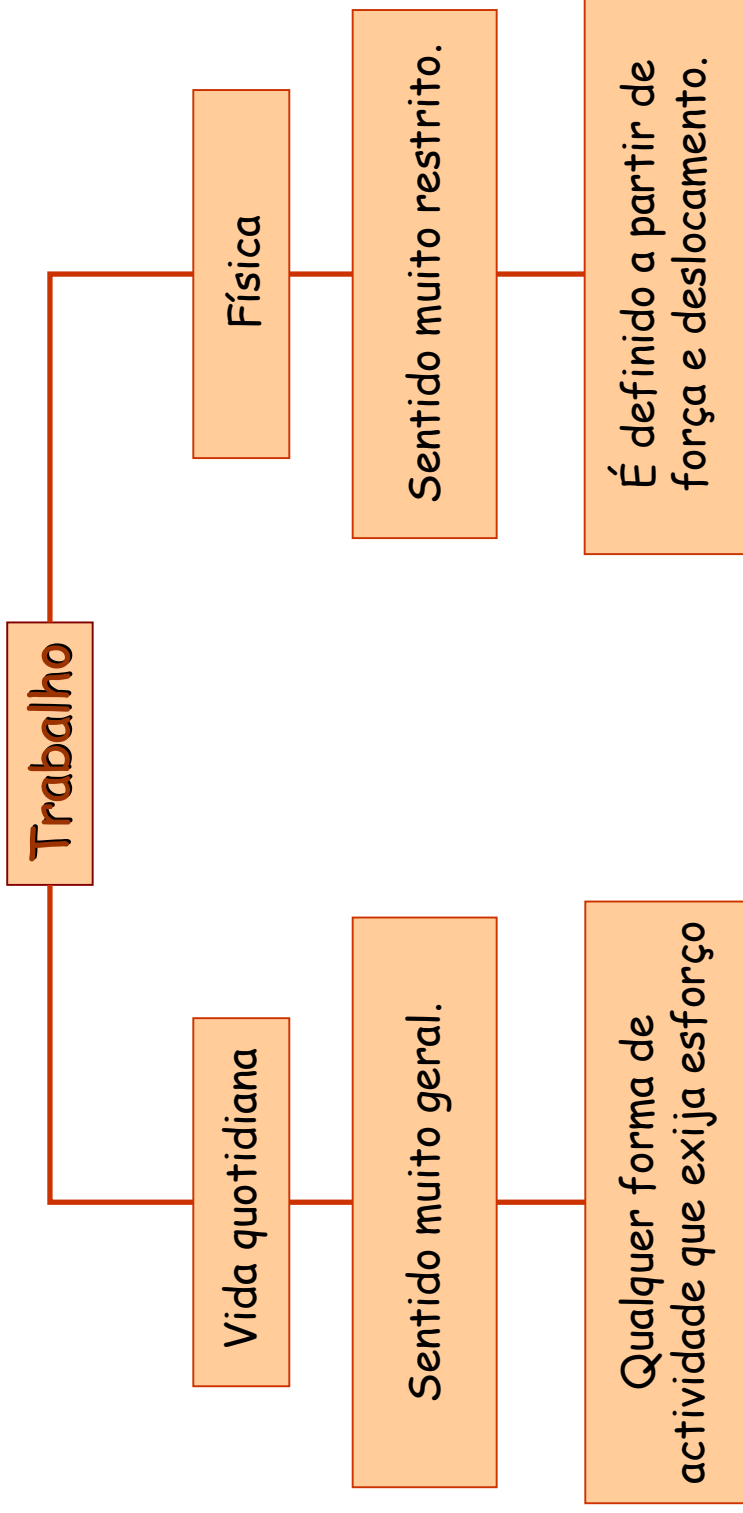


6.1. Introdução



O conceito de trabalho está associado ao de energia: quando um sistema realiza trabalho sobre outro, há uma transferência de energia de um para outro sistema.

O que é a Energia ?

É costume associar-se a palavra “energia” a algo indispensável para que certas tarefas possam ser realizadas.

Descartes (1596-1650),

Tenta avaliar os efeitos das forças exercidas por um corpo sobre outro quando chocam e identificar os factores que determinam esses efeitos.

Atribuía-se, então, aos corpos “*uma força própria dos corpos em movimento*” que lhes permitia actuar sobre outros corpos, pondo-os também em movimento, se estavam em repouso, ou desviando-os das suas trajectórias, se já se moviam, ou deformando-os, etc.

Descartes admitiu que essa força dependia da **massa do corpo** e da **velocidade** no momento do embate.

Leibniz (1646-1716)

Em 1686 propõe que a medida dessa força a que chamou *força viva*, fosse dada pelo produto de mv^2 .

Leibniz fundamentou a sua proposta em experiências que consistiram em deixar cair esferas livremente, de várias alturas, sobre superfícies moles de argila, entendendo que as *forças vivas* que animam os corpos, em queda livre, seriam tanto mais intensas quanto mais profundas fossem as marcas deixadas por eles na argila.

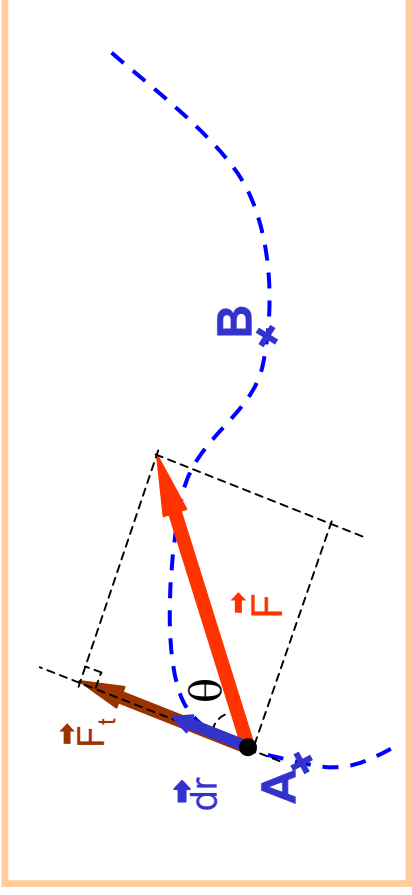
Young (1773-1829)

A palavra energia é utilizada pela primeira vez em 1807 pelo físico inglês Young traduzindo o conceito de *força viva* (associado à "capacidade de realizar esforços")

Em Física diz-se que uma partícula ou um sistema de partículas que tem a capacidade de realizar trabalho possui energia. Esta grandeza física pode ter várias formas, como iremos ver.

6.2. Trabalho realizado por uma força

Uma partícula move-se ao longo de uma trajetória sob a acção de uma força \vec{F} .
Num intervalo de tempo muito curto, Δt , a partícula efectua um deslocamento $\Delta \vec{r}$.

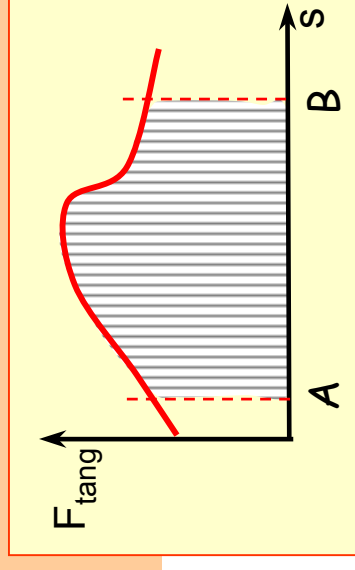


O **trabalho realizado** pela força \vec{F} quando o seu ponto de aplicação efectua um deslocamento $d\vec{r}$ é definido pelo produto escalar:

$$dW = \vec{F} \cdot d\vec{r} = F \cdot ds \cdot \cos \theta = F_t \cdot ds$$

O **trabalho total** realizado sobre a partícula no trajecto **AB**, é a soma de todos os trabalhos infinitesimais realizados durante os sucessivos deslocamentos infinitesimais:

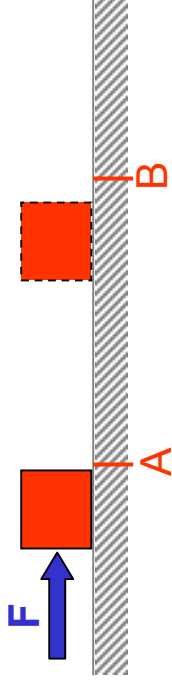
$$= \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_A^B F_t \cdot ds$$



Unidade SI de trabalho: newton \times metro = joule (J)

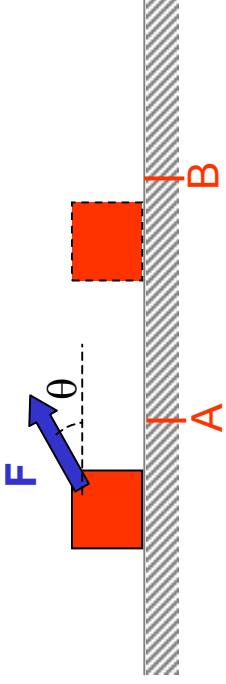
6.2.1. A força é constante e actua na direcção do deslocamento

Se a força que actua num corpo é constante em direcção e sentido, o movimento do corpo é rectilíneo.



$$W_{AB} = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_A^B F_t \cdot ds = F \times (s_A - s_B) \Leftrightarrow W_{AB} = F \times \Delta s$$

6.2.2. A força é constante, mas não actua na direcção do deslocamento



$$W_{AB} = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{s} = F \times \cos \theta \times \Delta s \Leftrightarrow W_{AB} = F \times \cos \theta \times \Delta s$$

Se em vez de uma só força a actuar, várias forças (F_1, F_2, \dots, F_n) estiverem a actuar o **trabalho total** é a soma dos trabalhos parciais:

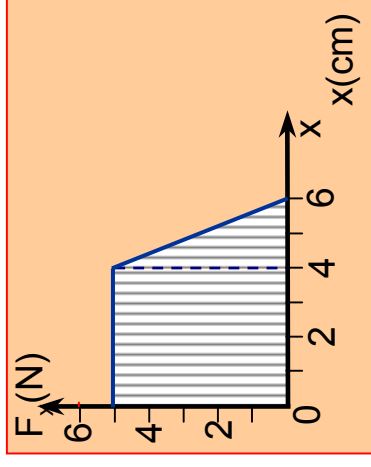
$$\vec{F}_1, \vec{F}_2, \dots, \vec{F}_n$$

$$W_{\text{total}} = \int_A^B \vec{F}_1 \cdot d\vec{s} + \int_A^B \vec{F}_2 \cdot d\vec{s} + \dots + \int_A^B \vec{F}_n \cdot d\vec{s} = \int_A^B \vec{F}_{\text{resultante}} \cdot d\vec{s}$$

6.2.3. Trabalho realizado por uma força variável

Exemplo:

Uma força F_x varia com a posição como se mostra na figura. Calcule o trabalho realizado pela força sobre uma partícula quando esta se move desde $x = 0$ até $x = 6$ cm.

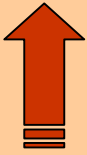


A força, \vec{F} , é dada por:

$$\begin{cases} 0 < x < 4 \Rightarrow F = 5 \text{ (N)} \\ 4 < x < 6 \Rightarrow F = 15 - 2.5x \text{ (N)} \end{cases}$$

O trabalho é então:

$$\begin{cases} W_{0 \rightarrow 4} = \int_0^4 5 dx = 5 \times 4 = 20 \text{ (J)} \\ W_{4 \rightarrow 6} = \int_4^6 (15 - 2.5x) dx = [15x - 1.25x^2]_4^6 = 5 \text{ (J)} \end{cases}$$

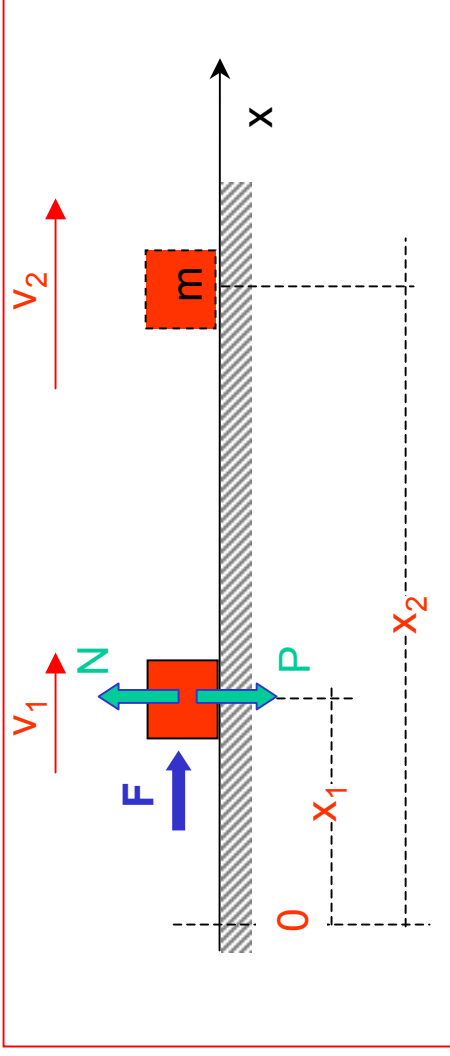


$$W_{Total} = W_{0 \rightarrow 6} = 25 \text{ (J)}$$

6.3. Energia cinética. Teorema da Energia cinética

A figura mostra um objecto que se move sem atrito numa superfície horizontal, sob a acção de uma força \mathbf{F} .

Se a força \mathbf{F} actua no objecto, este vai adquirir aceleração (2ª lei de Newton), ou seja a sua velocidade vai ser alterada.



$$\sum \vec{F} = m\vec{a} \Leftrightarrow \begin{cases} \sum F_x = ma_x \\ \sum F_y = ma_y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} F = ma \\ N - P = 0 \end{cases}$$

Trabalho total realizado entre x_1 e x_2 :

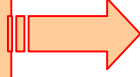
$$\begin{aligned} W_{1 \rightarrow 2} &= \int_{x_1}^{x_2} F dx = m \int_{x_1}^{x_2} a dx = m \int_{v_1}^{v_2} v dv \\ &= m \left[\frac{v^2}{2} \right]_{v_1}^{v_2} = \frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2 \end{aligned}$$

Energia cinética (1)
Energia cinética (2)

Teorema da energia cinética:

O trabalho total exercido sobre um objecto é igual à variação de energia cinética do objecto.

$$W_{A \rightarrow B}^{total} = E_B^{cinética} - E_A^{cinética}$$

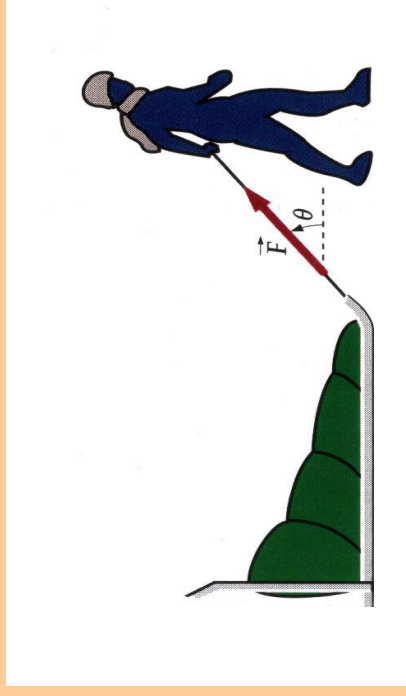


Trabalho realizado pela **resultante** das forças que actuam no corpo.

Exemplo

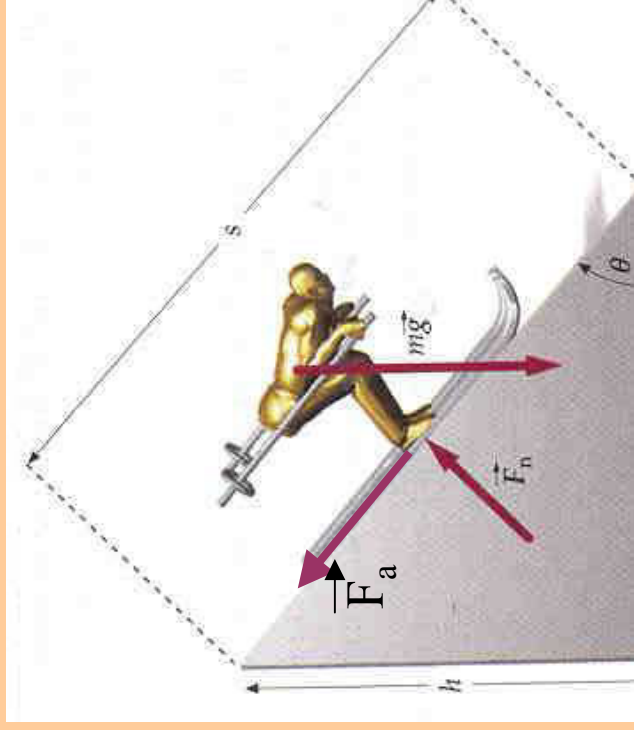
Um esquimó puxa um trenó de massa 80 Kg com uma força de 180 N, numa direcção de 20° com a horizontal.

- a) Qual o trabalho realizado pelo esquimó.
- b) Qual a velocidade que o trenó terá ao fim de se deslocar 5 m a partir do repouso.



Exemplo

Uma esquiadora com massa de 58 Kg desce uma pista de ski (inclinação 25°). Uma força de atrito cinético com o módulo de 70 N opõe-se ao seu movimento. No cimo da pista a velocidade da esquiadora é 3.6 m/s . Desprezando a resistência do ar, calcule a velocidade da esquiadora depois de percorrer 57 m.



6.4. Potência e rendimento

A potência traduz o trabalho que é realizado por unidade de tempo.

- Se a quantidade de trabalho, W , é realizado no intervalo de tempo, Δt , a **potência média**, \bar{P} , é definida como:

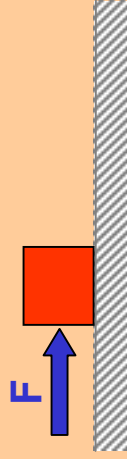
$$\bar{P} = \frac{W}{\Delta t}$$

- Se o trabalho W é expresso como função do tempo, a **potência instantânea**, P , desenvolvida em qualquer instante é definida como:

$$P = \frac{dW}{dt}$$

Unidade SI de potência: joules/s = watt (W)

Se o trabalho for realizado por uma força constante:



$$dW = \vec{F} \cdot d\vec{r} \Rightarrow P = \frac{dW}{dt} = \vec{F} \cdot \frac{d\vec{r}}{dt}$$



$$P = \vec{F} \cdot \vec{v}$$

Exemplo:

Um Cadillac acelera de 0 a 96 km/h em 6.5 s.

- Qual é a potência do Cadillac ?
- Quanto tempo demorará a acelerar desde 80 km/h até 112 km/h ?

$$96 \text{ km/h} = 26.67 \text{ m/s}; 80 \text{ km/h} = 22.22 \text{ m/s}; 112 \text{ km/h} = 31.11 \text{ m/s}$$

$$\text{a)} \quad W = E_c^{final} - E_c^{inicial} = \frac{1}{2} \times 1500 \times (26.67^2 - 0) = 5.33 \times 10^5 \text{ J}$$

$$P = \frac{W}{\Delta t} = \frac{5.33 \times 10^5 \text{ J}}{6.5 \text{ s}} \Leftrightarrow P = 82.1 \text{ kW} = 110 \text{ CV}$$

$$\text{b)} \quad P = \frac{E_c^{final} - E_c^{inicial}}{\Delta t} \Leftrightarrow \Delta t = \frac{1/2 \times 1500 \times (31.11^2 - 22.22^2)}{82.1 \times 10^3} = 4.33 \text{ s}$$

- **Eficiência mecânica ou rendimento**

Chama-se eficiência ou rendimento (η) à razão entre o trabalho realizado por uma máquina e a energia que é necessário fornecer à máquina para que ela realize esse trabalho.

$$\eta = \frac{\text{Trabalho realizado pela máquina}}{\text{Energia fornecida à máquina}}$$

$\eta < 1$, porque no funcionamento da máquina há sempre dissipação de energia. As forças de atrito realizam trabalho que é dissipado sob a forma de calor.

- **Energia Potencial**

Vimos que o trabalho total realizado sobre uma partícula é igual à variação da energia cinética da partícula.

Mas muitas vezes estamos interessados, não numa partícula, mas no que sucede quando se realiza trabalho sobre um sistema de partículas.

Por vezes o trabalho realizado pelas forças sobre um sistema não aumenta a energia cinética do sistema, mas a energia fornecida é armazenada na forma de **energia potencial**.

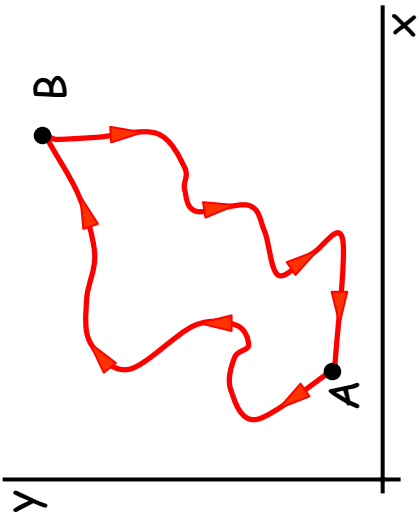
A energia potencial de um sistema representa a capacidade de esse sistema realizar trabalho por causa da sua configuração.

Forças conservativas

Se o trabalho realizado por uma força para mover um objecto entre duas posições é independente da trajectória do movimento, a força é chamada conservativa.

exemplos:

- força gravítica,
- força elástica



Se a força é conservativa: $W = \int_{\vec{r}_A}^{\vec{r}_B} \vec{F} \cdot d\vec{r} = -\int_{E_p(A)}^{E_p(B)} dE_p = E_p(A) - E_p(B)$

Então: $\vec{F} \cdot d\vec{r} = -dE_p$ mas $\vec{F} \cdot d\vec{r} = F_x dx + F_y dy + F_z dz$

Temos assim: $F_x dx + F_y dy + F_z dz = -dE_p$

Concluimos assim que, para uma **força conservativa**, temos:

$$\left. \begin{aligned} F_x &= -\frac{dE_p}{dx} \\ F_y &= -\frac{dE_p}{dy} \\ F_z &= -\frac{dE_p}{dz} \end{aligned} \right\} dE_p = -\vec{F} \cdot d\vec{r} \Rightarrow$$

• Energia Potencial Gravítica

Exemplo:

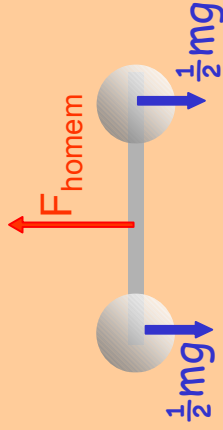
Um homem levanta um haltere, mantendo a velocidade constante, durante o levantamento.

Observação:

O homem realiza trabalho, mas a energia cinética do haltere não aumenta. Mas se o homem sair o haltere vai "ganhar" energia cinética.



• Considerando apenas as forças aplicadas no haltere:



$$\text{Se } V = c^{te} \Rightarrow \vec{a} = 0 \Leftrightarrow \sum \vec{F} = 0 \Leftrightarrow \vec{F}_{\text{homem}} + \vec{P}_{\text{haltere}} = 0,$$

$$\text{Se } \sum \vec{F} = 0 \Rightarrow W_{\text{total}} = 0 \Rightarrow \Delta E_{\text{Cinética}} = 0$$

.....está tudo bem!

• Considerando o sistema Terra - haltere:

O homem realiza trabalho sobre o sistema, então o trabalho realizado pelo homem tem que ser igual à variação de energia do sistema. Neste caso o sistema não “ganha” energia cinética “ganha” energia potencial.

$$\Delta E_{\text{sistema}} = W_{\text{forças exteriores}}$$

$$\Delta E_{\text{sistema}} = F_{\text{homem}} \times \Delta s$$

$$\text{mas como } \vec{a}_{\text{haltere}} = 0, \sum \vec{F}_{\text{haltere}} = 0 \Rightarrow -mg + F_{\text{homem}} = 0$$

$$\begin{cases} F_{\text{homem}} = mg \\ \Delta s = h \end{cases} \Rightarrow \Delta E_{\text{sistema}} = mgh$$

Energia potencial \Leftrightarrow Energia “armazenada” no sistema

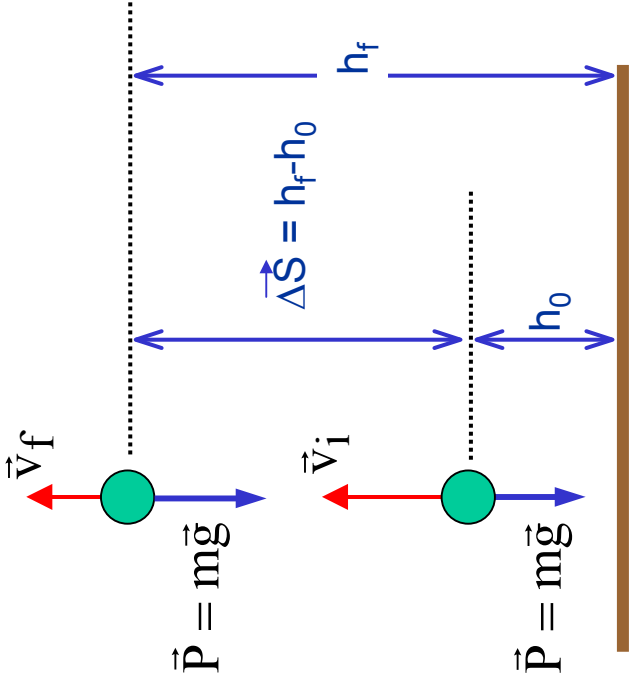
A **energia potencial gravítica** de uma partícula com massa **m** é a energia que o objecto possui devido à sua posição em relação à Terra. A definição de energia potencial gravítica implica que se escolha um posição de referência para a qual a energia potencial é nula.

Exemplo:

Consideremos o movimento de um objecto de massa m muito próximo da superfície terrestre, onde a aceleração gravítica, g , é aproximadamente constante. Qual será o trabalho realizado pela força gravítica quando o objecto sobe ?

$$W_{\text{peso}} = \int_{s_0}^{s_f} \vec{F}_g \cdot d\vec{s} \Leftrightarrow \int_{h_0}^{h_f} -(mg) dy \Leftrightarrow -mg(h_f - h_0)$$

$$W_{\text{peso}} = -mg \times \Delta h \Leftrightarrow W_{\text{peso}} = -\Delta E_{\text{potencial}}$$

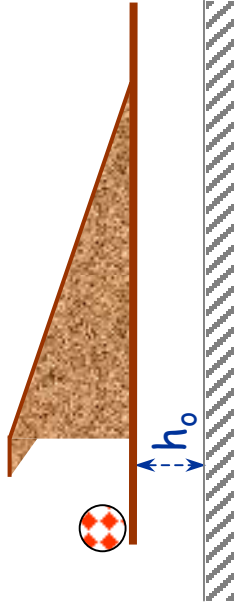
Quando o corpo sobe:

- ⇒ A força gravítica realiza um trabalho negativo
- ⇒ O sistema "ganha" energia potencial
- ⇒ para que o sistema ganhe energia, tem que haver uma força exterior a realizar trabalho sobre o sistema

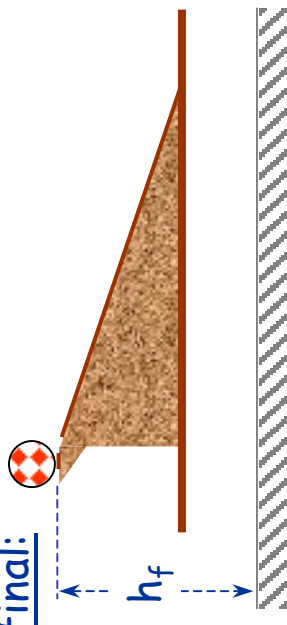
Exemplo

Consideremos o movimento de um objecto de massa m que se move ao longo de diferentes trajectórias. Qual será o trabalho realizado pela força gravítica nos diferentes casos?

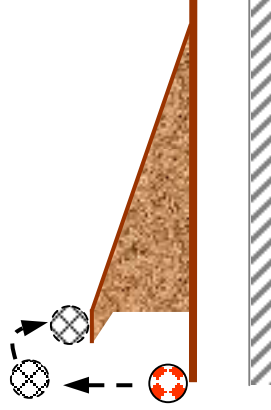
Situação inicial:



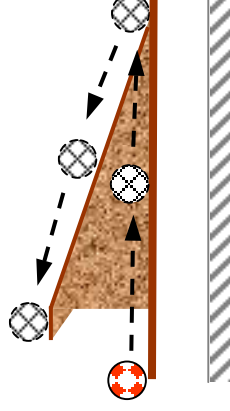
Situação final:



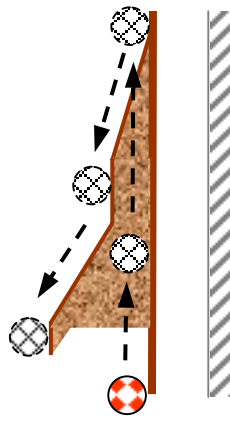
Três percursos diferentes:



(1)

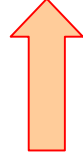


(2)



(3)

Em todos os trajectos o trabalho realizado pela força gravítica é igual.



O trabalho realizado pela força gravítica é independente do percurso.

Exemplo

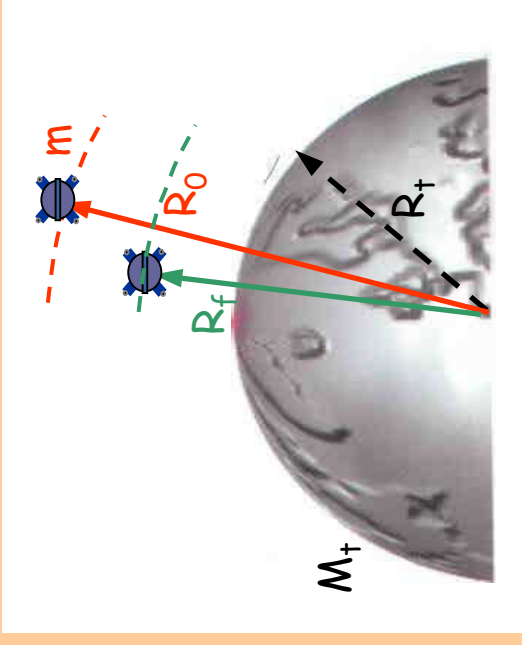
Consideremos agora um corpo de massa \underline{m} bastante afastado da terra, que se aproxima da terra:

$$W_{\text{peso}} = \int_{r_0}^{r_f} \vec{F}_{\text{grav}} \cdot d\vec{r}$$

$$W_{\text{peso}} = \int_{r_0}^{r_f} G \frac{M_T m}{r^2} \cdot dr$$

$$W_{\text{peso}} = GM_T m \times \left[-\frac{1}{x} \right]_{r_0}^{r_f}$$

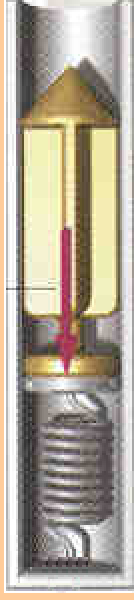
$$W_{\text{peso}} = GM_T m \times \left(-\frac{1}{r_f} + \frac{1}{r_0} \right) = GM_T m \left(\frac{1}{r_0} - \frac{1}{r_f} \right)$$



Também neste caso o trabalho realizado pela força gravítica é independente do percurso.

Energia Potencial Elástica

A figura mostra um sistema que consiste numa pistola de dardos e um dardo:



A mola é comprimida quando o dardo é empurrado para dentro do cano da pistola. O trabalho realizado pelo utilizador na deformação de uma mola é transformado em **energia potencial elástica**. Quando a mola é libertada e regressa à sua posição de equilíbrio, tem a capacidade de realizar trabalho.

Geralmente as molas obedecem à lei de Hooke

$$\vec{F} = k \Delta \vec{x}$$

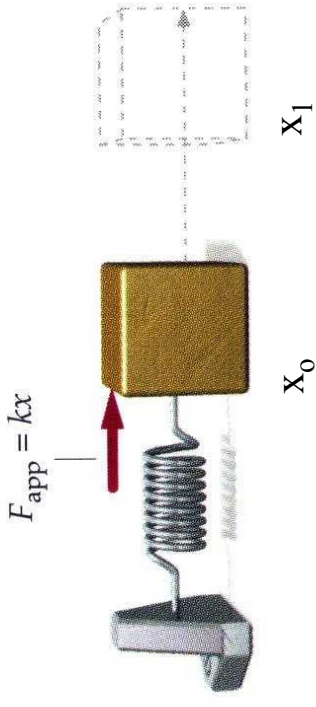
força que dá origem
à deformação

deslocamento da mola
em relação à sua
posição de equilíbrio

constante da mola

Exemplo:

Qual o trabalho realizado pela mola quando faz deslocar o bloco da posição de equilíbrio x_0 para a posição x_1 ?



O trabalho da força elástica será igual a:

$$W_{\text{mola}} = \int_{x_0}^{x_1} \vec{F}_{\text{mola}} \cdot d\vec{x} = \int_{x_0}^{x_1} -k \cdot x dx \Leftrightarrow$$

$$W_{\text{mola}} = -k \left[\frac{1}{2} k x^2 \right]_{x_0}^{x_1}$$

$$W_{\text{mola}} = - \left(\frac{1}{2} k x_1^2 - \frac{1}{2} k x_0^2 \right)$$

$$\frac{1}{2} k x_0^2 = 0$$

Energia Potencial Elástica

A **energia potencial elástica** de uma mola é igual ao trabalho que essa mola realizaria regressando à sua posição de equilíbrio:

$$E_{pe} = \frac{1}{2} k x^2$$

onde **k** é a constante da mola e **x** a sua deformação.

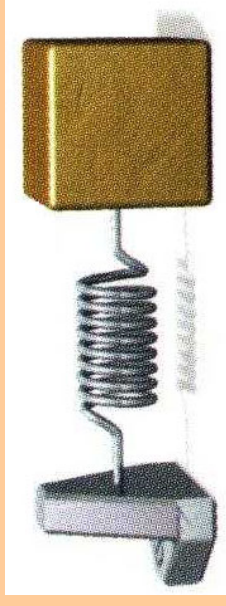
Forças não conservativas

Uma força é não conservativa quando o trabalho realizado depende trajetória do movimento.

Exemplo: força de atrito cinético

Energia potencial e equilíbrio a uma dimensão

A figura representa um sistema constituído por uma mola de constante k ligada a um bloco. Como varia a energia potencial com a posição ?



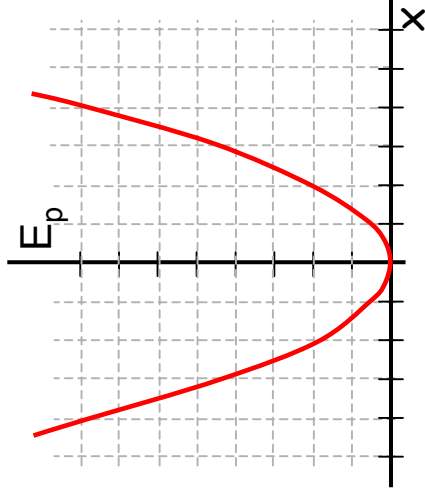
Aplicando a relação anterior, entre a força e a energia potencial associada:

$$F_x = -\frac{dE_p}{dx} \Leftrightarrow -kx = -\frac{dE_p}{dx} \Leftrightarrow dE_p = kx dx$$

Integrando entre a posição de equilíbrio, $x = 0$, e uma posição x arbitrária, obtemos:

$$E_p = \frac{1}{2} kx^2$$

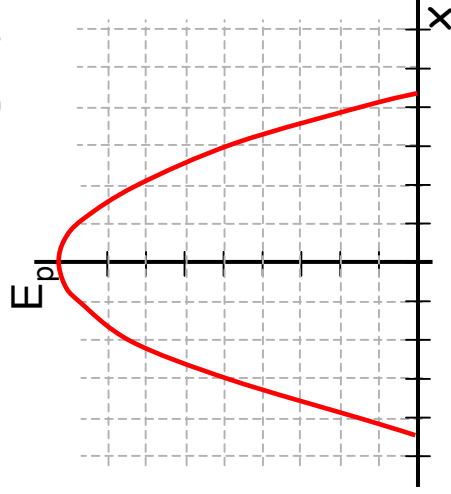
Podemos representar esta função graficamente:



Na posição de equilíbrio a força que actua na partícula é nula, porque quando $x = 0$ (posição de equilíbrio), a derivada da energia potencial é nula.

O equilíbrio é **estável** porque um ligeiro afastamento da partícula da posição de equilíbrio tem como resultado uma força que tende a restabelecer o equilíbrio.

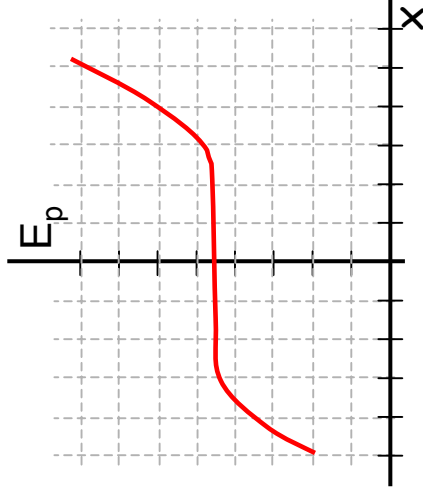
Outras curvas de energia potencial:



Equilíbrio instável:



qualquer pequeno deslocamento tem como resultado uma força que acelera a partícula para fora do equilíbrio.

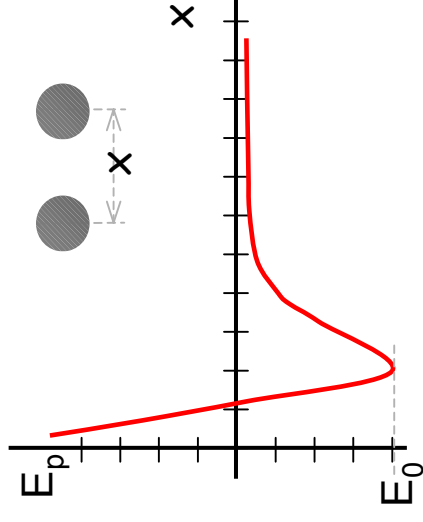


Equilíbrio neutro:

Se o deslocamento for pequeno a força que actua na partícula é nula.

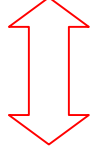
Energia potencial numa molécula diatómica:

$$E_p = E_0 \left[\left(\frac{a}{x} \right)^{12} - 2 \left(\frac{a}{x} \right)^6 \right]$$



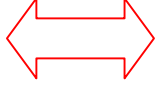
• Conservação de Energia Mecânica

Se num sistema, estiver uma partícula e sobre ela actuar só uma força conservativa:



- variação da ($E_{\text{potencial}}$) sistema

trabalho realizado por uma força conservativa interna



(pela definição de $E_{\text{potencial}}$)

(T. trabalho/energia cinética)

variação da ($E_{\text{cinética}}$) sistema

$$\begin{cases} W_{f_{\text{conservativa}}} = -\Delta E_{\text{potencial}} \\ W_{f_{\text{conservativa}}} = \Delta E_{\text{cinética}} \end{cases} \Rightarrow -\Delta E_p = \Delta E_c$$

$$\Delta E_p + \Delta E_c = 0 \Leftrightarrow \Delta(E_p + E_c) = 0$$

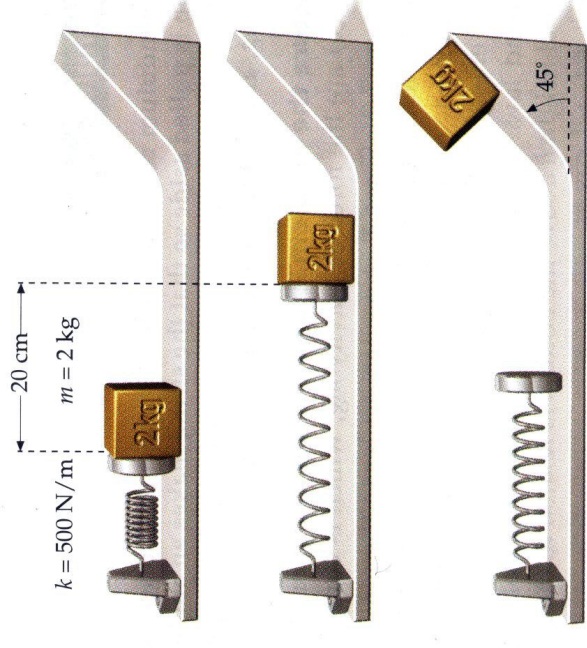
$$\Delta E_{\text{mecânica}} = 0 \Rightarrow E_{\text{mecânica}} = \text{constante}$$

Exemplo:

O sistema da figura é utilizado para lançar blocos ao longo de um superfície com atrito.

Relacione o trabalho realizado pelo atrito com a variação da energia mecânica.

Neste exemplos temos três tipos de forças: **elástica, gravítica, atrito**



O trabalho realizado será:

$$W_{total} = W_{fg} + W_{fe} + W_{fa} = (mgh_i - mgh_f) + \left(\frac{1}{2} kx_i^2 - \frac{1}{2} kx_f^2 \right) + W_{fa}$$

Usando o teorema da energia cinética podemos escrever:

$$\frac{1}{2} mv_f^2 - \frac{1}{2} mv_i^2 = mg(h_i - h_f) + \frac{1}{2} k(x_i^2 - x_f^2) + W_{fa}$$

Ou seja:
$$W_{fa} = (E_c^f + E_{pg}^f + E_{pe}^f) - (E_c^i + E_{pg}^i + E_{pe}^i) = E_{mecânica}^f - E_{mecânica}^i$$

Se não existirem outro tipo de forças para além da gravítica e da elástica, teremos que:

$$\Delta E = 0 \Rightarrow E = \text{constante}$$

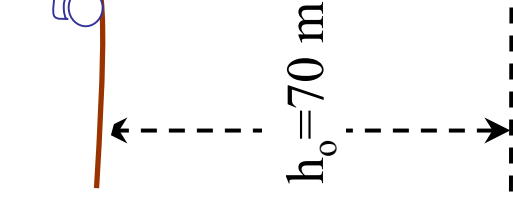


Princípio da conservação da energia mecânica:

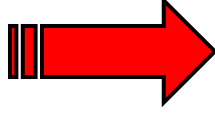
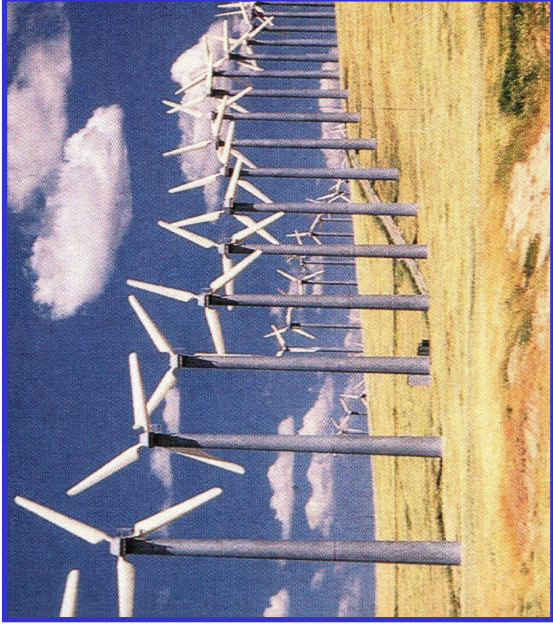
Quando um objecto se desloca a sua energia mecânica total permanece constante desde que não haja trabalho realizado pelas outras forças que actuam no objecto, para além das forças gravítica e elástica.

Exemplo:

um motociclista salta um vale descrevendo a trajetória mostrada. Desprezando a resistência do ar, calcule o módulo da velocidade da moto quando esta atinge o solo.



Transformação de energia



A energia total do universo é constante. A energia pode ser convertida de uma forma noutra, transmitida de uma região para outra, mas nunca poder ser destruída ou criada.