Тестовое Alignment

Тестовое задание:

Reinforcement Learning from Human Feedback — фундаментальный метод алаймента языковых моделей. Он появился достаточно давно, но активно используется до сих пор. Его проблема заключается в том, что он очень нестабилен и сложен в реализации. Это связано с тем, что в основе алгоритма используется алгоритм PPO.

В работе **Back to Basics: Revisiting REINFORCE Style Optimization for Learning from Human Feedback in LLMs** (https://arxiv.org/pdf/2402.14740v1) было показано, что более простой метод REINFORCE способен решать некоторые задачи алаймента лучше, чем PPO.

Более новая работа WARP: On the Benefits of Weight Averaged Rewarded Policies (https://arxiv.org/pdf/2406.16768) предлагает модификацию REINFORCE с использованием различных техник объединений моделей. Ваша задача разобраться в этой статьей и реализовать предлагаемый в ней метод.

Задание:

- Обязательно прочитайте правила выполнения задания. Не игнорируйте их.
- Возьмите датасет <u>imdb</u> датасет бинарной классификации сантиментов для отзывов к фильмам;
- Составьте все возможные пары вида (positive comment, negative comment) из train подвыборки. Обучите модель наград на полученном наборе данных (рекомендуется использовать библиотеку <u>trl</u>). В качестве базовой модели рекомендуется взять <u>distilbert-base-cased</u>.
- Реализуйте метод WARP

Тестовое Alignment

Algorithm 1 WARP for KL-reward Pareto optimal alignment

```
Input: Weights \theta_{sft} pre-trained and supervised fine-tuned
              Reward model r, prompt dataset X, optimizer Opt
              I iterations with M RL runs each for T training steps
               \mu EMA update rate, \eta LITI update rate
  1: Define \theta_{\text{init}} \leftarrow \theta_{\text{sft}}
  2: for iteration i from 1 to I do
             for run m from 1 to M do
                                                                                                                                                     ▶ Run in parallel
                   Define \theta^m, \theta^m_{\text{ema}} \leftarrow \theta_{\text{init}}
  4:
                   for step t from 1 to T do
  5:
                         Generate completion \mathbf{y} \sim \pi_{\theta^m}(\cdot \mid \mathbf{x}) for \mathbf{x} \in \mathcal{X}
  6:
                         Compute r_{\beta}(y) \leftarrow r(x, y) - \beta \log \frac{\pi_{\theta^m}(y|x)}{\pi_{\theta^m_{\text{ema}}}(y|x)}
                                                                                                                                       > KL regularized reward
  7:
                         Update \theta^m \leftarrow \text{Opt}(\theta^m, r_{\beta}(\mathbf{y}) \nabla_{\theta}[\log \overline{\pi_{\theta^m}}(\mathbf{y} \mid \mathbf{x})])
                                                                                                                                                    ▶ Policy gradient
  8:
                         Update \theta_{\text{ema}}^m \leftarrow (1 - \mu) \cdot \theta_{\text{ema}}^m + \mu \cdot \theta^m
 9:
                                                                                                                     ▶ Equation (EMA): update anchor
                   end for
10:
             end for
11:
             Define \theta_{\text{slerp}}^{i} \leftarrow \text{slerp}\left(\theta_{\text{init}}, \{\theta^{m}\}_{m=1}^{M}, \lambda = \frac{1}{M}\right)

Update \theta_{\text{init}} \leftarrow (1 - \eta) \cdot \theta_{\text{init}} + \eta \cdot \theta_{\text{slerp}}^{i}
                                                                                                             ▶ Equation (SLERP): merge M weights
12:
                                                                                                      ▶ Equation (LITI): interpolate towards init
13:
Output: KL-reward Pareto front of weights \{(1 - \eta) \cdot \theta_{sft} + \eta \cdot \theta_{slerp}^{I} \mid 0 \le \eta \le 1\}
```

(всего 14 строчек 🙂)

- \circ В качестве $heta_{
 m sft}$ возьмите gpt2-imdb;
- В качестве модели r модель наград, обученную в предыдущем пункте;
- Датасет промптов \mathcal{X} составьте самостоятельно (можно обрезать тексты из train подвыборки imdb датасета, оставив первые 5 15 токенов).
- \circ I=2
- M=2
- T = 100
- \circ $\lambda=0.5$
- $\nu = 0.5$
- batch size = 64

Тестовое Alignment 2

- остальные параметры возьмите из статьи или основываясь на своих представлениях прекрасного
- Составьте датасет из 100 промптов из test подвыборки imdb (обрежьте последовательности, оставив 5 20 первых токенов). Сгенерируйте продолжения для этих промптов, используя обученную модель. Замерьте среднюю награду и среднюю KL дивергенцию обученной модели с $\theta_{\rm sft}$. Сделайте такой же замер для генераций sft модели. Получилось ли увеличить среднее значение награды?
- Выберите один из гиперпараметров $(I, M, T, \mu, \lambda, \eta)$. Обучите модель с двумя другими значениями выбранного гиперпараметра. Измерьте среднюю награду и KL, отобразите три точки на графике (три значения гиперпараметра), аналогичном графикам из статьи.
- Проанализируйте полученные результаты. Это важный пункт, потому что хочется увидеть не только числа с полученными метриками. Как вы объясняете уведенное поведение?
- Напишите небольшой отчет о проведенных экспериментах. Что получилось? Что нет?
- **Bonus**: любопытно, можно ли улучшить результаты, которые показывает WARP? Придумайте способ улучшить полученные результаты произвольным новым способом (можно попробовать применить хитрости из статьи **Back to Basics**).

Правила:

- **Нет правильного способа решить задачу.** Не стоит беспокоиться, что вы делаете что-то неправильно. Мы хотим увидеть ваши способности к исследованиям, а не какое-то конкретное решение задачи. Возможно, вы придумаете то, о чем мы даже не задумывались изначально это будет самый высший класс.
- Убедитесь в том, что результатам можно доверять. Исключите вариант случайности, etc.

Tectoboe Alignment 3

- Вы можете использовать <u>Google Colab</u>, чтобы получить доступ к бесплатным вычислительным ресурсам.
- Присылайте решение в виде репозитория на github с отчетом по решению и чёткими инструкциями, как запустить ваш код. Убедитесь, что мы сможем запустить ваше решение по этим инструкциям.
- Вы можете использовать любые библиотеки и фреймворки, которые вам могут быть необходимы.
- Рекомендуется изучить код библиотеки <u>trl</u>, там есть много полезной логики:
 - https://github.com/huggingface/trl/blob/main/trl/trainer/ppo_trainer.py
 - https://github.com/huggingface/trl/blob/main/trl/trainer/ppov2_trainer.py
- Сфокусируйтесь на том, чтобы код был чист и понятен. Если вы считаете, что какая-то его часть может быть непонятна, то добавьте комментарии. Мы очень сильно ценим хорошо написанный код, поэтому если решение задачи будет оформлено грязно, то мы можем отклонить заявку.

Tectoboe Alignment 4