

BFS 宽度优先搜索

介绍

- BFS是迭代形式的遍历，优点是按层展开（找最短路径），缺点是内存占用大，需要一个缓存来存储待展开的节点

使用条件

- 拓扑排序，出现连通块的关键词，分层遍历，简单图最短路径，给定一个变换规则 从初始状态变到终止状态最少几步

复杂度

- Time Complexity: $O(n + m)$
 - n 是点数， m 是边数
- Space Complexity: $O(n)$

```
ReturnType bfs (Node startNode) {
    // BFS 必须要用队列 queue，不要用 stack!
    Queue<Node> queue = new ArrayDeque<>();

    // Hashmap 有两个作用，一个是记录一个点是否被丢进队列，避免重复访问，另一个是记录 startNode 到其他所有节点的最短距离
    // 如果只求连通性的话，则换成 HashSet 就行
    // node 作为 key 的时候比较的是内存

    Map<Node, Integer> distance = new HashMap<>();

    // 把起点放入队列与哈希表内，如果有多个起点，则都放进去

    queue.offer(startNode);

    distance.put(startNode, 0) // or 1 if necessary

    // while 队列不空的情况下，不停地从队列中拿出一个点，拓展邻居节点放进队列中

    while (!queue.isEmpty()){

        Node node = queue.poll();

        // 如有明确的终点时，可以在这里加终点的判断
        if(node 是终点) {
            break or return something;
        }

        for(Node neighbor: node.getNeighbors()){
```

```

        if (distance.containsKey(neighbor)) continue;

        queue.offer(neighbor);

        distance.put(neighbor, distance.get(node) + 1);
    }
}

return distance; // 如果需要返回所有点离起点的距离，就返回 HashMap

return distance.keySet(); // 如果需要返回所有连通的节点，就 return HashMap 里的所有点

return distance.get(endNode); // 如果需要返回离终点的最短距离
}

```

拓扑排序 BFS 模板

```

List<Node> topologicalSort(List<Node> nodes) {

    // 统计所有点的入度信息，放入 hashmap 里
    Map<Node, Integer> indegrees = getIndegrees(nodes);

    // 将所有入度为 0 的点放到队列中
    Queue<Node> queue = new ArrayDeque<>();

    for (Node node : nodes) {

        if (indegrees.get(node) == 0){
            queue.offer(node);
        }
    }

    List<Node> topoOrder = new ArrayList<>();

    while(!queue.isEmpty()) {

        Node node = queue.poll();

        topoOrder.add(node);

        for (Node neighbor : node.getNeighbors()) {

            // 入度减一
            indegrees.put(neighbor, indegrees.get(neighbor) - 1);

            // 入度减到0 说明不再依赖任何点，可以放入队列里
            if (indegrees.get(neighbor) == 0) {
                queue.offer(neighbor);
            }
        }
    }
}

```

```

}

// 如果queue是空的时候，图里还没有被挖出来，说明存在坏的

// 有环就没有拓扑序
if (topoOrder.size() != node.size()) {
    return 没有拓扑序
}

Map<Node, Integer> getIndegrees(List<Node> nodes) {

    Map<Node, Integer> counter = new HashMap<>();

    for (Node node: nodes) {
        counter.put(node, 0);
    }

    for (Node node: nodes) {
        for (Node neighbor : node.getNeighbors()) {
            counter.put(neighbor, counter.get(neighbor) + 1);
        }
    }
    return counter;
}
}

```

BFS模板

1. Initialize a Queue with all starting points, a HashSet to record visited nodes
2. While queue is not empty
 - a. Retrieve current queue size as number of nodes in the current level
 - b. for each node in current level
 - i. Poll out one node
 - ii. If this is the node we want, return it
 - iii. Offer all its neighbor to the queue if not visited and valid
 - c. Increase level

小技巧: 对于2D Matrix的图，matrix[i][j]的neighbors一般都是上下左右4个，所以预先存一个4 direction array可以帮助访问neighbors → directions = {{0, 1}, {1, 0}, {0, -1}, {-1, 0}}

Time Complexity $O(V + E)$