

## Teoria de Sistemas

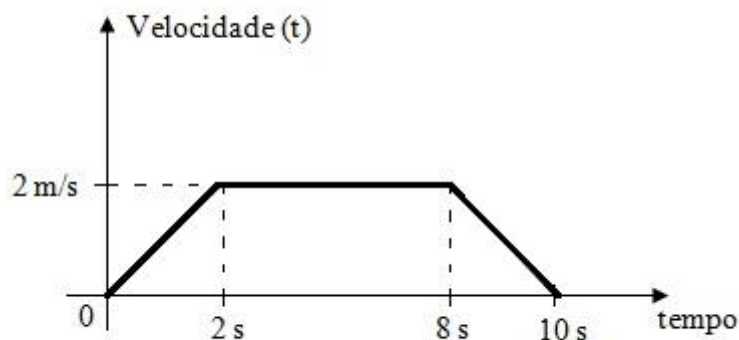
### Mestrado Integrado em Engenharia de Comunicações

#### Resolução de exercícios:

Página 14:

**2.4.** Para obtermos um gráfico da velocidade nominal do elevador teríamos de calcular o integral para cada valor da aceleração. Como nos é apresentado um gráfico correspondente à aceleração nominal, para o valor compreendido entre 2 e 8 segundos e visto que o valor de aceleração é de  $0 \text{ m/s}^2$  a velocidade será constante. Para os restantes intervalos de tempo teremos então o valor do integral.

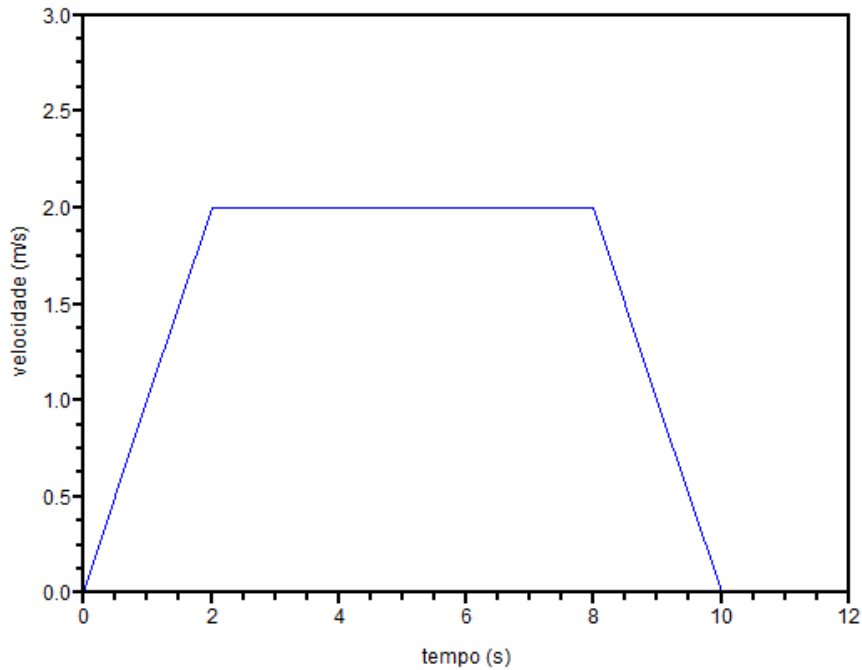
Como tal, e para melhor abordagem do problema, apresento de seguida um gráfico correspondente ao que foi dito anteriormente.



Em scilab:

```
clear
t=0:1:10;
p=0:1:2;
v(1,1:3)=p;
v(1,3:9)=2;
l=2:-1:0;
v(1,9:11)=l;
plot(t,v);
```

Gráfico resultante:



**2.5.** No texto fala-se de três procedimentos possíveis para se “chegar” à função  $f(t)$  que descreve uma possível evolução temporal de uma variável de um sistema. Descrevendo então esses procedimentos, medimos uma variável, registamos a sua evolução num gráfico e, a partir deste e dos valores encontrados, tentamos encontrar a expressão de uma função  $f(t)$  que se ajuste bem ao gráfico e aos valores encontrados.

## 2.6.

As evoluções podem ser relacionadas entre si através do seguinte sistema de equações:

$$i(t) = i_L(t) = i_R(t) = i_C(t)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} v_i(t) = v_L(t) + v_R(t) + v_o(t) \\ i_C(t) = C \frac{dv_o(t)}{dt} \\ v_L(t) = L \frac{di_L(t)}{dt} \\ i_R(t) = \frac{v_R(t)}{R} \quad \langle \Rightarrow \rangle \quad v_R(t) = i_R(t) \cdot R \end{array} \right.$$

Relacionando as equações obtidas anteriormente e substituindo na equação relativa às tensões:

$$v_i(t) = L \frac{d i_L(t)}{dt} + i_R(t) \cdot R + v_o(t)$$

Reduzindo a apenas uma equação:

$$v_i(t) = L \frac{d i_L(t)}{dt} + C \frac{d v_o(t)}{dt} R + v_o(t)$$