结合SIMD和GEMM的快速卷积 及其在高斯模糊中的应用

汇报人: 金闳奇

名词解释:

SIMD: Single Instruction Multiple Data 单指令多数据技术,同时对4个double做+-*/读写

GEMM: General Matrix Multiplication 通用矩阵相乘的优化算法,A*B=C

高斯模糊: 高斯核在图像上做滑动乘积求和的卷积运算, 使图像产生模糊效果

项目源码:

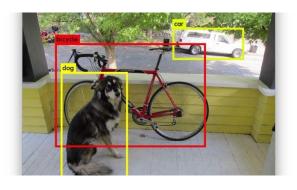
https://github.com/LeonJinC/Fast-Convolution-with-SIMD-and-GEMM

研究背景

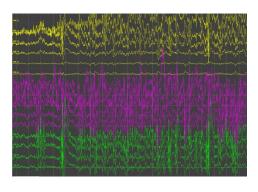
卷积神经网络(CNN),由于感受野、权值共享和池化等特点,大大降低了神经网络训练需要的参数数目,使得更深层神经网络的使用成为可能,提高了训练的效率以及收敛的效果,成为了深度学习中最为典型且性能优越的一种网络模型。

近年来,CNN 更是在多个方向持续发力,语音处理、文本提取、图像识别、通用物体检测、运动分析、自然语言理解甚至电脑波分析等方面均具有巨大突破。









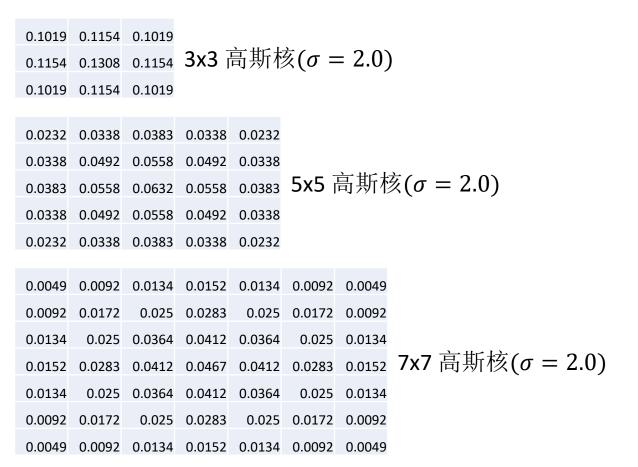
对于CNN,其灵魂就是卷积,而卷积不仅仅局限于CNN,在很多其他网络模型中也都有涉及。由此可见,卷积性能的好坏对于整个深度学习领域有着非凡的影响。

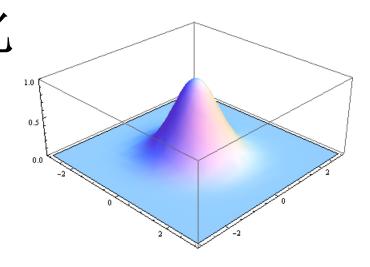
对于卷积,当前主流的算法有GEMM,FFT,Winograd。这3种算法中除了GEMM,其他2种都是以增加一定的操作复杂度为代价获取更低的计算复杂度,从而提升卷积的性能。



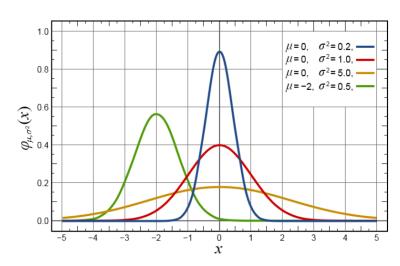
https://www.cnblogs.com/bingdaocaihong/p/7007346.html

二维高斯函数的采样和归一化



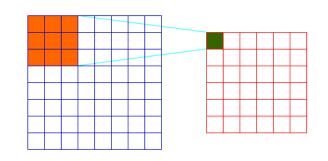


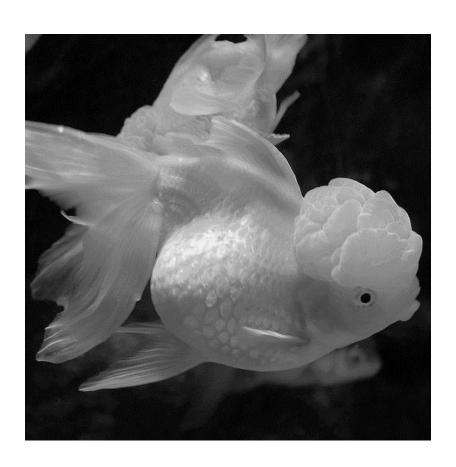
$$G(x,y) = \frac{1}{2\pi\sigma^2} e^{-\frac{x^2+y^2}{2\sigma^2}}$$



归一化: 高斯核中每个元素的范围约束在[0,1]之间,并且总和为1

高斯模糊 (灰度图,单通道图像)

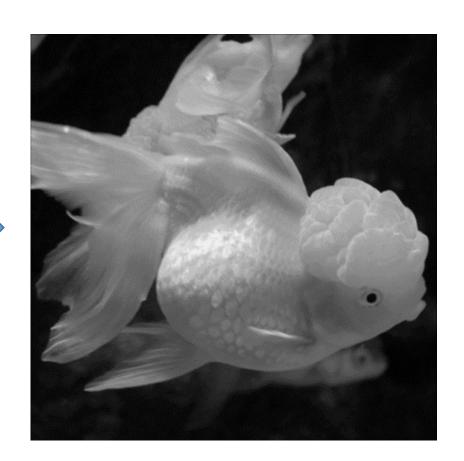




3x3 高斯核

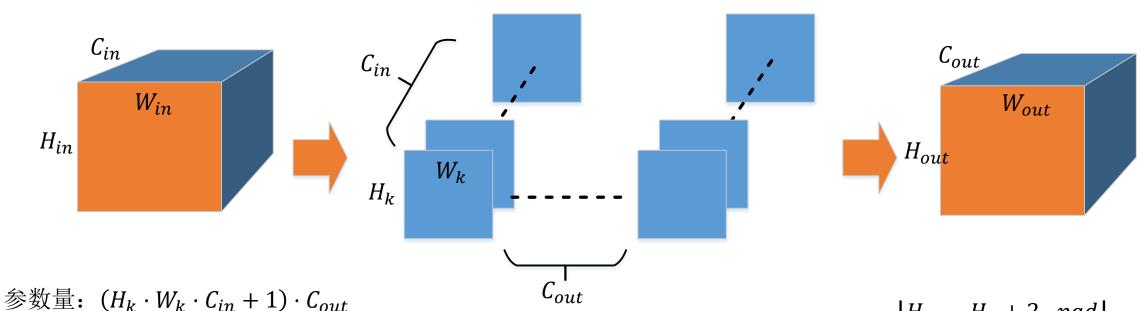
0.1019	0.1154	0.1019
0.1154	0.1308	0.1154
0.1019	0.1154	0.1019

SAME, stride=1



传统卷积(三维矩阵)

$$(C_{in}, H_{in}, W_{in}) \xrightarrow{(C_{in}, C_{out}, H_k, W_k, pad, stride)} (C_{out}, H_{out}, W_{out})$$

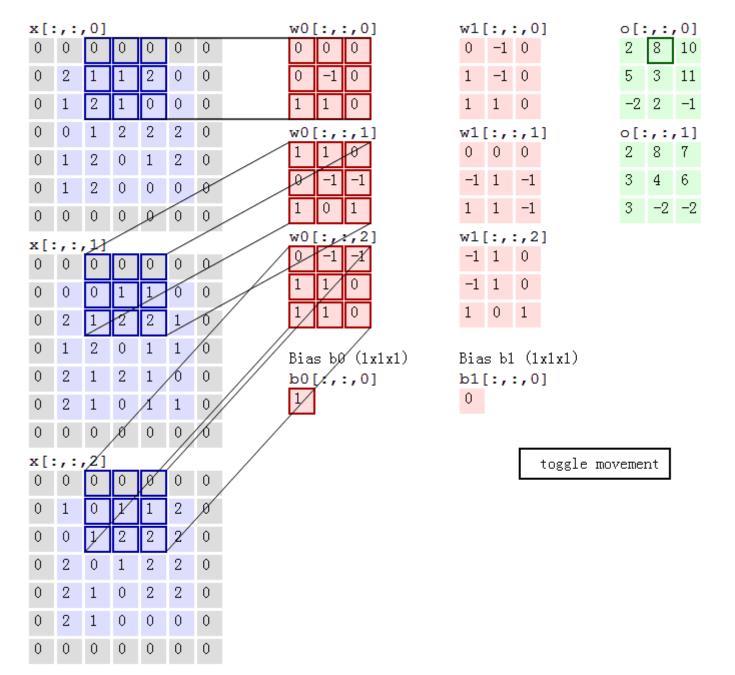


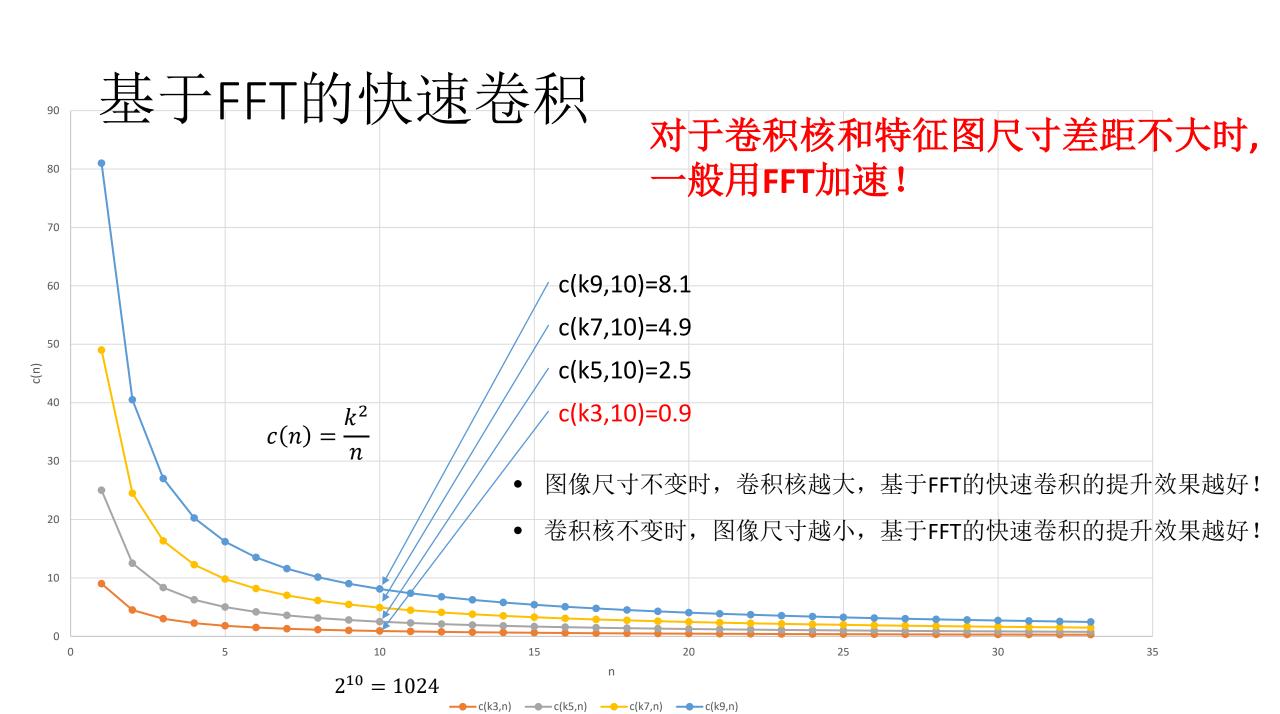
运算量: $(H_k \cdot W_k \cdot C_{in} + 1) \cdot C_{out} \cdot H_{out} \cdot W_{out}$

*这里的运算量是权值W相关的乘法和偏置b相关的加法

$$H_{out} = \left| \frac{H_{in} - H_k + 2 \cdot pad}{stride} \right| + 1$$

$$W_{out} = \left| \frac{W_{in} - W_k + 2 \cdot pad}{stride} \right| + 1$$



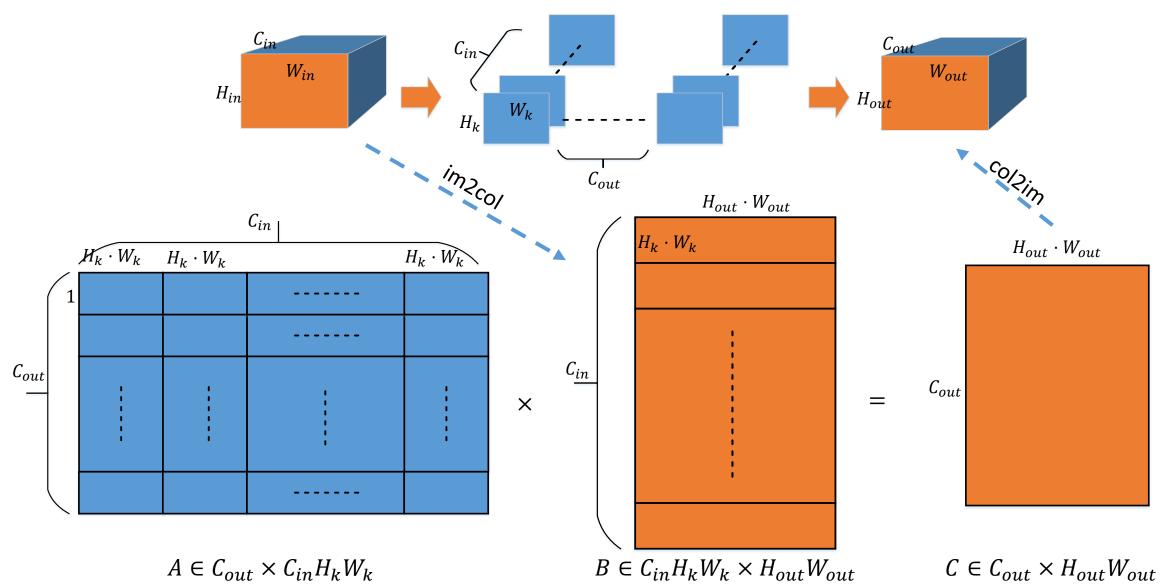


Caffe、MXNet、cuDNN

优点:空间连续,访问问速度加快,结合矩阵相乘算法加速

缺点:空间换时间,占用更多内存

基于GEMM的快速卷积



im2col:三维矩阵转2维矩阵

caffe im2col详解

https://blog.csdn.net/zhanghenan123/article/details/81984829

caffe源码深入学习6:超级详细的im2col绘图解析,分析caffe卷积操作的底层实现 https://blog.csdn.net/jiongnima/article/details/69736844

0	0	0	0	0	0	0
0	1	2	3	4	5	0
0	6	7	8	9	10	0
0	11	12	13	14	15	0
0	16	17	18	19	20	0
0	21	22	23	24	25	0
0	0	0	0	0	0	0

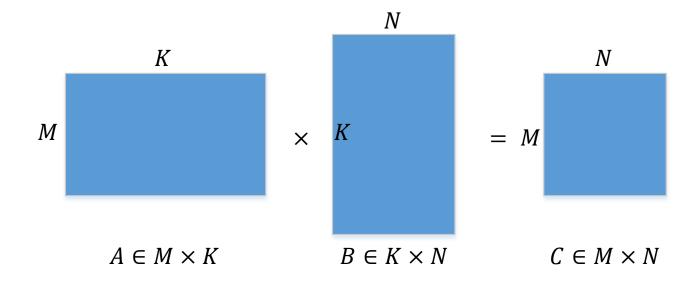
$$k = 3$$

$$pad = 1$$

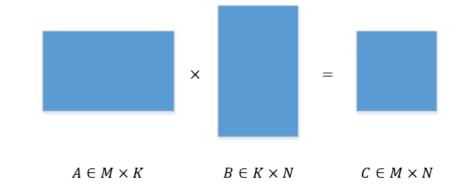
$$stride = 2$$

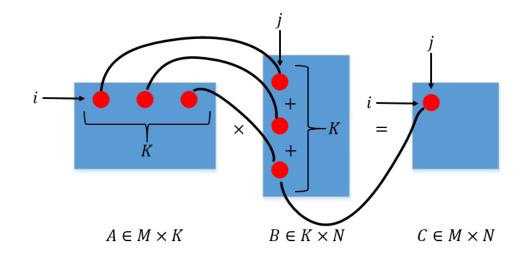
0	0	0	0	7	9	0	17	19
0	0	0	6	8	10	16	18	20
0	0	0	7	9	0	17	19	0
0	2	4	0	12	14	0	22	24
et/ji 1 .gni	11a 3	5	11	13	15	21	23	25
2	4	0	12	14	0	22	24	0
0	7	9	0	17	19	0	0	0
6	8	10	16	18	20	0	0	0
7	9	0	17	19	0	0	0	0

矩阵相乘

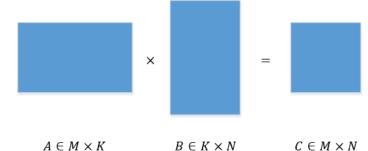


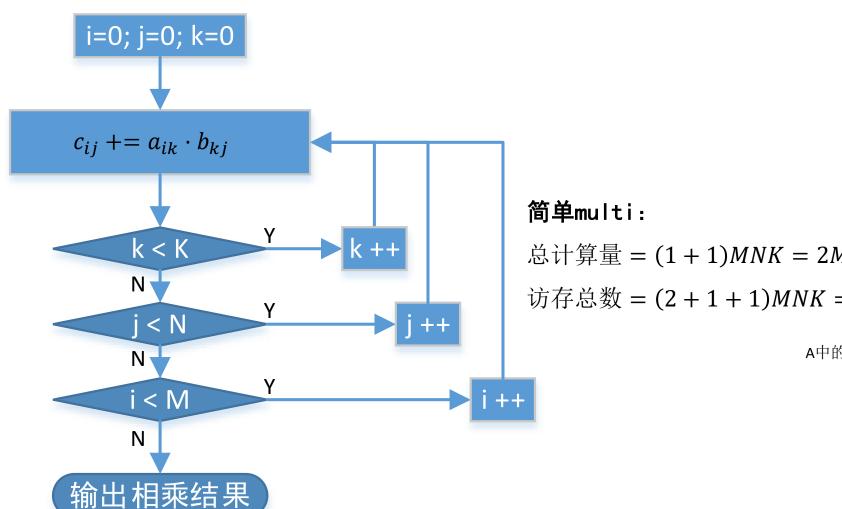
$$c_{ij} = \sum_{k=0}^{K} a_{ik} b_{kj}$$





GEMM通用矩阵相乘:multi





$$c_{ij} = \sum_{k=0}^{K} a_{ik} b_{kj}$$

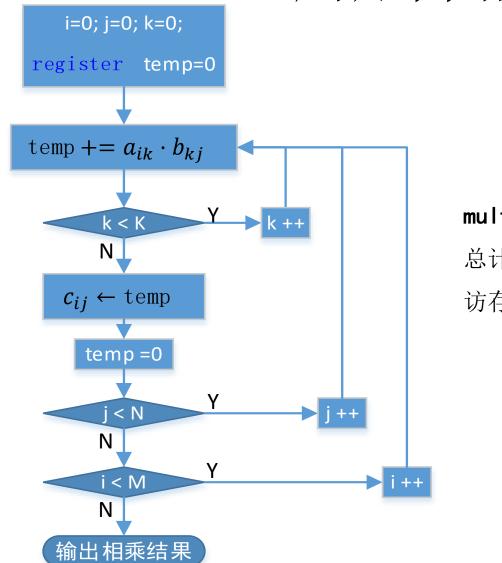
总计算量 = (1 + 1)MNK = 2MNK

访存总数 = (2 + 1 + 1)MNK = N(MK) + M(KN) + 2K(MN) = 4MNK



C中的每个元素要读K次和写K次

GEMM通用矩阵相乘: multi+register

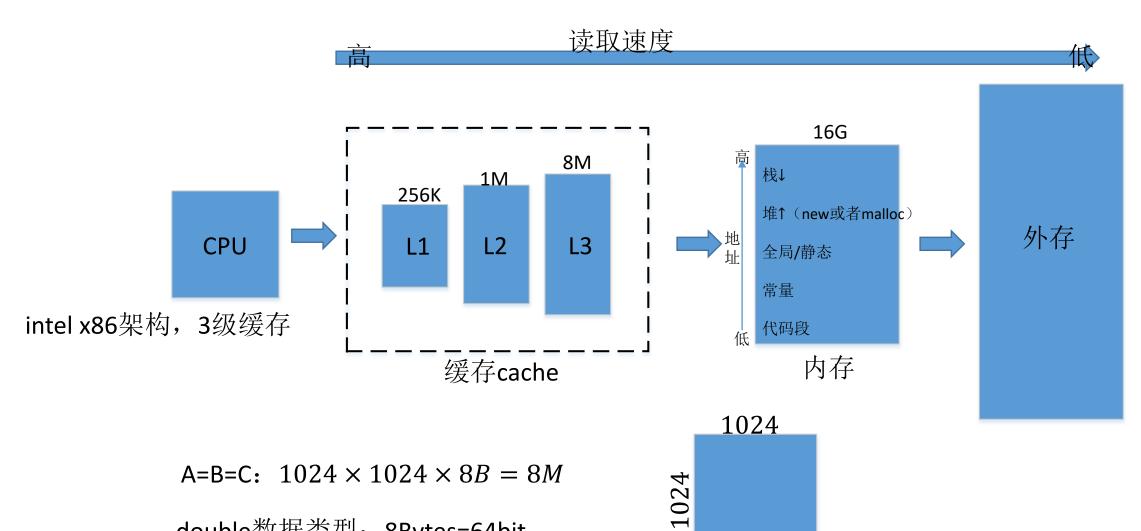


multi+register:

总计算量 = (1 + 1)MNK = 2MNK访存总数 = (1 + 1)MNK + MN = N(MK) + M(KN) + MN = 2MNK + MNA中的每个元素要读N次 B中的每个元素要读M次 C中的每个元素要写1次

CPU的缓存(cache)和内存

double数据类型: 8Bytes=64bit

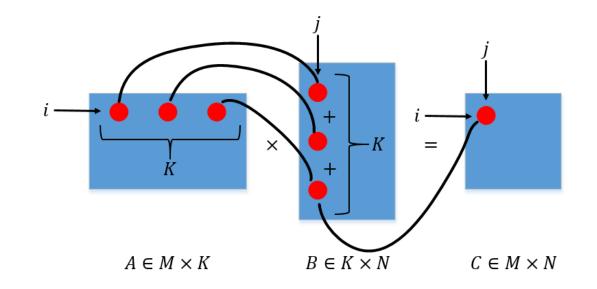


GEMM通用矩阵相乘: multi+ikj

$$A[3][3] = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix}$$

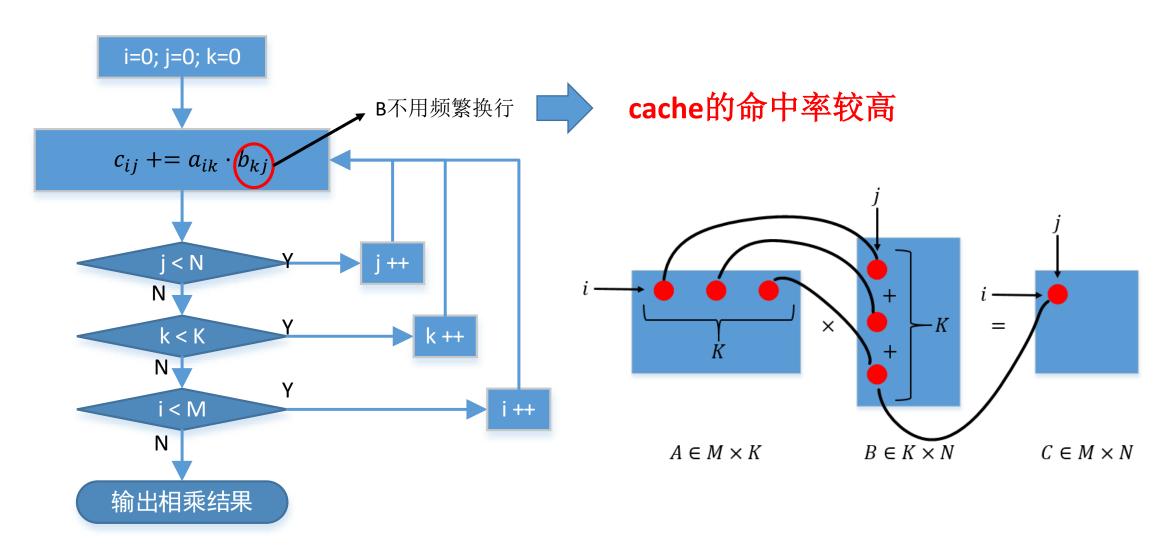
行优先存储:{123456789} 比如, C++中的二维数组

列优先存储: {147258369}



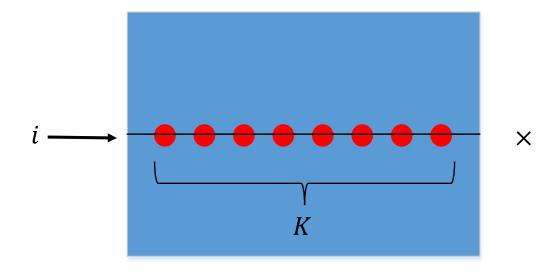
cache的命中率不高 B每读一次都要换行, i=0; j=0; k=0 将数据从内存加载到cache k < K N j < NN i < M输出相乘结果

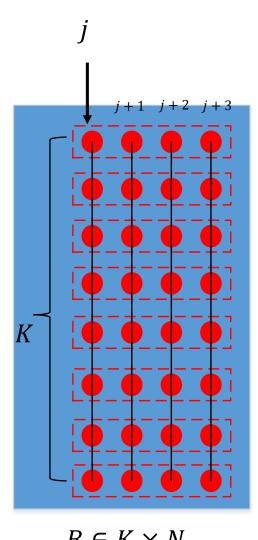
GEMM通用矩阵相乘: multi+ikj

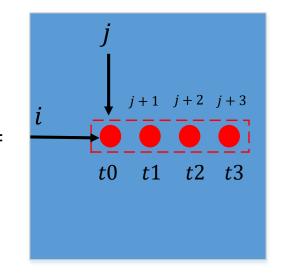


GEMM通用矩阵相乘: unroll 4

循环展开,unroll=4







 $A \in M \times K$

 $B \in K \times N$

 $C \in M \times N$

GEMM通用矩阵相乘: unroll 4

unroll 1x4:

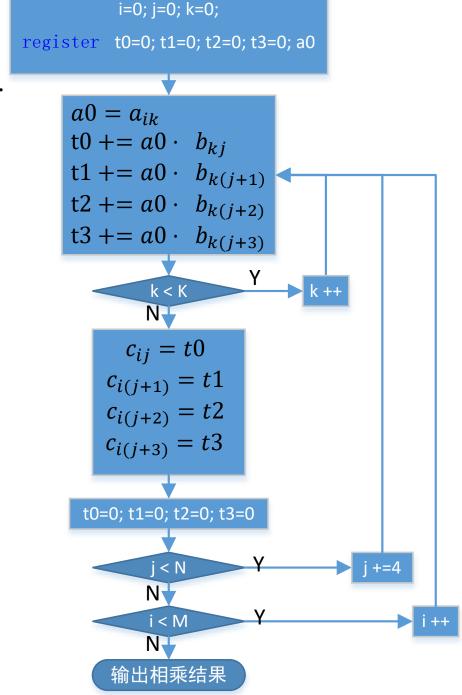
总计算量 =
$$(1 + 1)MNK = 2MNK$$

访存总数 =
$$\frac{1}{4}N(MK) + M(KN) + MN = 5/4MNK + MN$$

A中的每个元素复用4次
B中的每个元素要读M次

C中的每个元素要写1次

优点:减少B矩阵频繁换行带来的损失(1次计算4个再换行);减少对A矩阵的访问次数(每个A元素复用4次)



SIMD技术及上层抽象实现

SIMD256: CPU同时对256bit的数据进行读写或者运算 (256 bit = 32 Bytes = 4 double = 8 float = 8 int)

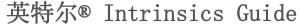
烤面包:单指令多数据SIMD技术



具体实现(烤架): intel x86架构的AVX2.0指令集支持SIMD256



上层抽象实现: C++的immintrin.h封装了支持AVX2.0的api和数据类型

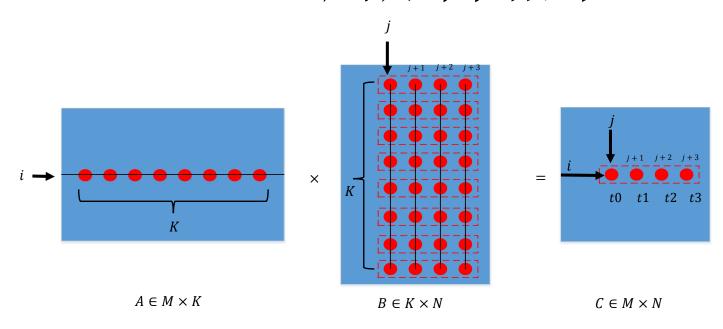


https://software.intel.com/sites/landingpage/IntrinsicsGuide/#techs=AVX



```
数据类型: _m256d
加载/存放api:
_mm256_broadcast_sd//加载64bit并填充
_mm256_load_pd//加载256bit
_mm256_store_pd//存放256bit
运算api:
_mm256_add_pd//加
_mm256_mul_pd//乘
```

GEMM通用矩阵相乘: SIMD256



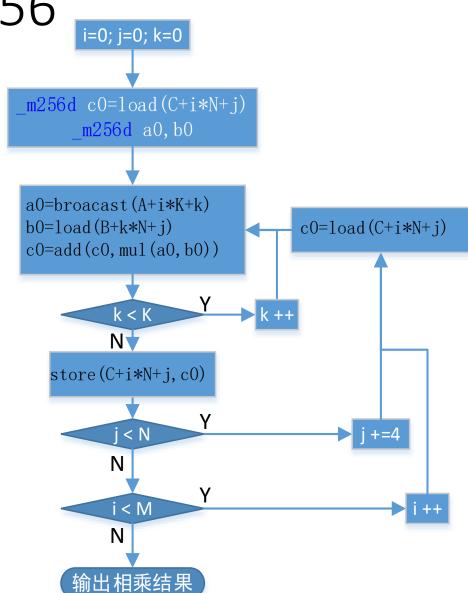
SIMD256:

总计算量 =
$$(1+1) \cdot M \cdot N \cdot K = 2MNK$$

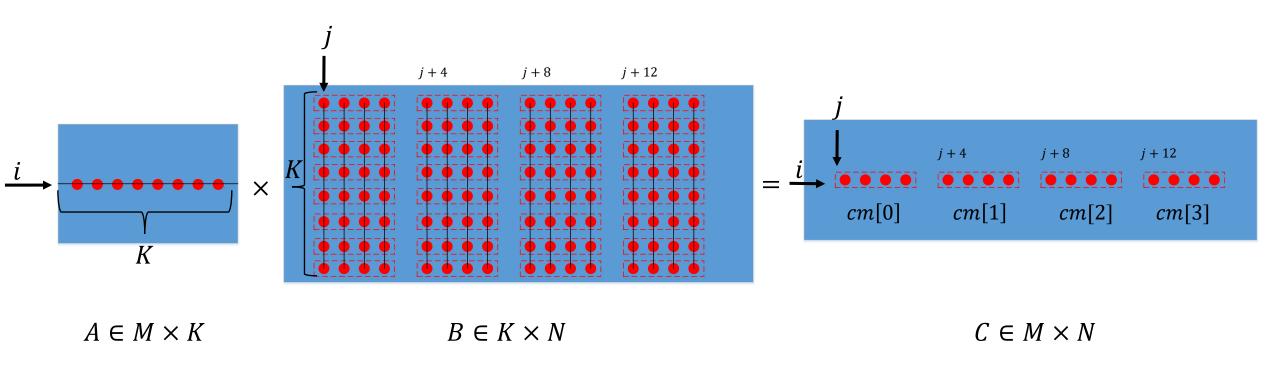
访存总数 =
$$\frac{N}{4}$$
 (MK) + $M\left(K\frac{N}{4}\right)$ + $2(M\frac{N}{4})$ = $\frac{1}{2}MNK$ + $\frac{1}{2}MN$ A中的每个元素复用4次

B中的最小元素变为1x4

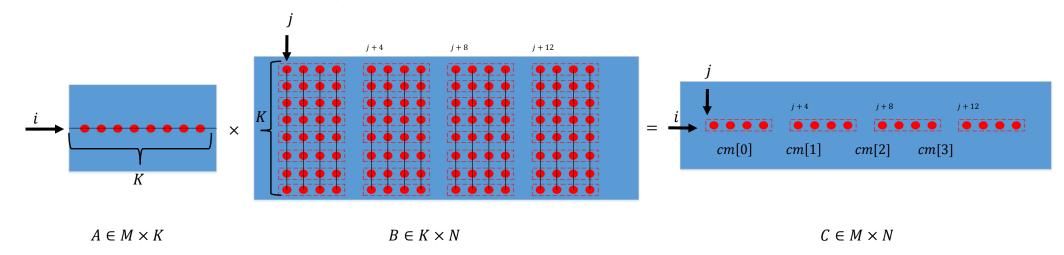
C中的每个元素要读1次和写1次 最小元素为1x4



GEMM通用矩阵相乘: SIMD256+unroll 4



GEMM通用矩阵相乘: SIMD256+unroll 4



SIMD256+unroll4:

总计算量 =
$$(1+1) \cdot M \cdot N \cdot K = 2MNK$$

访存总数 =
$$\frac{1}{4}\frac{N}{4}(MK) + M\left(K\frac{N}{4}\right) + 2(M\frac{N}{4}) = \frac{5}{16}MNK + \frac{1}{2}MN$$

A中的每个元素复用16次

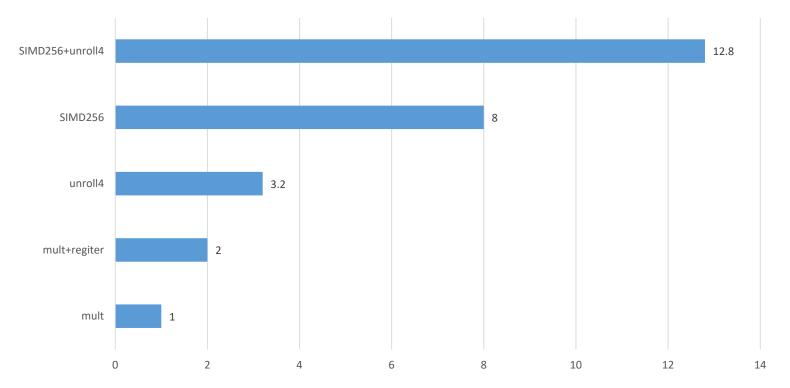
B中的最小元素变为1x4

C中的每个元素要读1次和写1次,最小元素为1x4

GEMM通用矩阵相乘: 访存优势对比

	multi	multi+register	unroll4	SIMD256	SIMD256+unroll4
访存总数	4MNK	2MNK+MN	5/4MNK+MN	1/2MNK+1/2MN	5/16MNK+1/2MN





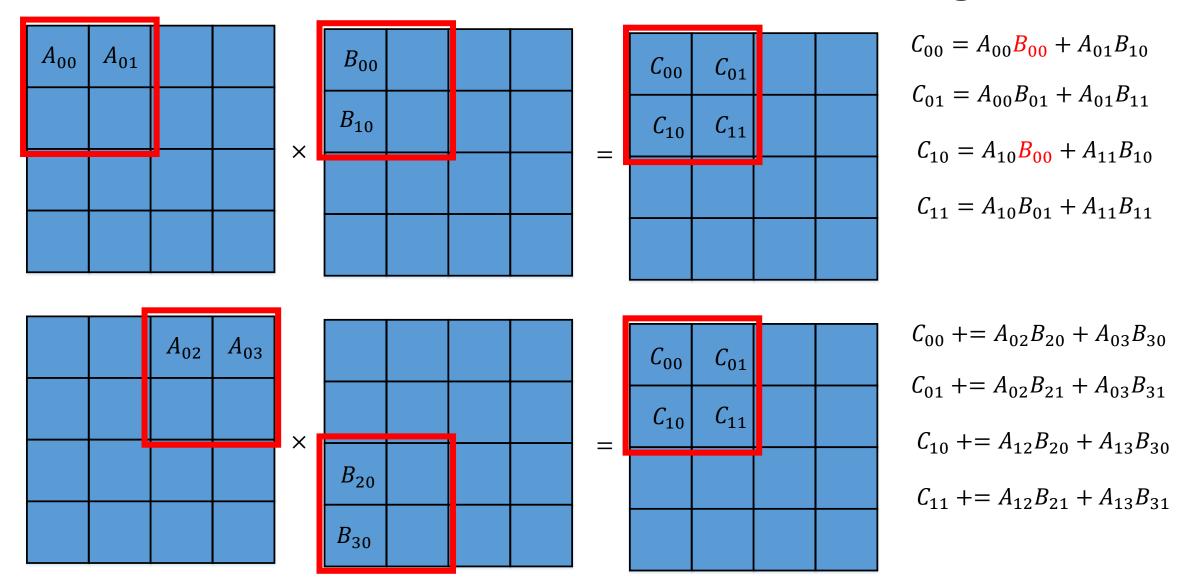
GEMM通用矩阵相乘: cache blocking

A_{00}	A_{01}	A_{02}	A_{03}		B_{00}			C_{00}		
					B_{10}					
				×	B_{20}		=			
					B_{30}					

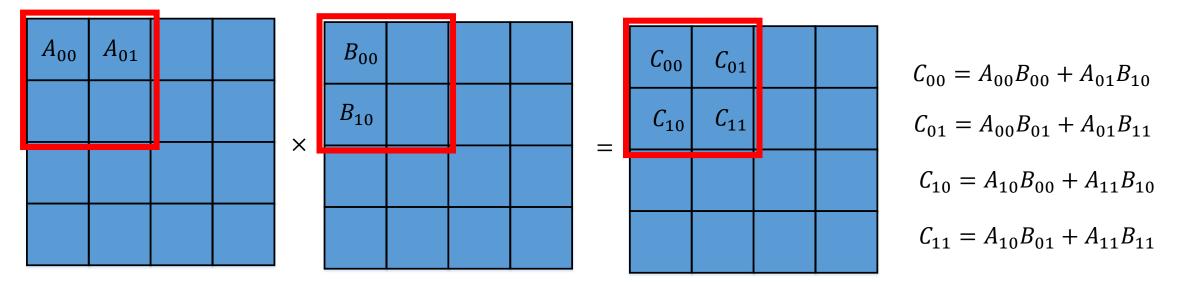
 $C_{00} = A_{00}B_{00} + A_{01}B_{10} + A_{02}B_{20} + A_{03}B_{30}$

- B矩阵的每个block的每个单元(比如 B_{00})复用2次,提高cache命中率
 - ,矩阵B的读取不用频繁将数据在内存和缓存之间转移,提高cache命中率

GEMM通用矩阵相乘: cache blocking



GEMM通用矩阵相乘: cache blocking+openMP



根据block以及block中的每个单元的计算独立性,

利用**多线程技术**对每个单元进行独立计算(比如 C_{00} 、 C_{01} 、 C_{10} 、 C_{11})

GEMM通用矩阵相乘: 优化方法比较

VS -> 分析 -> 性能探测器 -> 性能向导 -> 检测

测试SIMD和GEMM201107(6).vsp □ × M	lyMatrix.cpp	源.cpp				
← → 当前视图: 调用方/被调用方(C)		- Y = 9 9 1 1 1	1 %			
调用 main 的函数						
函数名	调用数	已用非独占时间百分比	已用独占时间百分比	平均已用非独占时间 ▼	平均已用独占时间	模块名
_scrt_common_main_seh	1	97.76	0.04	15,841.22	7.03	测试SIMD和GEMM.exe
当前函数						
main	1	97.76	0.04	15,841.22	7.03	测试SIMD和GEMM.exe
由 main 调用的函数						
Matrix::multi	1	35.51	35.49	5,754.59	5,751.31	测试SIMD和GEMM.exe
Matrix::multi_register	1	30.94	30.92	5,013.63	5,010.41	测试SIMD和GEMM.exe
Matrix::multi_loopunrolling	1	11.98	11.96	1,941.39	1,938.34	测试SIMD和GEMM.exe
Matrix::multi_avx	1	7.17	7.15	1,161.74	1,158.73	测试SIMD和GEMM.exe
Matrix::multi_midk	1	5.42	5.40	878.19	874.61	测试SIMD和GEMM.exe
Matrix::multi_avx_unrollx4	1	4.84	4.82	784.73	781.73	测试SIMD和GEMM.exe
Matrix::multi_avx_unrollx4_blk	1	1.42	1.40	229.66	226.65	测试SIMD和GEMM.exe
Matrix::multi_avx_unrollx4_blk_omp	1	0.39	0.03	62.51	4.69	测试SIMD和GEMM.exe

采用行优先的矩阵

A:1024*1024

B:1024*1024

C:1024*1024

计算: A*B=C

编译器选项: /O2 /arch:AVX2 /openmp

	multi	register	unroll4	SIMD256	multi+ikj	SIMD256+ unroll4	SIMD256+ cache block	SIMD256+ cache block+omp
非独占时间(ms)	5754.59	5013.63	1941.39	1161.74	878.19	784.73	229.66	62.51
加速比		1.14	2.96	4.95	6.55	7.33	25.05	92.06

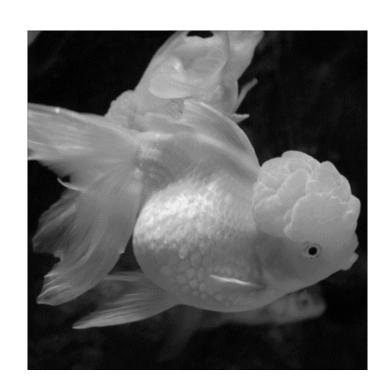
高斯模糊的三种实现方法



3x3 高斯核

0.1019 0.1154 0.1019 0.1154 0.1308 0.1154 0.1019 0.1154 0.1019

SAME, stride=1



- 普通卷积
- 基于FFT的快速卷积
- 基于GEMM的快速卷积

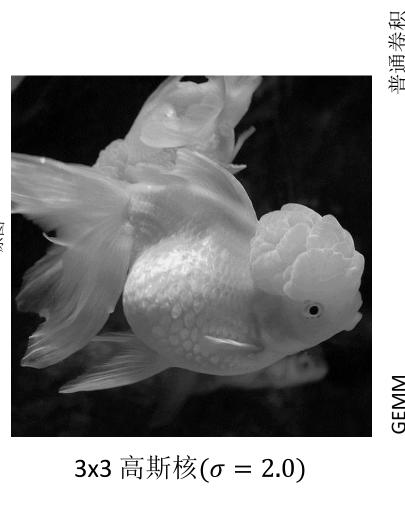
快速卷积方法的性能比较

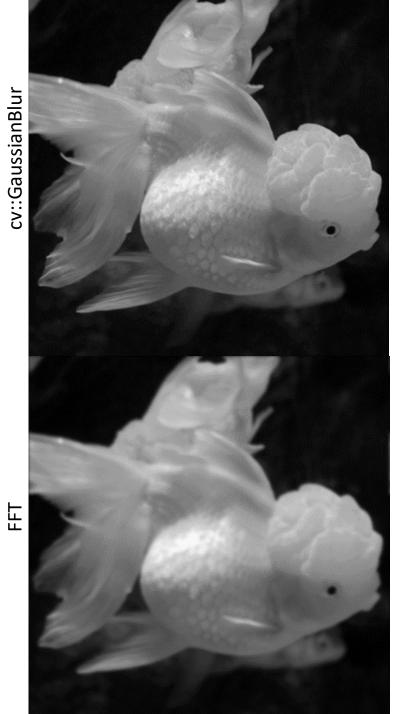
srcIm:				·			
8	7	9	143	147	20	6	14
5	7	168	189	145	17	15	16
153	141	174	158	137	18	16	13
7	128	139	133	169	165	174	154
70	104	119	207	167	134	145	144
15	85	34	98	104	78	87	106
20	25	87	45	91	98	62	3
15	23	11	24	8	13	12	10

输入图像8*8

3x3 高斯核($\sigma = 2.0$)

```
. 3035 61. 8179 88. 1619 105. 104 113. 005
19. 9665 35. 7279 48. 084 56. 5088 63. 0359 62. 478
 47228 19.7953 24.0374 28.6594 30.3888 30.9072 21.67
myGaussianBlur_GEMM:
  14467 21.3091 57.8506 90.4132 75.7655 38.5383 9.8026
35. 123 73. 0118 111. 462 143. 169 110. 061
  . 4258 104. 268 139. 265 156. 995 125. 823 92. 2637 63. 3453 42. 4238
                        155.897 144.261
45.3984 79.8711 116.664 132.187 141.004 135.
35. 3035 61. 8179 88. 1619 105. 104 113. 005 106. 399 95. 1215 61. 9626
19. 9665 35. 7279 48. 084 56. 5088 63. 0359 62. 478
 47228 19. 7953 24. 0374 28. 6594 30. 3888 30. 9072 21. 67
GaussianBlur:
                57.851 90.413 75.766 38.538
                111.462 143.169 110.061 56.251
                                63.036
19.967
       35. 728
                48.084
                        56.509
                                        62. 478
       19.795 24.037 28.659 30.389 30.907 21.670 9.355
myGaussianB1ur FFT:
                                 106.06
                         118.31
                                         66.62
                        175.34
                                 159.99
                                         115, 27
                153. 44
                206.87
                        231.76
                        255.00
                                 251. 13
        163.84
                201.24
                        230.68
                                 235.32
                                         211.27
                144. 26
                        173.40
                                 182.03
                                         163.73
                                                  129.24
        57.57
                90.15
                         116.52
                                121.82
                                         101. 12
                                                          39.05
        36.13
                71.30
                         93.57
                                 89.78
                                                          -0.00
```





快速卷积方法的性能比较

测试高斯模糊的三种实现0110	7(8).vsp ≄ × testFFT	.cpp testFFT.h	MyMatrix.h	MyMatrix.cpp 源.c	рр	
← → 当前视图: 调用方/被调	開方(C)	- Y ' Y ≡	🦖 👇 🖺 😘			
调用 main 的函数					_	
函数名	调用数	已用非独占时间百分比	已用独占时间百分比	平均已用非独占时间 ▼	平均已用独占时间	模块名
_scrt_common_main_seh	1	98.90	6.03	5.19	0.32	测试高斯模糊的三种实现方法
当前函数						
main	1	98.90	6.03	5.19	0.32	测试高斯模糊的三种实现方法
由 main 调用的函数						
cv::imread	1	55.78	55.78	2.93	2.93	opencv_imgcodecs340.dll
myGaussianBlur_FFT	1	11.76	0.25	0.62	0.01	测试高斯模糊的三种实现方法
cv::GaussianBlur	1	7.41	7.41	0.39	0.39	opencv_imgproc340.dll
Matrix::conv_nature	1	5.56	4.43	0.29	0.23	测试高斯模糊的三种实现方法
myGaussianBlur_GEMM	1	3.54	0.00	0.19	0.00	测试高斯模糊的三种实现方法

像 128*128

斯核($\sigma = 2.0$)

选项: ch:AVX2

SIMD256+unroll8

	基于FFT的快卷	cv::GaussianBlur	普通卷积	基于GEMM的快卷
非独占时间(ms)	0.62	0.39	0.29	0.19
加速比	0.46	0.74		1.52

快速卷积方法的性能比较



	普通卷积	基于GEMM的快卷	基于FFT的快卷	cv::GaussianBlur
非独占时间(ms)	1.29	1.24	0.66	0.45
加速比		1.04	1.95	2.87

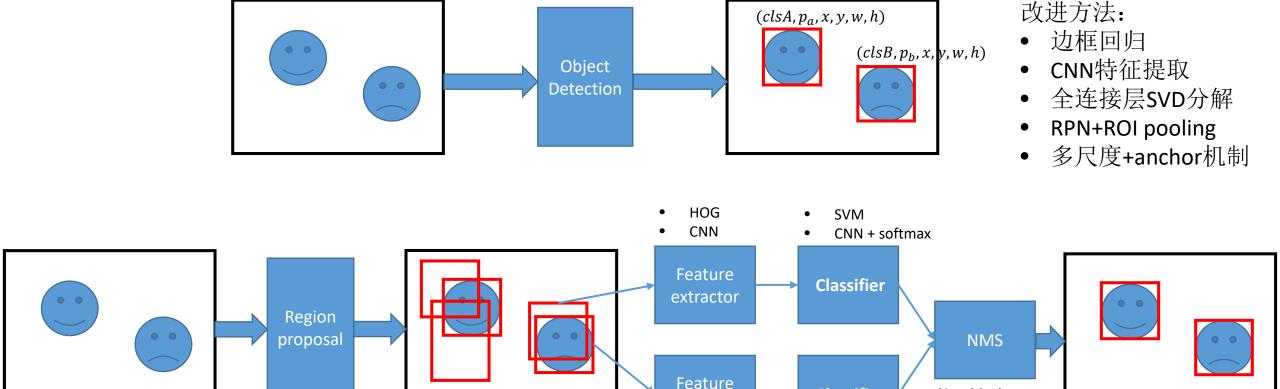
欢迎批评指正

https://github.com/LeonJinC/Fast-Convolution-with-SIMD-and-GEMM

名称	类型
Colfirst_Matrix_and_GEMM_SIMD	文件夹
Rowfirst_Matrix_and_GEMM_SIMD	文件夹
Three_methods_of_Gaussian_Blur_based_on_Fast_Convolution	文件夹
README	MD 文件
RESULTSOGEMM	JPG 文件
RESULTS1Fast_Convolution3	JPG 文件
RESULTS2Fast_Convolution7	JPG 文件
RESULTS3Image	JPG 文件
RESULTS4Matrix	JPG 文件
₫ 结合SIMD和GEMM的快速卷积及其在高斯模糊中的应用	Microsoft PowerPoint 演示文稿

【下回预讲】

目标检测框架: two stage算法



extractor

Classifier

Non-Maximum

Suppression

- Region proposal生成方法 https://www.cnblogs.com/alexanderkun/p/6128058.html
- RCNN论文 https://arxiv.org/pdf/1311.2524.pdf

Selective Search

CPMC

参考文献

[1]Chetlur S, Woolley C, Vandermersch P, et al. cuDNN: Efficient Primitives for Deep Learning[J]. Computer ence, 2014.

[2]Nguyen-Thanh N, Le-Duc H, Ta D T, et al. Energy Efficient Techniques using FFT for Deep Convolutional Neural Networks[C]// International Conference on Advanced Technologies for Communications. IEEE, 2016.

[3]Mathieu M, Henaff M, Lecun Y. Fast Training of Convolutional Networks through FFTs[J]. Eprint Arxiv, 2013.

[4]Lavin A, Gray S. Fast Algorithms for Convolutional Neural Networks[J]. 2015.