Definições

_λMensagem – é uma sequência de bits

λPara evitar ISI

^λRecuperação da mensagem

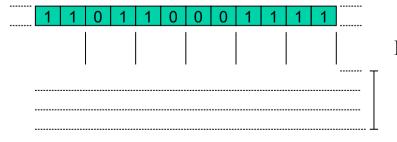
Bit stream

Unipolar RZ and NRZ

Polar RZ and NRZ

Bipolar NRZ or alternate mark inversion (AMI)

Split-phase Mancheste



Polar quaternary NRZ

<data/hora>Codificação e Transmissão

Carlos Lima (DEI-Universidade do Minho)

Definições (cont)

```
λSignaling rate (símbolos por segundo ou Baud)
λEm binário (M=2) vem D=Tb bps
λQuaternário (M=4) D=2Tb
λGeneralizando para sistemas M-ários
-É preciso aumentar a potência para manter a mesma diferença entre os M níveis
```

•Densidade Espectral de Potência (sinal polar)

```
<sup>λ</sup>Sinal polar e símbolos não correlados

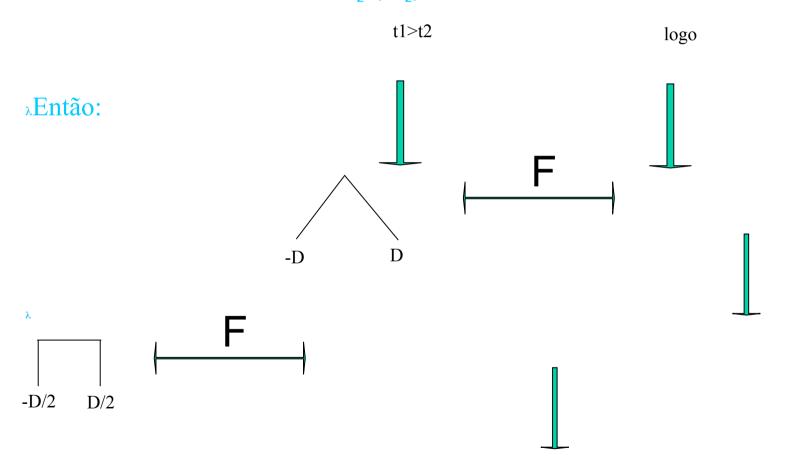
<sup>λ</sup> Cálculo da sequência de autocorrelação
```

•- A é o evento intervalos adjacentes

λ

•Densidade Espectral de Potência (sinal polar (cont.))

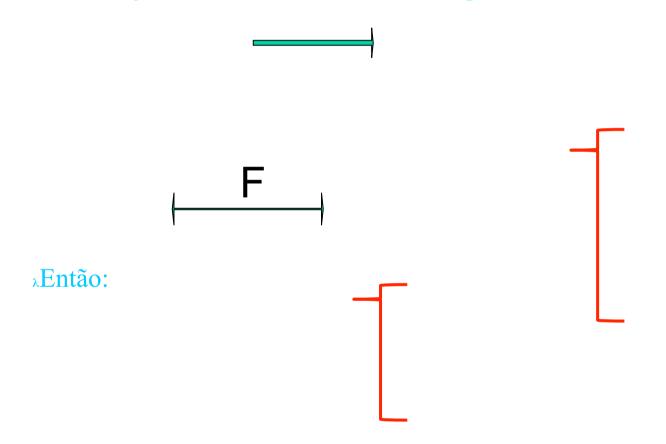
A aleatoriedade está no atraso Td considerado como uma v. a. contínua uniformemente distribuída em [0,D[, então:



cdf de la companion de la compan

•Densidade Espectral de Potência (sinal unipolar)

A média já não é nula e a correlação tb. pode não ser.



Example

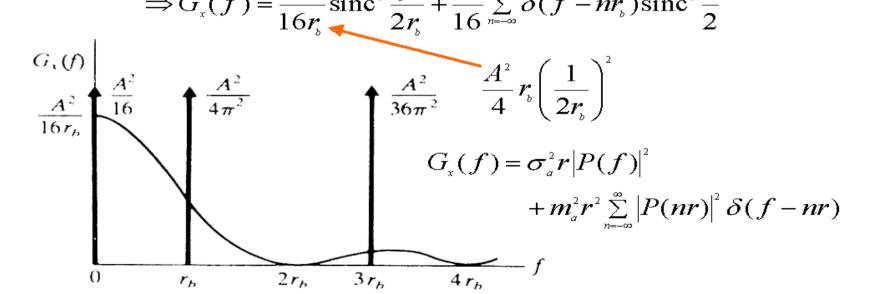
■ For unipolar binary RZ signal: 1 0 1 1 0 1 0 0

$$P(f) = \frac{1}{2r_b} \operatorname{sinc} \frac{f}{2r_b} \qquad {}^{(a)} \qquad {}^$$

Assume source bits are equally alike and independent, thus

$$\sigma_{a}^{2} = (1/2T_{b}) \int_{0}^{T_{b}/2} A^{2} dt = A^{2}/4, m_{a}^{2} = \sigma_{a}^{2}$$

$$\Rightarrow G_{x}(f) = \frac{A^{2}}{16r_{b}} \operatorname{sinc}^{2} \frac{f}{2r_{b}} + \frac{A^{2}}{16} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(f - nr_{b}) \operatorname{sinc}^{2} \frac{n}{2}$$



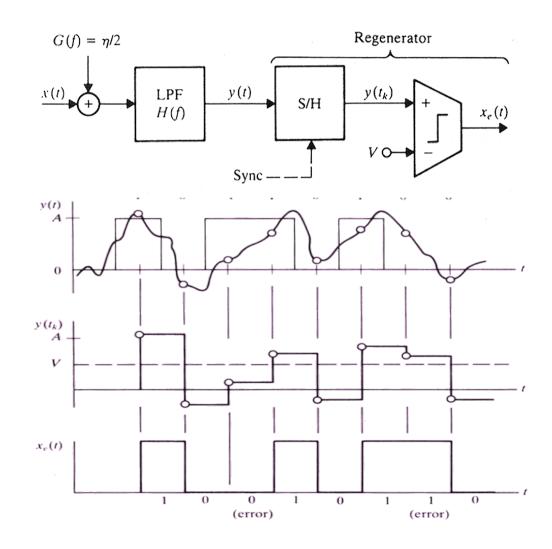
Helsinki University of Technology, Communications Laboratory, Timo O. Korhonen

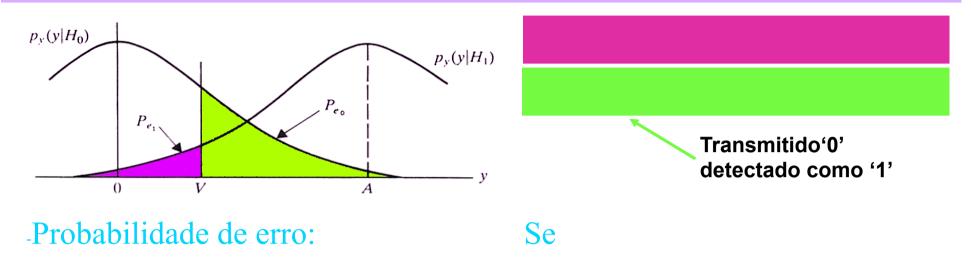
20

• Ruído

_λSe x(t) é binário e unipolar _λa saída do S/H é

λEstabelecendo as hipóteses:





-Assumindo ruído Gaussiano



-Vopt = A/2 se P0 = P1 = 1/2

-Pe é a probabilidade mínima de erro para comunicação binária em ruído Gaussiano quando os dígitos são equiprováveis.

-Bits rectangulares (NRZ) e unipolar [0,A]

-Bits rectangulares (NRZ) e polar [-A/2,A/2]

-Para passar pulsos de duração Tb=1/rb o filtro limitador de ruído

•Ruído em sistemas M-ários

Estes sistemas requerem menor largura de banda mas mais potência pelo que são bons para transmissão digital sobre canais de voz

M símbolos equiprováveis



50% superior ao binário

-A energia média por dígito M-ário é:

-Se os M níveis são equiprováveis

-Probabilidade de erro por bit (BER)

Problemas

1- Considere um sinal binário unipolar NRZ com p(t)= π (rbt). Mostre que o único impulso em Gx(f) ocorre em f=0.

- λ 2- Esboce Gx(f) para um sinal bipolar com p(t)= π (rbt). Verifique através do esboço que o valor quadrático médio do sinal é A2/2
- x3- Considere o sistema unipolar com dígitos equiprováveis e SNR=50. Calcule as probabilidades de errar cada dígito bem como a probabilidade total de erro quando o threshold é colocado a V=0.4A Compare a probabilidade de erro com o seu valor mínimo.

Quase 100 vezes menor

- Sequência exponencial complexa
- -Exponencial complexa => C e a são complexos -Se a é imaginário puro
- -Sequência sinusoidal
- -Periodicidade das sequências exponenciais complexas e sinusoidais

-N é o período fundamental e Ω 0 a freq. Fundamental. Ω 0/2 π deve ser um nº racional.

_λSeq. Periódica

»Seq. não periódica

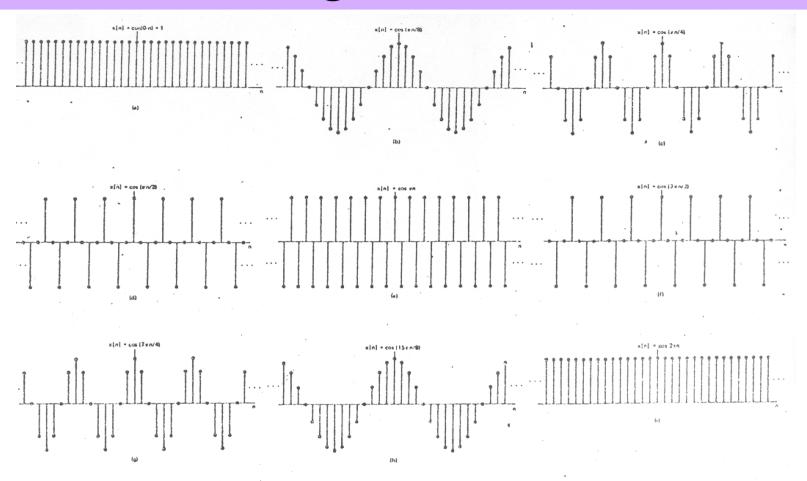


Figure 2.33 Discrete-time sinusoidal sequences for several different frequencies.

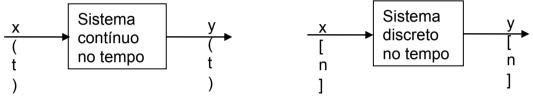
-Frequências $\Omega 0=0$, $\pi/8$, $\pi/4$, $\pi/2$, π , $2\pi-\pi/2$, $2\pi-\pi/4$, $2\pi-\pi/8$, 2π

e lossi	е ГООМ
Distinct signals for distinct values of ω_0	. Identical signals for exponentials at frequencies separated by 2π
Periodic for any choice of ω ₀	Periodic only if $\Omega_0 = \frac{2\pi m}{N}$ for some integers $N > 0$ and m .
Fundamental frequency ω _c	Fundamental frequency† $\frac{\Omega_0}{m}$
Fundamental period $\omega_0 = 0$: undefined $\omega_0 \neq 0$: $\frac{2\pi}{\omega_0}$	Fundamental period† $\Omega_0 = 0: \text{ undefined}$ $\Omega_0 \neq 0: m\left(\frac{2\pi}{\Omega_0}\right)$

 $^{^{\}dagger}$ These statements assume that m and N do not have any factors in common.

Transformação de Sinais por Sistemas: Convolução

Sistemas



Sistemas Lineares e Invariantes no Tempo (LTI)

_λLinearidade

- -Se y1(t) é a resposta do sistema a x1(t)
- -Se y2(t) é a resposta do sistema a x2(t)
- -Então a resposta do sistema a x(t)=a x1(t)+bx2(t) é y(t)=a y1(t)+by2(t)

λInvariância no tempo

-Se y[n] é a resposta do sistema a x[n] então y[n-n0] será a resposta a x[n-n0]

Resposta de um sistema LTI a x[n] arbitrário -Verifique que

-Então y[n]=LTI{x[n]}, onde LTI representa um operador linear. Então

-Se a resposta impulsional for h[n] e o sistema for invariante no tempo

-Conclusão:

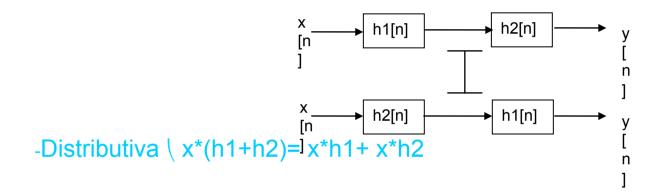
-O comportamento de um sistema LTI fica completamente caracterizado pela sua resposta impulsional h[n]

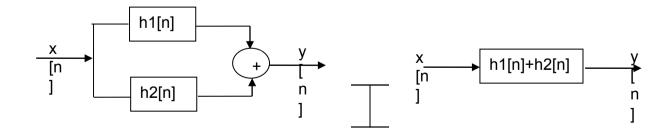
Processamento de Sinal Carlos Lima">Lima (DEI-Universidade do Minho)

Propriedades da Convolução (soma e integral)

-Comutativa \ x*h=h*x

-Associativa $\ x^*(h1^*h2)=(x^*h1)^*h2$





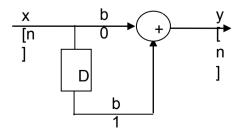
Classificação de Sistemas LTI -Sem memória \ h[n]=kδ[n]

-Causalidade (O efeito tem que suceder à causa \ h[n]=0, n<0

-Estabilidade \

-Representação de Sistemas LTI descritos por eq. diferença

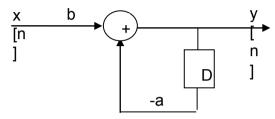
_λExemplo de um sistema não recursivo y[n]=b0x[n]+b1x[n-1]



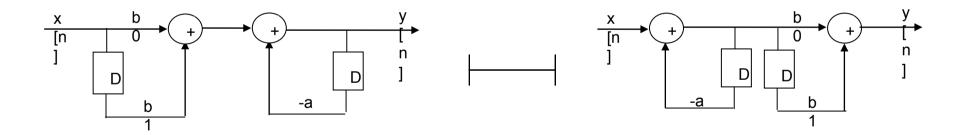
daata/hora>Processamento de Sinal

Carlos Lima (DEI-Universidade do Minho)

λExemplo de um sistema recursivo y[n]+ay[n-1]=bx[n]



λExemplo de um sistema misto y[n]+ay[n-1]= b0x[n]+b1x[n-1]



Problemas para resolução em casa

λVerifique se os sistemas apresentados obedecem às propriedades de sem memória, invariância no tempo, linearidade e causalidade.

```
1)y(t)=e x(t)
2)y[n]=x[n].x[n-1]
3)C)
```

2)Verifique que a resposta a impulso de uma malha RC é h(t)=e-tu (t). Determine e esboce a resposta do sistema a um trem de impulsos.