


# Algoritmi e Strutture Dati

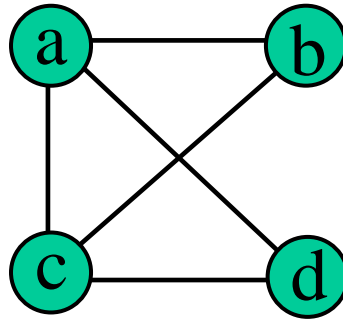
## Capitolo 11 Visite di grafi



# Strutture dati per rappresentare grafi

# Grafi non diretti

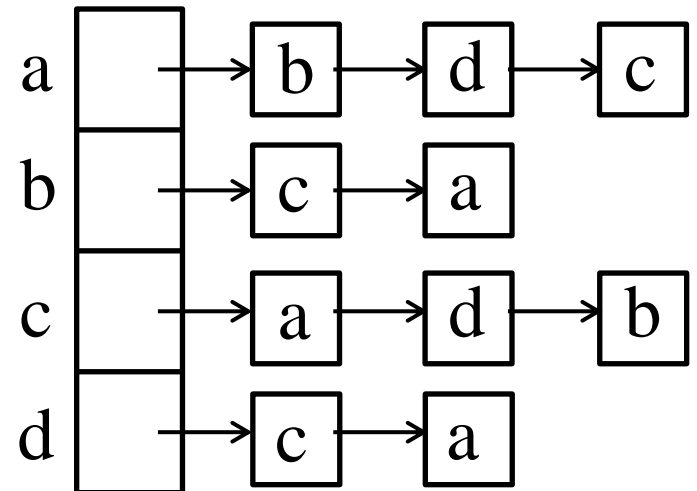
Quanto spazio?



	a	b	c	d
a	0	1	1	1
b	1	0	1	0
c	1	1	0	1
d	1	0	1	0

Matrice di adiacenza

$O(n^2)$

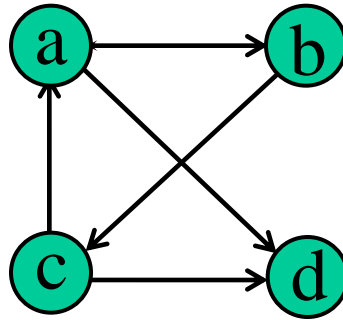


liste di adiacenza

$O(m + n)$

# Grafi diretti

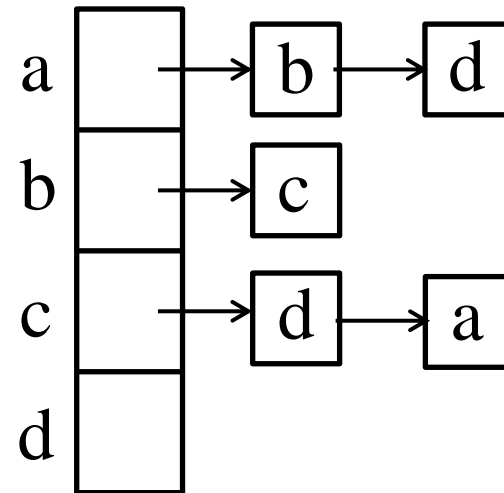
Quanto spazio?



	a	b	c	d
a	0	1	0	1
b	0	0	1	0
c	1	0	0	1
d	0	0	0	0

Matrice di adiacenza

$O(n^2)$



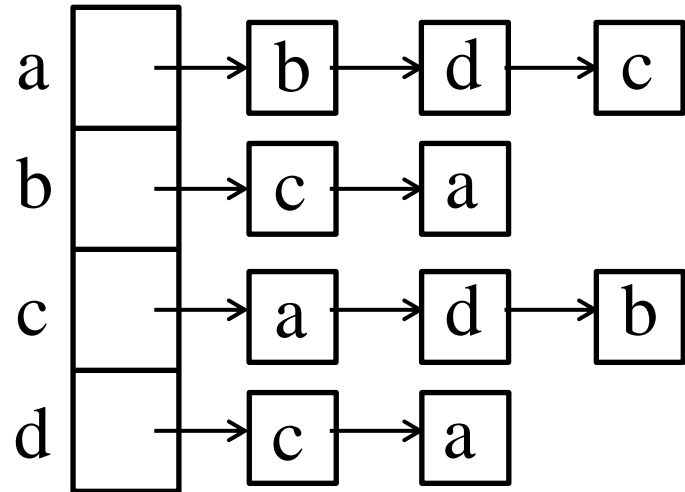
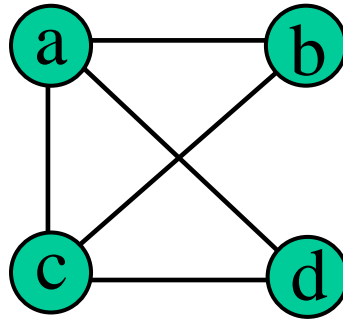
liste di adiacenza

$O(m + n)$

# Grafi non diretti

	a	b	c	d
a	0	1	1	1
b	1	0	1	0
c	1	1	0	1
d	1	0	1	0

Matrice di adiacenza



liste di adiacenza

## Operazione:

elenco archi  
incidenti in  $v$

c'è arco  $(u,v)$ ?

matrice di a.

$O(n)$

$O(1)$

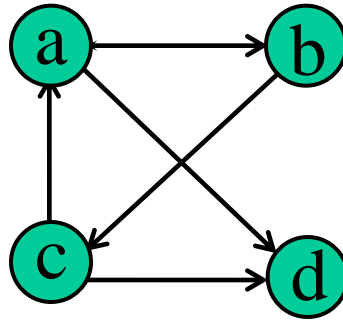
liste di a.

$O(\delta(v))$

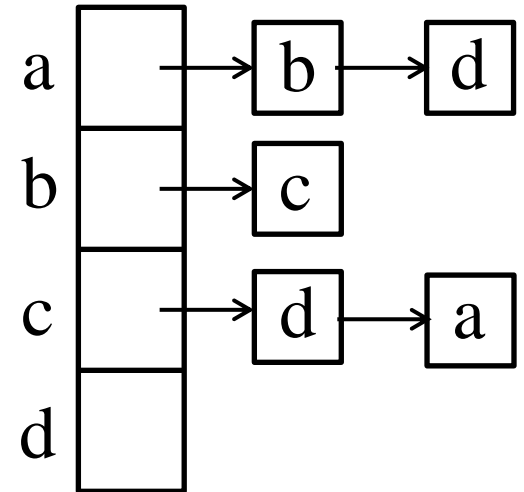
$O(\min\{\delta(u), \delta(v)\})$

	a	b	c	d
a	0	1	0	1
b	0	0	1	0
c	1	0	0	1
d	0	0	0	0

Matrice di adiacenza



## Grafi diretti



liste di adiacenza

### Operazione:

elenco archi  
uscenti da v

c'è arco (u,v)?

matrice di a.

$O(n)$

$O(1)$

liste di a.

$O(\delta(v))$

$O(\delta(u))$

*algoritmi di visita  
di un grafo*

# Scopo e tipi di visita

- una visita di un grafo  $G$  permette di esaminare i nodi e gli archi di  $G$  **in modo sistematico** (se  $G$  è connesso)
- genera un **albero** di visita
- problema di base in molte applicazioni
- esistono vari tipi di visite con diverse proprietà:
  - **visita in ampiezza (BFS=breadth first search)**
  - **visita in profondità (DFS=depth first search)**



# Visita in ampiezza

dato un grafo  $G$  (non pesato) e un nodo  $s$ , trova tutte le distanze/cammini minimi da  $s$  verso ogni altro nodo  $v$

# applicazioni

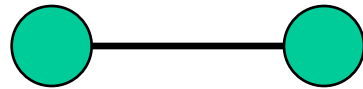
- web crawling
  - come google trova nuove pagine da indicizzare
- social networking
  - trovare gli amici che potresti conoscere
- network broadcast
  - un nodo manda un messaggio a tutti gli altri nodi della rete
- garbage collection
  - come scoprire memoria non più raggiungibile che si può liberare
- model checking
  - verificare una proprietà di un sistema
- risolvere puzzle
  - risolvere il Cubo di Rubik con un numero minimo di mosse



# cubo di Rubik: 2x2x2

- grafo delle configurazioni

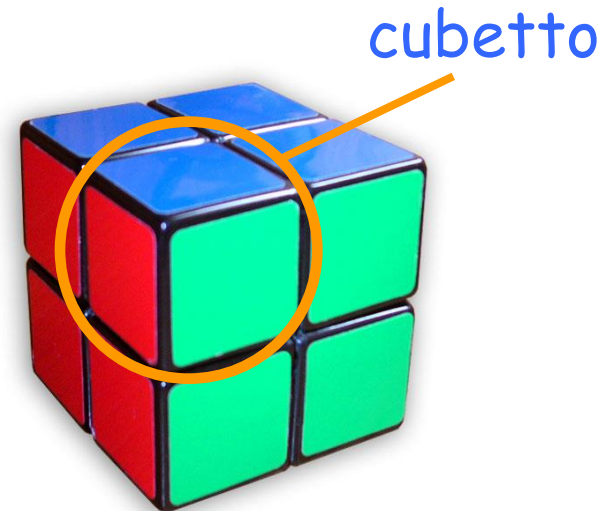
- un vertice per ogni possibile stato del cubo
- un arco fra due configurazioni se l'una è ottenibile dall'altra tramite una mossa



grafo non diretto

$$\# \text{verciti} \leq 8! \times 3^8$$

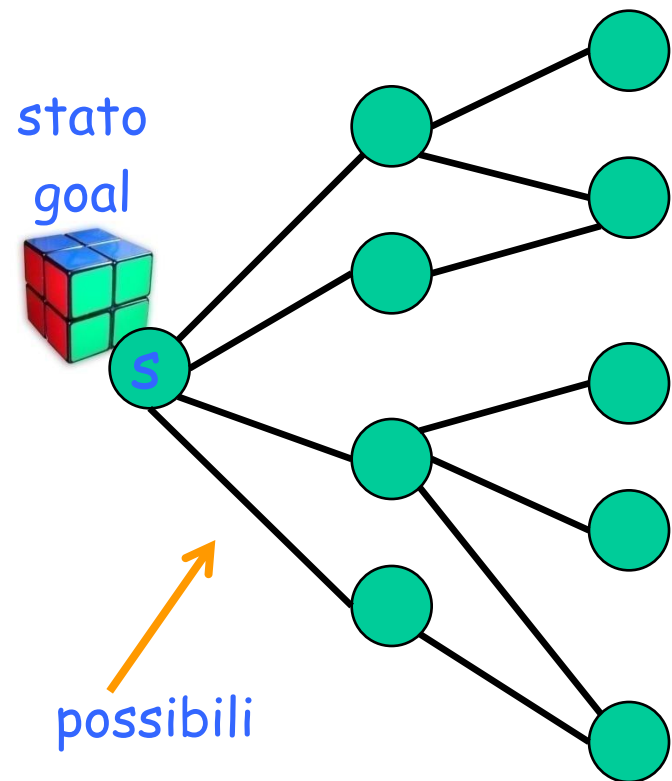
$$= 264.539.520$$



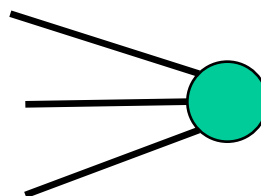
# cubo di Rubik: 2x2x2

eccentricità di  $s$  (God's number)

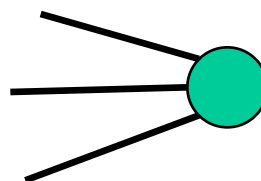
God's number



...



...



2x2x2: 11

3x3x3: 20

4x4x4: ???

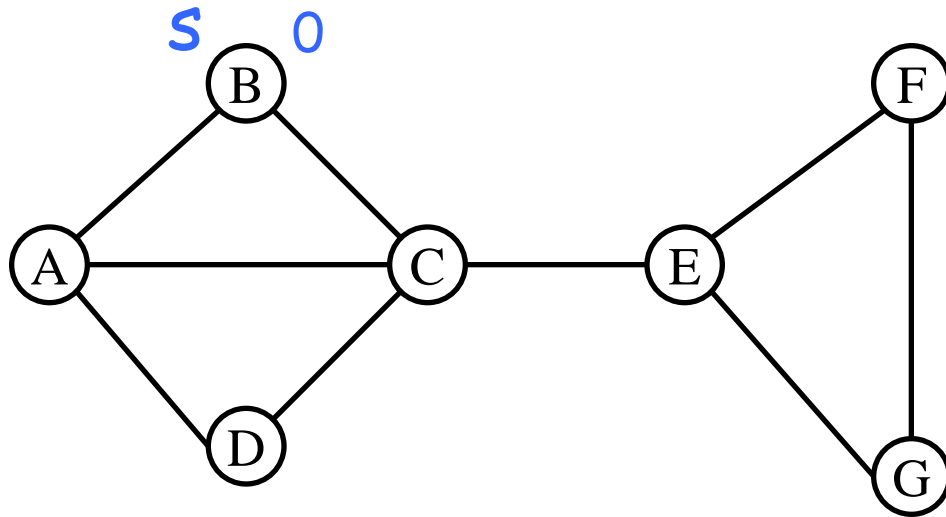
$n \times n \times n: \Theta(n^2 / \log n)$

# Visita in ampiezza

**algoritmo** visitaBFS(*vertice*  $s$ )  $\rightarrow$  *albero*

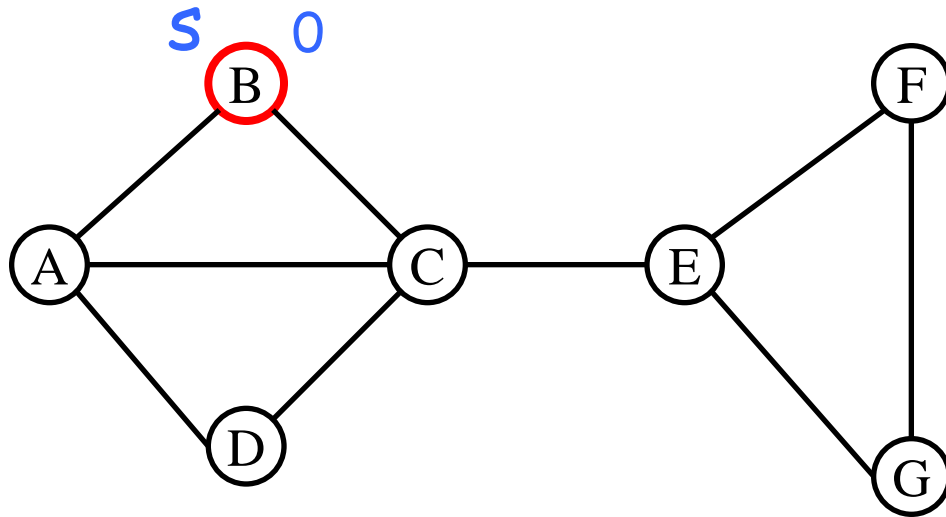
1. rendi tutti i vertici non marcati
2.  $T \leftarrow$  albero formato da un solo nodo  $s$
3. Coda  $F$
4. marca il vertice  $s$ ;  $\text{dist}(s) \leftarrow 0$
5.  $F.\text{enqueue}(s)$
6. **while** ( **not**  $F.\text{isempty}()$  ) **do**
7.      $u \leftarrow F.\text{dequeue}()$
8.     **for each** ( arco  $(u, v)$  in  $G$  ) **do**
9.         **if** (  $v$  non è ancora marcato ) **then**
10.              $F.\text{enqueue}(v)$
11.             marca il vertice  $v$ ;  $\text{dist}(v) \leftarrow \text{dist}(u) + 1$
12.             rendi  $u$  padre di  $v$  in  $T$
13. **return**  $T$

Un esempio



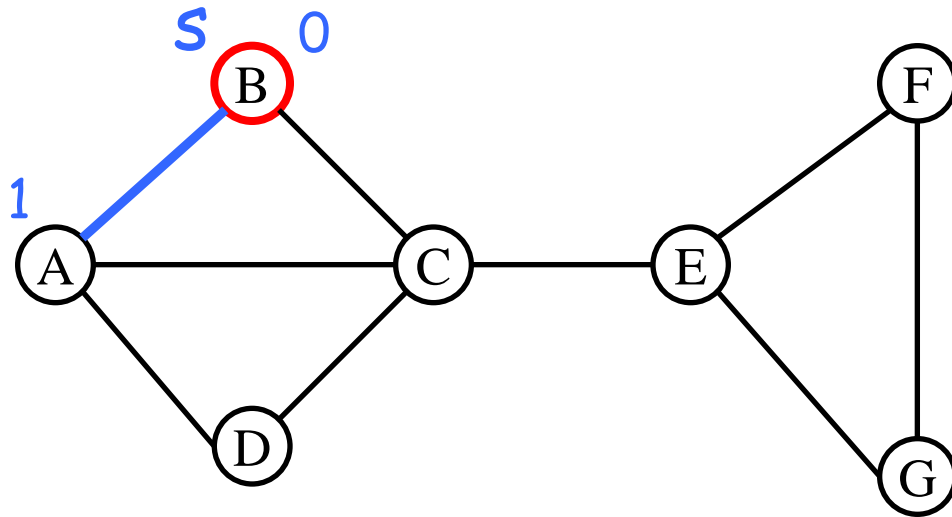
→  
B

Un esempio



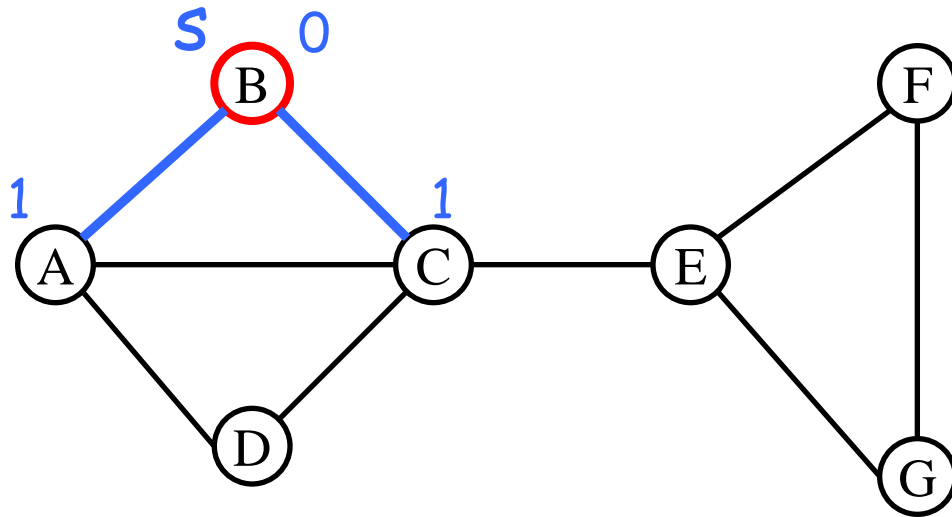


Un esempio



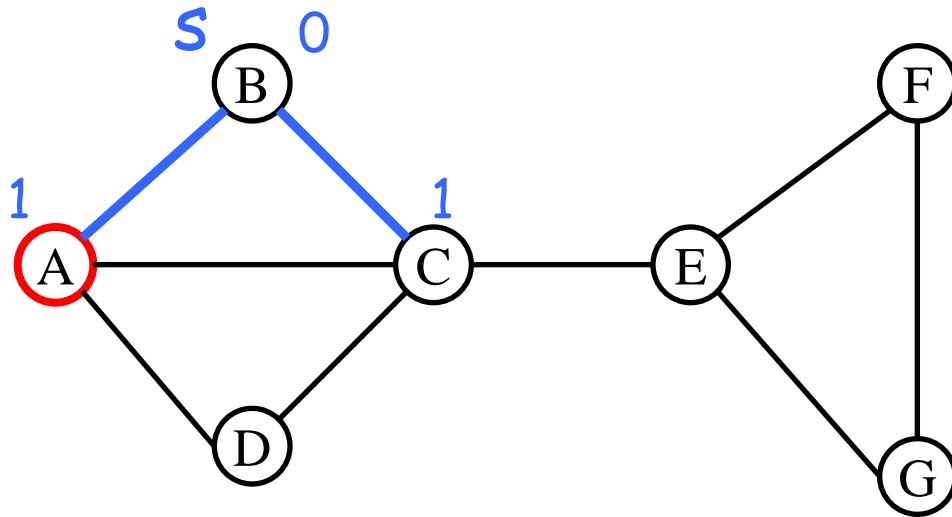
A

# Un esempio



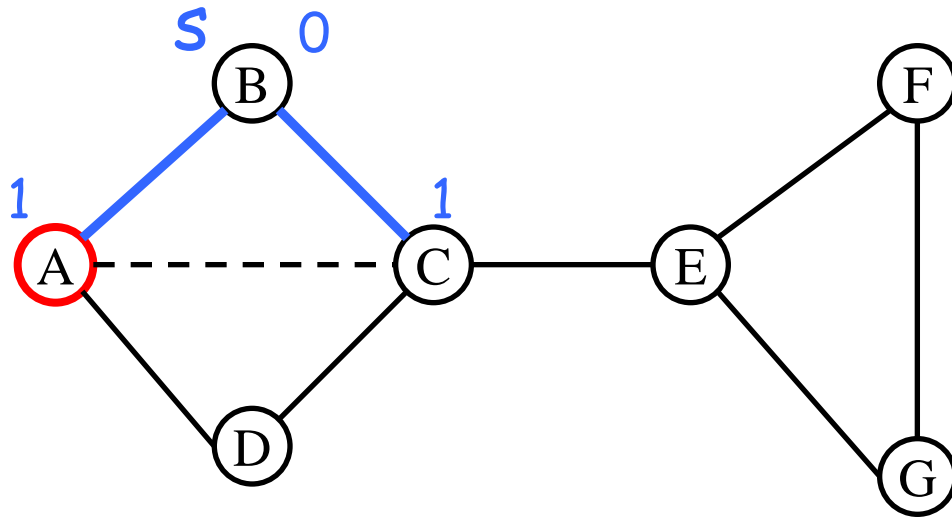
→  
C A

Un esempio



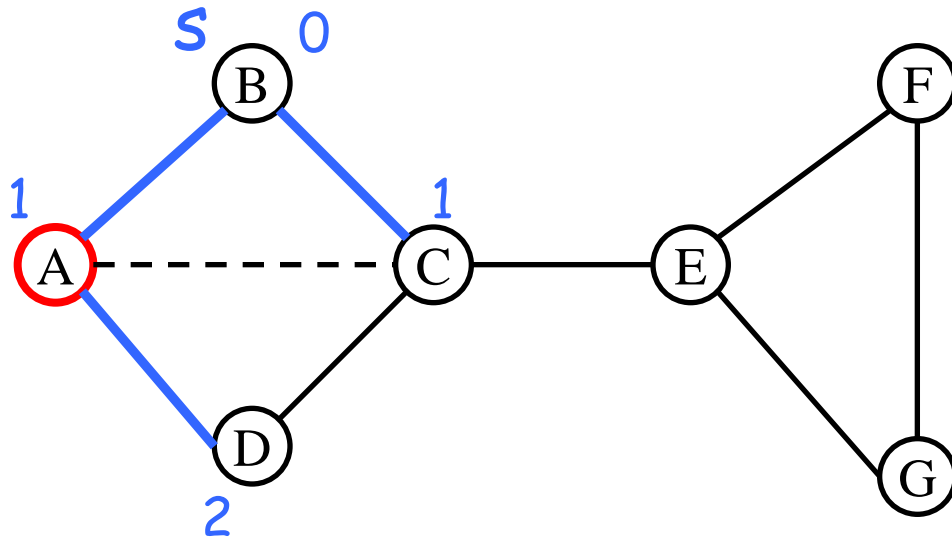
$\xrightarrow{\quad}$   
C

# Un esempio



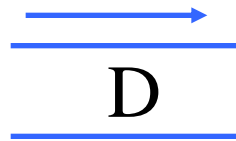
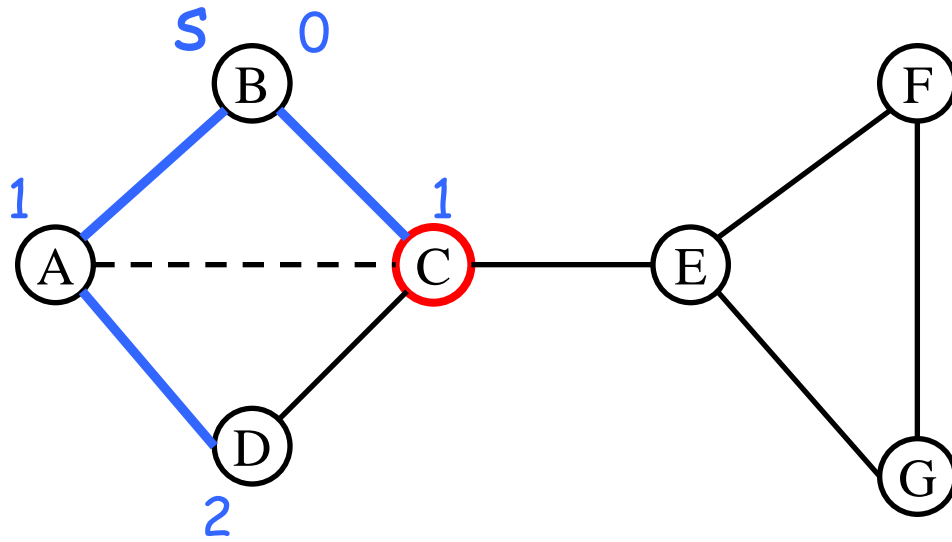
→  
C

# Un esempio

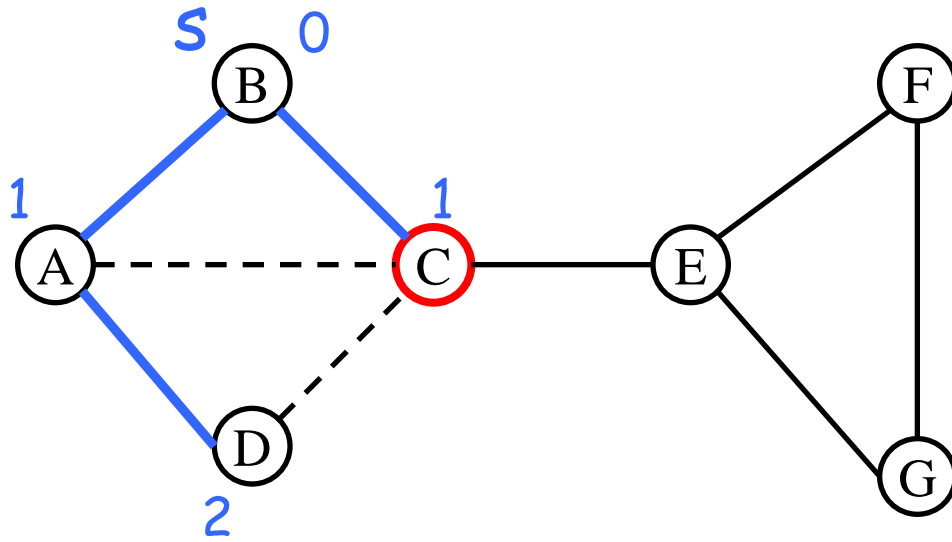


D C

# Un esempio

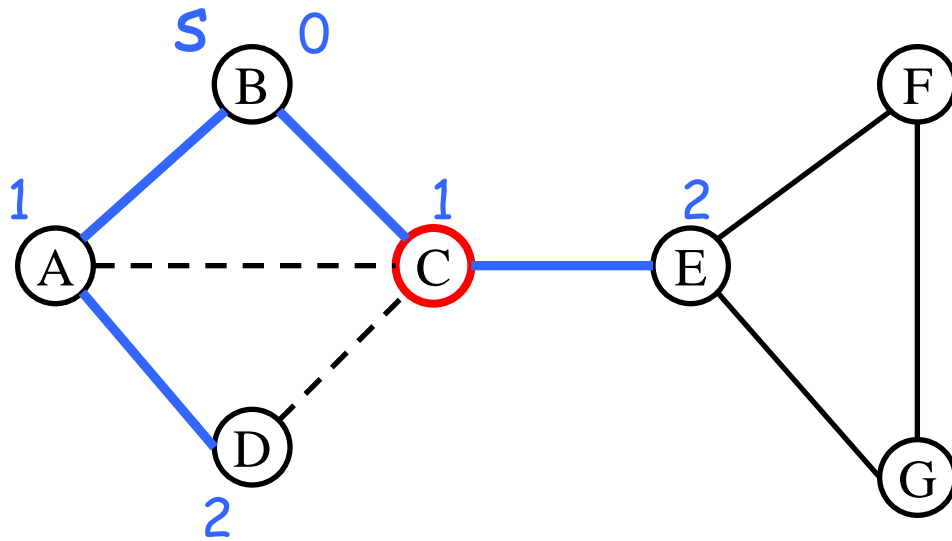


# Un esempio



→  
D

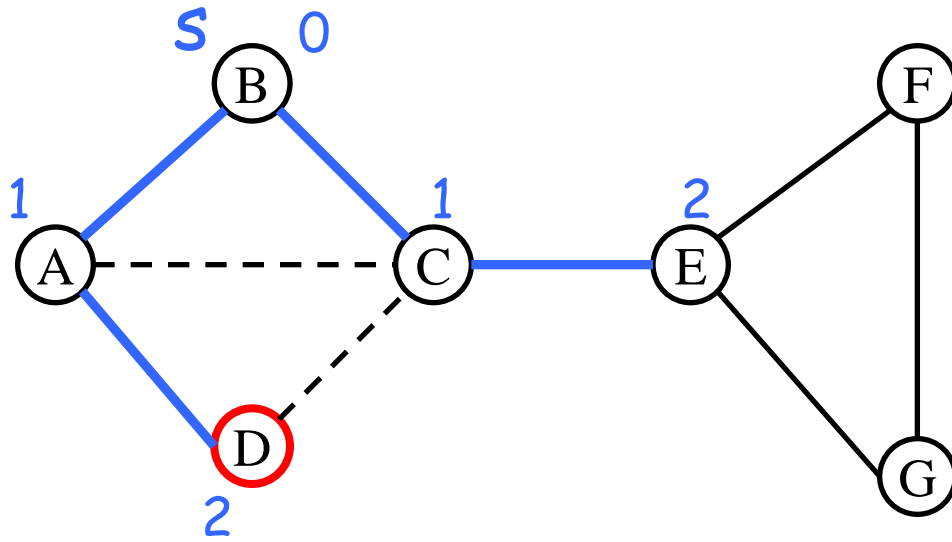
# Un esempio



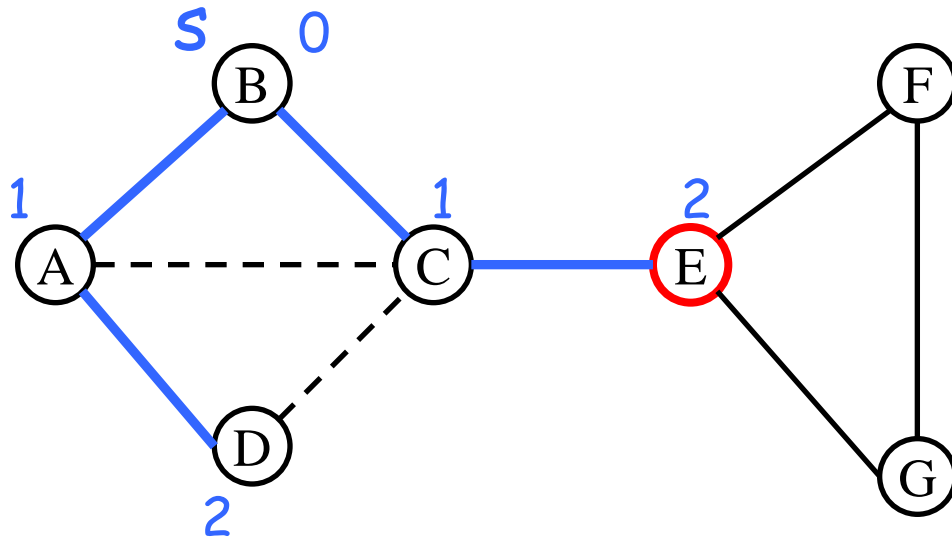
→  
E D



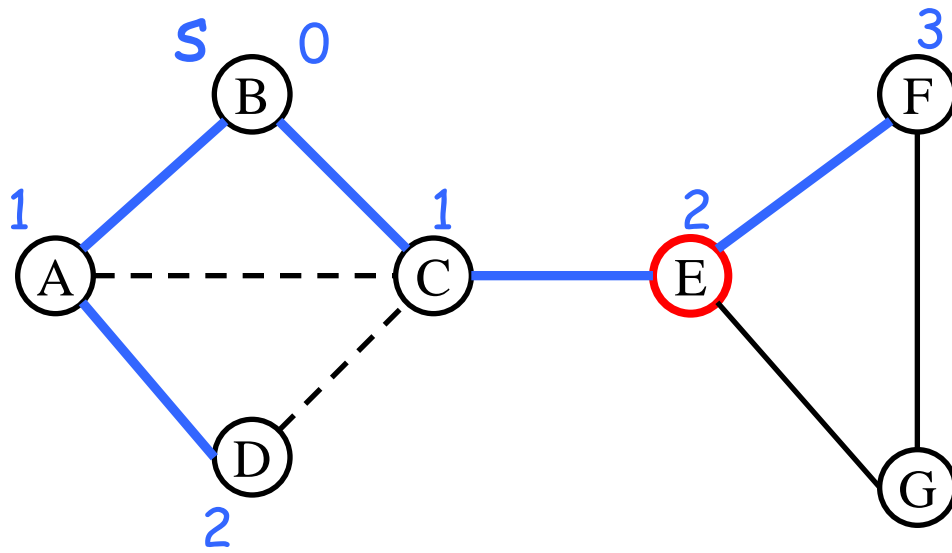
# Un esempio



# Un esempio

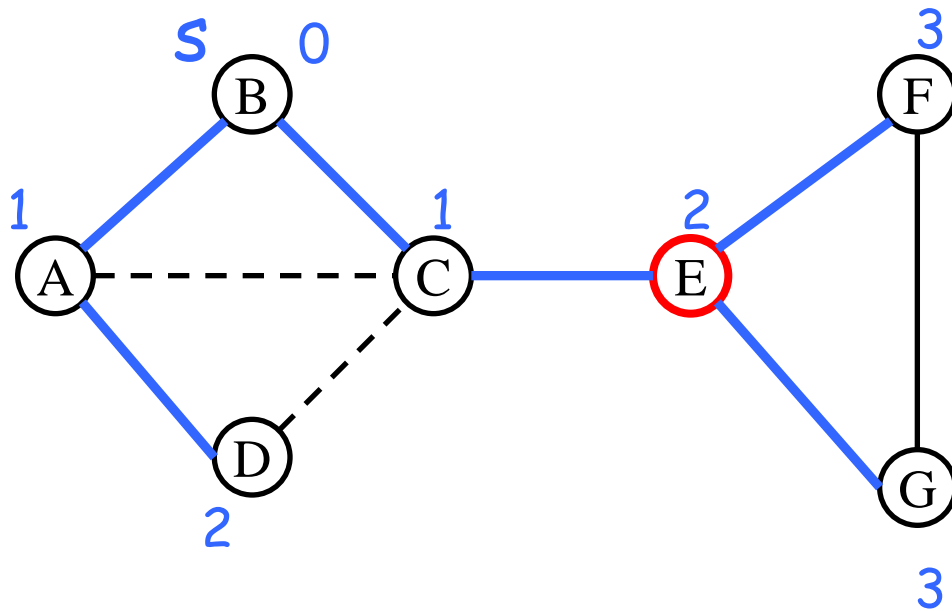


Un esempio



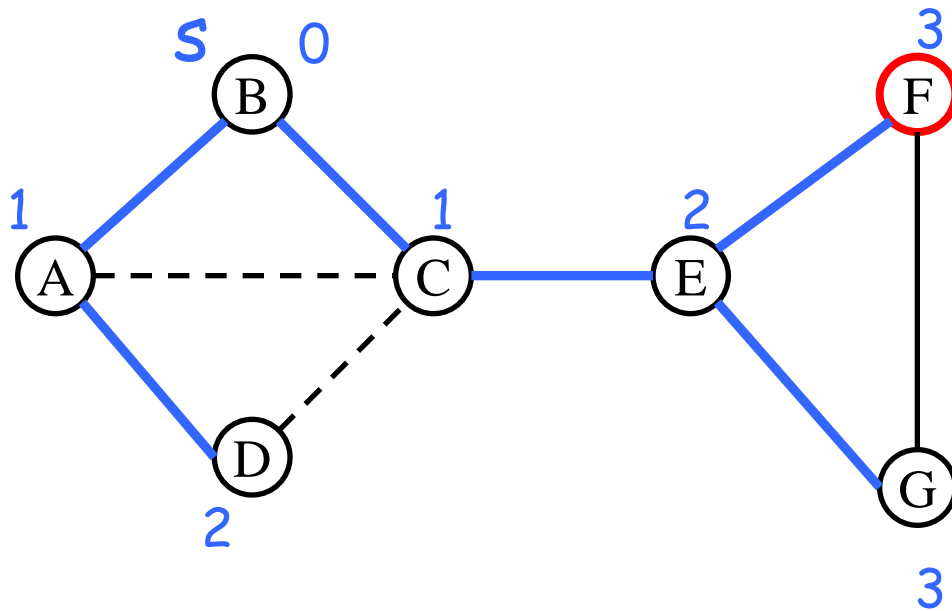
$\xrightarrow{\quad}$   
F

# Un esempio

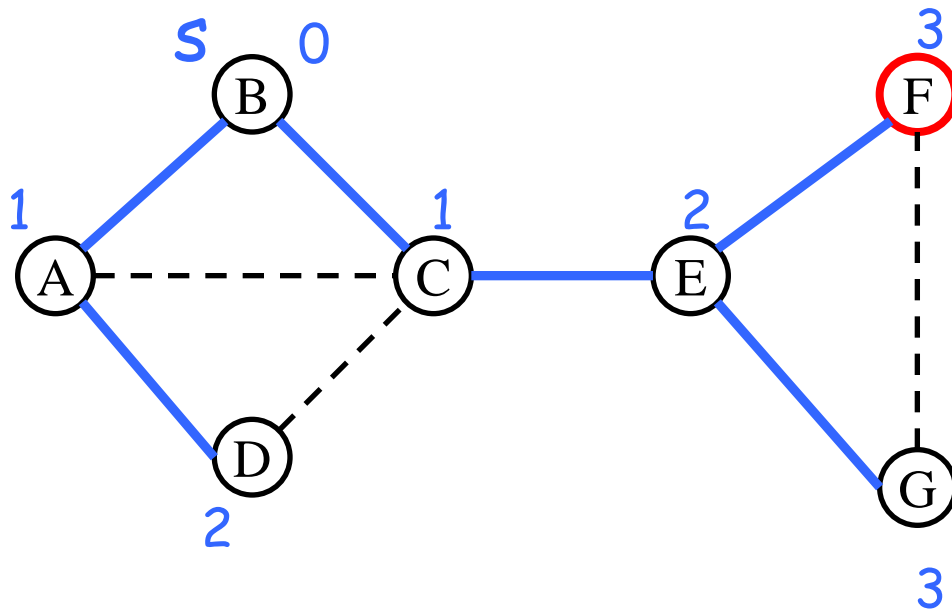


$\xrightarrow{\quad}$   
GF

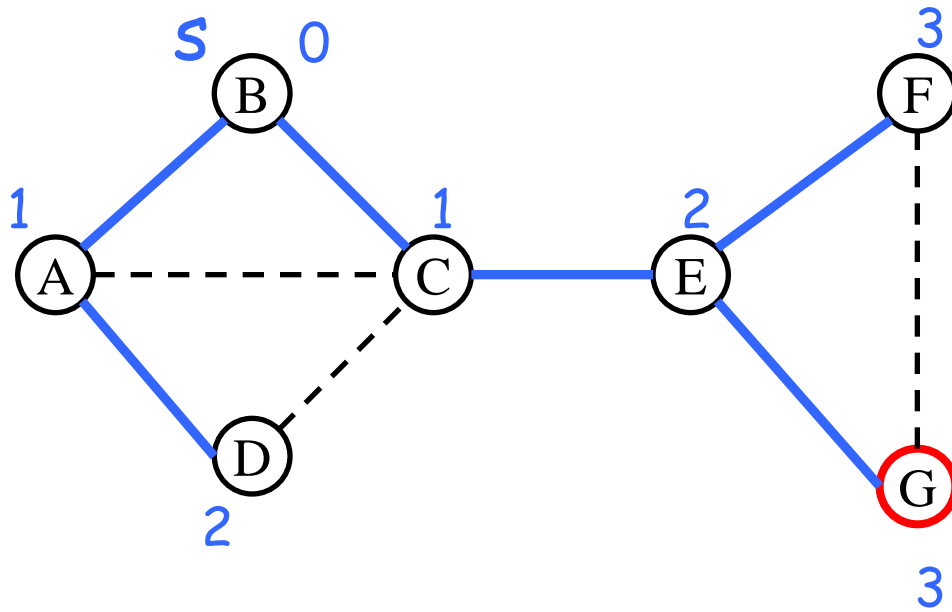
Un esempio



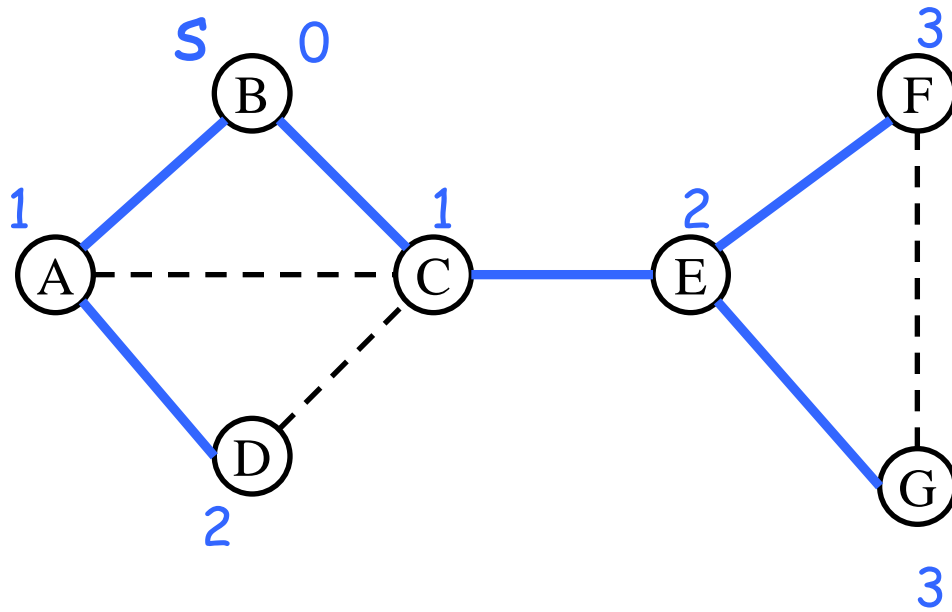
Un esempio



Un esempio

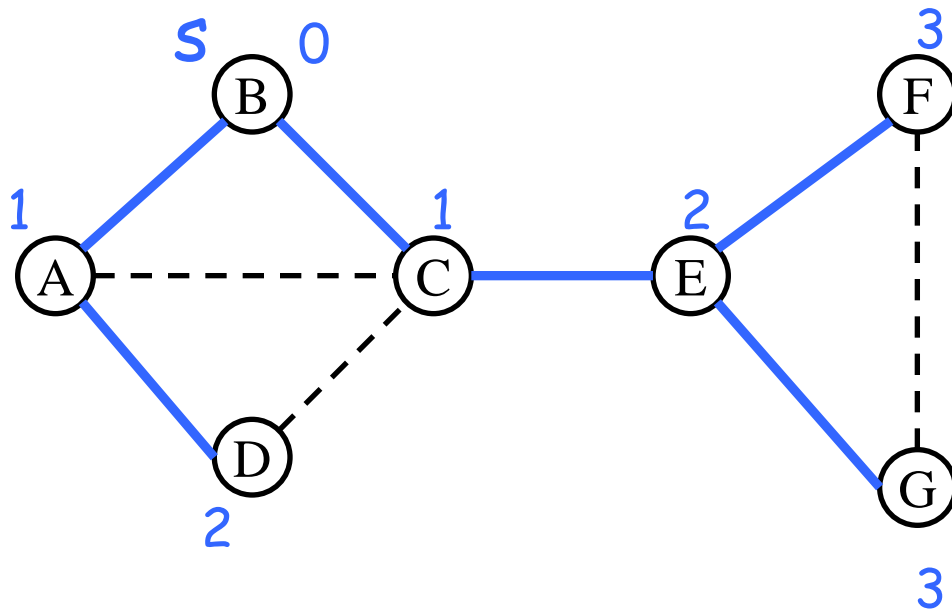


# Un esempio

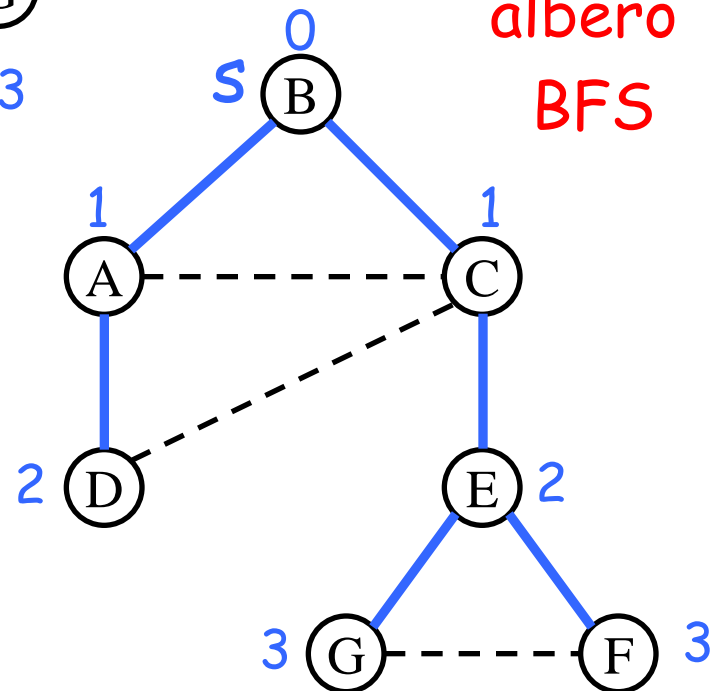




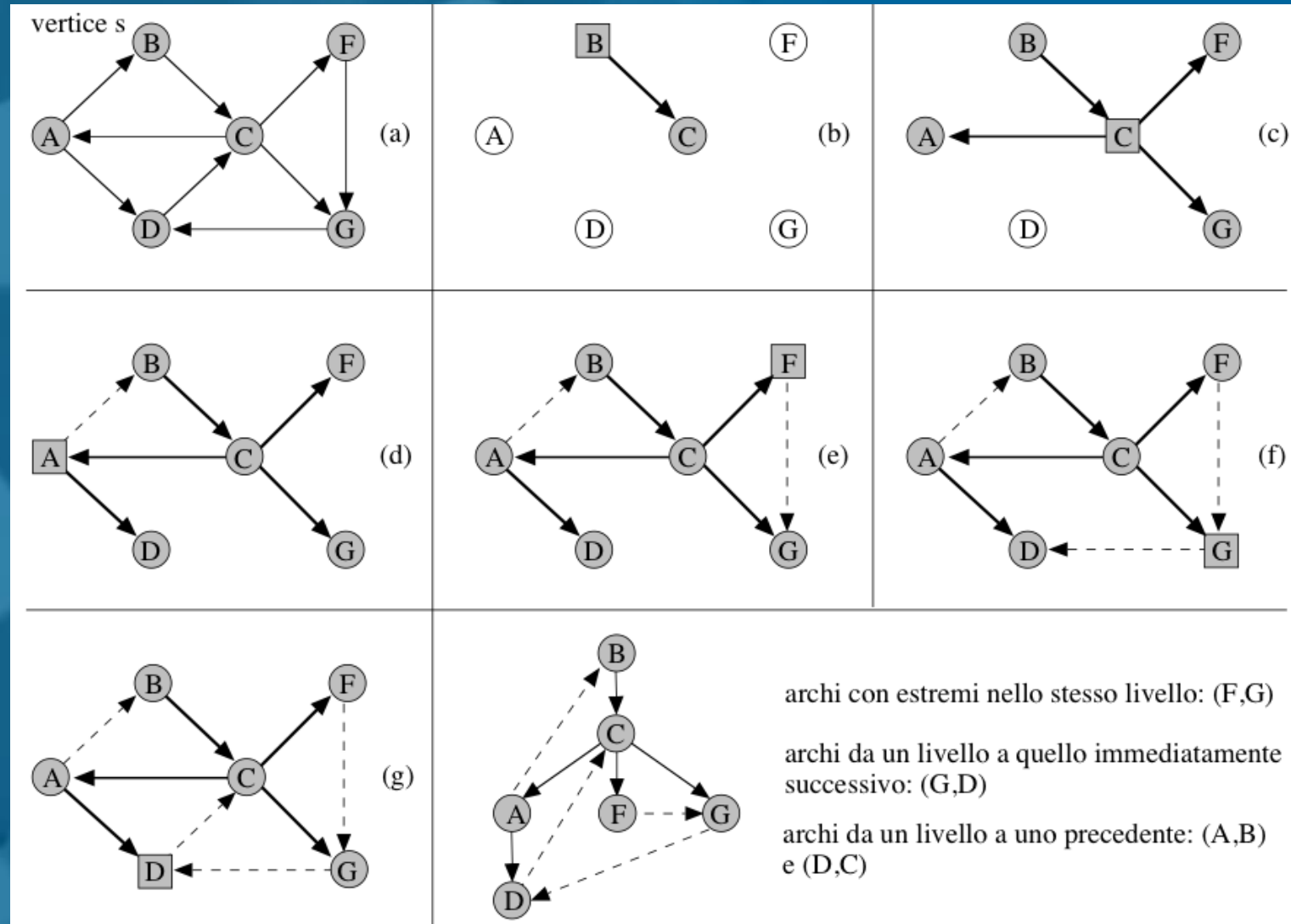
# Un esempio



albero dei  
cammini di  $G$   
radicato in  $s$



# Esempio: grafo orientato



# Costo della visita in ampiezza

grafo rappresentato con matrice di adiacenza

**algoritmo** visitaBFS(*vertice*  $s$ )  $\rightarrow$  *albero*

1. rendi tutti i vertici non marcati
2.  $T \leftarrow$  albero formato da un solo nodo  $s$
3. Coda  $F$
4. marca il vertice  $s$ ;  $\text{dist}(s) \leftarrow 0$
5.  $F.\text{enqueue}(s)$
6. **while** ( **not**  $F.\text{isempty}()$  ) **do**
7.      $u \leftarrow F.\text{dequeue}()$
8.     **for each** ( arco  $(u, v)$  in  $G$  ) **do**
9.         **if** (  $v$  non è ancora marcato ) **then**
10.              $F.\text{enqueue}(v)$
11.             marca il vertice  $v$ ;  $\text{dist}(v) \leftarrow \text{dist}(u) + 1$
12.             rendi  $u$  padre di  $v$  in  $T$
13. **return**  $T$

$O(n^2)$

$O(n)$

# Costo della visita in ampiezza

grafo rappresentato con liste di adiacenza

**algoritmo** visitaBFS(*vertice*  $s$ )  $\rightarrow$  *albero*

1. rendi tutti i vertici non marcati
2.  $T \leftarrow$  albero formato da un solo nodo  $s$
3. Coda  $F$
4. marca il vertice  $s$ ;  $\text{dist}(s) \leftarrow 0$
5.  $F.\text{enqueue}(s)$
6. **while** ( **not**  $F.\text{isempty}()$  ) **do**
7.      $u \leftarrow F.\text{dequeue}()$
8.     **for each** ( arco  $(u, v)$  in  $G$  ) **do**
9.         **if** (  $v$  non è ancora marcato ) **then**
10.              $F.\text{enqueue}(v)$
11.             marca il vertice  $v$ ;  $\text{dist}(v) \leftarrow \text{dist}(u) + 1$
12.             rendi  $u$  padre di  $v$  in  $T$
13. **return**  $T$

$$O(m+n)$$

$$\sum_u O(\delta(u)) \\ = O(m)$$

$$O(\delta(u))$$

# Costo della visita in ampiezza

Il tempo di esecuzione dipende dalla struttura dati usata per rappresentare il grafo (e dalla connettività o meno del grafo rispetto ad  $s$ ):

- Liste di adiacenza:  $O(m+n)$
- Matrice di adiacenza:  $O(n^2)$

## Osservazioni:

1. Si noti che se il grafo è connesso allora  $m \geq n-1$  e quindi  $O(m+n) = O(m)$
2. Ricordando che  $m \leq n(n-1)/2$ , si ha  $O(m+n) = O(n^2)$   
 $\Rightarrow$  per  $m = o(n^2)$  la rappresentazione mediante liste di adiacenza è temporalmente più efficiente!

# Teorema

Per ogni nodo  $v$ , il livello di  $v$  nell'albero BFS è pari alla distanza di  $v$  dalla sorgente  $s$  (sia per grafi orientati che non orientati)

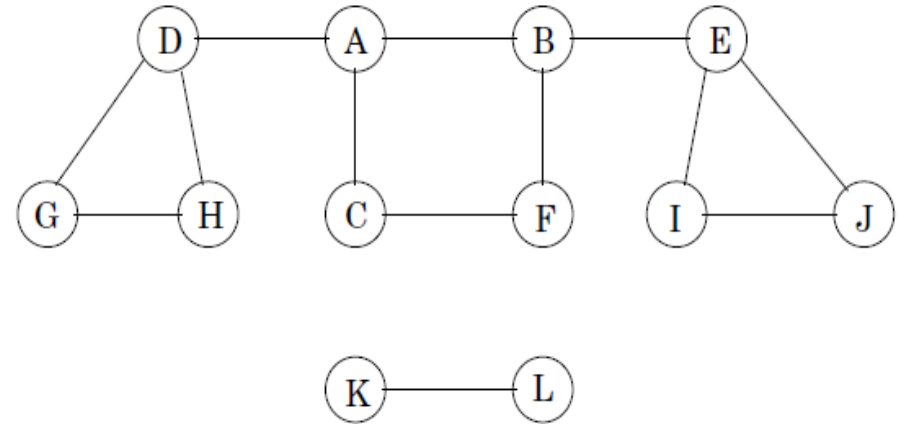
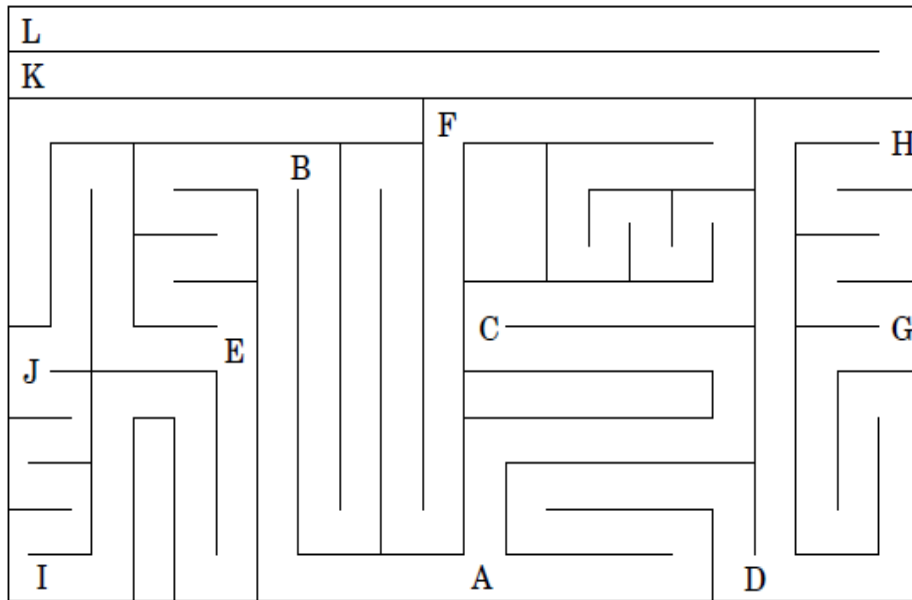
## dimostrazione informale

- all'inizio inserisco  $s$  in  $F$  (che è a distanza 0 da se stesso) e gli assegno livello 0; chiaramente  $s$  è l'unico nodo a distanza 0.
- estraggo  $s$  e guardo tutti suoi vicini (archi uscenti); questi sono tutti i nodi a distanza 1 da  $s$ ; li inserisco in  $F$  e assegno loro livello 1. Ora in  $F$  ho **tutti** i nodi a distanza 1.
- estraggo uno a uno tutti i nodi di livello/distanza 1 e per ognuno guardo tutti suoi vicini (archi uscenti); i vicini non marcati sono a distanza 2 da  $s$ ; li inserisco in  $F$  e assegno loro livello 2; quando ho estratto e visitato tutti i nodi di livello 1, in  $F$  ho **tutti** i nodi a distanza 2 da  $s$ .
- estraggo uno a uno tutti i nodi di livello/distanza 2 e per ognuno guardo tutti suoi vicini (archi uscenti); i vicini non marcati sono a distanza 3 da  $s$ ...



Visita in profondità

# un'analogia: esplorare un labirinto



**Cosa mi serve?**

**gesso:** per  
segnare le  
strade prese



**corda:** per  
tornare  
indietro se  
necessario



**variabile booleana:**  
dice se un nodo è stato  
già visitato

**pila:** push vuol dire srotolare  
pop vuol dire arrotolare



# Visita in profondità

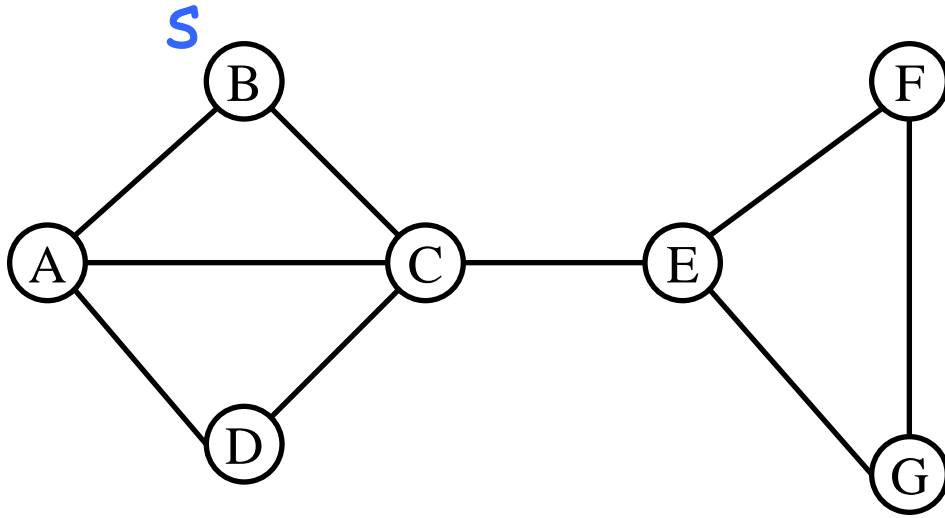
**procedura** visitaDFSRicorsiva(*vertice*  $v$ , *albero*  $T$ )

1.     *marca e visita il vertice*  $v$
2.     **for each** ( arco  $(v, w)$  ) **do**
3.         **if** (  $w$  non è marcato ) **then**
4.             aggiungi l'arco  $(v, w)$  all'albero  $T$
5.             visitaDFSRicorsiva( $w, T$ )

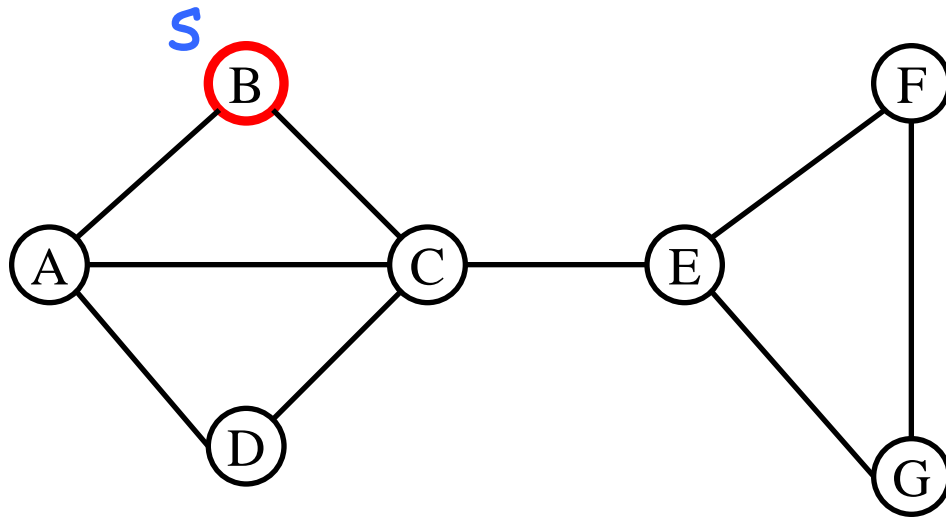
**algoritmo** visitaDFS(*vertice*  $s$ )  $\rightarrow$  *albero*

6.      $T \leftarrow$  albero vuoto
7.     visitaDFSRicorsiva( $s, T$ )
8.     **return**  $T$

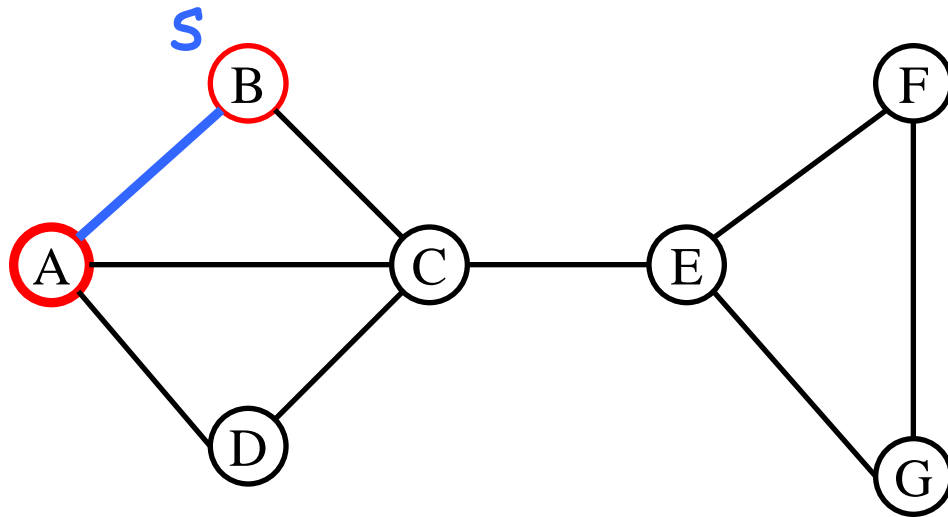
## Un esempio: visita DFS



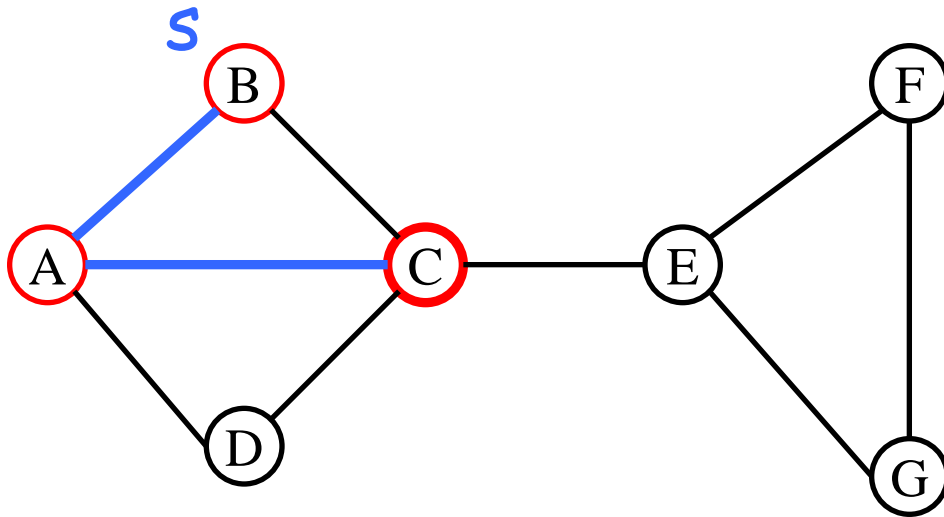
# Un esempio: visita DFS



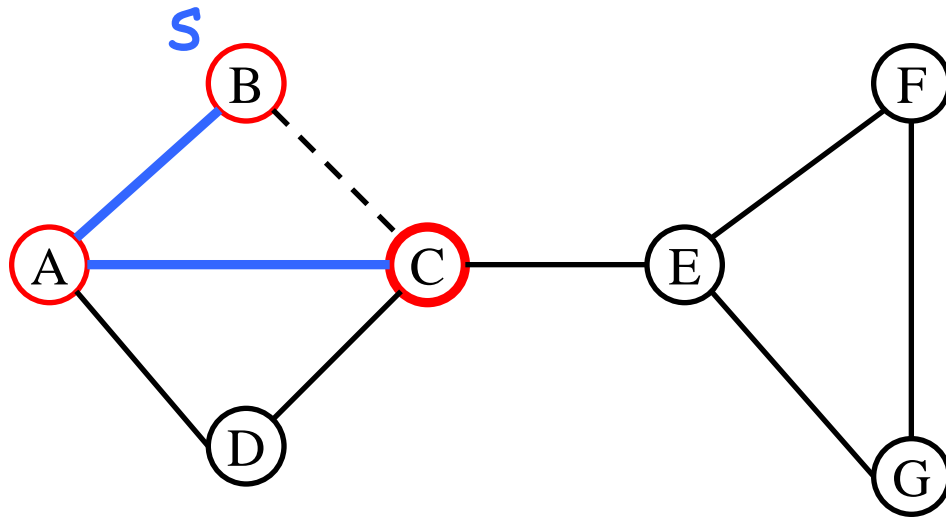
# Un esempio: visita DFS



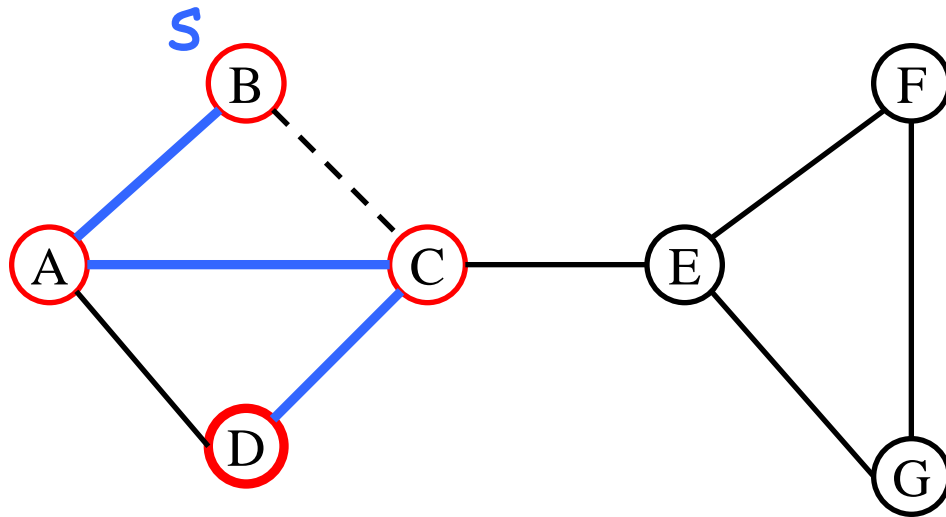
# Un esempio: visita DFS



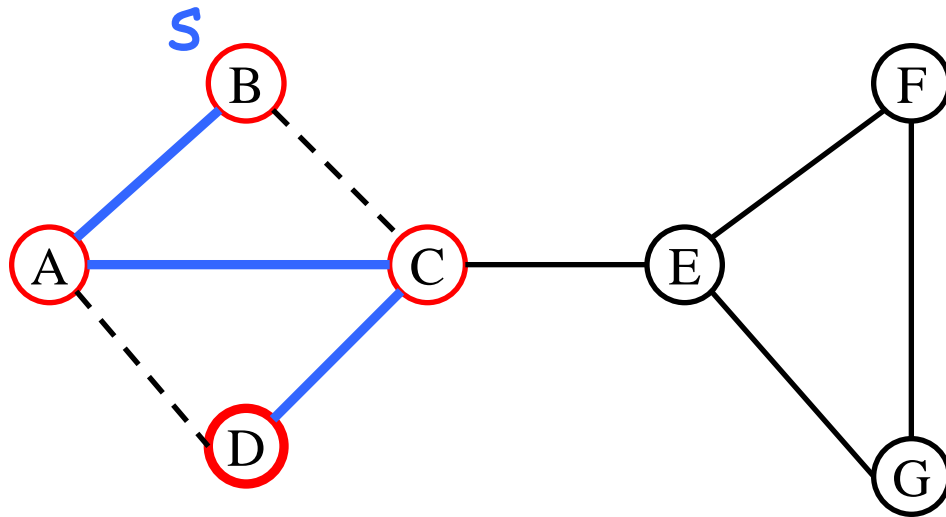
# Un esempio: visita DFS



# Un esempio: visita DFS

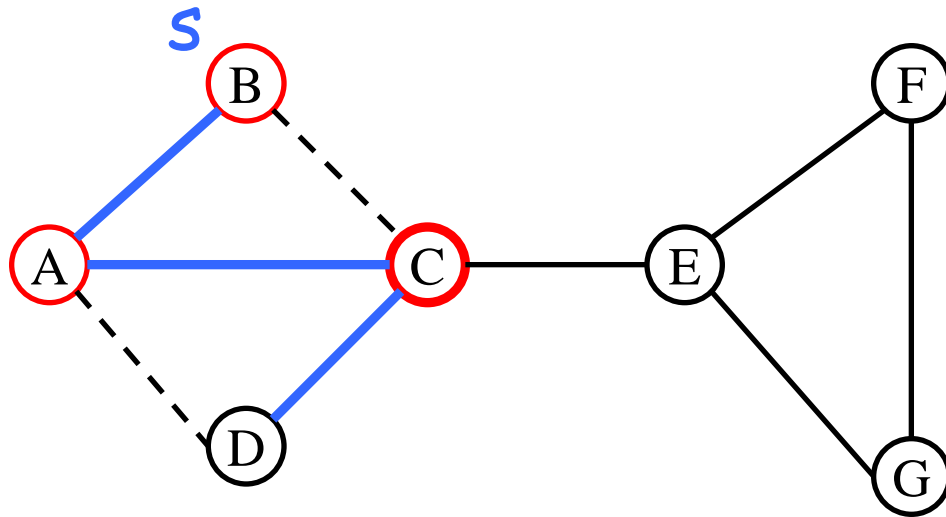


# Un esempio: visita DFS

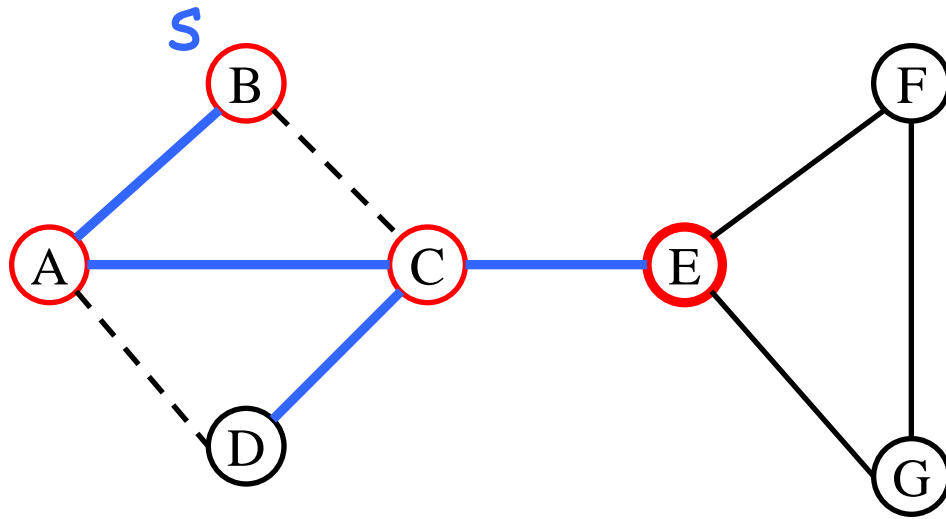




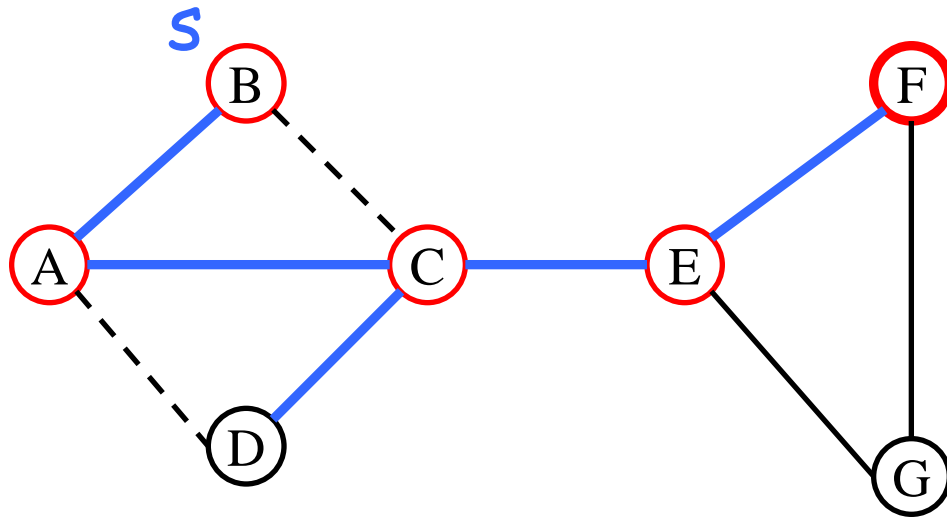
# Un esempio: visita DFS



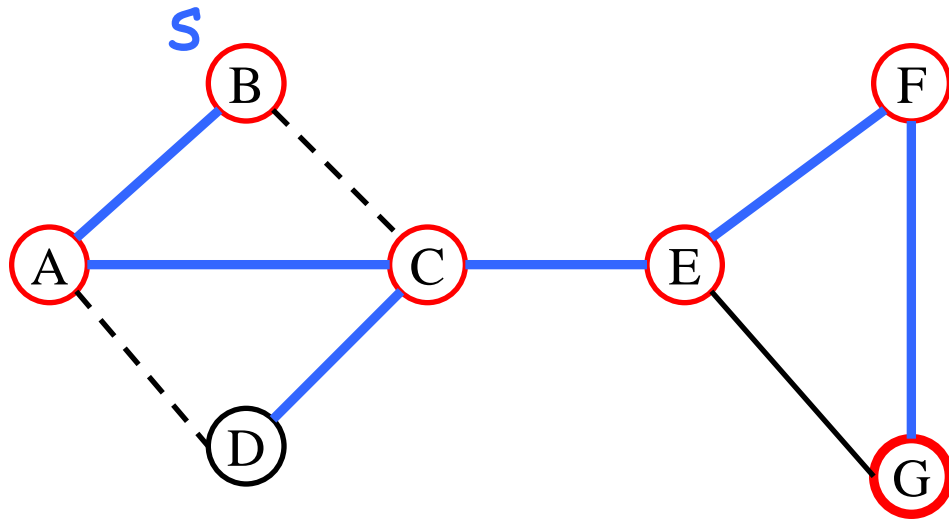
# Un esempio: visita DFS



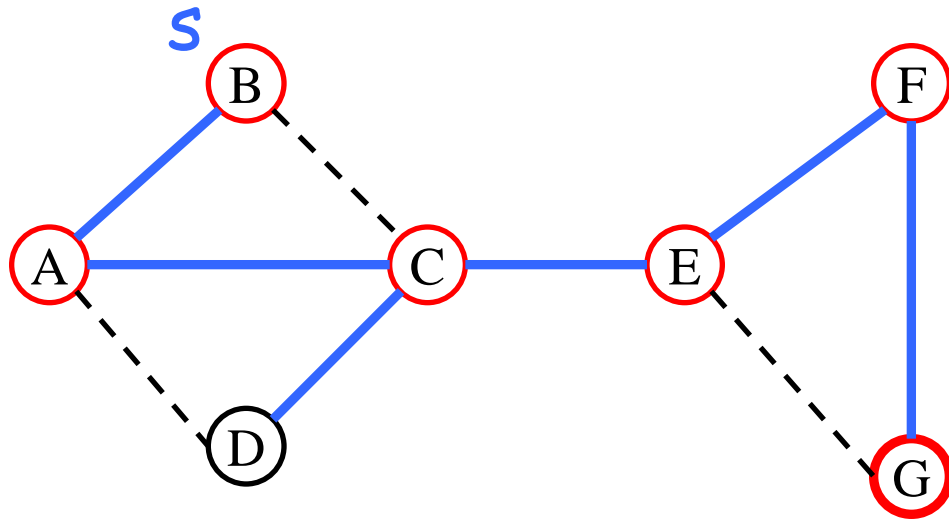
# Un esempio: visita DFS



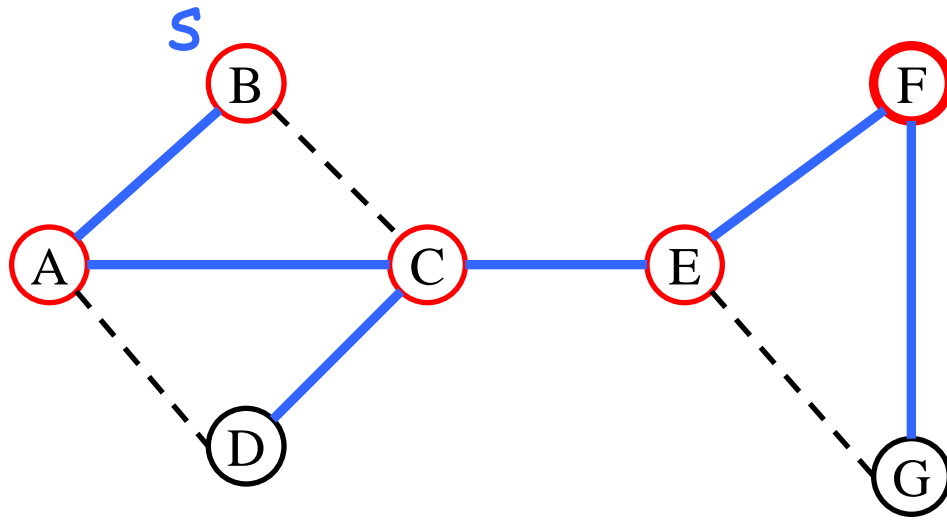
# Un esempio: visita DFS



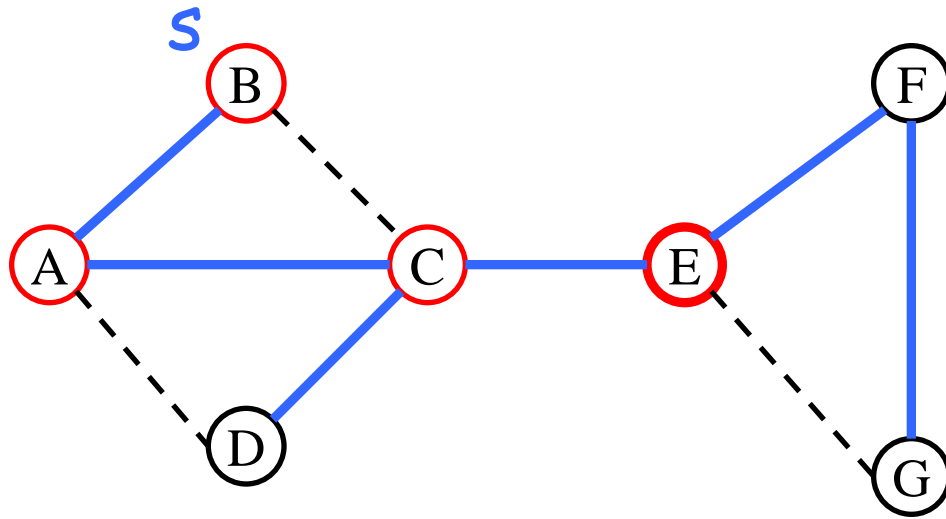
# Un esempio: visita DFS



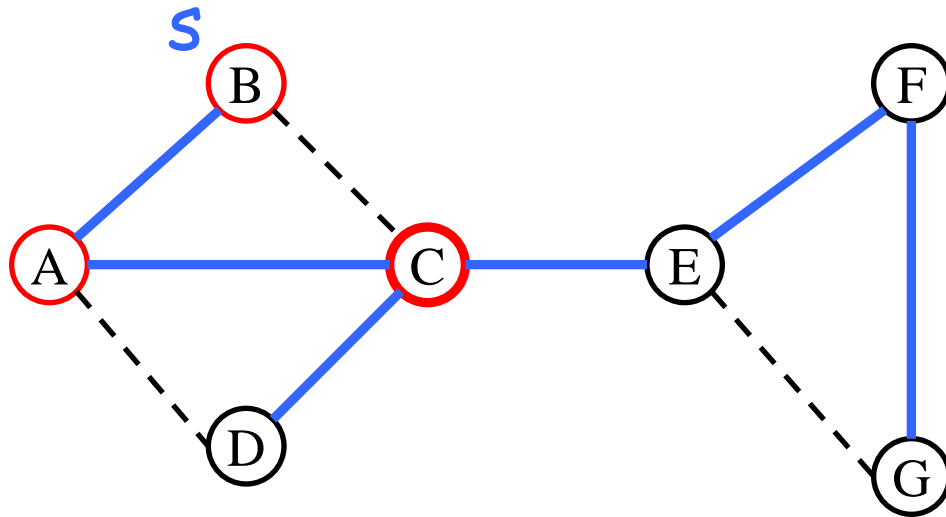
# Un esempio: visita DFS



# Un esempio: visita DFS

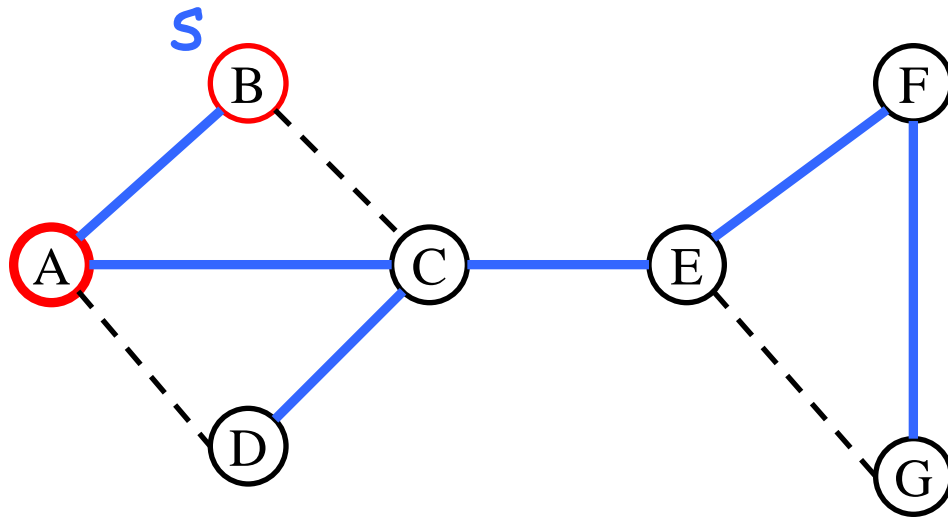


# Un esempio: visita DFS

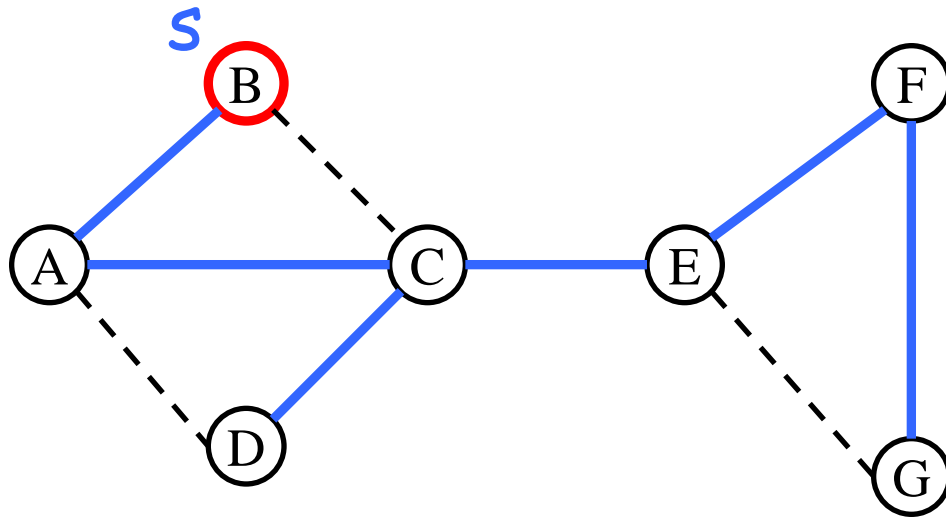




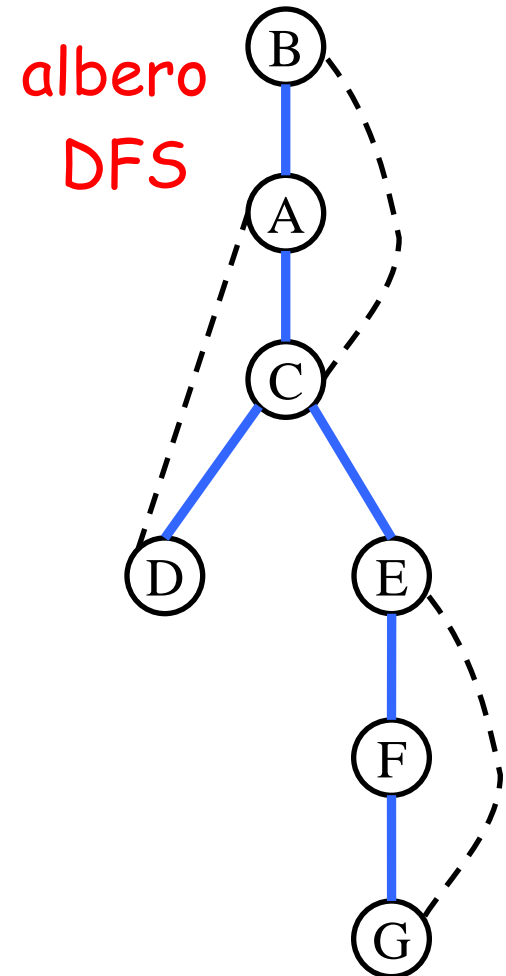
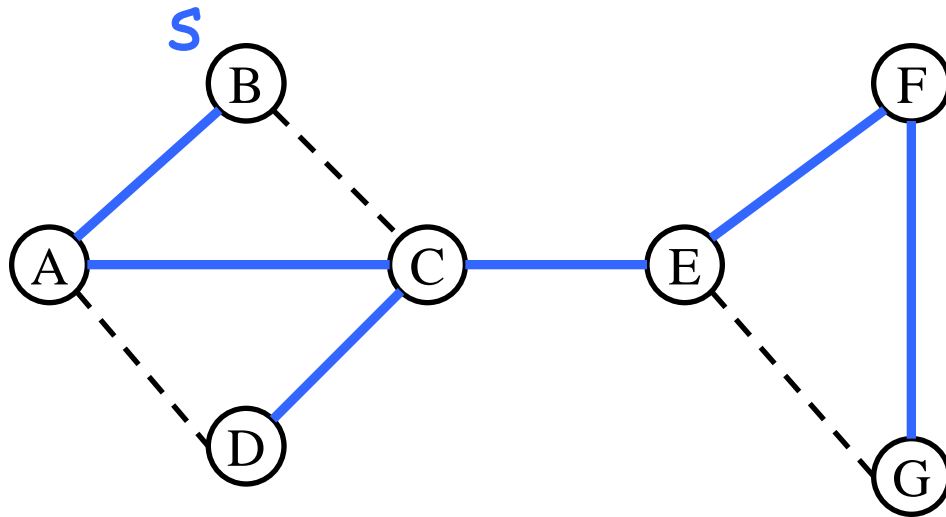
# Un esempio: visita DFS



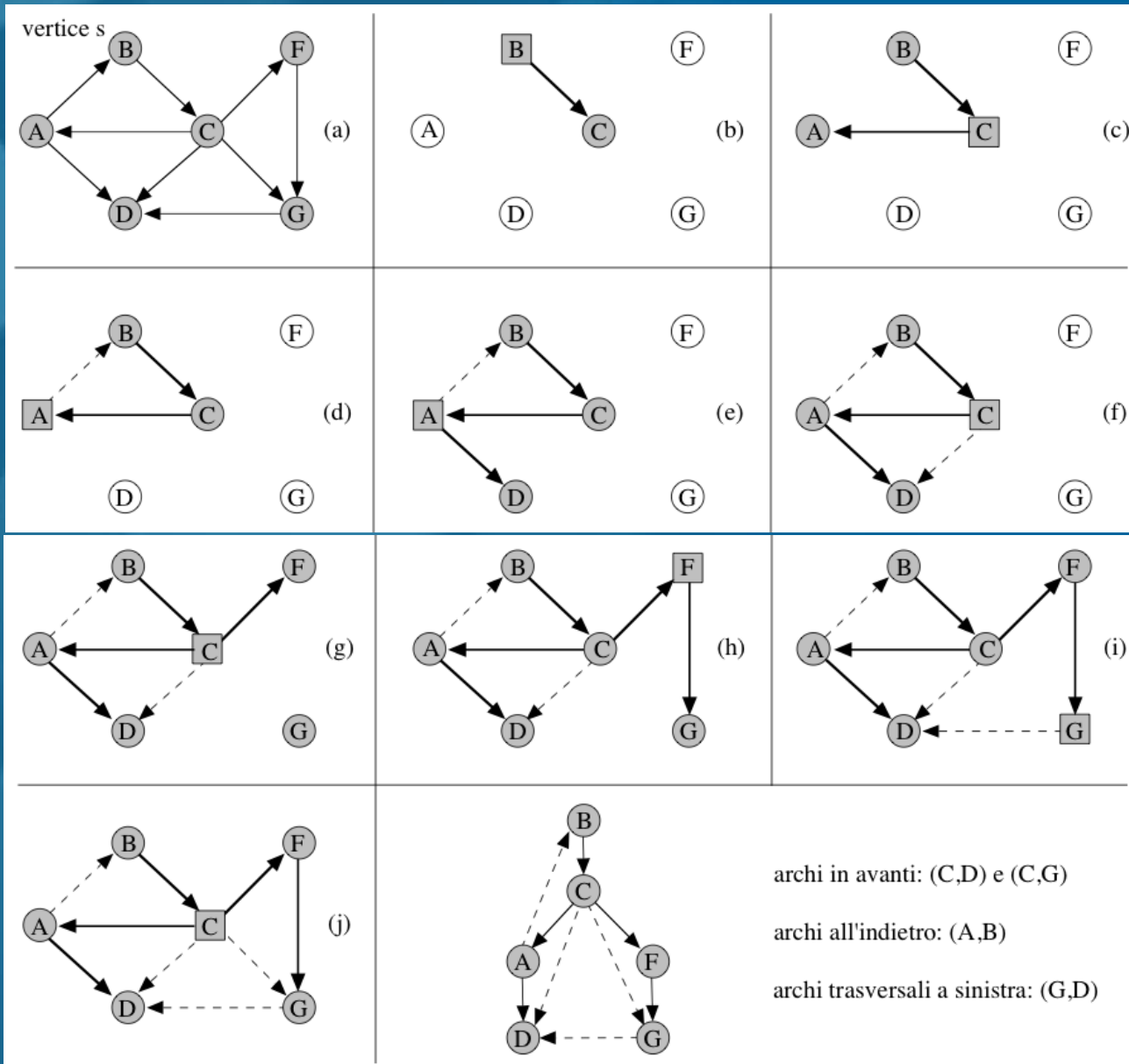
# Un esempio: visita DFS



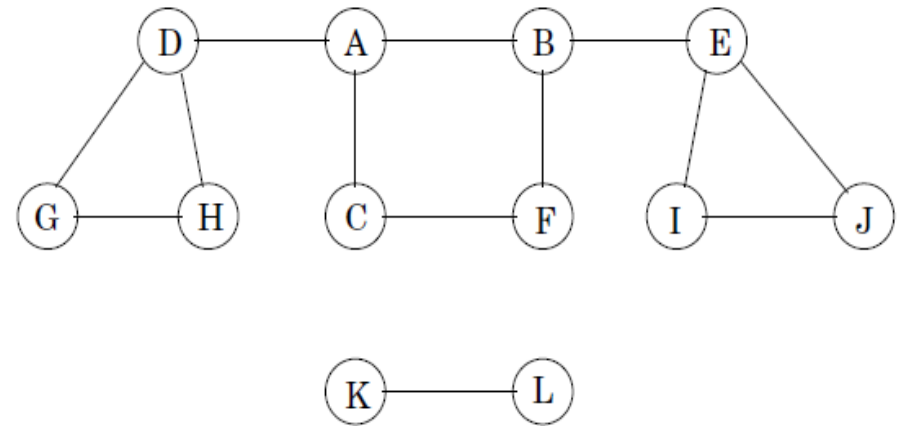
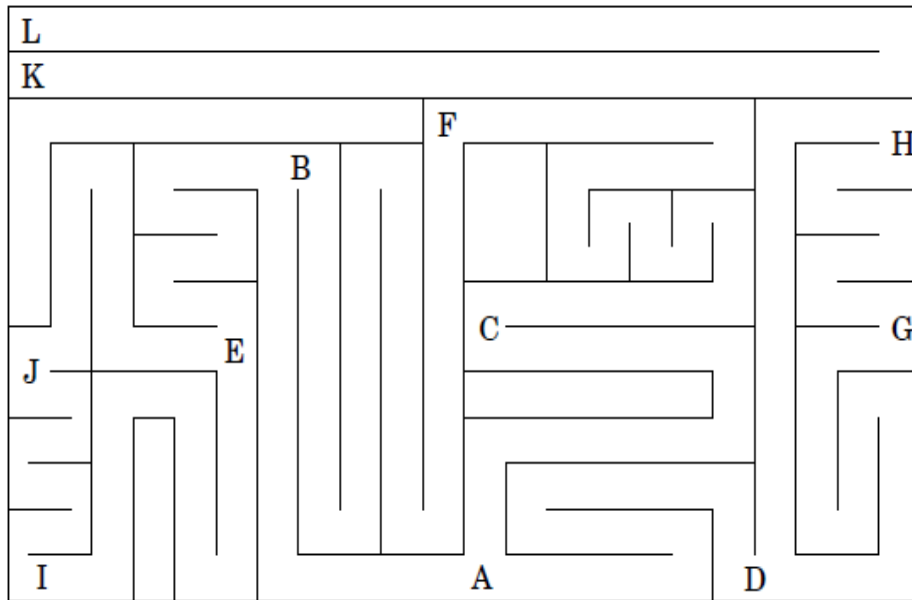
# Un esempio: visita DFS



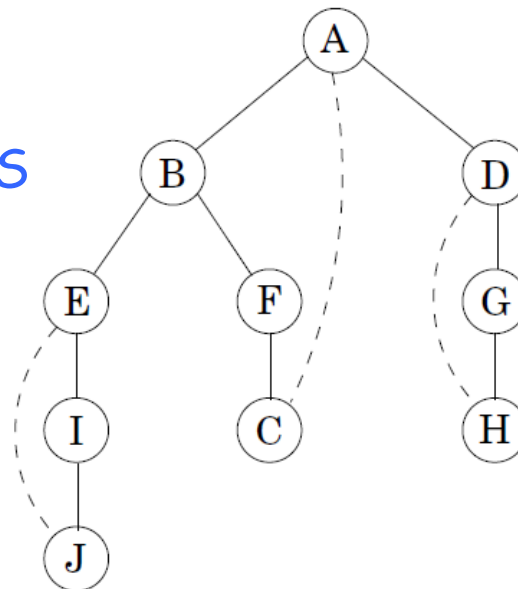
# Esempio: grafo orientato



...tornando al labirinto



## albero DFS



# Costo della visita in profondità

Il tempo di esecuzione dipende dalla struttura dati usata per rappresentare il grafo (e dalla connettività o meno del grafo rispetto ad **s**):

- Liste di adiacenza:  $O(m+n)$
- Matrice di adiacenza:  $O(n^2)$

# Proprietà dell'albero DFS radicato in **s**

- Se il grafo è **non orientato**, per ogni arco  $(u,v)$  si ha:
  - $(u,v)$  è un arco dell'albero DFS, oppure
  - i nodi **u** e **v** sono l'uno discendente/antenato dell'altro
- Se il grafo è **orientato**, per ogni arco  $(u,v)$  si ha:
  - $(u,v)$  è un arco dell'albero DFS, oppure
  - i nodi **u** e **v** sono l'uno discendente/antenato dell'altro, oppure
  - $(u,v)$  è un arco **trasversale a sinistra**, ovvero il vertice **v** è in un sottoalbero visitato precedentemente ad **u**