MA3 no Amespaireckum empyrtypam. (Bazue)

Виполнила студентка 1 купса ФКТИ Уеркакова Ваперия, гр. 1304 варианет N26.

N1. a) sague uneinem oбогочки строк матрицы А.

$$\begin{pmatrix}
5 - 2 - 2 - 1 & 5 \\
0 - 1 & 4 & 2 & 5 \\
0 & 0 & 70 & 30 & 20
\end{pmatrix}$$

b) базис пространства решений системы Ax=0

V2. a) nampuyor repexoga Ce-z u Cz-e

b) координаты « в базиле e

$$x_1 = -1$$

$$x_2 = 13$$

c) marpuna energeno L lo Taque f

$$\begin{pmatrix} -4 & -21 & -8 \\ 2 & 3 & 3 \\ -2 & 5 & 0 \end{pmatrix}$$

2 ИДЗ по антебранческим структурам Матрица операторах Выполнина студентка 1 курса ФКТИ Усрнакова Ванерия Алексевна, 1р.1304

Capitant 26.

1. Danumere marphusy unentero oneparena 4 6 Sague 4, eau mybeconto. L (4) = 34, -43, L(42) = -4, + 42 + 43; L(3) = 4, +343.

Ombern:
$$\begin{pmatrix} 3 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 3 \end{pmatrix} = \lambda +$$

d, b стандартном базисе пространства R^3 . наблате матрину оператора. H, если $H(\delta) = \delta - d \frac{(a, \delta)}{(a, a)} a$, где $a = (-4, 5, -1)^{T}$, a (-3, -1) = 0 обозначает стандар ное скамприосе произведение.

Ombern.

$$\frac{1}{5} \frac{1}{21} \frac{1}{21} \frac{1}{21}$$
 $\frac{20}{21} \frac{-4}{21} \frac{5}{21} \frac{1}{21}$
 $\frac{-4}{21} \frac{5}{21} \frac{20}{21}$

3. Thyono $V-C^2-$ une iros reportemento may h. But part tayur le hecomp-be V u reairmu ucar puny one paropa H b men tayure, eccu $H(x)=[-4-4i \ 2-6i]_{\mathcal{H}}$

Ombein:

$$L = \begin{pmatrix} -4 & -4 & 2 & 2 \\ -4 & 4 & -6 & 6 \\ 2 & 2 & -4 & -4 \\ 4 & -4 & 4 & -4 \end{pmatrix} +$$

З ИДЗ по алибрающими структурам. Годотвеннове векторы и чиста.
Выполнима студентка 1 курся ФКТИ Чернякова Вамерия Алексевыя, гр. 1304
вариант 26.

Cotemberure uneux à l'empa gra:

$$\begin{pmatrix}
-3 & -1 & 1 \\
4 & -7 & 2 \\
5 & -3 & -3
\end{pmatrix}$$

Ombern.
$$\begin{bmatrix} \lambda_1 = -4 \\ \lambda_2 = -5 \end{bmatrix}$$
 - coscomberenvil rucha

$$\begin{cases} 491 & 21 = -4 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 4 \\ 2 \\ 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 1 \\ 2 \\ 1 \end{cases}$$

$$\begin{cases} 1 \\ 2 \\ 1 \end{cases}$$

Ombern!
$$21 = 1$$
 $2z = -1$ - coolembertine ruche
 $13 = -2$

$$t_{2}$$
 $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ t_{2} $\begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ -1 \end{pmatrix}$

$$t_3\begin{pmatrix} -1\\3\\1\end{pmatrix}$$

у ИДЗ по атебрашеским структурам Кривые и повержности для порядки Boundarium emygenika sto kypica OKTU Ucpharoba Banepus. Capuarin 26. 3 aparere 1. • упавнение кривой второго порядка в канонической виде;

$$\frac{\chi^{\parallel^2}}{\left(\frac{\sqrt{13}}{2}\right)^2} - \frac{{\psi^{\parallel}}^2}{{\psi^2}} = 1$$

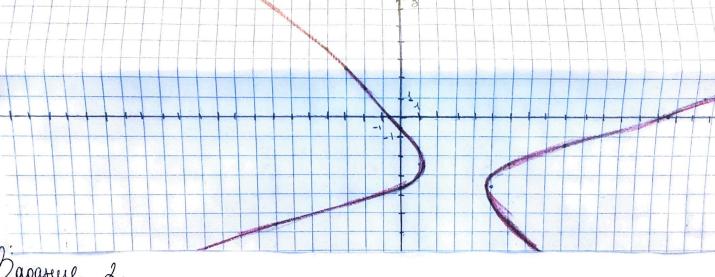
· Kocho whater

ченира:

(3:-3)

$$q_{\text{powycob}}$$
:
 $f_{1}(5)^{-\frac{1}{2}}$
 $f_{2}(1)^{-\frac{5}{2}}$

эckuz:



Dagaseul 2.

тип повераности втерого порядка: эмпиптический парабоному

Koopgunator yerethe acytabytom

MA3 205. Paguoxienne no Sagury, charlaphoe hopolybegenne. Mephakoba Bariepius Bapuant 26. 3agarue 1. comostay coopgurat $\begin{pmatrix} 8 - 1 \\ -6 \end{pmatrix}$ & Sague: $e_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $e_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$, $e_3 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ $\begin{pmatrix} 8 - 1 \\ -6 \ 4 \end{pmatrix} = 8e_1 - 6e_2 - 1e_3 + 1.e_4$ Ombem: (-6) Sagarue 2. e1= (2, 1,-1) , e2=(1,1,-2), e3=(-6,-3,7), - Eague en 6 IR3? *вектория образуная базис > инейно независимич de1 + Bez + de3 = 0 you smow d, B, 8 = 0 => AH3 $\begin{pmatrix} -2 & 1 & -6 & 0 \\ 1 & 1 & -3 & 0 \\ -1 & -2 & 7 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & 0 \\ -2 & 1 & -6 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 3 & -12 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} 1 & 1 & -3 & 0 \\ 0 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$ => \\ \B = 48 \\ \text{\$ \in \text{\$ \ [-β+48=0=> β=48 α+β-38=0=>d=38-β=38-48=-8 berropa sague re aspasyot Umben: natop gantier bektopol ne aberenia tazucan la IR3. agarne 3. μαῦτη κουρφυκαϊτη cmoιδικα χ:=(1,5,3) 6 δαγικε 1,2(1,3,3), 52:(-1,-2,-2), 53:(0,-3,-2) X=df1+Bf2+of3 => (1,5,3)=d(1,3,3)+B(-1,-2,-2)+8(0,-3,-2) $\begin{vmatrix}
d & \beta & \delta \\
1 & -1 & 0 & | & 1 \\
3 & -2 & -3 & | & 5 \\
3 & -2 & -2 & | & 3
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
(1 & -1 & 0 & | & 1 \\
0 & 1 & -3 & | & 2 \\
0 & 0 & 1 & | & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
d & \beta & \delta \\
1 & -1 & 0 & | & 1 \\
0 & 1 & -3 & | & 2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\beta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\beta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2 & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -3\delta & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -2\delta & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -2\delta & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta & -3\delta & -2 & -2 \\
\delta & -2\delta & -2
\end{vmatrix}
\rightarrow
\begin{vmatrix}
\delta$ 1=-3f1+4f2-2f3 + 0mbern: $x = (-3, -4, -2)^{T}$

Imbem: $(0, 2, -5, 3)^T$ u $(2, 2, 2, 2)^T$ + 3agatule 6. whoroup: $2x^2+2x-1$, x^2+1 - optorohemotor m, echy (5, 8) - 2 rhoughes. Kosop. b f u g rpm coorbet. General x. $x^2 \times cb.$ un (f, g) = 2.1 + 2.0 + 1.(-1) + 2-1 = 1 $f = 2x^2+2x-1$, $g = x^2+1$; kosop-Tol f = 2 $f = 2x^2+2x-1$, $f = 2x^2+2x-1$, f = 2x