

МИНОБРНАУКИ РОССИИ
САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
«ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)
Кафедра МО ЭВМ

ОТЧЕТ
по лабораторной работе №2
по дисциплине «Построение и анализ алгоритмов»
Тема: Жадный алгоритм и A^*

Студент гр. 1304

Макки К.Ю

Преподаватель

Шевелева А.М.

Санкт-Петербург

2023

Цель работы.

Изучить жадный алгоритм и A^* , применить их к задаче построения пути в ориентированном графе.

Задание.

1. Разработайте программу, которая решает задачу построения пути в ориентированном графе при помощи жадного алгоритма. Жадность в данном случае понимается следующим образом: на каждом шаге выбирается последняя посещенная вершина. Переместиться необходимо в ту вершину, путь до которой является самым дешёвым из последней посещенной вершины. Каждая вершина в графе имеет буквенное обозначение ("a", "b", "c"...), каждое ребро имеет неотрицательный вес.

2. Разработайте программу, которая решает задачу построения кратчайшего пути в ориентированном графе методом A^* . Каждая вершина в графе имеет буквенное обозначение ("a", "b", "c"...), каждое ребро имеет неотрицательный вес. В качестве эвристической функции следует взять близость символов, обозначающих вершины графа, в таблице ASCII.

Выполнение работы.

В ходе работы было определено, что все необходимые для решения функции можно сделать методами класса *Solution*. Рассмотрим методы и переменные класса:

1) `__init__(self)` Конструктор класса где происходит инициализация переменных:

graph — словарь, представляющий граф, где ключ - вершина графа, а значение - список пар (вершина, вес ребра), соответствующих ребрам, исходящим из данной вершины.

start_node — строка, содержащая начальную вершину графа.

end_node — строка, содержащая конечную вершину графа.

correct_path — булева переменная, указывающая был ли найден правильный путь между начальной и конечной вершинами графа.

answer — строка, содержащая путь от начальной вершины до конечной вершины графа.

2) `input_to_graph(self)`: Метод для чтения входных данных с консоли и заполнения графа. Входные данные содержат информацию о начальной и конечной вершинах, а также список смежности графа с указанием расстояния между вершинами. Метод читает входные данные, обрабатывает их и сохраняет в виде словаря с ключами - вершинами и значениями - списками смежности для каждой вершины.

3) `output(self)`: метод, который выводит результат в переменной *answer*.

4) `heuristic(self, cur_node: str)`: Метод, который вычисляет эвристическое расстояние между текущей вершиной и конечной вершиной, используя разницу в значениях кодов символов. Эвристическая функция используется в алгоритме A* для оценки оставшегося расстояния до конечной вершины.

5) `greedy_algorithm(self, cur_node: str, cur_way: str)`: Рекурсивный метод для поиска пути между начальной и конечной вершинами с использованием жадного алгоритма. Сначала соседние вершины текущей вершины сортируются по расстоянию в порядке возрастания, затем метод проверяет, является ли текущая вершина конечной вершиной. Если да, то он устанавливает результат в переменную *answer* и завершает поиск. В противном случае он рекурсивно исследует соседние вершины текущей вершины. Жадный алгоритм выбирает следующую вершину на основе ее расстояния до конечной вершины без учета стоимости достижения этой вершины.

6) `a_star_algorithm(self)`: Метод, который решает задачу поиска кратчайшего пути от начальной вершины до конечной вершины, используя алгоритм A*. Метод создает очередь, которая используется для хранения кандидатов на следующую вершину. Затем он создает словари *came_from* и *weight*, которые будут использоваться для хранения пути и веса пути от начальной вершины к каждой вершине. Алгоритм работает следующим образом: из очереди извлекается вершина с наименьшим весом и проверяется, является ли она конечной вершиной. Если да, то метод завершает поиск и

использует `came_from` для восстановления пути от конечной вершины до начальной вершины. Если нет, то метод рассматривает каждого соседа текущей вершины и обновляет вес пути и значение эвристической функции для каждого соседа. Каждый сосед добавляется в очередь и в словари `came_from` и `weight`

7) *`solve_greedy(self)`* Метод для запуска поиска пути с использованием жадного алгоритма.

8) *`solve_a_start(self)`* Метод для запуска поиска пути с использованием алгоритма A*.

Описание оставшихся переменных:

- 1) `input_graph` - словарь, используемый для временного хранения ребер графа, вводимых пользователем
- 2) `cur_node` - текущая вершина, используемая при поиске пути в графе
- 3) `next_node` - следующая вершина, используемая при поиске пути в графе
- 4) `distance` - расстояние между текущей вершиной и следующей вершиной, используемое при поиске пути в графе
- 5) `queue` - очередь, используемая в алгоритме A*
- 6) `came_from` - словарь, содержащий информацию о том, из какой вершины пришли в каждую вершину
- 7) `weight` - словарь, содержащий информацию о весе пути от начальной вершины до каждой другой вершины
- 8) `priority` - приоритет, используемый в алгоритме A* для выбора следующей вершины
- 9) `new_cost` - новый вес пути от начальной вершины до следующей вершины, используемый в алгоритме A* для выбора следующей вершины

Выводы.

В рамках исследования основных алгоритмов на графах были рассмотрены жадный алгоритм и A*. Сравнение этих алгоритмов показало, что, в отличие от жадного алгоритма, который выбирает локально наилучший вариант, но не всегда генерирует глобально наилучшее решение, A* использует эвристический подход для решения задачи поиска кратчайшего пути между двумя вершинами в ориентированном графе. Оба алгоритма были успешно протестированы на платформе Stepik и доказали свою эффективность в решении поставленной задачи.