

# **Архитектура компьютера**

**Синхронизация. Когерентность кэш**

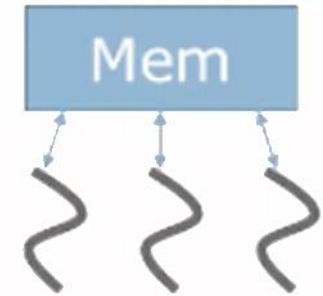
# План лекции

- Параллелизм уровня потоков
- Потоково-безопасное программирование
- Мультипроцессорность
- Когерентность кэш
  - VI, MSI, MESI

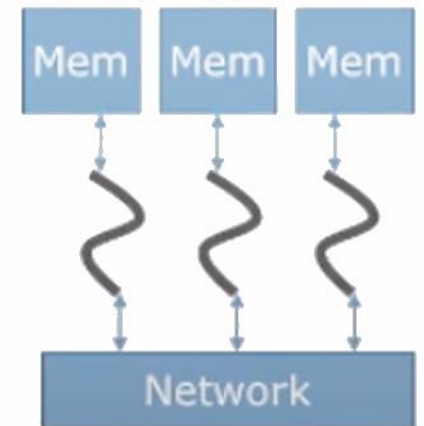
# Параллелизм уровня потоков

- Разделение вычислений между несколькими исполнительными потоками
  - Несколько независимых последовательных потоков, которые конкурируют за общие ресурсы, такие как память, устройство ввода/вывода
  - Несколько взаимодействующих последовательных потоков, которые взаимодействуют друг с другом
- Коммуникационная модель
  - Общая память
    - Единое адресное пространство
    - Неявная связь с помощью загрузки и сохранения в память
  - Обмен сообщениями
    - Разделенное адресное пространство
    - Явная связь путем отправки и получения сообщений

## Shared Memory

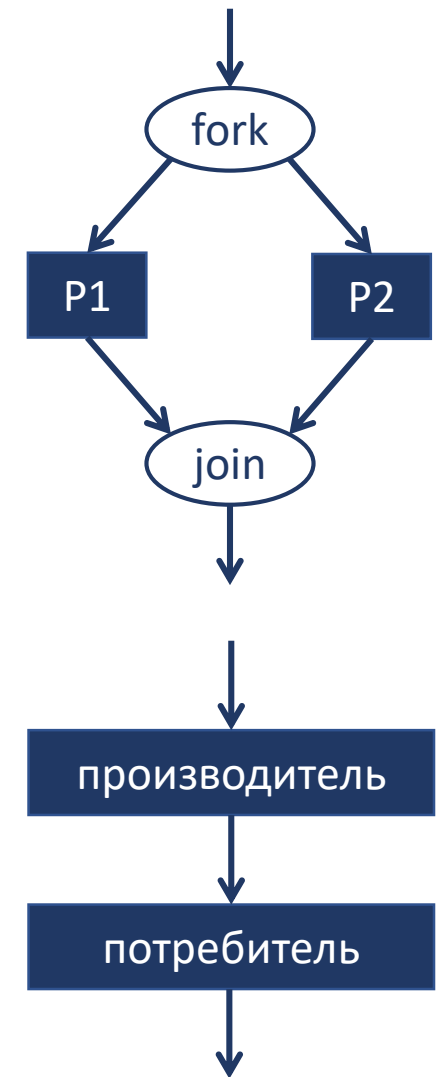


## Message Passing



# Синхронизация

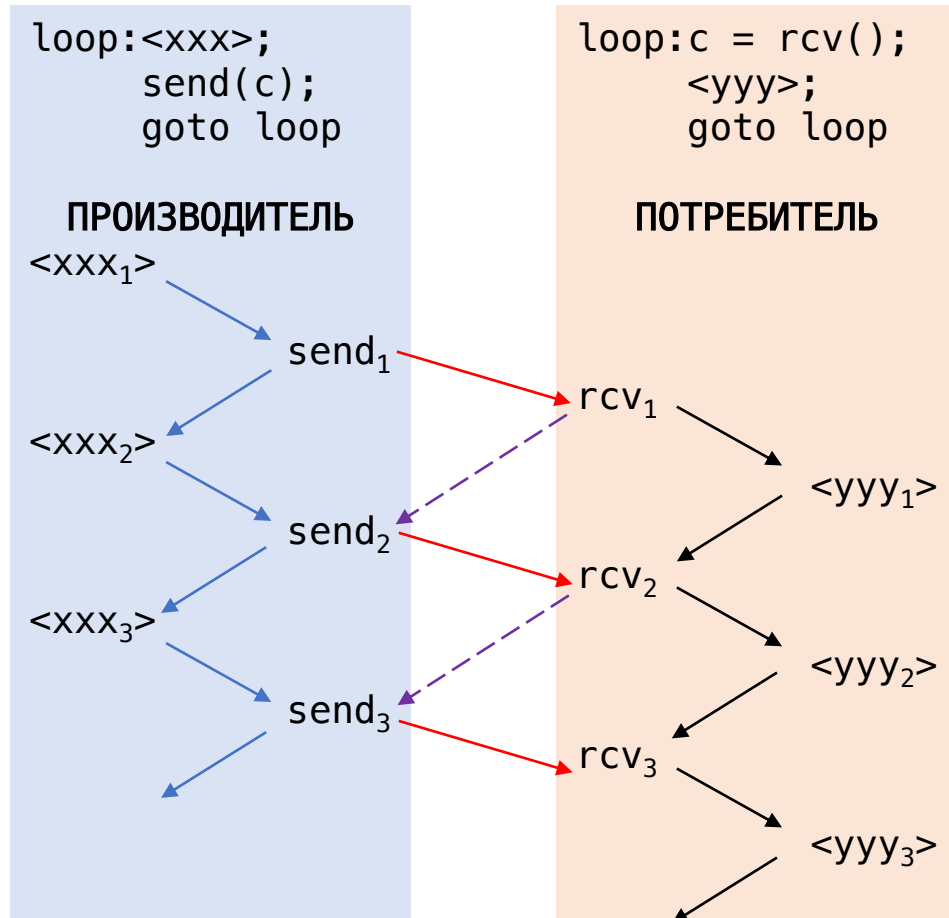
- Необходимость в синхронизации возникает каждый раз, когда в системе существуют параллельные процессы
  - Вилки и соединения (join and fork): параллельный процесс может подождать, пока не произойдет несколько событий
  - Производитель-потребитель (producer-consumer): потребительский процесс должен ждать, пока процесс производителя не произведет данные
  - Взаимное исключение: операционная система должна гарантировать, что ресурс используется только одним процессом в данный момент времени



# Потоково-безопасное программирование

- Многопоточные программы могут выполняться на одном процессоре с помощью **таймшеринга**
  - Каждый поток выполняется некоторое время (прерывание по таймеру), а затем ОС переключается на другой поток, неоднократно
- **Потоково-безопасные** многопоточные программы ведут себя одинаково независимо от того, выполняются ли они на нескольких процессорах или на одном процессоре
  - Мы будем предполагать, что каждый поток имеет свой собственный процессор для запуска

# Синхронная связь



Приоритет очередности

$$a \leq b$$

$a$  предшествует  $b$

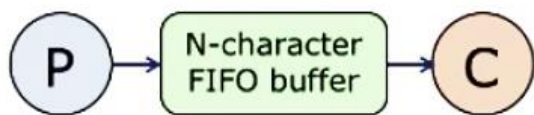
- Потребитель не может использовать данные до их получения

$$\text{send}_i \leq \text{rcv}_i \quad \longrightarrow$$

- Производитель не может перезаписать данные до их использования потребителем

$$\text{rcv}_i \leq \text{send}_{i+1} \quad \dashrightarrow$$

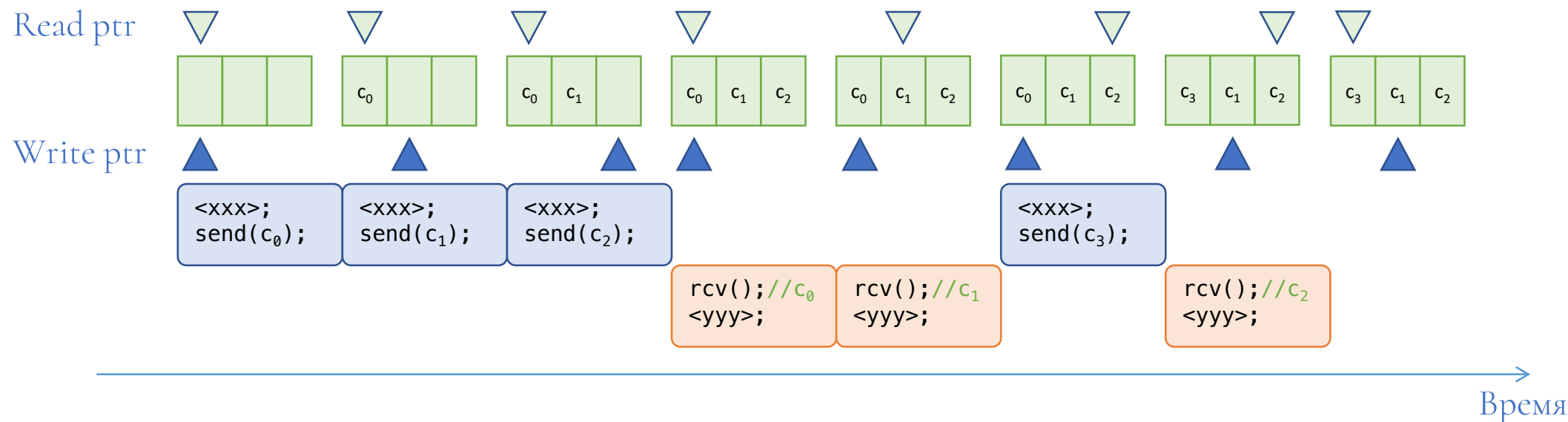
# Буфер FIFO



- Буфер FIFO ослабляет ограничения, связанные с синхронизацией. Производитель может опередить потребителя на N значений

$$\text{rcv}_i \leq \text{send}_{i+1}$$

Обычно реализуется как кольцевой буфер в общей памяти



# Буфер FIFO с общей памятью

ОБЩАЯ ПАМЯТЬ:

```
char buf[N];           // кольцевой буфер
int in = 0, out = 0;
```

ПРОИЗВОДИТЕЛЬ:

```
void send(char c) {
    buf[in] = c;
    in = (in + 1) % N;
}
```

ПОТРЕБИТЕЛЬ:

```
char rcv() {
    char c;
    c = buf[out];
    out = (out + 1) % N;
    return c;
}
```

- **Работает неправильно.** Почему?
- Не применяет никаких ограничений приоритета (например, rcv() может быть вызван до любой отправки)



# Семафоры

- Программная конструкция для синхронизации
  - Новый тип данных: semaphore, число  $\geq 0$
  - `semaphore s = K; // инициализируем s значением K`
- Новые операции (определены для семафоров)
  - `wait(semaphore s)`  
ждет если  $s == 0$ , после чего  $s = s - 1$
  - `signal(semaphore s)`  
 $s = s + 1$  (один ожидающий поток теперь может быть в состоянии продолжить)
- Семантические гарантии: семафор  $s$  инициализированный как  $K$ , применяет ограничение приоритета
  - $\text{signal}(s)_i < \text{wait}(s)_{i+K}$ $i$ -ый вызов `signal(s)` должен завершиться до завершения  $(i + K)$  вызова `wait(s)`

# Семафоры для приоритета

`semaphore s = 0;`

Thread A

A1;

A2;

`signal(s);`

A3;

A4;

A5;

Thread B

B1;

B2;

B3;

`wait(s);`

B4;

B5;

Цель: необходимо, чтобы оператор A2 в потоке A был завершен до того, как начнется оператор B4 в потоке B

$$A_2 < B_4$$

Решение

- Объявить `semaphore = 0`
- `signal(s)` в начале стрелки
- `wait(s)` в конце стрелки

# Семафоры для распределения ресурсов

## Описание проблемы

- Существует  $K$  ресурсов
- Существует множество потоков, каждый из которых нуждается в ресурсах в случайные моменты времени
- Необходимо гарантировать, что в любой момент времени используется не более  $K$  ресурсов

## Решение с использованием семафоров:

- В основной памяти:  
`semaphore s = K; // K ресурсов`
- Используемые ресурсы  
`wait(s); // выделение ресурса`  
`... // использование его некоторое время`  
`signal(s); // возвращение ресурса`
- Значение семафора == количество оставшихся ресурсов

# Буфер FIFO с семафорами

## ОБЩАЯ ПАМЯТЬ:

```
char buf[N];           // кольцевой буфер
int in = 0, out = 0;
semaphore chars = 0;
```

## ПРОИЗВОДИТЕЛЬ:

```
void send(char c) {
    buf[in] = c;
    in = (in + 1) % N;
    signal(chars);
}
```

## ПОТРЕБИТЕЛЬ:

```
char rcv() {
    char c;
    wait(chars);
    c = buf[out];
    out = (out + 1) % N;
    return c;
}
```

- Приоритет, управляемый семафором:  $send_i \leq rcv_i$
- Ресурс, управляемый семафором: количество символов в буфере
- Все еще некорректная ситуация, так как производитель может переполнить буфер
- Должны применять требование  $rcv_i \leq send_{i+1}$

# Буфер FIFO с семафорами

## ОБЩАЯ ПАМЯТЬ:

```
char buf[N];           // кольцевой буфер
int in = 0, out = 0;
semaphore chars = 0, spaces = N;
```

## ПРОИЗВОДИТЕЛЬ:

```
void send(char c) {
    wait(spaces);
    buf[in] = c;
    in = (in + 1) % N;
    signal(chars);
}
```

## ПОТРЕБИТЕЛЬ:

```
char rcv() {
    char c;
    wait(chars);
    c = buf[out];
    out = (out + 1) % N;
    signal(spaces);
    return c;
}
```

- Ресурсы, управляемые семафорами: символы в FIFO, свободное место в FIFO
- Работает с одним производителем и потребителем
- Что будет, если потребителей и производителей будет больше?

# Одновременные транзакции

Предположим, что вы и ваш друг посещаете банкомат в одно и то же время и снимаете 100 рублей со своего счета.

Что происходит?



debit(0903, 100)



debit(0903, 100)

```
void debit(int account, int amount) {  
    t = balance[account];  
    balance[account] = t - amount;  
}
```

Что должно произойти?

// предположим, что t0 содержит адрес balance[account]

Thread #1

```
lw t1, 0(t0)  
sub t1, t1, a1  
sw t1, 0(t0)
```

...

Thread #2

```
...  
lw t1, 0(t0)  
sub t1, t1, a1  
sw t1, 0(t0)
```

Результат: у вас есть 200 рублей и баланс счета уменьшился на 200 рублей

# Одновременные транзакции

// предположим, в t0 адрес balance[account]

Thread #1

lw t1, 0(t0)

sub t1, t1, a1  
sw t1, 0(t0)

...

Thread #2

lw t1, 0(t0)  
sub t1, t1, a1  
sw t1, 0(t0)

...

Результат: у вас есть 200 рублей, а баланс счета уменьшился только на 100 рублей

Необходимо быть осторожным при написании параллельных программ. В частности, при изменении общих данных.

Для некоторых сегментов кода, называемых критическими секциями (**critical sections**) мы хотели бы убедиться, что никакие два выполнения не перекрываются.

Это ограничение называется взаимным исключением (**mutual exclusion**).

**Решение:** внедрить в критические секции в обертки, которые гарантируют их **атомарность**, то есть делают их похожими на отдельные мгновенные операции.

# Семафоры для взаимных исключений

```
semaphore lock = 1;
```

```
void debit(int account, int amount) {  
    wait(lock); // ждем эксклюзивного доступа  
    t = balance[account]  
    balance[account] = t - amount;  
    signal(lock); // конец блокировки  
}
```

Блокировка управления доступом к критической  
секции

$a \neq b$

**a** предшествует **b** или

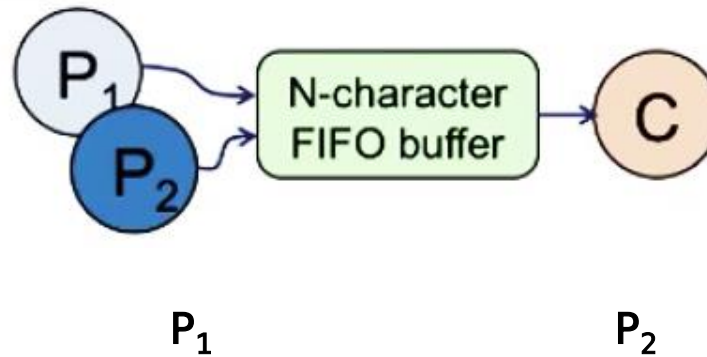
**b** предшествует **a**

(то есть они не пересекаются)



# Проблемы атомарности

Рассмотрим несколько потоков производителей:



```
...  
buf[in] = c;  
in = (in+1) % N;  
...  
...  
buf[in] = c;  
in = (in+1) % N;  
...
```

Red arrows indicate that the two code blocks are interleaved, showing that both producers attempt to update the buffer and the index simultaneously, leading to a race condition.

**Проблема:** производители мешают друг другу

# Буфер FIFO с семафорами

## ОБЩАЯ ПАМЯТЬ:

```
char buf[N];           // кольцевой буфер
int  in = 0, out = 0;
semaphore chars = 0, spaces = N;
semaphore lock = 1;
```

## ПРОИЗВОДИТЕЛЬ:

```
void send(char c) {
    wait(spaces);
    wait(lock);
    buf[in] = c;
    in = (in + 1) % N;
    signal(lock);
    signal(chars);
}
```

## ПОТРЕБИТЕЛЬ:

```
char rcv() {
    char c;
    wait(chars);
    wait(lock);
    c = buf[out];
    out = (out + 1) % N;
    signal(lock);
    signal(spaces);
    return c;
}
```

# Мощность семафоров

## ОБЩАЯ ПАМЯТЬ:

```
char buf[N];           // кольцевой буфер
int  in = 0, out = 0;
semaphore chars = 0, spaces = N;
semaphore lock = 1;
```

## ПРОИЗВОДИТЕЛЬ:

```
void send(char c) {
    wait(spaces);
    wait(lock);
    buf[in] = c;
    in = (in + 1) % N;
    signal(lock);
    signal(chars);
}
```

## ПОТРЕБИТЕЛЬ:

```
char rcv() {
    char c;
    wait(chars);
    wait(lock);
    c = buf[out];
    out = (out + 1) % N;
    signal(lock);
    signal(spaces);
    return c;
}
```

Единый примитив синхронизации, обеспечивающий

- Отношение приоритета
  - $\text{send}_i \leq \text{rcv}_i$
  - $\text{rcv}_i \leq \text{send}_{i+1}$
- Отношение взаимного исключения
  - Защита переменных `in` и `out`

# Реализация семафоров

Семафоры сами по себе являются общими данными, и для реализации операций `wait` и `signal` требуются последовательности чтения / изменения / записи, которые должны выполняться как критические секции. Как мы можем гарантировать взаимное исключение в этих конкретных критических секциях без использования семафоров?

Подходы:

- Использовать специальную инструкцию (например, “`test and set`”), которая выполняет атомарное чтение–изменение–запись. Зависит от атомарности выполнения одной команды. Это самый распространенный подход
- Реализуется с помощью системных вызовов. Работает только в однопроцессорных системах, где ядро бесперебойно

# Синхронизация: обратная сторона

Использование ограничений синхронизации может привести к возникновению собственного набора проблем, особенно когда потоку требуется доступ к нескольким защищенным ресурсам

```
void transfer(int account1, int account2, int amount) {  
    wait(lock[account1]);  
    wait(lock[account2]);  
    balance[account1] = balance[account1] - amount;  
    balance[account2] = balance[account2] + amount;  
    signal(lock[account1]);  
    signal(lock[account2]);  
}
```

Что может пойти не так?

Thread 1: wait(lock[0903]);

Thread 2: wait(lock[1103]);

Thread 1: wait(lock[1103]); // не завершиться, пока не произойдет signal 2 потока

Thread 2: wait(lock[0903]); // не завершиться, пока не произойдет signal 1 потока

Ни один поток не может добиться прогресса → Тупик (Deadlock)



transfer(0903, 1103, 100)



transfer(1103, 0903, 100)

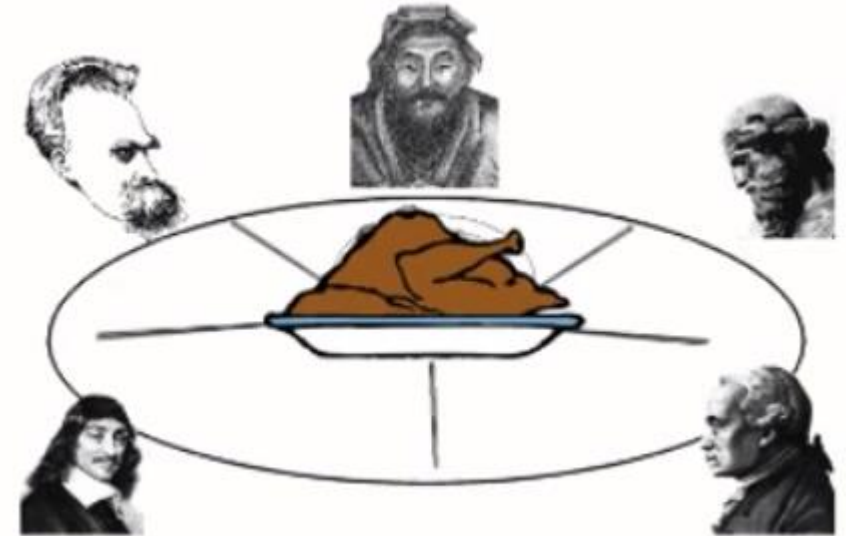
# Обедающие философы

Философы мыслят глубокими мыслями, но имеют простые мирские потребности. Когда вы голодны, группа из  $N$  философов будет сидеть вокруг стола с  $N$  палочками для еды, разбросанными между ними. Еда подается, и каждый философ наслаждается неторопливой едой, используя палочки для еды с обеих сторон.

Они чрезвычайно вежливы и терпеливы, и каждый соблюдает обеденный протокол.

Алгоритм философа:

- Взять (дождаться) ЛЕВУЮ палочку
- Взять (дождаться) ПРАВУЮ палочку
- Кушать, пока не насытится
- Заменить обе палочки

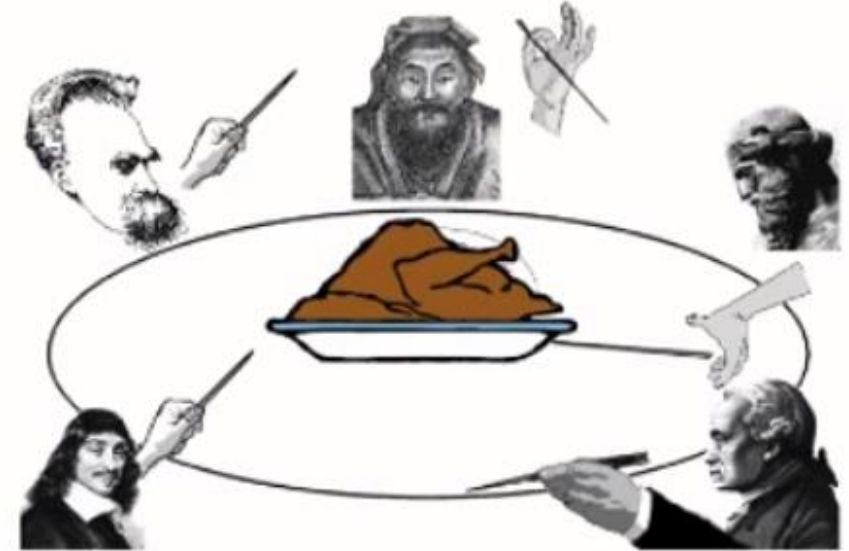


# Deadlock

Никто не может добиться прогресса, потому что все они ждут недоступного ресурса.

УСЛОВИЯ:

- 1) Взаимное исключение: только один поток может содержать ресурс в данный момент времени
- 2) Удержание и ожидание: поток удерживает выделенные ресурсы, ожидая других
- 3) Отсутствие вытеснения: ресурс не может быть удален из потока, удерживающего его
- 4) Круговое ожидание



# Решение

Назначить уникальный номер каждой палочке для еды. Запрашивать ресурсы в последовательном порядке

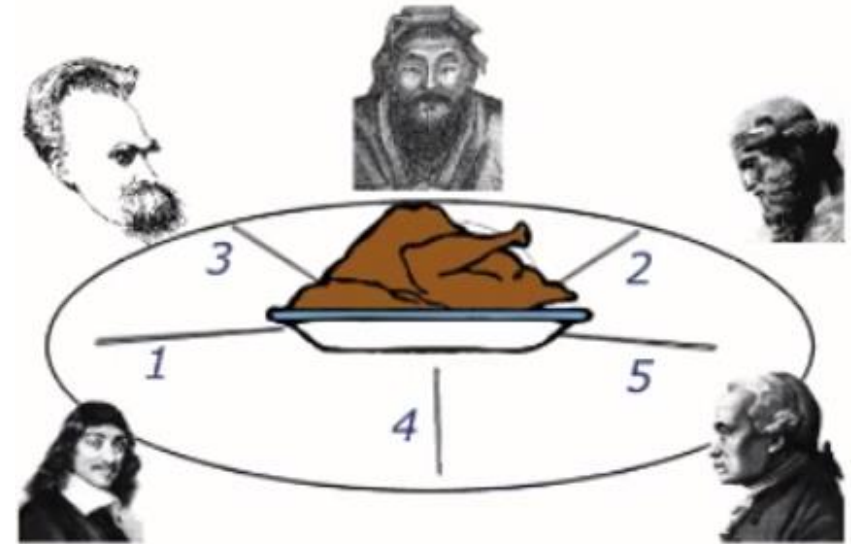
Новый алгоритм:

- Взять палочку с МЕНЬШИМ номером
- Взять палочку с БОЛЬШИМ номером
- ЕСТЬ
- Заменить обе палочки

Простое доказательство

Deadlock означает, что каждый философ ждет ресурса, которым владеет какой-то другой философ.

Но философ, держащий самую большую палочку для еды не может ждать какого-либо другого философа





# Пример

Можно ли исправить метод передачи, чтобы избежать тупика?

```
void transfer(int account1, int account2, int amount) {  
    int a = min(account1, account2);  
    int b = max(account1, account2);  
    wait(lock[a]);  
    wait(lock[b]);  
    balance[account1] = balance[account1] - amount;  
    balance[account2] = balance[account2] + amount;  
    signal(lock[a]);  
    signal(lock[b]);  
}
```

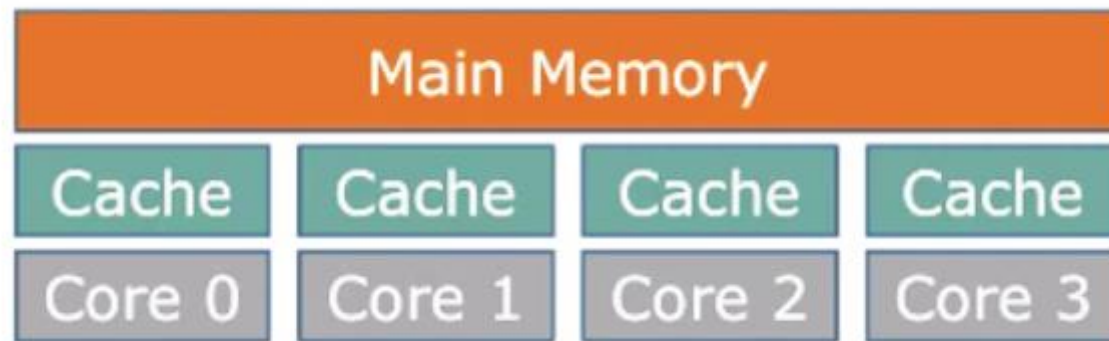


transfer(0903, 1103, 100)



transfer(1103, 0903, 100)

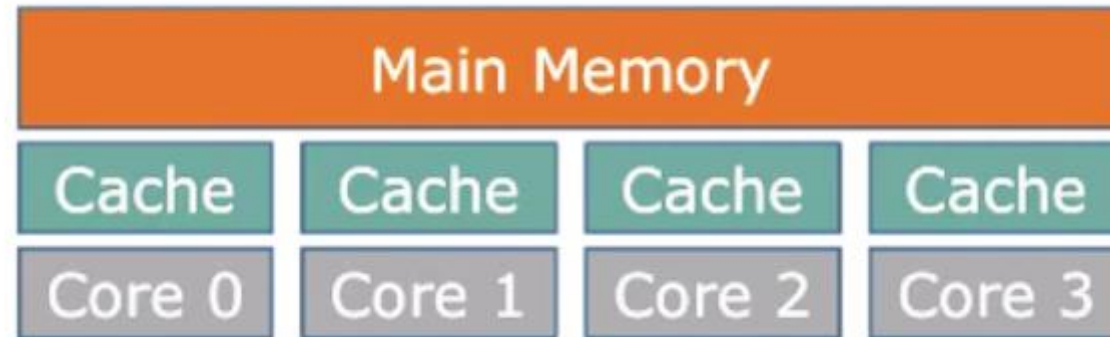
# Мультиядерность



- Современные процессоры обычно имеют от 2 до 8 ядер, где каждое ядро имеет **собственный кэш** для повышения производительности
- Ядра могут использоваться совместно для ускорения работы приложения
- Ядра взаимодействуют друг с другом через память

# Когерентность КЭШ

- Необходимо создать иллюзию единой общей памяти, даже если многоядерные системы имеют несколько частных кэшей
- Проблема:



- 1 LD 0xA → 2
- 2 ST 3 → 0xA
- 3 LD 0xA → 2 (stale!)

- Решение: протокол когерентности кэша контролирует содержимое кэша, чтобы избежать устаревших строк
  - Например, сделать копию A ядра о недействительной, прежде чем позволить ядру 2 писать в него

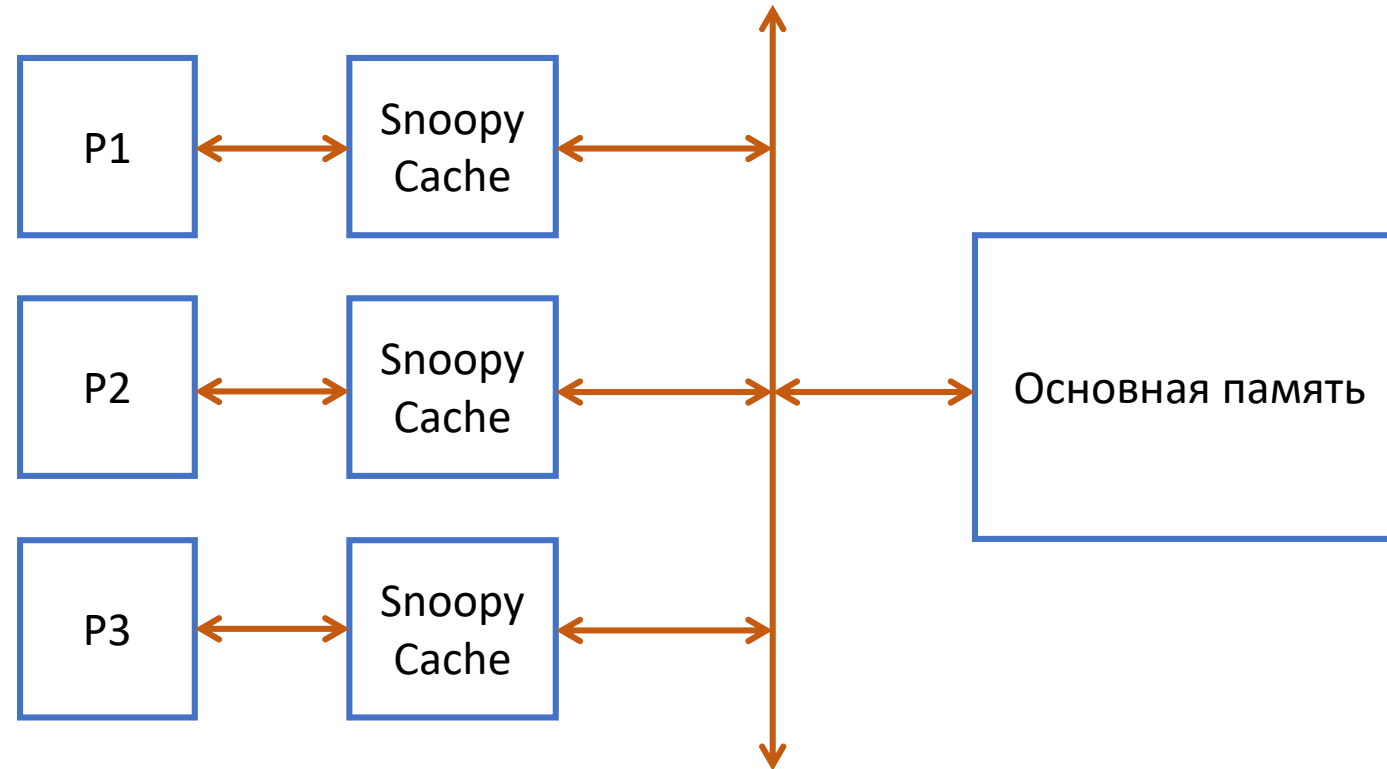
# Поддержание когерентности

- В когерентной памяти все загрузки и сохранения размещаются в глобальном порядке
  - Несколько копий адреса в различных кэшах могут привести к нарушению этого свойства
- Это свойство может быть обеспечено, если:
  - Только один кэш одновременно имеет разрешение на запись
  - Никакой кэш не может иметь устаревшую копию данных после того, как была выполнена запись по адресу

# Реализация когерентности КЭШ

- Протоколы когерентности должны обеспечивать соблюдение двух правил:
  - Распространяющаяся запись (**Write propagation**): записи в конечном итоге становятся видимыми для всех процессоров
  - Сериализация записи (**Write serialization**): записи в одно и то же место сериализуются (все процессоры видят их в том же порядке)
- Как обеспечить распространение записи?
  - **Write-invalidate protocols**: аннулировать все другие кэшированные копии перед выполнением записи
  - **Write-update protocols**: обновить все другие кэшированные копии после выполнения записи
- Как обеспечить сериализацию записи?
  - **Snooping-based protocols**: все кэши наблюдают за действиями друг друга через общую шину
  - **Directory-based protocols**: каталог когерентности отслеживает содержимое частных кэшей и сериализует запросы

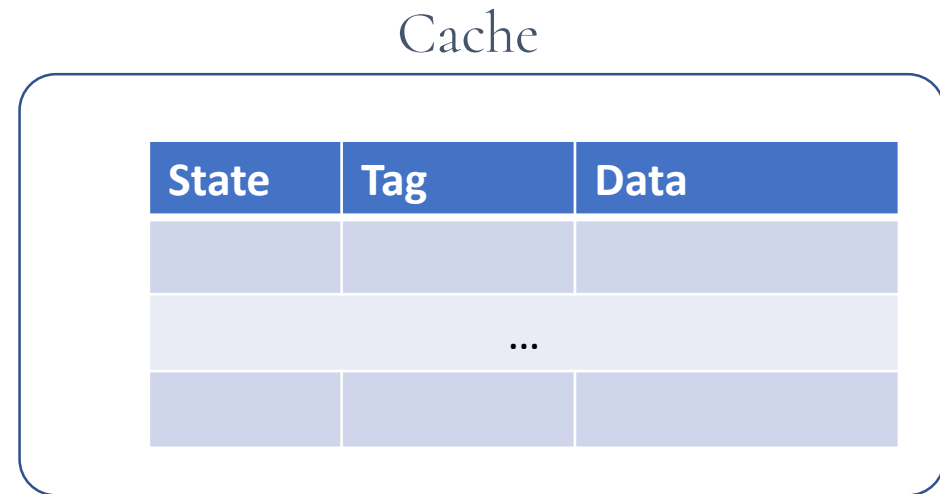
# Snooping-Based Coherence



Кэширует слежение за шиной (отслеживание), чтобы все процессоры могли видеть память согласованной

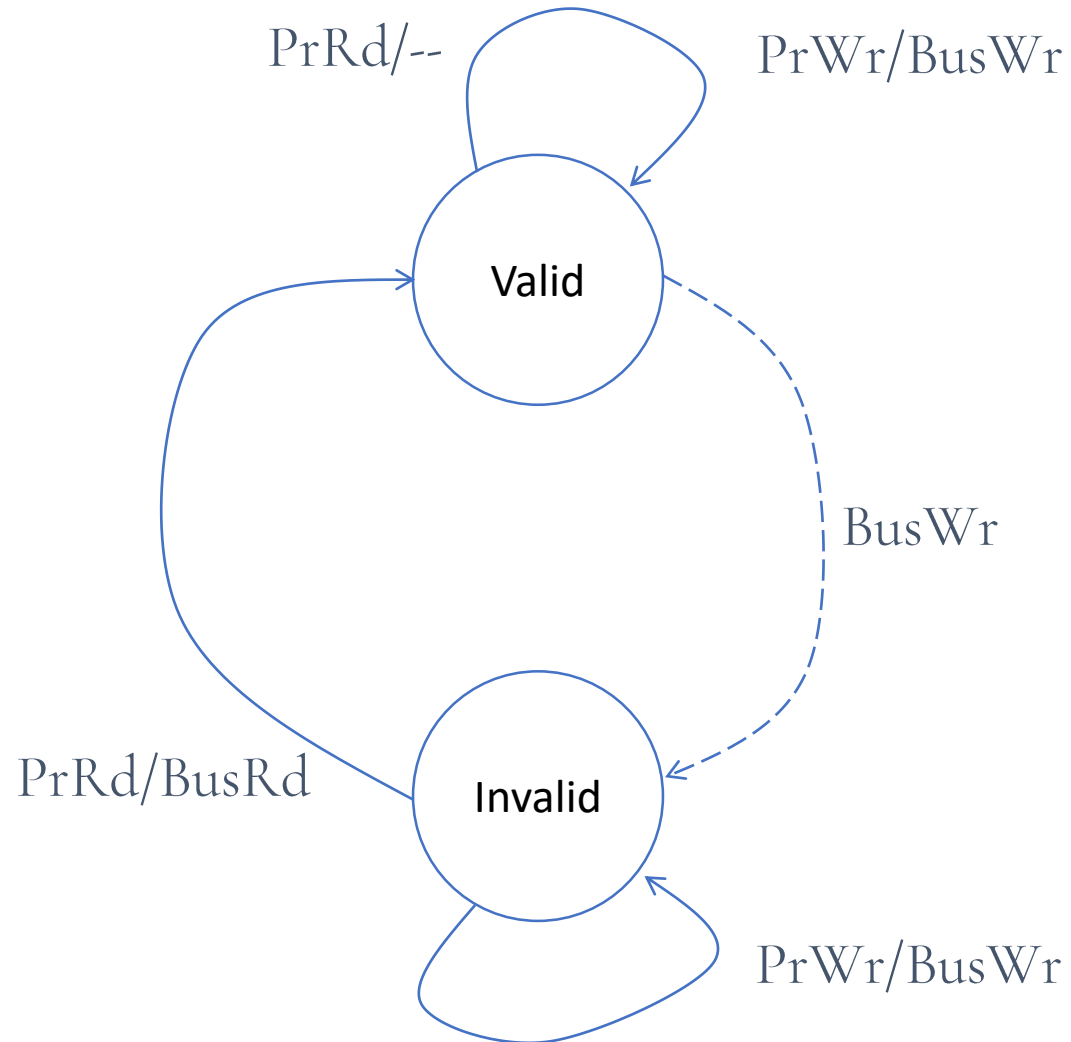
# Snooping-Based Coherence

- Шина обеспечивает задачу сериализации
  - Широковещательный сигнал, полностью упорядоченный
  - Каждый кэш-контроллер «шпионит» за всеми транзакциями на шине
  - Контроллер обновляет состояние кэша в ответ на запросы процессора и snoop-события и генерирует транзакции на шине
- Snoopy-протокол (FSM)
  - Диаграмма состояний переходов
  - Действия



Snoop (обслуживание транзакций на шине)

# Протокол Valid/Invalid (VI)

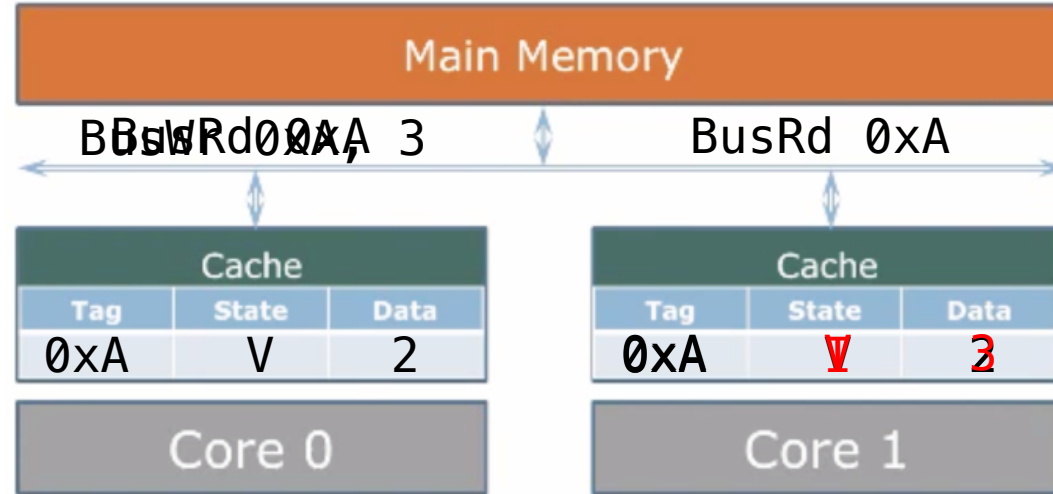


Поддерживается только  
кэшем со сквозной записью

Действия
Processor Read (PrRd)
Processor Write (PrWr)
Bus Read (BusRd)
Bus Write (BusWr)



# Пример Valid/Invalid



① LD 0xA

② LD 0xA

③ ST 0xA

④ LD 0xA

Проблемы VI? Каждая запись обновляет основную память  
Каждая запись требует широковещательного передачи и слежки

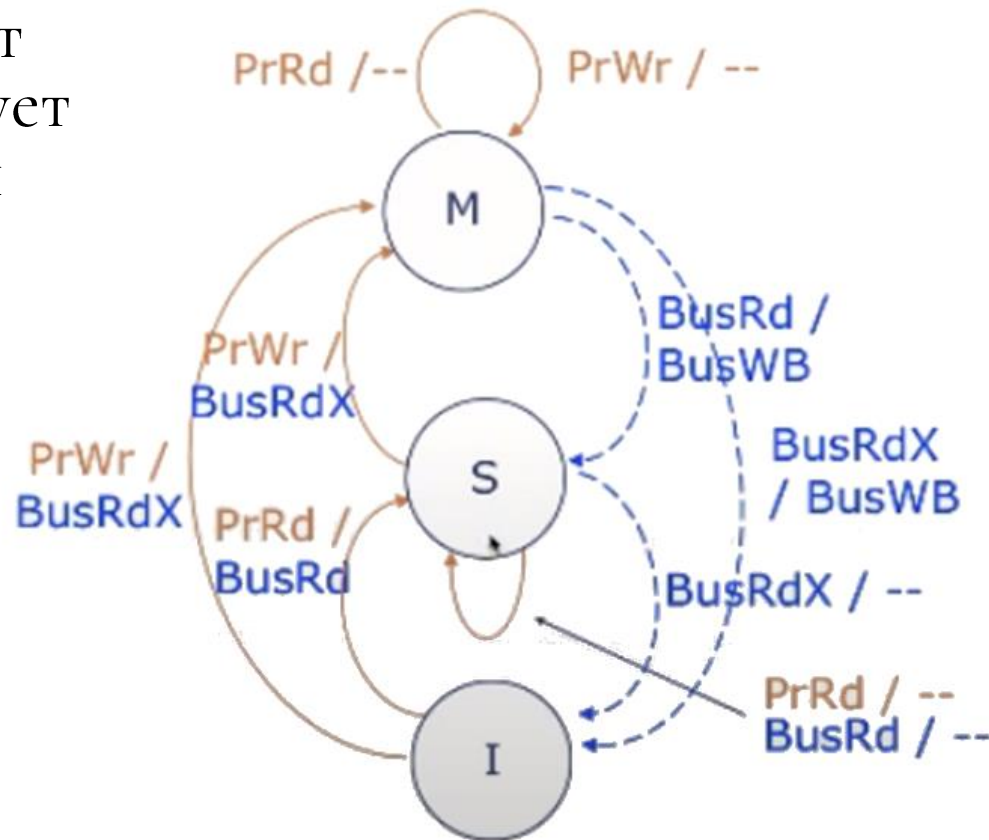
# Modified/Shared/Invalid (MSI) протокол

- Каждая строка в каждом кэше поддерживает MSI состояния:
  - I – кэш не содержит адреса
  - S – кэш содержит адрес, но он так же может находится в других кэшах, следовательно он может быть только прочитан
  - M – только этот кэш содержит этот адрес, следовательно он может быть и прочитан и записан – любой другой кэш имевший этот адрес будет признан недействительным

# MSI протокол FSM

- Недостатки VI: каждая запись обновляет основную память, и каждая запись требует широковещательной передачи и слежки
- MSI: возможность реализации кэша с обратной записью (writeback) + удовлетворяет локальную запись

Действия
Processor Read (PrRd)
Processor Write (PrWr)
Bus Read (BusRd)
Bus Read Exclusive (BusRdX)
Bus Write (BusWB)

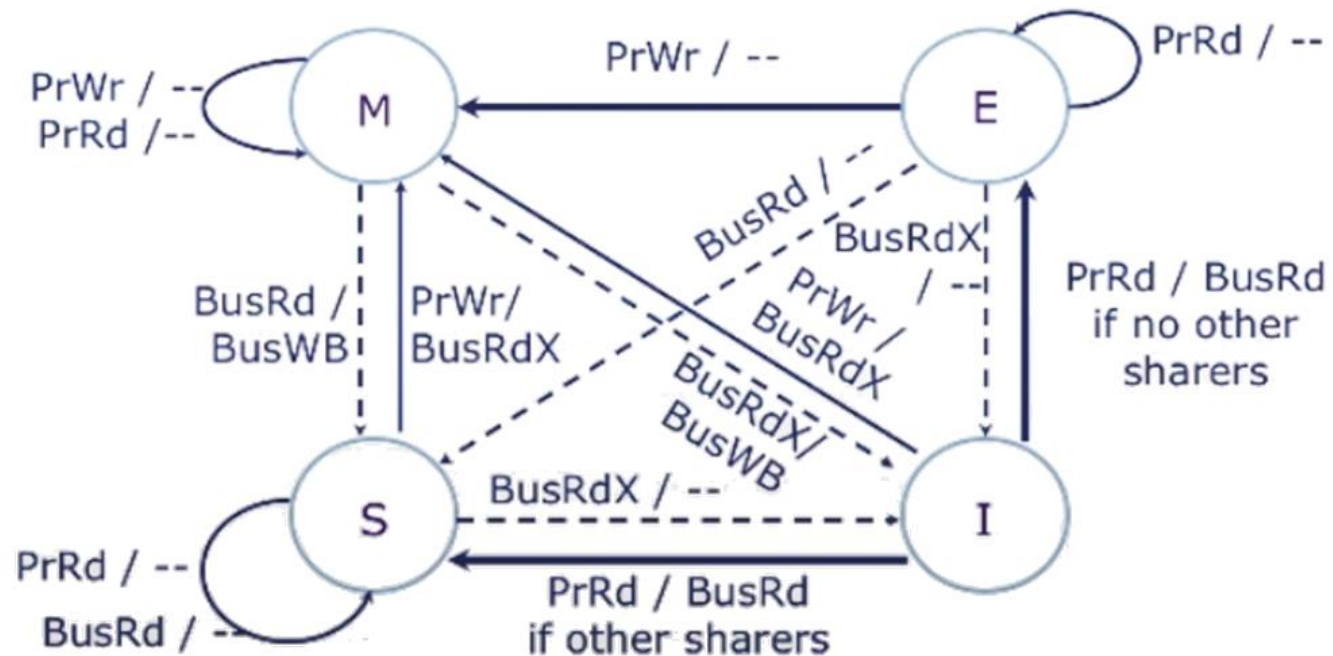


# Оптимизация MSI: состояние E

- Наблюдение: выполнение последовательностей чтения-изменения-записи на частных данных является обычным делом
  - В чем проблема с MSI?
    - Две шинные транзакции для каждого чтения-изменения-записи частных данных
- Решение: E-состояние (Exclusive)
  - Если данные ни с кем не разделяются, то чтение переводит строку в состояние E вместо S
  - Запись не вещается на шину, потому что  $E \rightarrow M$  (exclusive)

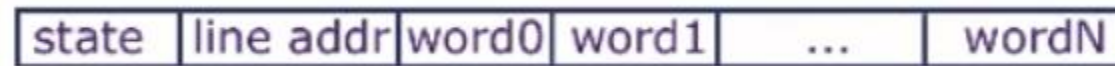
# MESI: усовершенствованный MSI

- Каждая строка в кэше содержит тег и биты состояния
  - M: Modified Exclusive
  - E: Exclusive, unmodified
  - S: Shared
  - I: Invalid



# Когерентность кэш и ложное совместное использование

- Строка кэша содержит более одного слова, и согласованность кэша выполняется на уровне детализации строки



- Предположим  $P_1$  записывает  $word_i$  и  $P_2$  записывает  $word_k$  и оба слова имеют один и тот же адрес строки
- Что может произойти?
  - Строка может быть недействительной (пинг-понг) много раз без необходимости, потому что адреса находятся в одной строке