

МИНОБРНАУКИ РОССИИ
САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
«ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)
Кафедра МО ЭВМ

ОТЧЕТ
по лабораторной работе №2
по дисциплине «Построение и анализ алгоритмов»
Тема: Жадный алгоритм и A^*

Студент гр. 9303

Павлов Д.Р.

Преподаватель

Шевская Н.В.

Санкт-Петербург

2021

Цель работы.

Изучить алгоритмы построения пути в ориентированном графе.
Реализовать жадный алгоритм и алгоритм A*.

Задание.

Вариант 3. Написать функцию, проверяющую эвристику на допустимость и монотонность.

Разработайте программу, которая решает задачу построения пути в ориентированном графе при помощи жадного алгоритма. Жадность в данном случае понимается следующим образом: на каждом шаге выбирается последняя посещённая вершина. Переместиться необходимо в ту вершину, путь до которой является самым дешёвым из последней посещённой вершины. Каждая вершина в графе имеет буквенное обозначение ("a", "b", "c"...), каждое ребро имеет неотрицательный вес. В качестве выходных данных необходимо представить строку, в которой перечислены вершины, по которым необходимо пройти от начальной вершины до конечной.

Разработайте программу, которая решает задачу построения кратчайшего пути в ориентированном графе методом A*. Каждая вершина в графе имеет буквенное обозначение ("a", "b", "c"...), каждое ребро имеет неотрицательный вес. В качестве эвристической функции следует взять близость символов, обозначающих вершины графа, в таблице ASCII. В качестве выходных данных необходимо представить строку, в которой перечислены вершины, по которым необходимо пройти от начальной вершины до конечной.

Выполнение работы.

Описание классов и функций:

1. Для жадного алгоритма

`sorting(dictator)` – функция для сортировки словаря соединений узла по длине ребра.

`Graph` – класс графа

Описание методов класса Graph:

`__init__(self, st, en)` – конструктор класса

`create_graph(self)` – строит граф, сохраняя все точки в словарь

`greedy(self, key)` – находит путь от начального узла графа до конечного, используя жадный алгоритм

2. Для A*:

`heuristic(a, b)` – эвристическая функция

`PriorityQueue` – класс очереди

`Graph` – класс графа

Описание методов класса Graph:

`__init__(self, st, en)` – конструктор класса.

`get_weight(self, v1, v2)` – находит вес ребра между узлами

`get_connections(self, node)` – находит все связи узла

`a_start_search(self, start, end)` – находит путь от одного узла графа до другого

`show_res(self)` – выводит ответ

`check_monotone(self, res)` – проверяет эвристику на монотонность

`check_admissibility(self, res)` – проверяет эвристику на допустимость

Разработанный программный код см. в приложении А.

Результаты тестирования см. в приложении Б.

Выводы.

Были изучены и реализованы следующие алгоритмы на графах: жадный алгоритм поиска пути в ориентированном графе и алгоритм A* поиска минимального пути в ориентированном графе.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

ИСХОДНЫЙ КОД ПРОГРАММЫ

Название файла: greedy.py

```
from sys import stdin

def sorting(dictator):
    keys = []
    list_d = list(dictator.items())
    list_d.sort(key=lambda k: k[1])
    for i in list_d:
        keys.append(i[0])
    return keys

class Graph:
    def __init__(self, st, en):
        self.start = st
        self.end = en
        self.graph = dict()
        self.path = [st]

    def greedy(self, key):
        seen = False
        tmp_keys = sorting(self.graph[key])
        for item in tmp_keys:
            if item in self.path:
                continue
            if item in self.graph.keys():
                self.path.append(item)
                seen = self.greedy(item)
            if seen or item == self.end:
```

```

        seen = True
        if self.end not in self.path:
            self.path.append(self.end)
        break
    return seen

def create_graph(self):
    self.graph = dict()
    for line in stdin:
        st, en, leng = line.split(" ")
        leng = leng.strip()
        if st in self.graph.keys():
            self.graph[st][en] = float(leng)
        else:
            self.graph[st] = dict({en: float(leng)})

if __name__ == "__main__":
    start, end = str(input()).split(" ")
    graph = Graph(start, end)
    graph.create_graph()
    graph.greedy(start)
    print(''.join(graph.path))

```

Название файла: a_star.py

```

import heapq
from sys import stdin
# from icecream import ic

```

```

ASCII = 97

```

```

class PriorityQueue:
    def __init__(self):
        self.elements = []

```

```

def empty(self):
    return len(self.elements) == 0

def put(self, item, priority):
    heapq.heappush(self.elements, (priority, item))

def get(self):
    return heapq.heappop(self.elements)[1]

def heuristic(a, b):
    return abs(b - a)

class Graph:

    def __init__(self, st, en):
        self.start = st
        self.end = en
        self.graph = []

    def get_connections(self, node):
        return self.graph[node]

    def get_weight(self, v1, v2):
        con = self.get_connections(v1)
        # ic(con)
        for w in con:
            if w[0] == v2:
                return w[1]

    def check_monotone(self, res):
        # ic(res)
        evr_list = []

```

```

for wt in self.graph:
    for j in wt:
        evr_list.append(j)
# ic(evr_list)
tops = []
for name in list(res):
    name = ord(name) - ASCII
    tops.append(name)
wt = []
# ic(self.get_connections(tops[0]))
for i in range(len(tops)):
    if i != 0:
        wt.append(self.get_weight(tops[i] - 1),
tops[i]))
    else:
        wt.append(0)

heur = []
for j in range(len(tops)):
    if j != 0:
        h1 = abs(tops[j] - self.end)
        h2 = abs(tops[j - 1] - self.end)
        heur.append(abs(h1 - h2))
    else:
        heur.append(0)

for k in range(len(tops)):
    if heur[k] > wt[k]:
        return False

if self.end != 0:
    return False

return True

```

```

def check_admissibility(self, res):
    evr_list = []
    # ic(self.graph)
    for wt in self.graph:
        for j in wt:
            evr_list.append(j)
    # ic(evr_list)
    tops = []
    for name in list(res):
        name = ord(name) - ASCII
        tops.append(name)
    wt = []
    # ic(self.get_connections(tops[0]))
    for i in range(len(tops)):
        if i != 0:
            wt.append(self.get_weight(tops[i] - 1,
tops[i]))
        else:
            wt.append(0)

    heur = []
    for j in range(len(tops)):
        if j != 0:
            h1 = abs(tops[j] - self.end)
            heur.append(h1)
        else:
            heur.append(0)

    path_w = []
    for k in range(len(tops)):
        if k != 0:
            path_w.append(sum(wt[k+1:]))
        else:
            path_w.append(sum(wt))

```



```

        for u in range(len(tops)):
            if heur[u] > path_w[u]:
                return False
        return True

def a_star_search(self, start, end):
    frontier = PriorityQueue()
    frontier.put(start, 0)
    came_from = {}
    cost_so_far = {}
    came_from[start] = None
    cost_so_far[start] = 0

    while not frontier.empty():
        current = frontier.get()

        if current == end:
            break

        for next_ in self.graph[current]:
            new_cost = cost_so_far[current] + next_[-1]
            if next_[0] not in cost_so_far or new_cost <
cost_so_far[next_[0]]:
                cost_so_far[next_[0]] = new_cost
                priority = new_cost + heuristic(end,
next_[0])

                frontier.put(next_[0], priority)
                came_from[next_[0]] = current
    return came_from, cost_so_far

def create_graph(self):
    self.graph = [[] for i in range(ord('a'), ord('z'))]
    for line in stdin:
        start, end, weight = line.split()
        begin = ord(start) - ASCII

```

```

        stop = ord(end) - ASCII
        self.graph[begin].append([stop, float(weight)])

def show_res(self):
    x, y = self.a_star_search(self.start, self.end)
    ans = "" + chr(self.end + ASCII)
    cur = x[self.end]
    while cur is not None:
        ans += chr(cur + ASCII)
        cur = x[cur]
    return ans[::-1]

if __name__ == '__main__':
    start_, end_ = input().split()
    gr = Graph(start_, end_)
    gr.create_graph()
    gr.start = ord(start_) - ASCII
    gr.end = ord(end_) - ASCII
    ans = gr.show_res()
    print(ans)
    if not gr.check_monotone(ans):
        print("Эвристическая функция не монотонна")
    else:
        print("Эвристическая функция монотонна")

    if not gr.check_admissibility(ans):
        print("Эвристическая функция не допустима")
    else:
        print("Эвристическая функция допустима")

```

ПРИЛОЖЕНИЕ Б

ТЕСТИРОВАНИЕ

Таблица 1 - Примеры тестовых случаев для жадного алгоритма

№ п/п	Входные данные	Выходные данные	Комментарии
1.	a l a b l a f 3 b c 5 b g 3 f g 4 c d 6 d m 1 g e 4 e h 1 e n 1 n m 2 g i 5 i j 6 i k 1 j l 5 m j 3	abgenmjl	Программа работает корректно
2.	g j a b l a f 3 b c 5 b g 3 f g 4 c d 6 d m 1 g e 4 e h 1 e n 1 n m 2 g i 5	genmj	Программа работает корректно

	i j 6 i k 1 j l 5 m j 3		
3.	a j a b 1 b c 1 c d 1 d e 1 e j 1 a f 1 f g 1 g h 1 h i 1 i j 1	abcdej	Программа работает корректно

Таблица 2 - Примеры тестовых случаев для алгоритма A*

№ п/п	Входные данные	Выходные данные	Комментарии
1.	a l a b 1 a f 3 b c 5 b g 3 f g 4 c d 6 d m 1 g e 4 e h 1 e n 1 n m 2 g i 5 i j 6 i k 1	abgenmjl Эвристика не мотононна Эвристика допустима	Программа работает корректно

	j l 5 m j 3		
2.	g j a b 1 a f 3 b c 5 b g 3 f g 4 c d 6 d m 1 g e 4 e h 1 e n 1 n m 2 g i 5 i j 6 i k 1 j l 5 m j 3	genmj Эвристика не мотононна Эвристика допустима	Программа работает корректно
3.	a j a b 1 b c 1 c d 1 d e 1 e j 1 a f 1 f g 1 g h 1 h i 1 i j 1	afghij Эвристика не мотононна Эвристика допустима	Программа работает корректно