

Тема 2. Организация компьютерных систем

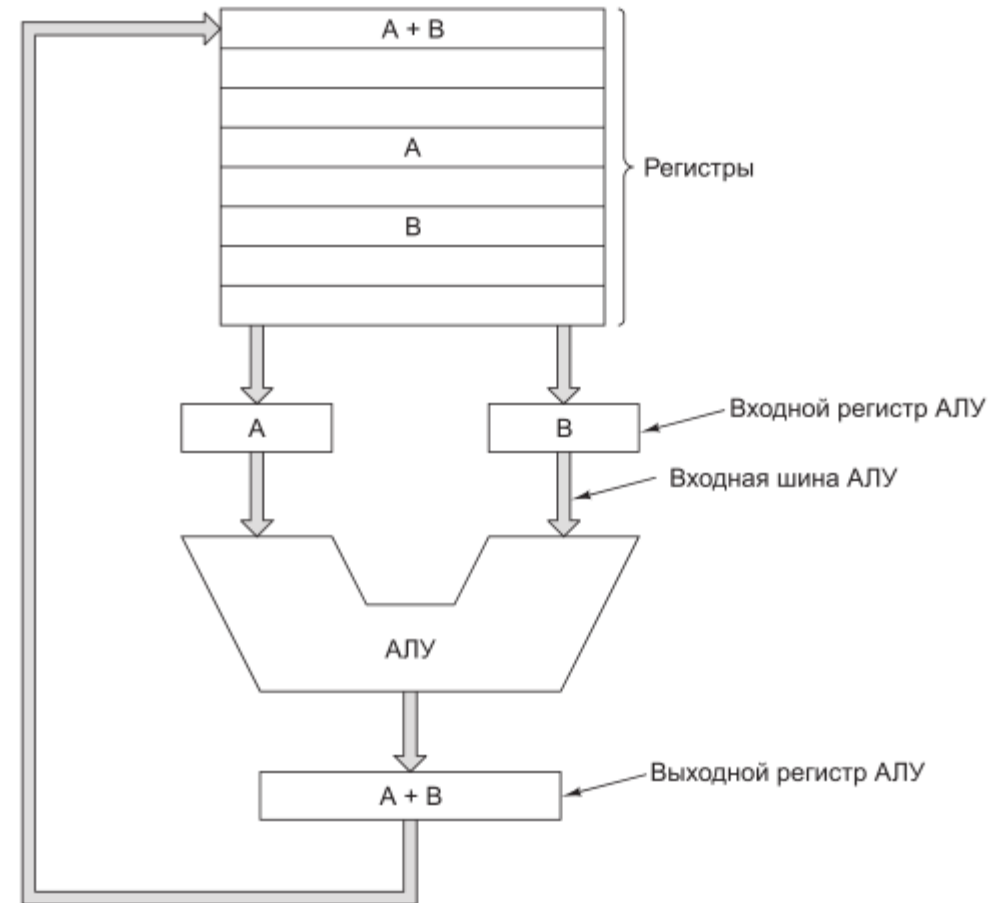
Организация конвейера.

Конфликты конвейерных систем.

Устройство ЦП

Выполнение команд (выборка – декодирование – выполнение)

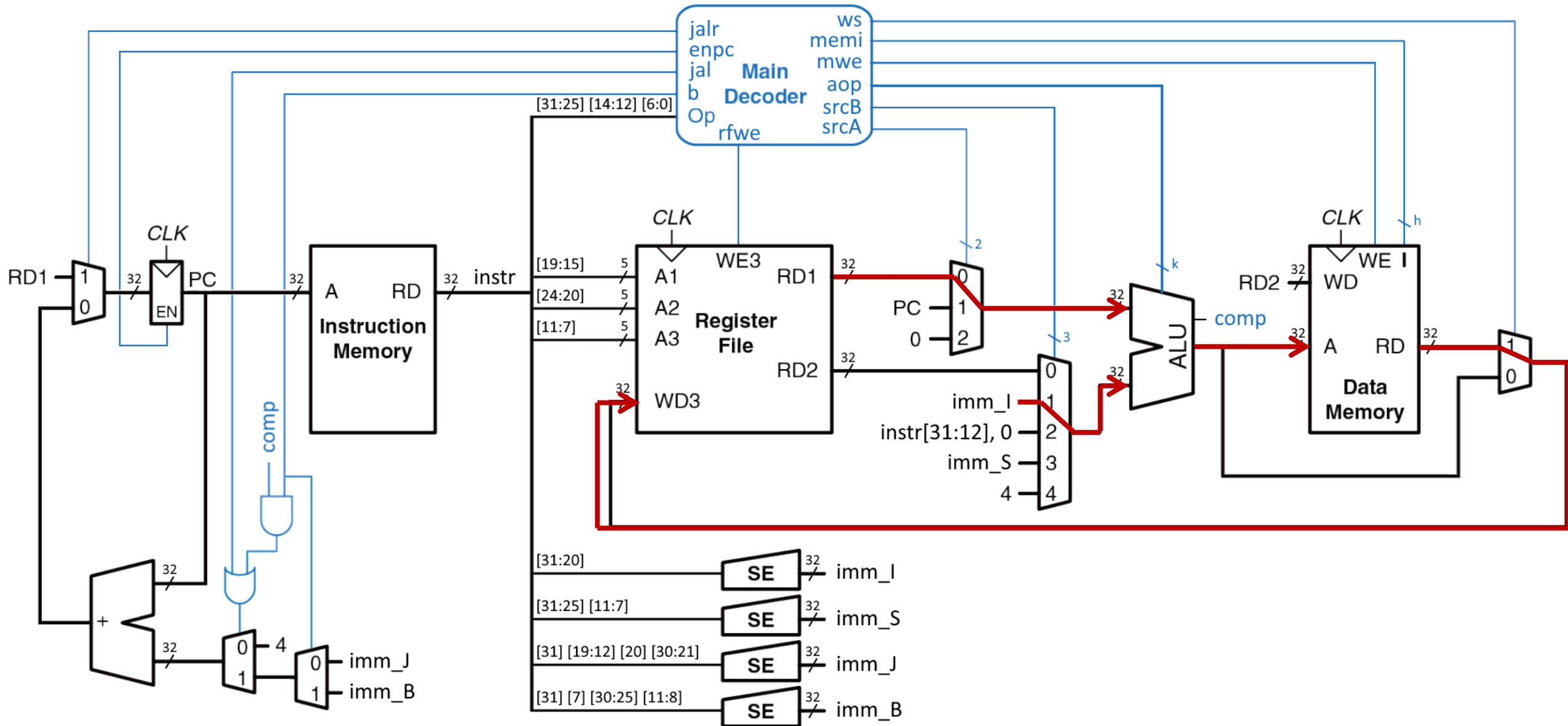
1. Вызывает следующую команду из памяти и переносит ее в регистр команд.
2. Меняет положение счетчика команд, который после этого указывает на следующую команду
3. Определяет тип вызванной команды.
4. Если команда использует слово из памяти, определяет, где находится это слово.
5. Переносит слово, если это необходимо, в регистр центрального процессора
6. Выполняет команду.
7. Переходит к шагу 1, чтобы начать выполнение следующей команды.



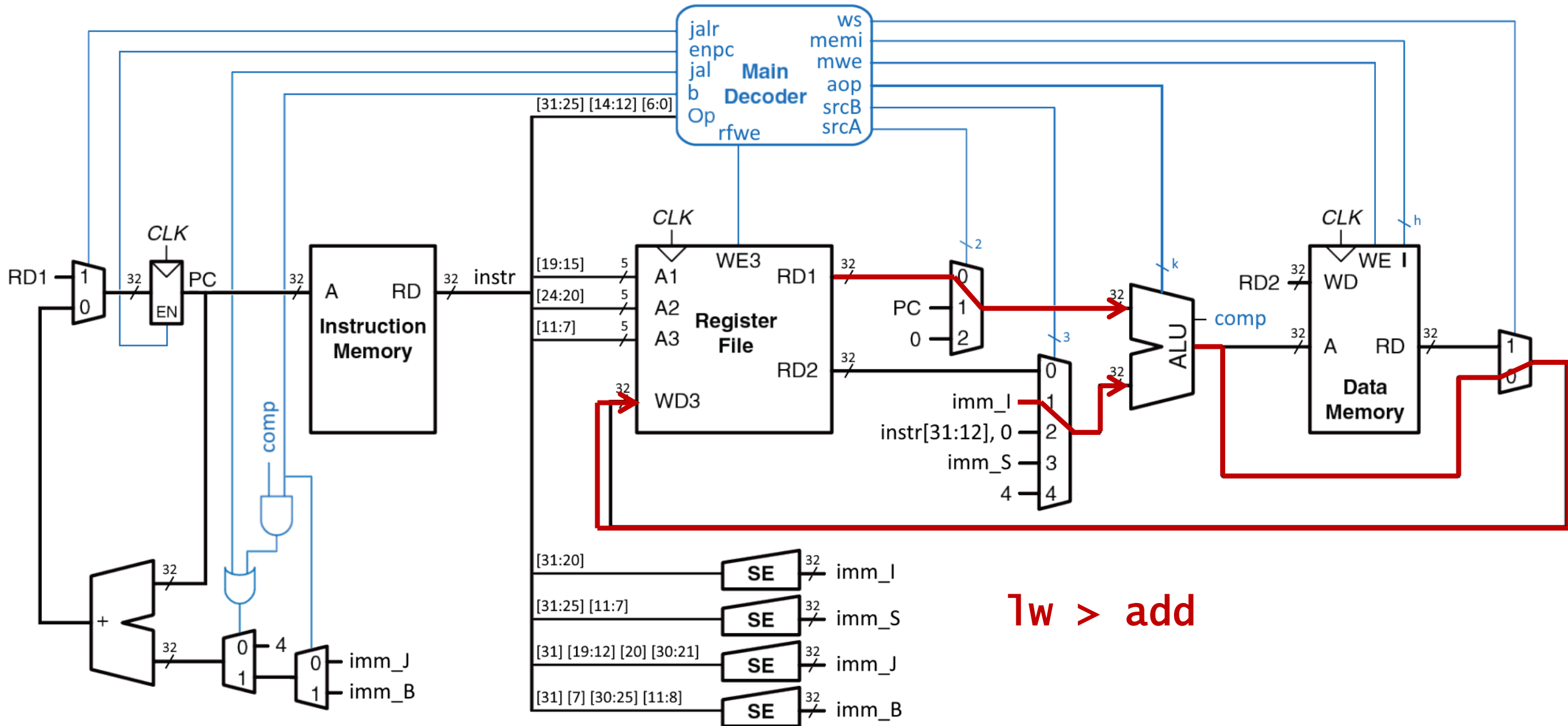
Микроархитектуры

- **Однотактная**
 - выполняет одну инструкцию за один такт

1w



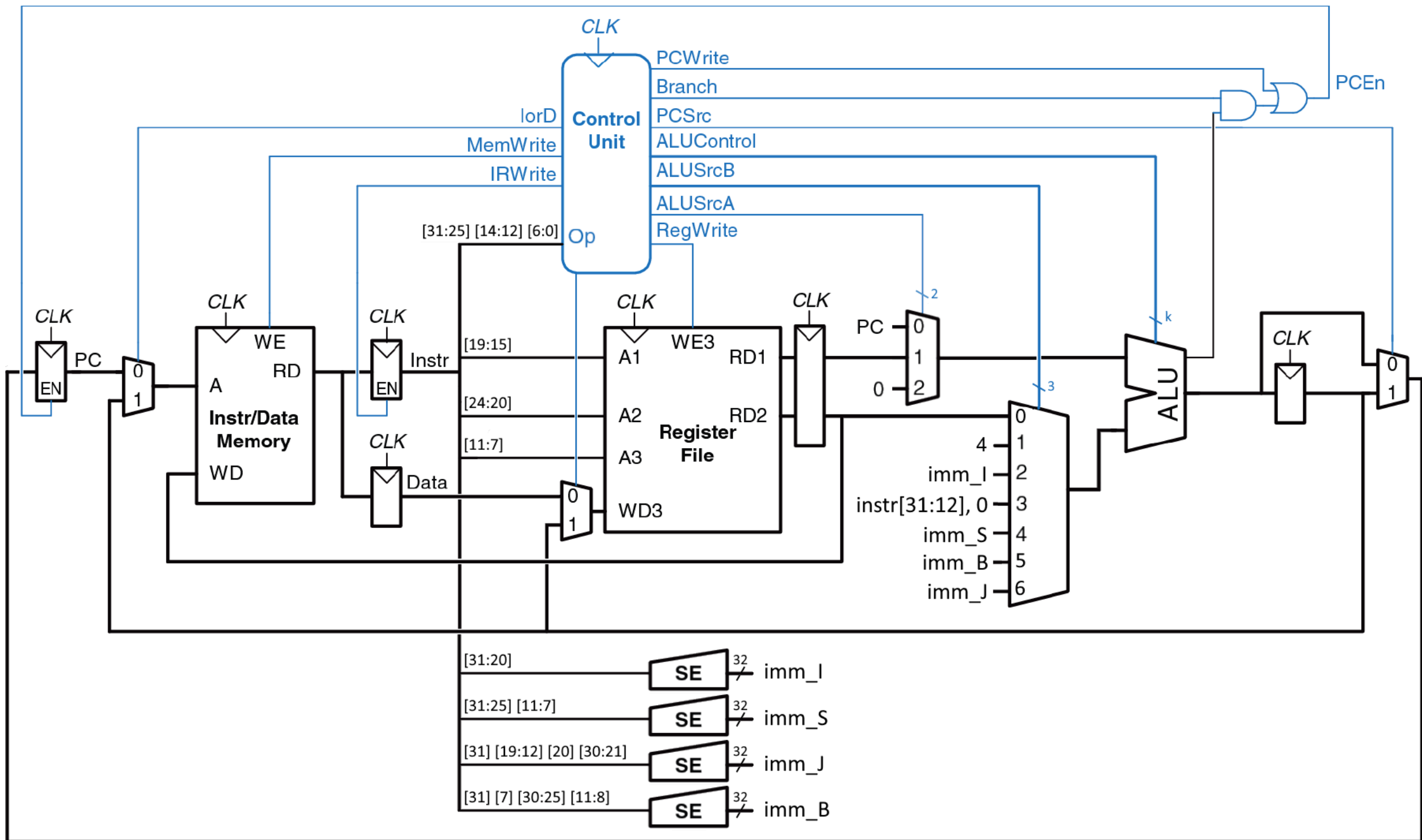
add



1w > add

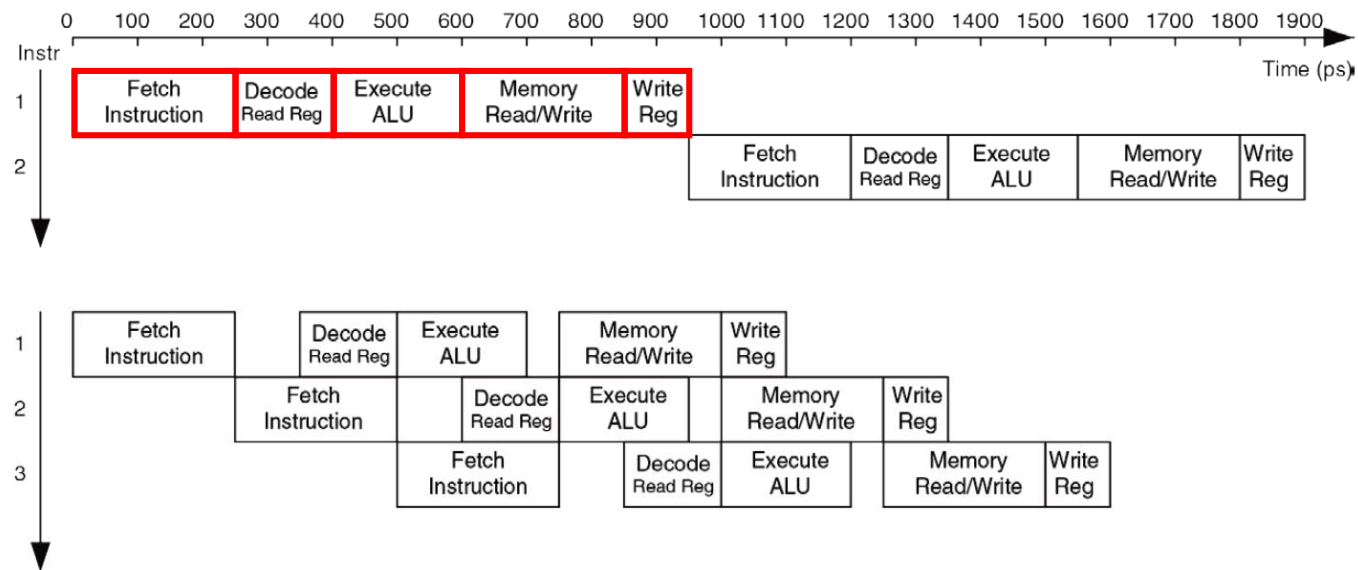
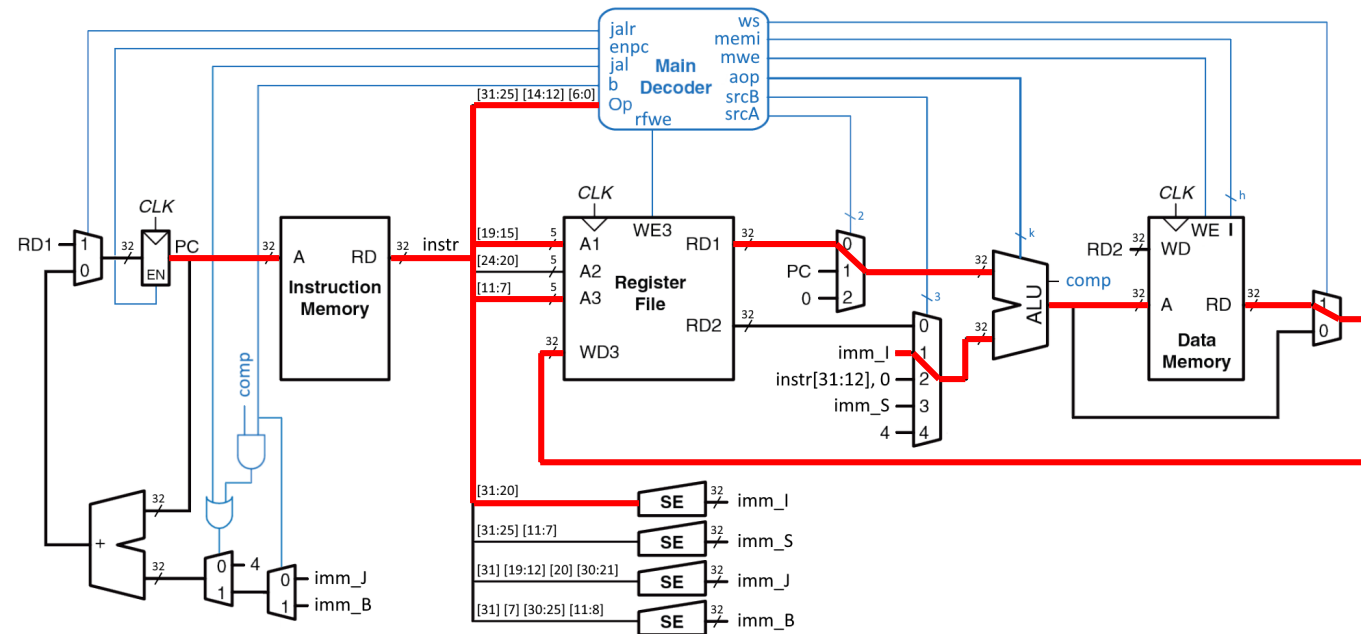
Микроархитектуры

- **Однотактная**
 - выполняет одну инструкцию за один такт
- **Многотактная**
 - выполняет одну инструкцию за несколько более коротких тактов



Микроархитектуры

- **Однотактная**
 - выполняет одну инструкцию за один такт
- **Многотактная**
 - выполняет одну инструкцию за несколько более коротких тактов
- **Конвейерная**
 - результат применения принципа конвейерной обработки к однотактной микроархитектуре



Оценка производительности

Однотактный

$$T_1 = (100 \times 10^9 \text{ команд}) (1 \text{ такт/команду}) (925 \times 10^{-12} \text{ с/такт}) = 92,5 \text{ с.}$$

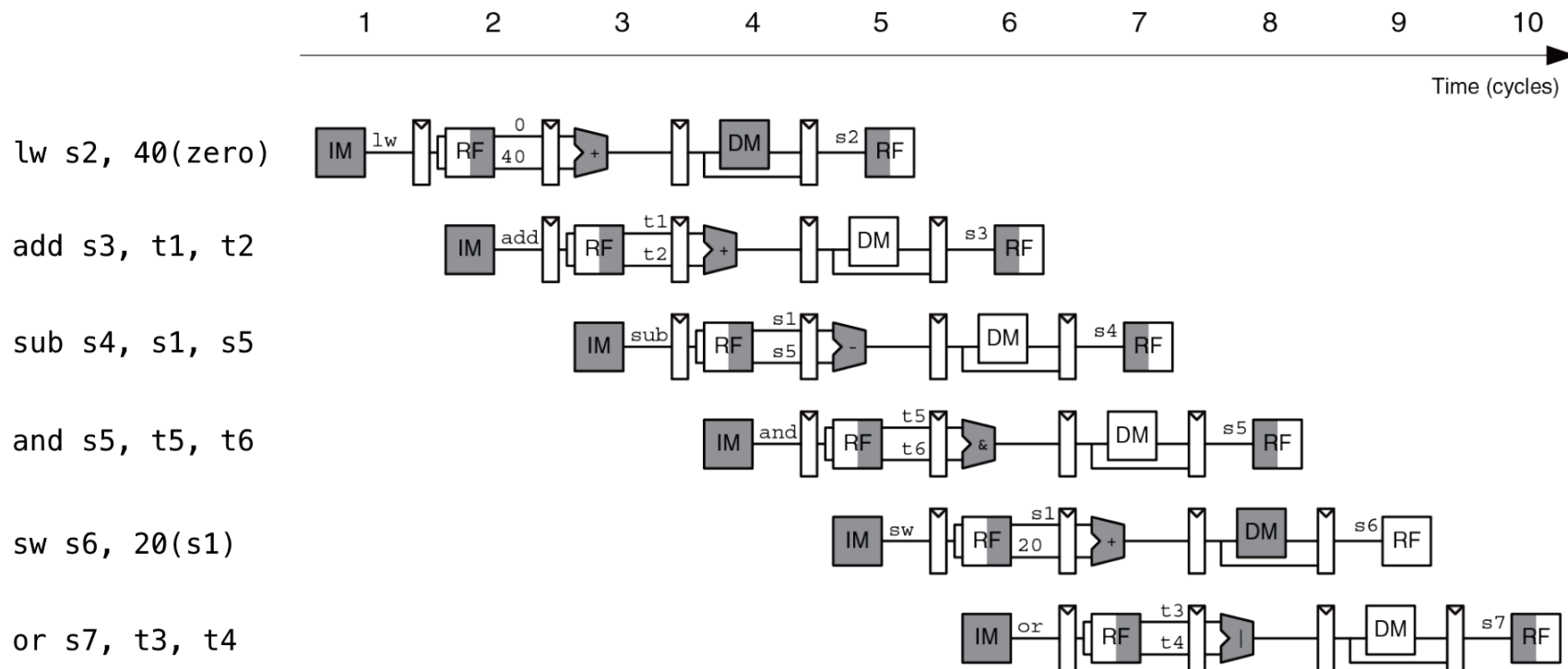
Многотактный

$$T_2 = (100 \times 10^9 \text{ команд})(4,12 \text{ тактов/команду}) (325 \times 10^{-12} \text{ с/такт}) = 133,9 \text{ с.}$$

Конвейерный

$$T_3 = (100 \times 10^9 \text{ команд})(1,15 \text{ тактов/команду})(550 \times 10^{-12} \text{ с/такт}) = 63,3 \text{ с.}$$

Конвейер команд



Предпосылки параллелизма. Принципы RISC (недостижимый идеал)

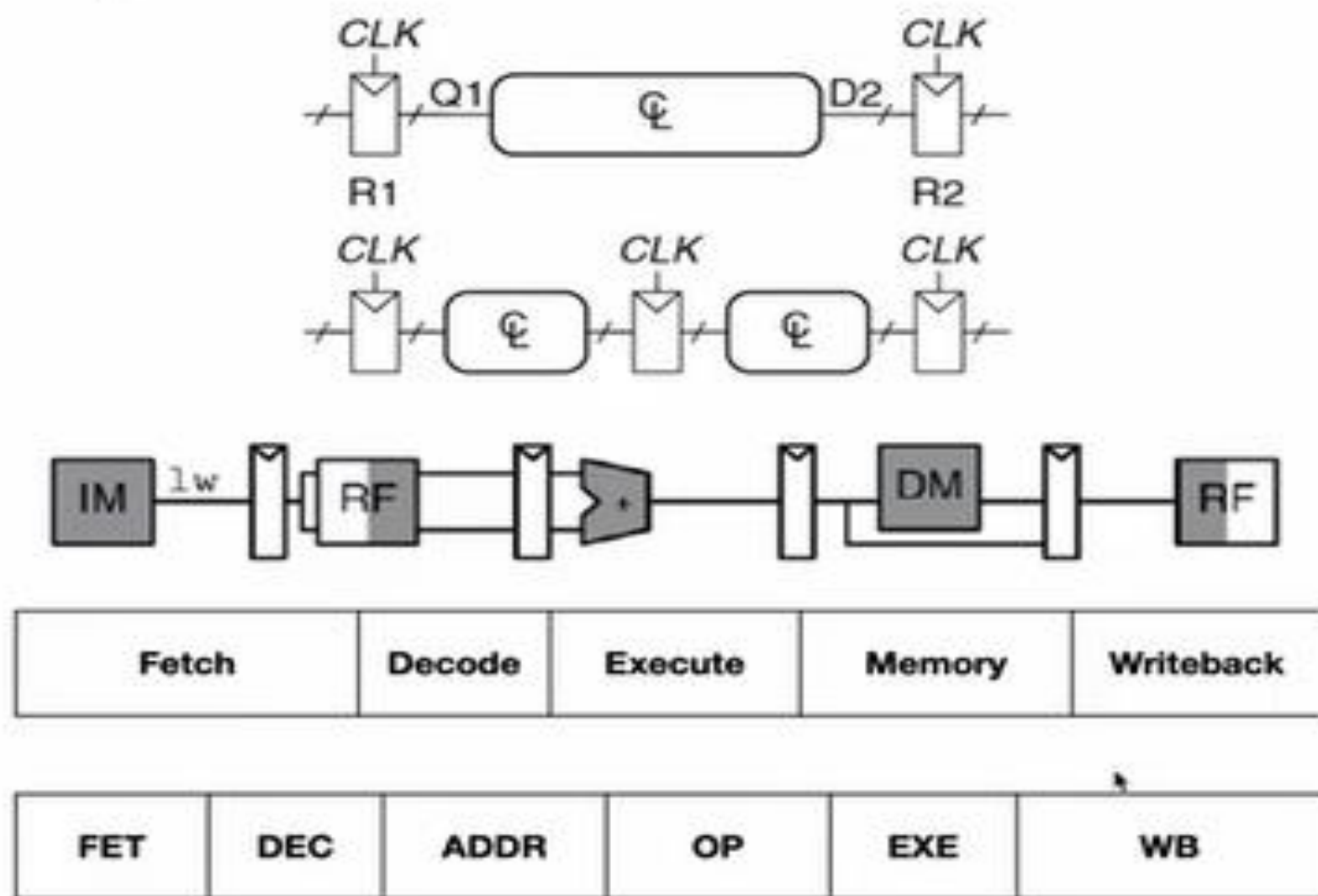
- Все команды должны выполняться непосредственно аппаратным обеспечением
- Компьютер должен запускать как можно большее число операций в секунду (важен факт запуска)
- Команды должны легко декодироваться
- К памяти следует обращаться только командам загрузки и сохранения.
- Регистров должно быть много

Параллелизм

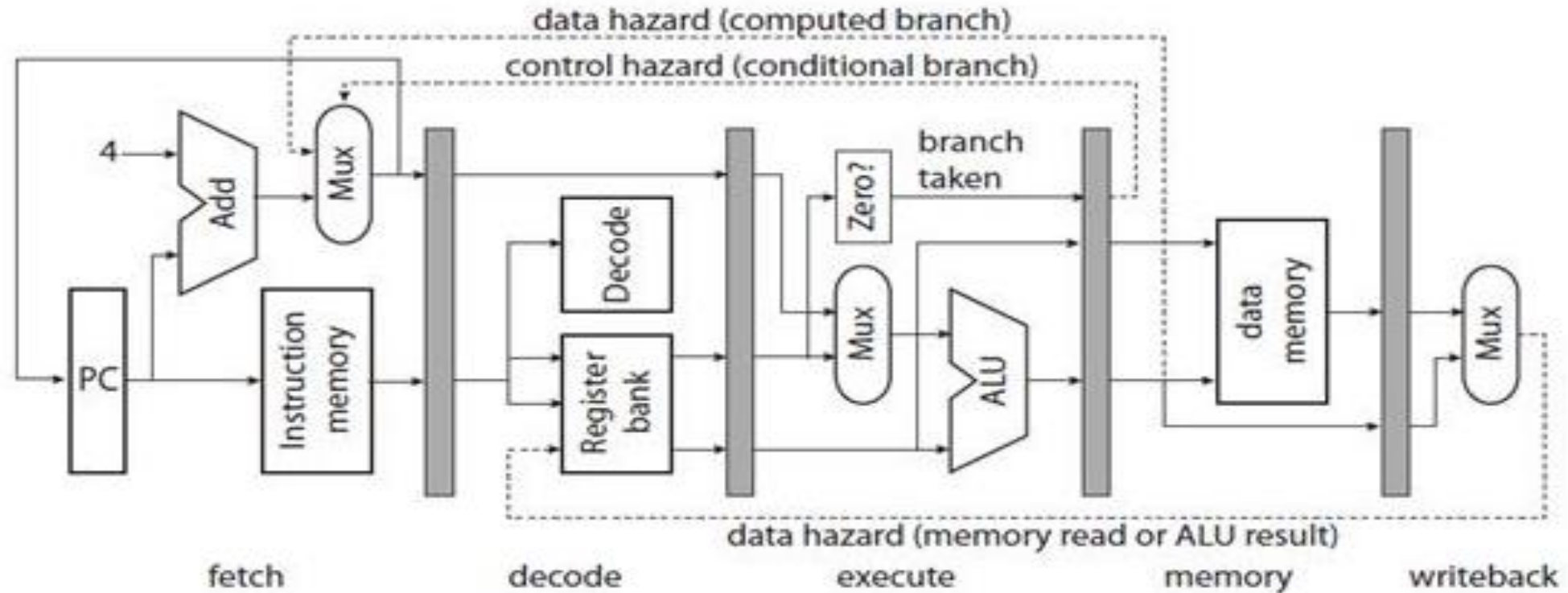
Выполнение двух или более команд одновременно

- Параллелизм на уровне команд
 - **Конвейеры**
 - **Суперскалярная архитектура**
- Параллелизм на уровне процессоров
 - Матричные компьютеры
 - Векторные компьютеры
 - Мультипроцессоры
 - Мультикомпьютеры

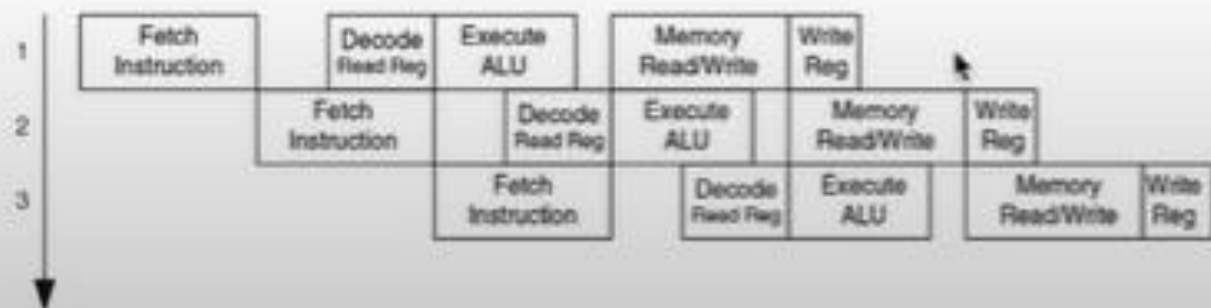
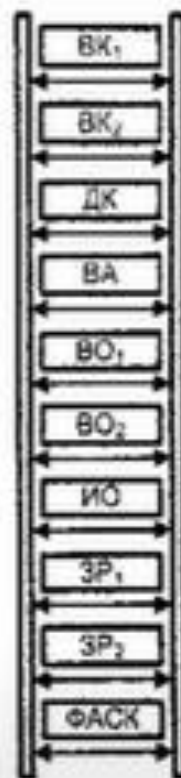
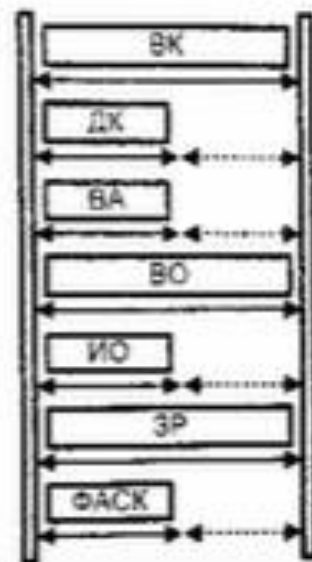
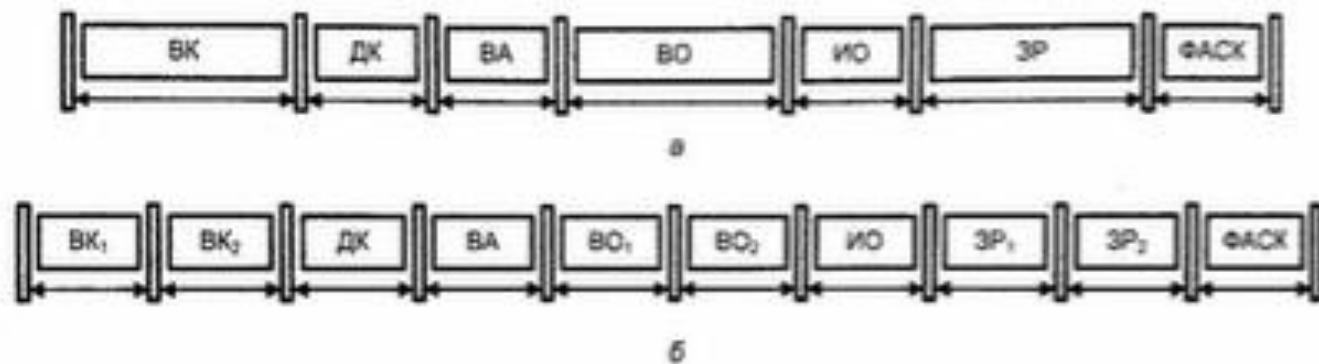
Конвейер



Пятиступенчатый конвейер для 32-разрядного процессора.



Суперконвейер



Конфликты конвейера

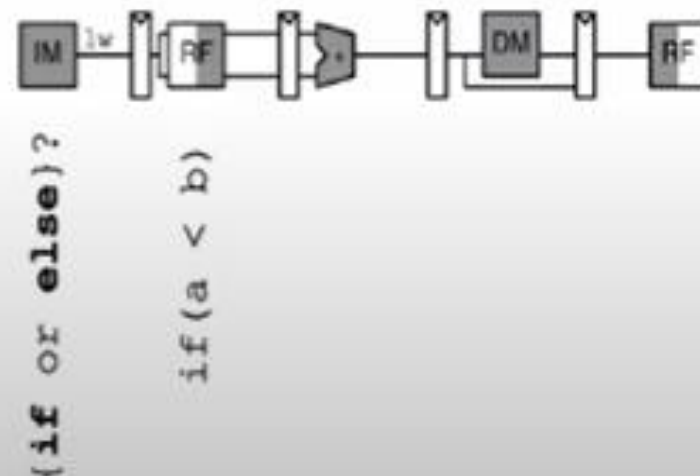
Структурные

```
mul s1, s1, s2  
mul t2, t4, t2  
mul t1, t3, t3
```

По данным

```
add s3, t1, t2  
sub s4, s3, s1  
or s5, s3, t2
```

По управлению



Производительность конвейера

- Состояние **ожидания** – конвейер пропускает один или несколько тактов из-за того, что не готовы операнды
- Состояние **простоя** – конвейер пропускает один или несколько тактов потому, что данный этап конвейера не используется в данной команде

$$CPI_{pipeline} = CPI_{ideal_pipeline} + CPI_{SH} + CPI_{DH} + CPI_{CH}$$

Оценка производительности

$$Execution\ Time = (\# instructions) \left(\frac{cycles}{instruction} \right) \left(\frac{seconds}{cycle} \right)$$

1.15



Оценка производительности

Однотактный

$$T_{c1} = 30 + 2(250) + 150 + 200 + 25 + 20 = 925 \text{ пс.}$$

$$T_1 = (100 \times 10^9 \text{ команд}) (1 \text{ такт/команду}) (925 \times 10^{-12} \text{ с/такт}) = 92,5 \text{ с.}$$

Многотактный

$$T_c = t_{pcq} + t_{mux} + \max(t_{ALU} + t_{mux}, t_{mem}) + t_{setup}$$

$$T_{c2} = 30 + 25 + 250 + 20 = 325 \text{ пс.}$$

$$T_2 = (100 \times 10^9 \text{ команд})(4,12 \text{ тактов/команду}) (325 \times 10^{-12} \text{ с/такт}) = 133,9 \text{ с.}$$

Оценка производительности

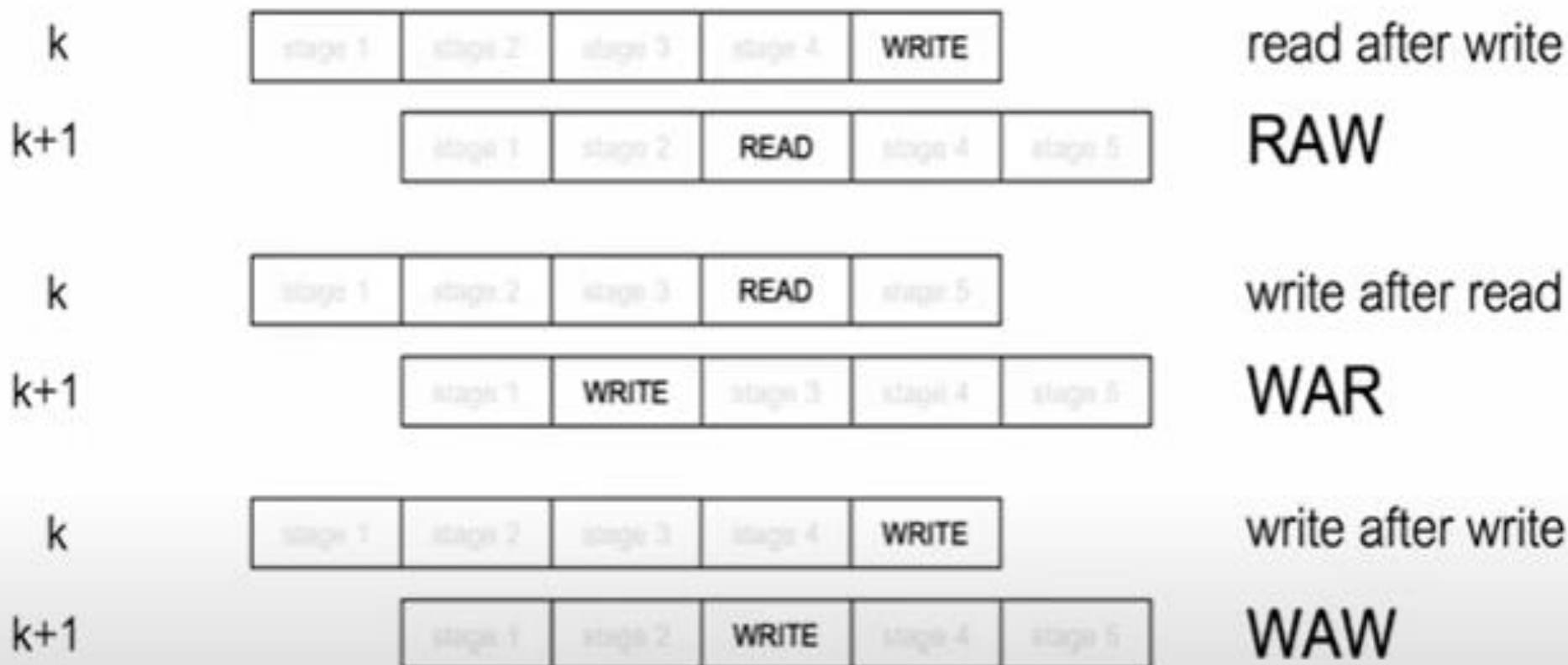
Конвейерный

$$T_c = \max \left(\begin{array}{l} t_{pcq} + t_{mem} + t_{setup} \\ 2(t_{RFread} + t_{mux} + t_{eq} + t_{AND} + T_{mux} + t_{setup}) \\ t_{pcq} + t_{mux} + t_{mux} + t_{ALU} + t_{setup} \\ t_{pcq} + t_{memwrite} + t_{setup} \\ (t_{pcq} + t_{mux} + t_{RFwrite}) \end{array} \right) \left\{ \begin{array}{l} \text{Fetch} \\ \text{Decode} \\ \text{Execute} \\ \text{Memory} \\ \text{Writeback} \end{array} \right.$$

$$T_{c3} = 550 \text{ пс.}$$

$$T_3 = (100 \times 10^9 \text{ команд})(1,15 \text{ тактов/команду})(550 \times 10^{-12} \text{ с/такт}) = 63,3 \text{ с.}$$

Конфликты по данным



Способы разрешения конфликтов.

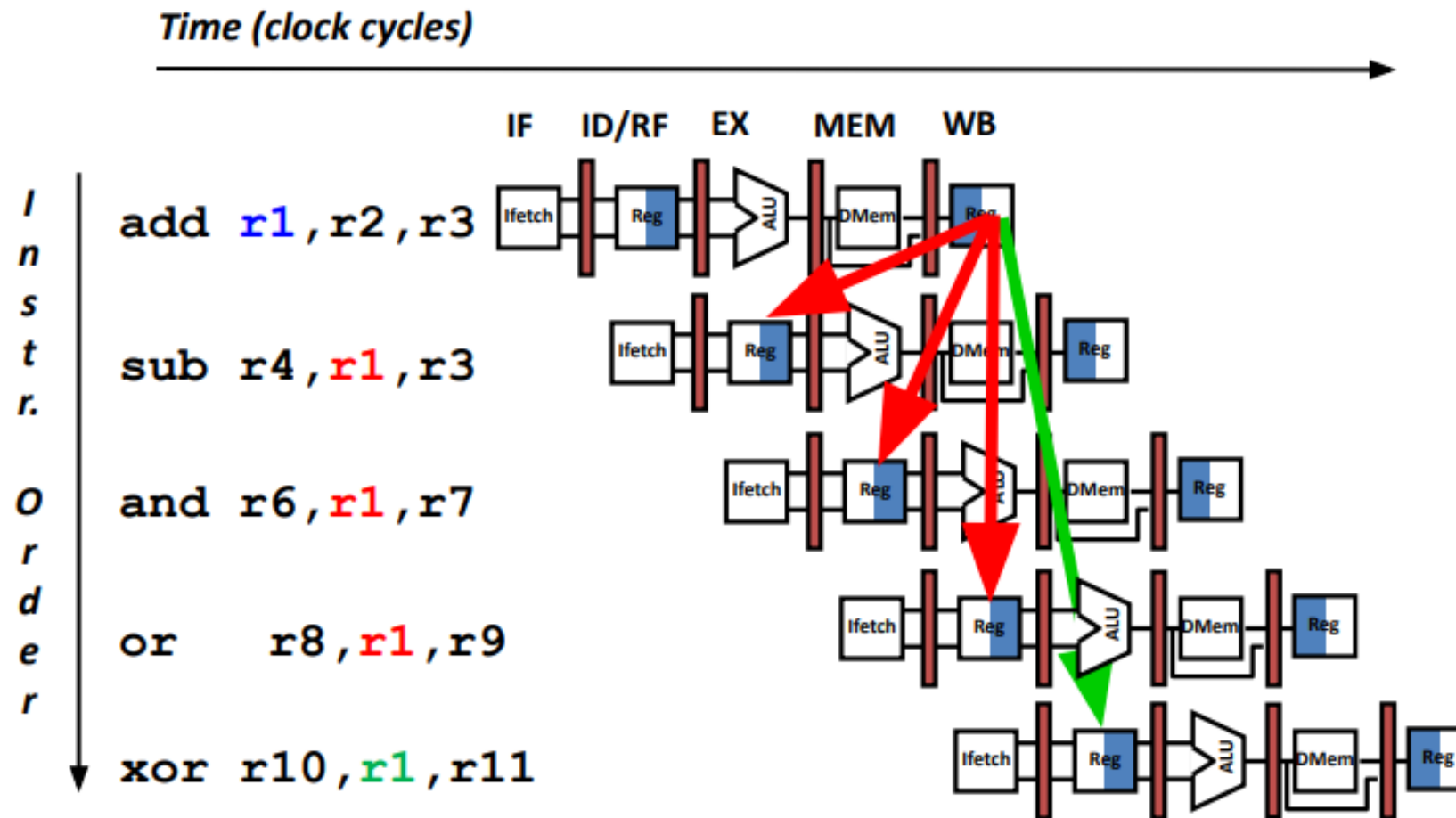
Программные

- Обнаружение конфликтов в процессе компиляции и добавление инструкций пор.
- Статическое планирование конвейера.

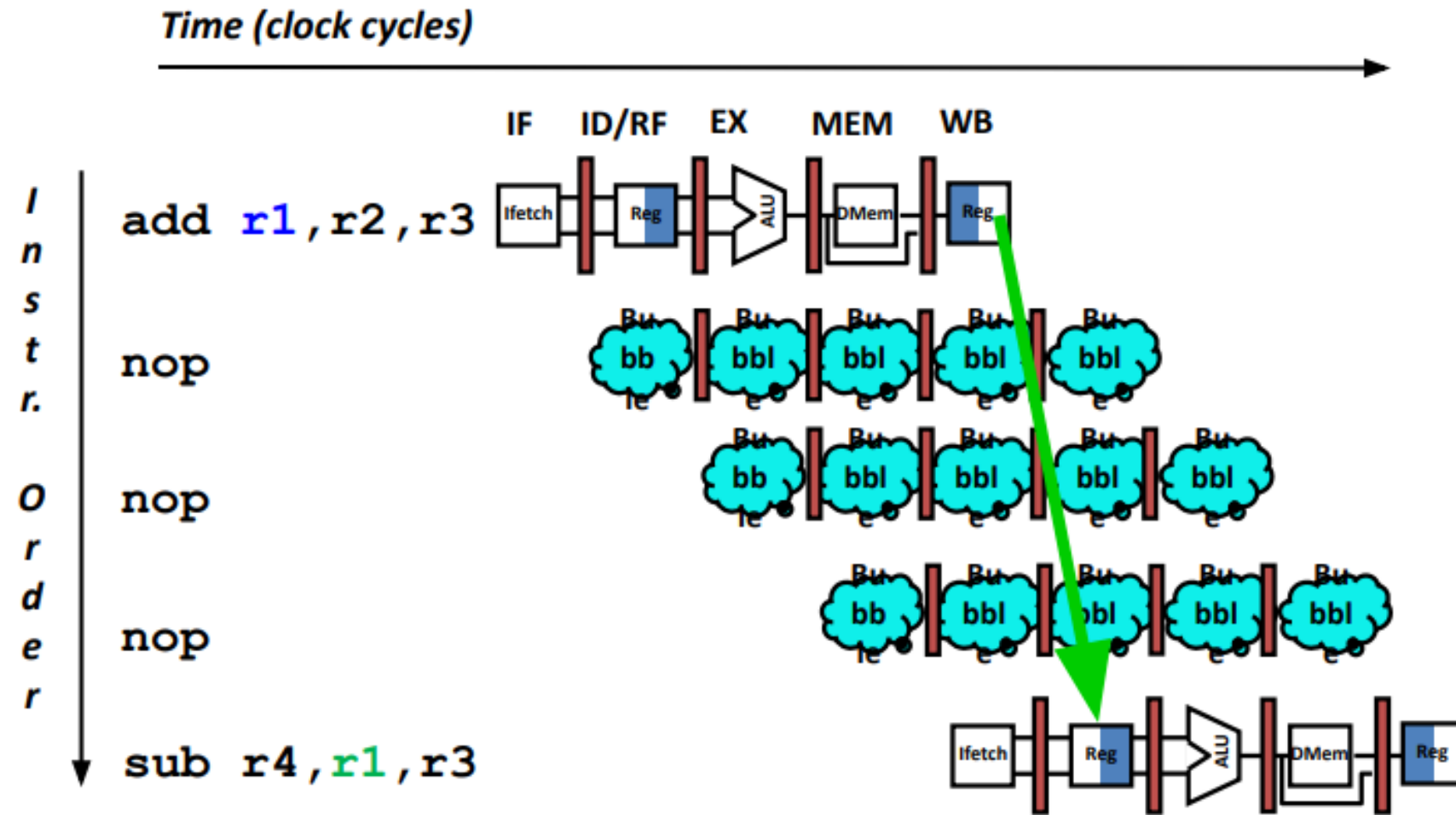
Аппаратные

- Добавление устройства обнаружения конфликтов и останова конвейера.
- Добавление специфичных аппаратных решений.

Конфликт RAW



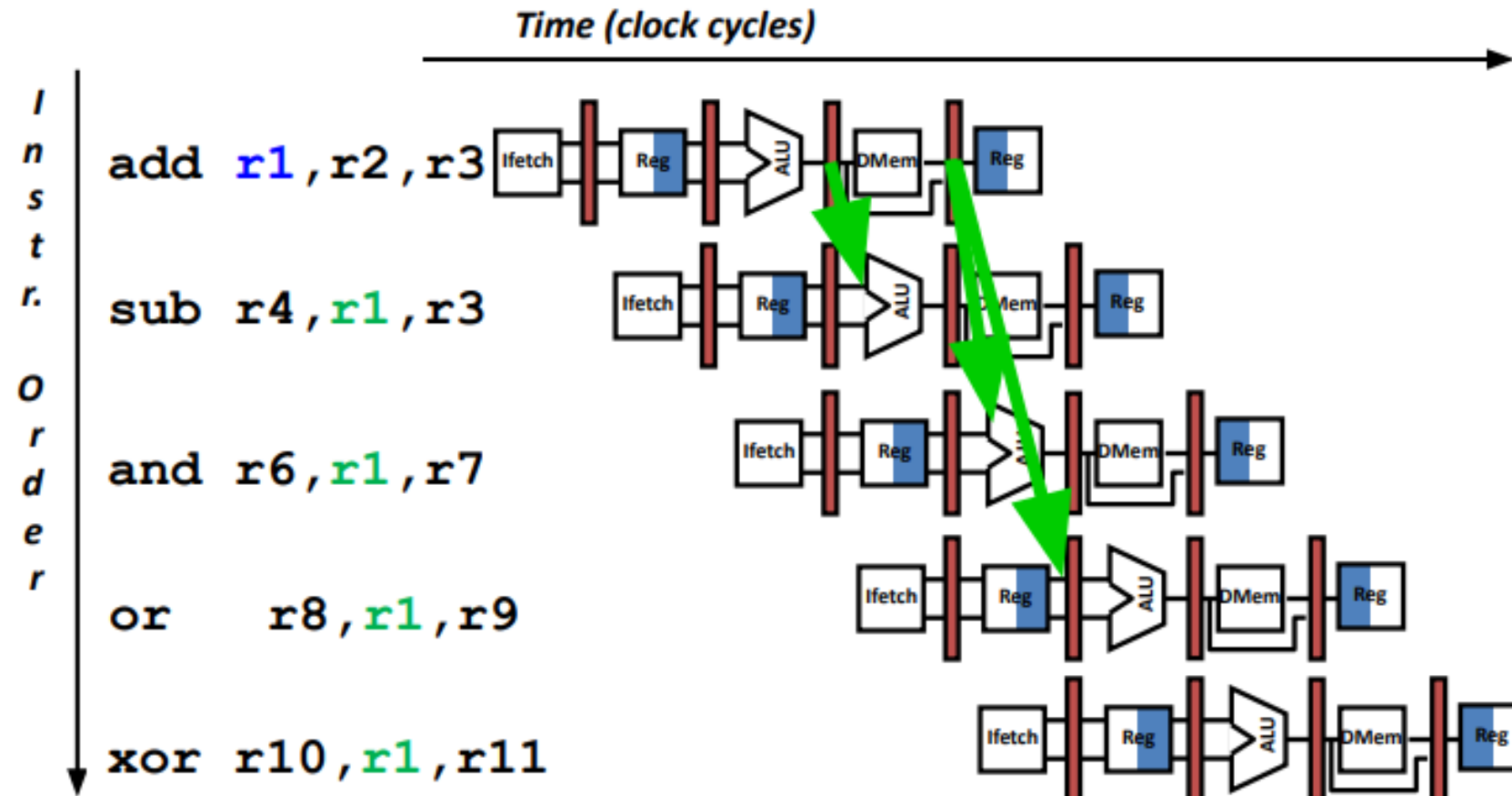
Конфликт RAW



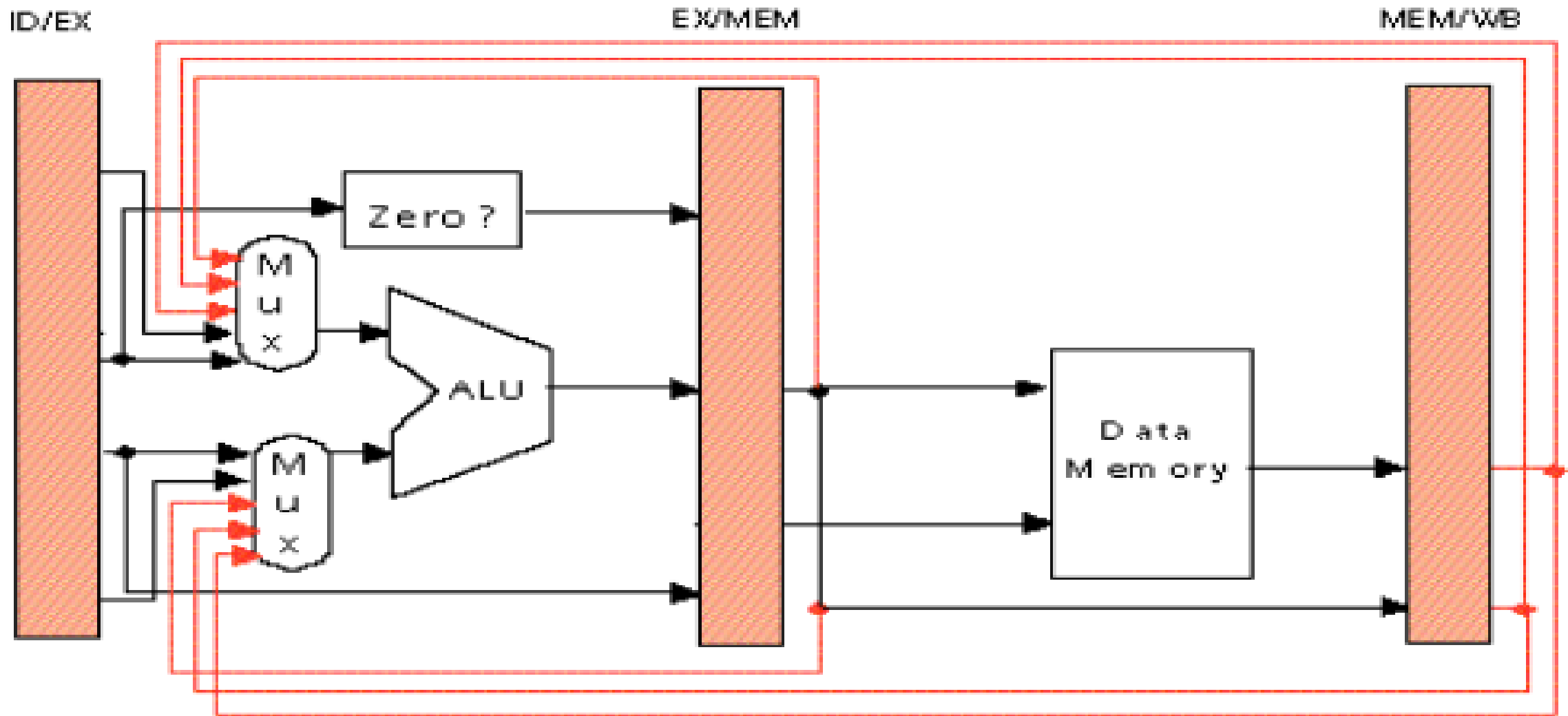
Устранение RAW конфликтов методом bypassing

- Метод Bypass сводится к возможности передачи данных между стадиями конвейера напрямую.
- Вход стадии может быть соединен с выходом любой последующей стадии.

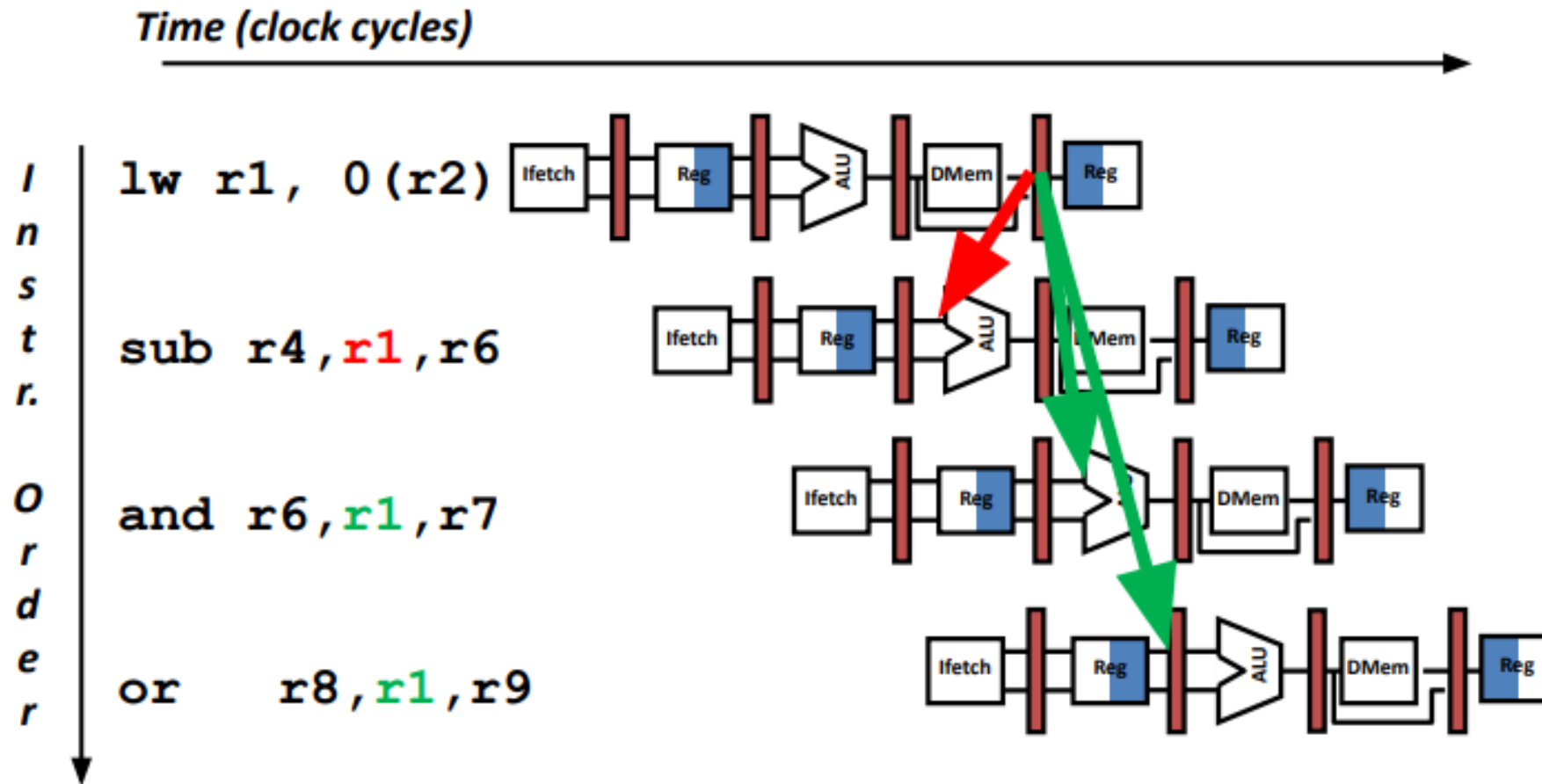
Пример механизма bypassing



Аппаратные изменения data bypassing.



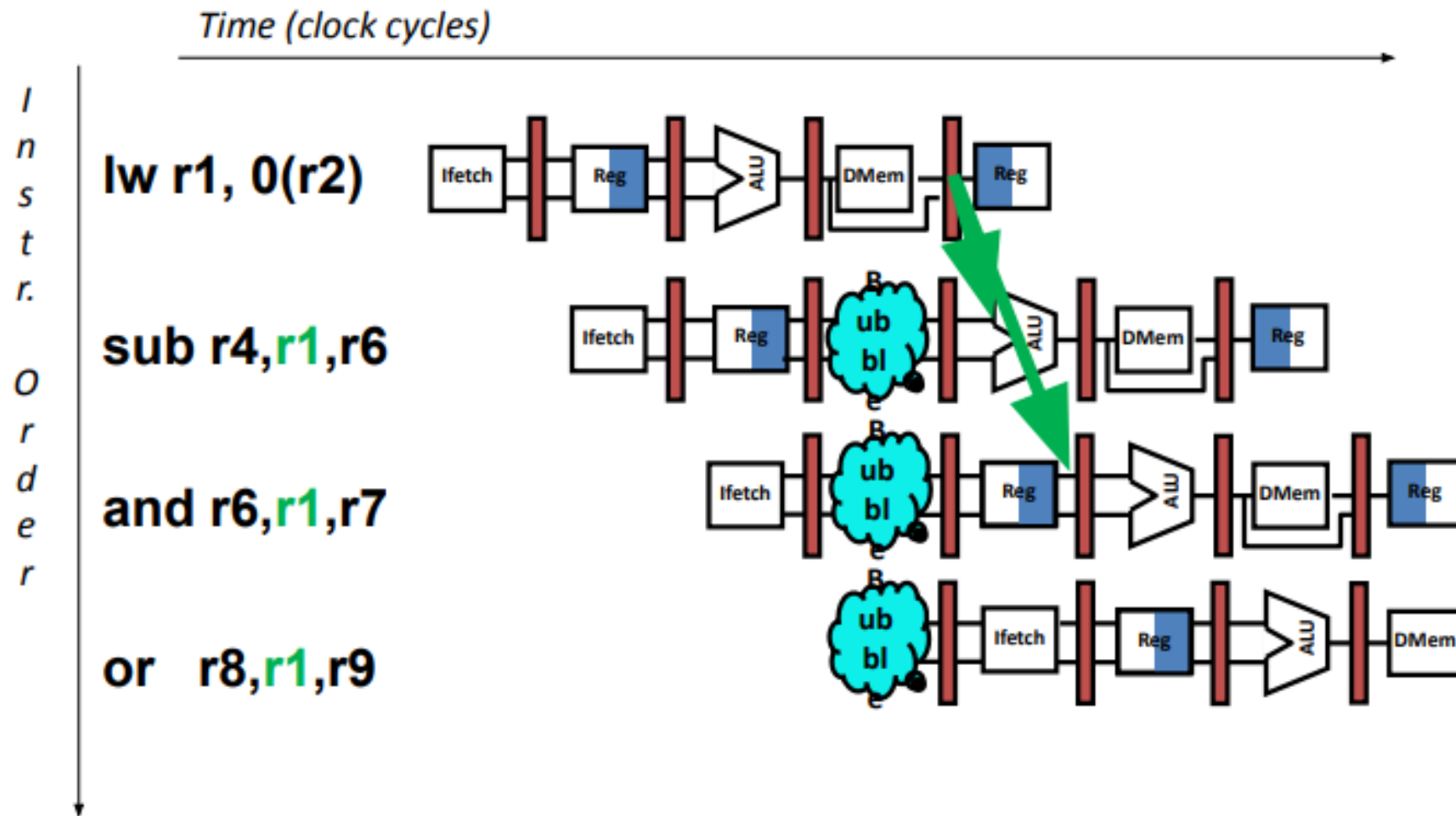
Ограничения data bypassing



Ограничения bypassing

- Данные могут быть переданы на другую стадию, только в том случае, если они реально существуют.
- Необходимым и достаточным условием работы bypass механизма является наличие требуемых данных хотя бы на одной стадии конвейера к тому моменту, когда они действительно потребуются.

Комбинируем простой и bypassing



Внеочередное выполнение команд.

