

Instituto Tecnológico de Aeronáutica – ITA

Análise de Escoamento em Superfícies Aerodinâmicas Utilizando Visão Computacional

Flow Analysis on Aerodynamic Surfaces Using Computer Vision

Projeto de Pesquisa - Doutorado

Aluno: Orientador:

Cláudio Alexandre da Costa Prof. Dr. Luiz Alberto

Dias Vieira Dias

Conteúdo

1	Introdução	4
2	Trabalhos Relacionados	5
3	Objetivo	6
4	Escopo da Pesquisa	6
5	Plano de Trabalho e Cronograma	6
6	Materiais e Métodos	7
7	Forma de Análise dos Resultados	8

Resumo

Nos últimos anos, os métodos de aprendizado profundo demonstraram superar as técnicas anteriores de aprendizado de máquina de última geração em vários campos, sendo a visão computacional um dos casos mais proeminentes [1].

Neste trabalho, propõe-se a criação de um sensor inteligente que seja capaz de analisar imagens de uma superfície aerodinâmica e, em tempo real, identificar regiões desta superfície que apresentem determinadas características.

Para isto, será desenvolvido e treinado um modelo de redes neurais convolucionais (CNN) capaz de identificar padrões na visualização de escoamento em superfícies aerodinâmicas.

Palavras chave – aprendizado de máquina; redes neurais convolucionais; transferência de aprendizado; aerodinâmica; escoamento.

Abstract

Over the last years deep learning methods have been shown to outperform previous state-of-the-art machine learning techniques in several fields, with computer vision being one of the most prominent cases [1].

In this work, we propose the creation of an intelligent sensor that is able to analyze images of an aerodynamic surface and, in real time, identify regions of this surface that present certain characteristics.

For this, a model of convolutional neural networks (CNN) capable of identifying patterns in the visualization of flow on aerodynamic surfaces will be developed and trained.

Keywords - machine learning; convolutional neural networks; transfer learning; aerodynamics; flow

1 Introdução

Na indústria aeronáutica, a necessidade de otimização da aerodinâmica é obviamente premente. Uma das técnicas frequentemente empregadas para esta otimização é a técnica de visualização de escoamento.

Várias técnicas de visualização de escoamento [2] são atualmente empregadas como visualização por fumaça, emprego de materiais sensíveis à distribuição de pressão sobre superfícies aerodinâmicas, e utilização de tuffets (tufos).

Na visualização do escoamento de superfícies aerodinâmicas em aeronaves em escala real (1:1) - em oposição à visualização em veículos em escala (empregados em túnel de vento, por exemplo) – dada a necessidade de embarcar-se a visualização durante o voo, a técnica dos tufos é preponderante sobre as demais.

Os tufos consistem em pequenos pedaços de lã, dispostos em *grid*, colados sobre a superfície aerodinâmica de interesse. A orientação dos tufos em relação ao escoamento indica claramente as características deste escoamento.

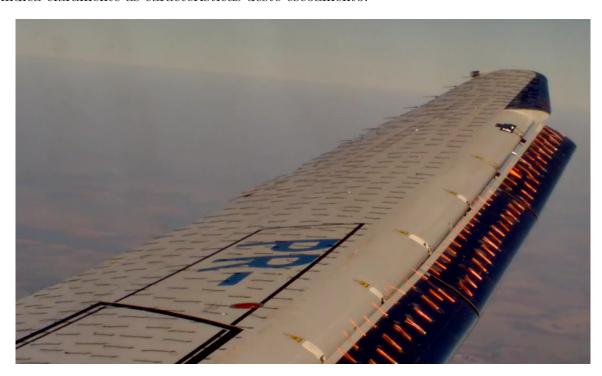


Figura 1: Tufos sobre a asa

Fonte: Embraer - Diretoria de Ensaios em Voo

Na indústria aeronáutica, o emprego de câmeras (de diversas resoluções e velocidades) foi a evolução tecnológica mais recente e notável, uma vez que anteriormente havia necessidade de embarcar-se o aerodinamicista no veículo de testes para observação em "tempo

real" do comportamento dos tufos durante o ensaio.

Com a adoção ampla do emprego de captura de imagens para visualização de escoamento, a análise dos resultados é atualmente feita por um ser humano treinado, durante reprodução das imagens gravadas a bordo. Tal técnica é frequentemente cansativa, extensa e maçante, dado o enorme volume de imagens normalmente adquiridas, além de bastante suscetível a erros (processo repetitivo) e altamente demandante.

Desta forma, o emprego de visão computacional na identificação de padrões nos tufos tem o potencial de substituir a atual técnica utilizada na análise, com as seguintes vantagens:

- Consistência de resultados, eliminando o fator humano na análise de quantidades massivas de informação (imagens);
- Aumento de produtividade e diminuição na demanda de atenção humana; e
- Aumento da qualidade da análise ou redução dos requisitos mínimos de qualidade de
 equipamento e técnicas de captura da imagem. Assumindo que será possível treinar
 um modelo para reconhecimento de padrões em condições mais severas que aquelas
 necessárias para o olho humano (ex. dentro de nuvens, contra o sol, câmeras de
 menor resolução e velocidade).

2 Trabalhos Relacionados

Wang [3] disse que representar as emoções e consciência humanas ainda estavam no reino da ficção científica. Mas, muito mais importante, nos lembrou que as redes neurais são aproximadores universais de funções e deu alguns exemplos de redes neurais para previsão de séries temporais.

Atualmente, as redes neurais convolucionais fornecem uma boa base para a construção de um bom modelo de reconhecimento de padrões. Neste contexto, [4] apresenta resultados que sugerem fortemente que as *features* obtidas a partir de aprendizado profundo com redes convolucionais devam ser o principal candidato na maioria das tarefas de reconhecimento visual.

Muitos modelos têm sido disponibilizados, e têm sido bastante utilizados em tarefas de reconhecimento diferentes daquelas para os quais eles foram treinados. Esta técnica de transferência de aprendizado vem sendo largamente usada para criar novos modelos que se utilizam do conhecimento obtido pelos modelos originais. [5] quantificam generalidade versus especificidade dos neurônios em cada nível da rede e apresentam resultados que

indicam transferir o aprendizado de *features*, mesmo de tarefas bem diferentes, pode ser melhor do que usar *features* aleatórias.

3 Objetivo

Criar de um sensor inteligente que seja capaz de analisar imagens de uma superfície aerodinâmica e, em tempo real, identificar regiões desta superfície que apresentem determinadas características.

Para isto, será desenvolvido e treinado um modelo de redes neurais convolucionais (CNN) capaz de identificar padrões na visualização de escoamento em superfícies aerodinâmicas.

4 Escopo da Pesquisa

Este trabalho de pesquisa contém os seguintes tópicos:

- Estudar e definir as características do escoamento numa superfície aerodinâmica;
- Estudar os tópicos pertinentes a este trabalho: aprendizado de máquina, redes neurais convolucionais, e transferência de aprendizado;
- Definir e classificar imagens de voos anteriores que serão utilizadas como bases de treinamento e teste para o modelo;
- Criar e treinar um modelo que classifique as imagens dos tufos de acordo com características pré-definidas;
- Testar, e validar o modelo em laboratório utilizando vídeos de voos anteriores; e
- Testar, e validar o modelo durante um ensaio.

5 Plano de Trabalho e Cronograma

- A. Cursar disciplinas e realizar treinamentos pertinentes;
- B. Revisão da literatura;
- C. Estudar escoamento em superfícies aerodinâmicas;

- D. Estudar aprendizado de máquina, redes neurais convolucionais, e transferência de aprendizado;
- E. Desenvolver modelo de redes neurais convolucionais;
- F. Testar, e validar o modelo em laboratório; e
- G. Testar, e validar o modelo durante um ensaio.

Tabela 1: Cronograma trimestral de atividades

	2020			2021				2022				2023				2024				
Trimestre	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4	1	2	3	4
A	X	X	X	X	X	X	X													
В								X	X											
С											X									
D				Х	x	Х	X	Х	X	Х	X									
Е									Х	Х	X									
F										Х	X									
G																				

Onde: ■ a fazer; x concluída.

6 Materiais e Métodos

Para o desenvolvimento dos modelos será utilizada a linguagem Python e, principalmente, o pacote Pytorch.

Para o treiamento dos modelos, serão necessários vídeos de ensaios passados, onde foram utilziados os tufos como técnica de visualização de escoamento.

A partir destes vídeos, serão extraídas imagens (frames) e, delas, pedaços da superfície aerodinâmica onde os tufos estão presentes.

De posse de uma quantidade apropriada de imagens, será necessário o envolvimento da Engenharia de Ensaios em Voo para que seja feita a classificação das imagens.

Na fase final de validação do modelo durante um ensaio, serão utilizadas câmeras de vídeo de alta definição, externas à aernonave, que farão a captura dos vídeos. Para o processamento em tempo real, as rotinas de execução do modelo final obtido será convertida para a linguagem C++, visando otimização de performance.

7 Forma de Análise dos Resultados

Num primeiro momento, cada modelo será validado através de métricas usuais, como: acurácia, precisão, sensibilidade, especificidade, e F1 score.

Com o modelo validado, as imagens com regiões características de escoamento devidamente marcadas serão submetidas à Engenharia de Ensaios em Voo, para sua validação.

Referências

- [1] A. Voulodimos, N. Doulamis, A. Doulamis, and E. Protopapadakis, "Deep learning for computer vision: A brief review," *Computational intelligence and neuroscience*, vol. 2018, p. 7068349, 2018.
- [2] D. F. Fisher and R. R. Meyer Jr, "Flow visualization techniques for flight research," in AGARD Symposium of the Flight Mechanics Panel on Flight Test Techniques, no. NAS 1.15: 100455, 1988.
- [3] S.-C. Wang, "Artificial neural network," in *Interdisciplinary Computing in Java Programming*, pp. 81–100, Boston, MA: Springer US, 2003.
- [4] A. S. Razavian, H. Azizpour, J. Sullivan, and S. Carlsson, "Cnn features off-the-shelf: an astounding baseline for recognition." https://arxiv.org/abs/1403.6382, 2014. Accessed: 2022-09-22.
- [5] J. Yosinski, J. Clune, Y. Bengio, and H. Lipson, "How transferable are features in deep neural networks?," Advances in Neural Information Processing Systems, 2014.