

Aluno: Leonardo Bertucci dos Santos

Orientador: Cristiane Maria Sato

# 1. Grafos

## 1.1. Grafos

Um **grafo**  $X$  consiste de um conjunto de **vértices**  $V(X)$  e um conjunto de **arestas**  $E(X)$  tal que uma aresta é um par não ordenado de elementos de  $V(X)$ . Denotamos uma aresta  $(u, v)$  simplesmente por  $uv$ . Se  $e = uv$  é uma aresta de  $X$  dizemos que  $u$  e  $v$  são **adjacentes** ou **vizinhos**, e escrevemos  $u \sim v$ ; dizemos também que  $e$  **liga** os vértices  $u$  e  $v$ , e que **incide** sobre cada um deles. Um grafo é dito **completo** se todos os seus vértices são adjacentes, sendo denotado  $K_n$  o grafo completo com  $n$  vértices, e **vazio** se não possui nenhuma aresta (mas pelo menos um vértice). O grafo sem vértices nem arestas é chamado **grafo nulo**.

Grafos da forma que definimos aqui são chamados as vezes de **grafos simples**, pois existem algumas definições mais gerais que permitem por exemplo arestas paralelas ou loops (aresta de um vértice a si mesmo). Uma generalização importante ocorre se considerarmos pares ordenados de  $V(X)$ , denominados **arcos** ou **arestas dirigidas**, no lugar das arestas. Definimos desta forma um **grafo dirigido**, ou **digrafo**, como  $V(X)$  junto com um conjunto de arcos  $A(X)$ . Podemos ver nesse contexto um grafo simples como um grafo dirigido onde  $(v, u)$  é um arco sempre que  $(u, v)$  for um arco. Mencionaremos neste texto sempre que formos trabalhar com digrafos ou qualquer outra variação de grafo, e caso contrário usaremos a palavra “grafo” sempre para identificar um grafo simples com conjunto de vértices finito.

## 1.2. Subgrafos

Um **subgrafo** de um grafo  $X$  é um grafo  $Y$  tal que

$$V(Y) \subseteq V(X), \quad E(Y) \subseteq E(X).$$

Se  $V(Y) = V(X)$ , dizemos que  $Y$  é **subgrafo gerador** de  $X$ ; se  $V(Y) \neq V(X)$  então  $Y$  é um **subgrafo próprio**.  $Y$  é um **subgrafo induzido** se dois vértices em  $V(Y)$  são adjacentes se e somente se eles são adjacentes em  $V(X)$ . Um subgrafo gerador pode ser obtido deletando-se algumas arestas de  $X$ , enquanto um subgrafo induzido pode ser obtido ao se deletar alguns vértices de  $X$  (junto com as arestas que se ligavam a eles).

### 1.3. Homomorfismos

**Definição 1.** Sejam  $X, Y$  grafos. Uma função  $f : V(X) \rightarrow V(Y)$  é um **homomorfismo** se  $f(u)$  e  $f(v)$  são adjacentes sempre que  $u$  é adjacente a  $v$ .

Um homomorfismo de  $X$  em si mesmo é um **endomorfismo**. O conjunto de todos os endomorfismos em um grafo  $X$  forma um monoide (estrutura algébrica com operação binária associativa e que possui elemento neutro). Uma propriedade interessante que pode ser caracterizada por meio de homomorfismos é o número cromático de um grafo: uma  **$k$ -coloração própria** de um grafo  $X$  é uma função de  $V(X)$  em um conjunto de  $k$  cores tal que vértices adjacentes são levados em cores diferentes. O menor número  $k$  para o qual  $X$  pode ser propriamente  $k$ -colorido é chamado **número cromático** de  $X$ , e é denotado por  $\chi(X)$ . O conjunto de vértices com uma determinada cor forma um conjunto independente.

**Lema 1.** O número cromático de um grafo  $X$ ,  $\chi(X)$ , é igual ao menor inteiro  $r$  tal que existe um homomorfismo de  $X$  para  $K_r$ .

**Definição 2.** Uma **retração** é um homomorfismo de um grafo  $X$  em um subgrafo  $Y$  de si mesmo tal que a restrição  $f \upharpoonright_Y$  de  $f$  para  $V(Y)$  é a identidade. Se existe uma retração de  $X$  para um subgrafo  $Y$ , dizemos também que  $Y$  é uma **retração de  $X$** .

De fato, se existe  $f : X \rightarrow Y$  tal que  $f \upharpoonright_Y$  seja uma bijeção, então  $Y$  será uma retração de  $X$  via a função  $g = (f \upharpoonright_Y)^{-1} \circ f$ .

**Definição 3.** Um **isomorfismo**  $\phi$  de  $X$  em  $Y$  é um homomorfismo bijetivo cuja inversa é também um homomorfismo. Se  $X$  e  $Y$  são isomorfos, escrevemos  $X \cong Y$ .

Em outras palavras,  $\phi$  é um isomorfismo quando  $f(u)$  e  $f(v)$  são adjacentes se e somente se  $u$  e  $v$  são adjacentes. Dois grafos isomorfos possuem exatamente a mesma estrutura e em geral podemos tratá-los como se fossem iguais.

Um isomorfismo de  $X$  em si mesmo é chamado um **automorfismo**. O conjunto de todos os automorfismos em um grafo  $X$  forma um grupo, denominado **grupo de automorfismos** de  $X$  e denotado como  $Aut(X)$ . O grupo de automorfismos de um grafo  $X$  é um subgrupo do grupo simétrico  $Sym(V(X))$ , o grupo de todas as permutações dos vértices de  $X$ . Se  $X$  possui  $n$  vértices, escreveremos  $Sym(n)$  ao invés de  $Sym(V(X))$ . Em particular,  $Aut(K_n) \cong Sym(n)$ , já que toda permutação de vértices no grafo completo é um automorfismo.

Dois grafos  $X$  e  $Y$  são ditos **homomorficamente equivalentes** se

### 1.4. Algoritmos

Nesta seção exibiremos algoritmos que foram desenvolvidos ao longo do trabalho acompanhando o estudo dos temas e poderemos discutir sobre a complexidade assintótica de alguns desses problemas, trazendo resultados que sejam relevantes. Os códigos foram feitos utilizando a linguagem python e utilizamos a representação matricial para representar grafos no computador.

## 1. Grafos

Começamos verificando a existência de um homomorfismo de um grafo  $X$  em um grafo  $Y$  e depois se são isomorfos:

---

```
1 def verify_homo(X, Y):
2     for f in gen_func(len(X), len(Y)):
3         homo = True
4         # vejamos se f é homomorfismo:
5         for (i, j) in edges(X):
6             if Y[f[i]][f[j]] == 0:
7                 homo = False
8                 break
9         if homo: return f
10    return False
```

---

```
1 def verify_iso(X, Y):
2     if len(X) != len(Y): return False
3     for f in list(itertools.permutations(list(range(len(X))))):
4         iso = True
5         # vejamos se f é homomorfismo:
6         for (i, j) in edges(X):
7             if Y[f[i]][f[j]] == 0:
8                 iso = False
9                 break
10        if iso: # vejamos se  $f^{-1}$  é homomorfismo:
11            g = invert(f)
12            for (i, j) in edges(Y):
13                if X[g[i]][g[j]] == 0:
14                    return False
15        if iso: return f
16    return False
```

---

Aqui a função *gen\_func* gera todas as funções dos vértices de  $X$  nos vértices de  $Y$ , dando caráter exponencial ao algoritmo *verify\_homo*. De fato, o caso geral do problema de se dizer se existe um homomorfismo de um grafo  $X$  em um grafo  $Y$  é NP-completo (citar fonte?).

Para  $f : X \rightarrow Y$  ser um isomorfismo,  $f$  deve ser uma bijeção. Assim, olhamos agora apenas para as permutações em  $n$  elementos para gerar as funções candidatas em *verify\_iso*. O problema se mantém com tempo de execução exponencial para o pior caso. Entretanto, ainda não se foi possível mostrar que o problema é NP-completo, sendo um grande candidato a membro da classe de problemas NP que não se encontram em P nem em NP-completo [1]. Uma implementação otimizada para esse problema, assim como para encontrar o grupo de automorfismos de um grafo, é o programa *nauty*, de Brendan McKay, que consegue resolvê-lo para grafos com grande número de vértices [2].

---

## 1. Grafos

```
1 # Listando homomorfismos de X em Y
2 def list_homo(X, Y):
3     lista_homo = []
4     for f in gen_func(len(X), len(Y)):
5         homo = True
6         # vejamos se f é homomorfismo:
7         for (i, j) in edges(X):
8             if Y[f[i]][f[j]] == 0:
9                 homo = False
10                break
11            if homo: lista_homo.append(f)
12    return lista_homo
```

---

```
1 # Listando todos os automorfismos de X
2 def list_aut(X):
3     lista_auts = []
4     for f in list(itertools.permutations(list(range(len(X))))):
5         iso = True
6         for (i, j) in edges(X):
7             if X[f[i]][f[j]] == 0:
8                 iso = False
9                 break
10        if iso:
11            g = invert(f)
12            for (i, j) in edges(X):
13                if X[g[i]][g[j]] == 0:
14                    iso = False
15                    break
16            if iso: lista_auts.append(f)
17    return lista_auts
```

---

a

## A. Classes de Complexidade

# Referências Bibliográficas

- [1] Godsil, C. Royle, G. *Algebraic Graph Theory*, Springer, 2001.
- [2] McKay, B. D. *nauty User's Guide (Version 2.2)*, Computer Science Department Australian National University.