Detecção de Bordas

Leonardo Oliveira

Linguagem e bibliotecas utilizadas









Implementação

Coisas prontas foram usados (Open cv):

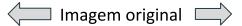
- Filtro de colorido para escala de cinza
- Filtro de detecção de bordas
 Canny

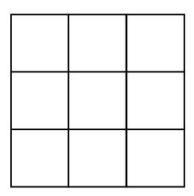
Implementado:

- Cálculo da transformada de Hough
- Identificação dos picos da transformada
- Cálculo de cada ponto da reta, identificada pelos picos da transformada
- Identificação do segmento percorrendo a reta, através de verificação da vizinhança do pixel
- Desenhos dos segmentos

Resultados

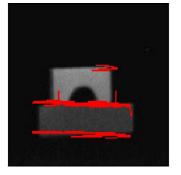




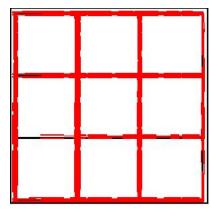




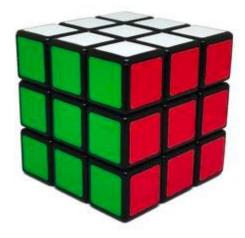
Mínimo de votação pequeno



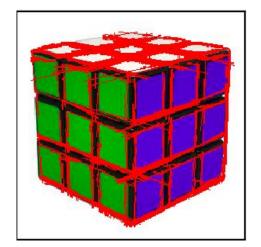
Mínimo de votação maior

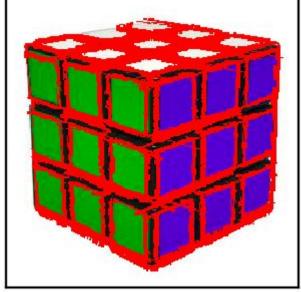


Resultados



Original





Tela do programa

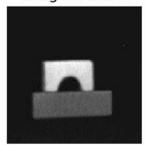
Imagem Original



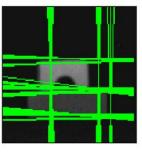
Transformada



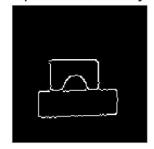
Imagem Cinza



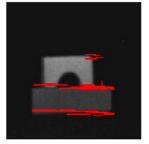
Retas



Aplicado o Canny

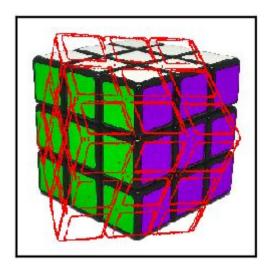


Segmentos



Foi necessário rotacionar a imagem em 90º e transladar no eixo x, o tamanho da largura da imagem

Resultado sem rotacionar:



Obrigado!

Email: leosoliveira10@gmail.com

Github: https://github.com/Leonerd42/PID-DeteccaoBordas