ОСНОВНЫЕ ОПРЕДЕЛЕНИЯ. ПРИМЕРЫ ЛИНЕЙНЫХ НОРМИРОВАННЫХ ПРОСТРАНСТВ

Определение: Множество L, состоящее из элементов x, y, z, ... называется <u>линейным пространством</u>, если на этом множестве определены две операции – сложение элементов множества и умножение элементов множества на <u>число</u>, удовлетворяющие следующим условиям:

1.
$$x + y = y + x$$
 $\forall x, y \in L$

2.
$$x+(y+z)=(x+y)+z$$
 $\forall x, y, z \in L$

3.
$$\exists 0 \in L: x+0=0+x=x \ \forall x \in L$$

4.
$$\forall x \in L$$
 существует противоположный элемент $-x$: $x + (-x) = 0$

5.
$$\lambda(\mu x) = (\lambda \mu)x \quad \forall \lambda, \mu \in R \quad \forall x \in L$$

6.
$$(\lambda + \mu)x = \lambda x + \mu x \quad \forall \lambda, \mu \in R \quad \forall x \in L$$

7.
$$\lambda(x+y) = \lambda x + \lambda y \quad \forall \lambda \in R \quad \forall x, y \in L$$

8.
$$x \cdot 1 = 1 \cdot x = x \quad \forall x \in L$$

Определение: Разность элементов x - y определяется соотношением x - y = x + (-y) $\forall x, y \in L$

Определение: Линейное пространство называется нормированным, если каждому $\forall x \in L$ поставлено в соответствие действительное число $\|x\|$, удовлетворяющее условиям:

- 1. ||x|| > 0,
- $2. \quad \|\lambda x\| = |\lambda| \cdot \|x\|,$
- 3. $||x + y|| \le ||x|| + ||y||$

Определение: Расстояние d(x,y) между элементами x и y линейного нормированного пространства определяется как норма разности $d(x,y) = \|x-y\|$.

Примеры линейных нормированных пространств

1. Множество действительных чисел (роль нормы выполняет модуль числа)

$$d(x, y) = ||x - y|| = |x - y|.$$

2. Нормированные пространства n-мерных векторов $x = (x_1, x_2, ..., x_n)$.

$$||x||_m = \max\{|x_1|, |x_2|, ..., |x_n|\}.$$

$$\left\|x\right\|_{l} = \sum_{i=1}^{n} \left|x_{i}\right|$$

$$\left\|x\right\|_{k} = \sqrt{\sum_{i=1}^{n} x_i^2}$$

Пример 1: Найти расстояние между $x = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} u y = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$ для трех норм.

$$x - y = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ -4 \end{pmatrix}$$

$$||x-y||_m = \max\{0, |3, |-4|\} = 4.$$

$$||x - y||_{l} = \sum_{i=1}^{n} |x_{i}| = 0 + 3 + 4 = 7$$

$$||x - y||_k = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2} = \sqrt{0 + 9 + 16} = 5.$$

Пример 2: На плоскости найти множество точек, удовлетворяющих ||x||=1 для каждой из трех норм.

a)
$$||x||_m = \max\{|x_1|, |x_2|\} = 1$$

$$\begin{cases} |x_1| = 1 \\ |x_2| \le 1 \\ |x_2| = 1 \end{cases}$$

$$||x_1|| \le 1$$

b)
$$||x||_{l} = \sum_{i=1}^{n} |x_{i}| = |x_{1}| + |x_{2}| = 1$$

Возможны следующие варианты:

$$x_1 \ge 0$$
, $x_2 \ge 0 \implies x_1 + x_2 = 1$

$$x_1 \ge 0$$
, $x_2 < 0 \Rightarrow x_1 - x_2 = 1$

$$x_1 < 0$$
, $x_2 \ge 0 \Longrightarrow -x_1 + x_2 = 1$

$$x_1 < 0$$
, $x_2 < 0 \Rightarrow -x_1 - x_2 = 1$

c)
$$\|x\|_k = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2} = \sqrt{x_1^2 + x_2^2} = 1$$
 - окружность

3. Нормированные пространства матриц размера $n \times m$

$$||A||_m = \max_i \left(\sum_j |a_{ij}| \right)$$

$$||A||_{l} = \max_{j} \left(\sum_{i} |a_{ij}| \right)$$

$$||A||_k = \sqrt{\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m a_{ij}^2}$$

Пример 3: Найти нормы матрицы $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 \\ 1 & 3 & -1 \\ 2 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$.

$$||A||_{m} = \max_{i} \left(\sum_{j} |a_{ij}| \right) = \max_{i} \left(1 + 1 + 2, \quad 1 + 3 + 1, \quad 2 + 0 + 1, \quad 1 + 1 + 1 \right) = 5$$

$$||A||_{l} = \max_{j} \left(\sum_{i} |a_{ij}| \right) = 5$$

$$||A||_k = \sqrt{\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m a_{ij}^2} = 5.$$

Определение: Якобианом системы непрерывных со своими частными производными функций $f_1(x_1, x_2, ..., x_n), f_2(x_1, x_2, ..., x_n), ..., f_n(x_1, x_2, ..., x_n)$ называется матрица вида

$$J(X) = \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n} \\ \cdots & \cdots & \cdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial x_1} & \frac{\partial f_n}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_n}{\partial x_n} \end{pmatrix}.$$

Пример 4: Дана система функций $\left\{\frac{1}{4}(x_1+x_2^2), \frac{1}{2}x_1^2+1\right\}$.

Найти $X \subset \mathbb{R}^2$, на котором $||J(X)||_m < 1$.

$$J(X) = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{x_2}{2} \\ x_1 & 0 \end{pmatrix}$$

$$||J(X)||_m = \max_i \left(\left| \frac{1}{4} \right| + \left| \frac{x_2}{2} \right|, \quad |x_1| + 0 \right) = \max_i \left(\frac{1}{4} + \frac{|x_2|}{2}, |x_1| \right) < 1$$

Последнее равносильно системе:

$$\begin{cases} \frac{1}{4} + \frac{|x_2|}{2} < 1 & \Leftrightarrow \begin{cases} \frac{|x_2|}{2} < \frac{3}{4} & \Leftrightarrow \begin{cases} |x_2| < \frac{3}{2} \\ |x_1| < 1 \end{cases} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} |x_2| < \frac{3}{2} \\ |x_1| < 1 \end{cases}$$

4. Нормированные пространства функций, непрерывных на отрезке [a,b]

Норму на множестве таких функций можно задать двумя способами:

$$||x||_C = \max_{a \le t \le b} |x(t)|$$
 - равномерная норма

$$\|x\|_{L^{2}} = \sqrt{\int_{a}^{b} x^{2}(t)dt} -$$
квадратичная норма

Введем расстояние между x(t) и $y(t) \in C[a,b]$ по равномерной и квадратичной нормам:

$$d(x, y)_{C} = ||x - y||_{C} = \max_{a \le t \le h} |x(t) - y(t)|$$

$$d(x, y)_{L^2} = ||x - y||_{L^2} = \sqrt{\int_a^b (x(t) - y(t))^2 dt}.$$

Пример 5: Найти равномерную и квадратичную нормы x(t) и $y(t) \in C[a,b]$; определить $d(x,y)_C$ и $d(x,y)_{L^2}$, если $x(t) = \sin t$ и $y(t) = \cos t$, $t \in [0,\pi]$.

Решение:

$$||x(t)||_C = \max_{0 \le t \le \pi} |x(t)| = \max_{0 \le t \le \pi} |\sin t| = 1;$$

$$||y(t)||_C = \max_{0 \le t \le \pi} |y(t)| = \max_{0 \le t \le \pi} |\cos t| = 1;$$

$$||x||_{L^{2}} = \sqrt{\int_{0}^{\pi} x^{2}(t)dt} = \sqrt{\int_{0}^{\pi} \sin^{2} t dt} = \sqrt{\int_{0}^{\pi} \frac{1 - \cos 2t}{2} dt} = \sqrt{\frac{1}{2} \left(t - \frac{1}{2} \sin 2t\right) \Big|_{0}^{\pi}} = \sqrt{\frac{1}{2} \pi};$$

$$\|y\|_{L^{2}} = \sqrt{\int_{0}^{\pi} y^{2}(t)dt} = \sqrt{\int_{0}^{\pi} \cos^{2}t dt} = \sqrt{\int_{0}^{\pi} \frac{1 + \cos 2t}{2} dt} = \sqrt{\frac{1}{2} \left(t + \frac{1}{2} \sin 2t\right) \Big|_{0}^{\pi}} = \sqrt{\frac{1}{2} \pi};$$

$$d(x,y)_{L^{2}} = ||x-y||_{L^{2}} = \sqrt{\int_{a}^{b} (x(t)-y(t))^{2} dt} = \sqrt{\int_{0}^{\pi} (\sin t - \cos t)^{2} dt} = \sqrt{\int_{0}^{\pi} (1-\sin 2t) dt}$$

$$= \sqrt{\left(t + \frac{1}{2}\cos 2t\right)_0^{\pi}} = \sqrt{\left(\pi + \frac{1}{2}\cos 2\pi - \frac{1}{2}\cos 0\right)} = \sqrt{\pi};$$

$$d(x, y)_C = ||x - y||_C = \max_{0 \le t \le \pi} |\sin t - \cos t|$$

Введем обозначение: $g(t) = \sin t - \cos t$

Тогда: $g'(t) = \cos t + \sin t$

$$g'(t) = \cos t + \sin t = 0 \implies t = \frac{3\pi}{4} \in [0, \pi].$$

Haxодим:
$$g(0) = \sin 0 - \cos 0 = -1$$

$$g(\pi) = \sin \pi - \cos \pi = 1$$

$$g\left(\frac{3\pi}{4}\right) = \sin\frac{3\pi}{4} - \cos\frac{3\pi}{4} = \sqrt{2}$$

Итак: $d(x, y)_C = \sqrt{2}$.

СХОДИМОСТЬ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТЕЙ В ЛИНЕЙНЫХ НОРМИРОВАННЫХ ПРОСТРАНСТВАХ

Определение: Последовательность $\{x^k(t)\}$ линейного нормированного пространства называется сходящейся к элементу a этого пространства, если $d(x^k(t),a) \to 0$ при $k \to \infty$:

$$a = \lim_{k \to \infty} x^k(t).$$

- 1. Сходимость последовательностей векторов и матриц
- 2. Сходимость последовательностей непрерывных функций

Определение: Последовательность $\{x^k(t)\}$ линейного нормированного пространства сходится в точке $t_0 \in [a,b]$, если $\exists \lim_{k \to \infty} x^k(t_0)$.

Определение: Последовательность $\{x^k(t)\}$ линейного нормированного пространства сходится поточечно к x(t) на отрезке [a,b], если она сходится в каждой точке этого отрезка.

Пример 7: Последовательность t, t^2 , ..., t^k линейного нормированного пространства сходится поточечно к x(t) на отрезке [0,1], где:

$$x(t) = \begin{cases} 0, ecnu & 0 \le t < 1 \\ 1, ecnu & t = 1 \end{cases}.$$

Определение: Последовательность $\{x^k(t)\}$ линейного нормированного пространства сходится равномерно к x(t) на [a,b], если $\lim_{k\to\infty} d(x^k(t),x(t))_{\mathcal{C}} = \lim_{k\to\infty} \max_{a\le t\le h} \left|x^k(t)-x(t)\right| = 0.$

Пример 8: $x^k(t) = \frac{kt}{1+k+t}$ определена на отрезке [0,1]. Определить сходится ли последовательность равномерно.

Решение:

$$x(t) = \lim_{k \to \infty} x^k(t) = \lim_{k \to \infty} \frac{kt}{1+k+t} = \lim_{k \to \infty} \frac{t}{\frac{1}{k}+1+\frac{t}{k}} = t$$

$$\lim_{k \to \infty} d(x^k(t), x(t))_C = \lim_{k \to \infty} \max_{0 \le t \le 1} \left| x^k(t) - x(t) \right| = \lim_{k \to \infty} \max_{0 \le t \le 1} \left| \frac{kt}{1+k+t} - t \right| = \lim_{k \to \infty} \max_{0 \le t \le 1} \left| \frac{kt - t - kt - t^2}{1+k+t} \right|$$

$$= \lim_{k \to \infty} \max_{0 \le t \le 1} \left| \frac{-t - t^2}{1+k+t} \right| = \lim_{k \to \infty} \max_{0 \le t \le 1} \frac{t + t^2}{1+k+t} \le \frac{2}{1+k} \to 0, \quad \text{следовательность}$$

Определение: Последовательность $\{x^k(t)\}$ линейного нормированного пространства сходится в среднем квадратичном к x(t) на [a,b], если

$$\lim_{k\to\infty} d(x^{k}(t), x(t))_{L^{2}} = \lim_{k\to\infty} \sqrt{\int_{0}^{1} (x^{k}(t) - x(t))^{2} dt} = 0.$$

<u>Замечание:</u> Из равномерной сходимости следует сходимость в среднем квадратичном.

Обратное не верно.

равномерно сходится.

Пример 8: $x^k(t) = \frac{kt}{1+kt}$ определена на отрезке [0,1]. Определить сходится ли последовательность равномерно; в среднем квадратичном.

Решение:

$$x(t) = \lim_{k \to \infty} x^{k}(t) = \lim_{k \to \infty} \frac{kt}{1 + kt} = 1$$

$$\lim_{k \to \infty} d \Big(x^k(t), x(t) \Big)_{L^2} = \lim_{k \to \infty} \sqrt{\int_0^1 \Big(x^k(t) - x(t) \Big)^2} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{\int_0^1 \Big(\frac{kt}{1+kt} - 1 \Big)^2} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{\int_0^1 \Big(\frac{-1}{1+kt} \Big)^2} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{\int_0^1 \Big(\frac{1}{1+kt} \Big)^2} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{\int_0^1 \frac{1}{1+kt}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{\frac{1}{k} \int_0^1 \frac{dw}{w^2}} = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k} \int_0^1 \frac{1}{w^2}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{\frac{1}{k} \int_0^1 \frac{dw}{w^2}} = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt = \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \int_0^1 \lim_{k \to \infty} \sqrt{-\frac{1}{k(1+kt)}} \, dt$$

$$\lim_{k\to\infty} d(x^k(t), x(t))_C = \lim_{k\to\infty} \max_{0\leq t\leq 1} \left| x^k(t) - x(t) \right| = \lim_{k\to\infty} \max_{0\leq t\leq 1} \left| \frac{kt}{1+kt} - 1 \right| = \lim_{k\to\infty} \max_{0\leq t\leq 1} \left| \frac{-1}{1+kt} \right| = 1 \neq 0,$$

следовательно, последовательность равномерно не сходится.