo(f, v) \land_L esViajeCorregido(f, errores))
        pred esViajeCorregido (v: Viaje, e: seq\langle Tiempo\rangle) {
              (\forall i : \mathbb{Z})((0 \le i < |v| \land_L hayError(v[i]_0, e)) \longrightarrow_L puntoCorregido(v, i))
        }
        necesitamos que los costados de un punto con error sean validos para poder hacer correctamente la interpolacion con
        pred tieneCostadosValidos (v: Viaje, e: seq (Tiempo)) {
              (\forall i: \mathbb{Z})((1 \leq i < |v| - 1 \land_L hayError(v[i]_0, e)) \longrightarrow_L costadosValidos(v, e, i))
        }
        pred costados Validos (v: Viaje, e: seq\langle Tiempo\rangle, i: \mathbb{Z}) {
              \neg (hayError(v[i-1]_0, e) \land hayError(v[i+1]_0, e))
        }
        pred puntoCorregido (v: Viaje, i: Z) {
              dist(v[i-1]_1, v[i]_1) = velMedia(v[i-1], v[i+1]) * (v[i]_0 - v[i-1]_0)
        }
        aux velMedia (pAnt, pSig: Tiempo \times GPS) : \mathbb{R} = \frac{dist(pAnt_1, pSig_1)}{pSig_0 - pAnt_0};
4.13.
           Ejercicio 13
proc histograma (in xs: seq\langle Viaje\rangle, in bins: \mathbb{Z}, out cuentas: seq\langle \mathbb{Z}\rangle, out limites: seq\langle \mathbb{R}\rangle) {
        Pre \{|xs| \ge 2 \land bins > 0 \land sonViajesValidos(xs)\}\
        Post \{(limitesCorrectos(xs, bins, limites) \land_L cuentasCorrectas(xs, limites, cuentas)\}
        pred limitesCorrectos (xs: seq\langle Viaje\rangle, bins: \mathbb{Z}, limites: seq\langle \mathbb{R}\rangle) {
              (\exists vMax, vMin : \mathbb{R})((esMaxVelocidadDeXs(xs, vMax) \land esMinVelocidadDeXs(xs, vMin)))
              \wedge \ (\forall i: \mathbb{Z}) (0 \leq i < |limites| \longrightarrow_L (\exists k: \mathbb{Z}) (0 \leq k \leq bins \wedge_L \ limites[i] = vMin + k * \frac{vMax - vMin}{bins})))
        }
        es Max y Min velocidad de xs se refiere a que c es una velocidad máxima de algún viaje en xs y el max y min
        corresponde con la mas grande o la mas chica de estas
        pred esMaxVelocidadDeXs (xs: seq\langle Viaje\rangle, c: \mathbb{R}) {
              esVelocidadMaxEnXs(xs,c) \land \neg (\exists d : \mathbb{R}) (esVelocidadMaxEnXs(xs,d) \land c < d)
        pred esMinVelocidadDeXs (xs: seq\langle Viaje\rangle, c: \mathbb{R}) {
              esVelocidadMaxEnXs(xs,c) \land \neg(\exists d: \mathbb{R})(esVelocidadMaxEnXs(xs,d) \land c > d)
        pred esVelocidadMaxEnXs (xs: seq\langle Viaje\rangle, c: \mathbb{R}) {
              (\exists i : \mathbb{Z})(0 \le i < |xs| \land_L esVelocidadMaximaEnViaje(xs[i], c))
        }
        pred esVelocidadMaximaEnViaje (v: Viaje, c: \mathbb{R}) {
              (\exists f: Viaje)(mismoViajeOrdPorTiempo(v, f) \land_L
              (\exists i: \mathbb{Z}) (0 \leq i < |f| - 1 \land_L c = velocidad(f[i], f[i+1])) \land_L (\forall i: \mathbb{Z}) (0 \leq i < |f| - 1 \longrightarrow_L c \geq velocidad(f[i], f[i+1])))
        }
```

```
pred cuentasCorrectas (xs: seq\langle Viaje\rangle, lims: seq\langle \mathbb{R}\rangle, cuentas: seq\langle \mathbb{Z}\rangle) {  (\forall i: \mathbb{Z})(0 \leq i < |cuentas| - 1 \longrightarrow_L cuentas[i] = \sum_{i=0}^{|xs|-1} \text{if } maximoEntreLimites(xs[i], lims[i], lims[i+1]) \text{ then } 1 \text{ else } 0 \text{ fi}) \\ \land cuentas[|cuentas|-1] = \sum_{i=0}^{|xs|-1} \text{if } maxEntreLimitesCerrado(xs[i], lims[|lims|-2], lims[|lims|-1]) \text{ then } 1 \text{ else } 0 \text{ fi} \} \\ \text{pred maximoEntreLimites (v: } Viaje, \text{ limAnt, } \text{ limSig: } \mathbb{R}) \text{ } \{ \\ (\exists velViaje: \mathbb{R})(esVelocidadMaximaEnViaje(v, velViaje) \land_L limAnt \leq velViaje < limSig) \} \\ \text{pred maxEntreLimitesCerrado (v: } Viaje, \text{ limAnt, } \text{ limSig: } \mathbb{R}) \text{ } \{ \\ (\exists velViaje: \mathbb{R})(esVelocidadMaximaEnViaje(v, velViaje) \land_L limAnt \leq velViaje \leq limSig) \} \\ \}
```