

Постановка задачи

Построить собственный многочлен матрицы $\tilde{A} = A^T A$, найти минимальное собственное значение $\lambda_{\min}(\tilde{A})$ и собственный вектор, соответствующий этому собственному значению, где:

A:

	0.9546		-0.1256		0.0251		0.0502		0.1758	
+	-----	+	-----	+	-----	+	-----	+	-----	+
	0.1306		1.4946		0.0000		-0.1005		0.1005	
+	-----	+	-----	+	-----	+	-----	+	-----	+
	0.0754		0.0000		1.2007		-0.3517		0.2010	
+	-----	+	-----	+	-----	+	-----	+	-----	+
	-0.1507		0.3165		0.0000		1.1806		-0.0502	
+	-----	+	-----	+	-----	+	-----	+	-----	+
	0.6280		0.0000		0.2261		0.0251		1.4067	
+	-----	+	-----	+	-----	+	-----	+	-----	+

Заданная точность: $\text{eps}=1\text{e-}5$.

Необходимо:

1. Построить: $P_n(\lambda) = (\lambda^n - p_1\lambda^{n-1} - \dots - p_{n-1}\lambda - p_n)$ – собственный многочлен матрицы \tilde{A} , найдя коэффициенты используя метод Данилевского.
2. Проверить точность вычисления вычислив:
 $r_1 = p_1 - sp\tilde{A}$;
 $r_2 = p_n - \det\tilde{A}$.
3. Реализовать степенной метод через скалярное произведение;
4. Найти минимальное собственное значение $\lambda_{\min}(\tilde{A})$;
5. Найти собственный вектор x , соответствующий найденному собственному значению;
6. Оценить точность:
 $r_3 = P_n(\lambda_{\min})$;
 $r_4 = \tilde{A}x - \lambda_{\min}x$;

Алгоритм решения

Работаем с матрицей $\tilde{A} = A^T A$

1. Алгоритм метода Данилевского

Метод Данилевского относится к прямым методам решения проблемы собственных значений. Метод основан на подобном преобразовании матрицы: преобразованиями матрица приводится к канонической форме Фробениуса, которая содержит коэффициенты характеристического многочлена.

Матрица \tilde{A} приводится к Φ , в результате последовательного домножения справа на M_{n-k} и слева на M_{n-k}^{-1} , $k = 1, \dots, n-1$.

Таким образом справедлива формула: $\tilde{A}_k = M_{n-k}^{-1} \tilde{A}_{k-1} M_{n-k}$, где $k = \overline{1, n-1}$, положим $\tilde{A}_0 = \tilde{A}$. В итоге получим $\tilde{A}_{n-1} = \Phi$.

$$\Phi = \begin{pmatrix} p_1 & p_2 & \cdots & p_{n-1} & p_n \\ 1 & 0 & \cdots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

где p_i - соответствующий коэффициент (с противоположным знаком) собственного многочлена матрицы \tilde{A} , $i = \overline{1, n}$.

Для матрицы M_{n-k} справедливы следующие формулы:

$$m_{n-k,j} = -\frac{a_{n-k-1,j}}{a_{n-k-1,n-k}}, j \neq n-k; \quad m_{n-k,j} = \frac{1}{a_{n-k-1,n-k}}, j = n-k, \text{ где } j = \overline{1, n}, k = \overline{1, n-1}$$

Для матрицы M_{n-k}^{-1} имеем:

$$m_{n-k,j}^{-1} = a_{n-k-1,j}, \quad j = \overline{1, n}, k = \overline{1, n-1}$$

2. Алгоритм степенного метода

Для того, чтобы найти λ_{\min} для матрицы \tilde{A} , сведём задачу к нахождению λ_{\max} для матрицы \tilde{A}^{-1} .

Теперь перед нами стоит задача нахождения наибольшего по модулю собственного значения и соответствующего ему собственного вектора.

Обозначим собственные значения следующим образом: $\lambda_1, \dots, \lambda_n$. Будем считать, что все собственные значения матрицы A перенумерованы в порядке невозрастания модулей:

$$|\lambda_1| > |\lambda_2| \geq \dots \geq |\lambda_n|.$$

Пусть y^0 – произвольный ненулевой вектор (положим $y^0 = [1, 0, \dots, 0]$).

Перейдём к итерационному процессу:

$$y^{k+1} = Ay^k, k = 0, 1, 2, \dots$$

В качестве λ_1 можно взять:

$$\lambda_1 \approx \frac{(y^{k+1}, y^k)}{(y^k, y^k)}$$

В качестве критерия для остановки итерационного процесса берём:

$$||\lambda_1^{k+1}| - |\lambda_1^k|| \leq eps$$

Обозначим через $v_i, i = \overline{1, n}$ собственные значения матрицы \tilde{A}^{-1} . Далее, зная соотношения между матрицей и обратной к ней, получаем

$$\nu_i = \frac{1}{\lambda_i}, \quad \nu_{\max} = \nu_n = \frac{1}{\lambda_{\min}} = \frac{1}{\lambda_n}.$$

Таким образом минимальное собственное значение будет найдено по формуле: $\lambda_{\min} = \frac{1}{\nu_{\max}}$.

Собственный вектор $x = y^k$.

Листинг

```
import numpy as np
from tabulate import tabulate
from sympy import Symbol, solve

A = np.loadtxt(fname="A.txt", dtype=float)
print(f"A:\n{tabulate(A, tablefmt='grid', floatfmt='.4f')}")

A = A.T @ A
print(f"A.T @ A:\n {tabulate(A, tablefmt='grid', floatfmt='.4f')}")

def format_print(X, p, r1, r2, eigenvalue, eigenvector, r_eigenvalue,
r_eigenvector, c=None):
    p *= -1
    x = [f"x^{i}" if i != 1 else "x" for i in range(5, 0, -1)]
```

```

polynom = "p(x)="
for i, j in zip(x, p):
    polynom += i
    polynom += f" - {-round(j, 3)}" if np.sign(j) == -1 else f" + {round(j, 3)}"

print(f'1)Frobenius normal form:\n{tabulate(X, tablefmt="grid",
floatfmt=".3f")}\n',\

    f'2)Characteristic polynomial:\n{polynom}\n',\
    f'3)r1 = p1 - SpA = {r1:.3e}\n',\
    f'4)r2 = p5 - detA = {r2:.3e}\n',\
    f'5)min eigenvalue: {eigenvalue}\n',\
    f'6)eigenvector:\n{tabulate([eigenvector], tablefmt="grid",
floatfmt=".5f")}\n',\
    f'7)r of eigenvalue: {r_eigenvalue}\n',\
    f'8)r of eigenvector:\n{tabulate([r_eigenvector], tablefmt="grid",
floatfmt=".3e")}\n',\

    "" if c is None else f'9)count of iterations: {c}')

def format_print_danilevsky(eigenvalue, eigenvector, r_eigenvalue, r_eigenvector,
c=None):
    print(
        '\nDanilevsky eigenvector:\n',\
        f'5)min eigenvalue: {eigenvalue}\n',\
        f'6)eigenvector:\n{tabulate([eigenvector], tablefmt="grid",
floatfmt=".5f")}\n',\
        f'7)r of eigenvalue: {r_eigenvalue}\n',\
        f'8)r of eigenvector:\n{tabulate([r_eigenvector], tablefmt="grid",
floatfmt=".3e")}\n',
        "" if c is None else f'9)count of iterations: {c}'
    )

def danilevsky_method(A: np.ndarray):
    X = A.copy()
    n = X.shape[0]
    s = np.eye(n)
    n -= 1

```

```

for i in np.arange(n):
    ones_left = np.eye(n+1)
    ones_left[n-1-i] = X[n-i]
    ones_right = ones_left.copy()
    ones_right[n-1-i] /= -X[n-i, n-1-i]
    ones_right[n-1-i, n-1-i] = 1 / X[n-i, n-1-i]
    X = ones_left @ X @ ones_right
    s = s @ ones_right

p = X[0]
r1 = p[0] - np.trace(A)
detA = np.linalg.det(A)
r2 = p[n] - detA
return X, r1, r2, s, p

#find min eigenvalue
def power_iteration(A: np.ndarray, num_iter: int=1000, tol: float=1e-5):
    n = A.shape[0]
    u = np.zeros(n)
    u[0] = 1
    prev_eigenvalue = 0
    c = 0
    u_prev = u
    for k in range(1, num_iter + 1):
        c += 1
        v = A @ u
        v_norm = np.linalg.norm(v, np.inf)
        u = v / v_norm
        eigenvalue = (v @ u_prev) / (u_prev @ u_prev)
        if abs(eigenvalue - prev_eigenvalue) < tol:
            break
        prev_eigenvalue = eigenvalue
        u_prev = u
    return eigenvalue, u, c

```

```

def danilevsky_power_method(A: np.ndarray, type_eigenvector='danilevsky'):
    X = np.linalg.inv(A)
    n = X.shape[0]
    X, r1, r2, s, p = danilevsky_method(X)
    eigenvalue, u, c = power_iteration(X)
    r_eigenvalue = np.sum([p[n-1-i] * (eigenvalue ** i) for i in range(n)]) -
eigenvalue ** (n)
    if type_eigenvector == 'danilevsky':
        y = np.array([eigenvalue ** i for i in np.arange(n-1, -1, -1)])
        eigenvector = s @ y
        r_eigenvector = X @ eigenvector - eigenvalue * eigenvector
    else:
        r_eigenvector = X @ u - eigenvalue * u
        eigenvector = u
    return X, p, r1, r2, c, 1/eigenvalue, eigenvector, r_eigenvalue,
r_eigenvector

X, p, r1, r2, c, eigenvalue, eigenvector, r_eigenvalue, r_eigenvector =
danilevsky_power_method(A)

format_print(X, p, r1, r2, eigenvalue, eigenvector, r_eigenvalue, r_eigenvector,
c)

_, _, _, _, c, eigenvalue, eigenvector, r_eigenvalue, r_eigenvector =
danilevsky_power_method(A, type_eigenvector='')

format_print_danilevsky(eigenvalue, eigenvector, r_eigenvalue, r_eigenvector, c)

eigs = np.sort(np.linalg.eig(A).eigenvalues)
print(eigs)
print(abs(eigs[-2])/abs(eigs[-1]))

```

Результаты и их анализ

Матрица входные данные:

A:	A.T @ A:
0.9546 -0.1256 0.0251 0.0502 0.1758	1.3511 0.0276 0.2565 -0.1539 1.0871
0.1306 1.4946 0.0000 -0.1005 0.1005	0.0276 2.3498 -0.0032 0.2171 0.1122
0.0754 0.0000 1.2007 -0.3517 0.2010	0.2565 -0.0032 1.4934 -0.4154 0.5638
-0.1507 0.3165 0.0000 1.1806 -0.0502	-0.1539 0.2171 -0.4154 1.5308 -0.0959
0.6280 0.0000 0.2261 0.0251 1.4067	1.0871 0.1122 0.5638 -0.0959 2.0627

Результаты:

1)Frobenius normal form:	
-4.192 6.204 -4.144 1.269 -0.144	
1.000 0.000 0.000 0.000 0.000	
0.000 1.000 0.000 -0.000 0.000	
-0.000 0.000 1.000 0.000 -0.000	
-0.000 0.000 -0.000 1.000 -0.000	
2)Characteristic polynomial:	
p(x)=x^5 - 4.192x^4 + 6.204x^3 - 4.144x^2 + 1.269x - 0.144	
3)r1 = p1 - SpA = -3.553e-14	
4)r2 = p5 - detA = -7.966e-15	
5)min eigenvalue: 0.5252455766731503	Danilevsky eigenvector:
6)eigenvector:	5)min eigenvalue: 0.5252455766731503
-1.28167 -0.05444 -0.27667 -0.18735 1.00000	6)eigenvector:
	1.00000 0.52525 0.27588 0.14491 0.07611
7)r of eigenvalue: -2.5274119394680383e-05	7)r of eigenvalue: -2.5274119394680383e-05
8)r of eigenvector:	8)r of eigenvector:
-3.359e+00 -1.178e+00 4.723e-01 8.002e-02 -2.091e+00	-5.845e-06 -1.592e-06 7.221e-07 2.022e-06 2.792e-06
9)count of iterations: 19	9)count of iterations: 19

Для сравнения вычислим собственные значения при помощи стандартной библиотеки:

```
True eigenvalues: [0.52524796 1.05436889 1.64303265 2.41830293 3.14684458]
|lambda_1 / lambda_2| = 0.7684850235363426
```

Метод Данилевского является точным методом, это подтверждает маленькая погрешность. $|\lambda_1| = 3.14684458$, $|\lambda_2| = 2.41830293$, отсюда $\frac{|\lambda_2|}{|\lambda_1|} = 0.7684850235363426 < 1 \Rightarrow$ выполняется достаточное условие сходимости степенного метода. На основе результатов вычислений можно сделать следующие выводы. Значения r1 и r2, которые близки к нулю, подтверждают корректность найденных коэффициентов собственного многочлена матрицы A. Значение r3 (r of eigenvalue) свидетельствует о высокой точности вычислений собственных значений и векторов. Норма вектора r4 (r of eigenvector), это может быть связано с накоплением погрешностей в результате вычислений.