

7/7 問題 $\frac{d\mathbf{x}}{dt} = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 4 & 5 \end{pmatrix} \mathbf{x}$, $\mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$ とする

$\mathbf{x} = \mathbf{x}(t)$ を求めよ。

解) $A = \begin{pmatrix} -1 & -2 \\ 4 & 5 \end{pmatrix}$ とおくと、 $f_A(\lambda) = (\lambda-1)(\lambda-3)$ より、

A は固有値 $1, 3$ をもつ。

$$A - I = \begin{pmatrix} -2 & -2 \\ 4 & 4 \end{pmatrix}; \quad A - 3I = \begin{pmatrix} -4 & -2 \\ 4 & 2 \end{pmatrix}$$

であるから、固有値 1 に対する固有ベクトル $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}$ 、固有値 3 に対する固有ベクトル $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ が選べる。

よって、 $P = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$ として、 $P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ とする。

したがって基本行列として、 $\Phi(t) = P \begin{pmatrix} e^t & 0 \\ 0 & e^{3t} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^t & e^{3t} \\ -e^t & 2e^{3t} \end{pmatrix}$

がこれ、一般解は、

$$\mathbf{x}(t) = \Phi(t) \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix}$$

と表せる。 $\mathbf{x}(0) = \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix}$ より、

$$\begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} \quad \therefore \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

よって、

$$\mathbf{x}(t) = \Phi(t) \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} e^t & e^{3t} \\ -e^t & 2e^{3t} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3e^t + e^{3t} \\ 3e^t - 2e^{3t} \end{pmatrix}.$$

※ 対角化するとこの行列 P と、対角行列 $P^{-1}AP$ には自由度があるが、最後の答えは一意的である。

※ 最後の答えが、与えられた2つの条件式を満たしているか検算することは容易である。