

МИНОБРНАУКИ РОССИИ
САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
«ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)
Кафедра МО ЭВМ

ОТЧЕТ
по лабораторной работе №1
по дисциплине «Построение и анализ алгоритмов»
ТЕМА: Поиск с возвратом.

Студентка гр. 1304

Ярусова Т. В.

Преподаватель

Шевелева А.М.

Санкт-Петербург

2023

Цель работы.

Изучить алгоритм поиска с возвратом. Написать программу, которая решает задачу разбиения квадратной площади на минимальное количество квадратов разного размера. Оптимизировать решение.

Задание.

У Вовы много квадратных обрезков доски. Их стороны (размер) изменяются от 11 до $N - 1$, и у него есть неограниченное число обрезков любого размера. Но ему очень хочется получить большую столешницу - квадрат размера N . Он может получить ее, собрав из уже имеющихся обрезков(квадратов).

Например, столешница размера 7×7 может быть построена из 9 обрезков.

Внутри столешницы не должно быть пустот, обрезки не должны выходить за пределы столешницы и не должны перекрываться. Кроме того, Вова хочет использовать минимально возможное число обрезков.

Входные данные:

Размер столешницы - одно целое число N ($2 \leq N \leq 20$).

Выходные данные:

Одно число K , задающее минимальное количество обрезков (квадратов), из которых можно построить столешницу (квадрат) заданного размера N . Далее должны идти K строк, каждая из которых должна содержать три целых числа x , y и w , задающие координаты левого верхнего угла ($1 \leq x, y \leq N$) и длину стороны соответствующего обрезка (квадрата).

Выполнение работы.

Структура Square.

Данная структура отвечает за хранение оптимального разбиения квадратной доски. Поле *int min_count_square* создано для хранения количества квадратов в разбиении, поле *std::vector<std::vector<int>> square_matrix* создано для хранения самого разбиения, поле *int size* создано для хранения размера стороны доски.

Структура Answer.

Данная структура отвечает за хранение ответа в необходимом формате. Поле *int count_square* создано для хранения минимального количества квадратов в разбиении, поле *std::vector<std::vector<int>> coordinates_and_size_squares* создано для хранения координат левого верхнего угла одного из квадратов разбиения и его размер.

Структура Point.

Данная структура отвечает за хранение координат первой пустой (нулевой) ячейки в текущем разбиении. Поля *int x* и *int y* созданы для хранения координаты, а поле *bool is_empty* является флагом, который показывает, нашлась ли пустая ячейка.

Головная функция main().

Головная функция, в которой происходит только вызов функции *solution()*.

Функция solution().

В данной функции происходит считывание входных данных, т.е. размер стороны квадратной доски. Далее происходит выбор необходимого алгоритма для разбиения. Если сторона квадрата четная, то вызывается функция *even_size()*, если сторона кратна трем, то вызывается функция *multiple_of_three()*, во всех остальных случаях вызывается функция

find_splitting(). Для оптимизации алгоритма были написаны функции *even_size()* и *multiple_of_three()*, которые ищут частные решения.

Функция *even_size()*.

Данная функция находит частное решение для квадрата с четной стороной. На вход принимает размер стороны. Было замечено, что все квадраты с четной стороной разбиваются на 4 равных квадрата, сторона которых равна $size / 2$. В связи с этими наблюдениями, в данной функции происходит заполнение поля *coordinates_and_size_square* объекта *answer* типа *Answer* по формуле $\{y * size/2 + 1, x * size/2 + 1, size / 2\}$. Данная функция возвращает переменную *answer* типа *Answer*.

Функция *multiple_of_three()*.

Данная функция находит частное решение для квадрата со стороной кратной 3. На вход принимает размер стороны. Было замечено, что все квадраты со стороной кратной 3 разбиваются на 6 квадратов: на один большой квадрат, сторона которого равна $(size / 3) * 2$, и на 5 поменьше, сторона которых равна $size/3$. В связи с этим наблюдением, в данной функции происходит заполнение поля *coordinates_and_size_square* объекта *answer* типа *Answer*, что является частным решением. Данная функция возвращает объект *answer* типа *Answer*.

Функция *find_splitting()*.

Данная функция находит решения для доски с нечетной стороной. На вход получает размер стороны исходного квадрата. В функции создаются 2 объекта типа *Square*: *square*, в котором будет храниться конечное оптимальное разбиение, и *tmp_square*, в котором будет храниться текущее разбиение.

Вызывается функция *start_splitting()*, которая внесет в *square* начальное разбиение. Далее вызывается основная функция *backtracking()*, которая вернет конечное разбиение.

Данная функция возвращает объект типа *Answer*, который получается путем конвертации типа *Square* в тип *Answer* с помощью функции *converting_answer()*.

Функция **start_splitting()**.

Было замечено, что в любом оптимальном разбиении для стороны, являющейся нечетным простым числом, есть один квадрат размером $size / 2 + 1$ и два квадрата размером $size / 2 - 1$ смежных с первым квадратом. Исходя из наблюдений, данная функция делает начальное разбиение, «закрашивая» разными числами участок квадрата. На вход функция получает указатель на объект *square* типа *Square*. С помощью условных операторов происходит “закрашивание”. Схему начального разбиения для квадрата со стороной 7 (см. рис. 1).

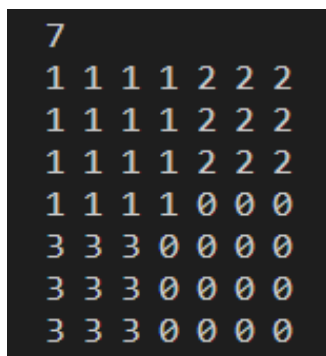


Рисунок 1 – схема начального разбиения для квадрата со стороной 7

Функция **backtracking()**.

Данная функция реализует рекурсивный алгоритм поиска с возвратом. На вход функции подаются переменные *square*, в которой хранится оптимальное разбиение, *tmp_sq*, в которой хранится текущее разбиение и *ordinal_num square*, в которой хранится порядковый номер вписываемого квадрата.

Создается объект *point_corner* типа *Point*. Вызывается функция *find_empty_coord()*, которая вернет координаты первой нулевой (не закрашенной) клетки. Далее происходит ряд проверок на заполненность схемы разбиения и на ее оптимальность. Если не нашлась пустая ячейка и в *tmp_sq* хранится минимальное разбиение, тогда вернется *tmp_sq*. В случае, если пустая

ячейка все-таки нашлась, то происходит проверка на оптимальность решения. Если порядковый номер равен минимальному количеству квадратов в *square*, то вернется *square*, т.к. дальше нет смысла смотреть.

После нахождения первой незаполненной ячейки необходимо установить максимальный размер квадрата, который можно вписать в незаполненную зону. Вызывается функция *find_min_side()*, которая вернет максимальный размер возможного квадрата, который можно вписать.

Далее с помощью тройного цикла *for* и вызова функции *backtracking()* совершается полный перебор всех возможных вариантов.

Функция *find_empty_coord()*.

Данная функция ищет первую незаполненную ячейку в разбиении. На вход получает объект *tmp_sq* типа *Square*, в котором хранится текущее разбиение. В функции совершается проход по матрице, в случае, если нулевая точка найдена, то запоминаются ее координаты в переменную *point_corner* типа *Point*. Функция возвращает *point_corner*.

Функция *find_min_side()*.

Данная функция ищет максимальный размер квадрата, который можно вписать в разбиение. На вход принимает объект *point_corner* типа *Point*, в котором хранятся координаты нулевой точки, и объект *tmp_sq* типа *Square*, в котором хранится текущее разбиение.

В функции ищется количество свободных клеток по *x* и по *y* от нулевой точки до правой и нижней границы соответственно. Из этих двух параметров выбирается минимальный и данное значение возвращается из функции.

Функция *converting_answer()*.

Данная функция преобразует разбиение в необходимый формат ответа.

На вход функция получает объект *square* типа *Square*. Возвращает объект *answer* типа *Answer*.

Функция *print_answer()*.

Данная функция осуществляет печать ответа в необходимом формате, хранящегося в объекте *answer* типа *Answer*.

Разработанный программный код см. в [приложении А](#).

Тестирование.

Результаты тестирования представлены в табл. 1.

Таблица 1 – Результаты тестирования

№ п/п	Входные данные	Выходные данные	Комментарии
1	10	4 1 1 5 1 6 5 6 1 5 6 6 5	Разбиение квадрата с четной стороной
2	15	6 1 1 10 11 1 5 1 11 5 11 6 5 6 11 5 11 11 5	Разбиение квадрата со стороной кратной 3
3	7	9 1 1 4 1 5 3 4 5 1 4 6 2 5 1 3 5 4 1 5 5 1 6 4 2 6 6 2	Разбиение квадрата с нечетной стороной
4	19	13 1 1 10 1 11 9 10 11 1 10 12 1 10 13 2 10 15 5 11 1 9 11 10 2 11 12 1 12 12 3	Разбиение квадрата нечетной стороной

		13 10 2 15 10 5 15 15 5	
--	--	-------------------------------	--

Выводы.

Разработана программа на основе алгоритма поиска с возвратом, которая решает задачу оптимального разбиения квадратной площади.

Пройдено тестирование на платформе Stepik для квадратов размером $2 \leq N \leq 20$. Для успешного прохождения тестов на данной платформе, реализован ряд оптимизаций:

1. Функция, являющаяся частным решением для квадрата с четным размером стороны.
2. Функция, являющаяся частным решением для квадрата со стороной кратной 3.
3. Создание начального разбиения квадратной площади для сокращения времени рекурсивного перебора.
4. Дополнительные условия выхода в рекурсивной функции осуществляющей поиск с возвратом.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

ИСХОДНЫЙ КОД ПРОГРАММЫ

Название файла: 1304_Yarusova_TV_lb1.cpp

```
#include <iostream>
#include <vector>

#define EVEN_COUNT 4
#define FIRST_ORDINAL_NUM_SQUARE 4
#define THREE_COUNT 6

//Структура, отвечающая за хранение разбиения
typedef struct {
    int min_count_square;
    std::vector<std::vector<int>> square_matrix;
    int size;
} Square;

//Структура, отвечающая за хранение требуемого формата ответа
typedef struct {
    int count_square;
    std::vector<std::vector<int>> coordinates_and_size_squares;
} Answer;

// Структура, отвечающая за хранение координат первой
встретившейся пустой клетки
typedef struct {
    int x = 0;
    int y = 0;
    bool is_empty = false; //Флаг, отвечающий за то, нашлась ли
пустая клетка
}Point;

//Функция, печатающая ответ в необходимом формате
//На вход принимает объект типа Answer
void print_answer(Answer answer) {
    std::cout << answer.count_square << std::endl;
    for (int i = 0; i <
answer.coordinates_and_size_squares.size(); i++)
        std::cout << answer.coordinates_and_size_squares[i][0] <<
" " << answer.coordinates_and_size_squares[i][1] << " " <<
answer.coordinates_and_size_squares[i][2] << std::endl;
}

//Функция, конвертирующая данные из объекта типа Square
//в данные типа Answer
//На вход принимает объект типа Square, возвращает объект типа
Answer
Answer converting_answer(Square square){
    Answer answer;
    answer.count_square = square.min_count_square;

    for(int y = 0; y < square.size; y++){
        for(int x = 0; x < square.size; x++){
            if(square.square_matrix[y][x] != 0){
```

```

        int num = square.square_matrix[y][x];
        int count = 0;
        for(int i = x; i < square.size; i++){
            if(square.square_matrix[y][i] == num)
                count++;
        }
        answer.coordinates_and_size_squares.push_back({y
+ 1, x + 1, count});
        for(int y1 = 0; y1 < square.size; y1++){
            for(int x1 = 0; x1 < square.size; x1++){
                if(square.square_matrix[y1][x1] == num)
                    square.square_matrix[y1][x1] = 0;
            }
        }
    }
}
return answer;
}

//Функция, которая находит решение для доски с четной стороной
//На вход получает размер доски, возвращает объект типа Answer
Answer even_size(int size) {
    Answer answer;
    answer.count_square = EVEN_COUNT;
    for (int y = 0; y < answer.count_square / 2; y++) {
        for (int x = 0; x < answer.count_square / 2; x++) {
            answer.coordinates_and_size_squares.push_back({ y *
size / 2 + 1, x * size / 2 + 1, size / 2 });
        }
    }
    return answer;
}

//Функция, которая ищет координаты первой встретившейся пустой
ячейки
//На вход получает объект типа Square
//Возвращает объект типа Point, в котором хранится координата
первой встретившейся пустой ячейки
Point find_empty_coord(Square tmp_sq){
    Point point_corner;
    for (int y = tmp_sq.size / 2; y < tmp_sq.size; y++) {
        for (int x = tmp_sq.size / 2; x < tmp_sq.size; x++) {
            if (tmp_sq.square_matrix[y][x] == 0) {
                point_corner.x = x;
                point_corner.y = y;
                point_corner.is_empty = true;
                break;
            }
        }
        if (point_corner.is_empty)break;
    }
    return point_corner;
}

//Функция, которая ищет минимальную сторону по x и по y.
//Данная сторона будет максимальной стороной квадрата, который
можно вписать в разбиение

```

```

        //Принимает на вход объект типа Point и объект типа Square
        //Возвращает целочисленное значение - максимально возможную
сторону квадрата, который можно вписать
        int find_max_side(Point point_corner, Square tmp_sq){
            int x_side = 0;
            int y_side = 0;
            for (int y = point_corner.y; y < tmp_sq.size; y++) {
                if (tmp_sq.square_matrix[y][point_corner.x] == 0)
                    y_side++;
                else
                    break;
            }
            for (int x = point_corner.x; x < tmp_sq.size; x++) {
                if (tmp_sq.square_matrix[point_corner.y][x] == 0)
                    x_side++;
                else
                    break;
            }
            return std::min(x_side, y_side);
        }

        //Рекурсивная функция, которая ищет оптимальное разбиение доски
        //На вход принимает объект типа Square, который отвечает за
текущее оптимальное разбиение,
        //объект типа Square, который отвечает за текущее разбиение,
        //и целочисленное значение - порядковый номер вставляемого
квадрата
        //Возвращает объект типа Square
        Square backtracking(Square square, Square tmp_sq, int
ordinal_num_square) {
            Point point_corner = find_empty_coord(tmp_sq);

            if (!point_corner.is_empty) {
                tmp_sq.min_count_square = ordinal_num_square - 1;
                return square.min_count_square < tmp_sq.min_count_square
? square : tmp_sq;
            }

            if (ordinal_num_square == square.min_count_square) return
square;

            int min_side = find_max_side(point_corner, tmp_sq);
            for (int size_square = 1; size_square <= min_side;
size_square++) {
                for (int y = 0; y < size_square; y++) {
                    for (int x = 0; x < size_square; x++) {
                        tmp_sq.square_matrix[point_corner.y +
y][point_corner.x + x] = ordinal_num_square;
                    }
                }
                square = backtracking(square, tmp_sq, ordinal_num_square
+ 1);
            }
            return square;
        }

        //Функция, создающее начальное разбиение "раскраску"

```

```

//На вход принимает указатель на объект типа Square
void start_splitting(Square* square){
    square->min_count_square = square->size * square->size;
    for (int y = 0; y < square->size; y++) {
        square->square_matrix.push_back(std::vector<int>());
        for (int x = 0; x < square->size; x++) {
            if ((y < (square->size + 1) / 2) && (x < (square->size + 1) / 2))
                square->square_matrix[y].push_back(1);
            else if ((y < square->size / 2) && (x >= (square->size + 1) / 2))
                square->square_matrix[y].push_back(2);
            else if ((y >= (square->size + 1) / 2) && (x < square->size / 2))
                square->square_matrix[y].push_back(3);
            else
                square->square_matrix[y].push_back(0);
        }
    }
}

//Функция, которая находит решение для доски с нечетной стороной
//На вход получает размер доски, возвращает объект типа Answer
Answer find_splitting(int size) {
    Square square;
    square.size = size;
    start_splitting(&square);

    Square tmp_square;
    tmp_square = square;
    square = backtracking(square, tmp_square,
FIRST_ORDINAL_NUM_SQUARE);

    return converting_answer(square);
}

//Функция частного решения для доски со стороной кратной 3
//На вход принимает целочисленное значение - сторону доски
//Возвращает объект типа Answer
Answer multiple_of_three(int size){
    Answer answer;
    answer.count_square = THREE_COUNT;
    int formul = (size / 3) * 2;

    answer.coordinates_and_size_squares.push_back(std::vector<int>({1, 1,
    formul}));

    answer.coordinates_and_size_squares.push_back(std::vector<int>({formul
    + 1, 1, formul / 2}));

    answer.coordinates_and_size_squares.push_back(std::vector<int>({1,
    formul + 1, formul / 2}));

    answer.coordinates_and_size_squares.push_back(std::vector<int>({formul
    + 1, formul / 2 + 1, formul / 2}));
}

```

```

answer.coordinates_and_size_squares.push_back(std::vector<int>({formul
/ 2 + 1, formul + 1, formul / 2}));

answer.coordinates_and_size_squares.push_back(std::vector<int>({formul
+ 1, formul + 1, formul / 2}));
    return answer;
}

//Функция, в который определяется случай решения и вызывается
необходимая функция
void solution() {
    int size_square;
    std::cin >> size_square;
    if (size_square % 2 == 0)
        print_answer(even_size(size_square));
    else if((size_square % 3 == 0) && (size_square > 3))
        print_answer(multiple_of_three(size_square));
    else
        print_answer(find_splitting(size_square));
}

//Головная функция
int main() {
    solution();
}

```