



ESZTERHÁZY KÁROLY EGYETEM
TERMÉSZETTUDOMÁNYI KAR

Robotika alapjai c. tárgy
beadandó feladatának dokumentációja
(Okosház vezérlés)

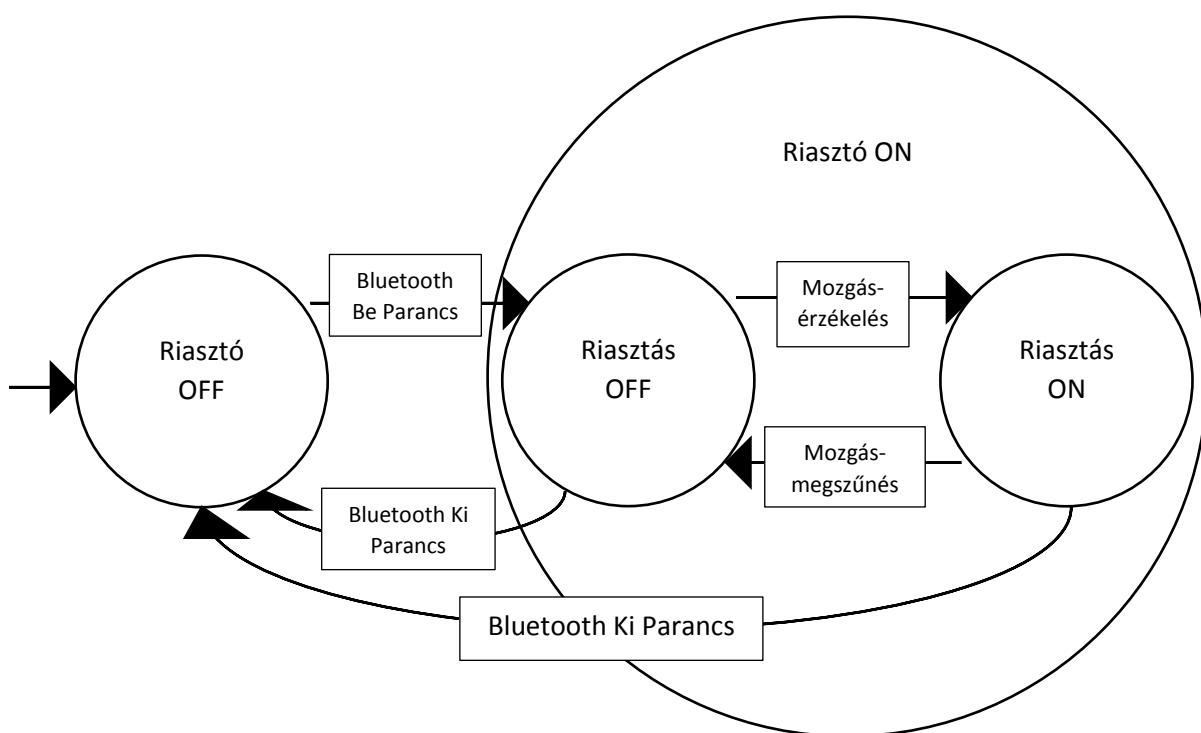
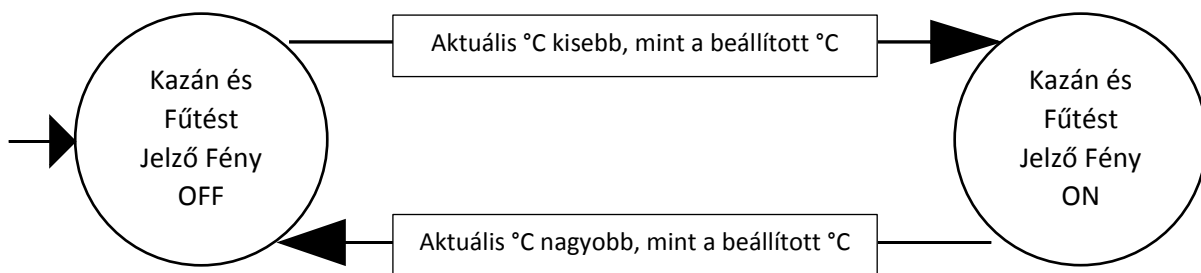
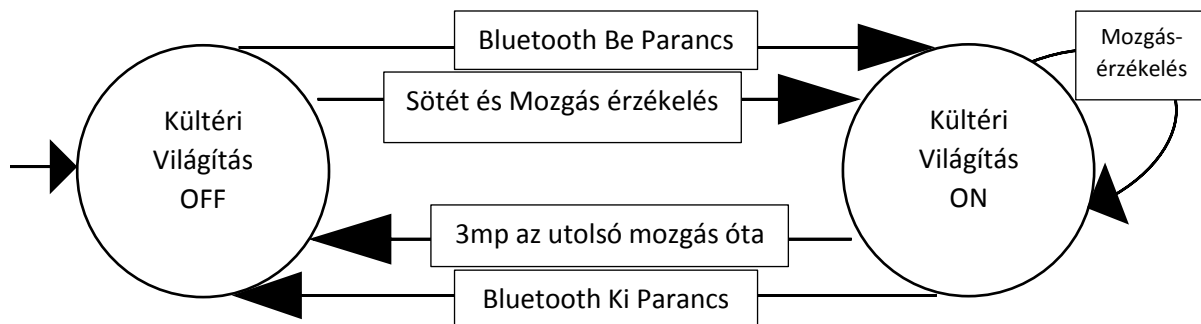
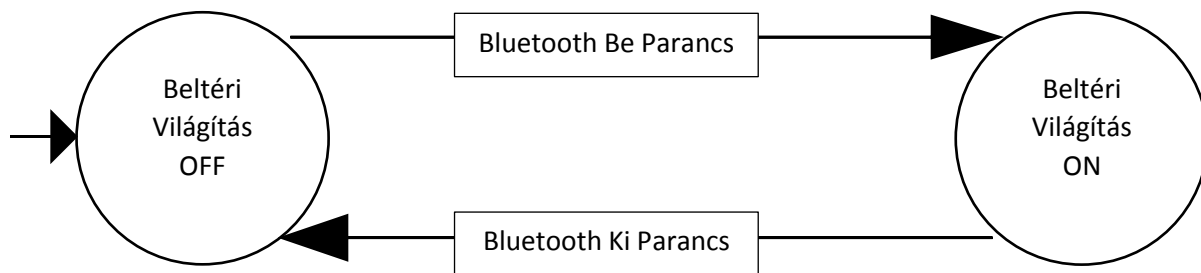


Készítette:

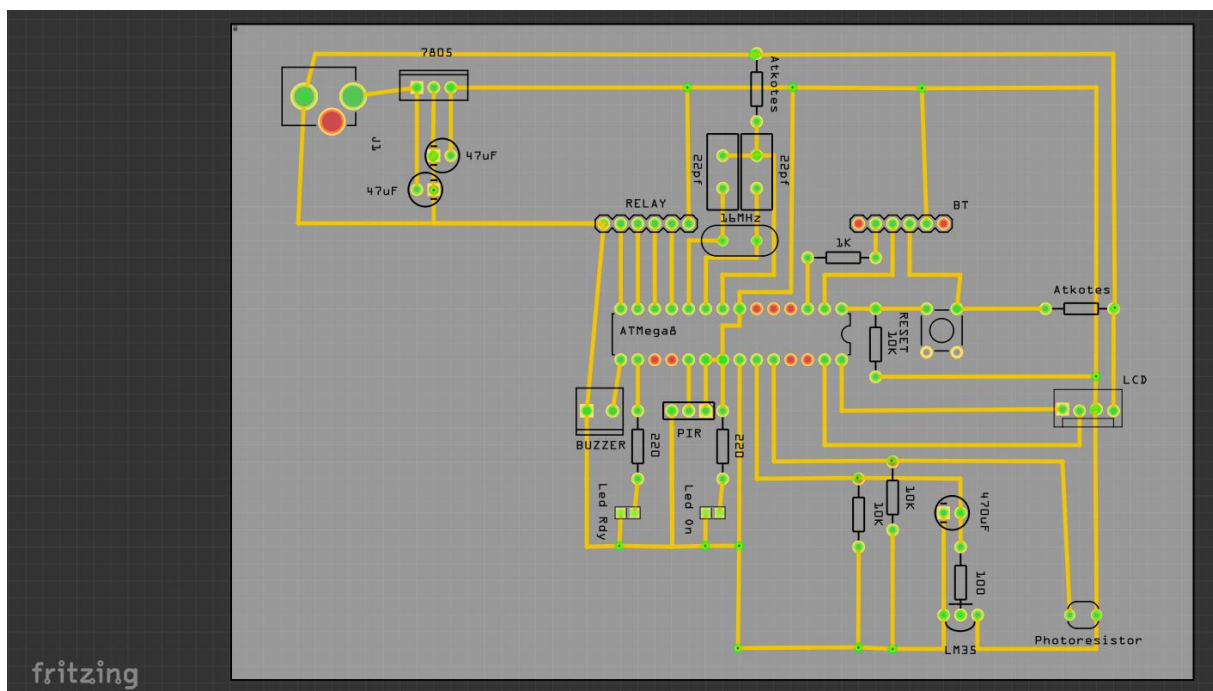
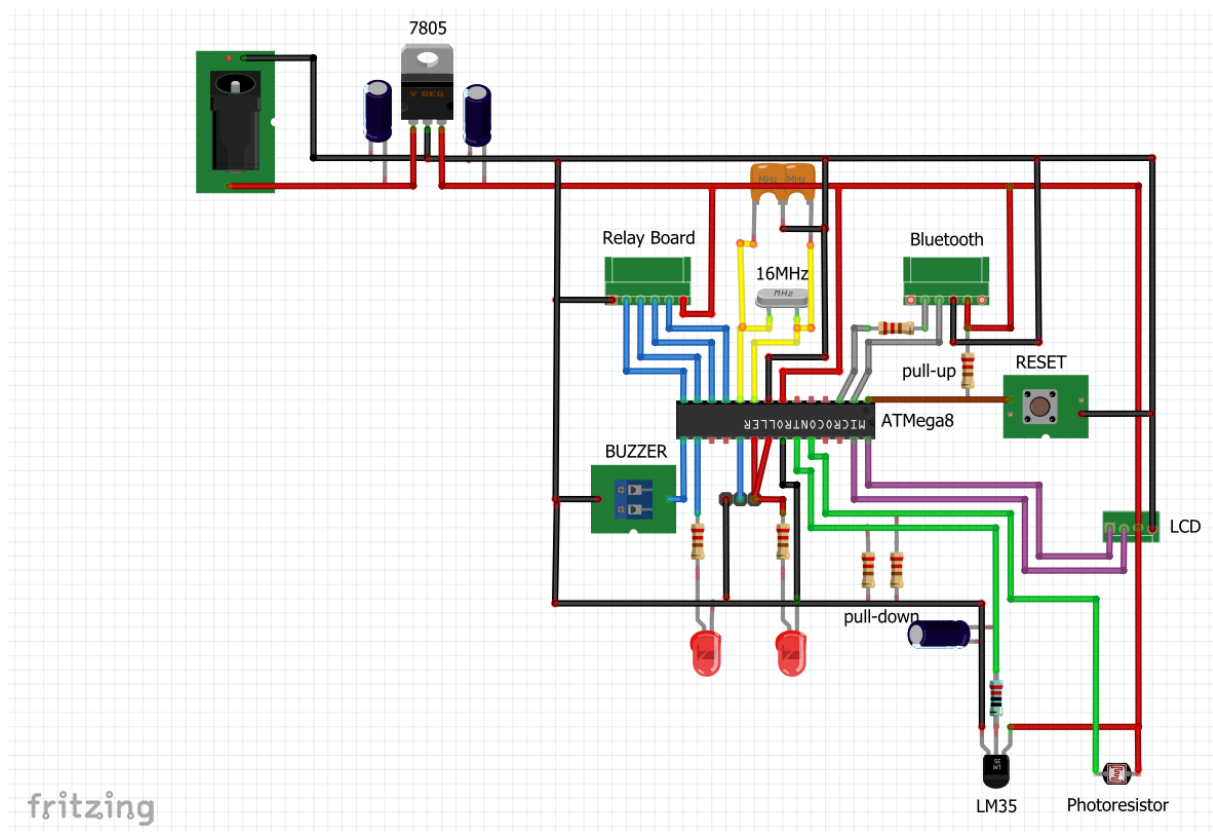
Dobozi András
Eged Zsolt
Balázs Gergő
Bíró Patrik

Eger, 2017

Állapotgép:



Fritzing ábrák:



Működés leírás:

A projekt egy okosotthon vezérlését valósítja meg, mely két főbb részből áll. Egy mikrokontrollerből és egy okostelefon alkalmazásból (továbbiakban telefon).

Az eszköz egy *ATMega328P* által vezérelt elektronika, mely egy *bluetooth modulon* keresztül kapcsolódik az androidos okostelefonhoz megírt vezérlő alkalmazáshoz.

Főbb funkciók:

- Világításvezérlés:

Kinti és benti világítás vezérlésére van lehetőség. A *kinti világítás* egy időzítővel van ellátva, mely letelte után automatikusan lekapcsol. Felkapcsolására telefonon keresztül van lehetőség, valamint ha a fényerősség érzékelő *fotoellenállás* sötétet érzékel, valamint egyidejűleg a *pir* mozgásérzékelő szenzor is aktiválódik akkor is felkapcsol. Amint a mozgás megszűnik elindul a számláló és a letelte után lekapcsolódik, valamint a telefonon is van egy erre való gomb (a számlálót a végállásba állítja).

A *benti világítás* csak a telefonos alkalmazás által kapcsolható fel és le.

- Kazánvezérlés:

Az eszköz fel van szerelve egy *LM35*-ös hőmérséklet szenzorral, mely figyeli a szobai hőmérsékletet. A telefonos alkalmazásban be lehet állítani a szobában kívánt hőfokot és amennyiben ez kisebb a mértnél a termosztát *reléje* behúzza ami elindítja a kazánt. Ez egészen addig így marad, amíg a mért hő meg nem haladja a beállított értéket.

- Riasztás funkció:

A riasztás funkciót telefonról lehet be és kikapcsolni. Bekapcsolt állapotban amennyiben a *pir* mozgást érzékel a *buzzer* csipogó hangot ad ki egészen addig amíg meg nem szűnik a mozgás, vagy ki nem kapcsoljuk a riasztás funkciót.

- LCD kijelző:

2 x 16 karakteres *LCD kijelző* van az eszközhöz kapcsolva. A felső sorban az aktuális és a kívánt hőfokot jelzi ki, az alsó sorban pedig a riasztó állapotát, hogy be van-e kapcsolva, valamint hogy a *pir* szenzor érzékel-e éppen mozgást.

Felhasznált eszközök:

- ATMega328P mikrokontroller
- HC-05 bluetooth modul
- 4 csatornás relé modul
- HC-SR501 Infravörös mozgásérzékelő szenzor (pir)
- LM35 hőérzékelő szenzor
- Fotoellenállás
- 2 x 16 karakteres LCD kijelző
- Piezo hangszóró
- 7805-ös 5V-os stabilizátor IC
- 1x 470 uF kondenzátor
- 2x 47 uF kondenzátor
- 2x 22 pF kondenzátor
- 16 MHz kvarckristály
- 3x 10K ellenállás
- 1x 1K ellenállás
- 2x 220 ohm ellenállás
- 1x 100 ohm ellenállás

Forráskód:

Arduino_app

```
#include <LiquidCrystal_I2C.h> //lcd-hez kell
LiquidCrystal_I2C lcd(0x27, 2, 1, 0, 4, 5, 6, 7, 3, POSITIVE); //lcd-hez kell

//PIN-ek
const int rxPin = 0;
const int txPin = 1;
const int kintiVilagitas = 8;
const int bentiVilagitas = 7;
const int termosztatFutson = 6;
const int pir = 13;
const int hofokPin = A0;
const int fenyPin = A1;
const int piezoPin = 9;
const int readyLedPin = 10;

//hőfokméréshez
const int numReadings = 10; //hány mérést átlagoljon
int temp; //aktuális mérés
int readings[numReadings]; //mérések eredményei
int readIndex = 0; //a tömb indexe
int total = 0; //mérések összege
int average = 0; //mérések átlaga, legpontosabb!!!

//változók
char btFogadottAdat = ' '; //BT app által küldött karakter
int kivantHofok = 20; //a kívánt hőfok a szobában
int mozgasVan = 0; //érzékel-e mozgást a pir
int riasztoBekapcsolva = 0; //be van-e kapcsolva a roasztó
int ertekGyujtemeny[4] = {0,0,0,0}; //értékek gyűjteménye ami elküldésre kerül
int ertekGyujtemeny_[4] = {0,0,0,0}; //átmeneti tároló a változás vizsgálatához
int fenyero = 0; //a fotoellenállás értéke
int kintiVilagitasSzamlalo = 0; //ez az érték követszik ciklusonként
int kintiVilagitasIdotartam = 25; //meddig világítson a kinti világítás (nem mp.)
int kintiVilagitasFenyErzek = 300; //hol legyen a sötét / világos fordulópont
```

```

void setup()
{
    Serial.begin(9600);
    delay(200);
    lcd.begin(16,2);
    lcd.backlight();

    //kimenetek
    pinMode(kintiVilagitas, OUTPUT);
    pinMode(bentiVilagitas, OUTPUT);
    pinMode(temozstatFutson, OUTPUT);
    pinMode(piezoPin, OUTPUT);
    pinMode(readyLedPin, OUTPUT);

    //bemenetek
    pinMode(pir, INPUT);
    pinMode(hofokPin, INPUT);
    pinMode(fenyPin, INPUT);

    //mérések átlagait beállítja 0-ra
    for (int thisReading = 0; thisReading < numReadings; thisReading++)
    {
        readings[thisReading] = 0;
    }

    //benti világiáts kikapcsolva induljon
    digitalWrite(bentiVilagitas, HIGH);
    digitalWrite(readyLedPin, HIGH);
    //kis szünet indulás előtt
    delay(500);
}

void loop()
{
    hofokMeres(); //eredménye az: average
    lcdKijelzes(); //LCD kijelző frissítése
    bluetoothEsemenyek(); //bejövő parancsok figyelése
    kazanVezerles(); //hőfokok függvényében ki és bekapcsolja a kazánt
    mozgasErzekeles(); //figyeli, hogy van-e mozgás
    kintiVilagitasVezerles(); //ez egy számláló, hogy egy idő után kapcsoljon le
    riasztoVezerles(); //figyeli, hogy be van-e kapcs. a riasztó és van-e mozgás
    ertekekOsszegyujtese(); //változók értékeit összegyűjti egy tömbbe
    ertekekValtozasanakEllenorzese(); //a tömb tartalmát serialon elküldi ha változott valami
    delay(200); //kis szünet
}

void hofokMeres()
{
    temp = ((5.0 * analogRead(hofokPin) * 100.0) / 1024) -2 ;
    total = total - readings[readIndex];
    readings[readIndex] = temp;
    total = total + readings[readIndex];
    readIndex = readIndex + 1;
    if (readIndex >= numReadings)
    {
        readIndex = 0;
    }
    average = total / numReadings;
    delay(1);
}

```

```

void lcdKijelzes()
{
    lcd.setCursor(0,0);
    lcd.print("Temp:");
    lcd.setCursor(9,0);
    lcd.print("Set:");
    lcd.setCursor(0,1);
    lcd.print("Alarm:");
    lcd.setCursor(6,0);
    lcd.print(average);
    lcd.setCursor(14,0);
    lcd.print(kivantHofok);
    //Riasztó állapot
    lcd.setCursor(7,1);
    if (riasztobekapcsolva == 0)
    {
        lcd.print("OFF");
    }
    else if (riasztobekapcsolva == 1)
    {
        lcd.print("ON ");
    }
    //Mozgás állapot
    lcd.setCursor(11,1);
    if (mozgasVan == 0)
    {
        lcd.print("    ");
    }
    else if (mozgasVan == 1)
    {
        lcd.print("AKTIV");
    }
}

void bluetoothEsemenyek()
{
    //bejövő parancsok figyelése
    if (Serial.available() > 0)
    {
        btFogadottAdat = Serial.read();

        switch(btFogadottAdat)
        {
            case 'a':    digitalWrite(bentiVilagitas, LOW);    //a relék LOW-on vannak bekapcsolva
                          break;

            case 'b':    digitalWrite(bentiVilagitas, HIGH);   //HIGH-on pedig ki
                          break;

            case 'c':    kintiVilagitasOn();
                          break;

            case 'd':    kintiVilagitasOff();
                          break;

            case 'e':    kivantHofokFel();
                          break;

            case 'f':    kivantHofokLe();
                          break;

            case 'g':    riasztobekapcsolva = 1;
                          break;

            case 'h':    riasztobekapcsolva = 0;
                          break;
        }
    }
}

```

```

        case 'i':    ertekekKuldese(); //amikor az android onResume-ja meghívódik,
                    break;           //akkor friss adatokat kér a háztól

        default:    break;
    }
}

void kabanVezzerles()
{
    if (kivantHofok > average)
    {
        digitalWrite(termosztatFutson, LOW);
    }
    else if (kivantHofok < average)
    {
        digitalWrite(termosztatFutson, HIGH);
    }
}

void mozgasaErzekeles()
{
    if (digitalRead(pir) == HIGH)
    {
        mozgasaVan = 1;

        //ha mozgás és sötét van, akkor nullázza a számlálót, azaz indítja a kinti világítást
        if (fenyero < kintiVilagitasFenyErzek)
        {
            kintiVilagitasSzamlalo = 0;
        }
    }
    else if (digitalRead(pir) == LOW)
    {
        mozgasaVan = 0;
    }
}

void kintiVilagitasVezzerles()
{
    fenyero = analogRead(fenyPin);

    if (kintiVilagitasSzamlalo < kintiVilagitasIdotartam)
    {
        digitalWrite(kintiVilagitas, LOW);
        kintiVilagitasSzamlalo++;
    }
    else
    {
        digitalWrite(kintiVilagitas, HIGH);
    }
}

```



```

void kintiVilagitasOn()
{
    kintiVilagitasSzamlalo = 0;
}

void kintiVilagitasOff()
{
    kintiVilagitasSzamlalo = kintiVilagitasIdotartam;
}

void riasztoVezzerles()
{
    if ( (riasztoBekapcsolva == 1) && (mozgasVan == 1) )
    {
        tone(piezoPin, 1000, 70);
    }
    else
    {
        noTone(piezoPin);
    }
}

void kivantHofokFel()
{
    if (kivantHofok < 35)
        kivantHofok++;
}

void kivantHofokLe()
{
    if (kivantHofok > 15)
        kivantHofok--;
}

void ertekekOsszegyujtese()
{
    ertekGyujtemeny[0] = mozgasVan;
    ertekGyujtemeny[1] = riasztoBekapcsolva;
    ertekGyujtemeny[2] = kivantHofok;
    ertekGyujtemeny[3] = average;
}

void ertekekValtozasanakEllenorzese()
{
    if ( (ertekGyujtemeny_[0] != ertekGyujtemeny[0]) ||
        (ertekGyujtemeny_[1] != ertekGyujtemeny[1]) ||
        (ertekGyujtemeny_[2] != ertekGyujtemeny[2]) ||
        (ertekGyujtemeny_[3] != ertekGyujtemeny[3]) )
    {
        ertekekKuldese();
    }
}

void ertekekKuldese()
{
    Serial.print('#'); //a csomag elejére: #
    for(int k=0; k<4; k++)
    {
        Serial.print(ertekGyujtemeny[k]); //értékek
        Serial.print('+'); //az értékek közé: +
    }
    Serial.print('@'); //a csomag végére: @
    Serial.println(); //új sor

    //az "előző" értékeknek megadja az aktuálisat
    (ertekGyujtemeny_[0] = ertekGyujtemeny[0]);
    (ertekGyujtemeny_[1] = ertekGyujtemeny[1]);
    (ertekGyujtemeny_[2] = ertekGyujtemeny[2]);
    (ertekGyujtemeny_[3] = ertekGyujtemeny[3]);
}

```

Mentés kész.