

# Использование рекуррентных уравнений для оценки времени работы алгоритма (на примере алгоритмов поиска и внутренней сортировки)

#### ОПРЕДЕЛЕНИЯ

Соотношения, которые связывают одни и те же функции, но с различными значениями аргументов, называются рекуррентными соотношениями или рекуррентными уравнениями.

Рекуррентное уравнение будем называть <u>правильным</u>, если значения аргументов у любой из функций в правой части соотношения меньше значения аргументов у любой из функций в левой части соотношения; если аргументов несколько, то достаточно уменьшения одного из них.

Правильное рекуррентное уравнение называется <u>полным</u>, если оно определено для всех допустимых значений аргументов.

$$\begin{cases} T(n) = T(n-1) + C_2, n \ge 1 \\ T(0) = C_1 \end{cases}$$



В дальнейшем будем предполагать (если не оговорено иное), что область определения функции T(n) – это множество неотрицательных целых чисел  $\{0,1,2,...\}$  и сама функция T(n) принимает только неотрицательные целочисленные значения.

Это допущение вызвано тем, что функция T(n) будет нами чаще всего использоваться для описания времени работы алгоритма.

#### Полное рекуррентное соотношение?

HET 
$$\begin{cases} T(n) = T(n-1) + c_1 \cdot n, n \ge 2 \\ T(0) = c_1 \end{cases}$$

Да 
$$\begin{cases} T(n) = T(n-1) + c_1 \cdot n, n \geq 2 \\ T(1) = c_1 \end{cases}$$

да 
$$\begin{cases} T(n) = T(n-1) + c_1 \cdot n, n \geq 1 \\ T(0) = c_1 \end{cases}$$

Да 
$$\begin{cases} T(n) = 2 \cdot T(n-2) + c_1 \cdot (n-1), n \geq 2 \\ T(1) = c_2, T(0) = c_3 \end{cases}$$

HET 
$$\begin{cases} T(n) = T(n-2) + c_1 \cdot n, n \ge 1 \\ T(0) = c_2 \end{cases}$$



#### Поиск максимального и минимального элементов в массиве

Задан массив из n элементов. Рассмотрим два алгоритма нахождения максимального и минимального элементов.

Оценим число операций сравнения, выполненных каждым из алгоритмов.

#### Алгоритм 1

#### Последовательный поиск тах и тіп

Первый элемент массива полагаем в качестве **max** и **min**.

Каждый из оставшихся (n-1) элементов сравниваем с  $\max$  и  $\min$ , и, если надо, то корректируем значения  $\max$  и  $\min$ .

```
template <class Iter>
std::pair<Iter, Iter> MinMaxElement2(Iter begin, Iter end) {
    std::pair<Iter, Iter> res = std::make_pair(begin, begin);
    for (Iter it = begin + 1; it != end; ++it) {
        if (*it < *res.first) {
            res.first = it;
        }
        if (*it > *res.second) {
            res.second = it;
        }
    }
    return res;
}
```



## Оценим число операций сравнения для алгоритма последовательного поиска максимального и минимального элементов массива:

Способ 1. Просто подсчитаем:

$$0 + (n-1) \cdot 2 = 2n-2$$

Способ 2. Составим рекуррентное соотношение

$$\begin{cases} T(n) = T(n-1) + 2, n \ge 2 \\ T(1) = 0 \end{cases}$$

Решение уравнения методом ИТЕРАЦИЙ

$$T(n) = T(n-1) + 2 = [T(n-1) = T(n-2) + 2] = 1 - H$$

$$\underline{T(n-2)+2+2} = [T(n-2) = T(n-3)+2] = \underline{T(n-3)+2+2+2} = \cdots$$
  $\underline{3-$ й шаг

... = 
$$\underline{T(n-m) + 2 \cdot m} = \begin{bmatrix} T(n-m) = T(1) \\ n-m = 1; m = n-1 \end{bmatrix} = \underline{T(1) + 2 \cdot (n-1)} =$$

$$= 0 + 2(n-1) = 2n - 2$$



#### Алгоритм 2

# <u>«Разделяй и властвуй»</u> («метод турниров»)

- 1. Разделим массив на две части (предположим, что  $n=2^k$ ).
- 2. В каждой из частей этим же алгоритмом найдём локальные  $(\max_1, \min_1) (\max_2, \min_2)$ .

Если в рассматриваемой области остаётся только два элемента, то деление не выполняем, а за одно сравнение определим максимальный и минимальный элемент этой области.

3. Полагаем

```
\max=наибольший (\max_1,\max_2), \min=наименьший (\min_1,\min_2).
```

```
template <class Iter>
std::pair<Iter, Iter> MinMaxElement(Iter begin, Iter end) {
    size t n = end - begin;
    if (n == 1) {
        return std::make_pair(begin, begin);
    } else if (n == 2) {
        Iter first = begin;
        Iter second = begin + 1;
        if (*first < *second) {</pre>
            return std::make_pair(first, second);
        } else {
            return std::make pair(second, first);
    } else {
        Iter mid = begin + n / 2;
        std::pair<Iter, Iter> r1 = MinMaxElement(begin, mid);
        std::pair<Iter, Iter> r2 = MinMaxElement(mid, end);
        return std::make_pair(
            *r1.first < *r2.first ? r1.first : r2.first,
            *r1.second > *r2.second ? r1.second : r2.second
```

$$\begin{cases} T(n) = 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) + 2, n = 2^k, k \ge 2 \\ T(2) = 1 \end{cases}$$



#### Сведения из математики

Сумма геометрической прогрессии:

$$q^{1} + q^{2} + \dots + q^{k} = \frac{q \cdot (q^{k} - 1)}{q - 1}$$

$$q^{0} + q^{1} + q^{2} + \dots + q^{k} = \frac{q^{k+1} - 1}{q - 1}$$

Решим рекуррентное уравнение методом итераций:

$$\begin{cases} T(n) = 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) + 2, n = 2^k, k \ge 2 \\ T(2) = 1 \end{cases}$$

 $(\log_2 n - 1)$ -й шаг

#### Решение:

$$T(n) = 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) + 2 = \left[T\left(\frac{n}{2}\right) = 2 \cdot T\left(\frac{n}{2^{2}}\right) + 2\right] = 2^{2} \cdot T\left(\frac{n}{2^{2}}\right) + 2^{2} + 2^{1} = \dots$$

$$= 2^{m} \cdot T\left(\frac{n}{2^{m}}\right) + 2^{m} + \dots + 2^{2} + 2^{1} = 2^{m} \cdot T\left(\frac{n}{2^{m}}\right) + \frac{2 \cdot \left(2^{m} - 1\right)}{2 - 1} = \begin{bmatrix}T\left(\frac{n}{2^{m}}\right) = T(2)\\ \frac{n}{2^{m}} = 2; \ 2^{m} = \frac{n}{2}; \ m = \log_{2} n - 1\end{bmatrix} = \frac{n}{2} \cdot T(2) + 2 \cdot \left(\frac{n}{2} - 1\right) = \frac{n}{2} \cdot 1 + 2 \cdot \left(\frac{n}{2} - 1\right) = \frac{3}{2} \cdot n - 2$$



#### Поиск максимального и минимального элементов в массиве

Последовательный поиск

$$2n - 2$$

Метод «разделяй и властвуй»

$$\frac{3}{2}n-2$$

Оба алгоритма работают за время:  $\Theta(n)$ .

В алгоритме последовательного поиска можно получить оценку 2n-3, выбирая на начальном этапе за одно сравнение из первых двух элементов массива максимальный и минимальный элемент. Затем оставшиеся n-2 элемента сравниваются с максимальным и минимальным: 1+2(n-2)=2n-3.

Алгоритм, основанный на принципе «разделяй и властвуй», выполняет меньше сравнений, но на практике может быть медленнее из-за накладных расходов, вызванных рекурсией.



Существует не рекурсивный алгоритм, который выполняет  $\sim$  3 n /2 сравнений. В этом алгоритме поддерживается значение **max, min** на том префиксе, который уже пройден:

0	1	2	3	4	5			n-2	n-1
•	1 сравнение: для двух элементов 1 сравнение находи max' и min';			для двух эле 1 сравнение <b>max'</b> и <b>min'</b> ;	е находим				
			ий (max, max')	<b>max</b> =наибольц	а 2 сравнения: лий ( <b>max, max'</b> ) лий ( <b>min, min'</b> )	и т	.д.		
		3 сравн	нения	3 срав	нения			3 срав	нения

$$\left[\frac{3\cdot(n-2)}{2}\right]+1$$

B C ++ не рекурсивный алгоритм, который выполняет  $\sim 3 \cdot n/2$  сравнений, реализован как функция std::minmax\_element() библиотеки STL. https://en.cppreference.com/w/cpp/algorithm/minmax\_element

#### Поиск элемента в упорядоченном массиве

Задан упорядоченный массив  ${\pmb A}$  из  ${\pmb n}$  элементов:  $a_0 \le a_1 \le \ldots \le a_{n-1}$  В массиве элементы могут повторяться.

Необходимо определить, есть ли среди элементов массива заданный элемент x.



#### БИНАРНЫЙ ПОИСК (дихотомия)

- 1. Определяем границы [q,r) области поиска как q=0,r=n.
- 2. Определяем индекс центрального элемента области поиска

$$k = \left\lfloor \frac{q+r}{2} \right\rfloor$$

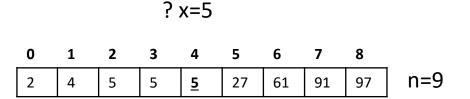
3. Сравниваем  $a_k$  — элемент последовательности и число х.

Если элементы совпадают, то поиск завершён.

Если  $x < a_k$ , то продолжаем аналогичные действия, изменяя правую границу области поиска на k.

Если  $x>a_k$ , то продолжаем аналогичные действия, изменяя левую границу области поиска на k+1.

4. Алгоритм прекращает работу, как только будет найден требуемый элемент либо станет верным равенство q=r (в этом случае элемента в последовательности нет).



return False



#### LowerBound

Задача поиска индекса первого элемента, большего, чем x, либо равного ему.

В случае отсутствия в массиве подходящих элементов договоримся, что возвращаемое значение будет равно n.

0								
2	4	5	5	5	27	61	91	97

$$x = 5$$
 LowerBound(5) = 2  
 $x = 6$  LowerBound(6) = 5  
 $x = 100$  LowerBound(100) = 9



#### **UpperBound**

Задача поиска индекса первого элемента, строго большего, чем х.

В случае отсутствия в массиве подходящих элементов договоримся, что возвращаемое значение будет равно n.

$$x = 5$$
 UpperBound(5) = 5  
 $x = 6$  Upper Bound(6) = 5

$$x = 100$$
 LowerBound(100)= 9

return q



Задача поиска в в массиве
заданного элемента $= x$ .

## Задача поиска индекса первого элемента $\geq x$

Задача поиска индекса первого элемента > x

```
def BinarySearch(a, x):
    q = 0, r = len(a)
    while q < r:
        k = (q + r) // 2
        if x == a[k]:
            return True
    else if x < a[k]:
        r = k
    else: # x > a[k]
        q = k + 1
```

return False

```
def LowerBound(a, x):
    q = 0, r = len(a)
    while q < r:
        k = (q + r) // 2

    if x ≤ a[k]:
        r = k
    else: # x > a[k]
        q = k + 1

return q
```

```
def UpperBound(a, x):
    q = 0, r = len(a)
    while q< r:
        k = (q + r) // 2

    if x < a[k]:
        r = k
    else: # x ≥ a[k]
        q = k + 1

return q</pre>
```



### Время работы алгоритма бинарного поиска

$$\begin{cases} T(n) = C_1 + T\left(\frac{n}{2}\right), n = 2^k, k \ge 1 \\ T(1) = C_2 \end{cases}$$

#### Решение:

$$T(n) = \underbrace{\mathbf{C}_1 + T\left(\frac{n}{2}\right)}_{1-\breve{\mathbf{H}}\ \breve{\mathbf{H}}\breve{\mathbf{H}}\breve{\mathbf{H}}\breve{\mathbf{H}}} = \left[T\left(\frac{n}{2}\right) = \mathbf{C}_1 + T\left(\frac{n}{2^2}\right)\right] = \underbrace{\mathbf{C}_1 + \mathbf{C}_1 + T\left(\frac{n}{2^2}\right)}_{2-\breve{\mathbf{H}}\ \breve{\mathbf{H}}\breve{\mathbf{H}}\breve{\mathbf{H}}\breve{\mathbf{H}}} = \cdots = \underbrace{m \cdot \mathbf{C}_1 + T\left(\frac{n}{2^m}\right)}_{m-\breve{\mathbf{H}}\ \breve{\mathbf{H}}\breve{\mathbf{H}}\breve{\mathbf{H}}} = \left[T\left(\frac{n}{2^m}\right) = T(1)\right] = \underbrace{\mathbf{C}_1 \cdot \log_2 n + T(1)}_{(\log_2 n) - \breve{\mathbf{H}}\ \breve{\mathbf{H}}\breve{\mathbf{H}}\breve{\mathbf{H}}\breve{\mathbf{H}}} = \mathbf{C}_1 \cdot \log_2 n + \mathbf{C}_2$$

Вычислительная сложность алгоритма в худшем случае  $T(l) = O(\log l)$ ,  $l = \Theta(n) -$ алгоритм полиномиальный.



#### В стандартной библиотеке языка С++

Функция std::binary\_search выполняет бинарный поиск и возвращает логическое значение (есть элемент или нет).

Функции std::lower\_bound и std::upper\_bound действуют аналогично рассмотренным и возвращают итераторы.

#### В языке Java

для классов Arrays и Collections определён статический метод binarySearch, который совмещает в себе описанные выше функции <u>BinarySearch</u> и <u>LowerBound</u>, однако является менее гибким (при наличии в массиве нескольких элементов, равных искомому, метод может вернуть индекс любого).

#### В языке Python

бинарный поиск реализован в стандартном модуле bisect.



#### <u>Задача</u>

Задан упорядоченный массив из n элементов и число x. Разработать алгоритм, который определит, сколько раз в массиве

встречается заданное число?

Оценить время работы разработанного вами алгоритма.



## Тернарный поиск –

метод поиска минимума или максимума функции на отрезке, которая либо сначала строго возрастает, затем строго убывает, либо наоборот.

Пусть имеется два значения L и R и известно, что максимум (минимум) функции f(x) лежит на отрезке [L,R].

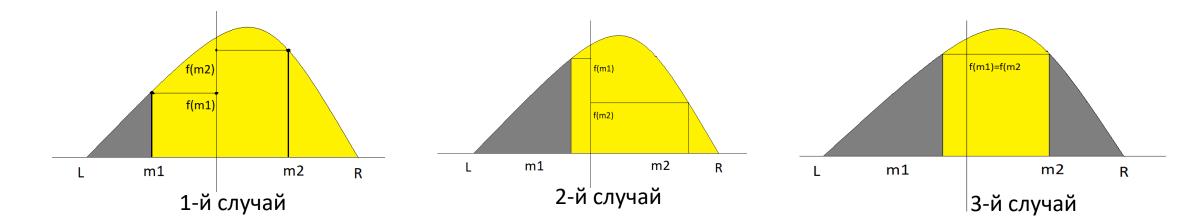
Возьмем две точки на данном отрезке  $m_1$  и  $m_2$ , что  $m_1 < m_2$ , тогда имеется три варианта развития событий:

- 1.  $f(m_1) < f(m_2) = >$  максимум не может принадлежать отрезку  $[L, m_1]$  , продолжаем поиск на отрезке  $[m_1, R]$ ;
- 2.  $f(m_1) > f(m_2) = >$  максимум не может принадлежать отрезку  $[m_2, R]$  продолжаем поиски на отрезке  $[L, m_2]$ ;
- 3.  $f(m_1) = f(m_2) = >$  максимум принадлежит отрезку  $[m_1, m_2]$ .

Используя данное соотношение, можно найти максиму с точностью до некоторого eps. Говоря о выборе данных точек на каждом шаге, принято делить отрезок [L,R] на три части точками:

$$m_1 = L + (R - L)/3$$
  
 $m_2 = R - (R - L)/3$ 

В ходе одного шага мы производит два вычисления функции и уменьшаем шаг в полтора раза, откуда следует, что время работы алгоритма  $O(\log_{3/2}(R-L)$  .



## Алгоритмы сортировки



Пусть задана последовательность  $a_1, a_2, ..., a_n$  из n элементов (записей), выбранных из множества, на котором задан линейный порядок.

Каждая запись  $a_i$  имеет ключ  $k_i$ , который управляет процессом сортировки.

**Задача сортировки** заключается в поиске перестановки  $\pi = \pi_1, \pi_2, ..., \pi_n$  этих n записей, после которой ключи записей расположились бы, например, в неубывающем порядке (будем предполагать порядок сортировки массива по неубыванию, если не оговорено иное):

	$k_{\pi_1} \le k_{\pi_2} \le \cdots \le k_{\pi_n}.$									
i	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
$k_i$	7	2	3	5	1	8	11	4	0	6
$\pi_i$	9	5	2	3	8	4	10	1	6	7

$$k_9 \le k_5 \le k_2 \le k_3 \le k_8 \le k_4 \le k_{10} \le k_1 \le k_6 \le k_7$$



Алгоритм сортировки называют устойчивым (стабильным), если в процессе сортировки относительное расположение элементов с одинаковыми ключами не изменяется:

$$\pi_i < \pi_j$$
, если  $k_{\pi_i} \leq k_{\pi_j}$ и  $i < j$ .

			3							
			2022							
$\pi_i$	9	5	2	6	7	10	8	1	4	3

$$k_9 \le k_5 \le k_2 \le k_6 \le k_7 \le k_{10} \le k_8 \le k_1 \le k_4 \le k_3$$
  
 $0 \le 1 \le 2_1 \le 2_2 \le 3_1 \le 3_2 \le 4 \le 7 \le 607 \le 2022$ 



Процесс сортировки данных может быть осуществлен различными алгоритмами. Если объем входных данных позволяет обходиться исключительно основной (оперативной) памятью, то говорят об алгоритмах внутренней сортировки, в противном случае — об алгоритмах внешней сортировки.



Большинство алгоритмов внутренней сортировки относятся к классу **сортировок сравнениями** (англ. *comparison sort*).

Алгоритмы сортировок сравнениями выполняют только операции сравнения элементов и их перемещения (обмены), но никак не используют их внутреннюю структуру.

Для алгоритмов сортировок сравнениями известна нижняя оценка:  $\Omega(n \cdot \log n)$ ,

т.е. нельзя выполнить внутреннюю сортировку n записей асимптотически быстрее, чем  $n \cdot \log n$ .



Рассмотрим в качестве примера алгоритма внутренней сортировки, который не принадлежит классу алгоритмов сортировки сравнениями, устойчивый алгоритм сортировки подсчётом (англ. counting sort).

В сортировке подсчётом предполагается, что все входные числа целые и принадлежат интервалу от 0 до k, где k — некоторая целая константа.

если все числа  $0 \le a_i \le r$ , то диапазон возможных значений [0..r];

если все числа целые и неотрицательные и  $0 \le l \le a_i \le r$ , то диапазон возможных значений [0...r-l], а при работе с числом мы вычитаем из него число l;

если все числа целые, среди них могут быть отрицательные и  $l \le a_i \le r$ , то диапазон возможных значений [0..r+|l|], а при работе с числом мы добавляем к нему величину |l|.

	-3	3	5	-2	-0
<b>\</b>	0	6	8	1	3

$$-3 \le a_i \le 5$$
$$|l| = 3$$

[0..8]

Алгоритм сортировки подсчётом применяется в случае, когда сортируемые элементы можно отобразить в диапазон возможных значений, который достаточно мал, по сравнению с числом сортируемых элементов.

Если k = O(n), то время работы алгоритма сортировки подсчётом — O(n).

Предположим, что элементы массива  $A = \{a_0, ..., a_5\}$  лежат в диапазоне [0..8]:

	0	1	2	3	4
a[i]	0	61	62	8	1

#### <u>на 1-м этапе</u>

создадим массив С [0..r] , где c[i] - количество элементов массива, равных i;

#### на 2-м этапе

 $\mathbf{c}[i]$  — количество элементов массива A, которые  $\leq i$ .

for 
$$j = 1$$
 to r  
  $c[j] = c[j] + c[j - 1];$ 

#### на 3-м этапе

просматриваем массив A справа налево и заносим элемент a[i] в массив  $A^{\mathrm{copt}}$  по индексу c[a[i]]-1 и уменьшаем значение на c[a[i]] на 1.

for 
$$i = n - 1$$
 to  $0$   
 $\{a^{copT}[c[a[i]]-1] = a[i];$   
 $c[a[i]] = c[a[i]] - 1 \}$ 

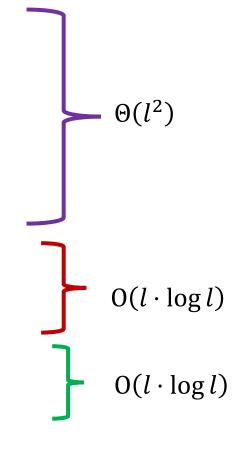
Время работы:  $\Theta(n+r)$ .

Память:  $\Theta(n+r)$ .

## Алгоритмы внутренней сортировки сравнениями



- 1. Сортировка выбором (англ. SelectionSort)
- 2. Обменные алгоритмы сортировки Сортировка пузырьком (англ. BubbleSort) Шейкерная сортировка (перемешиванием) (англ. CocktailSort)
- 3. Сортировка вставками (включением) (англ. InsertionSort)
- 4. Сортировка слиянием (англ. MergeSort)
- 5. Быстрая сортировка Ч. Хоара (англ. *QuickSort*)
- 6. Сортировка кучей (пирамидальная) (англ. HeapSort)

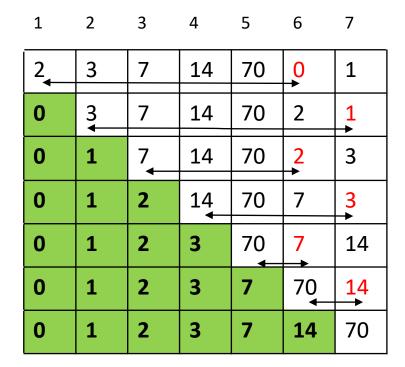




Для оценки времени работы алгоритмов внутренней сортировки сравнениями составим рекуррентное уравнение, решим его и оценим время работы алгоритма.



#### Сортировка выбором



1:

2:

5:

На первой итерации среди n элементов массива найти элемент с минимальным ключом и поменять его с первым элементом. Теперь первый элемент стоит на своем месте.

Повторить описанные действия с оставшимися n-1 элементом.

Процесс завершается через n-1 итерацию.

<u>Особенность</u>: один обмен элементов массива в памяти компьютера на одну итерацию.

$$\begin{cases} T(n) = C_1 n + T(n-1), n \ge 2 \\ T(1) = C_2 \end{cases}$$



#### Сортировка выбором

$$\begin{cases} T(n) = C_1 \cdot n + T(n-1), n \ge 2 \\ T(1) = C_2 \end{cases}$$

$$T(n) = \underbrace{C_1 n + T(n-1)}_{1-\breve{\mathsf{H}} \ \mbox{шаг}} = [T(n-1) = C_1(n-1) + T(n-2)] = \underbrace{C_1 n + C_1(n-1) + T(n-2)}_{2-\breve{\mathsf{H}} \ \mbox{шаг}} = [T(n-2) = C_1(n-2) + T(n-3)]$$

$$= \underbrace{C_1 n + C_1(n-1) + C_1(n-2) + T(n-3)}_{3-\breve{\mathsf{H}} \ \mbox{шаг}} = \cdots$$

$$\dots = \underbrace{C_1 n + C_1(n-1) + C_1(n-2) + \cdots + C_1(n-m+1) + T(n-m)}_{m-\breve{\mathsf{H}} \ \mbox{шаг}} = \underbrace{\begin{bmatrix} T(n-m) = T(1) \\ n-m = 1; m = n-1 \end{bmatrix}}_{(n-1)-\breve{\mathsf{H}} \ \mbox{шаг}} = \underbrace{C_1 n + C_1(n-1) + C_1(n-2) + \cdots + C_1 \cdot 2 + T(1)}_{(n-1)-\breve{\mathsf{H}} \ \mbox{шаг}} = \underbrace{C_1 n + C_1(n-1) + C_1(n-2) + \cdots + C_1 \cdot 2 + T(1)}_{(n-1)-\breve{\mathsf{H}} \ \mbox{шаг}} = \underbrace{(n+2)}_{2} \cdot (n-1) \cdot C_1 + C_2$$

 $T(l) = O(l^2)$ ,  $l = \Theta(n)$  — алгоритм полиномиальный



#### Сортировка пузырьком

1	2	3	4	5	6	7	
2	3	7	14	70	0	1	<b>—</b>
0	2	3	7	14	70	1	<b>←</b>
0	1	2	3	7	14	70	<b> </b> ←
0	1	2	3	7	14	70	<b>—</b>
0	1	2	3	7	14	70	<b>←</b>
0	1	2	3	7	14	70	<b>←</b>
0	1	2	3	7	14	70	

На первой итерации просматриваем массив справа налево и при каждом шаге меньший из двух соседних элементов перемещается к левой позиции (обменами).

Теперь первый элемент стоит на своем месте.

Повторить описанные действия с оставшимися n-1 элементом.

Процесс завершается через n-1 итерацию.

<u>Особенность</u>: на каждой итерации могут происходить многочисленные обмены элементов массива в памяти компьютера.

$$\begin{cases} T(n) = \mathsf{C}_1 \cdot n + T(n-1), n \ge 2 \\ T(1) = \mathsf{C}_2 \end{cases}$$

$$T(l) = O(l^2)$$
,  $l = \Theta(n)$  — алгоритм полиномиальный



#### Шейкерная сортировка

1	2	3	4	5	6	7
10	2	3	4	5	6	7
2	10_	3	4	5	6	7
2	3	4	5	6	7	10
2	3	4	5	6	7	10

#### Отличия от пузырьковой сортировки:

- 1. Чередование направлений просмотра массива: при движении справа налево «всплывает самый лёгкий», при движении слева направо «тонет самый тяжёлый».
- 2. Если при некотором проходе нет ни одного обмена, то сортировка досрочно завершается массив отсортирован.
- 3. Сужение области просмотра: фиксируется индекс последнего обмена и при движении в противоположную сторону движение начинается с этого индекса.

$$\begin{cases} T(n) = C_1 n + C_2 (n-1) + T(n-2), n \ge 2 \\ T(1) = C_3 \end{cases}$$

$$T(l) = O(l^2)$$
,  $l = \Theta(n)$  — алгоритм полиномиальный



#### Сортировка вставками (включением)

1	2	3	4	5	6	7
2	3	1	14	7	0	4
2	3	1	14	7	0	4
1	2	3	14	7	0	4
1	2	3	14	7	0	4
1	2	3	7	14	0	4
0	1	2	3	7	14	4
0	1	2	2	1	7	1/1

Пусть элементы  $a_1, a_2, \dots, a_{i-1}$  уже упорядочены на предыдущих итерациях (первоначально в качестве упорядоченной части можно взять первый элемент массива).

На очередной итерации надо взять  $a_i$  (первый элемент из ещё неупорядоченной части) и включить в нужное место упорядоченной последовательности:  $a_1, a_2, \dots, a_{i-1}$ . В результате первые i элементов массива будут упорядочены. Данный процесс называют *просеиванием* (выполняется прямое или двоичное включение).

$$\begin{cases} T(n) = T(n-1) + C_1 \cdot n, n \ge 2 \\ T(1) = C_2 \end{cases}$$

 $T(l) = O(l^2), l = \Theta(n)$  — алгоритм полиномиальный.

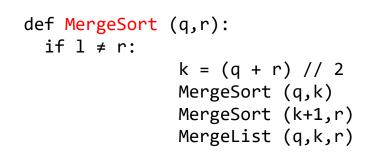


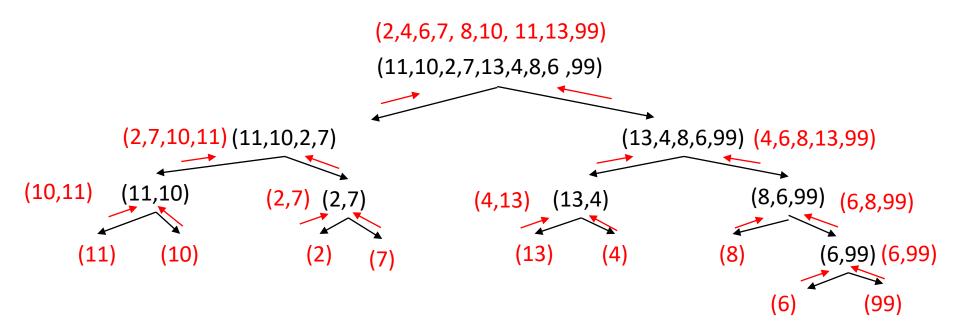
#### Сортировка слиянием

- Делим последовательность элементов на две части (границы q и r включаем; если сортируемая последовательность состояла из n элементов, то может содержать  $\lfloor n/2 \rfloor$  первых первая часть элементов, а вторая часть – оставшиеся; порядок следования элементов в каждой из полученных частей совпадает с их порядком следования в последовательности). Если исходной B последовательности только один элемент, TO деление не выполняем.
- 2. Сортируем отдельно каждую из полученных частей этим же алгоритмом.
- 3. Производим слияние отсортированных частей последовательности так, чтобы сохранилась упорядоченность.

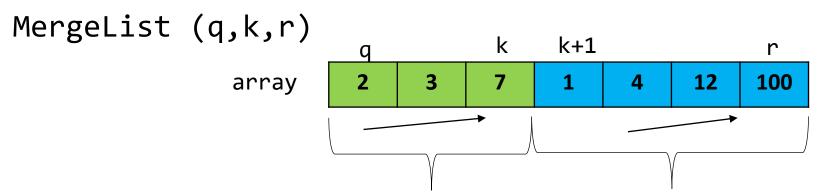
```
def MergeSort (q,r):
    if q ≠ r:
        k = (q + r) // 2
        MergeSort (q,k)
        MergeSort (k+1,r)
        MergeList (q,k,r)
```



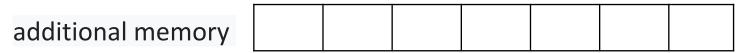








Вводим дополнительную память (список вывода), которая по размеру зависит от n.



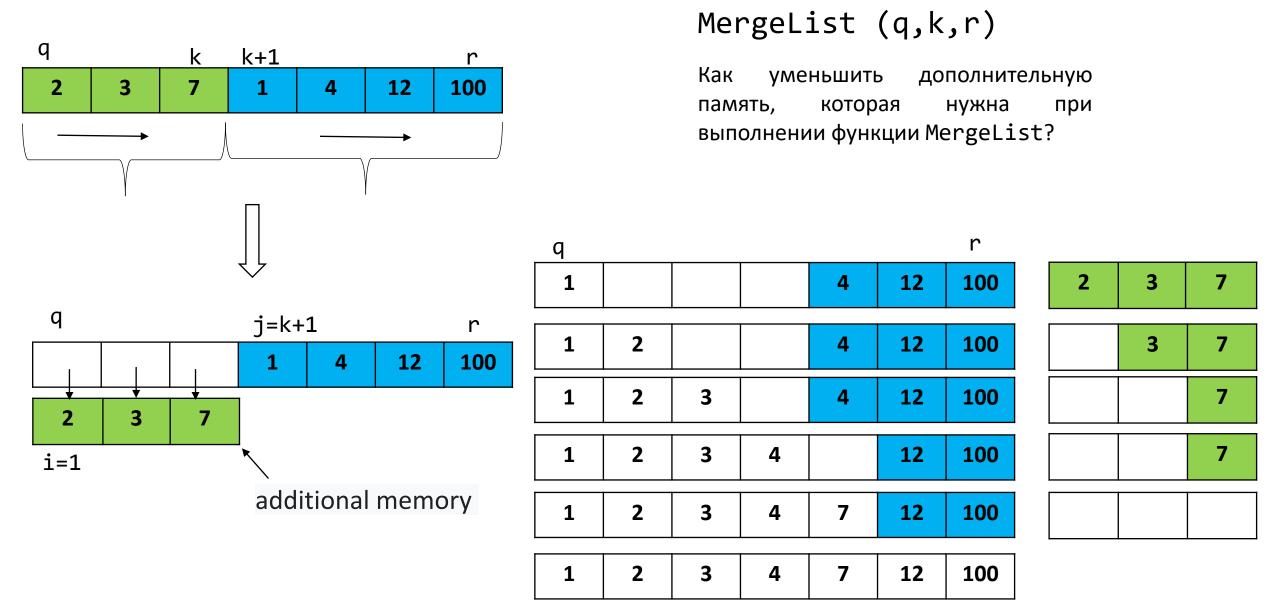
При слиянии двух упорядоченных частей, которые в исходном массиве занимают смежные области, сравниваем наименьшие элементы каждой из отсортированных частей и меньший из них отправляем в список вывода; повторяем описанные действия до тех пор, пока не исчерпается одна из частей; все оставшиеся элементы другой части пересылаем в список вывода.

additional memory	1	2	3	4	7	12	100	
-------------------	---	---	---	---	---	----	-----	--

Затем из дополнительной памяти пересылаем элементы в исходный массив, начиная с индекса q и заканчивая r (т.е. на позиции, которые в массиве занимали элементы рассмотренных частей).

	q						r
array	1	2	3	4	7	12	100





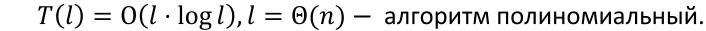


$$\begin{cases} T(n) = C_1 + 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) + C_2 \cdot n, n = 2^k, k \ge 1 \\ T(1) = C_3 \end{cases}$$

Решение:

$$T(n) = \underbrace{C_1 + 2 \cdot T\left(\frac{n}{2}\right) + C_2 \cdot n}_{1-\text{й шаг}} = \left[T\left(\frac{n}{2}\right) = C_1 + 2 \cdot T\left(\frac{n}{2^2}\right) + C_2 \cdot \frac{n}{2}\right] = \underbrace{2^0 \cdot C_1 + 2^1 \cdot C_1 + 2^2 \cdot T\left(\frac{n}{2^2}\right) + C_2 \cdot n + C_2 \cdot n = \cdots}_{2-\text{й шаг}} = \underbrace{C_1 \cdot (2^0 + 2^1 + \cdots + 2^{m-1}) + 2^m \cdot T\left(\frac{n}{2^m}\right) + m \cdot C_2 \cdot n}_{m-\text{й шаг}} = \underbrace{\left[T\left(\frac{n}{2^m}\right) = T(1)\right]}_{m-\text{й шаг}} = \underbrace{\left[T\left(\frac{n}{2^m}\right) = T(1)\right]}_{(\log_2 n) - \text{й шаг}} = \underbrace{\left[T\left(\frac{n}{2^m}\right) = T(1)\right]}_{(\log_2 n) - \text{in mar}} = \underbrace{\left[T\left(\frac{n}{2^m}\right) = T(1)$$

def MergeSort (1,r):
 if 1 ≠ r:
 k = (1 + r) // 2
 MergeSort (1,k)
 MergeSort (k+1,r)
 MergeList (1,k,r)





#### Быстрая сортировка Ч. Хоара (C.A.R. Hoare)

В **1960** году английский учёный Ч. Хоар разработал алгоритм «быстрой сортировки», который является наиболее популярным до настоящего времени.

Чарльз Энтони Ричард Хоар

Charles Antony Richard Hoare



<u>Дата рождения</u>: 11 января 1**934** года

Страна: Великобритания

Научная сфера: Информатика

Награды: Премия Тьюринга, медаль «Пионер компьютерной техники» Известен как разработчик «быстрой сортировки»

#### QuickSort (q,r)

Если  $q \ge r$  то QuickSort (q,r) завершает работу.

Если q < r то

```
def QuickSort(q, r):
    if q < r:
        p=Partition(q,r)
        QuickSort(q, p-1)
        QuickSort(p+1, r)</pre>
```

- 1. Выбирается разделитель (сепаратор, опорный элемент) (англ. pivot) некоторый элемент x из рассматриваемой области. Например, в качестве сепаратора можно выбрать первый элемент области, т.е. x = array[q].
- 2. Относительно сепаратора x массив разделим на три части (алгоритм Н. Ламуто): I часть - элементы строго меньше x (в array располагаются по индексам от q до p-1); II часть - элемент x (в array располагается по индексу p); III часть — элементы больше или равные x (в array располагаются по индексам от p+1 до r);
- 3. Рекурсивно вызываем алгоритм для первой и третьей части (если они не пустые):

QuickSort(q,p-1) QuickSort(p+1,r)

```
\frac{q}{} p-1 p p+1 r Элементы < x x Элементы \ge x
```

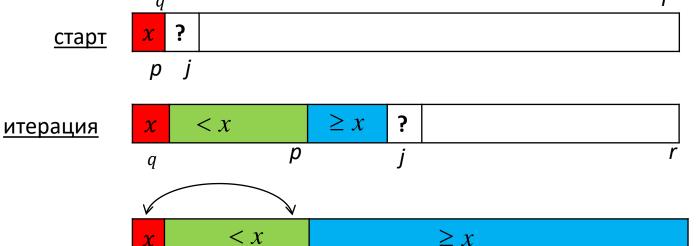
#### Разделение

(предложено Нико Ламуто)

В качестве сепаратора x выбираем первый элемент рассматриваемой области.

Относительно  $\boldsymbol{x}$  массив разделим на три части функцией **Partition:** 

- 1) в первой части окажутся все элементы, которые строго меньше x;
- 2) во второй части элемент x;
- 3) в третьей части больше или равные x.



```
\phiиниш q > x > x
```

p

```
def QuickSort(q, r):
    if q < r:
        p=Partition(q,r)
        QuickSort(q, p-1)
        QuickSort(p+1, r)</pre>
```

```
def Partition (q,r):
x = array[q]
 p=q
j = p + 1
while j<=r:
    if array[j] >= x:
           j+=1
     else: # array[j]<x</pre>
          p + = 1
          array[p]↔array[j]
          j+=1
 array[l]⇔array[p]
return p
```



#### Разделение

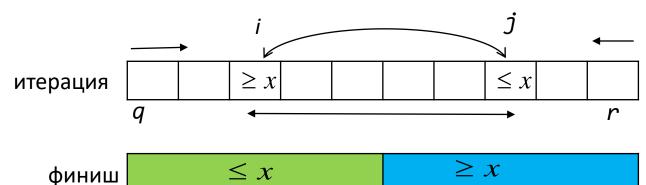
(предложено Чарльзом Хоаром)

В качестве сепаратора x будем выбирать первый элемент рассматриваемой области.

Относительно сепаратора x массив разделим на две части функцией **Hoare\_Partition**:

- (1) в первой части окажутся все элементы, которые равны или меньше  $\boldsymbol{x}$  (зелёная заливка);
- (2) во второй— элементы, которые равны или больше x (синяя заливка).

j j+1



```
Hoare_Partition (A,q,r)
x \leftarrow a[q]
i \leftarrow q-1
j \leftarrow r+1
while TRUE
do repeat j \leftarrow j-1
untile a[j] \leq x
repeat i \leftarrow i+1
untile a[i] \geq x
if i < j
then a[i] \leftrightarrow a[j]
else return j
```

В результате разделения будет сформирован индекс j, для которого справедливы неравенства:

$$q \le j < p$$

и каждый элемент подмассива A[q..j] не превышает значений каждого элемента подмассива A[j+1..r].



### Исходный алгоритм разделения, предложенный Ч. Хоаром

Hoare\_Partition

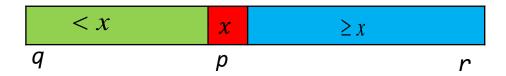


#### Худший случай:

например, все данные различны и упорядочены, например, по возрастанию. Тогда в качестве сепаратора на каждом этапе разделения будет выбираться минимальный элемент и сортируемая область сократится только на 1 элемент.

## Версия алгоритма разбиения, предложенная Нико Ламуто

Partition



#### Худший случай:

например, все данные одинаковы или упорядочены, например, по возрастанию. Сортируемая область в каждом из случаев сократится только на 1 элемент.



#### Худший случай

$$\begin{cases} T(n) = C_1 + C_2 \cdot n + T(n-1), n \ge 2 \\ T(1) = C_3 \end{cases}$$

Время работы QuickSort в худшем случае:

$$T(l) = O(l^2), l = \Theta(n)$$

**Среднее время** работы алгоритма **QuickSort по всем возможным наборам входных данны**х :

$$T(l) = O(l \cdot \log l), l = \Theta(n).$$

деление на классы идёт на каждом этапе разделения Partition, а класс характеризуется той позицией p, куда будет помещён сепаратор после того, как будет произведено разделение



Если на каждом этапе разделения в качестве сепаратора выбирать средний по значению элемент (медиана) и делать это за линейное от количества элементов массива время, то время работы алгоритма сортировки QuickSort в худшем случае:

$$\begin{cases} T(n) = \mathsf{C}_1 \cdot n + \mathsf{C}_2 \cdot n + 2T\left(\frac{n}{2}\right), n \ge 2^k, k \ge 2 \\ T(1) = \mathsf{C}_3 \end{cases}$$

$$T(l) = O(l \cdot \log l), l = \Theta(n).$$



#### C++ std::sort()

Основой служит алгоритм быстрой сортировки — модифицированный QuickSort, он же **IntroSort** (*интроспективная сортировка*) разработанный специально для STL (1997 г., Дэвид Мюссер).

В качестве опорного элемента выбирается «медиана и трёх»: средний по значению элемент из первого, последнего и центрального элемента сортируемой области.

Если в сортируемом фрагменте число элементов < 16, то фрагмент сортируется методом вставки **InsertionSort** (сортировка вставками устойчива, работает в худшем случае за  $O(n^2)$  и для больших массивов не используется, но на малых длинах эффективна ввиду простоты реализации).

Если в сортируемом фрагменте число элементов  $\geq 16$ , то выполняется модифицированный QuickSort: если глубина рекурсии превысила некоторое пороговое значение, например,  $1.5 \cdot \log_2(n)$ , где n- длина всего массива, то рекурсивные операции прекращаются и данный фрагмент сортируется пирамидальным методом **HeapSort** в чистом его виде (сортировка кучей в худшем случае работает за  $0(n \cdot \log n)$ , не устойчива).



#### Java java.util.Collections.sort()

Сортировка реализована на базе сортировки слиянием **MergeSort**, которая выбрана разработчиками из-за её устойчивости (показывает лучшую производительность по сравнению с другими устойчивыми алгоритмами сортировками, например, таким алгоритмом, как «пузырёк»).

#### Python sort() и sorted()

Функции в Python реализуют алгоритм **TimSort** (опубликован в 2002 году американским учёным Тимом Петерсом Tim Peters), основанный на сортировке слиянием **MergeSort** и сортировке вставкой **InsertionSort**. Основная идея алгоритма: по специальному алгоритму входной массив разделяется на подмассивы. Каждый подмассив сортируется сортировкой вставками. Отсортированные подмассивы собираются в единый массив с помощью модифицированной сортировки слиянием (<a href="https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=Timsort">https://neerc.ifmo.ru/wiki/index.php?title=Timsort</a>)



## Алгоритмы нахождения k-го наименьшего элемента

#### Определение

Элемент, который стоит на k —месте в отсортированном по не убыванию массиве, называется k—м наименьшим элементом (k—й порядковой статистикой).

Например, для массива

	1	2	3	4	5	6	8
a[i]	2	3	7	1	40	12	100

если k = 4, то k-й наименьший элемент равен 7:

	1	2	3	4	5	6	8
$a[i]^{\text{copt.}}$	1	2	3	7	12	40	100
	_						<b>→</b>

#### Определение

Если n — нечётно то **медианой** (англ. median) массива из n элементов называется такой его элемент, который стоит на месте  $k = \left\lfloor \frac{n+1}{2} \right\rfloor$  в упорядоченном массиве.

	1	2	3	4	5	
a[i]	2	3	7	1	40	
						_

Если n — чётно, то **нижней медианой** массива из n элементов называют называется такой его элемент, который стоит на месте  $k = \left\lfloor \frac{n+1}{2} \right\rfloor$  в упорядоченном массиве.

Если n — чётно, то **верхней медианой** массива из n элементов называют называется такой его элемент, который стоит на месте  $k = \left\lceil \frac{n+1}{2} \right\rceil$ в упорядоченном массиве.

	1	2	3	4	5	6	_	1	2	3	4	5	6
a[i]	2	3	7	1	40	12	$a[i]^{\text{copt.}}$	1	2	3	7	12	40
		•	•		•		-		нижн меді	ı	•	ерхняя иедиана	

Если не оговорено иное, то медианой массива из n элементов будем считать нижнюю медиану, т.е. для любой чётности n полагаем  $k = \left| \frac{n+1}{2} \right|$ .

#### Алгоритм 1.

Отсортируем массив, например, сортировкой слиянием.

Возьмём в отсортированном массиве элемент по индексу k.

Время работы алгоритма 1 в худшем случае  $\Omega(n \cdot \log n)$ .

#### Алгоритм 2

Изначально q=1, r=n, в качестве опорного элемента x возьмем первый элемент рассматриваемой области (в рандомизированной версии опорный элемент сначала выбирается случайным образом (random sampling) среди элементов с индексами от q до r, а затем он меняется с первым элементом рассматриваемой области).

Относительно x выполняется разделение массива на отрезке  $\left[q,r\right]$ 

#### Случай 1.

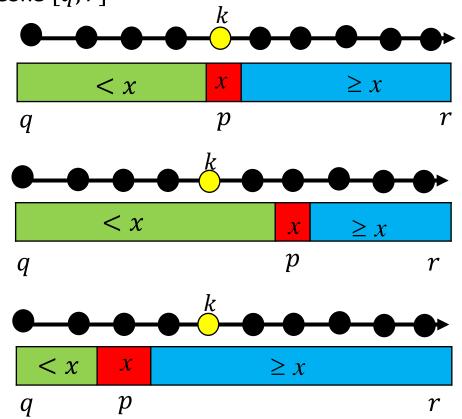
Если k = p - q + 1, то опорный элемент x -ответ.

#### Случай 2.

Если k , то продолжаем рекурсивно поиск <math>k-го наименьшего элемента на отрезке [q, p - 1].

#### Случай 3.

Если k>p-q+1, то продолжаем рекурсивно поиск k-го наименьшего элемента на отрезке [p+1,r], полагая k=k-(p-q+1).



Время работы детерминированного алгоритма в худшем случае  $\Omega(n^2)$  (например, на каждом шаге в качестве опорного элемента выбирался максимальный элемент рассматриваемой области, что приводило к тому, что каждый раз рассматриваемая область уменьшалась только на один элемент).

Рандомизированный алгоритм в среднем алгоритм работает хорошо за время  $\mathbf{O}(n)$ .

#### Алгоритм 3. BFPRT- алгоритм (1973 г. Manual Blum, Robert W. Floyd, Vaughan R. Pratt, Ronald L. Rivest и Robert Endre Tarjan)

- 1. Разбиваем исходный массив A из n элементов на  $\left[\frac{n}{5}\right]$  групп по 5 элементов в каждой и ещё одну группу, в которой оставшиеся  $n\ mod\ 5$  элементов (если число элементов кратно 5, то эта группа пустая). Каждую группу сортируем и находим её медиану. Это требует времени  $C_1\cdot n$ .
- 2. Из найденных на шаге 1 медиан строим последовательность M длины  $\left\lceil \frac{n}{5} \right\rceil$  (жёлтая заливка) и этим же алгоритмом рекурсивно находим её медиану x. Время  $-T\left(\left\lceil \frac{n}{5} \right\rceil \right)$ .
- 3. Элемент x выбираем в качестве опорного элемента и выполняем процесс разделения исходного массива A из n элементов. Это требует времени  $C_2 \cdot n$ .

Для простоты рассуждений будем считать, что все элементы различны. Тогда количество элементов, которые < x (зелёная область) :

$$\geq 3 \cdot \left( \left[ \frac{1}{2} \cdot \left[ \frac{n}{5} \right] \right] - 2 \right) \geq \frac{3n}{10} - 6,$$

аналогично, в синей области, имеется  $\geq \frac{3n}{10} - 6$  элементов, величины которых > x.

4. По аналогии с алгоритмом 2, либо завершаем алгоритм, либо отбрасываем одну из частей и решаем рекурсивно задачу поиска искомого элемента за время, не превышающее величины  $T\left(\frac{7\cdot n}{10}+6\right)$ .

20	25	15	6	1	7	14	27		^
21	26	18	8	2	14	16	29	9	
34	28	24	10	3	23	17	30	11	
37	38	36	13	4	24	35	31	12	
46	39	42	44	5	25	40	41/	33	

1	6		14	7	15	25	27	20
2	8	9	16	14	18	26	29	21
3	<mark>10</mark>	<mark>11</mark>	<mark>17</mark>	<i>x</i> = 23	<mark>24</mark>	<mark>28</mark>	<mark>30</mark>	34
4	13	12	35	24	36	38	31	37
5	44	33	40	25	42	39	41	46

$$T(n) \le C_1 \cdot n + T\left(\left\lceil \frac{n}{5} \right\rceil\right) + C_2 \cdot n + T\left(\frac{7 \cdot n}{10} + 6\right)$$

Время работы алгоритма в худшем случае  $\mathsf{O}(n)$  .

# Алгоритм лексикографической сортировки (сортировка «вычёрпыванием»)

#### Определения

Задано некоторое конечное непустое множество символов  $\Sigma$ , называемое алфавитом ( $|\Sigma|$  — мощность алфавита).

Строка — произвольная конечная последовательность символов из алфавита:  $T = (t_0, t_1, ..., t_{n-1}), t_i \in \Sigma.$ 

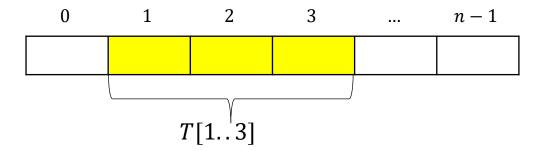
Пусть Σ– множество букв латинского алфавита, тогда, например,

та, тогда, например, 
$$T = (a, b, a, c, a, b, a)$$
.

#### Латинский алфавит

#### Подстрока – непрерывная последовательность строки

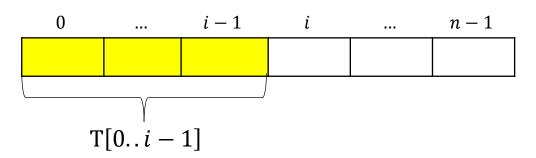
$$T[i..j] = (t_i, t_1, ..., t_j), t_i \in \Sigma.$$



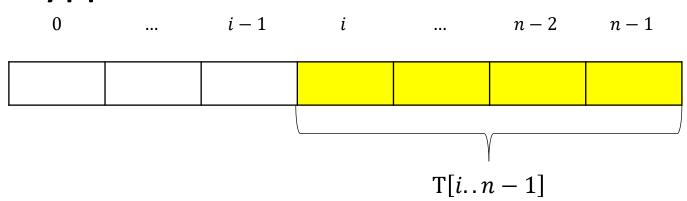
Если не оговорено иное, то при i>j считаем, что подстроки  $\mathrm{T}[i\mathinner{.\,.} j]$  не существует.



Подстрока T[0..i-1], которая состоит из первых i символов строки, называется **префиксом** (T[0..i-1] - префикс длины i).



Подстрока T[i..n-1], которая состоит из последних n-i символов строки, называется i-ым **суффиксом**.



Собственный суффикс/префикс - не совпадающий со всей строкой.



Пусть С – некоторое множество, на котором задан < - линейный порядок.

**Лексикографическим порядком** на множестве С называют такое продолжение отношения  $\prec$  (предшествования) на кортежи (списки) элементов из С, при котором  $(s_1, s_2, ..., s_p) \prec (t_1, t_2, ..., t_q)$  означает выполнение одного из условий:

1) существует такое целое j, что  $s_j < t_j$  и для всех i < j справедливо  $s_i = t_i$  ;

2) 
$$p \le q$$
 и  $s_i = t_i$  при  $1 \le i \le p$ .

Предположим, что элементы кортежей заключены в интервале от 'a' до 'z', т.е. C — множество букв латинского алфавита  $\Sigma$  и

$$(a < b < c < \cdots < z)$$
.

Тогда лексикографический порядок кортежей: aaaa < aab < b < ba < baa < baaab < c.

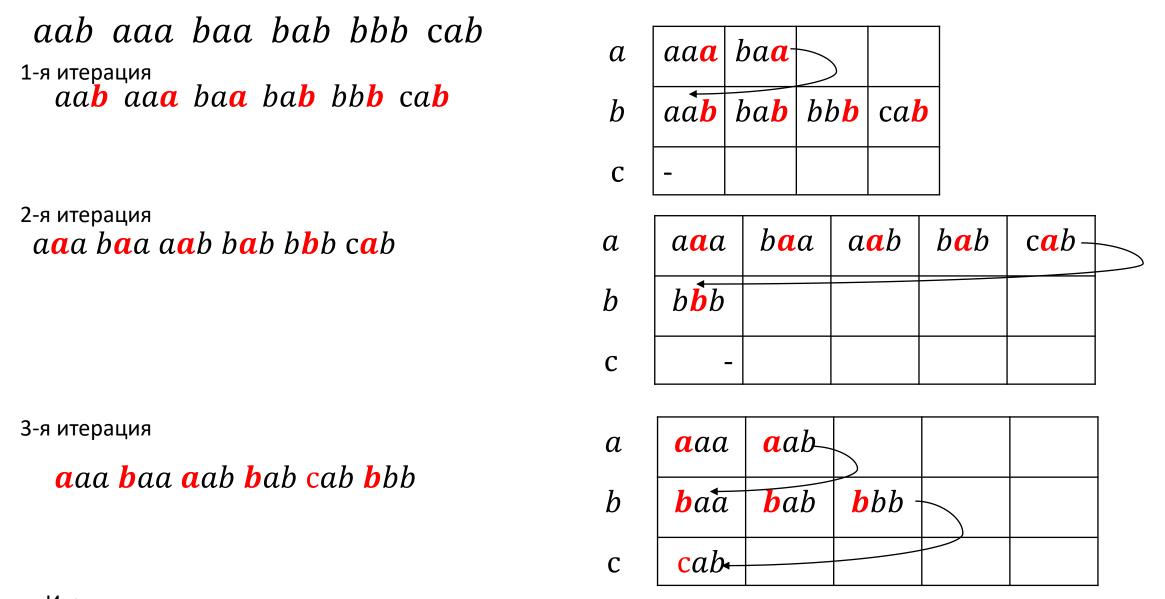
Предположим, что все **кортежи имеют одинаковую длину** k, число кортежей равно n, а индексы элементов кортежей изменяются от 0 до k-1:

$$T^{j} = (t_{0}^{j}, t_{2}^{j}, \dots, t_{k-1}^{j}), j = 0, \dots, n-1.$$

- 1. Создадим очередь для сортировки, куда добавим все рассматриваемые кортежи.
- 2. Организуем количество очередей (**«черпаков»**), равное количеству букв в алфавите, предположим, что число **«черпаков"** m.

#### 3. Выполним k итераций:

- на i-ой итерации идет сортировка по (k-i) ой компоненте каждого кортежа, т.е. некоторый кортеж  $t^j$  удаляется из исходной очереди для сортировки и добавляется в «черпак», который соответствует символу  $t_{k-i}^j$ ;
- после того, как очередь для сортировки станет пустой, формируем новую очередь для сортировки, путём переписывания (удаления и добавления) элементов всех непустых «черпаков2, начиная с «черпака2, который соответствует символу 'a', и заканчивая 'z'.



Итог:

$$aaa \prec aab \prec baa \prec bab \prec bbb \prec cab$$

Время работы алгоритма лексикографической сортировки кортежей одинаковой длины:



n — число кортежей одинаковой длины k ,  $|\Sigma|$  — число различных симолов в кортежах.

Предположим, что **кортежи имеют разную длину**, число кортежей — n, а индексы элементов j-го кортежа изменяются от 0 до $\left|T^{j}\right|-1$ :

$$T^{j} = (t_{0}^{j}, t_{1}^{j}, ..., t_{|T^{j}|-1}^{j}), j = 0, ..., n-1.$$

Пусть  $l_{max}\,$  — длина самого длинного кортежа:

$$l_{max} = \max_{0 \le j \le n-1} |T^j|,$$

тогда число итераций алгоритма равно  $l_{max}$ .

На первой итерации в очередь для сортировки помещаются кортежи длины  $l_{max}$  и выполняется сортировка вычёрпыванием только по компоненте  $l_{max}-1$  рассматриваемых кортежей.

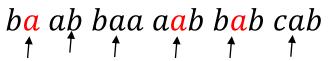
После этого в исходную очередь для сортировки заносятся сначала кортежи длины  $l_{max}-2$ , а затем добавляются элементы непустых сгенерированных «черпаков», начиная с элементов «черпака» который соответствует символу 'a', и заканчивая — 'z'.

На последующих этапах происходит сортировка по компоненте  $l_{max}-2, l_{max}-3, ..., 0$  аналогичным образом.

#### aab ba baa bab ab cab c

1-я итерация

2-я итерация



3-я итерация

C	<b>b</b> a	<b>b</b> aa	aab	<b>b</b> ab	<b>c</b> ab	ab
<b>†</b>	<b>†</b>	<b>†</b>	<b>†</b>	<b>†</b>	<b>†</b>	<b>†</b>

a	ba <mark>a</mark> -			
b	aab	bab	cab	
С				

a	ba	b <mark>a</mark> a	a <mark>a</mark> b	bab	cab_	
b	åb					
C						

aab	ab_		
<b>b</b> a	baa	bab_	
C←	cab		

 $aab \prec ab \prec ba \prec baa \prec bab \prec c \prec cab$ 

 $\boldsymbol{a}$ 

b

 $\mathbf{C}$ 

## Время работы алгоритма лексикографической сортировки кортежей разной длины:

 $|\Sigma|$  — число различных символов в кортежах.



Для сортировки n кортежей можно использовать, например, сортировку слиянием (**merge sort**).

Время работы алгоритма сортировки будет зависеть от того, как будут сравниваться два кортежа.

Пусть  $l_{max}$  — длина самого длинного кортежа.

Тогда непосредственное сравнение двух кортежей приведет к тому, что время работы алгоритма сортировки:

$$O(l_{max} \cdot n \cdot \log n)$$
.

Сортировка «вычёрпыванием»:

$$\Thetaigg(\sum_{i=0}^{n-1}ig|t^jig|+l_{max}\cdot|\Sigma|igg)$$
, где

n — число кортежей,

 $l_{max}$  — длина самого длинного кортежа,

 $|\Sigma|$  — число различных символов в кортежах.

### Внешняя сортировка



Предположим, что объем входных такой, что все данные не могут одновременно поместиться в основную (оперативную) память машины.

Сортировка данных, хранящихся во вторичной памяти, называется внешней сортировкой.



В различных языках программирования предусмотрен файловый тип данных, предназначенный для представления данных, хранящихся во вторичной памяти.

**Операционная система делит вторичную память на блоки одинакового размера**, а файл можно рассматривать, как связанный список блоков (размер блока зависит от ОС и обычно находится в пределах от 512 до 4 096 байт).

Базовая операция для файла – перенос одного блока в буфер, находящийся в основной памяти.

**Буфер** — зарезервированная область **в основной памяти, размер которой соответствует размеру блока** (может резервироваться память под несколько буферов — *буферный пул*).

Блоки считываются в том порядке, в котором они появляются в списке блоков: считывается в буфер первый блок, затем он заменяется на второй блок (при этом предыдущее содержимое буфера теряется) и т.д.

Процесс записи файла также можно рассматривать, как процесс создания файла в буфере: когда записи «заносятся» в файл, фактически они помещаются в буфер для этого файла — непосредственно за записями, которые находятся там. Если очередная запись не помещается в буфер целиком, то содержимое буфера копируется в свободный блок вторичной памяти, который присоединяется к списку блоков для данного файла.



Природа устройств вторичной памяти такова, что время, необходимое для поиска блока и считывания его в основную память, достаточно велико в сравнении со временем, которое требуется для обработки данных, содержащихся в этом блоке.

Под «бездействием» компьютера будем понимать периоды ожидания, пока блок будет прочитан в основную память или записан из основной памяти во внешнюю.

Поэтому, оценивая время работы алгоритмов, в которых используются данные, хранящиеся в виде файлов, в первую очередь надо учитывать количество обращений к блокам, т.е. сколько раз мы считываем в основную память или записываем блок во вторичную память. При этом размер блока в ОС фиксирован и мы не можем его изменить для ускорения алгоритма.

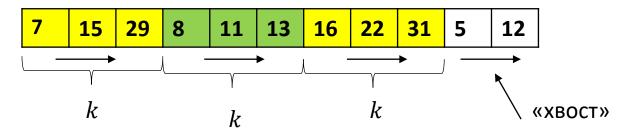
Мера качества алгоритма, работающего с внешней памятью – количество обращений к блокам памяти.

## Алгоритм внешней сортировки слиянием (двухпутёвое слияние)

Предположим, что нужно отсортировать n записей .

Файл организуется в виде постепенно увеличивающихся серий, т.е. последовательностей записей  $r_1, r_2, \dots, r_k$ , таких, что  $r_i \le r_{i+1}, 1 \le i < k$ .

В примере последовательность целых чисел организована в виде серий длины k=3.

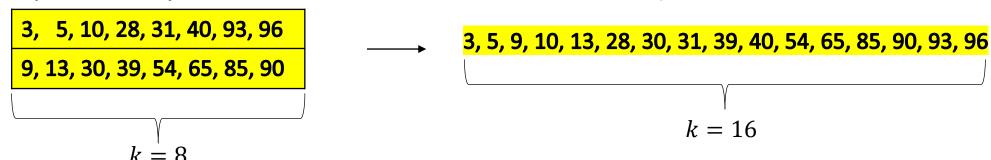


Предположим, что заданы два файла  $f_1$  и  $f_2$  , которые организованы в виде серий длины k и для которых выполняются следующие условия:

- 1) количество «серий», включая «хвосты» в  $f_1$  и  $f_2$  отличаются не больше, чем на 1;
- 2) только один из файлов  $f_1$  или  $f_2$  может иметь «хвост»;
- 3) файл с «хвостом» имеет не меньше серий, чем другой файл.

Первоначально можно разделить все n записей, которые надо отсортировать, на два исходных файла  $f_1$  и  $f_2$  (желательно, чтобы записей в этих файлах было поровну), считаем, что каждый файл состоит из серий длины k=1.

В последующем, когда будем говорить про <u>объединение серий длины k</u>, то при этом предполагается, что выполняется слияние двух серий длины k в серию длины  $2 \cdot k$  (т.е. из двух упорядоченных последовательностей длины k получаем упорядоченную последовательность длины  $2 \cdot k$ ).



### **АЛГОРИТМ**

i=0 число фаз (итераций) алгоритма k=1 длина серии  $f_1$  и  $f_2$  исходные файлы  $g_1$  и  $g_2$  результирующие файлы пустые

#### пока $2^i < n$ выполнять следующие действия:

- $\checkmark$  пока не закончится один из исходных файлов, считываем из  $f_1$  и  $f_2$  серии длины k, объединяем их в серию длины  $2 \cdot k$  и записываем её в один из результирующих файлов  $g_1$  или  $g_2$  (переключаясь последовательно между результирующими файлами, можно добиться того, что они будут удовлетворять условиям (1-3);
- $\checkmark$  если оба файла  $f_1$  и  $f_2$  одновременно стали пустыми, то ничего не делать, иначе переписать «хвост» у оставшегося непустого файла в тот результирующий файл, куда бы шла запись очередной серии длины  $2 \cdot k$ ;
- $\checkmark k = 2 \cdot k;$
- $\checkmark i = i + 1;$
- ✓ в качестве исходных рассматриваем результирующие файлы, а в качестве результирующих исходные.

Если  $n=2^k$ , то после k-й фазы один из результирующих файлов будет пустым, а второй будет содержать единственную серию длины n, т.е. будет отсортирован.

Если  $n < 2^k$ , то после k-й фазы один из результирующих файлов будет пустым, а второй будет содержать «хвост» длины n, т.е. будет отсортирован.

$$n = 16 (=2^4)$$

начальная фаза
$k=2^0$ (длина серии)

$f_1$	28	3	93	10	54	65	30	90
$f_2$	31	5	96	40	85	9	39	13

первая фаза 
$$k = 2^1$$

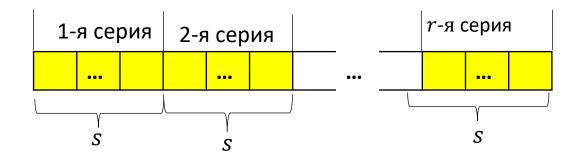
вторая фаза 
$$k=2^2$$

третья фаза 
$$k = 2^3$$

четвёртая фаза 
$$k = 2^4$$

Для ускорения можно начинать работу не с серий длины 1, а с серий длины s>1.

Серии длины s можно сформировать на начальном этапе: считывать в оперативную память сразу по s элементов (некоторое разумное число элементов, которое можно одновременно хранить в памяти), сортировать их алгоритмом внутренней сортировки за  $O(s \cdot \log s)$ , поочерёдно сохранять серии длины s в файлы  $f_1$  и  $f_2$ .



Так как общее число серий на начальном этапе:  $r = \lceil n/s \rceil$ , то время выполнения этапа:

$$O(r \cdot s \cdot \log s) = O(n \cdot \log s).$$

$$r = \lceil n/s \rceil < n/s + 1, s \cdot r < n + s < 2 \cdot n$$
  
$$r = \lceil n/s \rceil \ge n/s, s \cdot r \ge n$$

Количество фаз алгоритма внешней сортировки слиянием  $-\lceil \log_2 r \rceil$ , так как после каждой фазы число серий уменьшается в двое (изначально r серий).

Подсчитаем общее число сравнений алгоритма, учитывая, что при объединении двух серий длины k выполняется  $(2 \cdot k - 1)$  сравнение:

на первой фазе объединялись серии длины s, число объединений не более, чем  $r/2^1$ , поэтому надо выполнить не более, чем

$$\frac{r}{2^1} \cdot (2^1 \cdot s - 1)$$
 сравнений

на второй фазе объединялись серии длины  $2^1 \cdot s$ , число объединений не более, чем  $r/2^2$ , поэтому надо выполнить не более, чем

$$\frac{r}{2^2} \cdot (2^2 \cdot s - 1)$$
 сравнений

и так далее ....

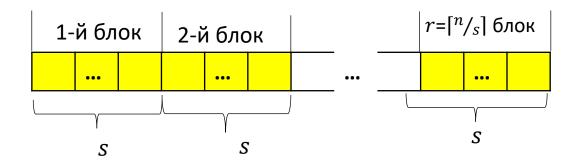
$$\sum_{i=1}^{\lceil \log_2 r \rceil} \left( r \cdot s - \frac{r}{2^i} \right) = r \cdot s \cdot \lceil \log_2 r \rceil - r \cdot \sum_{i=1}^{\lceil \log_2 r \rceil} \frac{1}{2^i} \approx n \cdot \log_2 r - r.$$

Тогда время алгоритма в целом, включая начальный этап:

$$O(n \cdot \log s) + O(n \cdot \log r) = O(n \cdot \log(s \cdot r)) = O(n \cdot \log n).$$

Мера качества алгоритма, работающего с внешней памятью — количество обращений к блокам памяти, поэтому подсчитаем **общее число чтения блоков.** 

Предположим, что максимальное число элементов, которые могу одновременно храниться в оперативной памяти, равно s и на начальном этапе мы прочитали r таких блоков.



На каждой фазе при объединении двух серий мы могли считывать из каждого файла только блоки размера  $^{S}/_{2}$  , а так как считать нужно все данные, то общее число считываний блоков на одной фазе:

$$\frac{n}{s_{/2}}=2\cdot r.$$

Так как количество фаз  $-[\log_2 r]$ , то общее число чтения блоков:

$$2 \cdot r \cdot \lceil \log_2 r \rceil = \mathbf{O}(\mathbf{r} \cdot \mathbf{log} \, \mathbf{r}).$$

### Минимизация полного времени

Предположим, что файлы организованы в виде серий размер которых намного превышает размер блока (буфера оперативной памяти), поэтому, чтобы объединить две такие серии, надо прочитать несколько блоков из каждого файла.

### Каков порядок считывания блоков из файлов?

Порядок считывания блоков из фалов можно организовать так: определить, у какой из двух серий будут первой выбраны все её записи, находящиеся в данный момент в основной памяти (для каждого файла будем хранить ключ последней записи последнего блока, считанного из файла), и пополнять запас записей именно для этой серии.

Если какая-то серия себя исчерпала, то очередной блок считывается из не исчерпавшей себя серии.

Наличие одного канала по обмену данными между основной памятью и внешними устройствами – «узкое место», которое будет тормозить работу системы в целом.

Увеличим число каналов связи?

Предположим, что существует  $2 \cdot m$  дисководов, каждый из которых имеет свой канал доступа к основной памяти:

$$f_1, f_2, f_3, ..., f_m$$
  
 $g_1, g_2, g_3, ..., g_m$ 

## Многоканальная сортировка

Для выполнения  $2 \cdot m$  – *канальной сортировки* разместим на m дисководах m файлов, организованных в виде серий длины k:

$$f_1, f_2, f_3, \dots, f_m$$
.

Тогда можно прочитать m серий (по одной из каждого файла) и объединить их в одну серию длиной  $m \cdot k$  (для объединения серий можно использовать такие структуры данных, как «бинарная куча» или поисковые деревья и выполнить объединение за время  $O(\log m)$  на одну запись).

Затем серия помещается в один из выходных файлов:

$$g_1, g_2, g_3, ..., g_m$$
.

Если у нас имеется первоначально n записей, а после каждой фазы длина серии увеличивается в m раз, то после i-ой фазы серии будут иметь длину  $m^i$ .

Предположим, что

$$m^{i-1} < n \leq m^i$$

тогда

$$\log_m n \le i < \log_m n + 1,$$

следовательно, после  $\lceil \log_m n \rceil$  фаз все записи будут отсортированы.

## ЗАДАНИЯ



## Выполнить общую задачу в iRunner

Структуры данных

0.1. Бинарный поиск (уметь см. реализовать BinarySearch, LowerBound, UpperBound)



## ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ МАТЕРИАЛЫ



<u>Реализация сортировок в C++ и Python</u> (подготовлено студентами 2 курса ПИ, 2020 г.)





# Спасибо за внимание!