DIGITAL SIGNAL PROCESSING

Processamento Digital de Sinais

DIGITAL SIGNAL PROCESSING

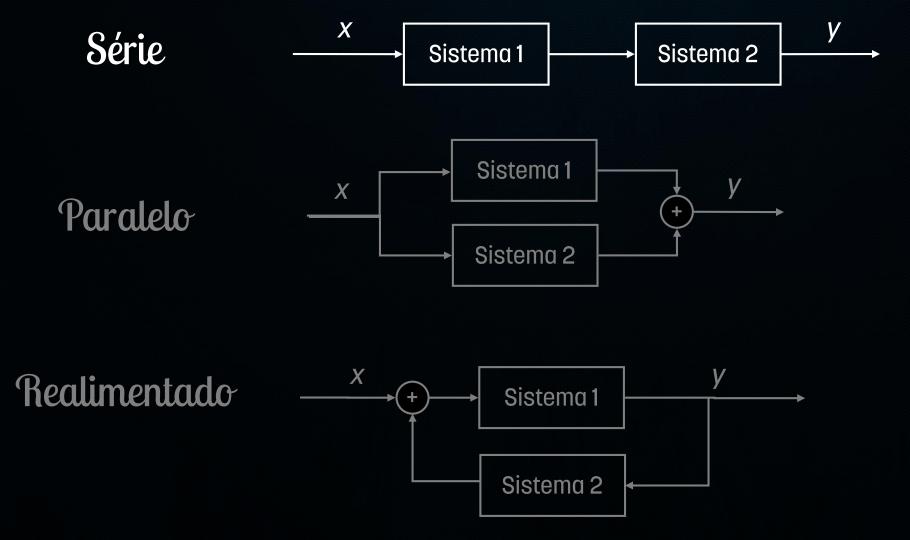
Aula 5 - Propriedade de Sistemas

SISTEMAS

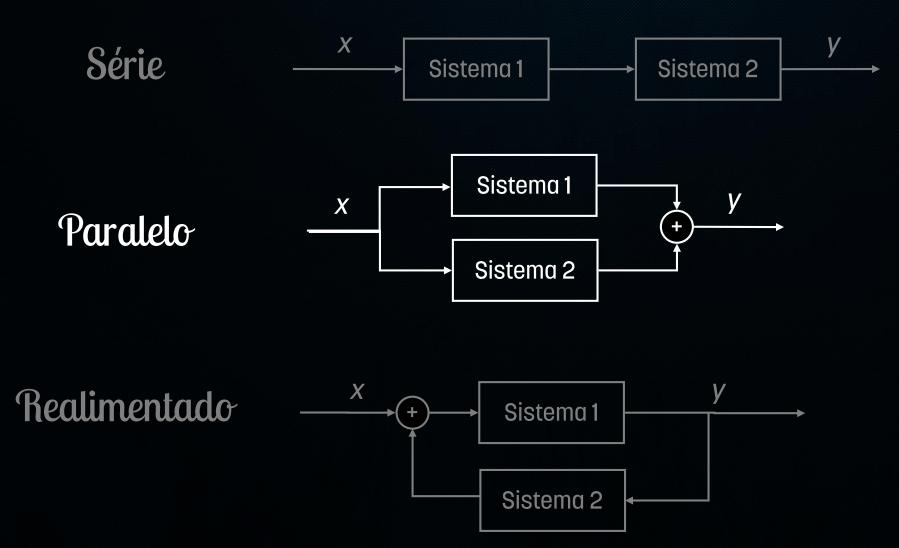
SISTEMA

- Sinal de Entrada: x[n]
- Sistema: representado por h[n], função que descreve a resposta do sistema tendo impulso (δ) como entrada.
- Saída: $y[n] = H\{x[n]\}$

INTERCONEXÃO DE SISTEMAS



INTERCONEXÃO DE SISTEMAS



INTERCONEXÃO DE SISTEMAS



PROPRIEDADE DE SISTEMAS

MEMÓRIA

Um sistema possui memória se sua saída depender de valores passados do sinal de entrada

$$y[x] = x[n] + x[n-1]$$
, com memória $y[x] = (2x[n] - x^2[n])$, sem memória

MEMÓRIA

O sistema abaixo possui memória?

$$y[n] = \frac{1}{3}(3x[n] + 2x[n+1] + x[n+2])$$

INVERTIBILIDADE

Diz-se que um sistema é invertível se a entrada do sistema puder ser recuperada através do sinal de saída do sistema.

$$y[x] = 2x[n] + \Rightarrow w[n] = \frac{1}{2}y[n]$$

INVERTIBILIDADE

Uma característica importante associada aos sistemas invertíveis é que entradas distintas devem produzir saídas distintas.

$$y[n] = x^2[n]$$
, não invertível

CAUSALIDADE

Diz-se que um sistema é causal se o valor atual do sinal de saída depender passados somente dos valores entrada. Também Conhecido como não antecipativo.

$$y[x] = (x[n] + x[n-1] + x[n-2])$$
, causal $y[x] = (x[n] + x[n+1] + x[n-1])$, não causal

CAUSALIDADE

O sistemas abaixo são causais?

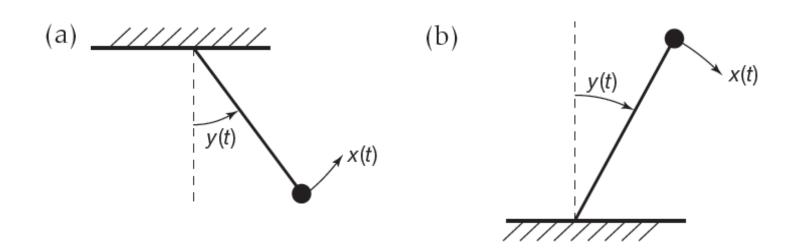
$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^{n} x[k]$$

$$y[n] = \frac{1}{2M+1} \sum_{k=-M}^{M} x[n-k]$$

$$y[n] = x[-n]$$

ESTABILIDADE

O sistema será BIBO estável (*Bounded Input Bounded Output*) se para todo sinal entrada limitado implicar em um de saída limitado.



ESTABILIDADE

O sistemas abaixo são estáveis?

$$S1: y[n] = nx[n]$$

S2:
$$y[n] = a^{x[n]}$$

Um sistema é dito invariante no tempo se um deslocamento no tempo do sinal de entrada (retardo ou avanço) implicar em um deslocamento temporal idêntico no sinal de saída

$$x[n] \to y[n]$$
$$x[n - n_0] \to y[n - n_0]$$

O sistema abaixo é invariante no tempo?

$$y[n] = nx[n]$$

O sistema abaixo é invariante no tempo?

$$y[n] = nx[n]$$

$$x_1[n] = \delta[n]$$

$$x_2[n] = \delta[n-1]$$

$$y_1[n] = n\delta[n] = 0$$

$$y_2[n] = n\delta[n-1]$$

$$= \delta[n-1]$$

O sistema abaixo é invariante no tempo?

$$y[n] = nx[n]$$

$$x_1[n] = \delta[n]$$

$$x_2[n] = \delta[n-1]$$

$$y_1[n] = n\delta[n] = 0$$

$$y_2[n] = n\delta[n-1]$$

$$= \delta[n-1]$$

 $y_1[n-1] \neq y_2[n]$

Sistema não é invariante no tempo

LINEARIDADE

Sistemas lineares são sistemas que têm a propriedade da superposição. Se uma entrada consiste de uma soma ponderada de diversos sinais, então a saída é a soma ponderada (superposição) das respostas do sistema a cada um desses sinais.

$$ax_1[n] + bx_2[n] \rightarrow ay_1[n] + ay_2[n]$$

LINEARIDADE

O sistemas abaixo são lineares?

$$y[n] = nx[n]$$
$$y[n] = x^{2}[n]$$
$$y[n] = 2x[n] + 3$$

EXERCÍCIO PROPOSTO

- Implemente o sistema descrito na equação abaixo utilizando uma função em Matlab
 Assinatura da função: function [y, n] = <nome da função> (x, m)
- Utilizando script, chame a função criada acima e:
 - 1. Plote (stem) a resposta y[n] ao impulso
 - 2. Plote (stem) a resposta y[n] ao degrau
 - 3. Plote (stem) a resposta y[n] à outro sinal qualquer a) Utilizar subplot para plotar simultaneamente x[n] e y[n]

$$y[n] = \frac{1}{3}(3x[n] + 2x[n+1] + x[n+2])$$

EXERCÍCIOS PROPOSTOS

Leitura Recomendada

- Seção 2.2 do livro do Ingle & Proakis
- Seção 1.2, 1.3 (1.3.2), 1.4, 1.6 do livro de Sinais e Sistemas do Oppenheim

Exercícios do Ingle & Proakis

Resolver problemas P2.4, P2.5 e P2.6

EXERCÍCIOS PROPOSTOS

Exercícios Adaptados do Oppenheim (Sinais e Sistemas)

- Defina se os seguintes sistemas são:
 - 1. Com memória
 - 2. Invertível
 - 3. Causal
 - 4. Estável
 - 5. Invariante no Tempo
 - 6. Linear
 - y[n] = x[n]x[n-2]
 - $y[n] = \sum_{k=n-n_0}^{n+n_0} x[k]$
 - $\bullet \qquad y[n] = x^2[n-2]$
 - y[n] = x[n+1] x[n-1]

