Begleitprotokoll

Autumn - Autonomous universal Mapping and Navigation

Lukas Andreios Leskovar

Individuelle Themenstellung

Modellierung der Umgebung, Autonome Steuerung der Drohne

Betreuerin/Betreuer

MMag. Br. Michael Stifter sm@htlwrn.ac.at +43 2622 27871

Kandidatin/Kandidat

Lukas Andreios Leskovar leskovar.lukas@htlwrn.ac.at +43 660 4568080

Kooperationspartnerin/Kooperationspartners und Ansprechperson

F-WuTS MMag. Dr. Michael Stifter kontakt@robo4you.at

Teammitglieder

Lukas Andreios Leskovar, Fabian Kleinrad

Arbeitsstunden

Datum I	Dauer[h]	Aufgabe	Anmerkung
18.05.2021 4		Projekterstellung	
23.05.2021 5	5	Packages inkuldieren	
24.05.2021 4	1	Test ZED 1 maping	
25.05.2021 2	2	Netzerkerbndung kabelgebunden	
25.05.2021 4	1	ROS Network communication	
26.05.2021 5		Zed Topic throttle	
28.05.2021 4		Topic cleanup	
27.06.2021 4	1	Fix remote mapping	
28.07.2021 3	3	remove topic throttles	
29.07.2021 5		configure Jetson TX2	
30.08.2021 4		implement mapping on drone	
31.08.2021 5	ó	implement mapping on drone	
06.09.2021 6		implement remote client	
07.09.2021 4		implement remote client	
10.09.2021 4	1	refactor client	
13.09.2021 4		refactor drone	Projektstunde
14.09.2021 4		test zed2i	Projektstunde
16.09.2021 3		zed2i parameter tuning	. .
17.09.2021 4		zed2i parameter tuning	
18.09.2021 6		configure zed2i mapping on laptop	
20.09.2021 6		configure TX2 for new camera	
21.09.2021 4		change camera topics to zed 2i	Projektstunde
22.09.2021 6		implement visual/inertial odometry	Tojonostanac
23.09.2021 4		implement visual/inertial odometry	
24.09.2021 6		tune odometry	
28.09.2021 4		tune mapping	Projektstunde
05.10.2021 4		cleanup	Projektstunde
12.10.2021 4		tune mapping	Projektstunde
19.10.2021 4		tune mapping	Projektstunde
09.11.2021 4		host network on drone	Projektstunde
23.11.2021 4		host network on drone	Projektstunde
30.11.2021 4		host network on drone	Projektstunde
07.12.2021 4		host network on drone	Projektstunde
09.12.2021 5		ROS Network communication	1 Tojekustanae
10.12.2021 5		ROS Network communication	
12.12.2021 6		ROS Network communication	
14.12.2021 4		connect TX2 to drone	Projektstunde
21.12.2021 4		connect TX2 to drone	Projektstunde
11.01.2022 4		connect TX2 to drone	Projektstunde Projektstunde
18.01.2022 4 18.01.2022 2		connect TX2 to drone	Projektstunde Projektstunde
21.01.2022 2		connect TX2 to drone	Projektstunde Projektstunde
25.01.2022 2 25.01.2022 2		read drone data topics	Projektstunde Projektstunde
28.01.2022 2 28.01.2022 2		read drone data topics	Projektstunde Projektstunde
29.01.2022 2 29.01.2022 2		-	1 10 Jekisiunde
30.01.2022 3 30.01.2022 3		experiment mapping	
		experiment mapping experiment mapping	
			Projektstunds
		improve mapping	Projektstunde Projektstunde
		improve mapping	Projektstunde Projektstunde
25.02.2022 2		improve mapping	Projektstunde Projektstunde
01.03.2022 2		improve mapping	Projektstunde
04.03.2022 2		experiment zed1 vs zed2i	Projektstunde
08.03.2022 2		experiment zed1 vs zed2i	Projektstunde
11.03.2022 2	2	experiment zed1 vs zed2i	Projektstunde

Datum	Dauer[h]	Aufgabe	Anmerkung
15.03.2022	2	experiment zed1 vs zed2i	Projektstunde
18.03.2022	2	experiment zed1 vs zed2i	Projektstunde
22.03.2022	2	Video über Projekt	Projektstunde
29.03.2022	2	Video über Projekt	Projektstunde
Summe	209	v	v