9个经典西门子PLC入门编程案例,新手快速入门绝配!

点击关注 👉 👉 电工电气学习 2024年12月29日 14:00 重庆



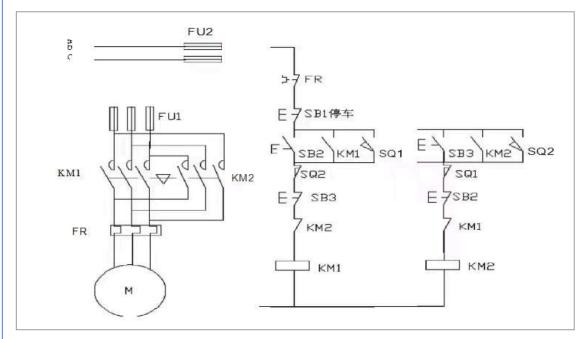
电工电气学习

专业电工电气领域自媒体,不容错过。电工电气学习必关注,我们始终专注于电工电气行... 3546篇原创内容

公众号

一、小车往返运动

用S7-200实现小车往返的自动控制 ,控制过程为按下启动按钮 ,小车从左边往右边 (右边往左边运动) 当运动到右边 (左边)碰到右边 (左边)的行程开关后 小车自动做 返回运动,当碰到另一边的行程开关后又做返回运动 。如此的往返运动,直到当按下停车按钮后小车停止运动。



▲电气接线图

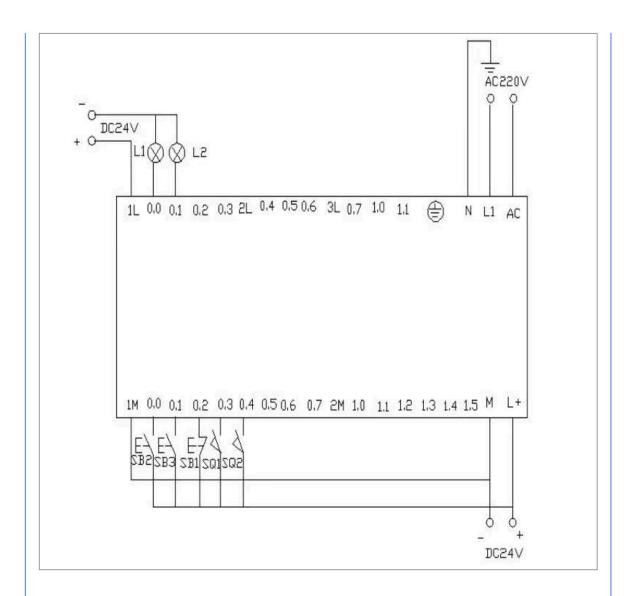
1/0分配表

	地址	功能说明
	I0.0	右行启动按钮
	I0.1	左行启动按钮
I 区输入信号	I0.2	停车按钮
	I0.3	右边行程开关即右限位
	I0.4	左边行程开关即左限位
0 17 19 11 1	Q0.0	小车右行
Q区输出信号	Q0.1	小车左行

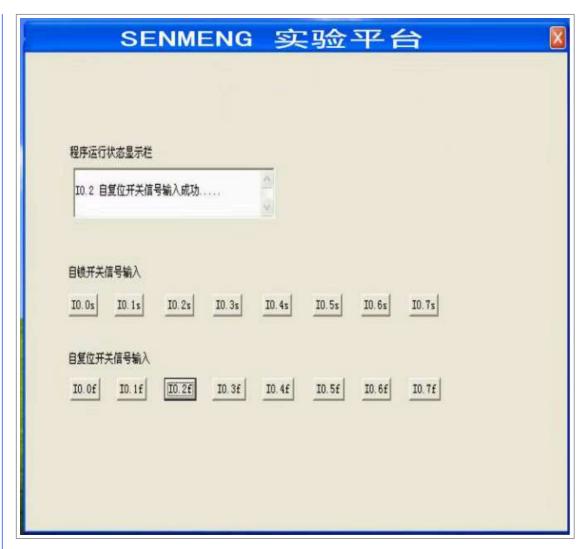
梯形图程序

```
右行启动:10.0
      左行启动:10.1 右限位:10.4
                     停止:I0.2 左行:Q0.1 右行:Q0.0
               ()
 左限位:10.3
 右行:Q0.0
网络 2 网络标题
网络注解
左行启动:10.1
       右行启动:10.0
               左限位:10.3
                       停止:10.2
                              右行:Q0.0
                                     左行:Q0.1
        1/H-1/H-1/H-()
 右限位:10.4
 右行:Q0.0
```

PLC接线图



程序调试及结果分析



▲控制平台操作面板

当按下SB2即i0.0 (鼠标点击i0.0f) 接通后,Q0.0接通,小车右行(即指示灯Q0.0亮)。当小车运行碰到右限位开关SQ2即i0.4 (用鼠标点击i0.4f,模拟SQ2被压下)接通,此时小车左行(指示灯Q0.0灭,指示灯Q0.1亮),当运行到左边碰到左限位SQ1即i0.3 (鼠标点击i0.3f)接通,此时小车又往右运行(指示灯Q0.1灭,指示灯Q0.0亮)。如此往返运动下去直到按下SB1即i0.2 (鼠标点i0.2f)接通,小车停止运行。

附:

输入点 I	对应在线控制平台上的所要点击的按钮	
I0.0	I0.0f	
I0.1	I0.1f	
I0.2	I0.2f	
10.3	I0.3f	
I0.4	I0.4f	

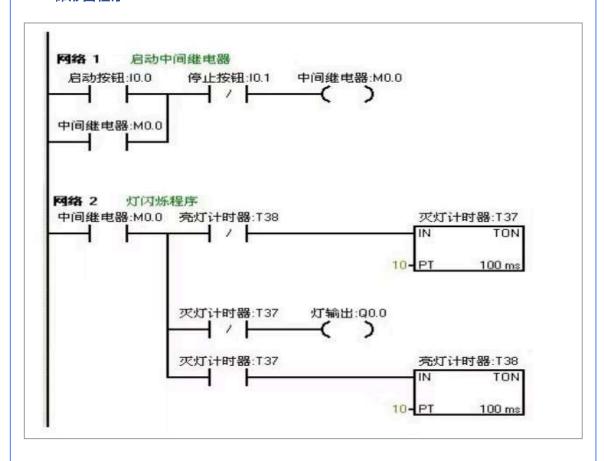
二、闪光电路

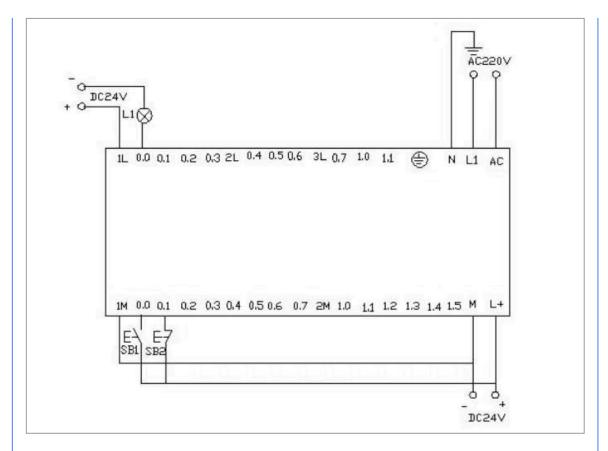
当按下启动按钮后,要求在两秒钟内有一秒亮有一秒灭,如此反复,灯一闪一闪发光。

I/O分配表

区(输入区)	I 0.0	启动按钮	
	I0.1	停止按钮	
T 区(定时器区)	T37	灭灯计时器	
	T38	亮灯计时器	
Q 区(输出区)	Q0.0	灯输出	
M 区(中间继电器区)	M0.0	中间继电器	

梯形图程序



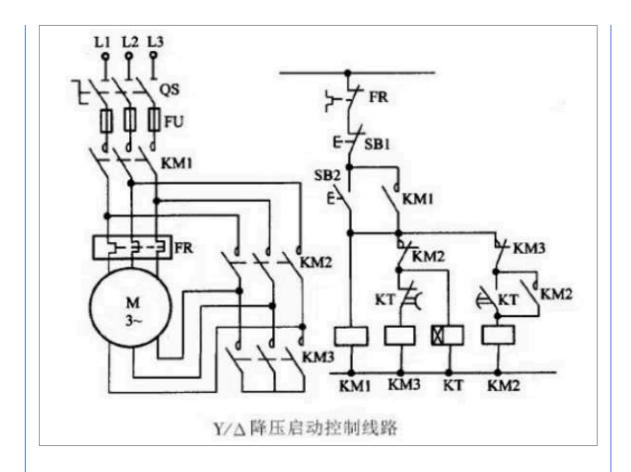


把编写好的程序下载到西门子s7-200PLC中进行调试。观察运行结果和实验要求 是否相同。通过在线控制面板进行调试,当按下在线控制面板上的I0.0f(即 I0.0 接通)此时Q0.0有输出,Q0.0所接负载灯就亮,同时启动定时器T37开始计时, 当计时一秒后因T37动作,其常闭触点断开,所以Q0.0无输出,所接负载灯灭。灯灭的同时启动定时器T38,T38 计时一秒后,把串联在定时器T37的常闭触点 断开,所以T37复位,T37常闭触点恢复常闭。此时Q0.0 又有输出, 所接负载灯又亮。这样,输出Q0.0上所接的负载灯以接通一秒,断开一秒频率不停的闪烁,直到按下在线控制面板上的 I0.1f(即I0.1接通),闪光电路不在继续工作。若想改变灯闪烁的频率只要改变定时器的时间就能够达到改变要求。

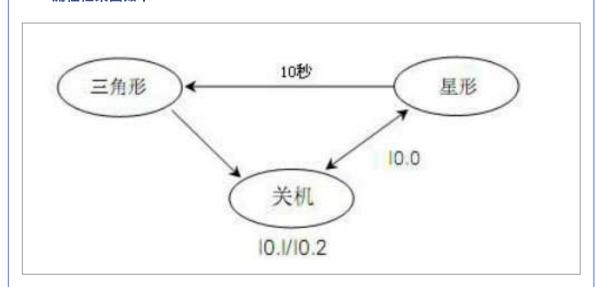
三、星三角降压启动

利用西门子S7-200的PLC实现星三角接法的降压启动。

星三角降压启动的电路图与控制图



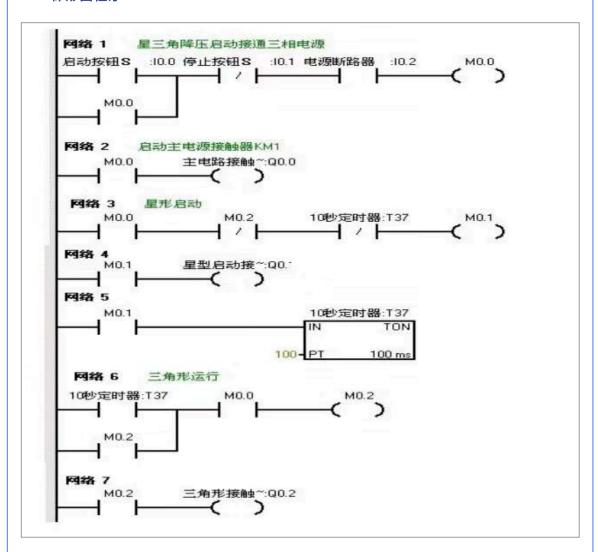
流程框架图如下

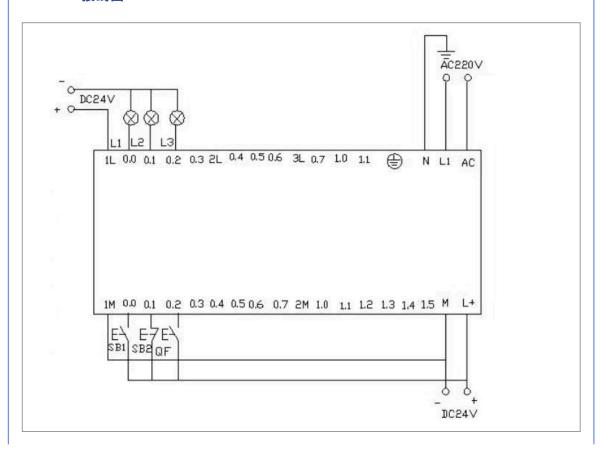


I/O分配表

I 区(输入区)	I0. 0	启动按钮SB2
	IO. 1	停止按钮SB1
	10. 2	电源断路器QF
Q区	Q0. 0	主电路接触器 KM1
	Q0. 1	星型启动接触器 KM2
	Q0. 2	三角形接触器 KM3
ΤX	T37	10 秒定时器

梯形图程序





把编写好的程序下载都西门子S7-200的PLC中进行调试,下载好后我们打开在线控制面板进行调试,看运行结果是否符合要求。首先把控制面板上的i0.2f置位为按钮按下去,即i0.2 接通,表示断路器QF合上。按下启动按钮i0.0f(SB2)即i0.0接通此时电动机星形启动,Q0.0和Q0.1有输出,实验接线图中表示这两个的灯L1和L2都亮同时驱动时间计数器,当计时器计到10S时切换为三角型启动,此时Q0.1无输出,Q0.2有输出,则此时Q0.0和Q0.2 有输出,电机三角星运行。接线面板上的L1和L3灯亮。按下在线面板上的i0.1f后(i0.1接通)此时电动机停止运行。所以的输出点都无输出。

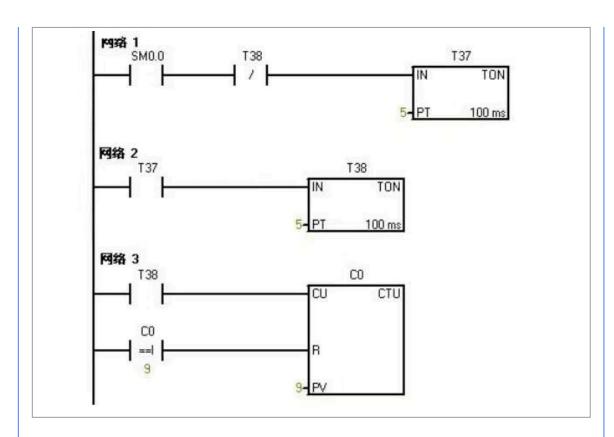
四、彩灯控制

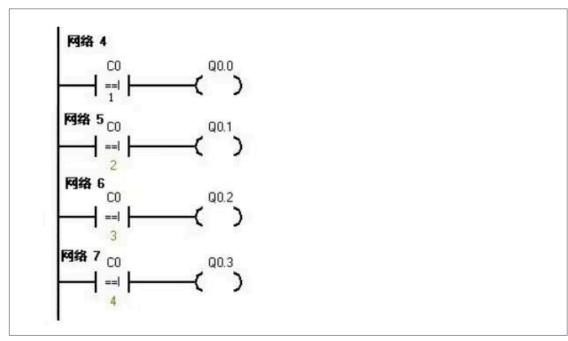
利用PLC的Q0.0到Q0.7八个输出端控制八个彩灯,使其每隔一秒亮一个并循环。当接通I0.0后所有的灯都熄灭。当接通I0.1后又重新从Q0.0开始循环。

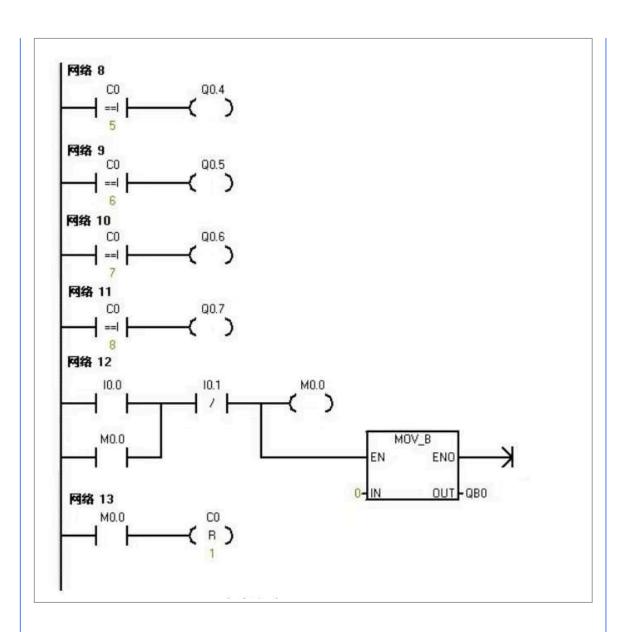
I/O分配表

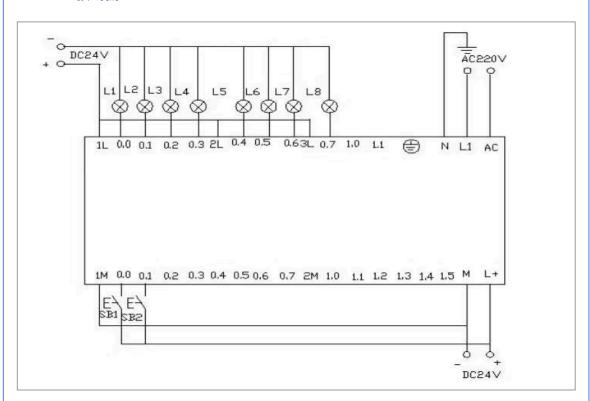
I 区输入区	10.0	停止按钮
	I0.1	返回 Q0.0 开始按钮
Q 区输出区	Q0.0~Q0.7	彩灯输出
	T37	定时器
T 区定时区	T38	定时器

梯形图程序









把编写好的程序下载都PLC中进行调试,下载好后我们打开在线控制面板进行调试,看运行结果是否符合要求。

PLC一上电后sm0.0一直保持接通。所以t37进行延时计时,延时到后启动t38计时,t38计时到后t38常闭触点断开所以t37断开计时,t37常开触点恢复为常开所以t38也断开计时。此时t38的常闭触点恢复为常闭所以t37又重新计时,同时计数器C0开始计数一次。如此的反复计数。当计数为1时,Q0.0接通。计数器计数为2时Q0.1接通……如此下去当计数器计数到8时Q0.7接通。当计数器计到9时计数器C0清零。当按下在线控制面板上的I0.0f(即I0.0)接通,此时计数器,和Q0.0~Q0.7都清零,即没有一个灯亮。当按下在线控制面板上的10.1f(即I0.1接通)此时计数器开始重新计数,灯又从Q0.0开始重新一个接一个的往下亮。

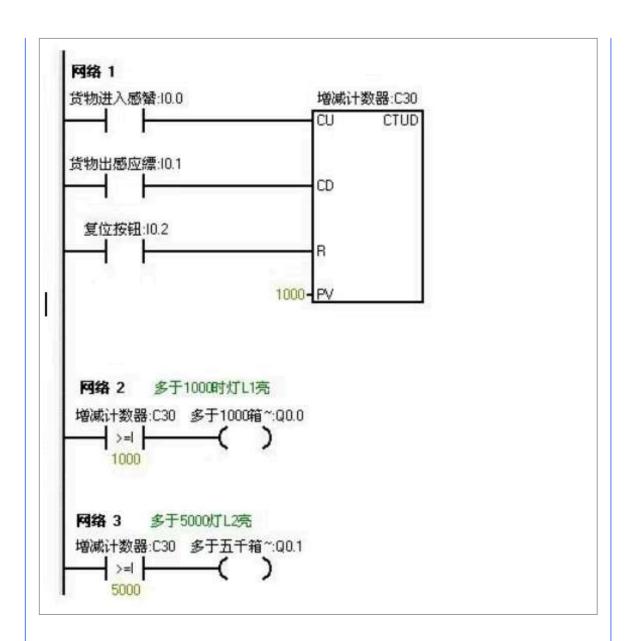
五、比较指令

对进出仓库的货物进行记录。仓库最多可放6000箱货物,货物多于1000箱灯L1亮,多于5000箱时灯L2亮。

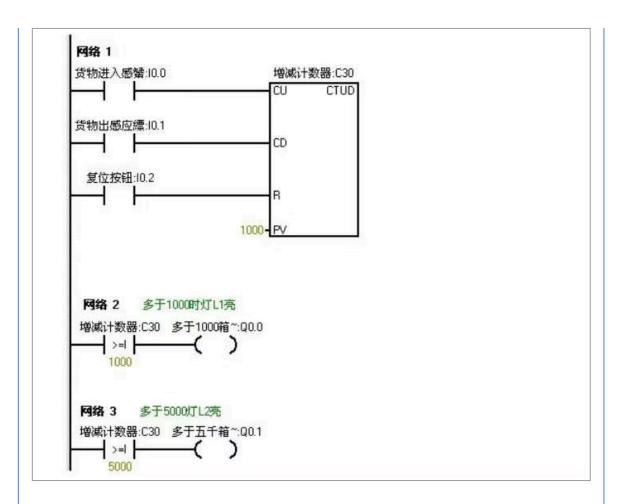
I/O分配表

170×4	10.0	货物进入感应开关
I 区 (输入区)	IO.1.	货物出感应开关
	I0.2	复位按钮
Q 区(输出去)	Q0.0	多于 1000 箱输出
	Q0.1	多于五千箱输出
C30 计数器	C30	增减计数器

梯形图程序



PLC接线图



把程序下载到S7-200的PLC中进行调试。在下载的之前我们先把程序中的数字进行缩小处理,以便在实验中我们能够更好的更快的观看到实验结果。我们把 L 1 的灯亮的时候设置为5。把L 2灯亮我们设置为10。这样我们就能够更快的看到实验结果。

当按下在线控制面板上的I0.0f的时候即I0.0接通,表示有货物进去。当我们点击在线控制面板上的I0.0f五次后,此时计时器中的计数值为5, (即表示仓库中已经有1000箱物品了)则灯L1要亮,即Q0.0有输出。当继续点击 I 0.0f后点 击有十次后此时计数器的计数值位10 (即表示仓库中有5000个物品),此时灯L2也亮即Q0.1有输出当继续点击在线控制面板上的 I 0.0f。 计数器中的计数值就继续往上增加。https://www.dgdqw.com/wenku/plc/当按下在线控制面板上的 I 0.1f后计数器就开始往下减。点击一次,计数器中的计数值就减少一次。当计数器中的值小于10时即表示仓库中的物品少有5000箱,此时灯L2灭(即Q0.1没有输出)当继续点击I0.1f时计数器中的计数值继续减少,当减少到小于5次时。表示仓库中的物品少于1000,此时灯L1灭。Q0.0就没有输出。当按下在线控制面板上的I0.2f时计数器清零。L1和L2都不亮,(即Q0.和Q0.1都没有输出)。

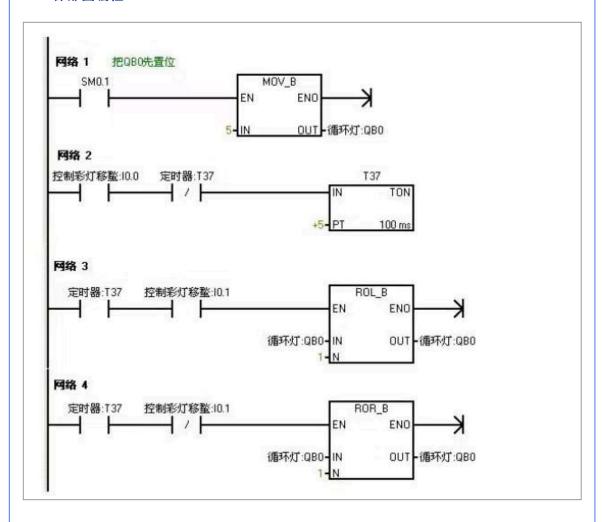
六、8个彩灯移位控制

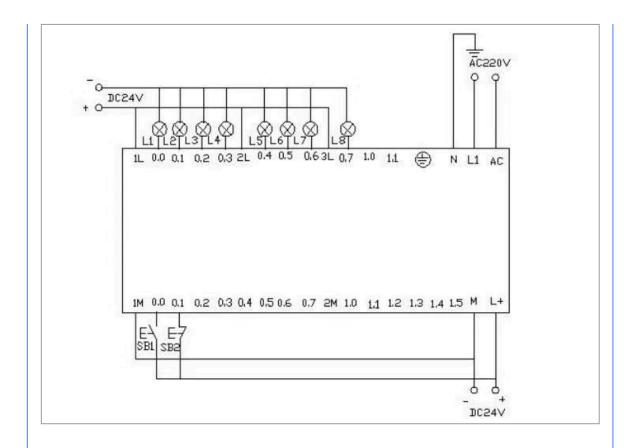
用IO导线控制接在Q0.0到Q0.7上的八个彩灯循环移位,用t37定时,每0.5S移位一位,首次扫描时给Q0.0到Q0.7置初值,让Q0.0和Q0.2先有输出。用I0.1来控制彩灯位移的方向。

I/O分配表

I 区输入区	I0.0	控制彩灯移位开关	
	I0.1	控制彩灯移位方向开关	
Q 区输出区 Q0.0~Q0.7		彩灯输出	
T 区定时区	T37	0.5s 定时器	

梯形图编程





把程序下载到西门子S7—200的PLC中进行调试,PLC—上电Q0.0和 Q0.2 就有输出,则Q0.0和Q0.2亮。当把在线面板上的I 0.0f (表示 I0.0 有输入)置位开关按下后定时器 T37开始计时每0.5秒后彩灯以Q0.0和Q0.2作为基础向右每次移移位。当按下在线控制面板上的I0.1f (表示I0.1有输人)使其置位时彩灯以同样的方式向左移动。

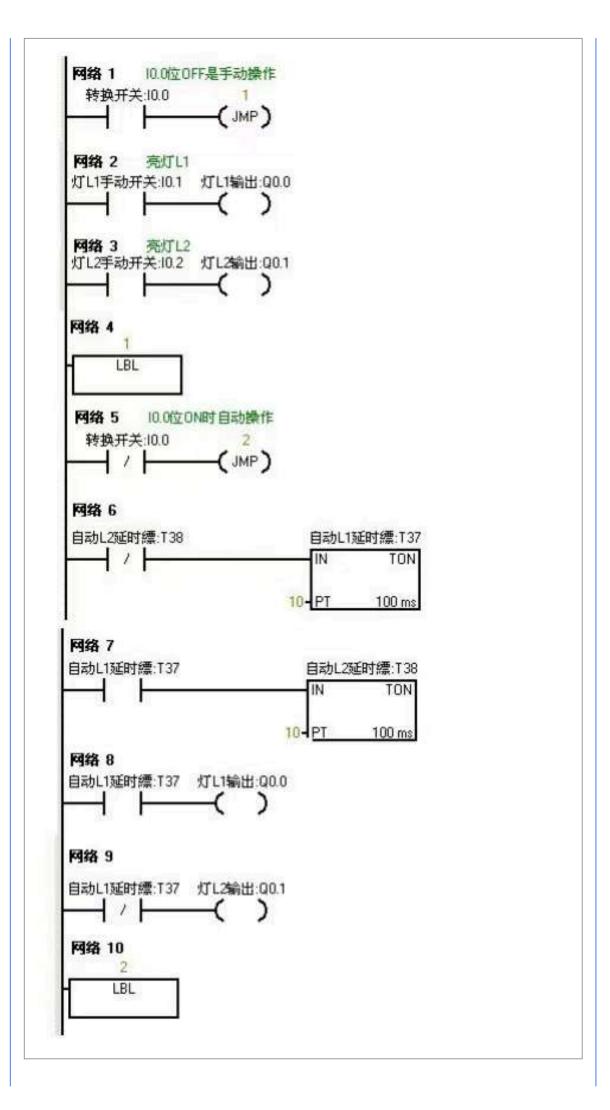
七、跳转指令

利用跳转指令控制两个灯L1和L2,分别接于Q0.0和Q0.1,切换开关位I0.0,两个灯的控制开关位I0.1和 I0.2.。手动时分别用两个灯的控制开关来控制。自动时,两个灯每隔一秒交替亮。

I/O分配表

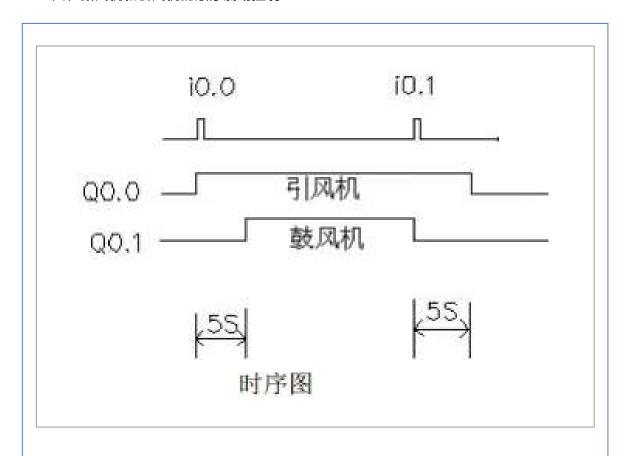
	I0.0	转换开关
I区(输入区)	I0.1	灯 L1 手动开关
	I0.2	灯 L2 手动开关
Q 区 (输出区)	Q0.0	灯 L1 输出
	Q0.1	灯 L2 输出
T 区 (定时器区)	T37	自动 L1 延时开关
	T38	自动 L2 延时开关

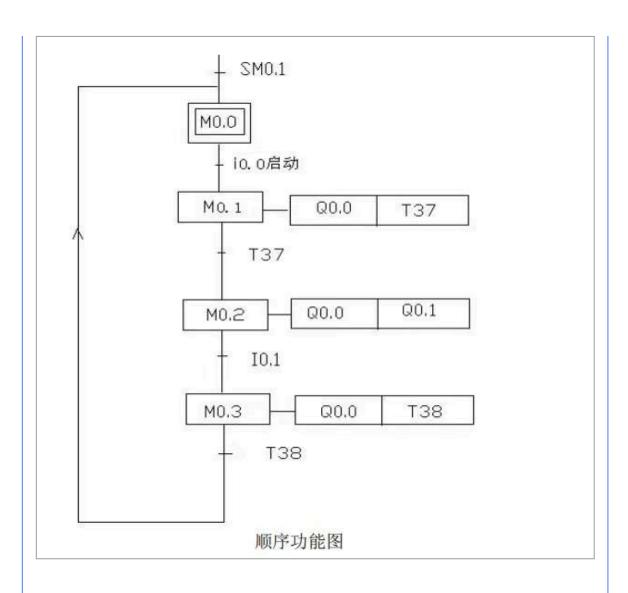
梯形图编程



把编写好的程序下载到s7-200的PLC中进行调试。当I0.0为OF时,PLC运行手动程序按下在线控制面板上的置位按钮I0.1f和I0.2f 即表示(I 0.1和I0.2闭合)灯L1和L2亮,Q0.0 和Q0.1有输出。https://www.dgdqw.com/diangong-101-1.html当我们按下在线控制面板上的I0.0f时,此时I0.0为ON,此时程序跳转到自动程序运行。两个灯每隔一秒循环亮。先L1亮一秒后L2亮。当在按下在线控制面板上的 I0.0f后即此时I0.0为OFF程序跳转到手动程序运行。

八、鼓风机和引风机的顺序启动控制





I/O分配表

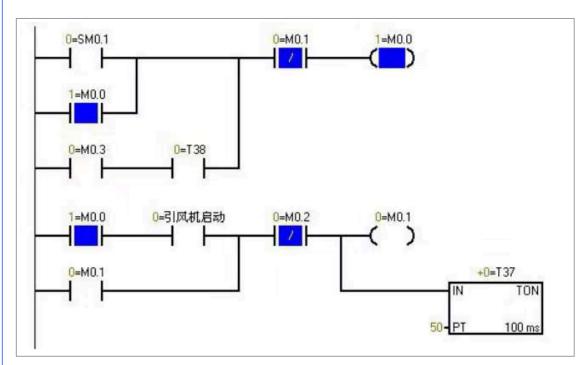
	地址	功能说明
TURALEL	10.0	启动按钮
I 区输入信号	I0.1	停止按钮
O NEWWELL	Q0.0	引风机启动
Q区输出信号	Q0.1	鼓风机启动
TVSHS	137	启动鼓风机定时器
T 区定时器	T38	停止引风机定时器
	M0.0	系统运行标志位
M 区中间寄存器	M0.1.	启动 T37 和 Q0.0 运行 志位
	M0.2	启动 Q0.1 和 Q0.0 运行 标志位
	M0.3	启动 T38 和 Q0.0 运行 志位

梯形图编程

```
M0.1
                                         (<sup>M0.0</sup>)
SM0.1
                           1/
M0.0
M0.3
              T38
          引风机启动:10.0
                            M0.2
                                         M0.1
M0.0
                           1 / F
M0.1
                                                        T37
                                                             TON
                                                50-PT
                                                          100 ms
                                         ( )
                            MO3
M0.1
              T37
                             1 +
                                     鼓风机开启:Q0.1
M0.2
                                         M0,3
          鼓风机停止:10.1
M0.2
                            M0.0
                           1 / F
M0.3
                                                        T38
                                                   IN
                                                             TON
                                                          100 ms
                                                 50-PT
          引风机开启:00.0
M0.1
M0.2
M0.3
```

PLC接线图

```
The color of the c
```

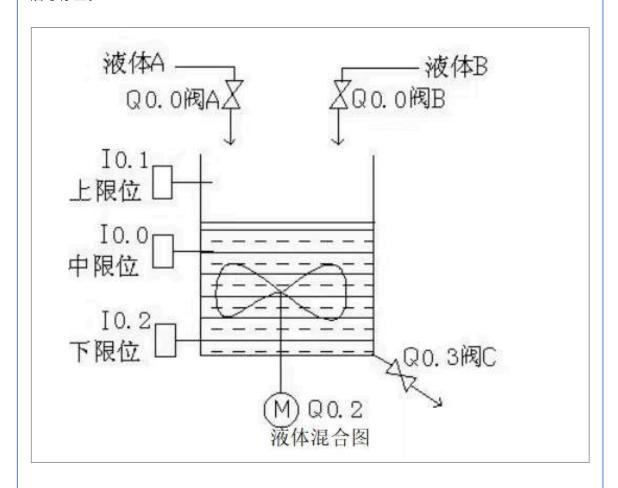


▲PLC上电时的程序监控图,蓝色表示接通

Sm0.1的特点在扫描的第一个周期接通,以后不接通。当按下在线控制面板上的i0.0f时即 i0.0接通,此时Q0.0接通输出,(即指示灯Q0.0亮)引风机启动,同时定时器T37接通并开始计时,当定时器计数到50即(即指示灯Q0.1亮)鼓风机启动。此时两台风机都运行。当按下在线控制面板上的I0.1f时,即接通I0.1此时鼓风机停止运行,(即指示灯Q0.1灭)同时定时器T38接通并开始计时,定时5s后引风机停止运行。(即指示灯Q0.0灭)。

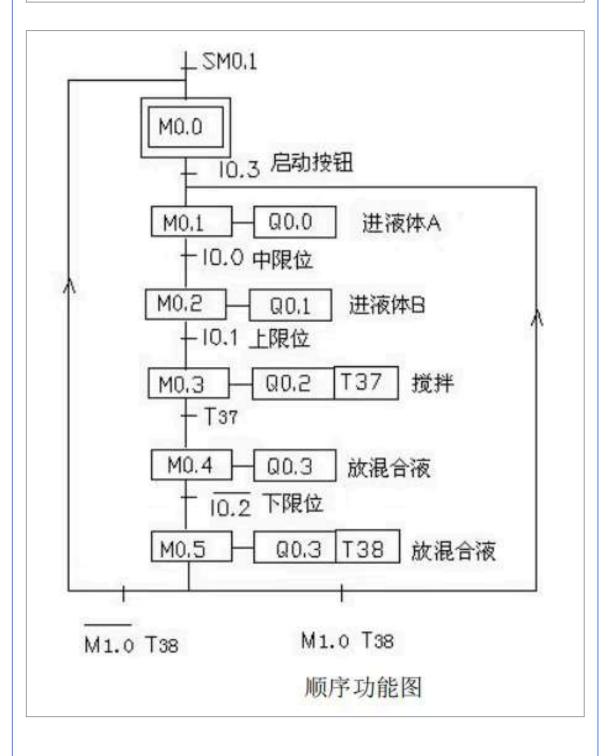
九、液体混合

用S7-200实现液体混合的自动控制。当按下启动按钮后,液体阀A 打开,液体A流入搅拌机里面。当液位达到中限位时阀A关闭,同时打开液体阀B,液体B流入搅拌机里面。当液位达到上限位时,阀B关闭,此时启动电动机进行搅拌。搅拌一分钟后电动机停止同时阀门C打开,混合液体流出。当液位到达下限位时再过5S容器放空,关闭阀门C。同时打开阀门A,注入液体A。如此周期性的循环。若按下停止按钮后必须要等一个周期循环完后才停止。



I/O分配表

	地址	功能说明
	I0.0	中限位
	I0.1	上限位
I 区输入信号	I 0.2	下限位
does / model special description	I0.3	启动按钮
	I0.4	停止按钮
	Q0.0	阀门A
a ly wall of the	Q0.1	阀门 B
Q 区输出信号	Q0.2	电动机M
	Q 0.3	阀门C
T 12 (2) H W	T37	启动电动机定时器
T 区定时器	T38	关闭阀门C定时器

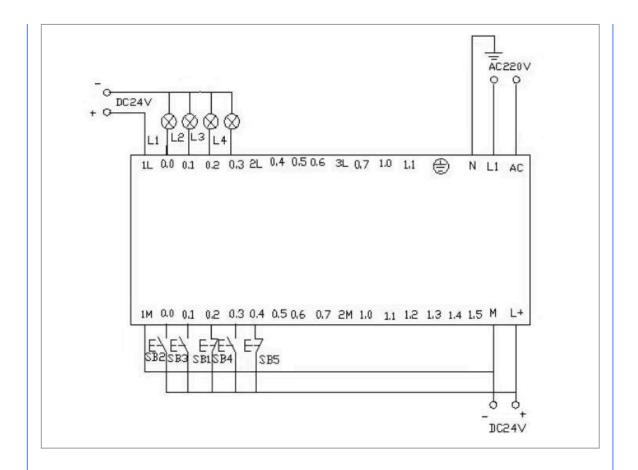


梯形图编程

```
停止启动程序
启动按钮:10.3
           停止按钮:10.4
                        M1.0
             1/1
  M1.0
    初始化
  M0.5
                                     M0.1
                                                 M0.0
         放混合液到蟸:T38
                         M1.0
                         1/
                                    1/
  M0.0
  SM0.1
    打开液体阀门A
                                     M0.2
  M0.0
                                                M0.1
           启动按钮:10.3
                                             液体A阀门:Q0.0
  M0.5
         放混合液到蟸:T38
                         M1.0
  M0.1
    打开液体阀门B
  M0.1
                                    M0.2
           中限位开关:10.0
                         M0.3
                          1
                                  液体B阀门:Q0.1
  M0.2
```

```
开启搅拌机
                            M0.3
M0.2
       上限位开关:10.1
                     M0.4
                     1/-
                             启动电动机:Q0.2
M0.3
                                         搅拌延时:T37
                                               TON
                                     600-PT
                                             100 ms
  混合液体阀门C
M0.3
        搅拌延时:T37
                      M0.5
                                M0.4
                     1/1
M0.4
                                            M0.5
M0.4
       下限位开关:10.2
                     M0.0
                                 M0.1
          1 / -
                     1/
                                1/-
M0.5
                                                   放混合液到蓋:T38
                                                           TON
                                                  50-PT
                                                         100 ms
M0.4
       混合液体C體:Q0.3
M0.5
```

PLC接线图



当按下在线控制面板上的I0.03f 即(I0.3闭合)阀A打开(即Q0.0亮),当按下在线控制面板上I0.0f(即I0.0中限位闭合)阀A关闭,阀B打开(即Q0.0灭,Q0.1 亮)当按下在线控制面板上I0.1f(即上限位I0.1闭合)此时阀B关闭,电动机启动开始进行搅拌,(即Q0.1灭,Q0.2亮)同时定时器T37开始定时一分钟,一分钟后搅拌机停止搅拌,阀C打开(即Q0.2灭,Q0.3亮)当液位到达下限位后阀C继续打开(即Q0.3亮)同时定时器T38开始定时。5s后阀C关闭。阀A打开,(即Q0.3灭,Q0.0亮),进入下一个循环周期。按下在线控制面板上的I0.4f(即表示停止的I0.4闭合)此时系统不会立即停止,而是当运行完一个周期后才停止。

免责声明: 本文转自网络,版权归原作者所有,如涉及作品版权问题,请及时与我们联系删除,谢谢!

(如果你有什么不同的见解,欢迎在评论区分享你的观点)文章看到这里了,别忘了右下点分享 ◎ 在看 ◎ 点赞 � • 点击关注 设为星标,第一时间收到更新内容哦。

●推荐阅读: PLC运行中常见的故障原因及其相应的解决策略,戳下方"阅读原文"

阅读原文 阅读 1724



徕芬Mini高速吹风机,迷你小巧一手拿捏,强 劲风力速干!

写留言

留言 1



回旋镖 湖南 14小时前

以前这种资料好难找到