# UNIVERSIDADE TECNOLÓGICA FEDERAL DO PARANÁ BACHARELADO EM ENGENHARIA DE COMPUTAÇÃO

# LEONARDO WINTER PEREIRA LUCAS ZIMMERMANN CORDEIRO LUÍS FELIPE MAZZUCHETTI ORTIZ

#### **DALLE PAD**

ARTIGO ACADÊMICO

**CURITIBA** 

2015

# LEONARDO WINTER PEREIRA LUCAS ZIMMERMANN CORDEIRO LUÍS FELIPE MAZZUCHETTI ORTIZ

#### **DALLE PAD**

Artigo Acadêmico apresentado pelo Bacharelado em Engenharia de Computação da Universidade Tecnológica Federal do Paraná como requisito parcial para aprovação na disciplina de "Oficinas de Integração 3".

Orientador: Gustavo Benvenutti Borba

Guilherme Alceu Schneider

**CURITIBA** 

2015

## **AGRADECIMENTOS**

AQUI OS AGRADECIMENTOS



#### **RESUMO**

WINTER PEREIRA, Leonardo; ZIMMERMANN CORDEIRO, Lucas; MAZZUCHETTI ORTIZ, Luís F.. DALLE PAD. 26 f. Artigo Acadêmico – Bacharelado em Engenharia de Computação, Universidade Tecnológica Federal do Paraná. Curitiba, 2015.

Resumo (Máximo de 500 palavras).

Palavras-chave: Arduino, Android, Projeto, Gerenciamento

#### **ABSTRACT**

WINTER PEREIRA, Leonardo; ZIMMERMANN CORDEIRO, Lucas; MAZZUCHETTI ORTIZ, Luís F.. DALLE PAD. 26 f. Artigo Acadêmico – Bacharelado em Engenharia de Computação, Universidade Tecnológica Federal do Paraná. Curitiba, 2015.

Abstract text (maximum of 500 words).

Keywords: Arduino, Android, Project, Management

## LISTA DE FIGURAS

## LISTA DE TABELAS

## LISTA DE SIGLAS

# LISTA DE SÍMBOLOS

# SUMÁRIO

1	INTRODUÇÃO	12
1.1		
1.2	DELIMITAÇÃO DO ESTUDO	
1.3	PROBLEMA	
1.4		12
	1 Objetivos Gerais	
	2 Objetivos Específicos	
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	
1.6		
1.7		
1.8		
1.9	BANCA EXAMINADORA	
	as A	
	•	
		15
	1 Interface	15
	2 Lógica	15
	COMUNICAÇÃO ENTRE HARDWARE E SOFTWARE	15
3.4	PROJETO MECÂNICO - INVÓLUCRO	15
	RESULTADOS E DISCUSSÕES	16
	CONSIDERAÇÕES FINAIS	17
	SUGESTÕES PARA TRABALHOS FUTUROS	17
REI	FERÊNCIAS	18
Anê	endice A – NOME DO APÊNDICE	
	exo A – DATASHEETS	20
	POTENCIÔMETRO ROTATIVO	21
	POTENCIÔMETRO LINEAR	23

# 1 INTRODUÇÃO

- 1.1 TEMA
- 1.2 DELIMITAÇÃO DO ESTUDO
- 1.3 PROBLEMA
- 1.4 OBJETIVOS

Nesta seção são apresentados os objetivos geral e específicos do trabalho, relativos ao problema anteriormente apresentado.

- 1.4.1 OBJETIVOS GERAIS
- 1.4.2 OBJETIVOS ESPECÍFICOS
- 1.5 JUSTIFICATIVA
- 1.6 PROCEDIMENTOS METODOLÓGICOS
- 1.7 EMBASAMENTO TEÓRICO
- 1.8 ESTRUTURA DO TRABALHO

O trabalho terá a estrutura abaixo apresentada:

- Capítulo 1 Introdução: são apresentados o tema, as delimitações da pesquisa, o problema e a premissa, os objetivos da pesquisa, a justificativa, os procedimentos metodológicos, as indicações para o embasamento teórico e a estrutura geral do trabalho.
- Capítulo 2 Fundamentação Teórica: são apresentados os conceitos e equipamentos necessários para a construção do Dalle Pad.

- Capítulo 3 Desenvolvimento: é apresentado o funcionamento do Hardware e Software do Dalle Pad, bem como a comunicação entre ambas as partes.
- Capítulo 4 Resultados e Discussões: são apresentados os resultados obtidos e discussões pertinentes.
- Capítulo 5 Considerações Finais: serão retomadas a pergunta de pesquisa e os seus objetivos e apontado como foram solucionados, respondidos, atingidos, por meio do trabalho realizado. Além disto, serão sugeridos trabalhos futuros que poderiam ser realizados a partir do estudo realizado.

#### 1.9 BANCA EXAMINADORA

Durante toda a execução deste projeto, diversos alunos e professores foram de extrema ajuda e importância.

É com grande alegria que nomeio alguns destes para participar da banca examinadora do projeto:

• Aluno(s) convidado(s):

João Pedro Curti

André Eleutério

• Professor orientador:

César Manuel Vargas Benitez (DAELN)

Rafael Barreto (DAFIS)

• Professor(a) convidado(a):

Leyza Dorini (DAINF)

Fábio Dorini (DAMAT)

• Professor(es) da disciplina:

Gustavo Benvenutti Borba (DAELN)

Guilherme Alceu Schneider (DAELN)

# 2 FUNDAMENTAÇÃO TEÓRICA

- 2.1 MICROCONTROLADORES E ARDUINO
- 2.1.1 MICROCONTROLADORES
- 2.1.2 ARDUINO

#### 3 DESENVOLVIMENTO

- 3.1 HARDWARE
- 3.2 SOFTWARE
- 3.2.1 INTERFACE
- 3.2.2 LÓGICA
- 3.3 COMUNICAÇÃO ENTRE HARDWARE E SOFTWARE

Nesta seção discutiremos como foi realizada a comunicação entre o Hardware e o Software do Dalle Pad.

- 3.4 PROJETO MECÂNICO INVÓLUCRO
- 3.4.1 PROGRAMAS UTILIZADOS PARA A EXECUÇÃO DO PROJETO

4 RESULTADOS E DISCUSSÕES

5 CONSIDERAÇÕES FINAIS

5.1 SUGESTÕES PARA TRABALHOS FUTUROS

# REFERÊNCIAS

# APÊNDICE A - NOME DO APÊNDICE

## **ANEXO A - DATASHEETS**

Este capítulo compreende todos os *datasheets* utilizados durante o desenvolver do projeto.

É importante ressaltar que os componentes desenvolvidos pela própria equipe, sistemas eletrônicos e códigos estão todos relatados no capítulo anterior.

#### A.1 POTENCIÔMETRO ROTATIVO



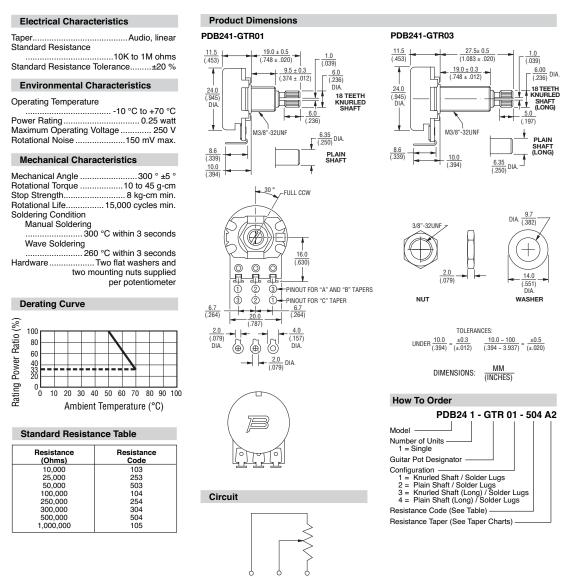
#### **Features**

- Low torque
- Carbon element
- Plain or knurled shaft option
- Metal bushing
- Metal shaft
- Rear solder lugs
- Audio or linear taper options



- Variety of resistance values
- RoHS compliant\*

#### PDB241-GTR Series - 24 mm Guitar Potentiometer



<sup>\*</sup>RoHS Directive 2002/95/EC Jan. 27, 2003 including annex and RoHS Recast 2011/65/EU June 8, 2011.

Specifications are subject to change without notice.

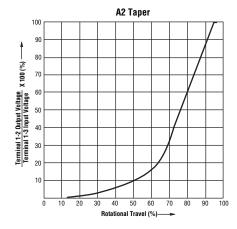
The device characteristics and parameters in this data sheet can and do vary in different applications and actual device performance may vary over time.

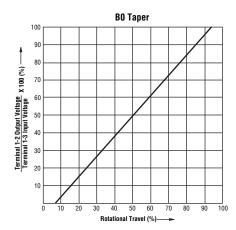
Users should verify actual device performance in their specific applications.

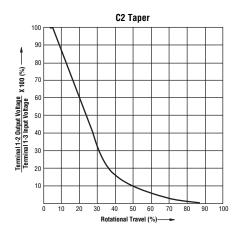
# PDB241-GTR Series - 24 mm Guitar Potentiometer

# **BOURNS**®

#### **Taper Charts**







Other tapers available.

# A.2 POTENCIÔMETRO LINEAR

13.12.2015

RS\*\*N Series - Basic information



# Low-profile Master Type (N Fader) RS\*\*N Series

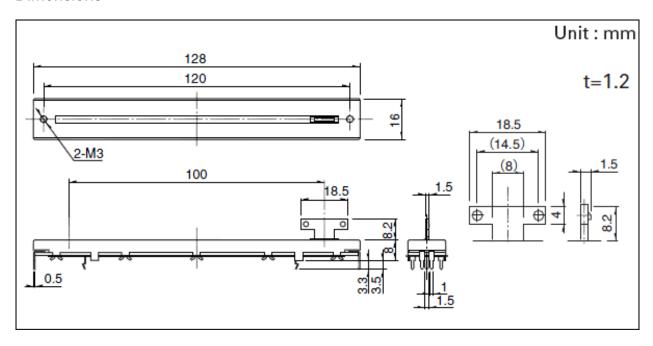
Part number		RSA0N1219A03
Number of resistor elements		Dual-unit
Direction of lever		Vertical
Travel		100mm
Lever type		9-T (T-Bar)
Total resistance  Resistance taper  Terminal style		8.2mm
		10kΩ
		15A
		For PC board
		-10°C to +60°C
Electrical performance	Total resistance tolerance	±20%
	Maximum operating voltage	350V AC
	Rated power	0.25W
	Insulation resistance	100MΩ min. 250V DC
	Voltage proof	250V AC for 1 minute
Mechanical performance	Operating force	0.4(+0.5, -0.35)N
periormanice	Stopper strength	100N
	Lever push-pull strength	50N
	Lever wobble (Both side)	1.312mm
	Lever deviation (One side)	0.5mm max.

Durability	Operating life	30,000 cycles	24
Minimum order unit (pcs.)	Japan	200	
. ,	Export	400	

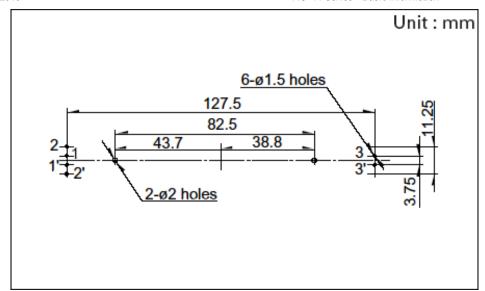
#### Photo



## **Dimensions**

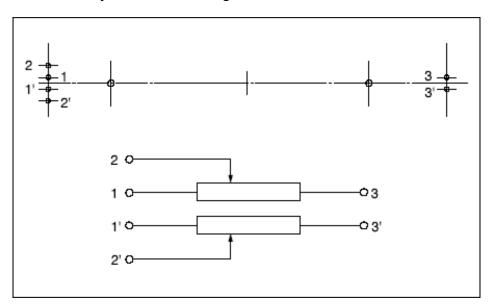


**Mounting Hole Dimensions** 



Viewed from mounting side.

# Terminal Layout / Circuit Diagram



# **Packing Specifications**

#### Tray

iiuy		
Number of packages (pcs.)	1 case / Japan	200
	1 case / export packing	400
Export package measurements (mm)		377×517×371

# **Soldering Conditions**

#### Reference for Dip Soldering

Preheating	Soldering surface temperature	100°C max.
	Heating time	1 min. max.

2015	RS**N Series - Ba		26
Dip soldering	Soldering temperature	260°C max.	,0
	Soldering time	5s max.	
No. of solders		1 time	
Reference for Hand Solo	dering		
Tip temperature		350℃ max.	
Soldering time		3s max.	
No. of solders		1 time	

#### Notes are common to this series/models.

- 1. This site catalog shows only outline specifications. When using the products, please obtain formal specifications for supply.
- 2. Please place purchase orders per minimum order unit (integer).
- 3. Products other than those listed in above products are also available. Please contact us for details.
- 4. "L" in the "Lever Wobble" column of the above table indicates the length of lever.