

# Linear Algebra 08

时间: 2022年5月26日

1. 若方程组

$$(I) \begin{cases} ax_1 + x_2 + x_3 = a^3, \\ (1+a)x_1 + (1+a)x_2 + 2x_3 = a(a^2+1) \end{cases} \text{与方程组 (II)} \begin{cases} x_1 + x_2 + ax_3 = a^2, \\ (1+a)x_1 + 2x_2 + (1+a)x_3 = 1+a^2, \\ (1+a)x_1 + (1+a)x_2 + 2x_3 = 1+a \end{cases}$$

同解, 计算A的值.

【解析】

1. 本题利用矩阵的秩的性质分类讨论即可.

方程组(II) 系数矩阵  $\begin{bmatrix} 1 & 1 & a \\ 1+a & 2 & 1+a \\ 1+a & 1+a & 2 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & a \\ a & 1 & 1 \\ a & a & 2-a \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & a \\ a-a & 1-a & 1-a^2 \\ a-a & a-a & 2-a-a^2 \end{bmatrix}$

$\rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & a \\ 0 & 1-a & (1-a)(1+a) \\ 0 & 0 & (2+a)(1-a) \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & a \\ 0 & 1 & 1+a \\ 0 & 0 & 2+a \end{bmatrix} \quad (1-a)^2 = (1-a^2)(2+a).$

分类讨论: ①  $a \neq -2$  且  $a \neq 1$  时, 矩阵的秩为3.

方程组  $\begin{bmatrix} a & 1 & 1 \\ 1+a & 1+a & 2 \end{bmatrix}$  的矩阵的秩  $\begin{bmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \end{bmatrix}$  的秩最多为2.

于是我们知道两方程组不同解(舍).

②  $a = -2$  时,

$\begin{bmatrix} 1 & 1 & -2 & | & 4 \\ -1 & 2 & -1 & | & 5 \\ -1 & -1 & 2 & | & -1 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & -2 & | & 4 \\ 0 & 3 & -3 & | & 9 \\ 0 & 0 & 0 & | & 3 \end{bmatrix}$  方程组无解, 不可能(舍).

③  $a = 1$  时,

(II)  $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 2 & 2 & 2 & | & 2 \\ 2 & 2 & 2 & | & 2 \end{bmatrix}$  (I)  $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 2 & 2 & 2 & | & 2 \end{bmatrix}$  (I)与(II)同解.

故  $a = 1$  符合题意.

对于方程组(III), 其系数行列式

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & a \\ 1+a & 2 & 1+a \\ 1+a & 1+a & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & a \\ a & 1 & 1 \\ 1+a & 1+a & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 1 & a \\ a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \end{vmatrix}$$

$$= (a+2) \begin{vmatrix} 1 & 1 & a \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \end{vmatrix} = (a+2) \begin{vmatrix} 1 & 1 & a \\ 0 & 0 & 1-a \\ 0 & a-1 & 1-a \end{vmatrix}$$

$$= (a+2)(a-1)^2.$$

当  $a \neq -2$  且  $a \neq 1$  时, 行列式不为零, 方程组 (II) 必有唯一解; 此时对于方程组 (I), 对其系数矩阵作初等行变换, 有

$$\begin{bmatrix} a & 1 & 1 \\ 1+a & 1+a & 2 \end{bmatrix} \rightarrow \begin{bmatrix} a & 1 & 1 \\ 1 & a & 1 \end{bmatrix},$$

系数矩阵的秩等于增广矩阵的秩 ( $< 3$ ), 有无穷多解, 不符合题意, 舍去.

当  $a = -2$  时, 对方程组 (II) 的增广矩阵作初等行变换, 有

$$\left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -2 & 4 \\ -1 & 2 & -1 & 5 \\ -1 & -1 & 2 & -1 \end{array} \right] \rightarrow \left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 0 & 3 & -3 & 9 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{array} \right],$$

系数矩阵的秩不等于增广矩阵的秩, 方程组 (II) 无解, 不符合题意, 舍去.

当  $a = 1$  时, 方程组 (I) 的增广矩阵为

$$\left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 & 2 \end{array} \right];$$

方程组 (II) 的增广矩阵为

$$\left[ \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 2 & 2 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 2 & 2 \end{array} \right].$$

此时 (I) 与 (II) 同解.

综上可得  $a = 1$ .

2. 设矩阵  $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & k & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$ , 已知  $A$  的一个特征值为 3.

(1) 求  $k$ ;

(2) 求矩阵  $P$ , 使  $(AP)^T(AP)$  为对角矩阵.

2. 已知特征值, 求解  $A$  中的  $k$ .

$$|\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda & -1 & 0 & 0 \\ -1 & \lambda & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda - k & -1 \\ 0 & 0 & -1 & \lambda - 2 \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} -1 & \lambda & 0 & 0 \\ -1 & \lambda & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda - k & -1 \\ 0 & 0 & -1 & \lambda - 2 \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} -1 & \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda^2 - 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda - k & -1 \\ 0 & 0 & -1 & \lambda - 2 \end{vmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{vmatrix} -1 & \lambda & 0 & 0 \\ 0 & \lambda^2 - 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & \lambda - 2 \\ 0 & 0 & \lambda^2 - (k+2)\lambda + 2k - 1 & -1 \end{vmatrix} \rightarrow (\lambda^2 - 1)[\lambda^2 - (k+2)\lambda + 2k - 1] = 0, \dots \textcircled{1}$$

$\textcircled{1} \rightarrow \lambda = 3$  为方程的一个解.  $\Rightarrow 8(9 - 3k - 8 + 2k - 1) = 0 \Rightarrow (-k + 2) = 0 \Rightarrow k = 2$ .

解得  $k = 2$ .

$(AP)^T AP$  为对称矩阵.

联想  $x^T A x$  的标准化形式  $\Rightarrow (P\vec{y})^T A (P\vec{y}) \Rightarrow \vec{y}^T \underbrace{P^T A P}_{\text{对称矩阵}} \vec{y}$

$k=2$  时,  $A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & & \\ 1 & 0 & & \\ & & 2 & 1 \\ & & 1 & 2 \end{bmatrix}$  注意到  $A$  为对称矩阵

$$\text{故 } (AP)^T (AP) = P^T A^T A P = P^T (A^T A) P = P^T (A^2) P$$

$$A^T A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & & \\ 0 & 1 & & \\ & & 5 & 4 \\ & & 4 & 5 \end{bmatrix}$$

利用其对  $P^T A^2 P$  化为对称矩阵.

那我们求解这样的矩阵  $P$  即可.

【解析】 (1) 矩阵  $A$  的特征多项式为

$$|\lambda E - A| = \begin{vmatrix} \lambda & -1 & 0 & 0 \\ -1 & \lambda & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \lambda - k & -1 \\ 0 & 0 & -1 & \lambda - 2 \end{vmatrix} = (\lambda^2 - 1) [\lambda^2 - (k+2)\lambda + (2k-1)],$$

将  $A$  的特征值  $\lambda = 3$  代入上式, 有

$$|3E - A| = (3^2 - 1) [3^2 - 3(k+2) + (2k-1)] = 0,$$

解得  $k = 2$ .

(2) 由 (1) 的结果, 得矩阵

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

因为  $A^T = A$ , 所以

$$(AP)^T (AP) = P^T A^2 P,$$

而

$$A^2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 4 \\ 0 & 0 & 4 & 5 \end{bmatrix}$$

对应于  $A^2$  的二次型为

$$\begin{aligned} x^T A^2 x &= x_1^2 + x_2^2 + 5x_3^2 + 5x_4^2 + 8x_3x_4 \\ &= x_1^2 + x_2^2 + 5\left(x_3 + \frac{4}{5}x_4\right)^2 + \frac{9}{5}x_4^2 \end{aligned}$$

作线性变换

$$\begin{cases} y_1 = x_1, \\ y_2 = x_2, \\ y_3 = x_3 + \frac{4}{5}x_4, \\ y_4 = x_4, \end{cases}$$

即

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 - \frac{4}{5}y_4 \\ y_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{4}{5} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{bmatrix} = \mathbf{P}\mathbf{y},$$

其中

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -\frac{4}{5} \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \mathbf{y} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{bmatrix}$$

将  $\mathbf{x} = \mathbf{P}\mathbf{y}$  代入二次型  $\mathbf{x}^T \mathbf{A}^2 \mathbf{x}$ , 得

$$\begin{aligned} \mathbf{x}^T \mathbf{A}^2 \mathbf{x} &= (\mathbf{P}\mathbf{y})^T \mathbf{A}^2 (\mathbf{P}\mathbf{y}) = \mathbf{y}^T (\mathbf{A}\mathbf{P})^T (\mathbf{A}\mathbf{P}) \mathbf{y} \\ &= \mathbf{y}^T \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{9}{5} \end{bmatrix} \mathbf{y} \end{aligned}$$

即矩阵  $\mathbf{P}$ , 使得

$$(\mathbf{A}\mathbf{P})^T (\mathbf{A}\mathbf{P}) = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{9}{5} \end{bmatrix}$$

3. 若可逆矩阵  $\mathbf{D}$  满足  $\mathbf{D}^T \mathbf{D} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -3 \\ 1 & -3 & 6 \end{bmatrix}$ , 计算  $\mathbf{D}$ .

【解析】方法一 记  $\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -3 \\ 1 & -3 & 6 \end{bmatrix} = \mathbf{A}$ , 则其对应的二次型为

$$f(x_1, x_2, x_3) = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = x_1^2 + 2x_2^2 + 6x_3^2 - 2x_1x_2 + 2x_1x_3 - 6x_2x_3$$

$$= (x_1 - x_2 + x_3)^2 + (x_2 - 2x_3)^2 + x_3^2 = [x_1 - x_2 + x_3, x_2 - 2x_3, x_3] \begin{bmatrix} x_1 - x_2 + x_3 \\ x_2 - 2x_3 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

$$= [x_1, x_2, x_3] \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \text{ 记 } [x_1, x_2, x_3] \mathbf{D}^T \mathbf{D} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix},$$

$$\text{其中 } \mathbf{A} = \mathbf{D}^T \mathbf{D}, \mathbf{D} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

方法二、在方法一中,  $f(x_1, x_2, x_3) = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = (x_1 - x_2 + x_3)^2 + (x_2 - 2x_3)^2 + x_3^2$ , 令

$$\begin{cases} x_1 - x_2 + x_3 = y_1, \\ x_2 - 2x_3 = y_2, \\ x_3 = y_3, \end{cases} \text{ 则 } f(x_1, x_2, x_3) = y_1^2 + y_2^2 + y_3^2, \text{ 也即可作可逆线性变换 } \mathbf{x} = \mathbf{C}\mathbf{y}, \text{ 其中}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{bmatrix}, \text{ 得 } \mathbf{C} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}^{-1}, \text{ 因此}$$

$$f = \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{y}^T \mathbf{C}^T \mathbf{A} \mathbf{C} \mathbf{y} = \mathbf{y}^T \mathbf{E} \mathbf{y},$$

$$\text{故 } \boldsymbol{C}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{A} \boldsymbol{C} = \boldsymbol{E}, \text{ 则 } \boldsymbol{A} = (\boldsymbol{C}^{-1})^{\mathrm{T}} \boldsymbol{C}^{-1} = \boldsymbol{D}^{\mathrm{T}} \boldsymbol{D}, \text{ 故 } \boldsymbol{D} = \boldsymbol{C}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & -2 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

【注】所求的矩阵  $\boldsymbol{D}$  不唯一.