

矩阵理论学习笔记（二）

酉空间的分解与投影

零空间 (N(A))

即 $Ax = 0$ 的解构成的空间，由于 x 本质是对 A 列向量的线性组合， A 一共有 n 个列向量，所以零空间是 R^n 的子空间。矩阵 A 秩为 r 时，自由列为 $n - r$ 列，对应 $n - r$ 个自由变元，赋值后就构成了零空间的 $n - r$ 个基向量。维数为 $n - r$ 。

酉空间定义

欧几里得空间就是定义了内积的实线性空间，而酉空间是欧几里得空间的定义推广到复线性空间。

正交补子空间

说明： $V_n(C)$ 表示酉空间， n 表示维数， C 是复数，表示复数域内的 n 维空间，即酉空间。

定义（正交补子空间）

$$V_n(C) = V_1 \oplus V_2, \quad V_1 \perp V_2 \quad \longleftrightarrow \quad V_1^\perp = V_2$$

详细描述：一个空间 V 的子空间 V_1 和 V_2 不仅要满足直和的关系，还要相互正交。这样的空间称 V_2 为 V_1 的正交子补空间，简称正交补。

回顾：正交补表示空间 V 中的向量 x 使得向量 x 与子空间 V_1 中的每个向量内积为 0，相互正交，由所有 x 组成的向量空间称 V_1 的正交补空间。

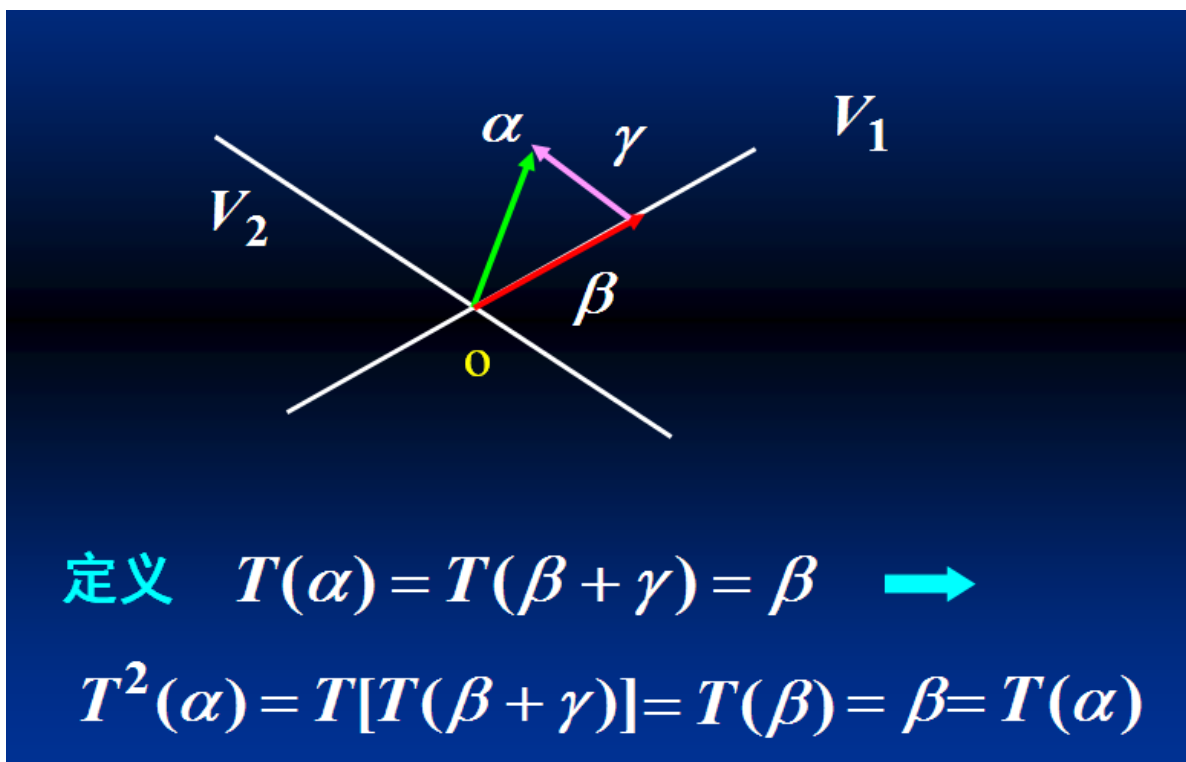
拓展：正交补分解实际上就是在分正交基，直和分解实际上就是在分解基向量。

定理： $V_n(C)$ 的任意子空间 V_1 都有唯一的正交补。

投影

具有下列性质的变换我们称之为线性变换：

$$\begin{aligned} T(\alpha + \beta) &= T(\alpha) + T(\beta) \\ T(k\alpha) &= kT(\alpha) \end{aligned} \tag{1}$$

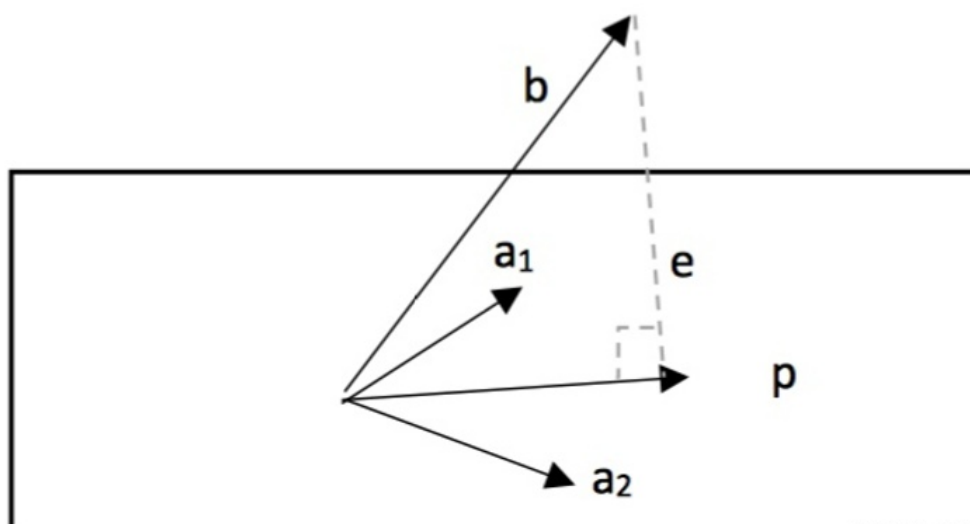


几何上, T 把平面上的点沿着坐标轴 V_2 的方向投影到坐标轴 V_1 上, 因此, T 是限制 V_1 上的恒等变换, 具有 $T^2 = T$ 的性质。

投影: $T^2 = T$ 等价于 T 是 $V_n(C)$ 上的投影。

投影 T 的值域表示为 $R(T)$, 投影 T 的核 (或者零空间) 表示为 $N(T)$ 。我们有

$$V_n(C) = R(T) \oplus N(T) \quad (2)$$



知乎 @August

投影矩阵

假设平面的一组基为 a_1, a_2 , 则投影向量 $p = x_1 a_1 + x_2 a_2$, 即 $p = Ax$, 其中, $A = [a_1 \ a_2]$, $x = [x_1 \ x_2]$ 。

由 $e = b - Ax$ 和 $e \perp A$ 得到

$$\begin{aligned} A^T e &= 0 \\ A^T (b - Ax) &= 0 \end{aligned} \quad (3)$$

解得

$$x = (A^T A)^{-1} A^T b \quad p = Ax = A(A^T A)^{-1} A^T b \quad (4)$$

因此，投影矩阵为 $A(A^T A)^{-1} A^T$ ，这里 $A = \begin{bmatrix} a_1 & a_2 \end{bmatrix}$ ，表示两个基向量构成的矩阵，不可逆。

拓展

最小二乘法与投影的关系

假设三个点 $(1, 1), (2, 2), (3, 2)$ ，求拟合直线，假设拟合直线为 $b = C + Dt$ ，代入三个点的方程为

$$\begin{cases} C + D = 1 \\ C + 2D = 2 \\ C + 3D = 2 \end{cases} \quad (5)$$

转化为矩阵形式

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} C \\ D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix} \quad (6)$$

即方程 $Ax = b$ 无解，但是采用投影来拟合， $A^T Ax = A^T b$ 有解，于是两边同乘 A^T 后求解，即得到参数值，为最小二乘法的核心方程。

附录

4个基本子空间

设矩阵 A 大小为 $m \times n$ ，

行空间 $C(A^T)$

大小为 R^n 的子空间，由所有行的线性组合构成，维数为 r 。

列空间 $C(A)$

大小为 R^m 的子空间，由所有列的线性组合构成，维数为 r 。

零空间 $N(A)$

大小为 R^n 的子空间，由所有 $Ax = 0$ 的解的线性组合构成，维数为 $n - r$ 。

左零空间 $N(A^T)$

大小为 R^m 的子空间，由所有 $A^T y = 0$ 或者 $y^T A = 0^T$ 的解的线性组合构成，维数为 $m - r$ 。

