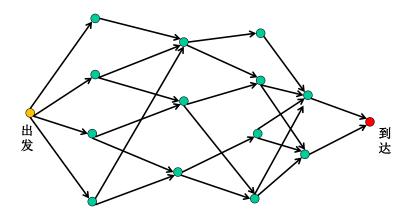
有向图



人工蚂蚁路线构造

在第 i 步构造了序列 $x_i = \langle c_1, c_2, \cdots, c_i \rangle$ 后, 以如下概率选择下一个顶点 c_i

$$ho_{ij} = \left\{egin{array}{l} rac{ au_{ij}(t-1)}{\sum\limits_{c_k \in J_{c_i}} au_{ik}(t-1)}, &$$
如果 $(c_i,c_j) \in J_{c_i} \ 0, &$ 其它.

蚂蚁转移概率 pii 更一般的规则为

$$p_{ij} = \left\{ egin{array}{ll} rac{a_{ij}(t-1)}{\sum\limits_{l \in \mathcal{T}} a_{il}(t-1)}, & \mathbf{y}果\ j \in \mathcal{T} \ 0, & \mathbf{y}ম \ j
ot\in \mathcal{T} \end{array}
ight.$$

其中 T 是从 i 可以到达的节点集合,

 $A_i(t-1) = \{a_{ij}(t-1) \mid (i,j) \in A\}$ 取决于三部分因素,第一部分为信息素 $\tau_{ij}(t-1)$ 和预见度 $\eta_{ij}(t-1)$; 第二部分为每个蚂蚁自身的历史信息;第三部分为问题的约束条件.

常见的蚁群路由表由下式求得

$$ho_{ij}(t) = \left\{ egin{array}{ll} rac{ au_{ij}^lpha(t-1)\eta_{ij}^eta(t-1)}{\sum\limits_{l\in T} au_{il}^lpha(t-1)\eta_{il}^eta(t-1)}, & \mathrm{如果}\ j\in T \ 0, & \mathrm{如果}\ j
ot\in T \end{array}
ight.$$

其中, α 为残留信息的相对重要程度, β 为预见值的相对重要程度。