Beispiele von Konvertierungen von Arduino C++ Programmen in MicroPython durch ChatGPT

Beispiel 1: Konvertiere bitte nachfolgendes Arduino-Programm für einen DFRobot Turbidity Sensor in MicroPython für einen ESP32.

```
void setup() {
   Serial.begin(9600); //Baud rate: 9600
}
void loop() {
   int sensorValue = analogRead(A0); // read the input on analog pin 0:
   float voltage = sensorValue * (5.0 / 1024.0); // Convert the analog reading (which goes from 0 - 1023) to a voltage (0 - 5V):
   Serial.println(voltage); // print out the value you read:
   delay(500);
}
```

ChatGPT:

Hier ist das angepasste Arduino-Programm in MicroPython für einen ESP32:

```
from machine import ADC, Pin
from time import sleep

# ADC-Objekt erstellen und Kanal konfigurieren
adc = ADC(Pin(35))  # A0 auf dem ESP32 entspricht Pin 35
adc.atten(ADC.ATTN_11DB)  # Spannungsskala auf 0-3.6V erhöhen
adc.width(ADC.WIDTH_10BIT)  # Auflösung auf 10-Bit (0-1023) setzen

while True:
    sensor_value = adc.read()  # Analogwert lesen (0-1023)
    voltage = sensor_value * (3.3 / 1023.0)  # In Spannung umrechnen (0-3.3V)
    print("Voltage:", voltage)  # Wert ausgeben
    sleep(0.5)  # 500 ms Pause
```

Erklärung:

- 1. **machine.ADC und Pin**: Die ADC-Klasse des ESP32 ermöglicht es, analoge Werte zu lesen. Pin 35 ist auf dem ESP32 als analoger Eingang für AO definiert.
- 2. adc.atten(ADC.ATTN_11DB): Der ESP32 kann standardmäßig nur Spannungen bis 1.1V lesen. Mit der Einstellung ATTN_11DB wird die Leseskala auf 0 bis 3.6V erweitert.
- 3. **adc.width(ADC.WIDTH_10BIT)**: Setzt die Auflösung auf 10 Bit (0 bis 1023), passend zum ursprünglichen Arduino-Code.
- 4. **Spannungsumrechnung**: Da die maximale Spannung auf 3.3V begrenzt ist (im Gegensatz zu den 5V beim Arduino), wird 3.3 / 1023.0 verwendet.
- 5. **sleep(0.5)**: Entspricht dem delay(500) im Arduino-Programm.

Falls dein DFRobot-Sensor auf eine andere Spannungsquelle kalibriert ist (z. B. 5V statt 3.3V), passe die Berechnung entsprechend an (5.0 / 1023.0).

40