

DIGITAL SIGNAL PROCESSING

Processamento Digital de Sinais

Prof. Bruno Zatt
Ruhan Conceição

DIGITAL SIGNAL PROCESSING

Aula 8 - Transformada de Fourier de Tempo Discreto
Discrete-Time Fourier Transform (DTFT)

INTRODUÇÃO

Lembrando da fórmula da convolução...

$$y[n] = x * h = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x[k]h[n - k]$$

INTRODUÇÃO

Uma vez que a convolução é comutativa

$$y[n] = x * h = h * x = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h[k]x[n - k]$$

INTRODUÇÃO

Caso o sinal de entrada $x[n]$ seja uma exponencial imaginária, temos que:

$$y[n] = h * x = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h[k] e^{j\omega(n-k)}$$

INTRODUÇÃO

Caso o sinal de entrada $x[n]$ seja uma exponencial imaginária, temos que:

$$y[n] = h * x = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h[k] e^{j\omega n} e^{-j\omega k}$$

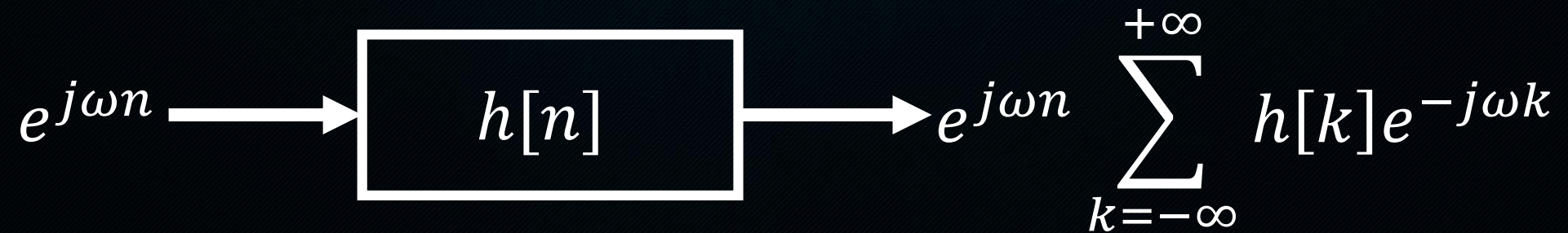
INTRODUÇÃO

Visto que $e^{j\omega n}$ não depende da variável k , este pode ser extraído para fora do somatório na equação abaixo:

$$y[n] = e^{j\omega n} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h[k] e^{-j\omega k}$$

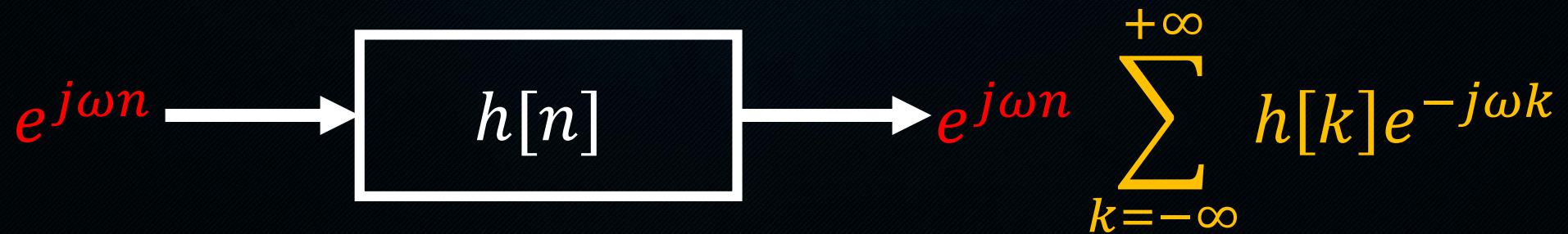
INTRODUÇÃO

Assim:



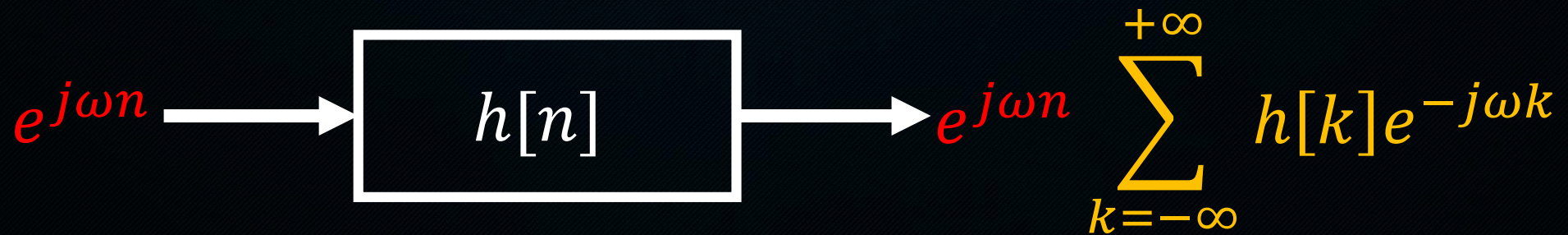
INTRODUÇÃO

Assim:



Percebe-se que quando um sinal exponencial imaginário é aplicado à entrada de um sistema LTI $h[n]$, a resposta do sistema é a mesma exponencial multiplicada por um valor.

INTRODUÇÃO



$e^{j\omega n} \rightarrow$ Autofunção

$\sum_{k=-\infty}^{+\infty} h[k] e^{-j\omega k} \rightarrow$ Autovalor

Se um sinal (função) $\phi_k[n]$ é aplicado em um sistema $h[n]$ e a resposta é o mesmo sinal multiplicado por um valor λ_k , $\phi_k[n]$ é denominado **autofunção** e λ_k **autovalor** do sistema $h[n]$.

INTRODUÇÃO

$$H(e^{j\omega}) \triangleq \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h[k]e^{-j\omega k}$$

$$y[n] = H(e^{j\omega})e^{j\omega n}$$

[...] a saída do sistema é uma senóide complexa que tem a mesma frequência que a entrada multiplicada pelo número complexo $H(e^{j\omega})$. [...]. A quantidade $H(e^{j\omega})$ não é uma função do tempo n , mas é somente uma função da frequência ω , e é denominada resposta em frequência do sistema de tempo discreto.

– Simon Haykin

TRANSFORMADA DE FOURIER DE TEMPO DISCRETO

DTFT

A dedução realizada nos slides anteriores nos permitiu observar a resposta em frequência do sistema $h[n]$

$$H(e^{j\omega}) \triangleq \sum_{k=-\infty}^{+\infty} h[k]e^{-j\omega k}$$

DTFT

Analogamente, definiremos $X(e^{j\omega})$ como a representação em frequência de um dado sinal arbitrário $x[n]$

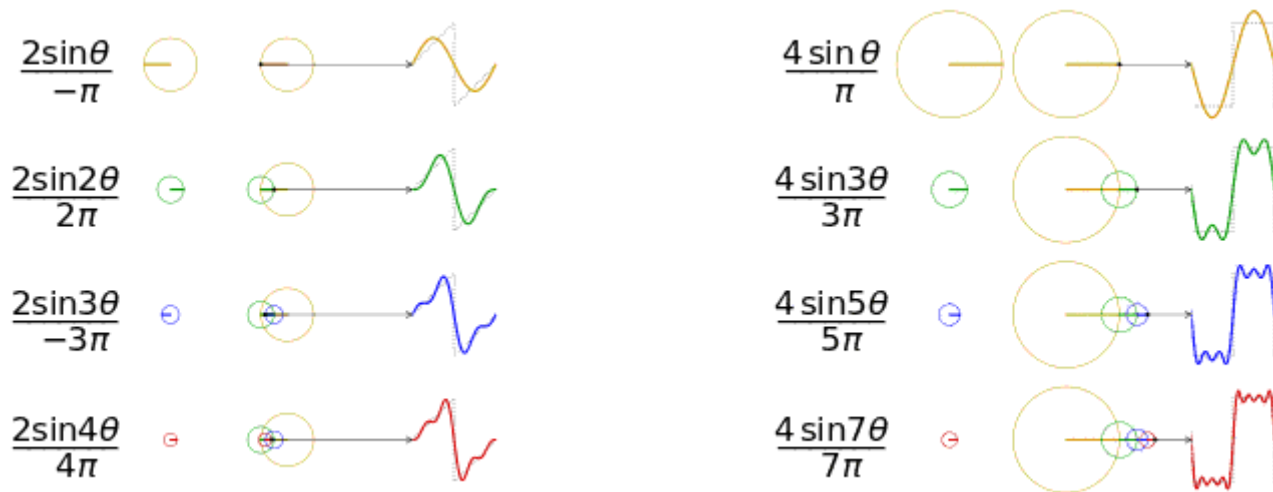
$$X(e^{j\omega}) \triangleq \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n]e^{-j\omega n}$$

Destaca-se que a dedução matemática realizada para obter $H(e^{j\omega})$ não é a mesma para $X(e^{j\omega})$, a qual considera conceitos observados na DTFS.



DTFT

Com a definição da DTFT, nota-se que um sinal qualquer pode ser composto através do somatório infinito de exponenciais complexas



DTFT

Definição Matemática

$$X(e^{j\omega}) \triangleq \mathcal{F}\{x[n]\} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n]e^{-j\omega n}$$

DTFT

Definição Matemática

$$X(e^{j\omega}) \triangleq \mathcal{F}\{x[n]\} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n]e^{-j\omega n}$$

Tempo Discreto \rightarrow Frequência Contínua

DTFT — EXEMPLO

Determine a DTFT de $x[n] = (0,5)^n u[n]$

DTFT — EXEMPLO

Determine a DTFT de $x[n] = (0,5)^n u[n]$

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (0,5)^n u[n] e^{-j\omega n}$$

DTFT — EXEMPLO

Determine a DTFT de $x[n] = (0,5)^n u[n]$

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (0,5)^n u[n] e^{-j\omega n}$$

DTFT — EXEMPLO

Determine a DTFT de $x[n] = (0,5)^n u[n]$

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=0}^{+\infty} (0,5)^n e^{-j\omega n}$$

DTFT — EXEMPLO

Determine a DTFT de $x[n] = (0,5)^n u[n]$

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=0}^{+\infty} (0,5)^{\textcolor{red}{n}} e^{-j\omega \textcolor{red}{n}}$$

DTFT — EXEMPLO

Determine a DTFT de $x[n] = (0,5)^n u[n]$

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=0}^{+\infty} (0,5e^{-j\omega})^n$$

DTFT – EXEMPLO

Determine a DTFT de $x[n] = (0,5)^n u[n]$

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=0}^{+\infty} (0,5e^{-j\omega})^n$$

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a^n = \frac{1}{1-a}, \text{ para } 0 \leq a < 1$$

DTFT — EXEMPLO

Determine a DTFT de $x[n] = (0,5)^n u[n]$

$$X(e^{j\omega}) = \frac{1}{1 - 0,5e^{-j\omega}} = \frac{e^{j\omega}}{e^{j\omega} - 0,5}$$

EXEMPLO 1 IN MATLAB

```
n = 0:25;  
x = (0.5).^n;  
subplot(211); stem(n,x); title('Sinal x[n]'); grid; %Plota sinal x[n] original
```

```
M = 100;  
w = (-M:M)/M*pi; %w = [-pi : pi]  
X = (exp(1i*w)./(exp(1i*w)-0.5));
```

```
subplot(223); plot(w/pi,abs(X)); title('Magnitude de X(e^{j\omega})')  
subplot(224); plot(w/pi,angle(X)); title('Fase de X(e^{j\omega})')  
%subplot (111) = subplot(1,1,1)
```


DTFT — EXEMPLO 2

Determine a DTFT de $x[n] = \{1, 2, 3, 4, 5\}$



DTFT — EXEMPLO 2

Determine a DTFT de $x[n] = \{1, 2, 3, 4, 5\}$



$$\begin{aligned} X(e^{j\omega}) &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n]e^{-j\omega n} \\ &= 1e^{-j\omega(-1)} + 2e^{-j\omega(0)} + 3e^{-j\omega(1)} + 4e^{-j\omega(2)} + 5e^{-j\omega(3)} \\ &= e^{j\omega} + 2 + 3e^{-j\omega} + 4e^{-j2\omega} + 5e^{-j3\omega} \end{aligned}$$

DTFT IN MATLAB

```
function X = dtft_vf(x,n,M)
```

```
    k = -M:M;
```

```
    w = (pi/M)*k;
```

```
    X = zeros(1,length(w));
```

```
    for i=1:length(w)
```

```
        for j=1:length(n)
```

```
            X(i) = x(j).*exp(-1i*w(i)*n(j)) + X(i);
```

```
        end
```

```
    end
```

```
    magX = abs(X); angX = angle(X);
```

```
    realX = real(X); imagX = imag(X);
```

```
    subplot(2,2,1); plot(k/M,magX);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Magnitude Part')
```

```
    subplot(2,2,3); plot(k/M,angX/pi);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Angle Part')
```

```
    subplot(2,2,2); plot(k/M,realX);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Real Part')
```

```
    subplot(2,2,4); plot(k/M,imagX);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Imaginary Part')
```

```
end
```

$$X(e^{j\omega}) \triangleq \mathcal{F}\{x[n]\} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n]e^{-j\omega n}$$

DTFT IN MATLAB

```
function X = dtft_vf(x,n,M)
```

```
    k = -M:M;
```

```
    w = (pi/M)*k;
```

```
    X = zeros(1,length(w));
```

```
    for i=1:length(w)
```

```
        for j=1:length(n)
```

```
            X(i) = x(j).*exp(-1i*w(i)*n(j)) + X(i);
```

```
        end
```

```
    end
```

```
    magX = abs(X); angX = angle(X);
```

```
    realX = real(X); imagX = imag(X);
```

```
    subplot(2,2,1); plot(k/M,magX);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Magnitude Part')
```

```
    subplot(2,2,3); plot(k/M,angX/pi);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Angle Part')
```

```
    subplot(2,2,2); plot(k/M,realX);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Real Part')
```

```
    subplot(2,2,4); plot(k/M,imagX);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Imaginary Part')
```

```
end
```

Há como deixar mais otimizada
esta parte do código?

$$X(e^{j\omega}) \triangleq \mathcal{F}\{x[n]\} = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} x[n]e^{-j\omega n}$$

DTFT IN MATLAB

```
function X = dtft(x,n,M)
    if (nargin < 3) %se apenas 2 argumentos são passados como parâmetro, seta M como 500
        M = 500;
    end

    k = -M:M;
    w = (pi/M)*k;
    X = x * (exp(-j*pi/M)).^(n'*k);

    magX = abs(X); angX = angle(X);
    realX = real(X); imagX = imag(X);
    subplot(2,2,1); plot(k/M,magX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Magnitude Part')
    subplot(2,2,3); plot(k/M,angX/pi);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Angle Part')
    subplot(2,2,2); plot(k/M,realX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Real Part')
    subplot(2,2,4); plot(k/M,imagX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Imaginary Part')

end
```


DTFT IN MATLAB

```
function X = dtft(x,n,M)
    if (nargin < 3)
        M = 500;
    end
```

```
    k = -M:M;
    w = (pi/M)*k;
    X = x * (exp(-j*pi/M)).^(n'*k);
```

```
    magX = abs(X); angX = angle(X);
    realX = real(X); imagX = imag(X);
    subplot(2,2,1); plot(k/M,magX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Magnitude Part')
    subplot(2,2,3); plot(k/M,angX/pi);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Angle Part')
    subplot(2,2,2); plot(k/M,realX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Real Part')
    subplot(2,2,4); plot(k/M,imagX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Imaginary Part')
```

```
end
```

M

3

k

-3	-2	-1	0	1	2	3
----	----	----	---	---	---	---

DTFT IN MATLAB

```
function X = dtft(x,n,M)
    if (nargin < 3)
        M = 500;
    end
```

```
    k = -M:M;
    w = (pi/M)*k;
    X = x * (exp(-j*pi/M)).^(n'*k);
```

```
    magX = abs(X); angX = angle(X);
    realX = real(X); imagX = imag(X);
    subplot(2,2,1); plot(k/M,magX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Magnitude Part')
    subplot(2,2,3); plot(k/M,angX/pi);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Angle Part')
    subplot(2,2,2); plot(k/M,realX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Real Part')
    subplot(2,2,4); plot(k/M,imagX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Imaginary Part')
```

```
end
```

M

3

k

-3	-2	-1	0	1	2	3
----	----	----	---	---	---	---

w

$-\pi$	$-\frac{2\pi}{3}$	$-\frac{\pi}{3}$	0	$+\frac{\pi}{3}$	$+\frac{2\pi}{3}$	$+\pi$
--------	-------------------	------------------	---	------------------	-------------------	--------

DTFT IN MATLAB

```
function X = dtft(x,n,M)
    if (nargin < 3)
        M = 500;
    end

    k = -M:M;
    w = (pi/M)*k;
    X = x * (exp(-j*pi/M)).^(n'*k);

    magX = abs(X); angX = angle(X);
    realX = real(X); imagX = imag(X);
    subplot(2,2,1); plot(k/M,magX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Magnitude Part')
    subplot(2,2,3); plot(k/M,angX/pi);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Angle Part')
    subplot(2,2,2); plot(k/M,realX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Real Part')
    subplot(2,2,4); plot(k/M,imagX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Imaginary Part')

end
```

M

3

k

-3	-2	-1	0	1	2	3
----	----	----	---	---	---	---

w_k

w_{-3}	w_{-2}	w_{-1}	w_0	w_1	w_2	w_3
----------	----------	----------	-------	-------	-------	-------

DTFT IN MATLAB

```
function X = dtft(x,n,M)
    if (nargin < 3)
        M = 500;
    end

    k = -M:M;
    w = (pi/M)*k;
    X = x * (exp(-j*pi/M)).^(n'*k);

    magX = abs(X); angX = angle(X);
    realX = real(X); imagX = imag(X);
    subplot(2,2,1); plot(k/M,magX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Magnitude Part')
    subplot(2,2,3); plot(k/M,angX/pi);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Angle Part')
    subplot(2,2,2); plot(k/M,realX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Real Part')
    subplot(2,2,4); plot(k/M,imagX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Imaginary Part')

end
```

M

3

k

-3	-2	-1	0	1	2	3
----	----	----	---	---	---	---

w_k

w_{-3}	w_{-2}	w_{-1}	w_0	w_1	w_2	w_3
----------	----------	----------	-------	-------	-------	-------

x

x_0	x_1	x_2	x_3	x_4	x_5
-------	-------	-------	-------	-------	-------

n

n_0	n_1	n_2	n_3	n_4	n_5
-------	-------	-------	-------	-------	-------

DTFT IN MATLAB

```
function X = dtft(x,n,M)
    if (nargin < 3)
        M = 500;
    end

    k = -M:M;
    w = (pi/M)*k;
    X = x * (exp(-j*pi/M)).^(n'*k);

    magX = abs(X); angX = angle(X);
    realX = real(X); imagX = imag(X);
    subplot(2,2,1); plot(k/M,magX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Magnitude Part')
    subplot(2,2,3); plot(k/M,angX/pi);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Angle Part')
    subplot(2,2,2); plot(k/M,realX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Real Part')
    subplot(2,2,4); plot(k/M,imagX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Imaginary Part')

end
```

k

-3	-2	-1	0	1	2	3
----	----	----	---	---	---	---

n

n_0	n_1	n_2	n_3	n_4	n_5
-------	-------	-------	-------	-------	-------

n'

n_0
n_1
n_2
n_3
n_4
n_5

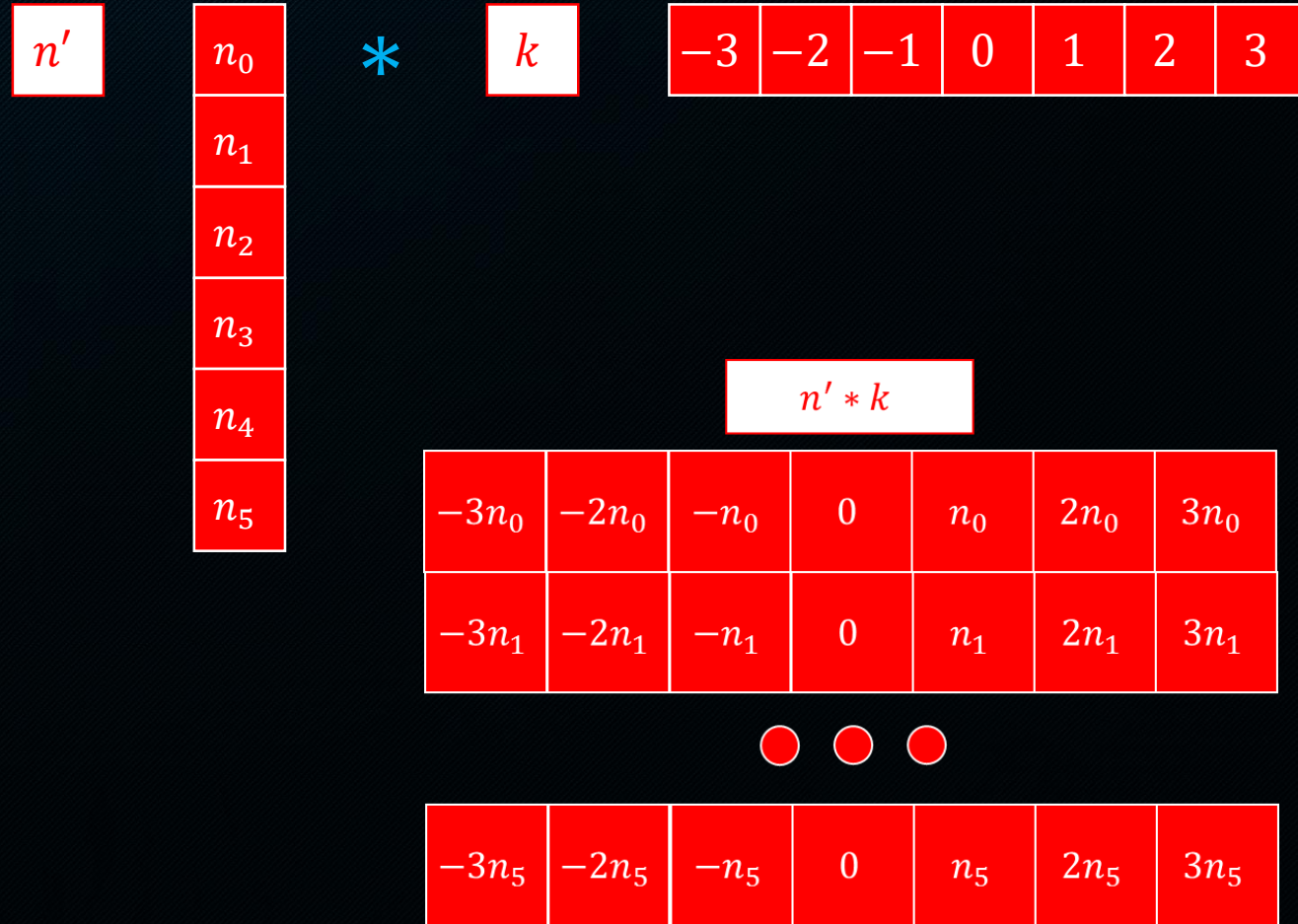
DTFT IN MATLAB

```
function X = dtft(x,n,M)
    if (nargin < 3)
        M = 500;
    end

    k = -M:M;
    w = (pi/M)*k;
    X = x * (exp(-j*pi/M)).^(n'*k);

    magX = abs(X); angX = angle(X);
    realX = real(X); imagX = imag(X);
    subplot(2,2,1); plot(k/M,magX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Magnitude Part')
    subplot(2,2,3); plot(k/M,angX/pi);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Angle Part')
    subplot(2,2,2); plot(k/M,realX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Real Part')
    subplot(2,2,4); plot(k/M,imagX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Imaginary Part')

end
```



DTFT IN MATLAB

```
function X = dtft(x,n,M)
    if (nargin < 3)
        M = 500;
    end
```

```
    k = -M:M;
    w = (pi/M)*k;
    X = x * (exp(-j*pi/M)).^(n'*k);
```

```
    magX = abs(X); angX = angle(X);
    realX = real(X); imagX = imag(X);
    subplot(2,2,1); plot(k/M,magX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Magnitude Part')
    subplot(2,2,3); plot(k/M,angX/pi);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Angle Part')
    subplot(2,2,2); plot(k/M,realX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Real Part')
    subplot(2,2,4); plot(k/M,imagX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Imaginary Part')
```

```
end
```

$$e^{\frac{j\pi}{3}*(n'*k)}$$

$e^{+\frac{j3\pi}{3}n_0}$	$e^{+\frac{j2\pi}{3}n_0}$	$e^{+\frac{j1\pi}{3}n_0}$	1	$e^{-\frac{j1\pi}{3}n_0}$	$e^{-\frac{j2\pi}{3}n_0}$	$e^{-\frac{j3\pi}{3}n_0}$
$e^{+\frac{j3\pi}{3}n_1}$	$e^{+\frac{j2\pi}{3}n_1}$	$e^{+\frac{j1\pi}{3}n_1}$	1	$e^{-\frac{j1\pi}{3}n_1}$	$e^{-\frac{j2\pi}{3}n_1}$	$e^{-\frac{j3\pi}{3}n_1}$



$e^{+\frac{j3\pi}{3}n_5}$	$e^{+\frac{j2\pi}{3}n_5}$	$e^{+\frac{j1\pi}{3}n_5}$	1	$e^{-\frac{j1\pi}{3}n_5}$	$e^{-\frac{j2\pi}{3}n_5}$	$e^{-\frac{j3\pi}{3}n_5}$
---------------------------	---------------------------	---------------------------	---	---------------------------	---------------------------	---------------------------

DTFT IN MATLAB

```
function X = dtft(x,n,M)
```

```
    if (nargin < 3)
```

```
        M = 500;
```

```
    end
```

```
    k = -M:M;
```

```
    w = (pi/M)*k;
```

```
    X = x * (exp(-j*pi/M)).^(n'*k);
```

```
    magX = abs(X); angX = angle(X);
```

```
    realX = real(X); imagX = imag(X);
```

```
    subplot(2,2,1); plot(k/M,magX);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Magnitude Part')
```

```
    subplot(2,2,3); plot(k/M,angX/pi);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Angle Part')
```

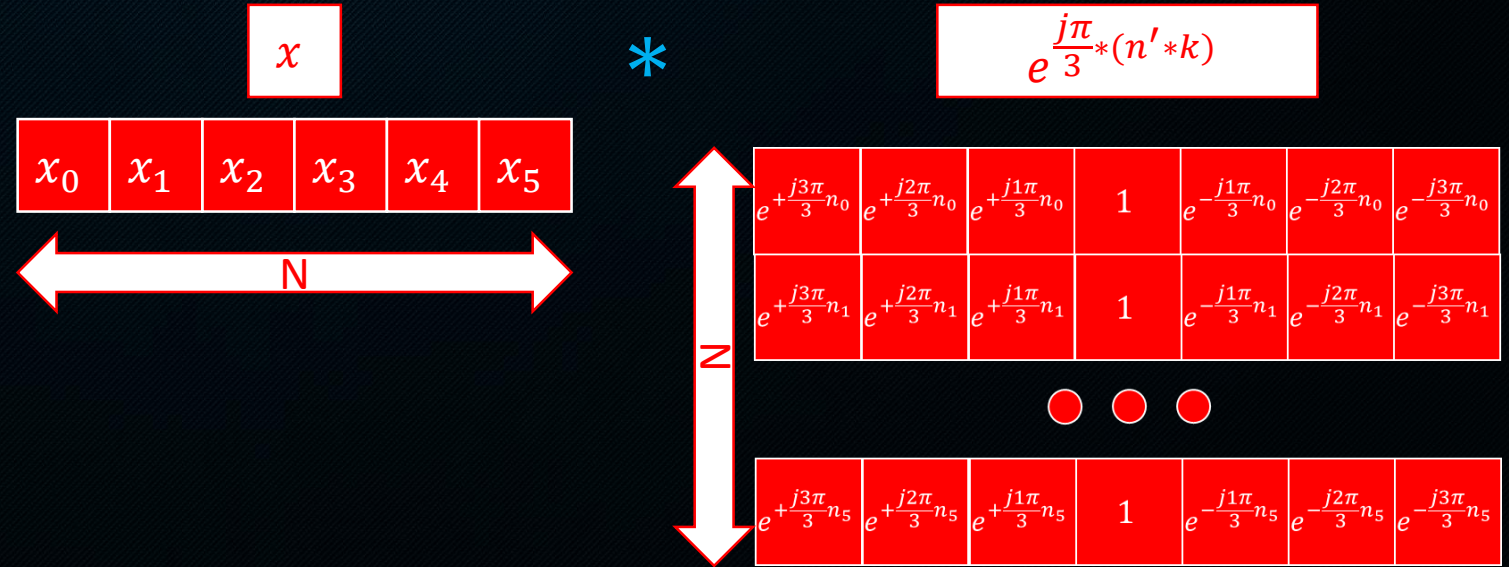
```
    subplot(2,2,2); plot(k/M,realX);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Real Part')
```

```
    subplot(2,2,4); plot(k/M,imagX);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Imaginary Part')
```

```
end
```



DTFT IN MATLAB

```
function X = dtft(x,n,M)
```

```
    if (nargin < 3)
```

```
        M = 500;
```

```
    end
```

```
    k = -M:M;
```

```
    w = (pi/M)*k;
```

```
    X = x * (exp(-j*pi/M)).^(n'*k);
```

```
    magX = abs(X); angX = angle(X);
```

```
    realX = real(X); imagX = imag(X);
```

```
    subplot(2,2,1); plot(k/M,magX);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Magnitude Part')
```

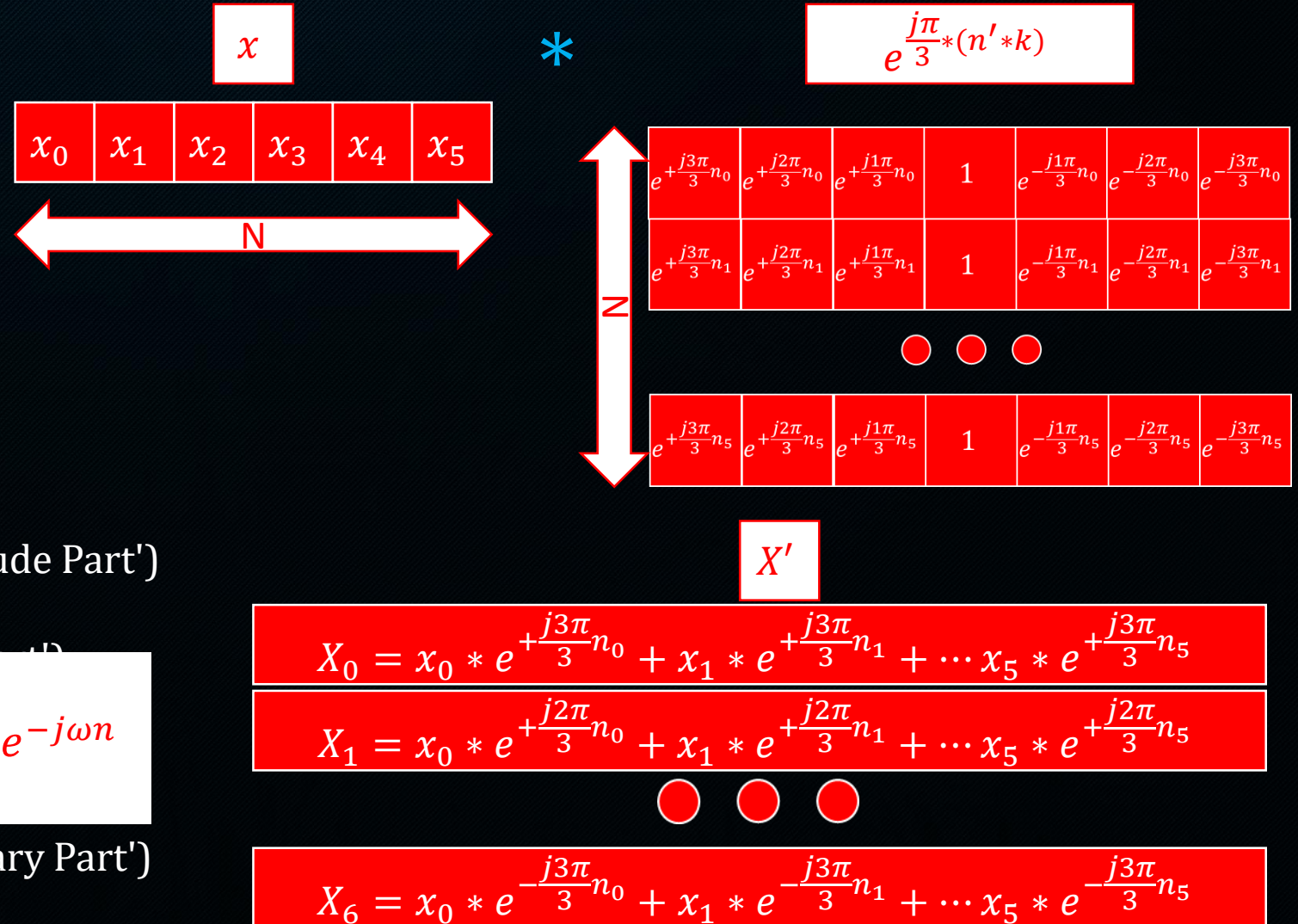
```
    subplot(2,2,3); plot(k/M,angX/pi);grid
```

```
    xlabel('frequency in pi units'); title('Angle Part')
```

```
    subplot(2,2,2); plot(k/M,realX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Real Part')
```

```
    subplot(2,2,4); plot(k/M,imagX);grid
    xlabel('frequency in pi units'); title('Imaginary Part')
```

```
end
```



DTFT EXEMPLO 2 **IN MATLAB**

```
[x, n] = rampseq(-2,-1,3);  
dtft (x,n,500);
```


CARACTERÍSTICAS DA DTFT

CONDIÇÃO DE EXISTÊNCIA

O sinal $x[n]$ deve ser completamente somável:

$$\sum_{n=-\infty}^{+\infty} |x[n]| < \infty$$

PERIODICIDADE

$$X(e^{j\omega}) = X(e^{j[\omega+2\pi]})$$

PERIODICIDADE

$$X(e^{j\omega}) = X(e^{j[\omega+2\pi]})$$

Implicação: precisa-se apenas avaliar a resposta em frequências do sinal $x[n]$ em um intervalo 2π *rad/amostra*.

Geralmente realiza-se esta avaliação no intervalo $[-\pi, \pi]$

SIMETRIA

Se $x[n]$ é um sinal puramente real:

$$X(e^{-j\omega}) = X^*(e^{j\omega})$$

SIMETRIA

Em outras palavras:

$$\operatorname{Re}\{X(e^{-j\omega})\} = \operatorname{Re}\{X(e^{j\omega})\}$$

$$\operatorname{Im}\{X(e^{-j\omega})\} = -\operatorname{Im}\{X(e^{j\omega})\}$$

$$|X(e^{-j\omega})| = |X(e^{j\omega})|$$

$$\angle X(e^{-j\omega}) = -\angle X(e^{j\omega})$$

SIMETRIA

Assim, caso o sinal $x[n]$ seja puramente real, pode-se analisar a resposta em frequência $X(e^{j\omega})$ apenas no intervalo $[0, \pi]$, inferindo-se o intervalo $[-\pi, 0]$

EXERCÍCIOS PROPOSTOS

1. Usando a função em Matlab, plote as seguintes DTFTs dos sinais $x[n]$

1. $x(n) \models (0.6)^{|n|} [u(n+10) - u(n-11)]$.

2. $x(n) = n(0.9)^n [u(n) - u(n-21)]$.

3. $x(n) = [\cos(0.5\pi n) + j \sin(0.5\pi n)][u(n) - u(n-51)]$.

4. $x(n) = \{4, 3, 2, 1, 1, 2, 3, 4\}$.

5. $x(n) = \{\overset{\uparrow}{4}, 3, 2, 1, -1, -2, -3, -4\}$.

2. Crie um sinal $x[n]$ senoidal de 440Hz, com uma dada frequência de amostragem F_s . Faça a DTFT $X(e^{j\omega})$ deste sinal, analisando sua resposta em frequência. Disserte sobre a resposta em magnitude obtida, relacionando-a com a frequência linear do sinal $x[n]$ (440Hz).

Entregar dia 12/09 sem extensões.



"That's all Folks!"