Schrittmotor Berger-Lahr RDM253/50

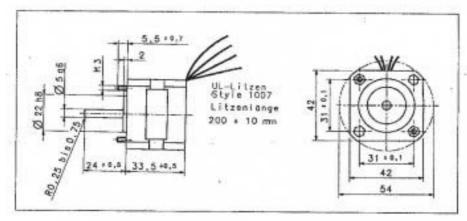
Best.Nr. 310 256

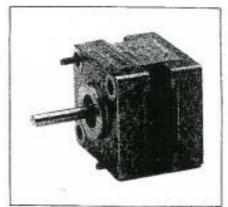
Produkt-Information

Die in dieser Druckschrift enthaltenen Informationen entsprechen dem neuesten Stand zum Zeitpunkt der Veröffentlichung. Konstruktive Änderungen oder Abweichungen bleiben ausdrücklich vorbehalten.

BERGER LAMB

2-Phasen-Schrittmotoren der Baureihe RDM 253





Konstruktiv überarbeitet

BERGER LAHR stellt Ihnen eine neue Baureihe von 2-PhasenSchrittmotoren vor. Schrittmotoren der unteren Leistungsklasse in konstruktiv grundlegend überarbeiteter Form. Diese neue 2-PhasenSchrittmotoren-Reihe geht aus der konstruktiven Überarbeitung und technischen Optimierung der bisherigen Baureihe 253 hervor. So wurde beispielsweise das Motorgewicht durch Verwendung von Aluminium für den Flansch gesenkt.

Günstiges Preis-/Leistungsverhältnis

Die neue Baureihe zeichnet sich durch ein besonders günstiges Preis-/Leistungsverhältnis aus. Die Leistungsdaten dieses Schrittmotores wurden durch modernste Fertigungsverfahren deutlich verbessert.

Ansprechendes Design

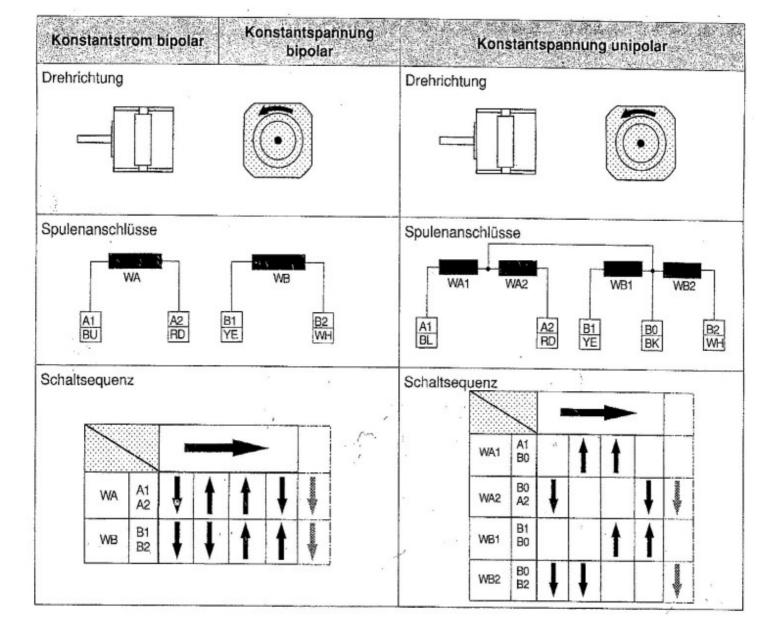
Das viereckige Statorgehäuse gibt diesem 2-Phasen-Schrittmotor ein ansprechendes technisches Design.

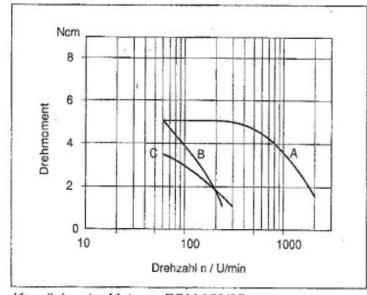
Allgemeine Daten zur Baureihe 253 der 2-Phasen-Schrittmotoren:

Motoraufbau nach	DIN VDE 0530	Einsatz im Raumklima				
Schutzart	IP 20	nach DIN 50 019 R15				
Isolationsklasse	В	Wellenschlag und				
Spannungsfestigkei	t 542 V	Planlaufgenauigkeit DIN 42 955 N				
Betriebspannung	max 42 V	Wellenbelastung zulässig axial 5 N				
Gewicht	200 g	zulässig radial 10 N				

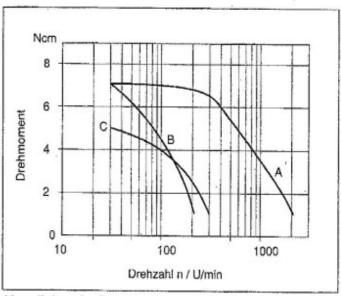
Charakteristische Daten der einzelnen Typen der 2-Phasen-Schrittmotoren der Baureihe RDM 253 finden Sie in dieser Tabelle:

Motortyp Schaltungsart			RDM 253/25			BDM 253:50		
z	(100			200			
α		3,6			1,8			
MH	Nom	10	10	7	12	12	10	
J	gcm ²	19			20			
$\Delta\alpha_{_{B}}$	b.	0,2			0,09			
t	ms	3			2,6			
lw	mA	420	210	150	470	240	170	
R	0	9	38	73	9	36	73	
Р	W	3,2			4			
U	٧	40	12	12	40	12	12	
J	gcm²	55			55 .			
Drehmomenten-Kurve			Bea	C***	A*	B**	C***	
	z α M _H J Δα, t W R P	z α α α M _H Nom J gcm² Δα, α α ms w mA R O P W U V	z α α α M _H Nom 10 J gom² Δα, α α α α α α α α α α α α α α α α α α	z 100 α α 3,6 M _H Ncm 10 10 J gcm² 19 Δα, α 0,2 t ms 3 W mA 420 210 R 0 9 36 P W 3,2 U V 40 12 J gcm² 55	Z 100 α α M _H Nom. 10 10 7 J gcm² 19 Δα, α 0,2 t ms 3 W mA 420 210 150 R 0 9 38 73 P W 3,2 U V 40 12 12 J gcm² 55	Z 100 α α 3,6 M _H Ncm 10 J gcm² 19 Δα, α τ ms 3 W mA 420 210 150 470 R 0 9 36 73 9 P W 3,2 U V 40 12 12 40 J gcm² 55	Z 100 200 α ° 3,6 1,8 M _H Ncm 10 10 7 12 12 J gcm² 19 20 0,09	









Kennlinien der Motoren RDM 253/50

