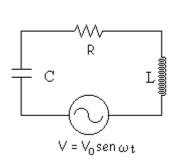
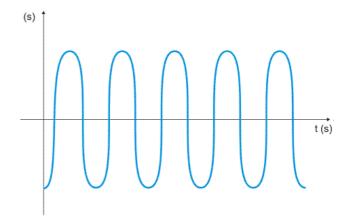
# 7. Circuitos de Corrente Alternada (AC)

Universidade do Minho

Depto. Física - Universidade do Minho Carlos Tavares -

- 7.1. Fontes de AC e Fasores
- 7.2. Resistências num Circuito AC
- 7.3. Indutores num Circuito AC
- 7.4. Condensadores num Circuito AC
- 7.5. O Circuito RLC em Série
- 7.6. Ressonância num Circuito RLC em Série







• Descrevemos os princípios básicos dos circuitos AC simples.



- Análise de circuitos em série simples com resistências (R), condensadores
   (C), e indutores (L), isoladamente ou em combinação, alimentados por uma fonte de voltagem sinusoidal.
- Vamos usar o facto de R, C e L terem respostas lineares: a corrente alternada instantânea (AC) em cada um deles é proporcional à voltagem alternada instantânea no componente.
- Quando a voltagem (V) alternada aplicada for sinusoidal, a corrente em cada componente também será sinusoidal, mas não necessariamente em fase com a voltagem aplicada.
- Quando a corrente numa **bobina** (*indutor*) altera-se com o tempo, há uma fem (força electro-motriz) induzida na bobina, conforme a **Lei de Faraday**.

A fem auto-induzida numa bobina define-se pela expressão:

$$\varepsilon = -L\frac{di}{dt}$$

Onde L é a **indutância** da bobina

• A <u>Indutância</u> é uma medida de oposição dum componente do circuito (neste caso a bobina) à variação da corrente.



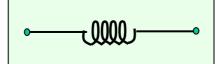
Universidade do Minho

SI 
$$\rightarrow$$
 henry (H)  $1H = 1 \frac{V \cdot s}{A}$ 

 A indutância de <u>qualquer bobina</u> (solenóide, bobina toroidal) é dada pela expressão

$$L = \frac{N\phi_m}{I}$$

- Onde I é a corrente,  $\phi_m$  é o fluxo magnético através da bobina, e N o número total de espiras.
- A indutância de um componente de um circuito depende da geometria do componente.



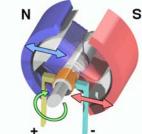
Indutor (bobina)

Carlos Tavares - Depto. Física - Universidade do Minho

- •Circuito de corrente alternada (AC): uma combinação de componentes (R,L,C) e um gerador que proporciona AC.
- •Pela rotação duma espira num campo magnético com velocidade angular (ω) constante, induz-se uma voltagem alternada (fem) sinusoidal na espira.
- •Esta voltagem instantânea é dada por:  $\upsilon = V_m \sin \omega t$



 $V_m$ : voltagem de pico do gerador de AC ou amplitude da voltagem.

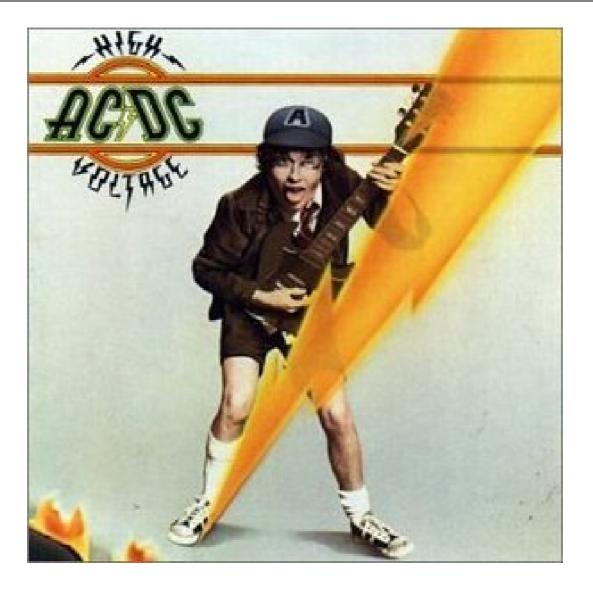


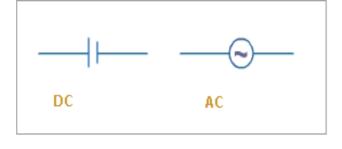
•A frequência angular é: 
$$\omega = 2\pi f = \frac{2\pi}{T}$$

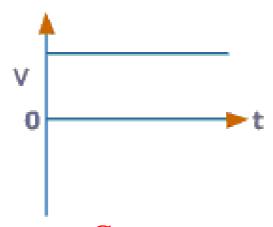
f: frequência linear da fonte, T: período  $(f \rightarrow Hz)$  (ciclos por segundo);  $\omega \rightarrow Hz$ rad/s)

Em Portugal, na rede eléctrica f=50 Hz

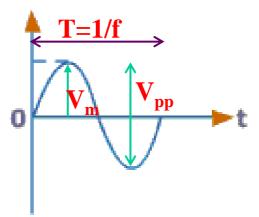
AC/DC??









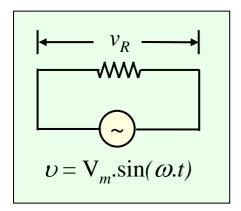


Corrente alternada (AC)

Objectivo primordial do capítulo - exemplo: Suponha que tem um gerador de AC ligado a um circuito com componentes R, L e C em série; se a  $V_m$  e a f do gerador forem dadas, e os valores de R, L e C também, achar a corrente resultante, caracterizada pela amplitude e pela fase.

A fim de simplificar esta análise temos que construir graficamente um diagrama de fasores: as grandezas oscilatórias (corrente, voltagem) são representadas por vectores giratórios (no sentido anti-horário) no plano complexo, os fasores.

- •O comprimento do fasor representa a amplitude (valor máximo) da grandeza;
- •A projecção do fasor no eixo real representa o valor instantâneo da grandeza.



A soma algébrica instantânea da elevação do potencial,
 e do abaixamento do potencial, na malha do circuito
 deve ser nula (Lei das malhas de Kirchhoff) ⇒

$$\Sigma v_i = 0 \Leftrightarrow v - v_R = 0 \Rightarrow v = v_R = V_m \cdot \sin \omega t$$

 $v_R$ : queda instantânea de voltagem na resistência (R).

A corrente instantânea:

$$i_R = \frac{\upsilon}{R} = \frac{V_m}{R} \sin \omega t = I_m \sin \omega t$$

$$I_m = \frac{V_m}{R}$$
  $\rightarrow$  corrente de pico (máximo)

$$\begin{array}{|c|c|}\hline 1 & e & \hline \\ \hline \end{array} \Rightarrow \boxed{\upsilon_{\mathbf{R}} = \mathbf{I}_{\mathbf{m}} \, \mathbf{R} \sin \omega t}$$

 $i_R$  e  $v_R$  variam, ambos de uma forma sinusoidal (com *sin \omega t*) e atingem os valores máximos (picos) num mesmo instante  $\Rightarrow$  as duas grandezas estão em fase.



Universidade do Minho

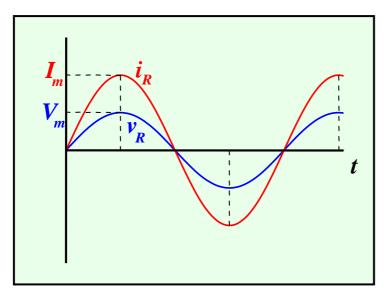


Gráfico da voltagem e da corrente em função do tempo

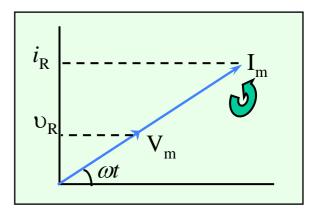


Diagrama de fasores. As projecções de  $I_m$  e  $V_m$  (fasores) no eixo vertical representam os valores instantâneos de  $i_R$  e  $v_R$ .

• ! O valor médio da corrente sobre um ciclo é nulo: a corrente mantém-se num sentido (+) durante o mesmo intervalo de tempo que se mantém no sentido oposto (-) ⇒ O sentido da corrente não tem efeito sobre o comportamento do R no circuito.

### Efeito térmico



Iniversidade do Minho

- Qualitativamente: as colisões entre os electrões de condução de corrente e os átomos fixos da resistência (R) provocam um aumento da sua temperatura, que depende do valor da corrente, mas é independente da direcção da corrente.
- Quantitativamente: taxa de conversão da energia eléctrica em calor numa R é a sua **potência instantânea**  $P = i^2 \cdot R$  ; *i*: corrente instantânea na R.
- $\mathbf{P} \propto \mathbf{i}^2 \Rightarrow$  não faz diferença se a corrente for contínua (DC) ou alternada (AC), ou seja se o sinal (+) ou (-) for associado a  $\mathbf{i}$ .
- ! O efeito térmico provocada por uma corrente alternada com  $I_m$  <u>não</u> é o mesmo que o provocado por uma corrente contínua com o mesmo valor, dado que a corrente alternada somente tem o  $I_{max}$  durante um pequeno instante de tempo durante um ciclo >> *importante para poupança energética*.



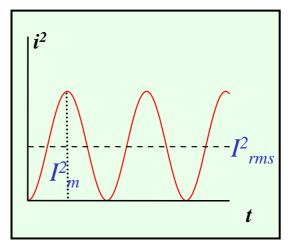
Universidade do Minho

A corrente média quadrática (rms ou eficaz) é a raiz quadrada da média dos quadrados da corrente (é este valor que é registado mo multímetro!)

O quadrado da corrente varia com  $sin^2 \omega t$ , e pode-se mostrar que o valor médio de  $i^2$  é  $\mathbf{I^2_m/2}$ 

$$\Rightarrow I_{rms} = \frac{I_m}{\sqrt{2}} = 0,707 I_m$$

$$\Rightarrow I_{rms}^2 = \frac{I_m^2}{2}$$



Exemplo: Uma corrente AC com  $I_m = 2$  A libertará o mesmo calor numa R do que uma corrente DC de  $0.707 \cdot 2 = 1.414$  A

#### A potência média dissipada num R com uma corrente AC é:



$$P_{med} = I_{rms}^2 R$$

$$R = \frac{V_{rms}}{I_{rms}}$$

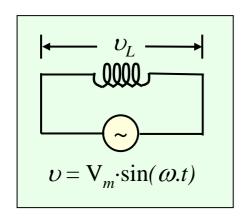
A voltagem média quadrática (ou eficaz):

$$V_{rms} = \frac{V_m}{\sqrt{2}} = 0,707 V_m$$

- ! Quando se fala em medir a voltagem alternada de 220V duma tomada eléctrica, fala-se na realidade de  $V_{rms}$  de 220V  $\Rightarrow$   $V_{m}$  = 311,1 V
- ! Usaremos valores eficazes (*rms*) ao discutir as correntes e voltagens alternadas.
- ! Os amperímetros e voltímetros de AC são projectados para ler os valores *eficazes (rms)*

Se forem usados os valores *eficazes*, muitas equações terão a mesma forma que as equações nos circuitos DC

	Voltagem	Corrente
Valor instantâneo	υ	i
Valor máximo (pico)	$\mathbf{V}_{\mathbf{m}}$	I <sub>m</sub>
Valor médio quadrático (ou eficaz)	$\mathbf{V}_{\mathrm{rms}}(\mathbf{V}_{\mathit{ef}})$	$\mathbf{I}_{\mathrm{rms}}(\mathbf{I}_{\mathit{ef}})$



 $v_L$ : queda instantânea de voltagem no indutor (bobina).

 $\Rightarrow$  Lei das malhas:  $\Sigma v_i = 0 \Leftrightarrow v + v_L = 0$ ,

$$V_{m} \sin \omega t - L \frac{di}{dt} = 0 \Rightarrow L \frac{di}{dt} = V_{m} \sin \omega t$$
Lei de Faraday)

A integração dá a corrente em função do tempo:

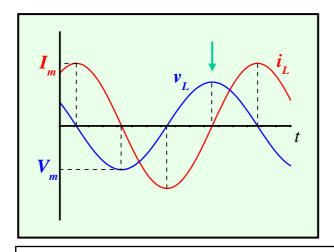
$$i_{L} = \frac{V_{m}}{L} \int \sin \omega t \, dt = -\frac{V_{m}}{\omega L} \cos \omega t$$

dado que: 
$$-\cos \omega t = \sin \left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) \implies i_L = \frac{V_m}{\omega L} \sin \left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right)$$

Comparando com (1)  $\Rightarrow$  a corrente do circuito está <u>fora de fase</u> com a voltagem na bobine, com um atraso de  $\pi/2$  rad, ou  $90^{\circ}$ 

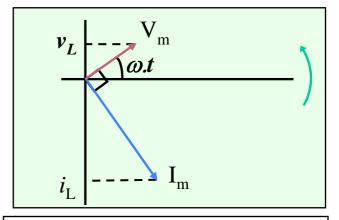


Universidade do Minho



 $v_L$  atinge  $V_m$  (pico) num instante que está um quarto do período de oscilação antes de  $i_L$  atingir  $I_m$ 

#### Diagrama de fasores:

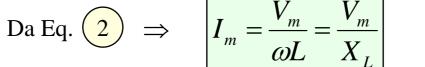


Quando a  $\upsilon$  aplicada for sinusoidal,  $i_L$  segue a  $\upsilon_L$  com um atraso de  $90^\circ$ 

!  $\upsilon_L \propto di/dt \Rightarrow \upsilon_L$  é maior quando *i* estiver a variar com maior rapidez. i(t) é uma curva sinusoidal  $\Rightarrow di/dt$  (declive) é máximo sempre que a curva i(t) passar pelo zero  $\Rightarrow \upsilon_L$  atinge o máximo  $V_m$  sempre que  $i_L = 0$ 

16

$$i_L = \frac{V_m}{\omega L} \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right)$$



$$I_{m} = \frac{V_{m}}{\omega L} = \frac{V_{m}}{X_{L}}$$



 $X_L = \omega L$  é a impedância indutiva (ou reactância indutiva)

 $I_{rms}$  é dada por uma expressão semelhante à  $\binom{3}{3}$  com  $V_{m}$  substituída por  $V_{rms}$ 

$$X_L = \frac{V_{rms}}{I_{rms}} = \frac{V_m}{I_m}$$

! O conceito de **impedância** é usado a fim de não ser confundido com o de resistência.

A impedância distingue-se da resistência porque introduz uma diferença de fase entre  $\upsilon$  e i.

- •Circuito puramente resistivo  $\Rightarrow i$  e  $\upsilon$  em fase
- •Circuito puramente indutivo  $\Rightarrow i$  segue  $\upsilon$  com uma diferença de fase de 90°

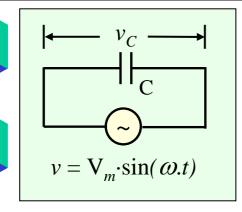
$$i_{L} = \frac{V_{m}}{\omega L} \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) = \frac{V_{m}}{X_{L}} \sin\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right)$$

Com  $\bigcirc{1}$  e  $\bigcirc{3}$   $\Rightarrow$   $\boxed{\upsilon_L = V_m \cdot sen \omega t = I_m \cdot X_L \cdot sen \omega t}$ 

Pode ser visto como a Lei de Ohm dum circuito indutivo.  $X_L$  tem a unidade SI de resistência (impedância)  $\Rightarrow$  o Ohm  $(\Omega)$ .

A impedância dum indutor aumenta com a frequência. Nas frequências mais elevadas i varia mais rapidamente, o que provoca um aumento da fem induzida associada a uma certa  $\mathbf{I}_{m}$ .





• Lei das malhas:  $\Sigma v_i = 0 \Leftrightarrow v - v_c = 0$ 

$$\upsilon = \upsilon_c = V_m \operatorname{sen} \omega t$$

•  $v_c$ : queda instantânea de voltagem no condensador.

$$v_c = \frac{Q(t)}{C} \rightarrow Q(t) = CV_m \sin \omega t$$
 1

Uma vez que  $i = dQ/dt \implies$  a derivação de 1 dá a corrente instantânea

$$\left| i_C = \frac{dQ}{dt} = \omega C V_m \cos \omega t = \omega C V_m \sin \left( \omega t + \frac{\pi}{2} \right) \right|$$

dado que: 
$$\cos \omega t = \sin \left( \omega t + \frac{\pi}{2} \right)$$

• Vemos que a corrente do circuito <u>não</u> está em fase com a voltagem aos terminais do condensador.

$$\left| i_C = \omega C V_m sin \left( \omega t + \frac{\pi}{2} \right) = \frac{1}{X_C} V_m sin \left( \omega t + \frac{\pi}{2} \right) \right|$$

 $i_{\rm C}$  está com uma diferença de fase de 90° em antecipação à  $v_{\rm C}$ .

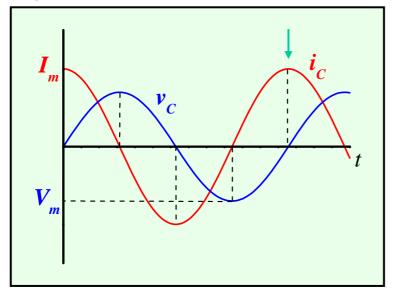
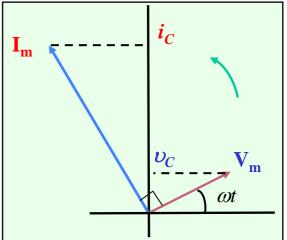


Diagrama de fasores:



 $i_{\rm C}$  atinge  $I_{\rm m}$  (pico) um quarto de ciclo mais cedo que o instante em que a  $v_{\rm C}$  atinge  $v_{\rm m}$ 

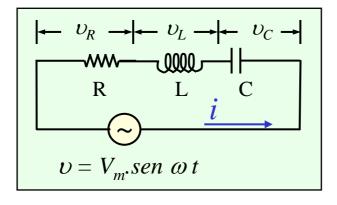
Quando a fem aplicada for sinusoidal, a corrente num condensador está avançada de 90° relativamente à voltagem no C.

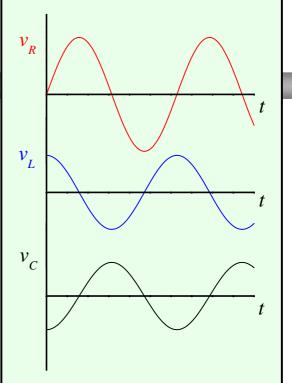
$$X_C = \frac{1}{\omega C}$$

## 7.5. Circuitos RLC em Série

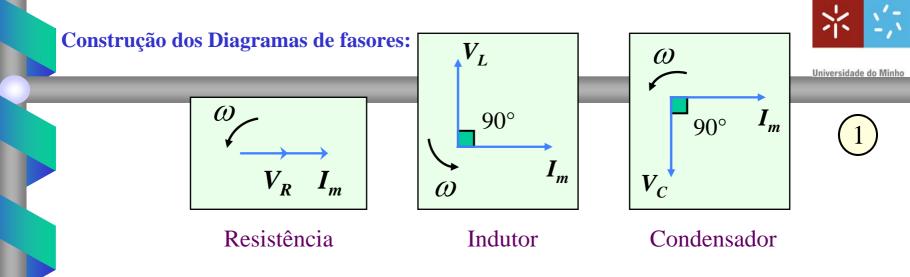


Universidade do Minho





- $i = I_{m} sin(\omega t \phi); \phi$  é o ângulo de fase entre a corrente do circuito e a voltagem da fonte aplicada.
- Objectivo: determinar  $\phi$  e  $I_m$ . Teremos que construir e analisar o diagrama de fasores do circuito.
- ! Todos os componentes estão em série no circuito  $\Rightarrow$  a corrente alternada (i) é sempre a mesma (mesma amplitude e fase) em todos os pontos do circuito.  $\Rightarrow$  a voltagem em cada componente terá amplitude e fase diferente.



**Voltagem** 
$$\rightarrow$$
 em fase / avanço de 90°

avanço de 90° / atraso de 90° com a corrente

As quedas instantâneas de voltagem são:

$$\upsilon_{\mathbf{R}} = \mathbf{I}_{\mathbf{m}} \mathbf{R} \sin (\omega \mathbf{t} - \phi) = \mathbf{V}_{\mathbf{R}} \sin (\omega \mathbf{t} - \phi)$$

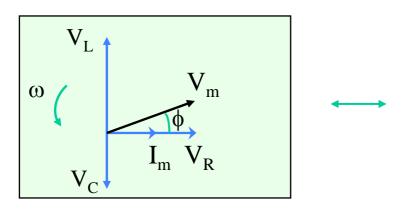
$$\upsilon_{\mathbf{L}} = \mathbf{I}_{\mathbf{m}} \mathbf{X}_{\mathbf{L}} \sin (\omega \mathbf{t} + \pi/2 - \phi) = \mathbf{V}_{\mathbf{L}} \cos (\omega \mathbf{t} - \phi)$$

$$\upsilon_{\mathbf{C}} = \mathbf{I}_{\mathbf{m}} \mathbf{X}_{\mathbf{C}} \sin (\omega \mathbf{t} - \pi/2 - \phi) = -\mathbf{V}_{\mathbf{C}} \cos (\omega \mathbf{t} - \phi)$$

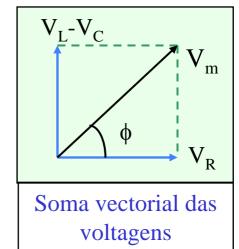
 $V_R = I_m R$ ;  $V_L = I_m X_{L}$ ;  $V_C = I_m X_C$  são as voltagens de pico (máximos) aos terminais de cada componente.

$$\upsilon = \upsilon_{\mathbf{R}} + \upsilon_{\mathbf{L}} + \upsilon_{\mathbf{C}}$$

É mais simples efectuar a soma usando o diagrama de fasores 2A corrente em cada componente é a mesma,  $i(t) \Rightarrow$  pela combinação dos três fasores 1:



$$\tan \phi = \frac{V_L - V_C}{V_R}$$



Pelo triângulo na Figura:

$$V_{m} = \sqrt{V_{R}^{2} + (V_{L} - V_{C})^{2}} = \sqrt{(I_{m} R)^{2} + (I_{m} X_{L} - I_{m} X_{C})^{2}}$$

$$V_{m} = I_{m} \sqrt{R^{2} + (X_{L} - X_{C})^{2}} ; X_{L} = \omega L; X_{C} = 1/\omega C$$

$$I_{m} = \frac{V_{m}}{\sqrt{R^{2} + (X_{L} - X_{C})^{2}}}$$

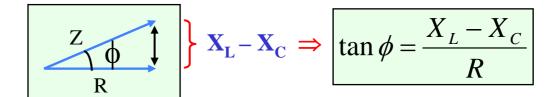
A impedância (Z) do circuito RLC é:  $Z = \sqrt{R^2 + (X_L - X_C)^2}$  SI: Ohm ( $\Omega$ )

$$\Rightarrow$$
  $A$   $\rightarrow$   $V_{m} = I_{m} Z$   $\Rightarrow$  Generalização da Lei de Ohm para AC

• ! A corrente no circuito depende da R, L, C e ω

Se eliminamos o factor comum  $I_m$  de cada fasor da Figura (2)

⇒ triângulo de impedância.



$$i = I_m \sin(\omega t - \phi)$$

- Quando  $X_L > X_C$  (frequências altas)  $\Rightarrow \phi > 0$ , a *i* segue a  $\upsilon$  aplicada.
- Se  $X_L < X_C$  (frequências baixas)  $\Rightarrow \phi < 0$ , *i* precede a  $\upsilon$  aplicada.
- Quando  $X_1 = X_C \Rightarrow \phi = 0$ , Z = R e  $I_m = V_m/R$

A frequência a que se verifica esta última condição é a frequência de 24 ressonância.



Componentes do Circuito	Impedância, Z	Ângulo de Fase, φ
	R	$0_{\mathbf{o}}$
- C	$X_{C}$	-90°
•	$X_{L}$	+90°
R C •──₩──	$\sqrt{R^2 + X_C^2}$	Negativo, entre –90° e 0°
R L	$\sqrt{R^2 + X_L^2}$	Positivo, entre 0° e 90°
R L C •──₩──∭∭──  ──•	$\sqrt{\boldsymbol{R}^2 + (\boldsymbol{X}_L - \boldsymbol{X}_C)^2}$	Negativo se $X_C > X_L$ Positivo se $X_C < X_L$

### 7.6. Potência num Circuito AC



Iniversidade do Minho

No circuito RLC podemos exprimir a potência instantânea, P, como:

$$\mathbf{P} = \mathbf{i} \cdot \mathbf{v} = \mathbf{I}_{\mathbf{m}} \mathbf{sin}(\omega \mathbf{t} - \phi) \cdot \mathbf{V}_{\mathbf{m}} \mathbf{sin}(\omega \mathbf{t})$$
$$= \mathbf{I}_{\mathbf{m}} \mathbf{V}_{\mathbf{m}} \mathbf{sin}(\omega \mathbf{t}) \cdot \mathbf{sin}(\omega \mathbf{t} - \phi)$$

! Função complicada do tempo sem muita utilidade prática.

Interessa, em geral: a **potência média** em um ou mais ciclos ⇒

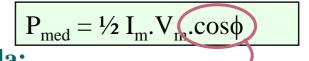
$$\sin(\omega t - \phi) = \sin(\omega t)\cos(\phi) - \sin(\phi)\cos(\omega t) \rightarrow$$
 1

$$\mathbf{P} = \mathbf{I_m} \mathbf{V_m} \sin^2(\omega t) \cdot \cos(\phi) - \mathbf{I_m} \mathbf{V_m} \sin(\omega t) \cdot \cos(\omega t) \cdot \sin(\phi)$$

Toma-se a média de P sobre o tempo durante um ou mais ciclos ( $I_m$ ,  $V_m$ ,  $\phi$  e  $\omega$  constantes).

- Média de  $\sin^2(\omega t).\cos(\phi)$   $\rightarrow \frac{1}{2}\cos(\phi)$
- Média de  $\sin(\omega t).\cos(\omega t).\sin(\phi) \rightarrow 0$ 1/2.\sin(2\omega t)

⇒ Potência média ou potência activa eficaz dissipada:



$$= I_{rms}.V_{rms}.\cos \phi$$

 $V_L$ - $V_C$   $V_m$   $V_R$ 

factor de potência

 $\Rightarrow$  A queda máxima de voltagem na resistência é:  $V_R = V_m \cos \phi = I_m.R \rightarrow$ 

$$\cos \phi = I_m R/V_m$$

$$P_{m\acute{e}d} = I_{rms} V_{rms} \cos \phi = \left(\frac{I_m}{\sqrt{2}}\right) \left(\frac{V_m}{\sqrt{2}}\right) \frac{I_m R}{V_m} = \frac{1}{2} I_m^2 R$$

$$P_{m\acute{e}d} = I_{rms}^2 R$$



- ! A potência média proporcionada pelo gerador é dissipada como calor na R. (como em DC)
- ! Não há perda de potência num indutor ideal ou num condensador ideal.
- (Ex.: o condensador é carregado e descarregado duas vezes durante cada ciclo 
   ⇒ há fornecimento de carga ao condensador durante dois quartos do ciclo, e há o retorno da carga à fonte de voltagem, durante os outros dois quartos. 
   ⇒ A potência média proporcionada pela fonte é nula. Logo um condensador num circuito de AC não dissipa energia.)
- (Analogamente para o indutor)

A potência que se transmite entre a fonte e o circuito que não é dissipada:

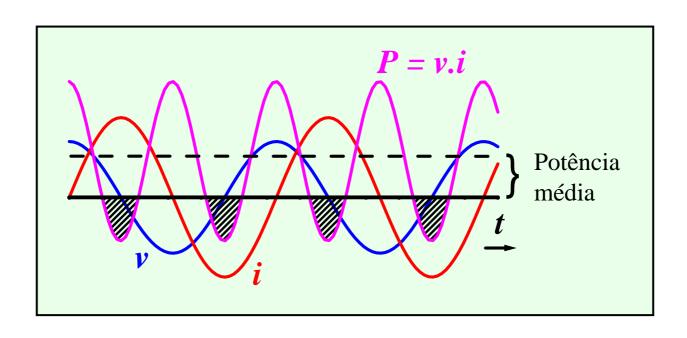
Potência reactiva: 
$$P_{react} = I_{rms}.V_{rms}.sen(\phi)$$

$$P_{\text{m\'ed}} = P_{\text{act}} = I_{\text{rms}} V_{\text{rms}} \cos \phi$$

Puramente resistivo  $\Rightarrow \phi = 0$ ,  $\cos \phi = 1$ 

$$\Rightarrow P_{\text{max}} = I_{\text{rms}} \cdot V_{\text{rms}}$$

Potência máxima (máx. amplitude)



Carlos Tavares - Depto. Física - Universidade do Minho

- Um circuito RLC está em **ressonância** quando a corrente tem o seu valor de pico (ver pag. 21/24).
- Em geral  $I_{rms} = \frac{V_{rms}}{Z} = \frac{V_{rms}}{\sqrt{R^2 + (X_L X_C)^2}}$

$$!Z = Z(\omega) \Rightarrow I_{rms} = I_{rms}(\omega)$$

A corrente atinge o seu valor máximo quando  $X_L = X_C \Rightarrow Z = R$ 

A frequência  $\omega_0$  a que isso ocorre é a **frequência de ressonância do** circuito:

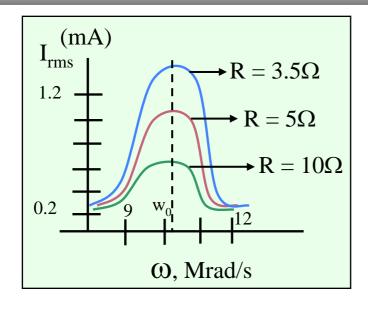
$$X_L = X_C \iff \omega_0 L = \frac{1}{\omega_0 C}$$
  $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ 

 $\omega_0$  também corresponde à frequência natural de oscilação do circuito LC.

• Nesta frequência a corrente está em fase com a voltagem instantânea aplicada pela fonte de corrente alternada.



Universidade do Minho



$$L = 5 \mu H$$

$$C = 2 nF$$

$$V = 5 mV$$

$$\omega_0 = 10^7 \text{ rad/s}$$

Curvas mais estreitas e altas quando R diminui.

$$I_{rms} \rightarrow \infty$$
,  $R \rightarrow 0$  (teoria!!)

Os circuitos reais têm sempre uma certa resistência que limita o valor da corrente.

- Os sistemas mecânicos também exibem ressonâncias: sistema massa-mola.
- Actuando na  $\omega_0$ , a amplitude das oscilações aumenta com o tempo.