



Universidade do Minho
Escola de Engenharia

Mestrado integrado em Engenharia Eletrónica e
Computadores

Trabalho de processamento digital de sinal

Nome: Rui Filipe Oliveira Costa

Número: 80632

Docente: Carlos Manuel Gregório Santos Lima



Universidade do Minho
Escola de Engenharia

Mestrado integrado em Engenharia Eletrónica e Computadores

Índice:

1. Introdução
2. Parte Teórica
3. Resultados
4. Conclusão
5. Anexos



Introdução:

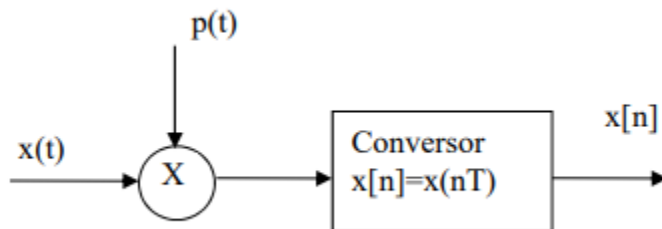
O trabalho proposto foi implementar um módulo que permitisse diminuir a frequência de amostragem através de meios digitais, evitando a ocorrência de “aliasing”. O principal objetivo seria compactar ao máximo o sinal, em que isso nos traria benefícios em relação a uma menor ocupação de memória e também exigir menos cálculos em processamento de sinal como por exemplo, filtragem. Este processo de decimação obtido pela amostragem do sinal já digitalizado requer uma ação de filtragem passa-baixo para evitar o “aliasing”, processo que deve ser efetuado recorrendo aos métodos estudados: Butterworth, Chebyshev(tipo I ou II), Elíptico, Janela de Kaiser, Parks.McClellan.

Pretende-se por isso implementar uma função cujos parâmetros de entrada são um segmento de áudio amostrado a 8 KHz e um número que é o fator de subamostragem ou período do trem de impulsos (N) do amostrador discreto. A função deve devolver áudio amostrado a F_s/N . Para fazer o processo de filtragem foi usado um filtro Elíptico.



Parte teórica:

Visto que os sinais em tempo contínuo são impossíveis de introduzir em computadores, necessitamos de arranjar outra forma de representar o sinal. Para isso, passamos o sinal de tempo contínuo para tempo discreto, em que o sinal fica representado por valores com intervalos de tempo regularmente espaçados. Se pretendemos trabalhar com sinais em tempo discreto, primeiramente, devemos amostrar o seu equivalente de tempo contínuo. De modo a fazê-lo, utilizamos a teoria da amostragem de sinais que estabelece as condições para que um sinal de tempo contínuo seja representado pelas suas amostras em instantes de tempo regularmente espaçados.



$x(t)$ - é sinal a amostrar

$p(t)$ - é um trem de impulsos

$x[n]$ - é o sinal discreto correspondente a $x(t)$

Sabe-se que a transformada da função $p(t)$ (trem de impulsos) é dada pela equação:

$$\sum_{n=-\infty}^{+\infty} \delta[n - nN] \xrightarrow{DTFT} \frac{2\pi}{N} \sum_{k=-\infty}^{+\infty} \delta(\Omega - \frac{2\pi k}{T})$$

A transformada de Fourier do produto de $x(t)$ e $p(t)$ é dado por:

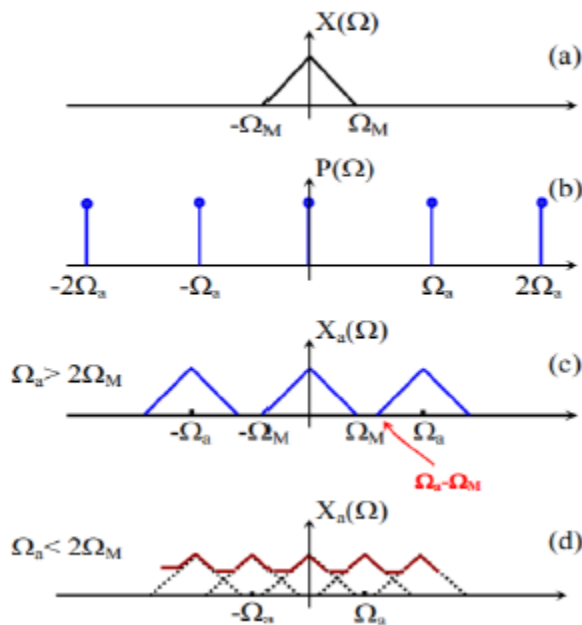
$$X_a(\Omega) = \frac{1}{2\pi} X(\Omega) * P(\Omega)$$

Desenvolvendo a equação anterior ficamos com: (assumindo $\Omega_a = 2\pi/T$)

$$X_a(\Omega) = \frac{1}{T_a} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X(\Omega - k\Omega_a)$$



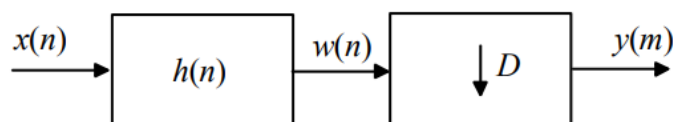
Ao representarmos $X(\Omega)$, $P(\Omega)$ e $X_a(\Omega)$:



Observando a figura anterior, podemos verificar que o sinal pode-se sobrepor, a este fenómeno chamamos de *aliasing*. Para que isso não aconteça, o espectro deve ser limitado na frequência máxima do sinal Ω_M . A sobreposição é evitada se a frequência de amostragem for, no mínimo, o dobro da frequência máxima do sinal. A isto chama-se teorema de Nyquist.

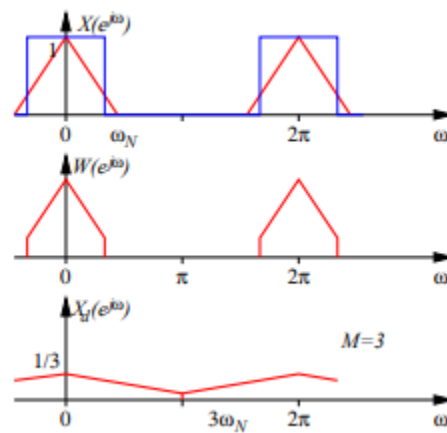
Acontecendo o *aliasing* do sinal, o espectro original desaparece e não pode ser mais recuperado a partir do sinal amostrado.

A decimação corresponde a uma diminuição da frequência de amostragem, tendo só utilidade efetiva se um sinal foi amostrado a uma taxa maior que a de Nyquist. No entanto, se um sinal foi amostrado à taxa de Nyquist e a sua largura de banda foi reduzida por um filtro discreto a sua frequência de amostragem pode ser reduzida por decimação.





O filtro discreto irá ter ganho unitário e frequência de corte π/D . Em que D é o fator de subamostragem usado na decimação, em que quanto maior for este, mais se reduz o número de amostras usadas para representar o sinal.



Nesta figura, verificamos a aplicação de um filtro anti-aliasing antes de ser efetuada a decimação, em que propositadamente cortamos parte do espetro do sinal para que quando ocorra a decimação não exista aliasing, o que se ocorresse perderíamos o sinal na totalidade.

Para a elaboração do projeto será projetado um filtro elíptico que apresenta uma vantagem relativamente a outros filtros:

- Possuem equiripple na banda passante e de corte
- Alcançam a mínima ordem N para uma dada especificação, ou seja, alcançam a mais estreita banda de transição para uma dada ordem N

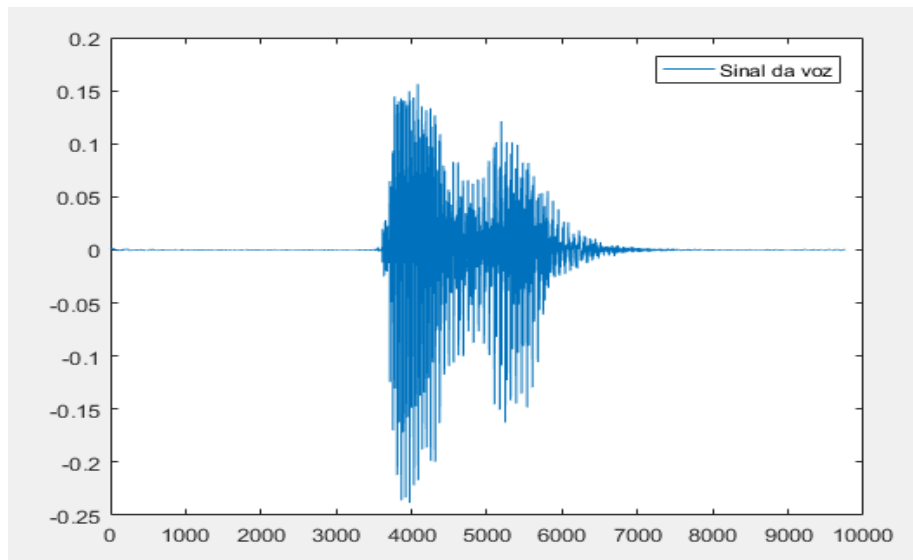


Universidade do Minho
Escola de Engenharia

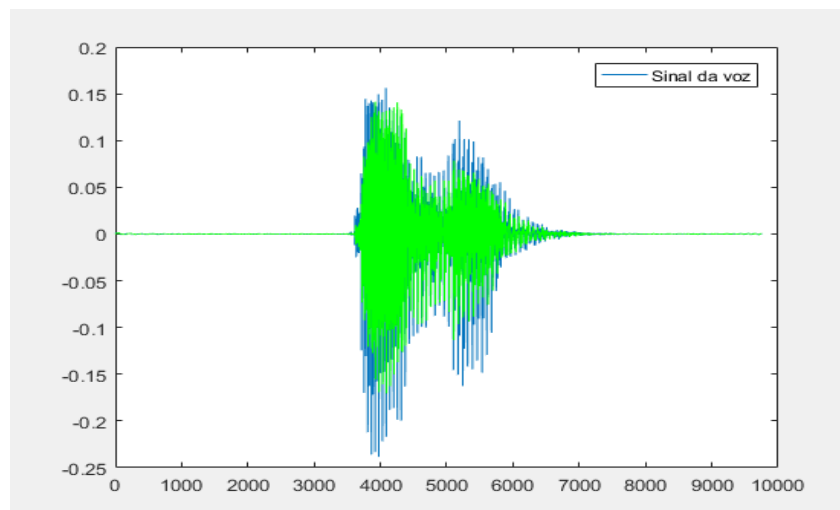
Mestrado integrado em Engenharia Electrónica e Computadores

Resultados:

Inicialmente fez-se a gravação de um som de uma voz, com o auxílio do programa audacity. O som foi gravado a uma frequência de 8kHz e foi utilizado um canal de 8 bits. O sinal é:



De forma a testar o filtro, filtrou-se o sinal a uma frequência de corte de $\pi/4$ ($N=4$) obtendo-se o seguinte sinal:

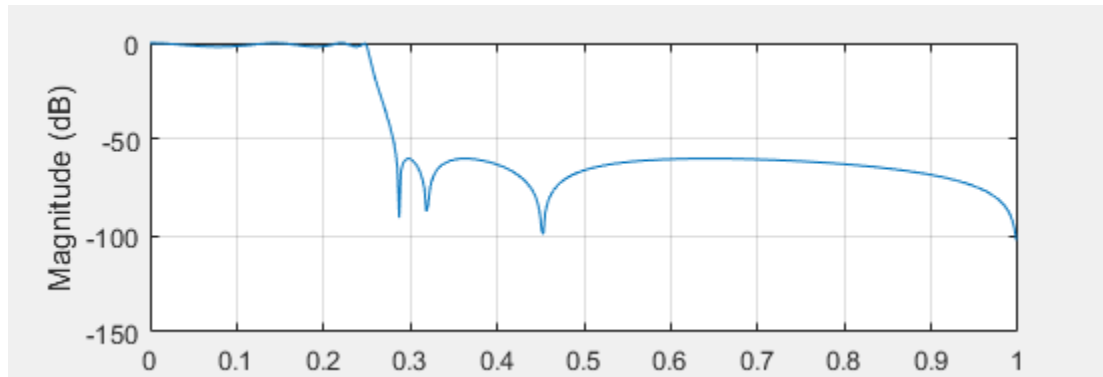




Universidade do Minho
Escola de Engenharia

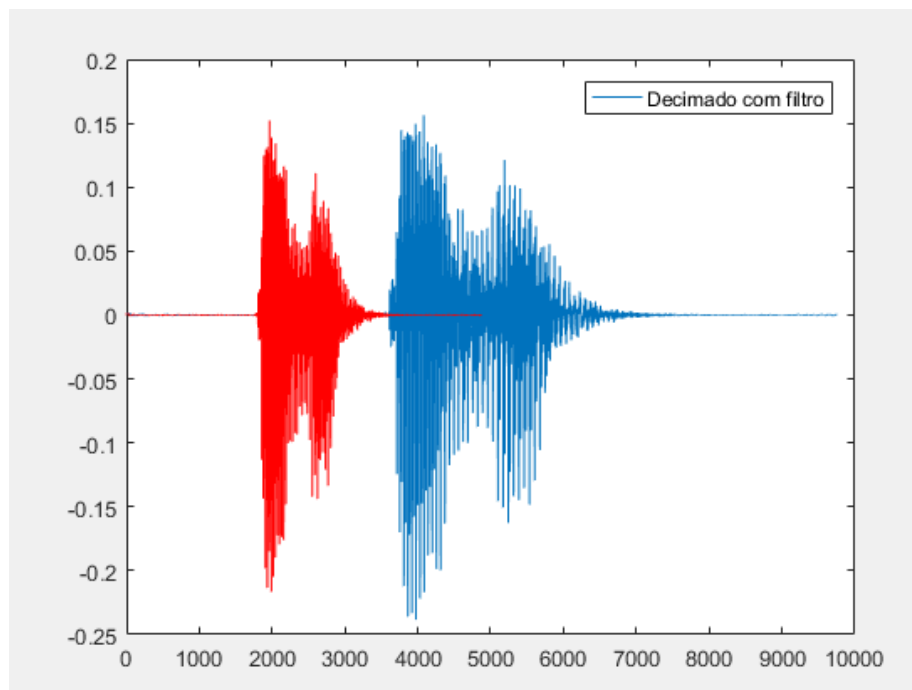
Mestrado integrado em Engenharia Electrónica e Computadores

Pelo gráfico anterior, podemos ver que algumas frequências foram filtradas. De maneira a perceber que frequências foram filtradas podemos observar o seguinte gráfico, que é relativo à resposta em frequência do filtro, em tempo discreto.



Podemos verificar que o filtro funcionou corretamente pois as frequências a partir de $0.25\pi = \pi/4$.

Seguidamente, segue-se o teste da decimação, usando um $N=2$ obteve-se o seguinte sinal:

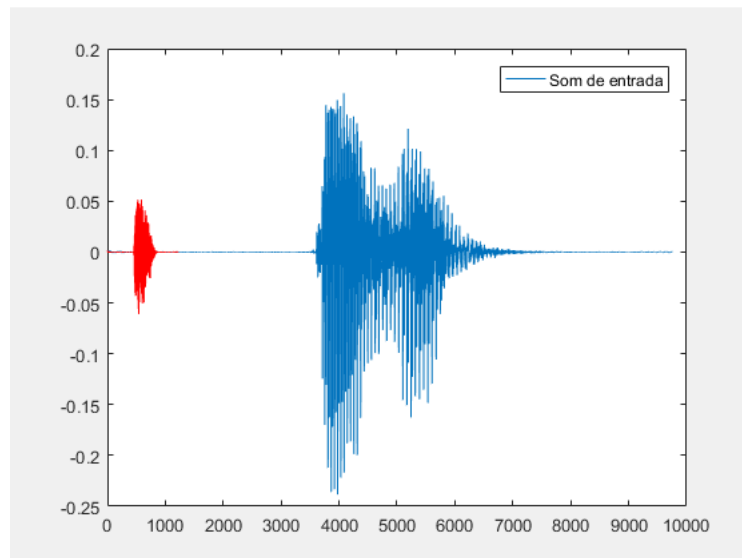
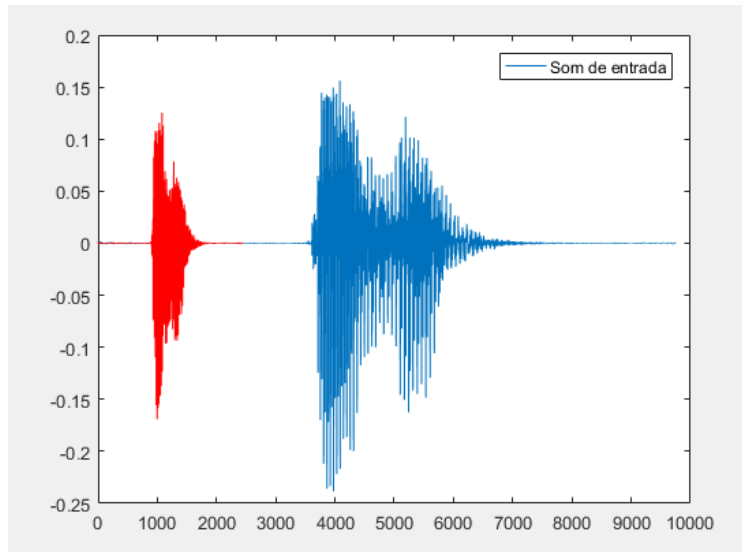




Universidade do Minho
Escola de Engenharia

Mestrado integrado em Engenharia Eletrónica e Computadores

Depois, fez-se o teste com $N=4$ e $N=8$, obtendo-se os seguintes gráficos:



Com a observação dos graficos anteriores, podemos observar que com $N=2$ o sinal fica com o seu tamanho reduzido em metade, com $N=4$ com o seu tamanho reduzido em 4 vezes e com $N=8$ com o seu tamanho reduzido em 8 vezes, tal como é esperado.



Universidade do Minho
Escola de Engenharia

Mestrado integrado em Engenharia Eletrónica e Computadores

Conclusão:

Através da elaboração deste trabalho foi possível consolidar e aperfeiçoar, de uma forma mais prática, todos os conhecimentos envolventes na redução da frequência de amostragem de um sinal. Do trabalho realizado e dos testes efetuados conclui-se que à medida que o N , o fator de sub amostragem, aumenta, a frequência de amostragem de o sinal e a frequência de corte do filtro diminuem. Esta diminuição provoca uma compactação do sinal, fazendo com que este ocupe menos memória e que os cálculos efetuados com o mesmo sejam mais "leves". Par além disto, ao ouvir o audio inicial depois de todo o processo foi possível verificar que a voz, à medida que o N aumentava, iria ficando cada vez mais distorcida.



Anexos:

```
%%fator de subamostragem
N=8;

%%Frequencia de amostragem
Fs=8000;

%%Informações do som
info = audiointro('som.wav');
disp(info);
[y, Fs] = audioread('som.wav');

%%Carateristicas do filtro
Rp=20*log(1.1);
Rs=60;
banda_pass=4000/N;
banda_rej=banda_pass+0.2*banda_pass;
wp=(banda_pass)/(Fs/2);
ws=(banda_rej)/(Fs/2);
[n,Wp]=ellipord(wp,ws,Rp,Rs);
[b,a]=ellip(n,Rp,Rs,Wp);
figure
freqz(b,a)

%%Aplicação do filtro
sound_filtered=filter(b,a,y);
figure
plot(y);
legend('Sinal da voz');
hold on
plot(sound_filtered,'g');
hold on;
result_sound = downsample(sound_filtered, N);    %downsample do som de entrada filtrado
figure
plot(y);
hold on;
legend('Som de entrada');
plot(result_sound,'r')
sound(result_sound, (Fs/N));
```