Algoritmi e Strutture Dati

Capitolo 4
Ordinamento

Ordinamento

Dato un insieme S di n oggetti presi da un dominio totalmente ordinato, ordinare S

- Esempi: ordinare una lista di nomi alfabeticamente, o un insieme di numeri, o un insieme di compiti d'esame in base al cognome dello studente
- Subroutine in molti problemi
- È possibile effettuare ricerche in array ordinati in tempo $O(\log n)$

Il problema dell'ordinamento

• Input: una sequenza di n numeri $< a_1, a_2, ..., a_n >$

• Output: una permutazione (riarrangiamento) $< a_1', a_2', ..., a_n' >$ della sequenza di input tale che $a_1' \le a_2' \le ... \le a_n'$

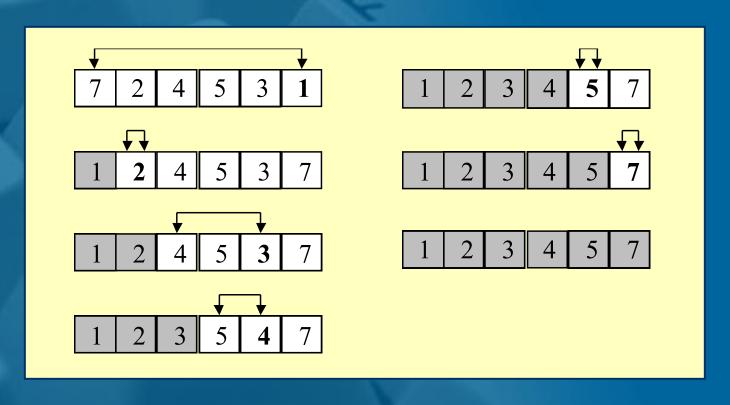
Ordinare in tempo quadratico

Un algoritmo semplice, intuitivo, facile da programmare.

E inefficiente.

SelectionSort

Approccio incrementale: estende l'ordinamento da k a k+1 elementi, scegliendo il minimo degli n-k elementi non ancora ordinati e mettendolo in posizione k+1



SelectionSort (A)

- 1. **for** k=0 **to** n-2 **do**
- 2. m = k+1
- 3. **for** j=k+2 **to** n **do**
- 4. **if** (A[j] < A[m]) **then** m=j
- 5. scambia A[m] con A[k+1]
- al generico passo k, A[1],...,A[k] sono già ordinati
- linee 2-4: ricerca del minimo fra gli elementi A[k+1],...,A[n]
- m è l'indice dell'array in cui si trova il minimo
- il minimo è messo in posizione k+1

Corretto?

- E' facile convincersi che l'algoritmo mantiene le seguenti *invarianti*: dopo il generico passo k (k=0,...,n-2) abbiamo che:
 - (i) i primi k+1 elementi sono ordinati e
 - (ii) sono i k+1 elementi più piccoli dell'array

Suggerimento: ragionare per invarianti è uno strumento utile per dimostrare la correttezza di un algoritmo, perché permette di isolare proprietà dell'algoritmo, spiegarne il funzionamento, capire a fondo l'idea su cui si basa.

Complessità temporale (analisi)

T(n) = #operazioni elementari sul modello RAM a costi uniformi eseguite dall'algoritmo nel caso peggiore su istanze di dimensione n.

Complessità: un upper bound

SelectionSort (A)

- for k=0 to n-2 do
- 2. m = k+1
- for j=k+2 to n do 3.
- 4. if (A[j] < A[m]) then m=j
- 5. scambia A[m] con A[k+1]

eseguite al più n volte per ogni ciclo esterno

ciclo esterno eseguito al più *n* volte

ogni linea di codice costa tempo O(1)

$$T(n) \le 5 n^2 O(1) = \Theta(n^2)$$
 $T(n) = O(n^2)$

$$T(n)=O(n^2)$$

L'analisi è stretta? Cioè, T(n) è $\Theta(n^2)$?

Complessità: un lower bound

SelectionSort (A)

- 1. **for** k=0 **to** n-2 **do**
- 2. m = k+1
- 3. **for** j=k+2 **to** n **do**
- 4. **if** (A[j] < A[m]) **then** m=j
- 5. scambia A[m] con A[k+1]

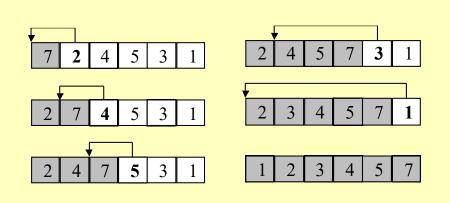
Idea: conto solo i confronti fra elementi

n-k-1 confronti

$$T(n) \ge \sum_{k=0}^{n-2} (n-k-1) = \sum_{k=1}^{n-1} k = n(n-1)/2 = \Theta(n^2)$$

$$T(n) = \Omega(n^2) \qquad T(n) = \Theta(n^2)$$

altri algoritmi di ordinamento con tempo O(n²)





Insertion Sort

Approccio incrementale: estende l'ordinamento da k a k+1 elementi, posizionando l'elemento (k+1)-esimo nella posizione corretta rispetto ai primi k elementi

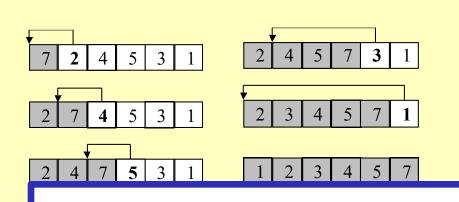


Bubble Sort

Approccio incrementale: esegue n-1 scansioni. Ad ogni scansione guarda coppie di elementi adiacenti e li scambia se non sono nell'ordine corretto.

(1)	/_		4	3	3	1
	2	7				
		4	7			
			5	7		
				3	7	
					1	7
(2)	2	4	5	3	1	7
	2	4				
		4	5			
			3	5		
				1	5	
	2	4	3	1	5	7

(3)	2	4	3	1	5	7	
	2	4					
		3	4				
			1	4			
(4)	2	3	1	4	5	7	
	2	3					
		1	3				
(5)	2	1	3	4	5	7	
	1	2					
	1	2	3	4	5	7	





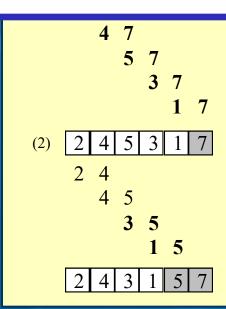
Insertion Sort

Approccio incrementale: estende l'ordinamento da k a k+1 elementi, posizionando l'elemento (k+1)-

Esercizio

Scrivere lo pseudocodice dei due algoritmi e fare l'analisi della complessità temporale nel caso peggiore.

Approccio incrementale: esegue n-1 scansioni. Ad ogni scansione guarda coppie di elementi adiacenti e li scambia se non sono nell'ordine corretto.



Ordinare in tempo meno che quadratico

Un algoritmo semplice, un po' meno intuitivo, facile da programmare.

E temporalmente efficiente.

Tecnica: Divite et Impera

MergeSort

• Usa la tecnica del divide et impera:

- 1 Divide: dividi l'array a metà
- 2 Risolvi i due sottoproblemi ricorsivamente
- 3 Impera: fondi le due sottosequenze ordinate

MergeSort (A, i, f)

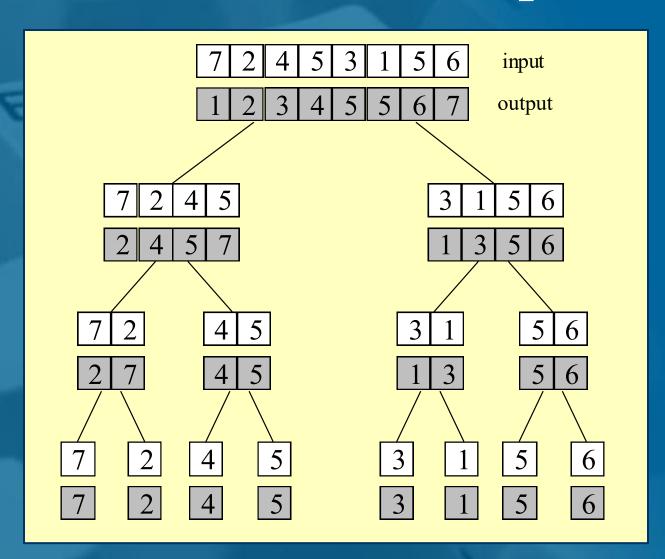
- 1. **if** (i < f) then
- 2. $m = \lfloor (i+f)/2 \rfloor$
- 3. MergeSort(A,i,m)
- 4. MergeSort(A,m+1,f)
- 5. Merge(A,i,m,f)

fonde A[i;m] e A[m+1;f] output in A[i;f] ordina A[i;f]

chiamata iniziale: MergeSort(A,1,n)

Notazione: dato un array A e due indici $x \le y$, denotiamo con A[x;y] la porzione di A costituita da A[x], A[x+1],...,A[y]

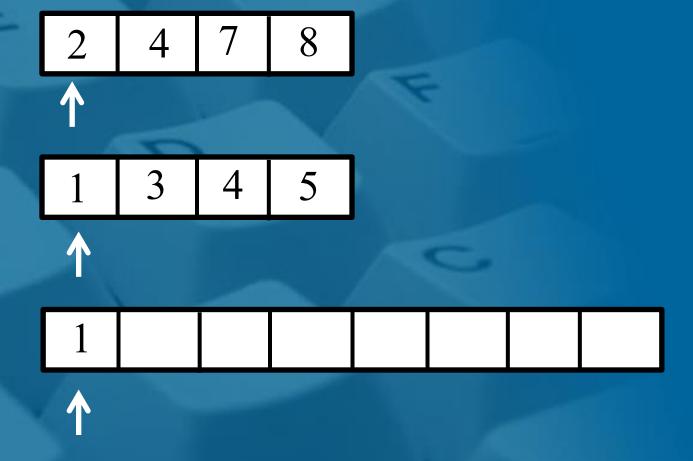
Esempio di esecuzione

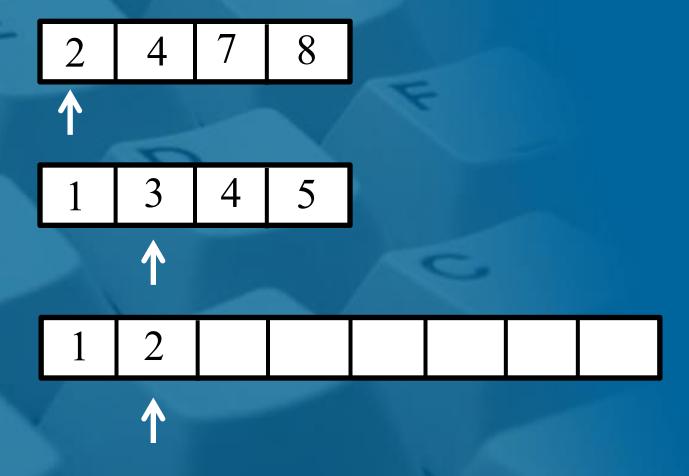


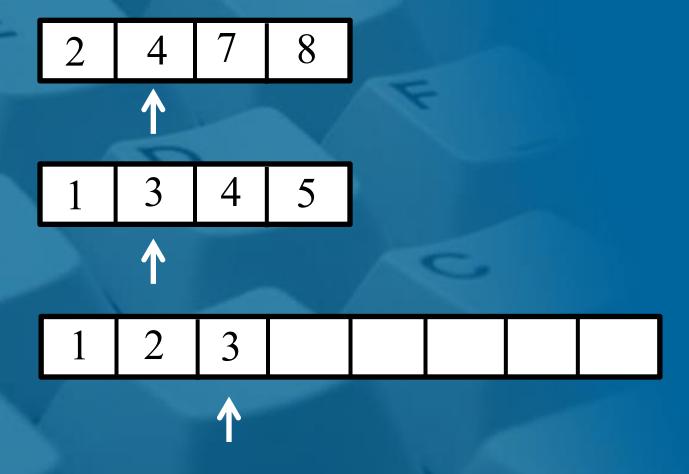
Albero delle chiamate ricorsive

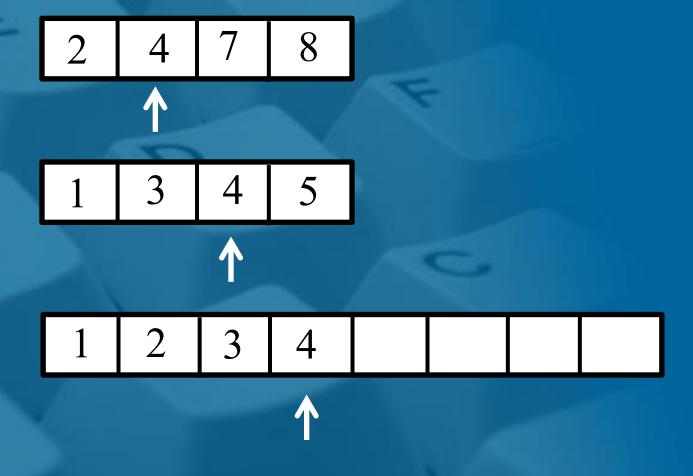
Procedura Merge

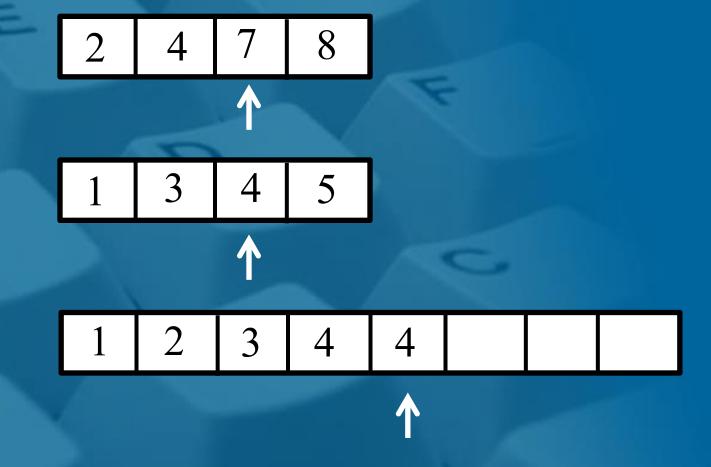
- Due array ordinati A e B possono essere fusi rapidamente:
 - estrai ripetutamente il minimo di A e B e copialo nell'array di output, finché A oppure B non diventa vuoto
 - copia gli elementi dell'array non vuoto alla fine dell'array di output

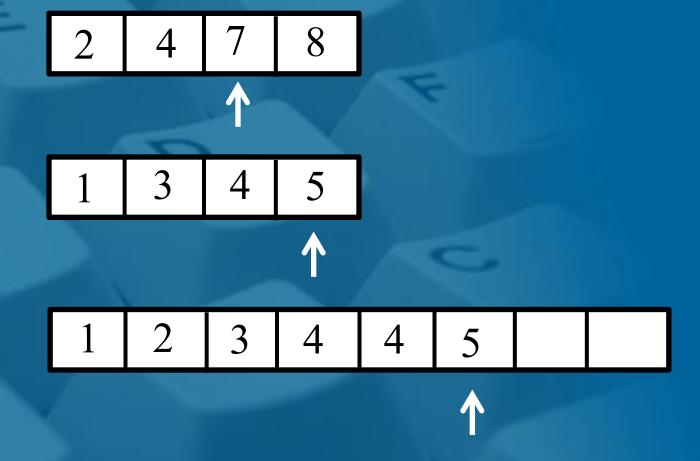


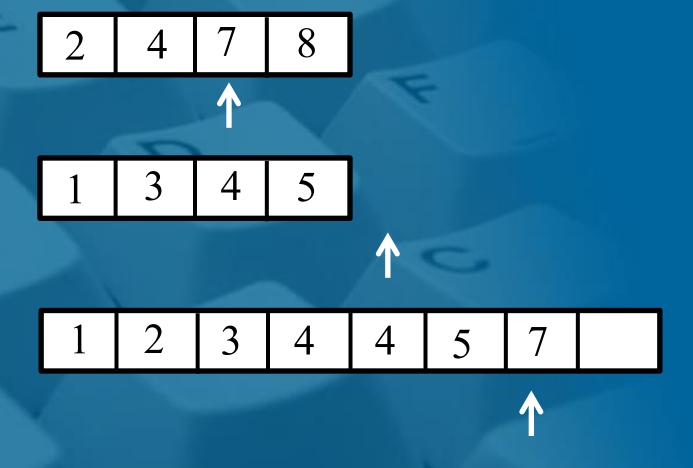


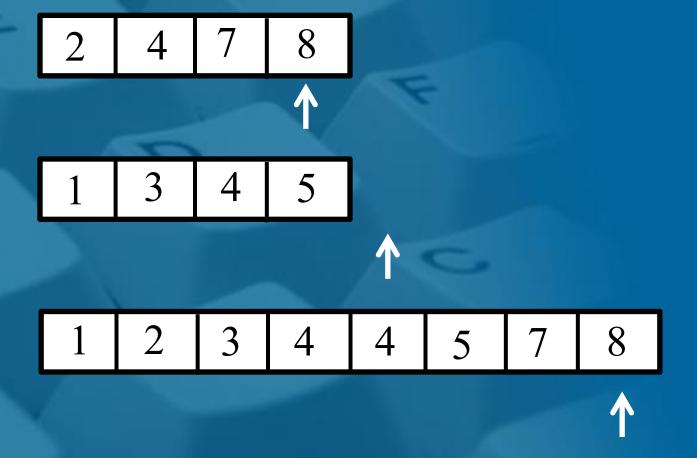


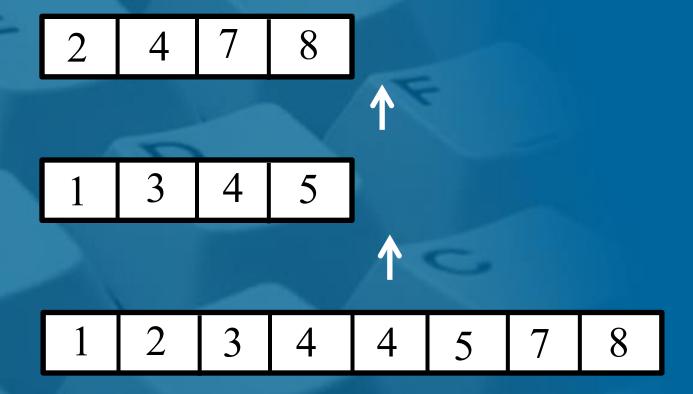












Merge (A, i_1, f_1, f_2)

- 1. Sia X un array ausiliario di lunghezza f_2 - i_1 +1
- 2. $i=1; k_1=i_1$
- 3. $k_2 = f_1 + 1$
- 4. **while** $(k_1 \le f_1 e k_2 \le f_2)$ **do**
- 5. **if** $(A[k_1] \le A[k_2])$
- 6. **then** $X[i]=A[k_1]$
- 7. incrementa i e k_1
- 8. **else** $X[i]=A[k_2]$
- 9. incrementa i e k_2
- 10. **if** $(k_1 \le f_1)$ **then** copia $A[k_1; f_1]$ alla fine di X
- 11. **else** copia $A[k_2; f_2]$ alla fine di X
- 12. copia X in $A[i_1; f_2]$

fonde $A[i_1;f_1]$ e $A[f_1+1;f_2]$ output in $A[i_1;f_2]$

Osservazione: sto usando un array ausiliario

Lemma

La procedure Merge fonde due sequenze ordinate di lunghezza n_1 e n_2 in tempo $\Theta(n_1 + n_2)$.

dim

Ogni confronto "consuma" un elemento di una delle due sequenze. Ogni posizione di X è riempita in tempo costante. Il numero totale di elementi è $n_1 + n_2$. Anche la Linea 12 (copia del vettore ausiliario) costa $\Theta(n_1 + n_2)$.

MergeSort (A, i, f)

- 1. **if** (i < f) then
- 2. $m = \lfloor (i+f)/2 \rfloor$
- 3. MergeSort(A,i,m)
- 4. MergeSort(A,m+1,f)
- 5. Merge(A,i,m,f)

Corretto?

Sì.

- chiamate ricorsive ordinano le due metà
- il Merge le fonde correttamente

Complessità?

Tempo di esecuzione

• La complessità temporale del MergeSort è descritto dalla seguente relazione di ricorrenza:

$$T(n) = 2 T(n/2) + O(n)$$

• Usando il Teorema Master si ottiene

$$T(n) = O(n \log n)$$

$$a=b=2$$
, $f(n)=O(n) \rightarrow caso 2$

Quanta memoria (ausiliaria) usiamo?

- La complessità spaziale del MergeSort è $\Theta(n)$
 - la procedura Merge usa memoria ausiliaria pari alla dimensione di porzione da fondere;
 - non sono mai attive due procedure di Merge contemporaneamente;
 - ogni chiamata di MergeSort usa memoria costante (esclusa quella usata dalla procedura Merge);
 - numero di chiamate di MergeSort attive contemporaneamente sono O(log n);
- Il MergeSort non ordina in loco
 - occupazione di memoria ausiliaria (oltre input) pari a $\Theta(n)$

Ancora un algoritmo di ordinamento che usa la tecnica del *divide et impera*: il Quick Sort

Efficiente?

Caso peggiore, caso medio e versione randomizzata

QuickSort

- Usa la tecnica del divide et impera:
- 1 Divide: scegli un elemento x della sequenza (perno) e partiziona la sequenza in elementi ≤ x ed elementi >x
- 2 Risolvi i due sottoproblemi ricorsivamente
- 3 Impera: restituisci la concatenazione delle due sottosequenze ordinate

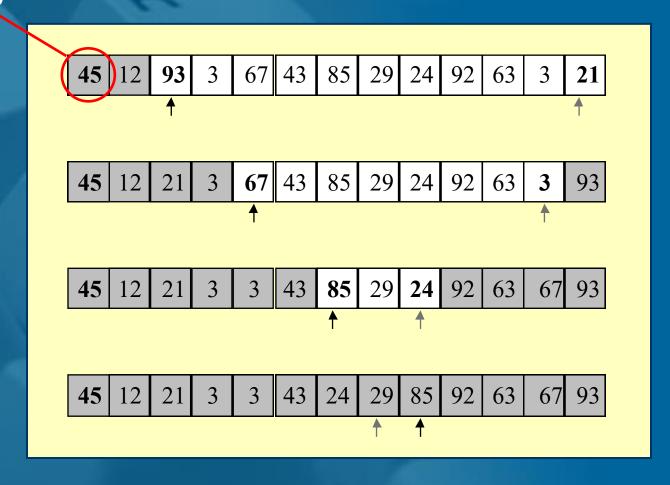
Rispetto al MergeSort, divide complesso ed impera semplice

Partizione (in loco)

- Scegli il perno
- Scorri l'array "in parallelo" da sinistra verso destra e da destra verso sinistra
 - da sinistra verso destra, ci si ferma su un elemento maggiore del perno
 - da destra verso sinistra, ci si ferma su un elemento minore del perno
- Scambia gli elementi e riprendi la scansione
- Fermati quando i due indici si sono incrociati

Partizione in loco: un esempio

perno



Partition (A, i, f)

- 1. x=A[i]
- $2. \quad inf = i$
- 3. $\sup = f + 1$
- 4. **while** (true) **do**
- 5. **do** (inf=inf + 1) **while** (inf \leq f e A[inf] \leq x)
- 6. **do** (sup=sup-1) **while** (A[sup] > x)
- 7. **if** (inf < sup) **then** scambia A[inf] e A[sup]
- 8. else break
- 9. scambia A[i] e A[sup]
- 10. **return** sup

partiziona A[i;f] rispetto a A[i]

Tempo di esecuzione:
O(n)

mette il perno "al centro"

restituisce la posizione del perno

Proprietà (invariante):

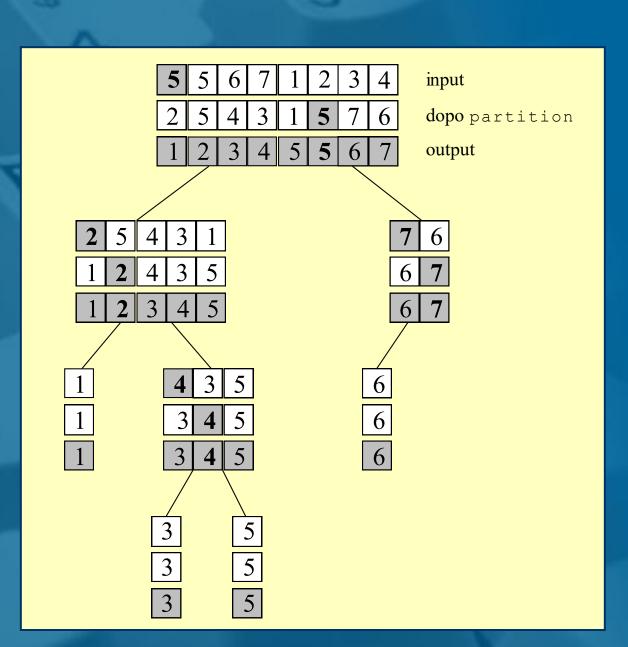
In ogni istante, gli elementi A[i],...,A[inf-1] sono ≤ del perno, mentre gli elementi A[sup+1],...,A[f] sono > del perno

QuickSort (A, i, f)

- 1. **if** (i < f) then
- 2. m=Partition(A,i,f)
- 3. QuickSort(A,i,m-1)
- 4. QuickSort(A, m+1,f)

ordina A[i;f]

chiamata iniziale: QuickSort(A,1,n)



Esempio di esecuzione

L'albero delle chiamate ricorsive può essere sbilanciato

QuickSort (A, i, f)

- 1. if $(i \le f)$ then
- 2. m=Partition(A,i,f)
- 3. QuickSort(A,i,m-1)
- 4. QuickSort(A, m+1,f)

Corretto?

Sì.

- dopo Partition:

A[i:m-1] contiene elem \leq del perno, A[m] il perno, A[m+1:f] elementi > del perno

- le chiamate ricorsive ordinano A[i:f]

Complessità?

Analisi nel caso peggiore

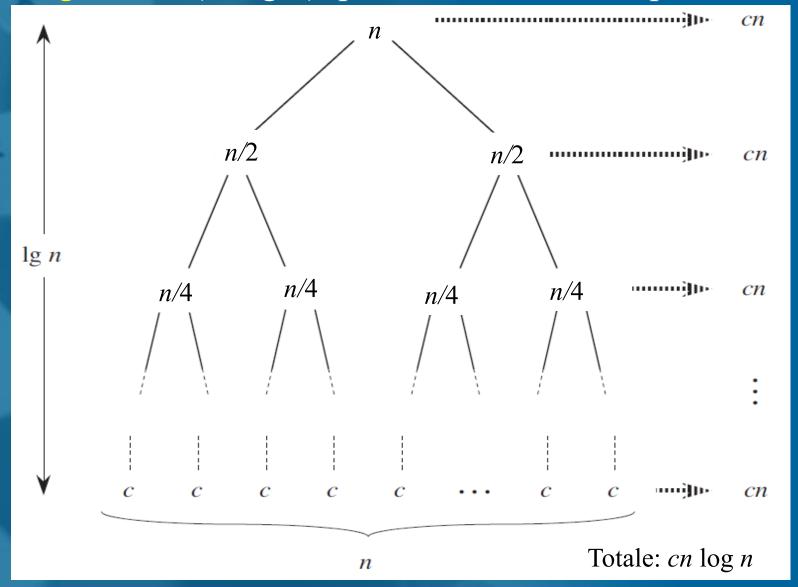
- Ogni invocazione di Partition posizione almeno un elemento in modo corretto (il perno)
- Quindi dopo n invocazioni di Partition, ognuna di costo O(n) ho il vettore ordinato. Il costo complessivo è quindi $O(n^2)$
- Il caso peggiore si verifica quando il perno scelto ad ogni passo è il minimo o il massimo degli elementi nell'array
- La complessità in questo caso è:

$$T(n)=T(n-1)+T(0)+O(n)$$

= $T(n-1)+O(1)+O(n)$
= $T(n-1)+O(n)$
 $T(n)=O(n^2)$

complessità nel caso migliore?

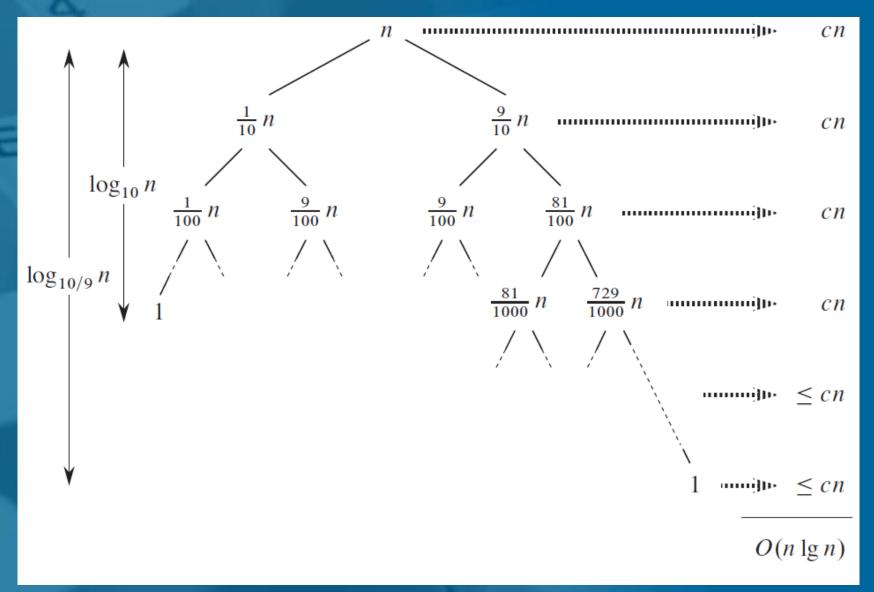
Caso migliore: O(n log n), partizionamento sempre bilanciato



...intuizioni sul caso medio... (penso al caso di istanze equiprobabili)

- problema: la partizione può essere sbilanciata
- la probabilità che ad ogni passo si presenti la partizione peggiore è molto bassa
- per partizioni che non sono "troppo sbilanciate"
 l'algoritmo è veloce
- domanda: quale è la complessità dell'algoritmo supponendo che l'algoritmo di partizionamento produca sempre una partizione proporzionale 9-a-1?
- E se la partizione fosse sempre proporzionale a 99-a-1?
- Nota: sembrano partizioni piuttosto sbilanciate...

...la complessità è ancora $O(n \log n)$



...e se le istanze non sono equiprobabili?

Versione randomizzata: scegli il perno *x* a caso fra gli elementi da ordinare

Teorema

L'algoritmo quickSort randomizzato ordina in loco un array di lunghezza n in tempo $O(n^2)$ nel caso peggiore e $O(n \log n)$ tempo atteso

...e se le istanze non sono equiprobabili?

Versione randomizzata: scegli il perno *x* a caso fra gli elementi da ordinare

Teorema

L'algoritmo quickSort randomizzato ordina in loco un array di lunghezza n in tempo $O(n^2)$ nel caso peggiore e $O(n \log n)$ con alta probabilità, ovvero con probabilità almeno 1-1/n.

quickSort randomizzato (randomizzazione ≠ caso medio)

- nessuna assunzione sulla distribuzione di probabilità delle istanze
- nessun input specifico per il quale si verifica il caso peggiore
- il caso peggiore determinato solo dal generatore di numeri casuali

Analisi e progettazione di algoritmi randomizzati: ampia e importante area di studio e ricerca