数学 2B 第 11 回 n 次元行列の固有値、固有ベクトル、対角化(その 2)

2019年12月17日(火)

担当 : 南 美穂子 (mminami@math.keio.ac.jp)

演習問題

「宿題」と書かれた演習問題の答案を OCR 対応用紙に記し、次回の講義時に提出しなさい

問題 11-1. 次の各行列について、対角化可能かどうか調べなさい. また、対角化可能なら、正則行列 P および対角行列 $P^{-1}AP$ も求めなさい.

$$(1) \begin{bmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad (2) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -3 \\ 1 & 1 & -2 \end{bmatrix}, \quad (3) \begin{bmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{bmatrix},$$

$$(4) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \qquad (5) \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}, \qquad (6) \begin{bmatrix} 1 & 1 & 3 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 2 \end{bmatrix}$$

問題 $\mathbf{11-2}$ (宿題). 行列 $A=\begin{bmatrix} 3 & 1 & 1 \\ 2 & 4 & 2 \\ 1 & 1 & 3 \end{bmatrix}$ について、対角化可能かどうか調べなさい.

また、対角化可能なら、正則行列P、逆行列 P^{-1} 、および対角行列 $P^{-1}AP$ も求めなさい。

第10回 宿題の解答例

問題 10-3.(1) A に対する固有方程式は,

$$f_A(\lambda) = \det(\lambda I - A) = \begin{vmatrix} \lambda - 1 & -2 & -3 \\ 0 & \lambda - 1 & 3 \\ 0 & 3 & \lambda - 1 \end{vmatrix} = (\lambda - 1) \begin{vmatrix} \lambda - 1 & 3 \\ 3 & \lambda - 1 \end{vmatrix}$$
$$= (\lambda - 1)(\lambda + 2)(\lambda - 4) = 0$$

となるので、固有値はそれぞれ $\lambda_1=-2,\lambda_2=1,\lambda_3=4$ となる.次に固有ベクトルを求める.固有値 $\lambda_1=-2$ に対する固有ベクトルは

$$\begin{bmatrix} -3 & -2 & -3 \\ 0 & -3 & 3 \\ 0 & 3 & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \quad \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \neq \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

の解であり, 固有ベクトルは

$$\begin{bmatrix} 5 \\ -3 \\ -3 \end{bmatrix}$$
 (ただし c_1 は 0 でない複素数)

となる. 同様にして、固有値 $\lambda_2=1$ に対する固有ベクトルは

$$c_2\begin{bmatrix}1\\0\\0\end{bmatrix}$$
 (ただし c_2 は 0 でない複素数)

となり、固有値 $\lambda_3=4$ に対する固有ベクトルは

$$c_3\begin{bmatrix}1\\-3\\3\end{bmatrix}$$
 (ただし c_3 は 0 でない複素数)

となる.

(2) (1) より、全ての固有値が互いに異なるので(定理 8.1.14. から)対角化可能である。また、固有ベクトル

$$m{p}_1 = egin{bmatrix} 5 \ -3 \ -3 \end{bmatrix}, \quad m{p}_2 = egin{bmatrix} 1 \ 0 \ 0 \end{bmatrix}, \quad m{p}_3 = egin{bmatrix} 1 \ -3 \ 3 \end{bmatrix}$$

を選び,

$$P = [\mathbf{p}_1, \mathbf{p}_2, \mathbf{p}_3] = \begin{bmatrix} 5 & 1 & 1 \\ -3 & 0 & -3 \\ -3 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$

と定めると,

$$P^{-1} = \frac{1}{6} \begin{bmatrix} 0 & -1 & -1 \\ 6 & 6 & 4 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$
 であり,
$$P^{-1}AP = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix}$$

と対角化できる.

その他の問題の解答は keio.jp の授業支援の HP にアップロードします。

その他の問題の解答

問題 10-1., 2. (1) 固有値は $\lambda_1=-2,\lambda_2=1,\lambda_3=3$ である.固有値 $\lambda_i(i=1,2,3)$ に対する固有ベクトルをそれぞれ ${m p}_1,{m p}_2,{m p}_3$ とすると

$$m{p}_1 = c_1 egin{bmatrix} 1 \ -1 \ -1 \end{bmatrix}, \quad m{p}_2 = c_2 egin{bmatrix} 1 \ -4 \ -1 \end{bmatrix}, \quad m{p}_3 = c_3 egin{bmatrix} 1 \ 2 \ 1 \end{bmatrix}$$

となる (ただし c_1, c_2, c_3 は0でない複素数).

固有値がすべて異なるので対角化可能であり, $P=\begin{bmatrix}1&1&1\\-1&-4&2\\-1&-1&1\end{bmatrix}$ と定めると,

$$P^{-1}=rac{1}{6}egin{bmatrix} 1 & -2 & 3 \ 2 & 2 & 6 \ 3 & 0 & 3 \end{bmatrix}$$
 であり, $P^{-1}AP=egin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \ 0 & 1 & 0 \ 0 & 0 & 3 \end{bmatrix}$ と対角化できる.

(2) 固有値は $\lambda_1=1, \lambda_2=\omega, \lambda_3=\omega^2$ である. 固有値 $\lambda_i (i=1,2,3)$ に対する固有ベクトルをそれぞれ p_1, p_2, p_3 とすると

$$m{p}_1 = c_1 egin{bmatrix} 1 \ 1 \ 1 \end{bmatrix}, \quad m{p}_2 = c_2 egin{bmatrix} \omega \ \omega^2 \ 1 \end{bmatrix}, \quad m{p}_3 = c_3 egin{bmatrix} \omega^2 \ \omega \ 1 \end{bmatrix}$$

となる (ただし c_1, c_2, c_3 は0でない複素数).

固有値がすべて異なるので対角化可能であり, $P=\begin{bmatrix}1&\omega&\omega^2\\1&\omega^2&\omega\\1&1&1\end{bmatrix}$ と定めると, $\begin{bmatrix}1&1&1\end{bmatrix}$ $\begin{bmatrix}1&0&0\end{bmatrix}$

$$P^{-1} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ \omega^2 & \omega & 1 \\ \omega & \omega^2 & 1 \end{bmatrix}$$
 であり, $P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \omega & 0 \\ 0 & 0 & \omega^2 \end{bmatrix}$ と対角化できる.

(3) 固有値は $\lambda_1 = 1, \lambda_2 = 3, \lambda_3 = 5, \lambda_4 = 7$ である.固有値 $\lambda_i (i = 1, 2, 3, 4)$ に対する固有ベクトルをそれぞれ p_1, p_2, p_3, p_4 とすると

$$m{p}_1 = c_1 egin{bmatrix} -6 \ 2 \ 3 \ -1 \end{bmatrix}, \quad m{p}_2 = c_2 egin{bmatrix} 0 \ 1 \ 0 \ 0 \end{bmatrix}, \quad m{p}_3 = c_3 egin{bmatrix} 0 \ -4 \ 1 \ -3 \end{bmatrix}, \quad m{p}_4 = c_4 egin{bmatrix} 0 \ 1 \ 0 \ 1 \end{bmatrix}$$

である (ただし c_1, c_2, c_3, c_4 は0でない複素数).

固有値がすべて異なるので対角化可能であり, $P = \begin{bmatrix} 6 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -4 & 1 \\ 3 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & -3 & 1 \end{bmatrix}$ と定めると,

$$P^{-1}=rac{1}{6}egin{bmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \ 6 & 6 & 6 & -6 \ 3 & 0 & 6 & 0 \ 8 & 0 & 18 & 6 \end{bmatrix}$$
であり, $P^{-1}AP=egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \ 0 & 3 & 0 & 0 \ 0 & 0 & 5 & 0 \ 0 & 0 & 0 & 7 \end{bmatrix}$ と対角化できる. \square