• U C •

FCTUC FACULDADE DE CIÊNCIAS
E TECNOLOGIA
UNIVERSIDADE DE COIMBRA

Fábrica de Móveis

Projecto SCC - 2017

João Afonso Póvoa Marques 2015227041 Leonardo Machado Alves Vieira 2015236155 Tiago Miguel Vitorino Simões Gomes 2015238615

Introdução

O principal objetivo deste trabalho é, através de um estudo de simulação, obter dados sobre o funcionamento de um setor fabril. Desta forma, será possível avaliar o desempenho do mesmo e melhorar o sistema de modo a aumentar a sua capacidade produtiva até atingir o seu máximo potencial.

Para realizar este estudo desenvolvemos um simulador interativo, em *python*, para representar a situação descrita anteriormente. Deste modo, conseguimos avaliar com relativa facilidade diferentes cenários e analisar o comportamento do sistema.

Arquitetura

Simulador

A implementação deste simulador assenta sobre os serviços pelos quais o móvel, de dois tipos possíveis, irá passar até estar completo. Estes serviços são a Perfuração, o Polimento e o Envernizamento. As peças são distinguidas em dois tipos, peças grandes (tipo A) e peças pequenas (tipo B). Como Eventos são tidos uma Chegada e três Saídas, com os respetivos destinos, ou nenhum no caso da saída final onde se dá por concluída a peça.

• GUI

A GUI (figura 1) foi construída em python com a livraria Tkinter. É aqui que é feita toda a interação com o utilizador, assim como todo o tipo de proteções de input. A GUI irá apresentar algumas mensagens de erro, caso os critérios de input não sejam satisfeitos. Isto é, caso o utilizador, por exemplo, não preencha todos os espaços, ou preencha com valores negativos (ou iguais a 0 em alguns casos). Aqui será dada a opção do limite de simulação ser o numera de clientes, ou parar a a mesma num certo instante. É também disponibilizado ao utilizador um input das seeds a usar nas várias distribuições aleatórias. Após pedir a simulação, uma nova janela aparece, mostrando os resultados em forma de tabela, como mostrado na figura 2.

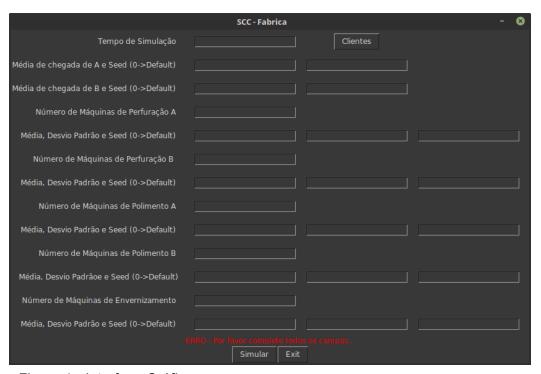


Figura 1 - Interface Gráfica



Figura 2 - Resultados

Interpretação de Código

simulador.py

O ficheiro simulador.py contém a classe Simulador, que tem a função de inicializar a simulação com os valores que recebe da GUI (tempo de simulação/número de clientes, médias, desvios e seeds), processar a simulação até atingir os limites de tempo ou clientes atendidos definidos e por fim devolver os resultados finais à GUI. As principais alterações em relação ao código original foram a adaptação a uma interface gráfica (através da generalização das variáveis), o uso de 5 serviços em vez de apenas 1 (suportando número de máquinas, média de serviço e desvio-padrão diferentes para cada um), a capacidade de definir seeds de aleatoriedade e ainda os diferentes casos de fim de simulação mencionados acima.

lista.py

Este ficheiro teve uma única alteração em relação à funcionalidade original: em vez de serem juntados novos eventos ao fim da lista e apenas depois se proceder ao sorting da lista, os novos eventos são inseridos imediatamente na posição correcta.

eventos.py

O ficheiro eventos.py contém 3 classes: Evento, Chegada e Saida.

Evento é a superclasse das outras duas classes. Um evento *Chegada* representa uma chegada de uma peça de um certo tipo ao **sistema**. Um evento *Saida* representa uma saída de uma peça de um **serviço**. Assim, uma peça completamente processada terá associada a si mesma uma *Chegada* e três *Saidas*.

Todas as classes foram alteradas para estarem sempre associadas a um cliente e uma fila, de modo a facilitar a lógica de simulação.

As *Chegadas* têm 2 funções: colocar a peça no primeiro serviço e de seguida programar a próxima *Chegada*, sendo ambos os processos diferentes dependendo do tipo de peça (tipos diferentes entram em serviços diferentes e têm médias de chegada diferentes).

As *Saidas* apenas removem o cliente do serviço a que estava associado e colocam-no no serviço seguinte (se houver).

fila.py

No ficheiro fila.py existe apenas a classe *Fila*. Cada objecto desta classe representa um serviço no sistema. As principais alterações a esta classe foram no sentido de suportar mais do que uma máquina (ou seja, mais do que um cliente a ser servido em simultâneo) e de ter uma função que, em conjunto com funções de outros ficheiros, permite obter o próximo número aleatório com distribuição normal produzido por uma stream associada à *Fila*. O resto das funcionalidades mantiveram-se inalteradas.

• cliente.py

A classe *Cliente* é a única pertencente a este ficheiro. Foi acrescentada a esta classe uma variável que permite distinguir os dois tipos de peças suportadas (A e B).

• aleatorio.py

Este ficheiro contém funções que permitem criar sequências de números que seguem uma certa distribuição, necessitando apenas de números pseudo-aleatórios. Foi alterado no sentido de suportar distribuição normal (para além da exponencial, já existente) e de utilizar números pseudo-aleatórios gerados pelas funções no ficheiro rand_generator.py (em vez de gerados pelas funções da livraria Random do Python).

rand generator.py

Funções completamente inalteradas.

Experiências de Validação e Conclusões

Validação Interna

Foram realizados testes nas mesmas condições, aumentando progressivamente o número de minutos da simulação adicionando 9600 minutos (1 mês). Realizámos os testes tendo em consideração uma precisão de duas casas decimais. Após a realização concluímos que foi aproximadamente no 8º mês que se deu a estabilização.

Os valores estabilizados foram os seguintes:

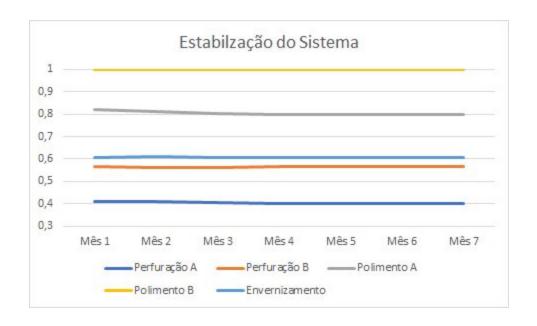
Perfuração A - 0.39%

Perfuração B - 0.56%

Polimento A – 0.79%

Polimento B - 0.99%

Envernizamento – 0.60%



Foi também efectuado um pequeno teste nos valores iniciais do sistema, em que colocámos a 0 os valores de chegada de peças A e B separadamente, para mostrar que o simulador, como esperado, não cria nenhuma peça do tipo em questão. Abaixo encontram-se os resultados da GUI a estes testes.



Média de chegada de peças A = 0



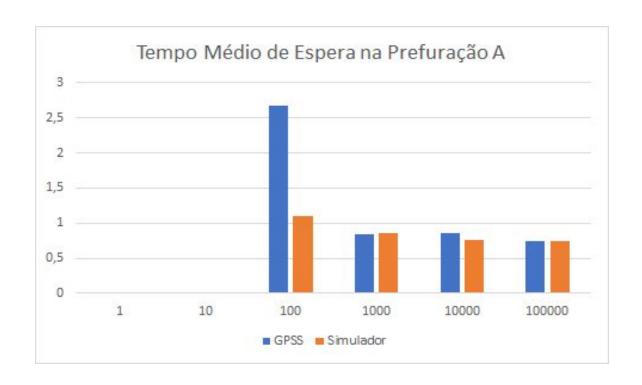
Média de chegada de peças A = 0

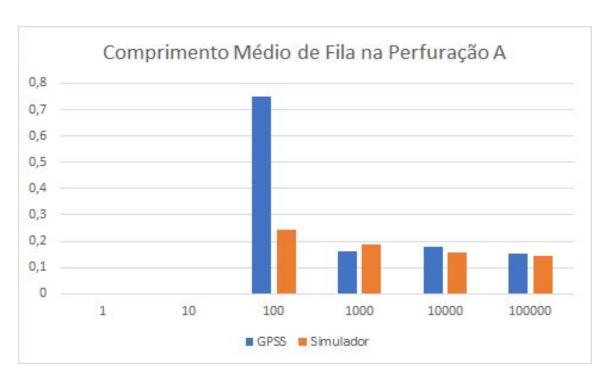
Comparação com resultados do GPSS

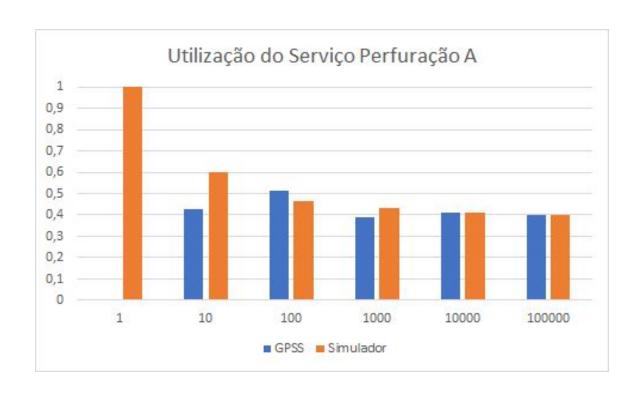
De maneira a validar o nosso simulador, também simulámos o sistema no simulador GPSS, e realizámos vários testes e comparações entre o nosso simulador e o já validado GPSS. Abaixo apresenta-se o código utilizado na simulação no GPSS assim como todos os gráficos relativos à comparação entre os dois simuladores.

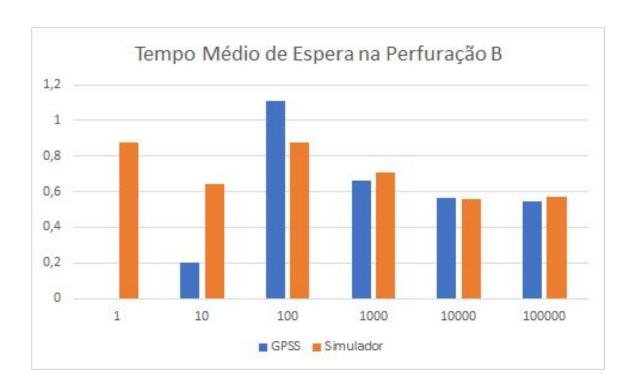
Código GPSS

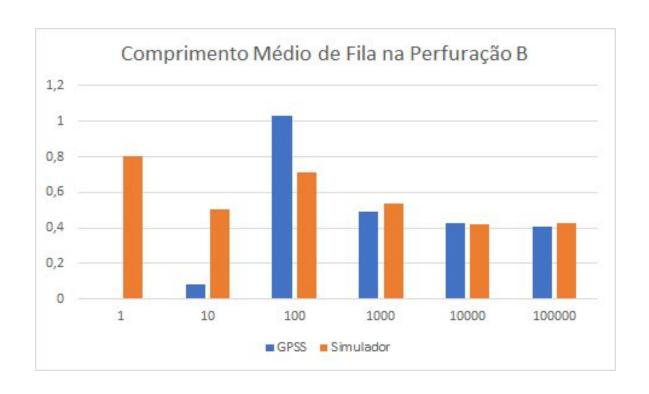
```
GENERATE [tempo de simulação];
TERMINATE 1;
furaA STORAGE 1;
polA STORAGE 1;
env STORAGE 2;
furaB STORAGE 1;
polB STORAGE 2;
GENERATE (Exponential(1,0,1.33));
TRANSFER , PerfuradoraB;
GENERATE (Exponential(1,0,5));
PerfuradoraA QUEUE filafuraA;
ENTER furaA;
DEPART filafuraA;
ADVANCE (ABS(Normal(1000,2,0.7)));
LEAVE furaA;
PolimentoA QUEUE filapolA;
ENTER polA;
DEPART filapolA;
ADVANCE (ABS(Normal(2000,4,1.2)));
LEAVE polA;
Envernizamento QUEUE filaenv;
ENTER env;
DEPART filaenv;
ADVANCE (ABS(Normal(3000,1.4,0.3)));
LEAVE env;
TERMINATE;
PerfuradoraB QUEUE filafuraB;
ENTER furaB;
DEPART filafuraB;
ADVANCE (ABS(Normal(4000,0.75,0.3)));
LEAVE furaB;
PolimentoB QUEUE filapolB;
ENTER polB;
DEPART filapolB;
ADVANCE (ABS(Normal(5000,3,1)));
LEAVE polB;
TRANSFER , Envernizamento;
```

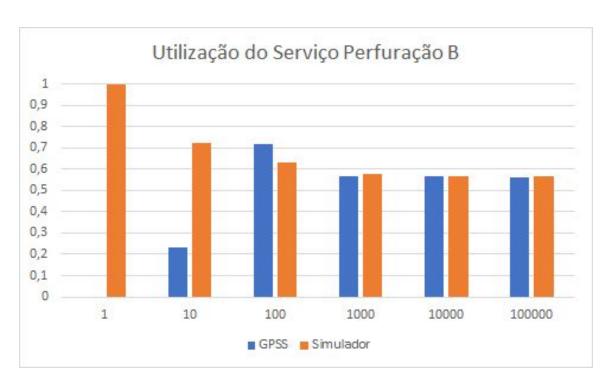


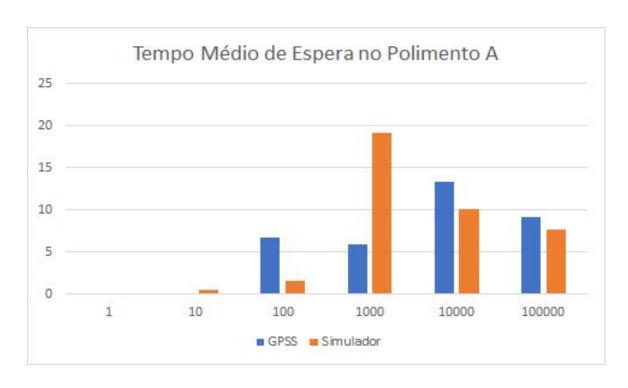


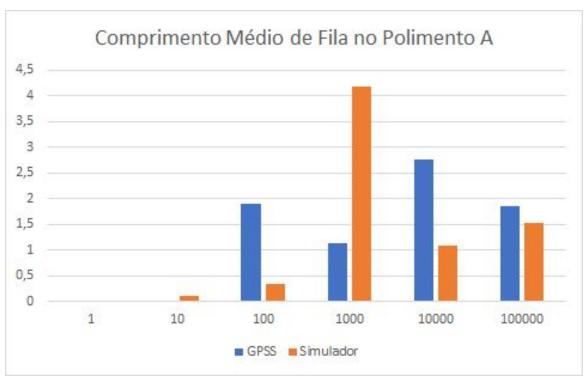


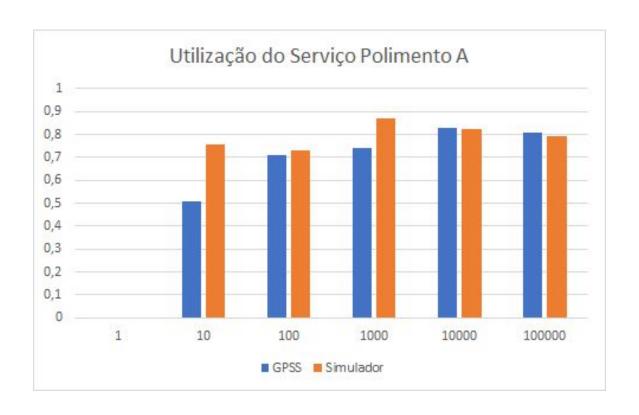




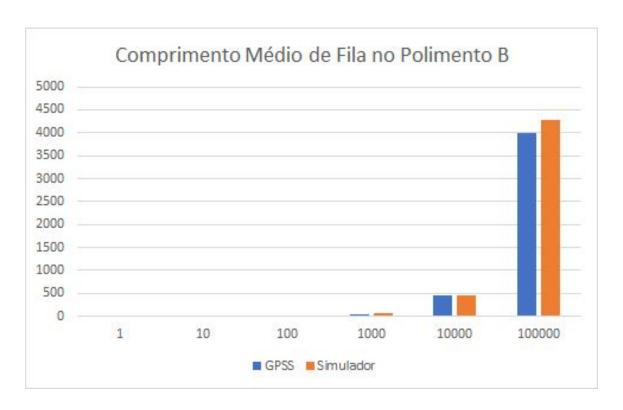


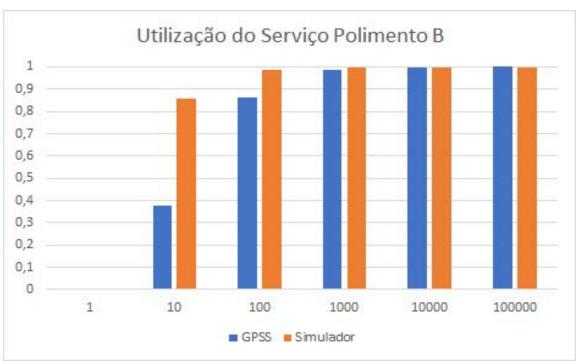


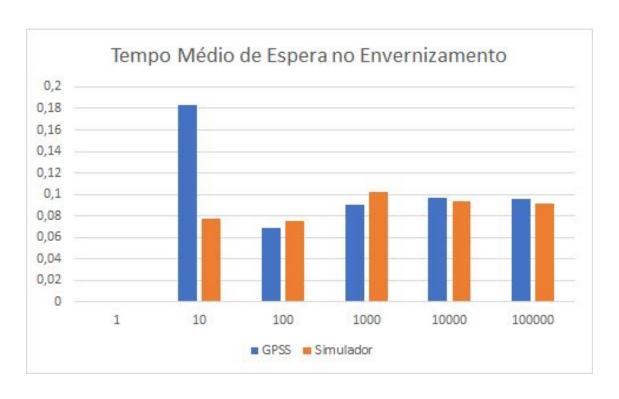


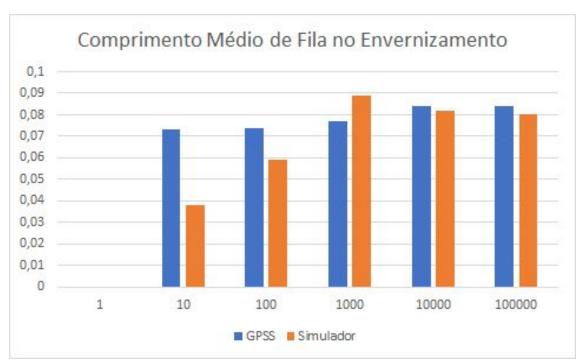


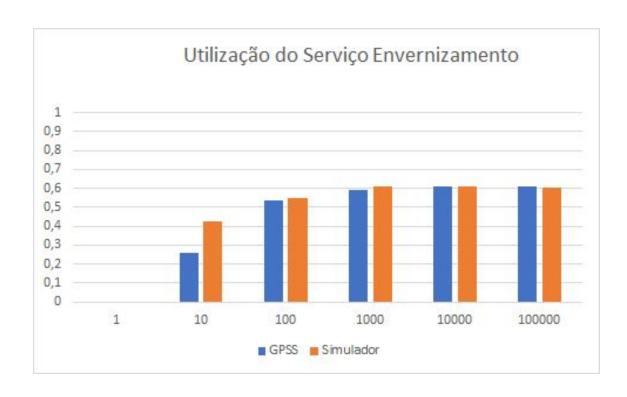












Análise de comparações

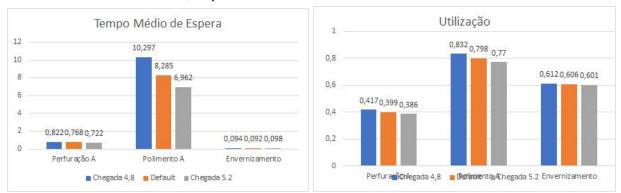
Ao analisar os gráficos de comparação, facilmente se identifica semelhanças entres os dois. Também é de realçar que os valores dos dois vão se aproximando com o avanço do tempo. Isto deve-se a uma estabilização relacionada com aleatoriedades exponenciais de normais. Onde existe bastante discrepância é nos resultados da simulação com um minuto. Isto acontece porque o simulador criado em python gera sempre um cliente de cada no instante 0, enquanto o simulador de GPSS não está implementado assim, criando valores *undefined* os quais não podemos utilizar nas comparações.

Análise de parâmetros

Outra forma de validação utilizada foi a análise de parâmetros. Para proceder a esta análise, testámos a sensibilidade dos parâmetros de médias (quer de serviço, quer de chegada), comparando os valores "default" (do enunciado) com valores 0.2 minutos acima e abaixo.

Média chegadas A:

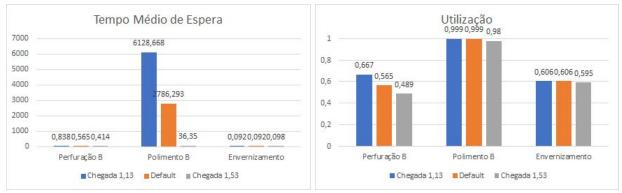
Ao diminuirmos a média de chegada das peças A, vamos ter um número muito maior de peças criadas. Assim, consequentemente, espera-se um aumento das taxas de utilização e dos tempos médios de espera nos serviços pelos quais passam peças A, sendo mais evidente nas filas onde passam exclusivamente peças A. Ao aumentarmos esta média, espera-se um efeito exactamente contrário.



Estes gráficos feitos a partir dos resultados das simulações confirmam a hipótese equacionada.

Média chegadas B:

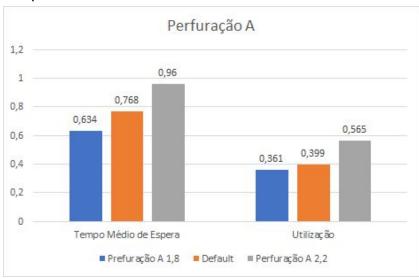
Os efeitos esperados ao ocorrerem alterações na média de chegada das peças B são os mesmos que mencionados quanto às peças A.



Mais uma vez, os gráficos confirmam o que estava estimado.

Média perfuração A:

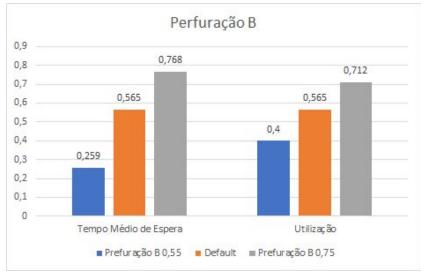
No que toca a diminuir a média deste serviço, o esperado é que haja uma significativa diminuição das taxas de utilização e dos tempos médios de espera deste mesmo serviço. Os serviços pelos quais a peça A passa posteriormente também terão ligeiras diminuições dos mesmos parâmetros, embora sejam muito menos significativos, pelo que não serão analisados. No caso de um aumento, os efeitos serão os opostos.



O gráfico mostra com bastante evidência os efeitos que se previam.

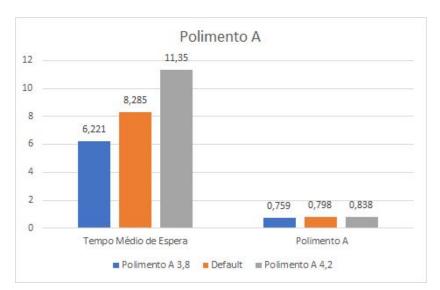
Em todas as restantes médias espera-se as mesmas consequências que as enunciadas.

Média perfuração B:



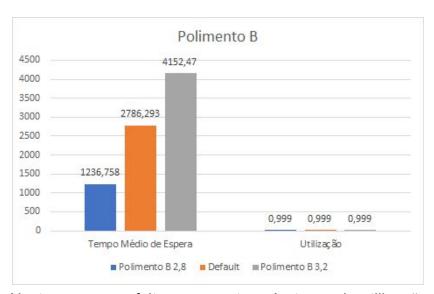
Neste caso também se comprova o que era estimado.

Média polimento A:



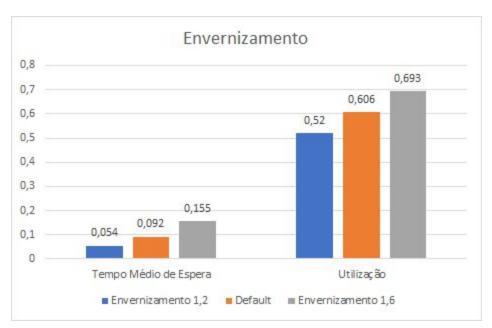
Mais uma vez, os efeitos são evidentes, pelo que a hipótese é comprovada.

Média polimento B:



Neste caso, os efeitos no que toca às taxas de utilização não são tão evidentes, mas sendo que no caso original a taxa já se aproximava dos 100%, as alterações das médias não são suficientes para se notar as consequências. No entanto o tempo médio de espera confirma o esperado.

Média Envernizamento:



No último caso, os efeitos são também os esperados.

Sistema atual e possíveis alterações

Foi nos proposto na alínea *c*) realizar uma alteração na zona crítica do sistema. Ao simular o cenário com as condições iniciais, facilmente se detecta que esta zona se encontra no serviço do *Polimento B.* Ao simular até à estabilização do sistema (50000 minutos), apresentam-se valores na taxa de utilização a rondar o 0.99%, e filas de milhares de peças e milhares de minutos. Valores muitos superiores a qualquer outro serviço.

Assim sendo, foi nos apresentado duas soluções:

- i) Acrescentar mais uma máquina no *Polimento B* com média e desvio padrão iguais às máquinas actuais.
- ii) Melhorar as duas máquinas existentes no serviço para estas terem uma média de 1.7 minutos, mas com um custo superior à primeira solução.

Testámos os dois casos com vários valores temporais (100,9600,115200,50000).

Os resultados obtidos apresentam, para os dois casos, valores iguais (ou com uma discrepância aleatória de algumas peças), para o número de clientes atendidos no envernizamento. Isto é, o número de peças que concluíram o percurso na fábrica, foram iguais. O resto dos valores, tiveram algumas diferenças, no entanto, insignificantes para este para este estudo.

Assim sendo, para esta situação, seria preferível optar pela primeira opção visto que é financeiramente mais económica.

Em baixo encontram-se as tabelas para cada caso para 9600 minutos (1 mês) e 115200 minutos (1 ano).



Resultados para o caso i) para 1 mês



Resultados para o caso ii) para 1 mês



Resultados para o caso i) para 1 ano



Resultados para o caso ii) para 1 ano

Alínea D - Análise de lucros

Nesta alínea, o objectivo era idealizar uma melhoria na produtividade da fábrica, mas mantendo a eficiência alcançada com as alterações da alínea anterior.

Para isso, para cada cenário, diminuímos o valor de chegada de peças B à fábrica, fazendo com que o número de peças que chega aumente. Testando vários valores com uma casa decimal, encontrámos um valor óptimo para cada cenário, em que o tempo médio de espera e o comprimento médio da fila do *Polimento B* é aceitável (entre 4 e 5 minutos). Os valores encontrados foram:

- i) Valor de produção de peças B 1.1
- ii) Valor de produção de peças B 1.0

É nos dito que o custo da implementação do primeiro cenário é de 5000€, e para o segundo cenário 5800€. É também fornecida a informação de que o lucro de cada peça é de 0.05€. Usando esta informação, calculámos o tempo necessário para o lucro obtido implementando o segundo cenário seja superior ao lucro implementando o primeiro cenário. Fizemos os testes de 9600 em 9600 minutos, ou seja de mês a mês.



	PEÇAS 1	LUCRO 1	PEÇAS 2	LUCRO 2
MÊS 1	10709	-4464.5€	11580	-5221€
MÊS 2	21284	-3935.8€	23024	-4648.8€
MÊS 3	31902	-3404.9€	34553	-4072.35€
MÊS 4	42465	-2876.75€	46035	-3498.25€
MÊS 5	53203	-2339.85€	57633	-2918.35€
MÊS 6	63895	-1805.25€	69081	-2345.95€
MÊS 7	74509	-1274.55€	80679	-1766.05€
MÊS 8	85127	-743.65€	92213	-1189.35€
MÊS 9	95812	-209.4€	103676	-616.2€
MÊS 10	106465	323.25€	115207	39.65€
MÊS 11	117120	856€	126783	539.15€
MÊS 12	127789	1389.45€	138306	1115.3€
MÊS 13	138520	1926€	149808	1690.4€
MÊS 14	149177	2458.85€	161560	2278€
MÊS 15	160007	3000.35€	172994	2849.7€
MÊS 16	170576	3528.8€	184515	3425.75€
MÊS 17	181171	4058.55€	195820	3991€
MÊS 18	191761	4588.05€	205474	4473.7€
MÊS 19	202338	5116.9€	218879	5143.95€
MÊS 20	213085	5654.25€	230351	5717.55€

Analisando os resultados obtidos, verificamos que é aproximadamente a partir do 19º mês, que o lucro obtido no segundo cenário, é superior ao obtido, na mesma altura, pelo primeiro cenário.

Divisão de trabalho

A cada elemento do grupo coube uma parte fulcral do projecto dividida no início da resolução do trabalho. Além disso foca-se a divisão do relatório, que foi realizado por todos, assim como a entreajuda na realização do código.

Ao Tiago Gomes coube a realização da maior parte do código do simulador e tudo o que correspondia a essa mesma parte no relatório. O Leonardo Vieira fez todo o código da interface gráfica e descrição da mesma no relatório. Também desenvolveu código em tudo que se referia a aleatoriedade. Por último o João Afonso realizou o levantamento de dados e o tratamento da informação no relatório.

Conclusão

O simulador desenvolvido apresenta um comportamento realista e com bastante consistência quando comparado com um simulador já validado. Com as confirmações realizadas, da quais foram obtidos os valores esperados, podemos afirmar que o simulador se comporta de maneira realista tornando assim possível, através da alteração dos vários parâmetros, a simulação de vários cenários possíveis para o sistema em questão.

Por outro lado, convém destacar que o simulador não é perfeito. Não é possível simular a avaria de uma máquina nem a falta de material necessário ao funcionamento do sistema. No entanto todos estes imprevistos são externos ao sistema. Ainda assim, é inquestionável a relevância que uma simulação destas pode ter para uma empresa na medida em que ajuda a estudar a forma óptima de estruturar o sistema e ajuda a dissipar os riscos associados a um investimento e garantir que não se opta por uma solução mais dispendiosa e menos eficiente.