

**UNIVERSIDADE TECNOLÓGICA FEDERAL DO PARANÁ
DEPARTAMENTO ACADÊMICO DE ELETRÔNICA
CURSO DE ENGENHARIA DE COMPUTAÇÃO**

Leonardo Winter Pereira
Rodrigo Yudi Endo

Projeto 01 - Fechadura Eletrônica

CURITIBA

2017

Introdução

Relatório para o trabalho prático apresentado para a disciplina de microcontroladores, turma S12, da Universidade Tecnológica Federal do Paraná.

Objetivos

Projetar um sistema acionador de trava eletromecânica, utilizando um microcontrolador da família 8051, contendo os seguintes requisitos:

- Possuir um teclado matricial contendo dígitos de 0-9, ENTER e CLR. Além disso, o projeto deve envolver um display LCD, um motor-de-passo e um buzzer sonoro.
- Uma mensagem de texto personalizada deve aparecer ao início do programa.
- Ao digitar a senha, os dígitos devem ser substituídos por um "*" e um beep sonoro deve ser tocado a cada tecla pressionada. Após a senha ser digitada, a tecla ENTER deve ser pressionada.
- Caso o usuário desista da operação ou queira corrigir a senha digitada, ele deve pressionar a tecla CLR.
- A validação da senha deve ser feita no display LCD, que deve mostrar uma mensagem de senha correta ou incorreta. No caso de a senha estar correta, o buzzer deve soar por 1 segundo e o motor-de-passo mover uma fechadura para a posição de destrancamento.
- Após 3 segundos do destravamento da fechadura, o motor-de-passo deve retornar a sua posição original.
- No caso de senha incorreta, o buzzer deve tocar por 2 segundos e o sistema ficar inativo por 3 segundos.
- O teclado não deve possuir bounce e o LCD não deve mostrar caracteres estranhos.
- O buzzer pode ser ativado por um oscilador externo

Esquemático do projeto

O esquemático utilizado para a montagem do projeto pode ser visto na figura 1 abaixo:

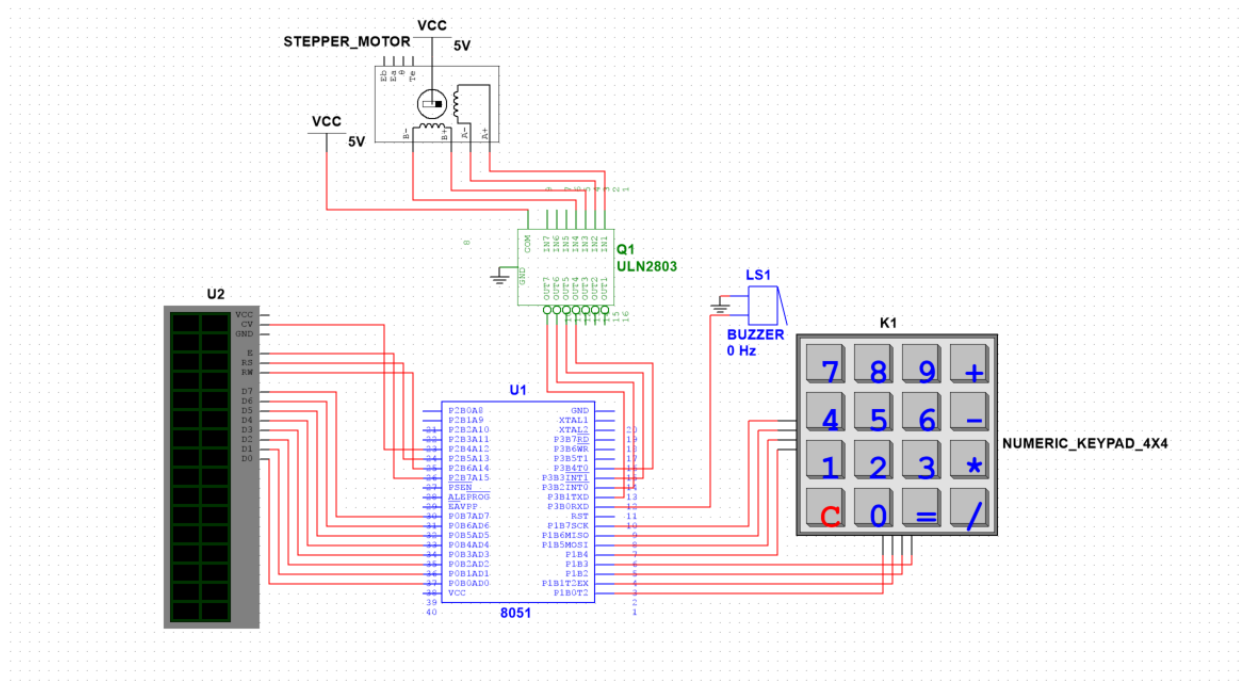


Figura 1 – Esquemático

Métodos e funções implementadas

Timers e interrupções

Inicialmente, as interrupções foram setadas, porem somente as interrupções internas TIMER/COUNTER 0 e TIMER/COUNTER 1 foram utilizadas para lidar com os delays e as interrupções, respectivamente.

O TIMER0 foi configurado em modo 1(16 bits), com os bytes de TH0 e TL0 configurados de forma a causar um delay de 20ms. A função `TIMER_DELAY_20_MS` possui um parâmetro de entrada, `R0`, que deve ser configurado antes da função ser chamada, gerando um delay de $R0 \times 20ms$, sendo que `R0` varia entre `0x1` e `0xFF`.

Outra função, `TIMER_DELAY_1_S`, foi criada para gerar um delay de 1s, para facilitar os delays utilizados durante o programa. Ela funciona utilizando um registrador de entrada `R1` e causando um delay de $R1 \times 1s$.

A função `CONFIGURA_VALORES_TIMER_1`, configura `TIMER1`, responsável pela interrupção de `TIMEOUT`, que reinicia o programa quando o usuário leva muito tempo para executar ações. Ela utiliza 3 registradores:

- `TIMEOUT_LOW` e `TIMEOUT_HIGH`: Registradores pré-configurados para que o tempo de `TIMEOUT` seja de $TIMEOUT_X1S \times 1s$.

- TIMEOUT_X1S: Representa a quantidade em segundos para o TIMEOUT do sistema.

Display LCD

O display é primeiramente limpo e as strings pré-definidas para a mensagem de boas-vindas são escritas nele. As funções CLR1L e CLR2L limpam, respectivamente, a primeira e segunda linha do display e posicionam o cursor no início. Elas funcionam retornando o cursor para a primeira posição da linha e escrevendo um espaço em branco em cada uma das 16 células.

Já as funções ESC_STR1 e ESC_STR2 escrevem caracteres na primeira e na segunda linha, movendo o cursor uma posição para frente. Quando elas são chamadas, o cursor é posicionado no local desejado utilizando a função GOTOXY e um caractere escrito utilizando a função ESCDADO, que habilita o LCD e seleciona o registrador de dados, movendo o caractere desejado utilizando a instrução:

```
MOV      P0,A //escreve no bus de dados
```

Motor-de-passo

Para controlar o motor-de-passo, o driver de motor LN2803 foi utilizado. As saídas do CI são utilizadas para controlar o componente e foram ligadas aos ports P3.1 ao P3.4. Após o usuário inserir a senha correta, a função ABRE_FECHADURA é chamada. Esse método funciona setando o port P3.1 em um e os demais em zero, passando em seguida para o P3.2 e zerando o P3.1, até chegar ao P3.4. Entre cada uma dessas mudanças, um delay de $20\text{ms} \times R0$ é utilizado. Sendo assim, o tempo de cada passo pode ser ajustado alterando o valor do registrador R0. Além disso, a quantidade de passos é determinada pelo registrador R5, que é decrementado por uma instrução DJNZ na função de abertura da fechadura.

Após a abertura completa da fechadura, um delay de 3s é aguardado e a função TRANCA_FECHADURA é chamada. Esta funciona de maneira muito semelhante a ABRE_FECHADURA, porém de forma contrária.

Buzzer

Para o acionamento do buzzer, inicialmente o port P3.0 foi setado como o pino do buzzer. Em seguida, a função ACIONA_BUZZER foi criada, setando o bit do buzzer por 20ms e em seguida realizando um clear na port utilizada. A função é simples e pode ser vista abaixo:

ACIONA_BUZZER:

```
SETB BUZZER
ACALL    TIMER_DELAY_20_MS
CLR     BUZZER
```

RET

Dessa forma, cada vez que o buzzer precisou ser acionado, essa função foi chamada. Ela recebe R0 como parâmetro de entrada e o buzzer fica ativo por $R0 \times 20\text{ms}$.

Teclado matricial

Inicialmente, o teclado matricial foi ligado nos ports P1.0 a P1.7. As funções relativas a leitura dos dados vindo do teclado começam a ser chamadas após as mensagens iniciais do display. Para realizar o debounce do teclado, um delay de 200ms foi utilizado entre as leituras de teclas.

Para ler a tecla pressionada, o programa lê as entradas no port P1 e as relaciona com as linhas e as colunas do teclado matricial, utilizando a label LE_4_DIGITOS, um loop que chama a função VARREDURA_TECLADO. Por exemplo, se ele lê 1101 1011, os zeros indicam que a tecla na linha 3 com a coluna 2 foi pressionada, correspondendo ao dígito 6. Dessa forma, o programa é direcionado a função da tecla correspondente, salvando-a em um registrador e pulando para o próximo endereço de registrador, que salvara o próximo dígito da senha. Além disso, a função ESCREVE_ASTERISCO é chamada para escrever um asterisco na tela e manter a privacidade da senha.

Quando o usuário terminar de digitar os 4 dígitos da senha, ele deve pressionar ENTER para o programa continuar. Além disso, ao pressionar a tecla CLR, o programa retorna ao ponto em que ele pede para o usuário inserir a senha, apagando os dígitos inseridos até o momento.

Validação da senha

Duas senhas foram inicialmente pré-programadas na memória ROM. A validação da senha digitada ocorre depois do pressionamento da tecla ENTER, após a senha ter sido digitada.

O código compara o primeiro dígito da senha digitada com o primeiro dígito da primeira senha e assim em diante, utilizando a função TESTA_SENHA1. Caso um dígito esteja errado, ele pula para a função TESTA_SENHA2 e, caso um dígito da segunda senha esteja errado novamente, ele chama a função LIMPA_LCD_E_MOSTRA_SENHA_INVALIDA, mostrando "SENHA INCORRETA" no display e soando o buzzer por 2 segundos.

Caso uma das senhas esteja correta, o programa é direcionado para LIMPA_LCD_E_MOSTRA_SENHA_VALIDA, escrevendo "SENHA CORRETA" no display, acionando a rotina do motor-de-passo e soando o buzzer por 1 segundo.

Adicionalmente, uma função que impede o usuário de realizar muitas tentativas foi também implementada. Ela utiliza um desvio DJNZ, que recebe como registrador de entrada o registrador definido como TENTATIVAS e pula para a função LIMPA_LCD_E_MOSTRA_SENHA_INVALIDA enquanto ainda restarem tentativas.

Caso o registrador TENTATIVAS alcance o valor zero, ocorre um JMP para o fim do programa e o mesmo deve ser resetado fisicamente pelo botão RST da placa.

Conclusão

Durante esse experimento, foi possível aplicar vários dos conhecimentos adquiridos em sala de aula. Foram utilizadas diversas instruções lógicas, aritméticas, de transferência de dados, de desvio e booleanas durante o projeto. Além disso, foi necessária a utilização dos ports físicos como dispositivos de I/O. Dessa forma o entendimento da equipe sobre a utilização destes para a leitura e escrita de dados, vindos de dispositivos externos, aumentou consideravelmente. Complementarmente, após a parte básica do trabalho ser finalizada, a equipe ainda utilizou ferramentas como interrupções e timers no código para expandir seus conhecimentos.

Adicionalmente, ainda foi possível notar a importância da organização e dos comentários no código, durante o desenvolvimento. Essa prática foi fundamental para a equipe se localizar no código e poder reutilizar funções diversas vezes em partes diferentes do programa. Um exemplo disso ocorreu com os timers, que foram aproveitados em várias outras funções.

O resultado final foi muito satisfatório e realizou todas as funções e requisitos exigidos, mostrando que os membros da equipe entenderam o propósito da atividade, bem como os fundamentos teóricos aprendidos em sala de aula.

Referências

1. NICOLASSI, Denys E. C. Microcontrolador 8051 Detalhado. São Paulo: Editora Erica, 6ª edição.
2. Interfacing 16x2 LCD with 8051. Disponível em: <<http://www.circuitstoday.com/interfacing-16x2-lcd-with-8051>>. Acesso em 17 de março de 2017.
3. Driving a Unipolar stepper motor using ULN2803 + PIC16F887. Disponível em: <<http://www.incrediblydiy.com/2013/02/driving-unipolar-stepper-motor-using.html>>. Acesso em 22 de março de 2017.
4. 2x16 LCD And 4x4 Keypad Interfacing With 8051 in Assembly Language Disponível em: <<http://www.botskool.com/user-pages/tutorials/electronics/2x16-lcd-and-4x4-keypad-interfacing-8051-assembly-language>>. Acesso em 18 de março de 2017.

Anexo A - Código em assembly comentado

A partir deste ponto, segue o código completo em ASSEMBLY comentado.

```
1 ////////////////////////////////////////////////////////////////////
2 //
3 //          PROJETO 01 - FECHADURA ELETRONICA          //
4 //
5 // Requisitos:                                          //
6 // - LCD, teclado matricial, buzzer e motor de passos //
7 // - 02 senhas padroes na memoria de programa        //
8 // - Mensagem introdutoria personalizada             //
9 // - Validacao visual no LCD                         //
10 // - O teclado nao deve possuir bounce              //
11 //
12 // @author: Leonardo Winter Pereira                  //
13 // @author: Rodrigo Yudi Endo                       //
14 //
15 ////////////////////////////////////////////////////////////////////
16
17 org 00h//2000h // Origem do codigo
18 ljmp __STARTUP__
19
20 org 03h//2003h // Inicio do codigo da interrupcao externa INT0
21 ljmp INT_INT0
22
23 org 0Bh//200Bh // Inicio do codigo da interrupcao interna gerada pelo TIMER/COUNTER 0
24 ljmp INT_TIMER0
25
26 org 013h//2013h // Inicio do codigo da interrupcao externa INT1
27 ljmp INT_INT1
28
29 org 01Bh//201Bh // Inicio do codigo da interrupcao interna gerada pelo TIMER/COUNTER 1
30 ljmp INT_TIMER1
31
32 org 023h//2023h // Inicio do codigo da interrupcao SERIAL
33 ljmp INT_SERIAL
34
35 ////////////////////////////////////////////////////////////////////
36 //          TABELA DE EQUATES DO PROGRAMA          //
37 ////////////////////////////////////////////////////////////////////
38
39 // PARA PLACA USB VERMELHA
40 RS          EQU P2.5          // COMANDO RS LCD
41 RW          EQU P2.6          // READ/WRITE
42 E_LCD       EQU P2.7          // COMANDO E (ENABLE) LCD
43
44 BUSYF       EQU P0.7          // BUSY FLAG
45
46 // LEDS DA PLACA
47 LED_SEG     EQU P3.6
48 LED1        EQU P3.7
49
50 // LINHAS E COLUNAS DO TECLADO MATRICIAL
51 TECLADO     EQU P1
52
53 COL1        EQU P1.0
54 COL2        EQU P1.1
55 COL3        EQU P1.2
56 COL4        EQU P1.3
57
58 LIN1        EQU P1.4
59 LIN2        EQU P1.5
60 LIN3        EQU P1.6
61 LIN4        EQU P1.7
62
63 // BUZZER
64 BUZZER      EQU P3.0
65
66 // ESTADOS DO MOTOR DE PASSO
67 ESTADO_UM   EQU P3.1
68 ESTADO_DOIS EQU P3.2
69 ESTADO_TRES EQU P3.3
70 ESTADO_QUATRO EQU P3.4
71
72 // ENDEREÇOS DOS DIGITOS DOS DADOS DE ENTRADA
73 TECLADO_1   EQU 31h
```

```

74  TECLADO_2      EQU 32h
75  TECLADO_3      EQU 33h
76  TECLADO_4      EQU 34h
77
78  // ENDEREÇOS DOS DIGITOS DE CADA SENHA
79  SENHA1_1        EQU 35h
80  SENHA1_2        EQU 36h
81  SENHA1_3        EQU 37h
82  SENHA1_4        EQU 38h
83
84  SENHA2_1        EQU 45h
85  SENHA2_2        EQU 46h
86  SENHA2_3        EQU 47h
87  SENHA2_4        EQU 48h
88
89  TENTATIVAS      EQU 50h
90
91  TIMEOUT_LOW     EQU 51h
92  TIMEOUT_HIGH    EQU 52h
93  TIMEOUT_X1S     EQU 53h
94
95  //////////////////////////////////////
96  // REGIAO DA MEMORIA DE PROGRAMA COM AS STRINGS //
97  //////////////////////////////////////
98
99  org 30h//2030h
100 SENHA_PADRAO_1:
101     db      '2812', 00H
102 SENHA_PADRAO_2:
103     db      '0912', 00H
104 STR_LOGO:
105     db      ' PROFS. LINDOS! ',00H
106 STR_LEONARDO_PEREIRA:
107     db      'Leonardo Pereira',00H
108 STR_RODRIGO_ENDO:
109     db      ' Rodrigo Endo ',00H
110 STR_SENHA:
111     db      'SENHA: ',00H
112 STR_PRESSIONE_ENTER:
113     db      'PRESSIONE ENTER ',00H
114 STR_SENHA_VALIDA:
115     db      ' SENHA VALIDA ',00H
116 STR_SENHA_INVALIDA:
117     db      ' SENHA INVALIDA ',00H
118 STR_LIBERANDO_PORTA:
119     db      'LIBERANDO PORTA ',00H
120 STR_TRANCANDO_PORTA:
121     db      'TRANCANDO PORTA ',00H
122 STR_SISTEMA_BLOQUEADO:
123     db      'PORTA BLOQUEADA ',00H
124 STR_TIMEOUT:
125     db      ' TIMEOUT ',00H
126
127 //////////////////////////////////////
128 //                INICIO DO PROGRAMA                //
129 //////////////////////////////////////
130
131 __STARTUP__:
132     call     TIMER_CONFIGURA_TIMER
133     call     INT_CONFIGURA_INTERRUPCOES
134
135     mov      R0, #0Fh          // R0 x 20 ms com o buzzer acionado - apenas para mostrar que o sistema
esta inicializando
136     lcall    ACIONA_BUZZER
137
138     mov      DPTR, #SENHA_PADRAO_1 // inicializa o DPTR com o endereco da senha 01
139     mov      R0, #00h             // R0 representa o caracter atual do texto a ser lido
140     mov      R1, #SENHA1_1        // R1 possui o endereco do registrador do primeiro numero da
senha 01
141     mov      R2, #04h             // quantidade de digitos da senha 01
142     call     LE_SENHA
143
144     mov      DPTR, #SENHA_PADRAO_2 // inicializa o DPTR com o endereco da senha 02

```

```

145      MOV      R0, #00h           // R0 representa o caracter atual do texto a ser lido
146      MOV      R1, #SENHA2_1     // R1 possui o endereço do registrador do primeiro numero da
senha 02
147      MOV      R2, #04h           // quantidade de dígitos da senha 02
148      CALL     LE_SENHA
149
150      MOV      TENTATIVAS, #3h // Igual ao sistema de cartão de crédito - Caso erre 3x seguidas a
senha, bloqueia o sistema, tendo que reiniciar o sistema pelo botão físico de RESET
151
152  MAIN:
153      CALL     INIDISP           // chama rotina de inicialização do display 16x2
154      MOV      DPTR, #STR_LOGO   // seta o DPTR com o endereço da string LOGO
155      CALL     ESC_STR1         // escreve na primeira linha do display
156
157      // Atrasa 1s para escrever outra string
158      MOV      R1, #01h
159      CALL     TIMER_DELAY_1_S
160
161      CALL     CLR1L           // limpa primeira linha do display
162
163      MOV      DPTR, #STR_LEONARDO_PEREIRA // seta o DPTR com o endereço da string LEONARDO_PEREIRA
164      CALL     ESC_STR1         // escreve na primeira linha do display
165
166      MOV      DPTR, #STR_RODRIGO_ENDO   // seta o DPTR com o endereço da string RODRIGO_ENDO
167      CALL     ESC_STR2         // escreve na segunda linha do display
168
169      // Atrasa 1s para escrever outra string
170      MOV      R1, #01h
171      CALL     TIMER_DELAY_1_S
172
173  LIMPA_LCD_E_INICIA_SISTEMA:
174      // Limpa ambas as linhas do display
175      CALL     CLR1L
176      CALL     CLR2L
177
178      // Inicialmente, será necessário o usuário apertar ENTER (simulando um sistema de bancos, por
exemplo, onde você precisa primeiro inserir o cartão para depois entrar com a senha)
179      MOV      DPTR, #STR_PRESSIONE_ENTER // seta o DPTR com o endereço da string PRESSIONE_ENTER
180      CALL     ESC_STR1         // escreve na primeira linha do display
181
182      ACALL    PRESS_ENT         // espera o pressionamento da tecla ENTER
183
184      MOV      R0, #05h
185      LCALL    ACIONA_BUZZER
186
187  LIMPA_LCD_E_REINICIA_SISTEMA:
188      CALL     CONFIGURA_VALORES_TIMER_1 // Temos 3 registradores separados para o TIMER_1 (sendo o
TIMEOUT_X1S o mais importante -> TIMEOUT_X1S x 1s)
189      SETB     TR1 // Como queremos ter a opção de TIMEOUT no projeto, aciona o TR1, que começa a
contagem do TIMER_1
190
191  LIMPA_LCD_E_PEDA_SENHA:
192      // Limpa ambas as linhas do display
193      CALL     CLR1L
194      CALL     CLR2L
195
196      // Após apertar ENTER, pede-se a senha (que precisa bater com uma das 2 senhas pre-definidas)
197      MOV      DPTR, #STR_SENHA // seta o DPTR com o endereço da string SENHA
198      CALL     ESC_STR1         // escreve na primeira linha do display
199
200      // Move para a coluna 07 da primeira linha do display
201      MOV      R0, #00h // linha
202      MOV      R1, #07h // coluna
203      CALL     GOTOXY
204
205      MOV      R1, #TECLADO_1 // ponteiro para a primeira leitura do teclado
206      MOV      R3, #1h // primeiro dígito a ser lido, esse registrador é incrementado
automaticamente ao terminar de varrer o teclado
207      MOV      R7, #04h // quantidade de dígitos a serem lidos consecutivamente
208  LE_4_DIGITOS:
209      MOV      R0, #0Ah // R0 x 20 ms de delay - para não sentir o efeito de bounce no teclado
matricial
210      ACALL    TIMER_DELAY_20_MS

```

```

211          ACALL    VARREDURA_TECLADO    // permanece varrendo o teclado ate que alguma tecla seja pressionada
212          CALL     ESCRIVE_ASTERISCO    // escreve apenas um * na tela, semelhante a como funciona um
213          sistema de cartao / banco
214
215          INC R1    // incrementa o ponteiro R1, que aponta agora para o proximo digito a ser lido
216          INC R3
217
218          DJNZ R7, LE_4_DIGITOS // enquanto nao ler os 4 digitos, se mantem no loop
219
220          // Apos ler os 4 digitos da senha, e necessario testar a senha com as duas senhas gravadas na ROM
221          MOV      R0, #0Ah              // R0 x 20 ms de delay - para nao sentir o efeito de bounce no teclado
matricial
222          ACALL    TIMER_DELAY_20_MS
223
224          ACALL    PRESS_ENT_OU_CLR      // espera o pressionamento da tecla ENTER ou CLR
225
226          JMP      LIMPA_LCD_E_INICIA_SISTEMA
227
228          //////////////////////////////////////
229          // NOME: LE_SENHA e LE_SENHA_ROM                      //
230          // DESCRICAO: ROTINA QUE LE A SENHA CODIFICADA NA    //
231          // ROM E ARMAZENA NO ENDEREÇO APONTADO POR R1         //
232          // ENTRADA: R1 -> Ponteiro para a variavel           //
233          //              DPTR -> Endereco da posicao da senha  //
234          //              R0 -> Caracter atual da senha        //
235          // SAIDA: -                                           //
236          // DESTROI: R1, R0, R2, A                             //
237          //////////////////////////////////////
238          LE_SENHA:
239              CALL    LE_SENHA_ROM
240
241              INC     R1
242
243              DJNZ    R2, LE_SENHA
244
245              RET
246
247          LE_SENHA_ROM:
248              MOV     A, R0
249              MOVC    A, @A + DPTR
250              MOV     @R1, A
251
252              INC     R0
253
254              CALL    CONV_ASCII_TO_NUMBER
255
256              RET
257
258          //////////////////////////////////////
259          // NOME: CONV_ASCII_TO_NUMBER                        //
260          // DESCRICAO: ROTINA QUE CONVERTE UM ASCII LIDO      //
261          // PARA UM VALOR NUMERICO QUE PODE SER TESTADO       //
262          // ENTRADA: R1 -> Ponteiro para a variavel           //
263          // SAIDA: -                                           //
264          // DESTROI: A                                         //
265          //////////////////////////////////////
266          CONV_ASCII_TO_NUMBER:
267              MOV     A, @R1
268
269              ADD     A, #-30h
270
271              MOV     @R1, A
272
273              RET
274
275          //////////////////////////////////////
276          // NOME: ESCRIVE_ASTERISCO                          //
277          // DESCRICAO: ROTINA QUE ESCRIVE UM * NO LCD         //
278          // ENTRADA: -                                         //
279          // SAIDA: -                                           //
280          // DESTROI: A                                         //
281          //////////////////////////////////////

```

```

282     ESCREVE_asterisco:
283         MOV     R0, #05h
284         LCALL   ACIONA_BUZZER
285
286         MOV     A, #2Ah // valor em hexa para '*'
287         CALL    ESCDADO
288
289         RET
290
291     //////////////////////////////////////
292     // NOME: PRESS_ENT                      //
293     // DESCRICAO: Ao digitar os 4 digitos da senha, e //
294     // necessario apertar ENTER              //
295     // ENTRADA: -                            //
296     // SAIDA: -                              //
297     // DESTROI: A                            //
298     //////////////////////////////////////
299     PRESS_ENT:
300         // Apenas LIN4 esta em 0
301         MOV     TECLADO, #01111111b
302
303     VARRE_ENT:
304         JNB     COL4, CONTINUA_PROG          // se apertou ENTER, testa senha
305
306         JMP     VARRE_ENT
307     CONTINUA_PROG:
308         RET
309
310     //////////////////////////////////////
311     // NOME: PRESS_ENT_OU_CLR                //
312     // DESCRICAO: Ao digitar os 4 digitos da senha, e //
313     // necessario apertar ENTER              //
314     // ENTRADA: -                            //
315     // SAIDA: -                              //
316     // DESTROI: A                            //
317     //////////////////////////////////////
318     PRESS_ENT_OU_CLR:
319         // Apenas LIN4 esta em 0
320         MOV     TECLADO, #01111111b
321
322     VARRE_ENT_OU_CLR:
323         JNB     COL2, CLEAR                  // se apertou CLR, limpa senha de entrada
324         JNB     COL4, TESTA_SENHA1          // se apertou ENTER, testa senha
325
326         JNB     TR1, FINALIZA_VARREDURA_POR_TIMEOUT
327
328         JMP     VARRE_ENT_OU_CLR
329
330     //////////////////////////////////////
331     // NOME: CLEAR                          //
332     // DESCRICAO: Reseta os digitos do teclado para as //
333     // senhas normais. Os POPs sao necessarios por //
334     // causa do ACALL feito no main          //
335     // ENTRADA: -                            //
336     // SAIDA: -                              //
337     // DESTROI: A                            //
338     //////////////////////////////////////
339     CLEAR:
340         MOV     R0, #05h
341         LCALL   ACIONA_BUZZER
342
343         POP     ACC
344         POP     ACC
345         JMP     LIMPA_LCD_E_PEDE_SENHA
346
347     //////////////////////////////////////
348     // NOME: VARREDURA_TECLADO              //
349     // DESCRICAO: Varredura de teclado      //
350     // ENTRADA: -                            //
351     // SAIDA: -                              //
352     // DESTROI: -                            //
353     //////////////////////////////////////
354     VARREDURA_TECLADO:

```

```

355      CLR      LIN1
356      SETB     LIN2
357      SETB     LIN3
358      SETB     LIN4
359      JNB      COL2, DIGITO1
360      JNB      COL3, DIGITO2
361      JNB      COL4, DIGITO3
362
363      CLR      LIN2
364      SETB     LIN1
365      JNB      COL2, DIGITO4
366      JNB      COL3, DIGITO5
367      JNB      COL4, DIGITO6
368
369      CLR      LIN3
370      SETB     LIN2
371      JNB      COL2, DIGITO7
372      JNB      COL3, DIGITO8
373      JNB      COL4, DIGITO9
374
375      CLR      LIN4
376      SETB     LIN3
377      JNB      COL2, CLEAR
378      JNB      COL3, DIGITO0
379
380      JNB      TR1, FINALIZA_VARREDURA_POR_TIMEOUT
381
382      JMP      VARREDURA_TECLADO
383
384  FINALIZA_VARREDURA_POR_TIMEOUT:
385      CALL     ESCREVE_TIMEOUT
386
387      POP      ACC
388      JMP      LIMPA_LCD_E_INICIA_SISTEMA
389
390  //////////////////////////////////////
391  // NOME: DIGITOX (X = [0,9])                      //
392  // DESCRICAO: Coloca o valor X em R1 e grava no dígito correspondente //
393  // ao valor atual de R2                            //
394  // ENTRADA: R1 -> ponteiro para o caracter da senha atual a ser lido //
395  // SAIDA:                                           //
396  // DESTROI: A                                       //
397  //////////////////////////////////////
398  DIGITO1: MOV A, #1h
399          AJMP GRAVA_DIGITO
400  DIGITO2: MOV A, #2h
401          AJMP GRAVA_DIGITO
402  DIGITO3: MOV A, #3h
403          AJMP GRAVA_DIGITO
404  DIGITO4: MOV A, #4h
405          AJMP GRAVA_DIGITO
406  DIGITO5: MOV A, #5h
407          AJMP GRAVA_DIGITO
408  DIGITO6: MOV A, #6h
409          AJMP GRAVA_DIGITO
410  DIGITO7: MOV A, #7h
411          AJMP GRAVA_DIGITO
412  DIGITO8: MOV A, #8h
413          AJMP GRAVA_DIGITO
414  DIGITO9: MOV A, #9h
415          AJMP GRAVA_DIGITO
416  DIGITO0: MOV A, #0h
417          AJMP GRAVA_DIGITO
418
419  GRAVA_DIGITO:
420      CJNE R3, #1h, GRAVA_TECLADO_2
421      MOV @R1, A
422
423      RET
424
425  //////////////////////////////////////
426  // NOME: TESTA_SENHAX [1,2]                      //
427  // DESCRICAO: Compara os dígitos fornecidos pelo //

```

```

428 // usuário com a senha X //
429 // ENTRADA: - //
430 // SAIDA: - //
431 // DESTROI: A //
432 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
433 TESTA_SENHA1:
434     MOV     R0, #05h
435     LCALL   ACIONA_BUZZER
436
437     CLR     TR1 // Se chegou ate aqui é porque o usuario apertou ENTER, entao nao precisa mais dar
TIMEOUT
438
439     MOV     A, SENHA1_1
440     CJNE    A, TECLADO_1, TESTA_SENHA2
441     MOV     A, SENHA1_2
442     CJNE    A, TECLADO_2, TESTA_SENHA2
443     MOV     A, SENHA1_3
444     CJNE    A, TECLADO_3, TESTA_SENHA2
445     MOV     A, SENHA1_4
446     CJNE    A, TECLADO_4, TESTA_SENHA2
447     JMP     LIMPA_LCD_E_MOSTRA_SENHA_VALIDA
448
449 TESTA_SENHA2:
450     MOV     A, SENHA2_1
451     CJNE    A, TECLADO_1, LIMPA_LCD_E_MOSTRA_SENHA_INVALIDA
452     MOV     A, SENHA2_2
453     CJNE    A, TECLADO_2, LIMPA_LCD_E_MOSTRA_SENHA_INVALIDA
454     MOV     A, SENHA2_3
455     CJNE    A, TECLADO_3, LIMPA_LCD_E_MOSTRA_SENHA_INVALIDA
456     MOV     A, SENHA2_4
457     CJNE    A, TECLADO_4, LIMPA_LCD_E_MOSTRA_SENHA_INVALIDA
458     JMP     LIMPA_LCD_E_MOSTRA_SENHA_VALIDA
459
460 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
461 // NOME: GRAVA_TECLADO_X [2,4] //
462 // DESCRICAO: Grava o valor de R1 e no dígito X do teclado //
463 // ENTRADA: R1 //
464 // SAIDA: TECLADO_X //
465 // DESTROI: //
466 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
467 GRAVA_TECLADO_2: CJNE R3, #2h, GRAVA_TECLADO_3
468                 AJMP GRAVA_TECLADO_X
469 GRAVA_TECLADO_3: CJNE R3, #3h, GRAVA_TECLADO_4
470 GRAVA_TECLADO_4: AJMP GRAVA_TECLADO_X
471
472 GRAVA_TECLADO_X:
473     MOV     @R1, A
474
475     RET
476
477 LIMPA_LCD_E_MOSTRA_SENHA_INVALIDA:
478     // Limpa ambas as linhas do display
479     CALL    CLR1L
480     CALL    CLR2L
481
482     MOV     DPTR, #STR_SENHA_INVALIDA // string da primeira linha
483     CALL    ESC_STR1 // escreve na primeira linha
484
485     // Aciona o buzzer por 2s
486     MOV     R0, #064h
487     LCALL   ACIONA_BUZZER
488
489     // Atrasa 3s (contando o tempo do buzzer) para reiniciar o sistema (caso nao tenha errado a
senha 3x em sequencia)
490     MOV     R1, #01h
491     CALL    TIMER_DELAY_1_S
492
493     DJNZ    TENTATIVAS, REINICIA_SISTEMA
494
495     CALL    CLR1L
496     MOV     DPTR, #STR_SISTEMA_BLOQUEADO // string da primeira linha
497     CALL    ESC_STR1 // escreve na primeira linha
498

```



```

499         JMP      FIM
500
501 REINICIA_SISTEMA:
502     RET
503
504 LIMPA_LCD_E_MOSTRA_SENHA_VALIDA:
505     MOV      TENTATIVAS, #3h // reinicia numero de tentativas
506
507     // Limpa ambas as linhas do display
508     CALL     CLR1L
509     CALL     CLR2L
510
511     MOV      DPTR, #STR_SENHA_VALIDA // string da primeira linha
512     CALL     ESC_STR1 // escreve na primeira linha
513
514     // Aciona por 1s o buzzer
515     MOV      R0, #032h
516     LCALL    ACIONA_BUZZER
517
518     MOV      DPTR, #STR_LIBERANDO_PORTA // string da segunda linha
519     CALL     ESC_STR2 // escreve na segunda linha
520
521     // Aciona o mecanismo (motor de passos) para abrir a fechadura
522     MOV      R5, #0Dh
523     LCALL    ABRE_FECHADURA
524
525     // Atrasa 3s para escrever outra string
526     MOV      R1, #03h
527     CALL     TIMER_DELAY_1_S
528
529     CALL     CLR2L // limpa a segunda linha do LCD
530     MOV      DPTR, #STR_TRANCANDO_PORTA // string da segunda linha
531     CALL     ESC_STR2 // escreve na segunda linha
532
533     // Aciona o mecanismo (motor de passos) para trancar a fechadura (basicamente faz o caminho
oposto ao ABRE_FECHADURA)
534     MOV      R5, #0Dh
535     LCALL    TRANCA_FECHADURA
536
537     RET
538
539 //////////////////////////////////////////////////
540 // ACIONA BUZZER //
541 // R0 x 20 MS //
542 //////////////////////////////////////////////////
543 ACIONA_BUZZER:
544     SETB     BUZZER
545     ACALL    TIMER_DELAY_20_MS
546     CLR      BUZZER
547
548     RET
549
550 //////////////////////////////////////////////////
551 // CODIGOS RELACIONADOS AO MOTOR DE PASSOS //
552 //////////////////////////////////////////////////
553 ABRE_FECHADURA:
554     SETB     ESTADO_UM
555     CLR      ESTADO_DOIS
556     CLR      ESTADO_TRES
557     CLR      ESTADO_QUATRO
558
559     MOV      R0, #05h
560     ACALL    TIMER_DELAY_20_MS
561
562     CLR      ESTADO_UM
563     SETB     ESTADO_DOIS
564
565     MOV      R0, #05h
566     ACALL    TIMER_DELAY_20_MS
567
568     CLR      ESTADO_DOIS
569     SETB     ESTADO_TRES
570
571

```

```

571      MOV      R0, #05h
572      ACALL    TIMER_DELAY_20_MS
573
574      CLR      ESTADO_TRES
575      SETB     ESTADO_QUATRO
576
577      MOV      R0, #05h
578      ACALL    TIMER_DELAY_20_MS
579
580      DJNZ     R5, ABRE_FECHADURA
581
582      RET
583
584  TRANCA_FECHADURA:
585      CLR      ESTADO_UM
586      CLR      ESTADO_DOIS
587      CLR      ESTADO_TRES
588      SETB     ESTADO_QUATRO
589
590      MOV      R0, #01h
591      ACALL    TIMER_DELAY_20_MS
592
593      SETB     ESTADO_TRES
594      CLR      ESTADO_QUATRO
595
596      MOV      R0, #01h
597      ACALL    TIMER_DELAY_20_MS
598
599      SETB     ESTADO_DOIS
600      CLR      ESTADO_TRES
601
602      MOV      R0, #01h
603      ACALL    TIMER_DELAY_20_MS
604
605      SETB     ESTADO_UM
606      CLR      ESTADO_DOIS
607
608      MOV      R0, #01h
609      ACALL    TIMER_DELAY_20_MS
610
611      DJNZ     R5, TRANCA_FECHADURA
612
613      RET
614
615  //////////////////////////////////////
616  //                                     //
617  //////////////////////////////////////
618  ESCRIVE_TIMEOUT:
619      CALL     CLR1L
620      CALL     CLR2L
621
622      // Apos apertar ENTER, pede-se a senha (que precisa bater com uma das 2 senhas pre-definidas)
623      MOV      DPTR,#STR_TIMEOUT    // seta o DPTR com o endereco da string SENHA
624      CALL     ESC_STR1              // escreve na primeira linha do display
625
626      // Atrasa 2s para escrever outra string
627      MOV      R1, #02h
628      CALL     TIMER_DELAY_1_S
629
630      RET
631
632  //////////////////////////////////////
633  //          INICIO DOS CODIGOS PARA LCD          //
634  //////////////////////////////////////
635
636  //////////////////////////////////////
637  // NOME: INIDISP                                     //
638  // DESCRICAO: ROTINA DE INICIALIZACAO DO DISPLAY    //
639  // LCD 16x2 --- PROGRAMA CHARACTER 5x7, LIMPA      //
640  // DISPLAY E POSICIONA (0,0)                        //
641  // ENTRADA: -                                       //
642  // SAIDA: -                                         //
643  // DESTROI: R0, R2                                 //

```

```

644 ///////////////////////////////////////////////////
645 INIDISP:
646     MOV     R0,#38H           // UTILIZACAO: 8 BITS, 2 LINHAS, 5x7
647     MOV     R2,#05           // ESPERA 5ms
648     CALL    ESCINST          // ENVIA A INSTRUCAO
649
650     MOV     R0,#38H           // UTILIZACAO: 8 BITS, 2 LINHAS, 5x7
651     MOV     R2,#01           // ESPERA 1ms
652     CALL    ESCINST          // ENVIA A INSTRUCAO
653
654     MOV     R0,#06H           // INSTRUCAO DE MODO DE OPERACAO
655     MOV     R2,#01           // ESPERA 1ms
656     CALL    ESCINST          // ENVIA A INSTRUCAO
657
658     MOV     R0,#0CH           // INSTRUCAO DE CONTROLE ATIVO/INATIVO
659     MOV     R2,#01           // ESPERA 1ms
660     CALL    ESCINST          // ENVIA A INSTRUCAO
661
662     MOV     R0,#01H           // INSTRUCAO DE LIMPEZA DO DISPLAY
663     MOV     R2,#02           // ESPERA 2ms
664     CALL    ESCINST          // ENVIA A INSTRUCAO
665
666     RET
667
668 ///////////////////////////////////////////////////
669 // NOME: ESCINST //
670 // DESCRICAO: ROTINA QUE ESCRIVE INSTRUCAO PARA O //
671 // DISPLAY E ESPERA DESOCUPAR //
672 // ENTRADA: R0 = INSTRUCAO A SER ESCRITA NO MODULO //
673 //          R2 = TEMPO DE ESPERA EM ms //
674 // SAIDA: - //
675 // DESTROI: R0, R2 //
676 ///////////////////////////////////////////////////
677 ESCINST:
678     CLR     RW                // MODO ESCRITA NO LCD
679     CLR     RS                // RS = 0 (SELECIONA REG. DE INSTRUCOES)
680     SETB    E_LCD            // E = 1 (HABILITA LCD)
681
682     MOV     P0,R0             // INSTRUCAO A SER ESCRITA
683
684     CLR     E_LCD            // E = 0 (DESABILITA LCD)
685
686     MOV     P0,#0xFF          // PORTA 0 COMO ENTRADA
687
688     SETB    RW                // MODO LEITURA NO LCD
689     SETB    E_LCD            // E = 1 (HABILITA LCD)
690
691     ESCI1: JB     BUSYF,ESCI1  // ESPERA BUSY FLAG = 0
692
693     CLR     E_LCD            // E = 0 (DESABILITA LCD)
694
695     RET
696
697 ///////////////////////////////////////////////////
698 // NOME: GOTOXY //
699 // DESCRICAO: ROTINA QUE POSICIONA O CURSOR //
700 // ENTRADA: R0 = LINHA (0 A 1) //
701 //          R1 = COLUNA (0 A 15) //
702 // SAIDA: - //
703 // DESTROI: R0,R2 //
704 ///////////////////////////////////////////////////
705 GOTOXY:
706     PUSH    ACC
707
708     MOV     A,#80H
709     CJNE    R0,#01,GT1        // SALTA SE COLUNA 0
710
711     MOV     A,#0C0H
712
713     GT1:    ORL     A,R1        // CALCULA O ENDERECO DA MEMORIA DD RAM
714     MOV     R0,A
715     MOV     R2,#01           // ESPERA 1ms
716

```

```

717          CALL    ESCINST          // ENVIA PARA O MODULO DISPLAY
718
719          POP      ACC
720
721          RET
722
723  //////////////////////////////////////
724  // NOME: CLR1L                      //
725  // DESCRICAO: ROTINA QUE APAGA PRIMEIRA LINHA DO  //
726  // DISPLAY LCD E POSICIONA NO INICIO              //
727  // ENTRADA: -                                    //
728  // SAIDA: -                                       //
729  // DESTROI: R0,R1                               //
730  //////////////////////////////////////
731  CLR1L:
732          PUSH     ACC
733
734          MOV      R0,#00                    // LINHA
735          MOV      R1,#00
736
737          CALL     GOTOXY
738
739          MOV      R1,#16                    // CONTADOR
740
741  CLR1L1: MOV      A,#' '                    // ESPACO
742
743          CALL     ESCDADO
744
745          DJNZ     R1,CLR1L1
746          MOV      R0,#00                    // LINHA
747          MOV      R1,#00
748
749          CALL     GOTOXY
750
751          POP      ACC
752
753          RET
754
755  //////////////////////////////////////
756  // NOME: CLR2L                      //
757  // DESCRICAO: ROTINA QUE APAGA SEGUNDA LINHA DO  //
758  // DISPLAY LCD E POSICIONA NO INICIO              //
759  // ENTRADA: -                                    //
760  // SAIDA: -                                       //
761  // DESTROI: R0,R1                               //
762  //////////////////////////////////////
763  CLR2L:
764          PUSH     ACC
765
766          MOV      R0,#01                    // LINHA
767          MOV      R1,#00
768
769          CALL     GOTOXY
770
771          MOV      R1,#16                    // CONTADOR
772
773  CLR2L1: MOV      A,#' '                    // ESPACO
774
775          CALL     ESCDADO
776
777          DJNZ     R1,CLR2L1
778          MOV      R0,#01                    // LINHA
779          MOV      R1,#00
780
781          CALL     GOTOXY
782
783          POP      ACC
784
785          RET
786
787  //////////////////////////////////////
788  // NOME: ESCDADO                    //
789  // DESCRICAO: ROTINA QUE ESCRIVE DADO NO DISPLAY  //

```

```

790 // ENTRADA: A = DADO A SER ESCRITO NO DISPLAY //
791 // SAIDA: - //
792 // DESTROI: R0 //
793 //////////////////////////////////////
794 ESCDADO:
795     CLR     RW           // MODO ESCRITA NO LCD
796     SETB    RS           // RS = 1 (SELECIONA REG. DE DADOS)
797     SETB    E_LCD       // LCD = 1 (HABILITA LCD)
798
799     MOV     P0,A         // ESCRIVE NO BUS DE DADOS
800
801     CLR     E_LCD       // LCD = 0 (DESABILITA LCD)
802
803     MOV     P0,#0xFF     // PORTA 0 COMO ENTRADA
804
805     SETB    RW           // MODO LEITURA NO LCD
806     CLR     RS           // RS = 0 (SELECIONA INSTRUÇÃO)
807     SETB    E_LCD       // E = 1 (HABILITA LCD)
808
809 ESCD1:    JB     BUSYF,ESCD1 // ESPERA BUSY FLAG = 0
810
811     CLR     E_LCD       // E = 0 (DESABILITA LCD)
812
813     RET
814
815 //////////////////////////////////////
816 // NOME: MSTRING //
817 // DESCRICAO: ROTINA QUE ESCRIVE UMA STRING DA ROM //
818 // NO DISPLAY A PARTIR DA POSICAO DO CURSOR //
819 // ENTRADA: DPTR = ENDERECO INICIAL DA STRING NA //
820 // MEMORIA ROM FINALIZADA POR 00H //
821 // SAIDA: - //
822 // DESTROI: A,DPTR,R0 //
823 //////////////////////////////////////
824 MSTRING:
825     CLR     A
826     MOVC    A,@A+DPTR     // CARACTER DA MENSAGEM EM A
827
828     JZ      MSTR1
829
830     LCALL   ESCDADO       // ESCRIVE O DADO NO DISPLAY
831
832     INC     DPTR
833
834     SJMP    MSTRING
835
836 MSTR1:    RET
837
838 //////////////////////////////////////
839 // NOME: MSTRINGX //
840 // DESCRICAO: ROTINA QUE ESCRIVE UMA STRING DA RAM //
841 // NO DISPLAY A PARTIR DA POSICAO DO CURSOR //
842 // ENTRADA: DPTR = ENDERECO INICIAL DA STRING NA //
843 // MEMORIA RAM FINALIZADA POR 00H //
844 // SAIDA: - //
845 // DESTROI: A,DPTR,R0 //
846 //////////////////////////////////////
847 MSTRINGX:
848     MOVX    A,@DPTR       // CARACTER DA MENSAGEM EM A
849
850     JZ      MSTR21
851
852     LCALL   ESCDADO       //ESCREVE O DADO NO DISPLAY
853
854     INC     DPTR
855
856     SJMP    MSTRINGX
857
858 MSTR21:   RET
859
860 //////////////////////////////////////
861 // NOME: ESC_STR1 //
862 // DESCRICAO: ROTINA QUE ESCRIVE UMA STRING NO //

```

```

863 // DISPLAY A PARTIR DO INICIO DA PRIMEIRA LINHA //
864 // ENTRADA: DPTR = ENDereco INICIAL DA STRING NA //
865 // MEMORIA ROM FINALIZADA POR 00H //
866 // SAIDA: - //
867 // DESTROI: R0,A,DPTR //
868 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
869 ESC_STR1:
870 // PRIMEIRA LINHA E PRIMEIRA COLUNA
871 MOV R0,#00
872 MOV R1,#00
873
874 JMP ESC_S
875
876 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
877 // NOME: ESC_STR2 //
878 // DESCRICAO: ROTINA QUE ESCRIVE UMA STRING NO //
879 // DISPLAY A PARTIR DO INICIO DA SEGUNDA LINHA //
880 // ENTRADA: DPTR = ENDereco INICIAL DA STRING NA //
881 // MEMORIA ROM FINALIZADA POR 00H //
882 // SAIDA: - //
883 // DESTROI: R0,A,DPTR //
884 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
885 ESC_STR2:
886 // SEGUNDA LINHA E PRIMEIRA COLUNA
887 MOV R0,#01
888 MOV R1,#00
889
890 ESC_S: LCALL GOTOXY // POSICIONA O CURSOR
891
892 LCALL MSTRING
893
894 RET
895
896 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
897 // NOME: CUR_ON E CUR_OFF //
898 // DESCRICAO: ROTINA CUR_ON => LIGA CURSOR DO LCD //
899 // ROTINA CUR_OFF => DESLIGA CURSOR DO LCD //
900 // ENTRADA: - //
901 // SAIDA: - //
902 ; DESTROI: R0,R2 //
903 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
904 CUR_ON:
905 MOV R0,#0FH // INST.CONTROLE ATIVO (CUR ON)
906 SJMP CUR1
907
908 CUR_OFF:
909 MOV R0,#0CH // INST. CONTROLE INATIVO (CUR OFF)
910
911 CUR1: MOV R2,#01
912
913 CALL ESCINST // ENVIA A INSTRUCAO
914
915 RET
916
917 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
918 // CODIGOS RELACIONADOS AO TIMER //
919 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
920
921 TIMER_CONFIGURA_TIMER:
922 MOV TMOD, #00100001b // Seta o TIMER_0 para o modo 01 (16 bits) e o TIMER_1 para o modo 02
(8 bits com reset)
923
924 // Para o TIMER_0, TH0 e TL0 representam o necessario para um delay de 20ms
925 MOV TH0, #HIGH(65535 - 43350)
926 MOV TL0, #LOW(65535 - 43350)
927
928 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
929 // Aqui configuramos o TIMER_1 (para o TIMEOUT) //
930 // Interrupcao a ser chamada a cada 200 us //
931 ///////////////////////////////////////////////////////////////////
932
933 MOV TH1, #0FFh
934 MOV TL1, #05h

```

```

935
936         RET
937
938 CONFIGURA_VALORES_TIMER_1:
939         MOV     TIMEOUT_LOW,    #0FFh
940         MOV     TIMEOUT_HIGH,   #01Eh
941         MOV     TIMEOUT_XLS,    #014h
942
943         RET
944
945 //////////////////////////////////////
946 // NOME: TIMER_DELAY_20_MS           //
947 // DESCRICAO: INTRODUZ UM ATRASO DE 20 MS           //
948 // P.ENTRADA: R0 => (R0 x 20) ms           //
949 // P.SAIDA: -                               //
950 // ALTERA: R0                               //
951 //////////////////////////////////////
952 TIMER_DELAY_20_MS:
953         CLR     TF0
954         SETB    TR0
955
956         JNB     TF0, $
957
958         CLR     TF0
959         CLR     TR0
960
961         DJNZ    R0, TIMER_DELAY_20_MS
962
963         RET
964
965 //////////////////////////////////////
966 // NOME: TIMER_DELAY_1_S             //
967 // DESCRICAO: INTRODUZ UM ATRASO DE 1 S             //
968 // P.ENTRADA: R1 = y => (y x 1) s             //
969 // P.SAIDA: -                               //
970 // ALTERA: R1                               //
971 //////////////////////////////////////
972 TIMER_DELAY_1_S:
973         MOV     R0, #50d
974         CALL    TIMER_DELAY_20_MS
975
976         DJNZ    R1, TIMER_DELAY_1_S
977
978         RET
979
980 //////////////////////////////////////
981 // INICIO DOS CODIGOS GERADOS POR INTERRUPCAO //
982 //////////////////////////////////////
983
984 INT_CONFIGURA_INTERRUPCOES:
985         MOV     IE, #10001000b // Configura interrupcao apenas para o TIMER_1
986         MOV     IP, #00001000b // da prioridade alta para o TIMER_1
987
988         RET
989
990 /*
991 *
992 */
993 INT_INT0:
994     RETI
995
996 /*
997 *
998 */
999 INT_TIMER0:
1000     RETI
1001
1002 /*
1003 *
1004 */
1005 INT_INT1:
1006     RETI
1007

```

```
1008  /*
1009  * Para podermos utilizar valores elevados para nosso TIMEOUT, decidimos
1010  * utilizar até 3 bytes (TIMEOUT_LOW, TIMEOUT_HIGH, TIMEOUT_X1S) para definir
1011  * o tempo do nosso TIMEOUT
1012  *
1013  * Mantendo TIMEOUT_LOW em 0xFF e TIMEOUT_HIGH em 0x1E, juntamente com os 200 us
1014  * que a interrupcao e chamada, temos aproximadamente 1 s.
1015  * Desta forma, basta configurar o TIMEOUT_X1S para a quantidade de segundos desejado
1016  * Da forma como esta configurado, e possivel configurar o sistema para trabalhar com
1017  * um TIMEOUT de ate 255 s ( ~4.25 min)
1018  */
1019  INT_TIMER1:
1020      PUSH    ACC
1021      PUSH    PSW
1022
1023      MOV     TL1, #05h
1024      CLR     TF1
1025
1026      DJNZ    TIMEOUT_LOW, FINALIZA_TIMER_2
1027      MOV     TIMEOUT_LOW, #0FFh
1028
1029      DJNZ    TIMEOUT_HIGH, FINALIZA_TIMER_2
1030      MOV     TIMEOUT_HIGH, #01Eh
1031
1032      DJNZ    TIMEOUT_X1S, FINALIZA_TIMER_2
1033      MOV     TIMEOUT_X1S, #014h
1034
1035      CLR     TR1
1036
1037  FINALIZA_TIMER_2:
1038      POP     PSW
1039      POP     ACC
1040
1041      RETI
1042
1043  /*
1044  *
1045  */
1046  INT_SERIAL:
1047      RETI
1048
1049  FIM:
1050      JMP $
1051      END
```