

# **Introdução à Probabilidade e Estatística**

## **Distribuições Amostrais** **Estimação pontual e intervalar**

Departamento de Matemática

Universidade de Évora

Ano lectivo de 2016/17

Patrícia Filipe

# Distribuições Amostrais

Distribuição Amostral da Média: População normal e  $\sigma^2$  conhecida

Se a distribuição da população for normal e a variância ( $\sigma^2$ ) for conhecida então, a **Distribuição amostral da média** é

$$\bar{X} \sim N\left(\mu, \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right)$$

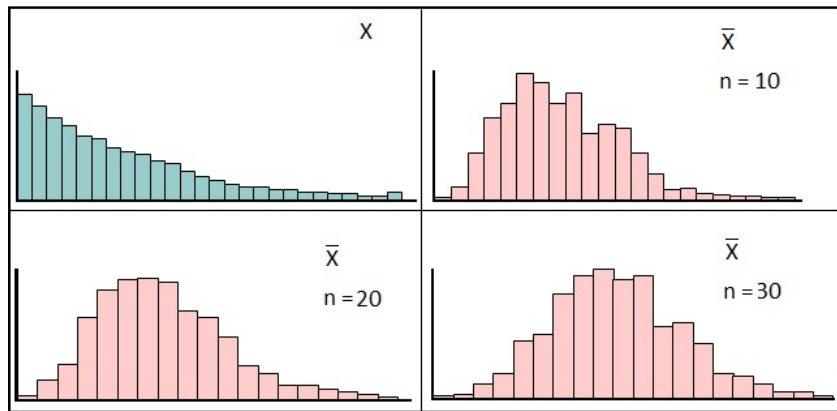
Diz-se que a distribuição por amostragem da média  $\bar{X}$  segue uma distribuição normal com valor esperado  $\mu$  e variância  $\frac{\sigma^2}{n}$ . Ao desvio padrão da média amostral ( $\frac{\sigma}{\sqrt{n}}$ ) dá-se o nome de **erro padrão**.

## Distribuição Amostral da Média: Teorema Limite Central

### Teorema Limite Central (TLC)

Suponhamos que se recolhe uma amostra de dimensão  $n$  de uma dada população  $X$  (muito grande), com valor esperado  $\mu$  e variância  $\sigma^2$ . Então, se a amostra for suficientemente grande,  $\bar{X}$  pode ser modelada, **aproximadamente**, por um modelo **normal** com valor esperado  $\mu$  e variância  $\frac{\sigma^2}{n}$ .

## Distribuição Amostral da Média: Teorema Limite Central



## Distribuição Amostral da Média: Teorema Limite Central

## Teorema Limite Central

Seja  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$  uma sucessão de v.a.'s i.i.d., tal que  $E[X_i] = \mu$  e  $\text{Var}[X_i] = \sigma^2$ ,  $\forall i = 1, \dots, n$ , finita.

Considere-se  $S_n = X_1 + \dots + X_n$ . Para valores grandes de  $n$  tem-se que:

$$\frac{S_n - E[S_n]}{\sqrt{\text{Var}[S_n]}} = \frac{S_n - n\mu}{\sqrt{n}\sigma} \sim N(0, 1)$$

Consequentemente, quando  $n \rightarrow \infty$ ,

$$\sqrt{n} \frac{\bar{X} - \mu}{\sigma} \rightarrow Z \sim N(0, 1)$$

Na prática, considera-se amostra suficientemente grande quando  $n \geq 30$ .

## Distribuição Amostral da Média (cont.)

Se a distribuição populacional não for normal, a variância for conhecida mas a amostra for suficientemente grande então (pelo TLC),

$$\bar{X} \sim N\left(\mu, \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right)$$

Se a distribuição populacional for normal, a variância não for conhecida então,

$$\sqrt{n} \frac{\bar{X} - \mu}{S} \sim t_{(n-1)}$$

## Distribuição Amostral da Média (cont.)

Se a distribuição populacional for normal, a variância não for conhecida mas a dimensão da amostra for suficientemente grande então (pela aprox. da t-Student pela Normal),

$$\bar{X} \sim N\left(\mu, \frac{S}{\sqrt{n}}\right)$$



## Distribuição Amostral da Proporção

Seja  $X = \text{"Número de sucessos do acontecimento A"}$   
tal que  $X \sim B(n, p)$ . Então,

$$\bar{P} = \frac{X}{n} \Rightarrow E[\bar{P}] = p \text{ e } \text{Var}[\bar{P}] = \frac{np(1-p)}{n^2}$$

Para uma a.a. de dimensão elevada

$$\sqrt{n} \frac{\bar{P} - p}{\sqrt{p(1-p)}} \sim N(0, 1)$$

$$\boxed{\bar{P} \sim N\left(p, \sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}\right)} \Rightarrow \text{Distribuição amostral da proporção.}$$

## Distribuição Amostral da Variância

Seja  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$  uma sucessão de v.a.'s i.i.d. de uma população com variância  $\sigma^2$ , finita. Se a distribuição da população for normal então

$$\boxed{\chi^2 = \frac{(n-1)S^2}{\sigma^2} \sim \chi_{(n-1)}} \Rightarrow \text{Distribuição amostral da variância}$$

**Nota:** Seja  $Z_1, Z_2, \dots, Z_n$  uma sucessão de v.a.'s i.i.d. Se  $Z_i \sim N(0, 1)$ ,  $i = 1, \dots, n$ , então,  $\sum_{i=1}^n Z_i^2 \sim \chi_{(n)}^2$

## Distribuições Amostrais duas populações

Estatística	Condições	Distribuição amostral
	$\sigma_1^2, \sigma_2^2$ conh., Pop. Normais	$Z = \frac{(\bar{X}_1 - \bar{X}_2) - (\mu_1 - \mu_2)}{\sqrt{\frac{\sigma_1^2}{n_1} + \frac{\sigma_2^2}{n_2}}} \sim N(0, 1)$
	$\sigma_1^2, \sigma_2^2$ conh. Pop. quaisquer, $n_1, n_2 > 30$	$Z = \frac{(\bar{X}_1 - \bar{X}_2) - (\mu_1 - \mu_2)}{\sqrt{\frac{\sigma_1^2}{n_1} + \frac{\sigma_2^2}{n_2}}} \sim N(0, 1)$
$\bar{X}_1 - \bar{X}_2$		
	$\sigma_1^2, \sigma_2^2$ desconh., $\sigma_1^2 = \sigma_2^2$ Pop. Normais, $n_1, n_2 \leq 30$	$T = \frac{(\bar{X}_1 - \bar{X}_2) - (\mu_1 - \mu_2)}{\sqrt{\frac{(n_1-1)s_1^2 + (n_2-1)s_2^2}{n_1+n_2-2} \left(\frac{1}{n_1} + \frac{1}{n_2}\right)}} \sim t_{n_1+n_2-2}$
	$\sigma_1^2, \sigma_2^2$ desconh., $\sigma_1^2 \neq \sigma_2^2$ Pop. quaisquer, $n_1, n_2 > 30$	$Z = \frac{(\bar{X}_1 - \bar{X}_2) - (\mu_1 - \mu_2)}{\sqrt{\frac{s_1^2}{n_1} + \frac{s_2^2}{n_2}}} \sim N(0, 1)$

## Distribuições Amostrais duas populações (cont.)

Estadística	Condições	Distribuição amostral
$\frac{S_1^2}{S_2^2}$	Pop. Normais	$F = \frac{S_1^2}{S_2^2} \frac{\sigma_2^2}{\sigma_1^2} \sim F_{n_1-1, n_2-1}$
$\bar{P}_1 - \bar{P}_2$	$n_1, n_2 > 30$  Pop. Bernoulli	$Z = \frac{(\bar{P}_1 - \bar{P}_2) - (p_1 - p_2)}{\sqrt{\frac{p_1(1-p_1)}{n_1} + \frac{p_2(1-p_2)}{n_2}}} \sim N(0, 1)$

# Estimação

## Estimação Pontual

Um **Estimador Pontual** é uma qualquer função que depende unicamente dos dados. Designa-se usualmente por  $T(X_1, X_2, \dots, X_n) \equiv T_n$  o estimador pontual de  $\theta$ .

Assim (genericamente) podemos dizer que qualquer **estatística** é um estimador pontual!

## Estimador *versus* Estimativa

### Estimador

Um estimador é uma função da amostra aleatória  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$ . Esta função não envolve parâmetros desconhecidos e o seu contradomínio é o espaço de estados dos parâmetros. Um estimador é uma **variável aleatória**.

### Estimativa

Uma estimativa é o valor concreto assumido pelo estimador para uma amostra particular  $(x_1, x_2, \dots, x_n)$ . É um **número**.

## Em termos formais:

- ▶ Represente-se uma dada população por  $X$ .
- ▶ Digamos que esse modelo possui função de distribuição (f.d.)  $F(x) = P(X \leq x)$ . Mais concretamente, possui f.d. dada por  $F(x; \theta) = F(x|\theta)$ , onde  $\theta$  representa o parâmetro (ou o vector de parâmetros) do modelo.
- ▶ O objectivo consiste em estimar o parâmetro  $\theta \in \Theta$  (com  $\Theta$  o espaço de parâmetros).



Por exemplo:

$$X \sim N(\mu, \sigma)$$

$$\theta = (\theta_1, \theta_2) = (\mu, \sigma) \quad \text{e} \quad \Theta = \{(\mu, \sigma) : \mu \in \mathbb{R}, \sigma > 0\}.$$

$$\hat{\theta}_1 \equiv \hat{\mu}=?$$

e/ou

$$\hat{\theta}_2 \equiv \hat{\sigma}=?$$

## Alguns Estimadores Pontuais Mais Usuais

1. Estimador da **média**  $\mu$ 

$$\bar{X} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$$

onde  $(x_1, x_2, \dots, x_n)$  é uma realização da amostra aleatória  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$ .

2. Estimador da **variância**  $\sigma^2$ 

$$S^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2$$

ou?

$$S^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2$$

## Alguns Estimadores Pontuais Mais Usuais

### 3. Estimador da proporção $p$

Seja  $X = \text{"Número de sucessos do acontecimento A"}$   
tal que  $X \sim B(n, p)$ .

Então,

$$\bar{P} = \frac{X}{n}$$

é o estimador pontual do parâmetro  $p$ , quando a dimensão da amostra ( $n$ ) é conhecida.

## Métodos de Estimação: Método dos momentos (Karl Pearson, 1902)

Seja  $\theta$  o parâmetro (ou vector de parâmetros) desconhecido do modelo ao qual temos associada uma a.a. de dimensão  $n$ .  
Para este modelo considere-se:

$F(x|\theta)$  Função de distribuição

$f(x|\theta)$  Função densidade de probabilidade (f.d.p.) (ou f.m.p.)

- ▶ Considerar todos os momentos populacionais (supondo que existem) até à  $k$ -ésima ordem.
- ▶ Escrever os seus correspondentes momentos amostrais ( $M'_r = n^{-1} \sum_{i=1}^n X_i^r, 1 \leq r \leq k$ )
- ▶ Obter um sistema de  $k$  equações em ordem aos  $k$  parâmetros do modelo.

## Um Exemplo

E, por último,

- ▶ Resolver este sistema de equações, de onde se obtêm os  $k$  estimadores dos parâmetros do modelo.

Seja  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$  uma a.a. (i.i.d.) de  $N(\mu, \sigma)$ .

$$\theta = (\mu, \sigma^2) \text{ e } \Theta = \{(\mu, \sigma^2) : \mu \in \mathbb{R}, \sigma^2 \in (0, \infty)\}$$

$$(\theta_1 = \mu \text{ e } \theta_2 = \sigma^2)$$

$$E[X] = \mu \text{ e } E[X^2] = \mu^2 + \sigma^2$$

$$\begin{cases} \mu = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i \\ \mu^2 + \sigma^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i^2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \hat{\mu} = \bar{X} \\ \hat{\sigma}^2 = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - \bar{X})^2 \end{cases}$$

$$\boxed{\hat{\mu} = \bar{X} \quad \hat{\sigma}^2 = \frac{n-1}{n} S^2}$$

## Outros Métodos de Estimação

- ▶ Método dos Momentos;
- ▶ Método dos Mínimos Quadrados (usado, por exemplo, na Regressão Linear);
- ▶ Método da Máxima Verosimilhança;
- ▶ etc...

## Estimadores Pontuais: Quais?

Existindo mais do que um estimador para um dado parâmetro, como escolher o mais indicado?

O mais **indicado** é aquele que possui as melhores propriedades  $\Rightarrow$  O estudo das **Propriedades dos Estimadores**

## Estimativas do valor esperado — Exemplo

1. À medida que se aumenta a dimensão da amostra espera-se que a estimativa do valor esperado seja cada vez melhor (no sentido, de cada vez mais próxima do verdadeiro valor)
2. Se para a mesma dimensão da amostra se calcular a correspondente média amostral esta vai, portanto, variar de amostra para amostra mas apresentar um comportamento que é característico de uma distribuição simétrica e com com variabilidade pequena.



## Propriedades dos Estimadores

1. O estimador de  $\theta$  deverá ser uma **estatística**. Ou seja, ser uma função unicamente dos dados.
2. O estimador deverá ter como valor esperado o parâmetro que se pretende estimar. Neste caso, diz-se que o estimador é **centrado** ou **não enviesado**.
3. De entre todos os estimadores centrados de  $\theta$  deverá escolher-se aquele que tiver a menor variância.

## Propriedades dos Estimadores

Seja  $X$  uma população caracterizada por um parâmetro  $\theta$ ,  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$  uma amostra aleatória dessa população e  $\hat{\theta} = \hat{\theta}(X_1, X_2, \dots, X_n)$  um estimador de  $\theta$

- ▶  $\hat{\theta}$  diz-se **centrado ou não enviesado** se  $E[\hat{\theta}] = \theta$ .  
Se  $\hat{\theta}$  não satisfaz a propriedade anterior diz-se **não centrado ou enviesado**, e chama-se **viés** do estimador  $\hat{\theta}$  a  $Viés[\hat{\theta}] = E[\hat{\theta}] - \theta$ .
- ▶ Se  $\hat{\theta}$  e  $\tilde{\theta}$  são dois estimadores centrados de  $\theta$ .  
O estimador  $\hat{\theta}$  diz-se **mais eficiente** do que  $\tilde{\theta}$  se  $Var[\hat{\theta}] < Var[\tilde{\theta}]$ .

## Propriedades dos Estimadores

- Um estimador  $\hat{\theta}$  diz-se **consistente** quando, para qualquer número real  $\varepsilon > 0$ , se verifica:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P \left[ |\hat{\theta} - \theta| < \varepsilon \right] = 1.$$

As condições

$$i) \lim_{n \rightarrow \infty} E \left[ \hat{\theta} \right] = \theta;$$

$$ii) \lim_{n \rightarrow \infty} Var \left[ \hat{\theta} \right] = 0.$$

são suficientes para que  $\hat{\theta}$  seja estimador **consistente**.

## Estimação Intervalar

Na estimação pontual, pretende-se obter um valor que, com base na informação amostral, seja o melhor valor para estimar um determinado parâmetro populacional.

Na **estimação intervalar** constrói-se um intervalo de valores que, com um certo grau de certeza, previamente estipulado, contenha o verdadeiro valor do parâmetro.

## Estimação Intervalar

Seja  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$  uma a.a. (i.i.d.) de uma população com f.d.p. (ou f.m.p.)  $f(x|\theta)$ , com  $\theta \in \Theta$  parâmetro desconhecido.

Se  $\Theta \subset \mathbb{R}$ , fala-se em *estimação intervalar*

Uma estimativa intervalar de  $\theta \in \mathbb{R}$  é um qualquer par de funções (estatísticas) de  $\vec{x} = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ ,  $L(x_1, x_2, \dots, x_n)$  e

$U(x_1, x_2, \dots, x_n)$   
tais que  $L(\vec{x}) \leq U(\vec{x})$ ,  $\forall \vec{x}$  e

$$I(\vec{x}) = L(\vec{x}) \leq \theta \leq U(\vec{x})$$

Ao intervalo  $[L(\vec{X}), U(\vec{X})]$  chama-se *estimador intervalar* de  $\theta$ .

## Métodos de construção do Intervalo de Confiança

### Construção através da Variável Pivot

Construção do intervalo de confiança para o parâmetro  $\theta$ :  
consiste em encontrar uma v.a.  $Z(\vec{X}, \theta)$  cuja distribuição seja independente de  $\theta$ .

A obtenção de um intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $\theta$  através do método da variável *pivot* consiste na obtenção da variável *pivot*  $Z(\vec{X}, \theta)$  e na obtenção de pontos  $a$  e  $b$  (independentes de  $\theta$ ) tal que

$$P(a < Z(\vec{X}, \theta) < b) \geq 1 - \alpha$$

e, posteriormente, na inversão destas desigualdades em ordem ao parâmetro  $\theta$ .

$1 - \alpha$  é o grau ou nível de confiança.

## Intervalo de Confiança para a Média

Seja  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$  uma a.a. i.i.d.  $N(\mu, \sigma^2)$ , com  $\sigma^2$  conhecida.  
Dado  $\alpha \in (0, 1)$ , pretende-se construir um intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $\mu$ .

$$\bar{X} \sim N\left(\mu, \frac{\sigma^2}{n}\right)$$

$$Z = \sqrt{n} \frac{\bar{X} - \mu}{\sigma} \sim N(0, 1) \quad Z \text{ é uma variável pivot para } \mu$$

$$P(a < Z < b) = 1 - \alpha \Rightarrow a = -Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \quad \text{e} \quad b = Z_{1-\frac{\alpha}{2}}$$

$$P\left(\bar{X} - Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} < \mu < \bar{X} + Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right) = 1 - \alpha$$

## Intervalo de Confiança para a Média

Por outras palavras,

$$\left[ \bar{X} - Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}, \bar{X} + Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \right]$$

é o intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $\mu$ .

**Obs.** Quanto maior for a confiança com que se queira estimar o intervalo, maior será a amplitude deste.

À metade da amplitude de um intervalo de confiança designa-se por **margem de erro**



## Interpretação de Nível de Confiança

Como exemplo, considere-se um nível de confiança de 95%.

1. Recolha-se uma amostra aleatória de dimensão  $n$ , estime-se a média e o desvio padrão amostrais e construa-se o respectivo intervalo de confiança para o valor médio.
2. Repitam-se estes passos para 100 amostras aleatórias da mesma população.

O que se pode dizer é que cerca de 95% desses intervalos contêm o valor médio  $\mu$ , enquanto que os restantes 5% não contêm esse parâmetro.

Um intervalo de confiança deverá ser estimado de modo a possuir uma amplitude pequena.

Como diminuir a amplitude do intervalo?

1. Ao diminuir a confiança, diminui-se a amplitude do intervalo. Pouco recomendável
2. Ao aumentar a dimensão da amostra, para uma confiança fixa, diminui-se a amplitude do intervalo.

## Intervalo de Confiança para a Média

Seja  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$  uma a.a. i.i.d.  $N(\mu, \sigma^2)$ , com  $\sigma^2$  desconhecida. Dado  $\alpha \in (0, 1)$ , pretende-se construir um intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $\mu$ .

►  $T = \sqrt{n} \frac{\bar{X} - \mu}{S} \sim t(n - 1)$

$$P\left(\bar{X} - t_{n-1, 1-\frac{\alpha}{2}} \frac{S}{\sqrt{n}} < \mu < \bar{X} + t_{n-1, 1-\frac{\alpha}{2}} \frac{S}{\sqrt{n}}\right) = 1 - \alpha$$

$$\left] \bar{X} - t_{n-1, 1-\frac{\alpha}{2}} \frac{S}{\sqrt{n}}, \bar{X} + t_{n-1, 1-\frac{\alpha}{2}} \frac{S}{\sqrt{n}} \right[$$

é o intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $\mu$ .

► Se  $n > 30$ ,  $Z = \sqrt{n} \frac{\bar{X} - \mu}{S} \sim N(0, 1)$

$$\left] \bar{X} - Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{S}{\sqrt{n}}, \bar{X} + Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{S}{\sqrt{n}} \right[$$

é o intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $\mu$ .

## Intervalo de Confiança para a Proporção

Seja  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$  uma a.a. i.i.d.  $Ber(p)$ , com  $p$  parâmetro desconhecido. Dado  $\alpha \in (0, 1)$ , pretende-se construir um intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $p$ .

$$Z = \frac{\bar{p} - p}{\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}} \sim N(0, 1), \quad n > 30$$

$$P\left(\bar{p} - Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \sqrt{\frac{\bar{p}(1-\bar{p})}{n}} < p < \bar{p} + Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \sqrt{\frac{\bar{p}(1-\bar{p})}{n}}\right) = 1 - \alpha$$

$$\left[ \bar{p} - Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \sqrt{\frac{\bar{p}(1-\bar{p})}{n}}, \bar{p} + Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \sqrt{\frac{\bar{p}(1-\bar{p})}{n}} \right]$$

é o intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $p$ .  
O intervalo anterior resulta apropriado para  $n\bar{p} \geq 10$  e

$$n(1 - \bar{p}) \geq 10.$$

## Margem de Erro dos Intervalo de Confiança

Margem de Erro do IC para  $\mu$ 

- ▶  $\sigma^2$  conhecida:  $Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$
- ▶  $\sigma^2$  desconhecida:  $t_{n-1, 1-\frac{\alpha}{2}} \frac{S}{\sqrt{n}}$
- ▶  $\sigma^2$  desconhecida e  $n > 30$ :  $Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{S}{\sqrt{n}}$

Margem de Erro do IC para  $p$ 

$$Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \sqrt{\frac{\bar{p}(1-\bar{p})}{n}}$$

## Margem de Erro dos Intervalo de Confiança

### Questões:

1. Qual a dimensão da amostra a considerar de modo a que a margem de erro associada ao IC para  $\mu$  (considerando  $\sigma^2$  conhecida e desconhecida) seja inferior a  $\beta$ ?
2. A mesma questão mas agora para o IC para  $p$  (considerando  $\bar{p}$  conhecido e desconhecido)?

## Intervalo de Confiança para a Variância

Seja  $(X_1, X_2, \dots, X_n)$  uma a.a. i.i.d. proveniente de uma população Normal.

$$\chi^2 = \frac{(n-1)S^2}{\sigma^2} \sim \chi_{(n-1)}$$

$$P(a < \frac{(n-1)S^2}{\sigma^2} < b) = 1 - \alpha$$

Resolvendo as desigualdades em ordem ao parâmetro de interesse resulta,

$$\left] \frac{(n-1)S^2}{\chi_{n-1; 1-\frac{\alpha}{2}}^2}; \frac{(n-1)S^2}{\chi_{n-1; \frac{\alpha}{2}}^2} \right[$$

é o intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $\sigma^2$ .

## Intervalo de Confiança para a Diferença de Médias

Considere-se duas amostras de dimensões  $n_1$  e  $n_2$  de duas populações independentes  $X_1$  e  $X_2$  com valores médios  $\mu_1$  e  $\mu_2$  e variâncias  $\sigma_1^2$  e  $\sigma_2^2$ .

Admitamos que as duas populações são normais e que  $\sigma_1^2$  e  $\sigma_2^2$  são conhecidas.

$$\left[ \bar{X}_1 - \bar{X}_2 - Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \sqrt{\frac{\sigma_1^2}{n_1} + \frac{\sigma_2^2}{n_2}}; \bar{X}_1 - \bar{X}_2 + Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \sqrt{\frac{\sigma_1^2}{n_1} + \frac{\sigma_2^2}{n_2}} \right]$$

é o intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $\mu_1 - \mu_2$  com  $\sigma_1^2$  e  $\sigma_2^2$  são conhecidas.



## Intervalo de Confiança para a Diferença de Médias

Considere-se duas amostras de dimensões  $n_1$  e  $n_2$  de duas populações independentes  $X_1$  e  $X_2$  com valores médios  $\mu_1$  e  $\mu_2$  e variâncias  $\sigma_1^2$  e  $\sigma_2^2$ .

Admitamos que as duas populações são normais e que  $\sigma_1^2$  e  $\sigma_2^2$  são **desconhecidas**, mas  $\sigma_1^2 = \sigma_2^2$ .

$$\left[ \overline{X}_1 - \overline{X}_2 - t_{n_1+n_2-2; 1-\frac{\alpha}{2}} S^*; \overline{X}_1 - \overline{X}_2 + t_{n_1+n_2-2; 1-\frac{\alpha}{2}} S^* \right]$$
com

$$S^* = \sqrt{\frac{(n_1 - 1)S_1^2 + (n_2 - 1)S_2^2}{n_1 + n_2 - 2}} \sqrt{\frac{1}{n_1} + \frac{1}{n_2}}$$

é o intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $\mu_1 - \mu_2$  com  $\sigma_1^2$  e  $\sigma_2^2$  são desconhecidas.

## Intervalo de Confiança para a Diferença de Médias

Considere-se duas amostras de dimensões  $n_1$  e  $n_2$  de duas populações independentes  $X_1$  e  $X_2$  com valores médios  $\mu_1$  e  $\mu_2$  e variâncias  $\sigma_1^2$  e  $\sigma_2^2$ .

que  $\sigma_1^2$  e  $\sigma_2^2$  são desconhecidas, mas  $\sigma_1^2 = \sigma_2^2$  e  $n_1 > 30$  e  $n_2 > 30$

$$\left[ \bar{X}_1 - \bar{X}_2 - Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \sqrt{\frac{S_1^2}{n_1} + \frac{S_2^2}{n_2}}; \bar{X}_1 - \bar{X}_2 + Z_{1-\frac{\alpha}{2}} \sqrt{\frac{S_1^2}{n_1} + \frac{S_2^2}{n_2}} \right]$$

é o intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $\mu_1 - \mu_2$  com  $\sigma_1^2$  e  $\sigma_2^2$  são desconhecidas.

## Intervalo de Confiança para a Diferença de Proporções

Considere-se duas amostras de dimensões  $n_1$  e  $n_2$  de duas populações Bernoulli independentes  $X_1$  e  $X_2$ , com  $p_1$  e  $p_2$  as probabilidades de sucesso associadas às populações  $X_1$  e  $X_2$ , respectivamente.

Admitamos que  $n_1 > 30$  e  $n_2 > 30$ .

$$\left[ \bar{p}_1 - \bar{p}_2 - Z_{1-\frac{\alpha}{2}} P^*; \bar{p}_1 - \bar{p}_2 + Z_{1-\frac{\alpha}{2}} P^* \right]$$

com

$$P^* = \sqrt{\frac{\bar{p}_1(1 - \bar{p}_1)}{n_1} + \frac{\bar{p}_2(1 - \bar{p}_2)}{n_2}}$$

é o intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $p_1 - p_2$ .

## Intervalo de Confiança para a Diferença de Variâncias

Considere-se duas amostras de dimensões  $n_1$  e  $n_2$  de duas populações normais independentes  $X_1$  e  $X_2$ , com  $\sigma_1^2$  e  $\sigma_2^2$  as variâncias populacionais (desconhecidas).

$$\left] \frac{1}{F_{n_1-1, n_2-1; 1-\frac{\alpha}{2}}} \frac{S_1^2}{S_2^2}, \frac{1}{F_{n_1-1, n_2-1; \frac{\alpha}{2}}} \frac{S_1^2}{S_2^2} \right[$$

é o intervalo de confiança a  $(1 - \alpha) \times 100\%$  para  $\frac{\sigma_1^2}{\sigma_2^2}$ .