# МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МО ЭВМ

## ОТЧЕТ

# по лабораторной работе №6

по дисциплине «Вычислительная математика»

**Тема: Интерполяционные и аппроксимационные формулы для** равноотстоящих узлов

Студент гр. 0304	Алексеев Р.В
Преподаватель	Попова Е.В.

Санкт-Петербург 2021

# Вариант 1

**Цель работы:** исследование методов интерполяции и аппроксимации для равноотстоящих узлов с последующей реализацией на одном из языков программирования

# Основные теоретические положения.

Значения функции  $f(x_i) = y_i$  заданы в точках  $x_i = x_0 + nh$   $i \in [0, ..., n]$ , необходимо найти промежуточные значения.

Интерполяционный многочлен Лагранжа.

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i \cdot L_n(x) ,$$

где  $L_n(x)$  – множитель Лагранжа

$$L_n(x) = \frac{(x-x_0)...(x-x_{i-1})(x-x_{i+1})...(x-x_n)}{(x_i-x_0)...(x_i-x_{i-1})(x_i-x_{i+1})...(x_i-x_n)} = \prod_{k=0}^n \frac{(x-x_k)}{(x_i-x_k)}.$$

Следовательно

$$P_n(x) = \sum_{i=0}^n y_i \left( \prod_{\substack{k=0\\k\neq i}}^n \frac{x - x_k}{x_i - x_k} \right).$$

<u>Первый интерполяционный многочлен Ньютона.</u> Точка интерполирования находится в начале таблицы.

Интерполирующий полином ищется в виде

$$P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_0) + a_2(x - x_0)(x - x_1) + ... + a_n(x - x_0)...(x - x_{n-1}).$$

Построение многочлена сводится к определению коэффициентов  $a_i$ . При записи коэффициентов пользуются конечными разностями.

Конечные разности первого порядка запишутся в виде:

$$\Delta y_0 = y_1 - y_0;$$
  
$$\Delta y_1 = y_2 - y_1;$$

$$\Delta y_{n-1} = y_n - y_{n-1},$$

где  $y_i$  – значения функции при соответствующих значениях  $x_i$ .

Конечные разности второго порядка:

$$\Delta^{2}y_{0} = \Delta y_{1} - \Delta y_{0};$$

$$\Delta^{2}y_{1} = \Delta y_{2} - \Delta y_{1};$$

$$\dots$$

$$\Delta^{2}y_{n-2} = \Delta y_{n-1} - \Delta y_{n-2}.$$

Конечные разности высших порядков найдутся аналогично:

$$\Delta^{k} y_{0} = \Delta^{k-1} y_{1} - \Delta^{k-1} y_{0};$$

$$\Delta^{k} y_{1} = \Delta^{k-1} y_{2} - \Delta^{k-1} y_{1};$$
...
$$\Delta^{k} y_{n-2} = \Delta^{k-1} y_{n-1} - \Delta^{k-1} y_{n-2}.$$

Общая формула для нахождения всех коэффициентов имеет вид

$$a_i = \frac{\Delta^i y_0}{i! h^i},$$

где i=1...n.

В результате

$$P_n(x) = y_0 + \frac{\Delta y_0}{1! \cdot h} (x - x_0) + \frac{\Delta^2 y_0}{2! \cdot h^2} (x - x_0) (x - x_1) + \dots$$
$$+ \frac{\Delta^n y_0}{n! \cdot h^n} (x - x_0) \dots (x - x_{n-1}).$$

Данный многочлен называют первым полиномом Ньютона.

<u>Второй интерполяционный многочлен Ньютона.</u> Точка интерполирования находится в конце таблицы.

Для нахождения значений функции в конце интервала интерполирования интерполяционный полином запишется в виде

$$P_n(x) = a_0 + a_1(x - x_n) + a_2(x - x_n)(x - x_{n-1}) + \dots$$
  
... +  $a_n(x - x_n)(x - x_{n-1}) \dots (x - x_1)$ .

Формула для нахождения всех коэффициентов запишется как:

$$a_i = \frac{\Delta^i y_{n-1}}{i! h^i}.$$

получим вторую интерполяционную формулу Ньютона:

$$\begin{split} P_n(x) &= y_n + \frac{\Delta y_{n-1}}{h}(x - x_n) + \frac{\Delta^2 y_{n-2}}{2!h^2}(x - x_n)(x - x_{n-1}) + \\ &+ \frac{\Delta^3 y_{n-3}}{3!h^3}(x - x_n)(x - x_{n-1})(x - x_{n-2}) + \dots \\ &\dots + \frac{\Delta^n y_0}{n!h^n}(x - x_n)(x - x_{n-1})\dots(x - x_1). \end{split}$$

Аппроксимация функции. Необходимо найти эмпирическую формулу, значения которой при  $x=x_i$  мало бы отличались от входных данных. Будет использоваться линейная аппроксимация, при которой данные описываются линейной зависимостью

$$P(x)=ax+b$$
.

Формулы для расчета коэффициентов a и b определяются по методу наименьших квадратов

$$F = \sum_{i=1}^{n} (y_i - a \cdot x_i - b)^2 \to \min.$$

$$\begin{cases} \frac{dF}{db} = -2 \cdot \sum_{i=1}^{n} (y_i - a \cdot x_i - b) \cdot 1 = 0, \\ \frac{dF}{da} = -2 \cdot \sum_{i=1}^{n} (y_i - a \cdot x_i - b) \cdot x_i = 0. \end{cases}$$

$$a = \frac{n \cdot \sum_{i=1}^{n} (x_i \cdot y_i) - \sum_{i=1}^{n} x_i \cdot \sum_{i=1}^{n} y_i}{n \cdot \sum_{i=1}^{n} x_i^2 - \left(\sum_{i=1}^{n} x_i\right)^2},$$

$$b = \frac{\sum_{i=1}^{n} y_i - a \sum_{i=1}^{n} x_i}{n} = \frac{\sum_{i=1}^{n} y_i \cdot \sum_{i=1}^{n} x_i^2 - \sum_{i=1}^{n} x_i \cdot \sum_{i=1}^{n} (x_i \cdot y_i)}{n \cdot \sum_{i=1}^{n} x_i^2 - \left(\sum_{i=1}^{n} x_i\right)^2}.$$

# Порядок выполнения работы.

- 1. Выбрать три точки, не входящие таблицу данных в начале, конце, по середине таблицы.
  - 2. Составить необходимые подпрограммы-функции.
- 3. Составить головную программу, содержащую обращение к соответствующим подпрограммам и осуществляющую печать результатов
- 4. Используя многочлен Лагранжа, найти приближенные значения функции. Подсчитать точные значения, абсолютную погрешность, относительную погрешность, верные и значащие цифры.
- 5. Используя многочлены Ньютона найти все, что перечислено в предыдущем пункте, дополнительно в процентном соотношении точку приемлемого использования первого многочлена по сравнению со вторым многочленом при работе с точкой в начале таблицы и наоборот.

- 6. Составить таблицу конечных разностей до второго порядка. К одному из значений  $y_i$  прибавить погрешность ( $\alpha$ ), превосходящую допустимую. Показать, как при этом изменятся конечные разности большего порядка.
- 7. При аппроксимировании функции использовать для нахождения новых значений те же три точки. Рассчитать все, что указано в пункте 4.
  - 8. Составить сводную таблицу по результатам исследования.

# Выполнение работы.

Функция: 
$$y = \sin\left(\frac{\pi * x}{2}\right)$$

X	y
-1	-1
-0,6	-0,81
-0,2	-0,31
0,2	0,31
0,6	0,81
1	1

Точки для вычислений: -0,72, 0,13, 0,68

### 1. Теорема:

Для табличной функции существует единственный интерполяционный многочлен, степень которого не выше N, где N — количество данных в таблице.

### Доказательство:

Интерполяционный многочлен будет иметь вид  $P_N(x) = c_0 + c_1 x + ... + c_{N-1} x^{N-1} + c_N x^N$ , где  $c_i$  — искомые коэффициенты. При помощи таблицы с данными получим СЛУ вида:

$$c_0+c_1x_0+...+c_Nx_0^N=P_N(x_0)=y_0$$
 ...  $c_0+c_1x_N+...+c_Nx_N^N=P_N(x_N)=y_N$  или в виде матриц и векторов:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \dots & x_0^N \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & x_N & x_N^2 & \dots & x_N^N \end{pmatrix}, c = (c_0, \dots, c_N)^T, y = (y_0, \dots, y_N)^T$$

Система однозначно разрешина в случае если определитель матрицы A не равен нулю. Определитель матрицы A является определителем Вандермонда:  $\det(A) = \prod_{0 \le j \le i \le N < ?} (x_i - x_j)$ , значит он не равен нулю если  $x_i$  не равно  $x_j$  при любых неодинаковых j и i. Следовательно коэффициенты  $c_i$  находятся однозначно t. е. интерполяционный многочлен существует и при этом только один.

2. При помощи многочлена Лагранжа, многочленов Ньютона вперед и назад, линейной аппроксимации найдем приближенное значение функции в первой точке -0,72. Результаты работы программы с выводом точного значения функции в точке, абсолютной и относительнйо погрешностей, значащих и верных цифр представлены на рис. 1.

Метод	X [	Знач в точке	Вычисленное Абс погреш Отн погреш	Знач цифры Верные	цифры
Лагранж	-0.7200	-0.90482705	-0.90516015 0.00033310 0.00036813	90516015	905
Форвард	-0.7200	-0.90482705	-0.90516015 0.00033310 0.00036813	90516015	905
Ньютон обр ход	-0.7200	-0.90482705	-0.90516015 0.00033310 0.00036813	90516015	905
			-0.79611429   0.10871277   0.12014756	79611428	o i

Рисунок 1 — Значения функции в точке -0,72

По таблице результатов видно, что все методы дают одинаковый результат точке, точность результатов, полученного НО интерполяционными многочленами, выше точности результата, полученного методом линейной аппроксимации. Также погрешности вычисления в значения в точке количество верных чисел различно: для интерполяционных многочленов — 3, для метода

- линейной аппроксимации 0. Относительная погрешность для метода линейной аппроксимации выше относительной погрешности для интерполяиционных многочленов, 12,015% и 0,037% соответсвенно.
- 3. Аналогично при помощи многочлена Лагранжа, многочленов Ньютона вперед и назад, линейной аппроксимации найдем приближенное значение функции в первой точке 0,13. Результаты работы программы с выводом точного значения функции в точке, абсолютной и относительнйо погрешностей, значащих и верных цифр представлены на рис. 2.

Метод	X 3	нач в точке	Вычисленное Абс погреш Отн погреш	Знач цифры Верны	не цифры
Лагранж	0.1300	0.20278730	0.20346072 0.00067343 0.00332086	20346072	203
Форвард	0.1300	0.20278730	0.20346072   0.00067343   0.00332086	20346072	203
Ньютон обр ход	0.1300	0.20278730	0.20346072 0.00067343 0.00332086	20346072	203
Аппроксимация	0.1300	0.20278730	0.14374286   0.05904444   0.29116439	14374285	1

Рисунок 2 — Значения функции в точке 0,13

По таблице результатов видно, что точность полученного результата аналогична предыдущему случаю. Также видно, что из-за погрешности вычисления в значения в точке количество верных чисел различно: для 3, интерполяционных многочленов ДЛЯ метода линейной аппроксимации — 1. Относительная погрешность для метода линейной относительной погрешности аппроксимации выше ДЛЯ интерполяиционных многочленов, 29,12% и 0,33% соответсвенно.

4. Аналогично первым двум случаям при помощи многочлена Лагранжа, многочленов Ньютона вперед и назад, линейной аппроксимации найдем приближенное значение функции в первой точке 0,68. Результаты работы программы с выводом точного значения функции в точке, абсолютной и относительнйо погрешностей, значащих и верных цифр представлены на рис. 3.

Метод	Ï	<b>X</b>  :	Знач в точке	Вычисленное Абс погреш Отн погреш	Знач цифры Верныє	цифры
Лагранж	ŗ			0.87687360 0.00056692 0.00064694	87687360	876
Форвард  Ньютон обр ход	l			0.87687360 0.00056692 0.00064694  0.87687360 0.00056692 0.00064694	87687359  87687360	876  876
Аппроксимация	İ	0.6800	0.87630668	0.75188571 0.12442097 0.14198336	75188571	0

Рисунок 3 — Значения функции в точке 0,68

По таблице результатов видно, что точность полученного результата аналогична предыдущим случаям. Также видно, что из-за погрешности вычисления в значения в точке количество верных чисел различно: для 3, линейной интерполяционных многочленов ДЛЯ метода аппроксимации — 0. Относительная погрешность для метода линейной погрешности аппроксимации относительной выше ДЛЯ интерполяиционных многочленов, 14,198% и 0,065% соответсвенно.

5. Сравним таблицы конечных результатов с и без внесения погрешности в одно из значений. Таблицы представлены на рис. 4.

Конечная ра	зность без	з погрешн	юсти
X	Y	Δy	Δ^2y
	-1		0.31
-	-0.81		
	-0.31		
	0.31		
	0.81		- [
1	1	-1	-1
Konomiaa ba	DUOCEL C.		T. 10
Конечная ра			
	зность с г  Y		
X	Y	Δy	Δ^2y
X    -1		Δy  0.19	Δ^2y   0.155
X    -1    -0.6	-1	Δy  0.19  0.345	Δ^2y   0.155  0.43
X    -1    -0.6    -0.2	Y   -1  -0.81	Δy  0.19  0.345  0.775	Δ^2y  0.155  0.43  -0.275
X    -1    -0.6    -0.2    0.2	Y   -1  -0.81  -0.465	Δy  0.19  0.345  0.775  0.5	Δ^2y  0.155  0.43  -0.275  -0.31
X    -1    -0.6    -0.2    0.2	Y  -1  -0.81  -0.465  0.31	Δy  0.19  0.345  0.775  0.5	Δ^2y  0.155  0.43  -0.275  -0.31

Рисунок 4 — Таблицы конечных результатов с и без внесения погрошености в одно из значений.

На рисунке видно, что при внисении погрешности в одно из значений  $y_i$ , на такое же значение будут в изменяться конечные значения delta  $y_i$  и delta

у<sub>і-1</sub>, а значит будут изменяться и конечные разности порядков выше, следовательно, чем выше порядок, тем сильнее влияние внисенной погрешности. В таблице 1 представленны возмущения конечных разностей.

T ( 1 D	υ <u>0</u>
Τορπικίο Ι Κορμινισμουτά τ	Ουριμείν ηρομοστρία πο <i>Ι</i> -ορο ποησπέρ
таолица т. розмущения к	онечных разностей до 2-ого порядка.

X	Y	delta y*	delta² y*
$X_0$	$y_0$	<b>y</b> <sub>1</sub> <b>-y</b> <sub>0</sub>	y <sub>2</sub> +alpha-2y <sub>1</sub> +y <sub>0</sub>
$X_1$	<b>y</b> <sub>1</sub>	y <sub>2</sub> +alpha-y <sub>1</sub>	y <sub>2</sub> -2y <sub>2</sub> -2alpha+y <sub>1</sub>
$X_2$	y <sub>2</sub> + alpha	y <sub>3</sub> -y <sub>2</sub> -alpha	y <sub>4</sub> -2y <sub>3</sub> +y <sub>2</sub> +alpha
X <sub>3</sub>	<b>y</b> <sub>3</sub>	y <sub>4</sub> -y <sub>3</sub>	$y_5-2y_4+y_3$
X <sub>4</sub>	<b>y</b> <sub>4</sub>	y <sub>5</sub> -y <sub>4</sub>	-
$X_5$	$y_5$	-	-

По таблице видно, что чем больше порядок конечной разности, тем больше возмущение разностей. Возмущение может достигать величины  $2^{n-1}$ alpha, где n — порядок.

6. Составим таблицы результатов вычислений значений функции в точках -0,72, 0,13, 0,68 и сравним результаты при интерполяции и аппроксимации. Результаты представлены на рис. 5.

X	Знач в точке	Вычисленное	Абс погреш	Отн погреш	Знач цифры Верн	ые цифры
	I					
-0.7200	-0.90482705	-0.90516015	0.00033310	0.00036813	90516015	905
0.1300	0.20278730	0.20346072	0.00067343	0.00332086	20346072	203
0.6800	0.87630668	0.87687360	0.00056692	0.00064694	87687360	876
l XI	Знач в точке!	Вычисленное	Абс погреші	Отн погреш	Знач цифры Верн	ые шифпы
						ыс цифры
-i						
	 I I	 ا	:	i		ос цифра 
	  -0.90482705	    0.79611429-	 	i	79611428  14374285	
	  -0.7200    0.1300    0.6800					

Рисунок 5 — Сравнение интерполяции и аппроксимации.

По рисунку видно, что интерполяция многочленом для всех X дает значениее точнее чем линейная аппроксимация. Количество верных чисел также больше у метода интерполяции — 3 для всех точек, чем у методя аппроксимации — 0 для -0,72 и 0,68 и 1 для 0,13. Относительная погрешность при интерполяции меньше для всех точек (0,037% для -0,72,

0,332% для 0,13, 0,065% для 0,68) по сравнению с методом линейной аппроксимации (12,015% для -0,72, 29,116% для 0,13, 14,198% для 0,68). Построим графики интерполяции (синий), аппроксимации (красный), функции (зеленый). Графики представленны на рис. 6.

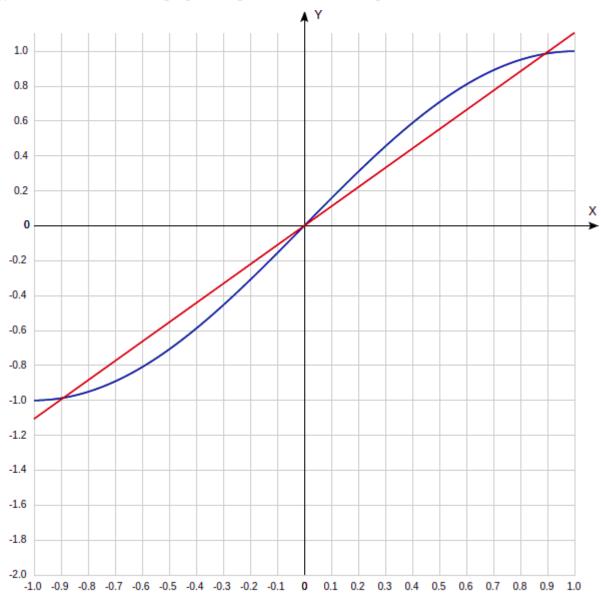


Рисунок 6 — Графики интерполяции (синий), аппроксимации (красный), функции (зеленый).

7. Найдем формулы интерполяционных многочленов Лангранжа и Ньтютона назад и вперед, линейной аппроксимации. Формулы представленны на рис. 7.

```
Полином Лагранжа
f(x) = 0 + (-1)(-1.2288)(x - -0.6)(x - -0.2)(x - 0.2)(x - 0.6)(x - 1)
 + (-0.81)(0.24576)(x - -1)(x - -0.2)(x - 0.2)(x - 0.6)(x - 1)
 + (-0.31)(-0.12288)(x - -1)(x - -0.6)(x - 0.2)(x - 0.6)(x - 1)
  \begin{array}{l} + & (0.31)(0.12288)(x - -1)(x - -0.6)(x - -0.2)(x - 0.6)(x - 1) \\ + & (0.81)(-0.24576)(x - -1)(x - -0.6)(x - -0.2)(x - 0.2)(x - 1) \\ + & (1)(1.2288)(x - -1)(x - -0.6)(x - -0.2)(x - 0.2)(x - 0.6) \end{array} 
Полином Ньютона прямой ход
-1 + (0.19/0.4)(x - -1)
 + (0.31/0.32)(x - -1)(x - -0.6)
+ (-0.19/0.384)(x - -1)(x - -0.6)(x - -0.2)
+ (-0.05/0.6144)(x - -1)(x - -0.6)(x - -0.2)(x - 0.2)
 + (0.1/1.2288)(x - -1)(x - -0.6)(x - -0.2)(x - 0.2)(x - 0.6)
Полином Ньютона обратный ход
1 + (-0.05/0.4)(x - 1)
 + (-0.19/0.32)(x - 1)(x - 0.6)
+ (0.31/0.384)(x - 1)(x - 0.6)(x - 0.2)
+ (0.19/0.6144)(x - 1)(x - 0.6)(x - 0.2)(x - -0.2)
 + (-1/1.2288)(x - 1)(x - 0.6)(x - 0.2)(x - -0.2)(x - -0.6)
Аппроксимация
1.10571x + 0
```

Рисунок 7 — Формулы интерполяционных полиномов, линейной аппроксимации.

Разработанный программный код см. в приложении А.

### Выводы.

Были исследованны методы интерполяции и аппроксимации функции для случая равноотстоящих узлов. Была создана программа, находящая значение функции в точке, используя линейную аппроксимацию и интерпоялиционные многочлены Лагранжа и Ньютона вперед и назад. Было доказано что для таблично-заданной функции значения, полученные при помощи интерполяционных многочленов, совпадают, при этом эти значчения точнее тех, которые получены при помощи линейной аппроксимации.

### ПРИЛОЖЕНИЕ А

# ИСХОДНЫЙ КОД ПРОГРАММЫ

```
Название файла: main.cpp
     #include <iostream>
     #include <vector>
     #include <cstdio>
     #include <cmath>
     using xy = std::pair<double, double>;
     double f(double x)
     {
          return std::sin((M_PI * x) / 2.0);
     }
     double lagrange_polynom(double x, const std::vector<xy>& data);
     double newton_polynom_forward(double x, const std::vector<xy>&
data, double** differences);
     double newton_polynom_backward(double x, const std::vector<xy>&
data, double** differences);
     double
             approximation(double
                                           std::pair<double,</pre>
                                      Χ,
                                                                double>
approx_coeffs);
     std::pair<double,
                        double>
                                 approx_coeffs(const std::vector<xy>&
data);
     double lagrange_multiplier(double x, const std::vector<xy>& data,
int i);
     double** calc_finite_differences(const std::vector<xy>& data);
     void calc n differences(double** differences, int order,
count);
     void print_lagrange_polynom(const std::vector<xy>& data);
     void print_newton_polynom_forward(const std::vector<xy>&
double** differences);
     void print_newton_polynom_backward(const std::vector<xy>& data,
double** differences);
                  print_approximation(std::pair<double,</pre>
                                                                double>
     void
approx_coeffs);
     std::pair<int64_t, int64_t> sc_numbers(double calculated, double
exact);
     int main()
          std::vector<xy> data;
          data.push_back({-1.0, -1.00});
          data.push_back({-0.6, -0.81});
          data.push_back({-0.2, -0.31});
          data.push_back({0.2, 0.31});
          data.push_back({0.6, 0.81});
          data.push_back({1.0, 1.00});
          double** differences = calc_finite_differences(data);
```

```
std::pair<double,
                              double>
                                          approximation_coeffs
approx_coeffs(data);
          std::vector<double> x({-0.72, 0.13, 0.68});
          double exact;
          double result;
          double abs_inaccuracy;
          double rel_inaccuracy;
          std::pair<int64_t, int64_t> sc;
          for (size_t i = 0; i < x.size(); ++i)
               exact = f(x[i]);
               std::printf("|%-19s|%8s|%12s|%23s|%10s|%10s|%21s|
         "Метод", "Х", "Знач в точке", "Вычисленное", "Абс погреш",
"Отн погреш", "Знач цифры", "Верные цифры");
·--<sup>'</sup>-----\n");
               result = lagrange_polynom(x[i], data);
               abs_inaccuracy = std::fabs(exact - result);
               rel_inaccuracy = std::fabs(abs_inaccuracy / exact);
               sc = sc_numbers(result, exact);
               std::printf("|%-21s|%8.4f|%12.8lf|%12.8lf|%10.8lf|
%10.8lf|%12ld|%12ld|\n",
                    "Лагранж",
                    x[i],
                    exact,
                    result,
                    abs_inaccuracy,
                    rel_inaccuracy,
                    sc.first,
                    sc.second
               );
               result
                      =
                               newton_polynom_forward(x[i],
                                                              data,
differences);
               abs_inaccuracy = std::fabs(exact - result);
               rel_inaccuracy = std::fabs(abs_inaccuracy / exact);
               sc = sc_numbers(result, exact);
               std::printf("|%-21s|%8.4f|%12.8lf|%12.8lf|%10.8lf|
%10.8lf|%12ld|%12ld|\n",
                    "Форвард",
                    x[i],
                    exact,
                    result,
                    abs_inaccuracy,
                    rel_inaccuracy,
                    sc.first,
                    sc.second
               );
```

```
result
                              newton_polynom_backward(x[i],
                                                             data,
differences);
               abs_inaccuracy = std::fabs(exact - result);
               rel_inaccuracy = std::fabs(abs_inaccuracy / exact);
               sc = sc_numbers(result, exact);
               std::printf("|%-16s|%8.4f|%12.8lf|%12.8lf|%10.8lf|
%10.8lf|%12ld|%12ld|\n",
                    "Ньютон обр ход",
                    x[i],
                    exact,
                    result,
                    abs_inaccuracy,
                    rel_inaccuracy,
                    sc.first,
                    sc.second
               );
               result = approximation(x[i], approximation_coeffs);
               abs_inaccuracy = std::fabs(exact - result);
               rel_inaccuracy = std::fabs(abs_inaccuracy / exact);
               sc = sc_numbers(result, exact);
               std::printf("|%-27s|%8.4f|%12.8lf|%12.8lf|%10.8lf|
%10.8lf|%12ld|%12ld|\n",
                    "Аппроксимация",
                    x[i],
                    exact,
                    result,
                    abs_inaccuracy,
                    rel_inaccuracy,
                    sc.first,
                    sc.second
               );
-----\n");
          }
          /* pt. 6 */
          std::vector<xy> data_br;
          data_br.push_back({-1.0, -1.00});
          data_br.push_back({-0.6, -0.81});
          data_br.push_back({-0.2, -0.31 * 1.5});
          data_br.push_back({0.2, 0.31});
          data_br.push_back({0.6, 0.81});
          data_br.push_back({1.0, 1.00});
          double** differences_br = calc_finite_differences(data_br);
          std::printf("\nКонечная разность без погрешности\n");
          std::printf("|%8s|%8s|%9s|\n", "X", "Y*",
^{"}\Delta^{2}v^{*}");
          std::printf("-----\n");
          for (int i = 0; i < data.size(); ++i)
          {
               if (data.size() - i > 2)
```

```
std::printf("|%8.5q|%8.5q|%8.5q|%8.5q|\n",
data.at(i).first, differences[0][i], differences[1][i], differences[2]
[i]);
               else if (data.size() - i == 1)
                     std::printf("|%8.5g|%8.5g|%8s|%8s|\n",
data.at(i).first, differences[0][i], "-", "-");
                else
                     std::printf("|%8.5g|%8.5g|%8.5g|%8s|\n",
data.at(i).first, differences[0][i], differences[1][i], "-");
          std::printf("-----\n");
          std::printf("\nКонечная разность с погрешностью\n");
          std::printf("|%8s|%8s|%9s|\n", "X", "Y*",
                                                               "Δy*",
^{"}\Delta^{2}y^{*}");
          std::printf("-----\n");
          for (int i = 0; i < data_br.size(); ++i)
                if (data_br.size() - i > 2)
                     std::printf("|%8.5g|%8.5g|%8.5g|\n",
                        differences_br[0][i], differences_br[1][i],
data_br.at(i).first,
differences_br[2][i]);
               else if (data_br.size() - i == 1)
                     std::printf("|%8.5g|%8.5g|%8s|%8s|\n",
data_br.at(i).first, differences_br[0][i], "-", "-");
               else
                     std::printf("|%8.5g|%8.5g|%8.5g|%8s|\n",
data_br.at(i).first, differences_br[0][i], differences_br[1][i], "-");
          std::printf("-----\n");
          std::printf("\n|%-21s|%8s|%12s|%23s|%10s|%10s|%21s|%12s|\n",
"Метод", "X", "Знач в точке", "Вычисленное", "Абс погреш", "Отн погреш", "Знач цифры", "Верные цифры");
std::printf("------
                   -----\n");
std::printf("|%-28s|%8s|%12s|%12s|%10s|%10s|%12s|%12s|\n", "Интерполяция", "", "", "", "", "", ""); for (int i = 0; i < x.size(); ++i)
          {
               exact = f(x[i]);
                result = lagrange_polynom(x[i], data);
               abs_inaccuracy = std::fabs(exact - result);
               rel_inaccuracy = std::fabs(abs_inaccuracy / exact);
                sc = sc_numbers(result, exact);
                std::printf("|%-16s|%8.4f|%12.8lf|%12.8lf|%10.8lf|
%10.8lf|%12ld|%12ld|\n",
                     x[i],
                     exact,
                     result,
                     abs_inaccuracy,
                     rel_inaccuracy,
                     sc.first,
```

```
sc.second
              );
-----\n");
         std::printf("\n|%-21s|%8s|%12s|%23s|%10s|%10s|%21s|%12s|\n",
"Метод", "X", "Знач в точке", "Вычисленное", "Абс погреш", "Отн погреш", "Знач цифры", "Верные цифры");
-----\n");
std::printf("|%-29s|%8s|%12s|%12s|%10s|%10s|%12s|%12s|\n",
"Аппроксимация", "", "", "", "", "");
for (int i = 0; i < x.size(); ++i)
              exact = f(x[i]);
              result = approximation(x[i], approximation_coeffs);
              abs_inaccuracy = std::fabs(exact - result);
              rel_inaccuracy = std::fabs(abs_inaccuracy / exact);
              sc = sc_numbers(result, exact);
              std::printf("|%-16s|%8.4f|%12.8lf|%12.8lf|%10.8lf|
%10.8lf|%12ld|%12ld|\n",
                   x[i],
                   exact,
                   result,
                   abs_inaccuracy,
                   rel_inaccuracy,
                   sc.first,
                   sc.second
              );
         }
·----\n");
         std::cout << std::endl;</pre>
         print_lagrange_polynom(data);
         print_newton_polynom_forward(data, differences);
         print_newton_polynom_backward(data, differences);
         print_approximation(approximation_coeffs);
         for (int i = 0; i < data.size(); ++i)
         {
              delete [] differences_br[i];
              delete [] differences[i];
         delete [] differences_br;
         delete [] differences;
         return 0;
     }
```

```
double lagrange_polynom(double x, const std::vector<xy>& data)
     {
          double result = 0;
          for (int i = 0; i < data.size(); ++i)
                result += data[i].second * lagrange_multiplier(x,
data, i);
          return result;
     }
     double lagrange_multiplier(double x, const std::vector<xy>& data,
int i)
     {
          double multiplier = 1;
          for (int k = 0; k < data.size(); ++k)
                if (k == i)
                     continue;
                multiplier *= (x - data[k].first) / (data[i].first -
data[k].first);
          return multiplier;
     }
     double** calc_finite_differences(const std::vector<xy>& data)
     {
          double** differences = new double*[data.size()];
          for (int i = 0; i < data.size(); ++i)
                differences[i] = new double[data.size()];
          for (int i = 0; i < data.size(); ++i)
                differences[0][i] = data[i].second;
          for (int i = 1; i < data.size(); ++i)
                calc_n_differences(differences, i, data.size() - i);
          return differences;
     }
           calc_n_differences(double** differences, int order, int
     void
count)
          for (int i = 0; i < count; ++i)</pre>
                differences[order][i] = differences[order - 1][i + 1]
- differences[order - 1][i];
     }
     double newton_polynom_forward(double x, const std::vector<xy>&
data, double** differences)
          double result = data.at(0).second;
          double denom = 1;
          double multiplier = 1;
          double h = data.at(1).first - data.at(0).first;
          for (int i = 1; i < data.size(); ++i)
          {
                denom *= i * h;
```

```
multiplier *= x - data.at(i - 1).first;
                result += differences[i][0] * multiplier / denom;
           return result;
     }
     double newton_polynom_backward(double x, const std::vector<xy>&
data, double** differences)
           double result = data.at(data.size()-1).second;
           double denom = 1;
           double multiplier = 1;
           double h = data.at(1).first - data.at(0).first;
           for (int i = data.size() - 2; i >= 0; --i)
           {
                denom *= (data.size() - i - 1) * h;
                multiplier *= x - data.at(i + 1).first;
                result += differences[data.size() - i - 1][i]
multiplier / denom;
           }
           return result;
     }
     std::pair<double, double> approx_coeffs(const std::vector<xy>&
data)
     {
           double x_{sum} = 0, x2_{sum} = 0, y_{sum} = 0, xy_{sum} = 0;
           int n = data.size();
           for (const xy& element: data)
                x_sum += element.first;
                y_sum += element.second;
xy_sum += element.first * element.second;
                x2_sum += element.first * element.first;
           double a = (n * xy_sum - x_sum * y_sum) / (n * x2_sum -
x_sum * x_sum);
           double b = (y_sum - a * x_sum) / n;
           return {a, b};
     }
     double
               approximation(double x, std::pair<double,</pre>
                                                                 double>
approx_coeffs)
     {
           return approx_coeffs.first * x + approx_coeffs.second;
     }
     std::pair<int64_t, int64_t> sc_numbers(double calculated, double
exact)
     {
           int64_t significant, correct;
           int64_t signs = 8, correct_cnt = 0;
           double inaccuracy = std::fabs(exact - calculated);
           int64_t nums_cnt;
           for (int64_t i = 0; i < signs; ++i)
```

```
{
                if (correct_cnt == 0 && inaccuracy < 1)</pre>
                      inaccuracy *= 10;
                else if (correct_cnt == 0)
                      correct_cnt = i;
                calculated *= 10;
                exact *= 10;
           }
           significant = static_cast<int64_t>(std::fabs(calculated));
           correct = static_cast<int64_t>(std::fabs(exact));
           nums_cnt = std::to_string(significant).size();
           correct = significant / std::pow(10, 1 + nums_cnt
correct_cnt);
           return {significant, correct};
     }
     void print_lagrange_polynom(const std::vector<xy>& data)
     {
           double result = 0;
           std::cout << "Полином Лагранжа" << std::endl;
           std::cout << "f(x) = 0";
           for (int i = 0; i < data.size(); ++i)
                std::cout << " + (" << data[i].second << ")" << "";
                double denom = 1;
                for (int k = 0; k < data.size(); ++k)
                      if(k == i)
                           continue;
                      denom *= (data[i].first - data[k].first);
                std::cout << "(" << denom << ")";
                for (int k = 0; k < data.size(); ++k)
                      if (k == i)
                           continue;
                      std::cout << "(x - " << data[k].first << ")";
                      denom *= (data[i].first - data[k].first);
                std::cout << std::endl;</pre>
           std::cout << std::endl;</pre>
     }
     void print_newton_polynom_forward(const std::vector<xy>& data,
double** differences)
     {
           double denom = 1;
           double h = data.at(1).first - data.at(0).first;
           std::cout << "Полином Ньютона прямой ход" << std::endl;
           std::cout << data.at(0).second;</pre>
           for (int i = 1; i < data.size(); ++i)
                std::cout << " + ";
                denom *= i * h;
```

```
std::cout << "(" << differences[i][0] << "/" << denom
<< ")";
                for (int k = 1; k \le i; ++k)
                      std::cout << "(x - " << data.at(k - 1).first <<
")";
                std::cout << std::endl;</pre>
           std::cout << std::endl;</pre>
     }
     void print_newton_polynom_backward(const std::vector<xy>& data,
double** differences)
     {
           double denom = 1;
           double h = data.at(1).first - data.at(0).first;
           std::cout << "Полином Ньютона обратный ход" << std::endl;
           std::cout << data.at(data.size()-1).second;</pre>
           for (int i = data.size() - 2; i >= 0; --i)
                std::cout << " + ";
                denom *= (data.size() - i - 1) * h;
                std::cout << "(" << differences[i][0] << "/" << denom
<< ")";
                for (int k = data.size() - 2; k >= i; --k)
                      std::cout << "(x - " << data.at(k + 1).first <<
")";
                std::cout << std::endl;</pre>
           std::cout << std::endl;</pre>
     }
     void print_approximation(std::pair<double, double> approx_coeffs)
           std::cout << "Аппроксимация" << std::endl;
                                                          "x + "
           std::cout
                             approx_coeffs.first
                                                                        <<
                     <<
approx_coeffs.second << std::endl;</pre>
           std::cout << std::endl;</pre>
     }
```