## **Projecto ISA**

## Aspectos a considerar ao projectar ISA

1. Que funcionalidades se pretende da ISA e do processador?

#### 2. Plenitude

Será que o conjunto de instruções contém todas as instruções necessárias para programar todas as tarefa pretendidas?

#### 3. Ortogonalidade

- 1. Instruções são ortogonais caso não sejam redundantes
- 2. Um conjunto de instruções bem projectado deve minimizar as redundâncias entre instruções, fornecendo deste modo ao programador apenas as funcionalidades pretendidas sob a forma de um número reduzido de instruções
- 4. Qual o número ideal de registos internos que permitam optimizar a ISA?

O  $\mu P$  deve fornecer registos suficientes de modo a minimizar acessos à memória, melhorando deste modo o desempenho

## **Projecto ISA**

- 6. Quais os tipos e dimensões dos dados que o μP processará?
- 7. Será necessário garantir *backward compatibility* com outros µP?
- 8. As interrupções são necessárias?

  Mecanismos de *polling* podem não ser tão eficientes?
- 9. As instruções de salto condicionais são necessários? A ISA poderá ter que fornecer as flags (registos de 1-bit) para a memorização das várias condições

Como exemplo analisar o paragráfo 3.4 com a descrição do "Relatively Simple Instruction Set Architecture"

## Projecto ISA: Resumo

#### Ao projectar um ISA deve-se descrever:

1. O estado do processador e da memória

Dimensões e números dos registos internos, organização da memória, estado de entrada/ saída se aplicável

2. Formato e interpretação dos dados nos registos: significado dos campos de registos

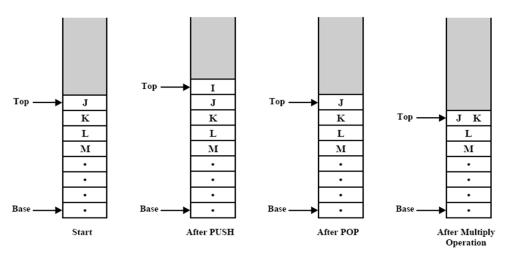
Tipos de dados, formatos da instrução, interpretação do endereço efectivo

- 3. Interpretação da instrução: acções efectuadas por todas as instruções Especificação do ciclo *fetch-execute* e gestão das interrupções
- 4. Execução da instrução: comportamento individual das instruções

Especificando as classes de instruções em movimento de dados, salto, operações aritméticas e outros (para as instruções que não pertencem a nenhumas das classes anteriores), assim como acções efectuadas por cada instrução

# Stack (Pilha)

- 1. A pilha é um conjunto ordenado de elementos
- 2. Num dado instante, apenas um elemento pode ser acedido
- 3. O ponto de acesso é designado por topo da pilha
- 4. É uma estrutura do tipo LIFO (*Last-In-First-Out*), em que os itens apenas podem ser inseridos (PUSH) ou removidos (POP) a partir do topo da pilha
- 5. O comprimento da pilha é variável



#### Operações efectuadas sobre a pilha

1. PUSH

Insere um novo elemento a partir do topo da pilha e actualiza o topo da pilha

2. POP

Remove o elemento presente no topo da pilha e actualiza o topo da pilha

3. Operação de um único operando

Efectua a operação sobre o elemento presente no topo da pilha e substitui o elemento do topo da pilha com o resultado

- 4. Operação de dois operandos
  - 1. Efectua a operação sobre dois elementos do topo da pilha
  - 2. Remove os dois elementos do topo da pilha, actualizando o topo da pila
  - 3. Coloca o resultado no topo da pilha e actualiza o topo da pilha
- 5. Qual o modo de endereçamento usado?

Todas as operações referenciam uma única localização (o topo da pilha), pelo que o endereço do(s) operando(s) está/estão implícito na instrução

- Implementações da pilha
  - Pilha acessível ao programador
     A ISA deve fornecer as operações como parte do conjunto de instruções
  - Pilha apenas usado pelo CPU

A ISA não fornece as operações como parte do conjunto de instruções, visto que estas operações apenas serão usadas na gestão das chamadas/retorno dos procedimentos/funções

- 3. Um conjunto de localizações contíguas serão reservadas na memória principal ou memória virtual para armazenar os elementos da pilha
- 4. Três endereços, normalmente, armazenados nos registos do CPU são necessários para garantir o funcionamento adequado das operações
  - 1. Apontador para o topo da pilha (Stack pointer)
  - 2. Endereço base da pilha (Stack base)
  - 3. Limite da pilha (Stack limit)

#### Implementações da pilha

- Normalmente, a pilha cresce a partir dos endereços superiores para endereços inferiores
   Isto é, o limite é dado pelo endereço inferior e o topo da pilha é dado pelo endereço superior
- 2. Normalmente, para acelerar operações sobre a pilha, costuma-se manter os dois elemento do topo da pilha em registos e apontar o topo da pilha para o terceiro elemento

